Аффинный ортогональный тензор

к.ф.-м.н. Верещагин Антон Сергеевич

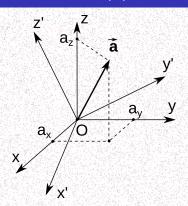
Лекция 2

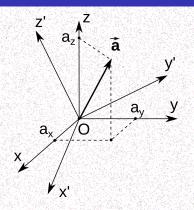
7 сентября 2018 г.



Аннотация

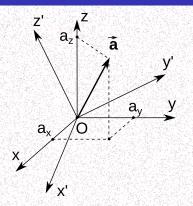
Аффинный ортогональный тензор второго ранга. Диада. Сопряженный тензор. Симметричные и антисимметричные тензоры. Теоремы о разложении тензора. Скалярное и векторное умножение тензора на вектор. Скалярное произведение тензоров.





Пусть в некоторой ортогональной прямолинейной системе координат *Охуг*

$$\vec{a} = \vec{i}a_x + \vec{j}a_y + \vec{k}a_z.$$

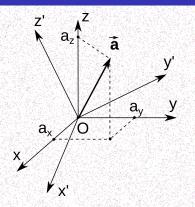


Пусть в некоторой ортогональной прямолинейной системе координат *Охуг*

$$\vec{a} = \vec{i}a_x + \vec{j}a_y + \vec{k}a_z.$$

Тогда в другой ортогональной прямолинейной системе координат Ox'y'z' вектор будет иметь координаты:

$$a_{x'} = a_x \cos(x, x') + a_y \cos(y, x') + a_z \cos(z, x'),$$



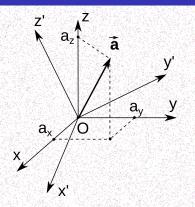
Пусть в некоторой ортогональной прямолинейной системе координат *Охуг*

$$\vec{a} = \vec{i}a_x + \vec{j}a_y + \vec{k}a_z.$$

Тогда в другой ортогональной прямолинейной системе координат Ox'y'z' вектор будет иметь координаты:

$$a_{x'} = a_x \cos(x, x') + a_y \cos(y, x') + a_z \cos(z, x'),$$

 $a_{y'} = a_x \cos(x, y') + a_y \cos(y, y') + a_z \cos(z, y'),$



Пусть в некоторой ортогональной прямолинейной системе координат *Охуг*

$$\vec{a} = \vec{i}a_x + \vec{j}a_y + \vec{k}a_z.$$

Тогда в другой ортогональной прямолинейной системе координат Ox'y'z' вектор будет иметь координаты:

$$a_{x'} = a_x \cos(x, x') + a_y \cos(y, x') + a_z \cos(z, x'),$$

 $a_{y'} = a_x \cos(x, y') + a_y \cos(y, y') + a_z \cos(z, y'),$
 $a_{z'} = a_x \cos(x, z') + a_y \cos(y, z') + a_z \cos(z, z').$

Определение

Если для прямолинейной ортогональной системы координат Охуг имеется совокупность трех величин a_x , a_y , a_z , преобразующихся по вышеуказанным формулам в величины $a_{x'}$, $a_{y'}$, $a_{z'}$, в другой ортогональной прямолинейной системе координат Ox'y'z',

Определение

Если для прямолинейной ортогональной системы координат Охуг имеется совокупность трех величин a_x , a_y , a_z , преобразующихся по вышеуказанным формулам в величины $a_{x'}$, $a_{y'}$, $a_{z'}$, в другой ортогональной прямолинейной системе координат Ox'y'z', то совокупность этих величин определяет аффинный ортогональный вектор \vec{a} . Скалярные величины a_x , a_y , a_z называются составляющими (компонентами) вектора \vec{a} по осям Ox, Oy, Oz.

