Движение твердого тела в идеальной жидкости

Верещагин Антон Сергеевич д-р. физ.-мат. наук, доцент

Кафедра аэрофизики и газовой динамики



26 марта 2025 г.

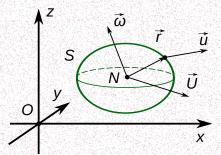
Аннотация

Постановка задачи о движении тела в бесконечной идеальной жидкости, покоящейся на бесконечности. Степень убывания потенциала на бесконечности. Условие на поверхности тела и разложение Кирхгофа для потенциала. Гидродинамические реакции при движении тела. Импульсивная сила, импульсивная пара. Коэффициенты присоединенной массы и их свойства.

Движение тела в безграничной жидкости

Основная задача

Исследовать влияние бесконечной идеальной жидкости, покоящейся на бесконечности, на движение тела, ограниченного поверхностью S и имеющего поступательную $\vec{U}(t)$ и вращательную $\vec{\omega}(t)$ ($t \geq 0$) скорость. Тело начинает движение из состояния покоя.



Скорость движения точки тела

$$\vec{u} = \vec{U} + \vec{\omega} \times \vec{r}$$

Математическая постановка для жидкости

Уравнение неразрывности

$$\frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z} = 0,$$

или по теореме Лагранжа для потенциальных течений

$$\Delta \varphi = \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} = 0.$$

Условие на границе с телом

$$\frac{\partial \varphi}{\partial n} = u_n$$

Условие на бесконечности

$$\lim_{r o \infty} rac{\partial arphi}{\partial x} = \lim_{r o \infty} rac{\partial arphi}{\partial v} = \lim_{r o \infty} rac{\partial arphi}{\partial z} = 0$$
, где $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

Распределение давления по пространству

Интеграл Коши

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} + \frac{\nabla \varphi^2}{2} + \frac{p}{\rho} = f(t)^1$$

Интеграл Коши позволяет найти распределение давления по заданному потенциалу, известному из уравнения неразрывности ($\rho = const$).

Для бесконечно удаленной точки

$$p = p_0 - \rho \frac{\partial \varphi}{\partial t} - \frac{\rho v^2}{2},$$

т.к. на бесконечности скорость жидкости равна 0, а давление p_0 .

¹Считаем, что поле внешних сил отсутствует.

Степень убывания потенциала на бесконечности

Разложение потенциала по сферическим функциям

$$\varphi(r,\theta,\lambda) = \frac{A}{r} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{Y_n(\theta,\lambda)}{r^{(n+1)}},$$

где $Y_n(\theta,\lambda)$ – сферические функции. Сферические функции и потенциал заданы в сферической системе координат.

Степень убывания потенциала на бесконечности

Разложение потенциала по сферическим функциям

$$\varphi(r,\theta,\lambda) = \frac{A}{r} + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{Y_n(\theta,\lambda)}{r^{(n+1)}},$$

где $Y_n(\theta,\lambda)$ — сферические функции. Сферические функции и потенциал заданы в сферической системе координат.

Уравнение неразрывности

Пусть Σ – сфера большого радиуса R с центром в точке O, тогда

$$\int_{V} \operatorname{div} \vec{v} \, dV = \int_{\Sigma} \vec{v} \cdot \vec{n} dS = \int_{\Sigma} \frac{\partial \varphi}{\partial r} dS = 0,$$

или

$$-4\pi A - \sum_{n=1}^{\infty} \frac{n+1}{R^{(n+2)}} \int_{\Sigma} Y_n(\theta, \lambda) dS = 0 \quad \stackrel{R \to \infty}{\Rightarrow} \quad A = 0.$$

Степень убывания потенциала на бесконечности

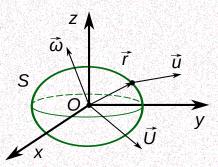
Общий вид потенциала

$$\varphi(r,\theta,\lambda) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{Y_n(\theta,\lambda)}{r^{n+1}}$$

Вывод

Можно считать, что $\frac{\partial \varphi}{\partial x}$, $\frac{\partial \varphi}{\partial y}$, $\frac{\partial \varphi}{\partial z}$ стремятся к 0 при $r \to \infty$, как величины порядка $1/r^3$, а φ – как $1/r^2$.

Система координат



Скорость движения точки тела в исходной системе координат

$$\vec{u} = \vec{U} + \vec{\omega} \times \vec{r}$$

Пояснения

Жёстко свяжем новую систему координат с телом, совместив при этом начало координат с его центром масс (или любой другой точкой). Это соответствует переносу и повороту исходной системы координат. Уравнение Лапласа на потенциал инвариантно относительно такого преобразования, а граничные условия упрощаются.

Скорость точек тела

$$u_x = U_x + \omega_y z - \omega_z y$$
, $u_y = U_y + \omega_z x - \omega_x z$, $u_z = U_z + \omega_x y - \omega_y x$

Скорость точек на поверхности тела вдоль нормали Обозначим

$$\cos(\widehat{n,x}) = \alpha, \quad \cos(\widehat{n,y}) = \beta, \quad \cos(\widehat{n,z}) = \gamma$$

для косинусов углов, составляемых нормалью к поверхности S с осями координат.

Нормальная составляющая скорости к поверхности S:

$$u_n = u_x \alpha + u_y \beta + u_z \gamma = (U_x + \omega_y z - \omega_z y) \alpha + (U_y + \omega_z x - \omega_x z) \beta +$$
$$+ (U_z + \omega_x y - \omega_y x) \gamma.$$

Соотношение для потенциала

$$\left. \frac{\partial \varphi}{\partial n} \right|_{S} = U_{x}\alpha + U_{y}\beta + U_{z}\gamma + \omega_{x}(y\gamma - z\beta) + \omega_{y}(z\alpha - x\gamma) + \omega_{z}(x\beta - y\alpha)$$

Величины U_x , U_y , U_z , ω_x , ω_y , ω_z являются функциями времени t, а выражения справа от них — функциями точек пространства на поверхности S, т.е. координат.

Вид потенциала в форме Кирхгофа

$$\varphi = U_x \varphi_1 + U_y \varphi_2 + U_z \varphi_3 + \omega_x \varphi_4 + \omega_y \varphi_5 + \omega_z \varphi_6,$$

причем

$$\Delta \varphi_i = 0, \quad \lim_{r \to \infty} \frac{\partial \varphi_i}{\partial x} = \lim_{r \to \infty} \frac{\partial \varphi_i}{\partial y} = \lim_{r \to \infty} \frac{\partial \varphi_i}{\partial z} = 0$$
$$(i = \overline{1,6}).$$

Ha поверхности S:

$$\begin{split} \frac{\partial \varphi_1}{\partial n} &= \alpha, \quad \frac{\partial \varphi_2}{\partial n} = \beta, \quad \frac{\partial \varphi_3}{\partial n} = \gamma, \\ \frac{\partial \varphi_4}{\partial n} &= y\gamma - z\beta, \quad \frac{\partial \varphi_5}{\partial n} = z\alpha - x\gamma, \quad \frac{\partial \varphi_6}{\partial n} = x\beta - y\alpha. \end{split}$$

Смысл введенных потенциалов $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3$ Потенциал φ_1 соответствует случаю движения тела, когда

$$U_x = 1$$
, $U_y = 0$, $U_z = 0$, $\omega_x = 0$, $\omega_y = 0$, $\omega_z = 0$,

т.е. описывает течение при движении тела вдоль оси Ox с единичной скоростью. Аналогичное значение имеют потенциалы φ_2, φ_3 .

Смысл введенных потенциалов $\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3$ Потенциал φ_1 соответствует случаю движения тела, когда

$$U_x = 1$$
, $U_y = 0$, $U_z = 0$, $\omega_x = 0$, $\omega_y = 0$, $\omega_z = 0$,

т.е. описывает течение при движении тела вдоль оси Ox с единичной скоростью. Аналогичное значение имеют потенциалы φ_2, φ_3 .

Смысл введенных потенциалов $\varphi_4, \varphi_5, \varphi_6$ Потенциал φ_4 соответствует случаю движения тела, когда

$$U_x = 0$$
, $U_y = 0$, $U_z = 0$, $\omega_x = 1$, $\omega_y = 0$, $\omega_z = 0$,

т.е. описывает течение при вращательном движении тела относительно оси Ox с единичной скоростью. Аналогичное значение имеют потенциалы φ_5 , φ_6 .