Аффинный ортогональный тензор второго ранга

Определение

Если для прямолинейной ортогональной системы координат Охуг имеется совокупность трех векторов \vec{p}_x , \vec{p}_y , \vec{p}_z , преобразующихся по формулам в величины $\vec{p}_{x'}$, $\vec{p}_{y'}$, $\vec{p}_{z'}$, в другой системе координат Ox'y'z':

$$\begin{array}{rcl} \vec{p}_{x'} & = & \vec{p}_x \cos(x, x') + \vec{p}_y \cos(y, x') + \vec{p}_z \cos(z, x'), \\ \vec{p}_{y'} & = & \vec{p}_x \cos(x, y') + \vec{p}_y \cos(y, y') + \vec{p}_z \cos(z, y'), \\ \vec{p}_{z'} & = & \vec{p}_x \cos(x, z') + \vec{p}_y \cos(y, z') + \vec{p}_z \cos(z, z'), \end{array}$$

Аффинный ортогональный тензор второго ранга

Определение

Если для прямолинейной ортогональной системы координат Охуг имеется совокупность трех векторов \vec{p}_x , \vec{p}_y , \vec{p}_z , преобразующихся по формулам в величины $\vec{p}_{x'}$, $\vec{p}_{y'}$, $\vec{p}_{z'}$, в другой системе координат Ox'y'z':

$$\begin{array}{rcl} \vec{p}_{x'} & = & \vec{p}_x \cos(x, x') + \vec{p}_y \cos(y, x') + \vec{p}_z \cos(z, x'), \\ \vec{p}_{y'} & = & \vec{p}_x \cos(x, y') + \vec{p}_y \cos(y, y') + \vec{p}_z \cos(z, y'), \\ \vec{p}_{z'} & = & \vec{p}_x \cos(x, z') + \vec{p}_y \cos(y, z') + \vec{p}_z \cos(z, z'), \end{array}$$

то совокупность этих величин определяет аффинный ортогональный тензор второго ранга. Векторы \vec{p}_x , \vec{p}_y , \vec{p}_z называются составляющими (компонентами) тензора Π по осям Ox, Oy, Oz.

Будем обозначать

$$\Pi = \vec{i}\vec{p}_x + \vec{j}\vec{p}_y + \vec{k}\vec{p}_z.$$

Будем обозначать

$$\mathbf{\Pi} = \vec{\mathbf{i}}\vec{p}_x + \vec{\mathbf{j}}\vec{p}_y + \vec{\mathbf{k}}\vec{p}_z.$$

Таким образом, тензор представляет собой набор из 9 компонент:

$$\Pi = \begin{pmatrix} p_{xx} & p_{xy} & p_{xz} \\ p_{yx} & p_{yy} & p_{yz} \\ p_{zx} & p_{zy} & p_{zz} \end{pmatrix}$$

Будем обозначать

$$\Pi = \vec{i}\vec{p}_x + \vec{j}\vec{p}_y + \vec{k}\vec{p}_z.$$

Таким образом, тензор представляет собой набор из 9 компонент:

$$\mathbf{\Pi} = \begin{pmatrix} p_{xx} & p_{xy} & p_{xz} \\ p_{yx} & p_{yy} & p_{yz} \\ p_{zx} & p_{zy} & p_{zz} \end{pmatrix} \leftarrow \begin{array}{l} \vec{p_x} = p_{xx}\vec{i} + p_{xy}\vec{j} + p_{xz}\vec{k} \\ \leftarrow \vec{p_y} = p_{yx}\vec{i} + p_{yy}\vec{j} + p_{yz}\vec{k} \\ \leftarrow \vec{p_z} = p_{zx}\vec{i} + p_{zy}\vec{j} + p_{zz}\vec{k} \end{array}$$

Будем обозначать

$$\Pi = \vec{i}\vec{p}_x + \vec{j}\vec{p}_y + \vec{k}\vec{p}_z.$$

Таким образом, тензор представляет собой набор из 9 компонент:

$$\mathbf{\Pi} = \begin{pmatrix} p_{xx} & p_{xy} & p_{xz} \\ p_{yx} & p_{yy} & p_{yz} \\ p_{zx} & p_{zy} & p_{zz} \end{pmatrix} \leftarrow \begin{array}{c} \vec{p_x} = p_{xx}\vec{i} + p_{xy}\vec{j} + p_{xz}\vec{k} \\ \leftarrow \vec{p_y} = p_{yx}\vec{i} + p_{yy}\vec{j} + p_{yz}\vec{k} \\ \leftarrow \vec{p_z} = p_{zx}\vec{i} + p_{zy}\vec{j} + p_{zz}\vec{k} \end{array}$$

В дальнейшем:

- вместо координат x, y,z будем писать x_1 , x_2 , x_3 ;
- базисные векторы будем обозначать $\vec{i}_1, \, \vec{i}_2, \, \vec{i}_3;$
- компоненты тензора будем нумеровать, т.е. p_{ij} $(i,j=\overline{1,3})$.