Гидродинамические реакции при движении тела

Сила и момент сил давления, действующие на тело

$$\vec{R} = -\int_{S} p\vec{n}dS, \quad \vec{L} = -\int_{S} p(\vec{r} \times \vec{n})dS,$$

где p — давление в жидкости; \vec{n} — вектор внешней единичной нормали, направленный из тела в жидкость; \vec{r} — радиус-вектор точек поверхности тела относительно начала координат.

Гидродинамические реакции при движении тела

Сила и момент сил давления, действующие на тело

$$\vec{R} = -\int_{S} p\vec{n}dS, \quad \vec{L} = -\int_{S} p(\vec{r} \times \vec{n})dS,$$

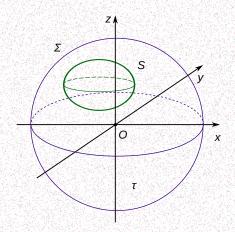
где p — давление в жидкости; \vec{n} — вектор внешней единичной нормали, направленный из тела в жидкость; \vec{r} — радиус-вектор точек поверхности тела относительно начала координат.

Интеграл Коши для связи давления и потенциала При отсутствии массовых сил, действующих на среду,

$$p = p_0 - \rho \frac{\partial \varphi}{\partial t} - \frac{\rho v^2}{2},$$

т.к. на бесконечности скорость жидкости равна 0 и давление равно p_0 .

Рассмотрим сферу большого радиуса с поверхностью Σ с центром в начале координат, содержащую исследуемое тело с поверхностью S. Обозначим объем, заключенный между S и Σ , через τ .



Закон сохранения импульса для объема τ Изменение импульса объема τ равно работе сил давления на границах S, Σ и потери импульса через границу Σ в результате конвекции:

$$\frac{d}{dt} \int_{\tau} \rho \vec{v} dV = -\int_{S \cup \Sigma} p \vec{n} dS - \int_{\Sigma} \rho \vec{v} v_n dS.$$

Обозначения

Обозначим искомую силу, действующую на тело:

$$\vec{R} = -\int_{S} p\vec{n}dS.$$

Тогда

$$ec{R} = rac{d}{dt} \int\limits_{ au}
ho ec{v} dV + \int\limits_{\Sigma}
ho ec{n} dS + \int\limits_{\Sigma}
ho ec{v} v_n dS =$$

$$=
ho rac{d}{dt} \int\limits_{ au}
abla arphi dV + \int\limits_{\Sigma} (
ho ec{n} +
ho ec{v} v_n) dS =$$

По теореме Гаусса первый интеграл преобразуем в сумму интегралов по Σ и S, а во второй подставим значение для p из интеграла Коши:

$$=\frac{d}{dt}\int\limits_{\Sigma}\rho\varphi\vec{n}dS+\frac{d}{dt}\int\limits_{S}\rho\varphi\vec{n}dS+\int\limits_{\Sigma}\left(\left(p_{0}-\rho\frac{\partial\varphi}{\partial t}-\frac{\rho v^{2}}{2}\right)\cdot\vec{n}+\rho\vec{v}v_{n}\right)dS=$$

По теореме Гаусса первый интеграл преобразуем в сумму интегралов по Σ и S, а во второй подставим значение для p из интеграла Коши:

$$=\frac{d}{dt}\int\limits_{\Sigma}\rho\varphi\vec{n}dS+\frac{d}{dt}\int\limits_{S}\rho\varphi\vec{n}dS+\int\limits_{\Sigma}\left(\left(p_{0}-\rho\frac{\partial\varphi}{\partial t}-\frac{\rho v^{2}}{2}\right)\cdot\vec{n}+\rho\vec{v}v_{n}\right)dS=$$

Так как поверхность Σ не зависит от времени t, то

$$\frac{d}{dt} \int_{\Sigma} \rho \varphi \vec{n} dS = \int_{\Sigma} \rho \frac{\partial \varphi}{\partial t} \vec{n} dS.$$

Продолжим цепочку:

$$=\frac{d}{dt}\int_{S}\rho\varphi\vec{n}dS+\int_{\Sigma}\left((p_{0}-\frac{\rho v^{2}}{2})\cdot\vec{n}+\rho\vec{v}v_{n}\right)dS=$$

Используя, что

$$\int_{\Sigma} p_0 \vec{n} dS = p_0 \int_{\Sigma} \vec{n} dS = 0,$$

получим продолжение цепочки:

$$=\frac{d}{dt}\int_{S}\rho\varphi\vec{n}dS-\rho\int_{\Sigma}\left(\frac{v^{2}}{2}\vec{n}-\vec{v}v_{n}\right)dS.$$

Используя, что

$$\int_{\Sigma} p_0 \vec{n} dS = p_0 \int_{\Sigma} \vec{n} dS = 0,$$

получим продолжение цепочки:

$$=\frac{d}{dt}\int_{S}\rho\varphi\vec{n}dS-\rho\int_{\Sigma}\left(\frac{v^{2}}{2}\vec{n}-\vec{v}v_{n}\right)dS.$$

Если положить, что Σ — поверхность сферы радиуса a, и вспомнить, что скорость v стремится к 0 на бесконечности, как $1/a^3$, тогда второе слагаемое в последнем равенстве будет иметь порядок:

$$a^2/(a^3 \cdot a^3) = 1/a^4 \overset{a \to \infty}{\to} 0.$$

Связь силы и потенциала

Выражение для силы Сила давлений, действующая на тело в безграничной идеальной жидкости, покоящейся на бесконечности, имеет вид

$$\vec{R} = \frac{d}{dt} \int_{S} \rho \varphi \vec{n} dS.$$

Связь момента сил и потенциала

Выражение для момента импульса

Аналогично, записав уравнение сохранения момента импульса для объема τ , можно получить момент сил давления \vec{L} , действующий на тело в безграничной идеальной жидкости, покоящейся на бесконечности:

$$\vec{L} = \frac{d}{dt} \int\limits_{S} \rho \varphi(\vec{r} \times \vec{n}) dS.$$

Уравнения движения тела в потоке идеальной жидкости

$$\begin{split} \frac{d\vec{G}}{dt} &= \frac{d}{dt} \int\limits_{S} \rho \varphi \vec{n} dS + \vec{F}, \quad \frac{d\vec{Q}}{dt} = \frac{d}{dt} \int\limits_{S} \rho \varphi (\vec{r} \times \vec{n}) dS + \vec{M} \\ & \qquad \qquad \downarrow \\ \frac{d}{dt} \left(\vec{G} - \int\limits_{S} \rho \varphi \vec{n} dS \right) = \vec{F}, \quad \frac{d}{dt} \left(\vec{Q} - \int\limits_{S} \rho \varphi (\vec{r} \times \vec{n}) dS \right) = \vec{M} \end{split}$$

Здесь \vec{G} , \vec{Q} — собственный импульс и момент импульса тела; \vec{F} , \vec{M} — внешняя сила и момент внешних сил, не связанных движением жидкости.

Уравнения движения тела в потоке идеальной жидкости

Пусть

$$ec{B} = -
ho\int\limits_{S} arphi ec{n} dS, \quad ec{I} = -\int\limits_{S}
ho arphi (ec{r} imes ec{n}) dS,$$

тогда уравнения движения принимают вид:

$$\frac{d(\vec{G} + \vec{B})}{dt} = \vec{F}, \quad \frac{d(\vec{Q} + \vec{I})}{dt} = \vec{M},$$

где $\vec{G} + \vec{B}$ называется импульсивной силой, а $\vec{Q} + \vec{I} -$ импульсивной парой.

Коэффициенты U_i

Новые обозначения

$$U_x = U_1, \quad U_y = U_2, \quad U_z = U_3,$$

 $\omega_x = U_4, \quad \omega_y = U_5, \quad \omega_z = U_6.$

Вид потенциала

$$\varphi = \sum_{k=1}^{6} U_k \varphi_k$$

Коэффициенты B_i

Новые обозначения

$$B_x = B_1$$
, $B_y = B_2$, $B_z = B_3$, $I_x = B_4$, $I_y = B_5$, $I_z = B_6$.

Выражения для B_i

$$\begin{split} B_1 &= -\rho \int\limits_{S} \varphi \alpha dS = -\rho \int\limits_{S} \varphi \frac{\partial \varphi_1}{\partial n} dS, \\ B_2 &= -\rho \int\limits_{S} \varphi \beta dS = -\rho \int\limits_{S} \varphi \frac{\partial \varphi_2}{\partial n} dS, \\ B_3 &= -\rho \int\limits_{S} \varphi \gamma dS = -\rho \int\limits_{S} \varphi \frac{\partial \varphi_3}{\partial n} dS, \end{split}$$

Коэффициенты B_i

Новые обозначения

$$B_x = B_1$$
, $B_y = B_2$, $B_z = B_3$, $I_x = B_4$, $I_y = B_5$, $I_z = B_6$.