Преобразование ортогональных систем координат

Пусть задано некоторое преобразование одной ортогональной прямолинейной системы координат в другую с помощью матрицы преобразования, т.е. заданы направляющие косинусы единичных векторов новых базисных векторов $\alpha_{ik} = \cos(x_i, x_k')$:

$$Q = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \alpha_{13} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \alpha_{23} \\ \alpha_{31} & \alpha_{32} & \alpha_{33} \end{pmatrix},$$

Преобразование ортогональных систем координат

Пусть задано некоторое преобразование одной ортогональной прямолинейной системы координат в другую с помощью матрицы преобразования, т.е. заданы направляющие косинусы единичных векторов новых базисных векторов $\alpha_{ik} = \cos(x_i, x_k')$:

$$Q = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \alpha_{13} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \alpha_{23} \\ \alpha_{31} & \alpha_{32} & \alpha_{33} \end{pmatrix}, \qquad \begin{cases} \sum_{i=1}^{3} \alpha_{is}^{2} = 1 & (s = \overline{1,3}), \\ \sum_{i=1}^{3} \alpha_{is} \alpha_{ik} = 0 & (s, k = \overline{1,3}; s \neq k). \end{cases}$$

Преобразование ортогональных систем координат

Пусть задано некоторое преобразование одной ортогональной прямолинейной системы координат в другую с помощью матрицы преобразования, т.е. заданы направляющие косинусы единичных векторов новых базисных векторов $\alpha_{ik} = \cos(x_i, x_k')$:

$$Q = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \alpha_{13} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \alpha_{23} \\ \alpha_{31} & \alpha_{32} & \alpha_{33} \end{pmatrix}, \qquad \begin{cases} \sum_{i=1}^{3} \alpha_{is}^{2} = 1 & (s = \overline{1,3}), \\ \sum_{i=1}^{3} \alpha_{is} \alpha_{ik} = 0 & (s, k = \overline{1,3}; s \neq k). \end{cases}$$

Таким образом, Q — ортогональная матрица, т.к.

$$Q^{-1}=Q^{t}.$$



Компоненты вектора \vec{a} и тензора Π в новой штрихованной системе координат a_1' , a_2' , a_3' и $\vec{p'}_1$, $\vec{p'}_2$, $\vec{p'}_3$ имеют вид:

$$a'_{k} = a_{x'_{k}} = \sum_{i=1}^{3} \alpha_{ki} a_{x_{i}}, \quad \vec{p'}_{k} = \vec{p}_{x'_{k}} = \sum_{i=1}^{3} \alpha_{ki} \vec{p}_{x_{i}} \quad (k = \overline{1,3}).$$

Компоненты вектора \vec{a} и тензора Π в новой штрихованной системе координат a_1' , a_2' , a_3' и $\vec{p'}_1$, $\vec{p'}_2$, $\vec{p'}_3$ имеют вид:

$$a'_{k} = a_{x'_{k}} = \sum_{i=1}^{3} \alpha_{ki} a_{x_{i}}, \quad \vec{p'}_{k} = \vec{p}_{x'_{k}} = \sum_{i=1}^{3} \alpha_{ki} \vec{p}_{x_{i}} \quad (k = \overline{1,3}).$$

Проекция вектора $\vec{p}_{\mathbf{x}_k'}$ на ось \mathbf{x}_i' : $(\vec{p}_{\mathbf{x}_k'})_{\mathbf{x}_i'} = \sum_{r=1}^3 \alpha_{kr} (\vec{p}_{\mathbf{x}_r})_{\mathbf{x}_i'}$.

Компоненты вектора \vec{a} и тензора Π в новой штрихованной системе координат a_1' , a_2' , a_3' и $\vec{p'}_1$, $\vec{p'}_2$, $\vec{p'}_3$ имеют вид:

$$a'_{k} = a_{x'_{k}} = \sum_{i=1}^{3} \alpha_{ki} a_{x_{i}}, \quad \vec{p'}_{k} = \vec{p}_{x'_{k}} = \sum_{i=1}^{3} \alpha_{ki} \vec{p}_{x_{i}} \quad (k = \overline{1,3}).$$

Проекция вектора $\vec{p}_{\mathbf{x}'_k}$ на ось \mathbf{x}'_l : $(\vec{p}_{\mathbf{x}'_k})_{\mathbf{x}'_l} = \sum_{r=1}^3 \alpha_{kr} (\vec{p}_{\mathbf{x}_r})_{\mathbf{x}'_l}$.