Выражения для B_i

$$\begin{split} B_4 &= -\rho \int\limits_{S} \varphi(y\gamma - z\beta) dS = -\rho \int\limits_{S} \varphi \frac{\partial \varphi_4}{\partial n} dS, \\ B_5 &= -\rho \int\limits_{S} \varphi(z\alpha - x\gamma) dS = -\rho \int\limits_{S} \varphi \frac{\partial \varphi_5}{\partial n} dS, \\ B_6 &= -\rho \int\limits_{S} \varphi(x\beta - y\alpha) dS = -\rho \int\limits_{S} \varphi \frac{\partial \varphi_6}{\partial n} dS. \end{split}$$

Коэффициенты B_i

Новые обозначения

$$B_x = B_1$$
, $B_y = B_2$, $B_z = B_3$, $I_x = B_4$, $I_y = B_5$, $I_z = B_6$.

Выражения для B_i

Или в общем виде:

$$B_i = -\rho \int_{S} \varphi \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} dS \quad (i = \overline{1,6}).$$

Коэффициенты присоединенной массы

Определение

Подставим выражение для потенциала через переменные U_i в полученное выражение для коэффициентов B_i :

$$B_{i} = -\sum_{k=1}^{6} \rho U_{k} \int_{S} \varphi_{k} \frac{\partial \varphi_{i}}{\partial n} dS = \sum_{k=1}^{6} \lambda_{ik} U_{k},$$

где

$$\lambda_{ik} = -\rho \int_{S} \varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} dS \quad (i,k = \overline{1,6}).$$

Коэффициенты присоединенной массы

Определение

Подставим выражение для потенциала через переменные U_i в полученное выражение для коэффициентов B_i :

$$B_{i} = -\sum_{k=1}^{6} \rho U_{k} \int_{S} \varphi_{k} \frac{\partial \varphi_{i}}{\partial n} dS = \sum_{k=1}^{6} \lambda_{ik} U_{k},$$

где

$$\lambda_{ik} = -\rho \int_{S} \varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} dS \quad (i,k = \overline{1,6}).$$

Коэффициенты λ_{ik} определяются только геометрией тела и называются коэффициентами присоединенной массы.

Формула Грина

Для введенного объема жидкости τ , заключенного между поверхностью сферы большого радиуса Σ и поверхностью тела S, справедливо равенство:

$$\int_{\tau} (\varphi_i \Delta \varphi_k - \varphi_k \Delta \varphi_i) dV = \int_{\Sigma} \left(\varphi_i \frac{\partial \varphi_k}{\partial n} - \varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} \right) dS + \int_{S} \left(\varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} - \varphi_i \frac{\partial \varphi_k}{\partial n} \right) dS.$$

Формула Грина

Для введенного объема жидкости τ , заключенного между поверхностью сферы большого радиуса Σ и поверхностью тела S, справедливо равенство:

$$\int_{\tau} (\varphi_i \Delta \varphi_k - \varphi_k \Delta \varphi_i) dV = \int_{\Sigma} \left(\varphi_i \frac{\partial \varphi_k}{\partial n} - \varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} \right) dS + \int_{S} \left(\varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} - \varphi_i \frac{\partial \varphi_k}{\partial n} \right) dS.$$

Вследствие гармоничности φ_i

$$\Delta \varphi_i = 0 \quad (i = \overline{1,6}),$$

левая часть равенства равна 0.

Формула Грина

Для введенного объема жидкости τ , заключенного между поверхностью сферы большого радиуса Σ и поверхностью тела S, справедливо равенство:

$$\int\limits_{\tau} (\varphi_i \Delta \varphi_k - \varphi_k \Delta \varphi_i) dV = \int\limits_{\Sigma} \left(\varphi_i \frac{\partial \varphi_k}{\partial n} - \varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} \right) dS + \int\limits_{S} \left(\varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} - \varphi_i \frac{\partial \varphi_k}{\partial n} \right) dS.$$

Интеграл по Σ стремится к 0 при возрастании радиуса сферы с одноименной поверхностью, т.к. площадь сферы имеет порядок $4\pi a^2$, а функции φ_i и $\frac{\partial \varphi_k}{\partial n} - 1/a^2$ и $1/a^3$, где a — радиус сферы.

Формула Грина

Для введенного объема жидкости τ , заключенного между поверхностью сферы большого радиуса Σ и поверхностью тела S, справедливо равенство:

$$\int_{\tau} (\varphi_i \Delta \varphi_k - \varphi_k \Delta \varphi_i) dV = \int_{\Sigma} \left(\varphi_i \frac{\partial \varphi_k}{\partial n} - \varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} \right) dS + \int_{S} \left(\varphi_k \frac{\partial \varphi_i}{\partial n} - \varphi_i \frac{\partial \varphi_k}{\partial n} \right) dS.$$

Таким образом, в нашем случае получим:

$$\int\limits_{S} \varphi_{k} \frac{\partial \varphi_{i}}{\partial n} dS = \int\limits_{S} \varphi_{i} \frac{\partial \varphi_{k}}{\partial n} dS \quad \Rightarrow \quad \lambda_{ik} = \lambda_{ki} \quad (i,k = \overline{1,6}).$$

Симметричность Всего существует 36 коэффициентов присоединенных масс, но в силу симметрии

$$\lambda_{ik} = \lambda_{ki} \quad (i,k = \overline{1,6}, i \neq k)$$

различных всего 21.

Кинетическая энергия жидкости

Определение

Кинетическая энергия объема τ , ограниченного сферой большого радиуса a с поверхностью Σ и поверхностью тела S равна:

$$T_{\tau} = \frac{\rho}{2} \int_{\tau} v^2 dV = \frac{\rho}{2} \int_{\tau} \left[\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2 \right] dV =$$

Кинетическая энергия жидкости

Определение

Кинетическая энергия объема τ , ограниченного сферой большого радиуса a с поверхностью Σ и поверхностью тела S равна:

$$T_{\tau} = \frac{\rho}{2} \int_{\tau} v^2 dV = \frac{\rho}{2} \int_{\tau} \left[\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \right)^2 \right] dV =$$

По формуле Грина получим:

$$=\frac{\rho}{2}\int\limits_{\Sigma}\varphi\frac{\partial\varphi}{\partial n}dS-\frac{\rho}{2}\int\limits_{S}\varphi\frac{\partial\varphi}{\partial n}dS\overset{a\to\infty}{\to}-\frac{\rho}{2}\int\limits_{S}\varphi\frac{\partial\varphi}{\partial n}dS,$$

т.к. площадь сферы имеет порядок $4\pi a^2$, а функции φ и $\frac{\partial \varphi}{\partial n} - 1/a^2$ и $1/a^3$.

Кинетическая энергия жидкости

Определение

Кинетическая энергия всей жидкости равна:

$$T = -\frac{\rho}{2} \int_{S} \varphi \frac{\partial \varphi}{\partial n} dS.$$

Подставим выражение для разложения Кирхгофа потенциала φ :

$$T = \frac{1}{2} \sum_{i,k=1}^{6} \lambda_{ik} U_k U_i.$$

Пример движения шара

Потенциал

Потенциал обтекания шара, движущегося вдоль оси Oz с единичной скоростью

$$\varphi_3 = -\frac{R^3 \cos \theta}{2r^2}.$$

Коэффициенты присоединённых масс

$$\lambda_{11} = \lambda_{22} = \lambda_{33} = \frac{2}{3}\rho\pi R^3, \quad \lambda_{44} = \lambda_{55} = \lambda_{66} = 0,$$

$$\lambda_{ij} = 0 \quad (i \neq j).$$

Уравнения движения

$$\left(m + \frac{2}{3}\rho\pi R^3\right)\frac{d\vec{U}}{dt} = \vec{F},$$

где m — масса шара, \vec{F} — вектор приложенных сил.

Литература

- 1. *Валландер С. В.* Лекции по аэрогидромеханике. Учеб. пособие. Л., Изд-во Ленингр. ун-та, 1978.
- 2. Кочин Н. Е., Кибель И. А., Розе Н. В. Теоретическая гидромеханика. М.: Гос. издат. физ.-мат. лит., 1963.