Из определения аффинного вектора: $(\vec{p}_{\mathsf{x_r}})_{\mathsf{x_l'}} = \sum_{s=1}^{\mathsf{r}} \alpha_{\mathsf{ls}} \vec{p}_{\mathsf{x_r} \mathsf{x_s}}.$

Компоненты вектора \vec{a} и тензора Π в новой штрихованной системе координат a_1' , a_2' , a_3' и $\vec{p'}_1$, $\vec{p'}_2$, $\vec{p'}_3$ имеют вид:

$$a'_k = a_{x'_k} = \sum_{i=1}^3 \alpha_{ki} a_{x_i}, \quad \vec{p'}_k = \vec{p}_{x'_k} = \sum_{i=1}^3 \alpha_{ki} \vec{p}_{x_i} \quad (k = \overline{1,3}).$$

Проекция вектора $\vec{p}_{\mathsf{x}'_k}$ на ось x'_l : $(\vec{p}_{\mathsf{x}'_k})_{\mathsf{x}'_l} = \sum_{r=1}^3 \alpha_{kr} (\vec{p}_{\mathsf{x}_r})_{\mathsf{x}'_l}$.

Из определения аффинного вектора: $(\vec{p}_{\mathsf{x_r}})_{\mathsf{x_l'}} = \sum_{s=1}^{\mathsf{r}} \alpha_{\mathsf{ls}} \vec{p}_{\mathsf{x_r} \mathsf{x_s}}.$

Подставим последнее равенство в предпоследнее:

$$p_{\mathbf{x}_k'\mathbf{x}_l'} = \sum_{r=1}^3 \sum_{s=1}^3 lpha_{kr} lpha_{ls} p_{\mathbf{x}_r \mathbf{x}_s}$$
 или $p_{kl}' = \sum_{r=1}^3 \sum_{s=1}^3 lpha_{kr} lpha_{ls} p_{rs}.$

Определение тензора (альтернативное)

Определение (альтернативное)

Если для каждой прямолинейной прямоугольной системы координат $Ox_1x_2x_3$ имеется совокупность девяти величин p_{kl} , преобразующихся в величины p_{kl}' в новой системе координат $Ox_1'x_2'x_3'$ по формуле:

$$p'_{kl} = \sum_{r=1}^{3} \sum_{s=1}^{3} \alpha_{kr} \alpha_{ls} p_{rs},$$

то совокупность этих величин определяет аффинный ортогональный тензор второго ранга Π в пространстве трех измерений.

Альтернативная запись тензора

Записанную в новых обозначения формулу для разложения векторов

$$\vec{p}_k = \sum_{l=1}^{3} \vec{i}_l p_{kl}, \quad (k=1,2,3)$$

Альтернативная запись тензора

Записанную в новых обозначения формулу для разложения векторов

$$\vec{p}_k = \sum_{l=1}^3 \vec{i}_l p_{kl}, \quad (k=1,2,3)$$

подставим в равенство, определяющее тензор, и получим условную запись

$$\Pi = \sum_{k=1}^{3} \sum_{l=1}^{3} \vec{i_k} \vec{i_l} p_{kl}.$$

Пусть

$$I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3.$$

Тензор *I* называется единичным тензором.

Пусть

$$I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3.$$

Тензор *I* называется единичным тензором.

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Пусть

$$I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3.$$

Тензор **/** называется единичным тензором.

$$\mathbf{I} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{ccc} \leftarrow & \vec{p_1} = \vec{i_1} \\ \leftarrow & \vec{p_2} = \vec{i_2} \\ \leftarrow & \vec{p_3} = \vec{i_3} \end{array}$$

Пусть

$$I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3.$$

Тензор I называется единичным тензором.

$${m I} = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} egin{array}{ll} \leftarrow & ec{p}_1 = ec{m i}_1 \\ \leftarrow & ec{p}_2 = ec{m i}_2 \\ \leftarrow & ec{p}_3 = ec{m i}_3 \end{pmatrix} \qquad p_{rs} = \delta_{rs} = \left\{ egin{array}{ll} 1, r = s, \\ 0, r
eq s. \end{array}
ight.$$

Пусть

$$I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3.$$

Тензор I называется единичным тензором.

$${m I} = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} egin{array}{ll} \leftarrow & ec{p}_1 = ec{f i}_1 \\ \leftarrow & ec{p}_2 = ec{f i}_2 \\ \leftarrow & ec{p}_3 = ec{f i}_3 \end{pmatrix} \qquad p_{rs} = \delta_{rs} = \left\{ egin{array}{ll} 1, r = s, \\ 0, r
eq s. \end{array}
ight.$$

$$p'_{kl} =$$

Пусть

$$I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3.$$

Тензор I называется единичным тензором.

$${m I} = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} egin{array}{ll} \leftarrow & ec{p}_1 = ec{m i}_1 \\ \leftarrow & ec{p}_2 = ec{m i}_2 \\ \leftarrow & ec{p}_3 = ec{m i}_3 \end{pmatrix} \qquad p_{rs} = \delta_{rs} = \left\{ egin{array}{ll} 1, r = s, \\ 0, r
eq s. \end{array}
ight.$$

$$p'_{kl} = \sum_{r=1}^{3} \sum_{s=1}^{3} \alpha_{kr} \alpha_{ls} p_{rs} =$$

Пусть

$$I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3.$$

Тензор *I* называется единичным тензором.

$${m I} = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} egin{array}{ll} \leftarrow & ec{p}_1 = ec{m i}_1 \\ \leftarrow & ec{p}_2 = ec{m i}_2 \\ \leftarrow & ec{p}_3 = ec{m i}_3 \end{pmatrix} \qquad p_{rs} = \delta_{rs} = \left\{ egin{array}{ll} 1, r = s, \\ 0, r
eq s. \end{array}
ight.$$

$$p_{kl}' = \sum_{r=1}^{3} \sum_{s=1}^{3} \alpha_{kr} \alpha_{ls} p_{rs} = \sum_{r=1}^{3} \alpha_{kr} \alpha_{lr} =$$

Пусть

$$I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3.$$

Тензор *I* называется единичным тензором.

$${m I} = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} egin{array}{ll} \leftarrow & ec{p}_1 = ec{m i}_1 \\ \leftarrow & ec{p}_2 = ec{m i}_2 \\ \leftarrow & ec{p}_3 = ec{m i}_3 \end{pmatrix} \qquad p_{rs} = \delta_{rs} = \left\{ egin{array}{ll} 1, r = s, \\ 0, r
eq s. \end{array}
ight.$$

$$p'_{kl} = \sum_{r=1}^{3} \sum_{s=1}^{3} \alpha_{kr} \alpha_{ls} p_{rs} = \sum_{r=1}^{3} \alpha_{kr} \alpha_{lr} = \delta_{kl}.$$

Пусть

$$\mathbf{I} = \vec{\mathbf{i}}_1 \vec{\mathbf{i}}_1 + \vec{\mathbf{i}}_2 \vec{\mathbf{i}}_2 + \vec{\mathbf{i}}_3 \vec{\mathbf{i}}_3.$$

Тензор *I* называется единичным тензором.

$$I = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \ 0 & 1 & 0 \ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{cccc} \leftarrow & \vec{p_1} = \vec{i_1} \ \leftarrow & \vec{p_2} = \vec{i_2} \ \leftarrow & \vec{p_3} = \vec{i_3} \end{array} \qquad p_{rs} = \delta_{rs} = \left\{ \begin{array}{ccc} 1, r = s, \ 0, r \neq s. \end{array} \right.$$

В альтернативной системе координат

$$p_{kl}' = \sum_{r=1}^{3} \sum_{s=1}^{3} \alpha_{kr} \alpha_{ls} p_{rs} = \sum_{r=1}^{3} \alpha_{kr} \alpha_{lr} = \delta_{kl}.$$

Тензор **/** имеет одни и те же компоненты в любой ортогональной системе координат.

Диада

Определение

Пусть
$$\vec{a} = \vec{i}_1 a_1 + \vec{i}_2 a_2 + \vec{i}_3 a_3$$
 и $\vec{b} = \vec{i}_1 b_1 + \vec{i}_2 b_2 + \vec{i}_3 b_3$,

Диада

Определение

Пусть $\vec{a} = \vec{i}_1 a_1 + \vec{i}_2 a_2 + \vec{i}_3 a_3$ и $\vec{b} = \vec{i}_1 b_1 + \vec{i}_2 b_2 + \vec{i}_3 b_3$, тогда диадным или тензорными произведением векторов \vec{a} и \vec{b} называется тензор, определяемый следующим соотношением:

Диада

Определение

Пусть $\vec{a} = \vec{i}_1 a_1 + \vec{i}_2 a_2 + \vec{i}_3 a_3$ и $\vec{b} = \vec{i}_1 b_1 + \vec{i}_2 b_2 + \vec{i}_3 b_3$, тогда диадным или тензорными произведением векторов \vec{a} и \vec{b} называется тензор, определяемый следующим соотношением:

$$\vec{a} \otimes \vec{b} = \vec{a}\vec{b} =$$

Диада

Определение

Пусть $\vec{a} = \vec{i}_1 a_1 + \vec{i}_2 a_2 + \vec{i}_3 a_3$ и $\vec{b} = \vec{i}_1 b_1 + \vec{i}_2 b_2 + \vec{i}_3 b_3$, тогда диадным или тензорными произведением векторов \vec{a} и \vec{b} называется тензор, определяемый следующим соотношением:

$$\vec{a} \otimes \vec{b} = \vec{a}\vec{b} = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & a_1b_3 \\ a_2b_1 & a_2b_2 & a_2b_3 \\ a_3b_1 & a_3b_2 & a_3b_3 \end{pmatrix}$$

Корректность определения диады

При переходе к новой системе координат $Ox'_1x'_2x'_3$ компоненты этих векторов преобразуются по формулам:

$$a'_{k} = \sum_{r=1}^{3} \alpha_{kr} a_{r}, \quad b'_{l} = \sum_{s=1}^{3} \alpha_{ls} b_{s} \quad (k, l = 1, 2, 3).$$

Корректность определения диады

При переходе к новой системе координат $Ox_1'x_2'x_3'$ компоненты этих векторов преобразуются по формулам:

$$a_k' = \sum_{r=1}^{3} \alpha_{kr} a_r, \quad b_l' = \sum_{s=1}^{3} \alpha_{ls} b_s \quad (k, l = 1, 2, 3).$$

Перемножив оба эти равенства, получим

$$a'_k b'_l = \sum_{r=1}^3 \sum_{s=1}^3 \alpha_{ks} \alpha_{ls} a_r b_s.$$

следовательно приведенное выражение является тензором по определению (альтернативному).



Определение

Тензор Π_c называется сопряженным к тензору Π , если компоненты его получены транспонированием компонент тензора Π .

Определение

Тензор Π_c называется сопряженным к тензору Π , если компоненты его получены транспонированием компонент тензора Π .

$$(\vec{a}\vec{b})_c =$$

Определение

Тензор Π_c называется сопряженным к тензору Π , если компоненты его получены транспонированием компонент тензора Π .

$$(\vec{a}\vec{b})_c = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & a_1b_3 \\ a_2b_1 & a_2b_2 & a_2b_3 \\ a_3b_1 & a_3b_2 & a_3b_3 \end{pmatrix}_c =$$

Определение

Тензор Π_c называется сопряженным к тензору Π , если компоненты его получены транспонированием компонент тензора Π .

$$(\vec{a}\vec{b})_c = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & a_1b_3 \\ a_2b_1 & a_2b_2 & a_2b_3 \\ a_3b_1 & a_3b_2 & a_3b_3 \end{pmatrix}_c = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_2b_1 & a_3b_1 \\ a_1b_2 & a_2b_2 & a_3b_2 \\ a_1b_3 & a_2b_3 & a_3b_3 \end{pmatrix} =$$

Определение

Тензор Π_c называется сопряженным к тензору Π , если компоненты его получены транспонированием компонент тензора Π .

$$(\vec{a}\vec{b})_c = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & a_1b_3 \\ a_2b_1 & a_2b_2 & a_2b_3 \\ a_3b_1 & a_3b_2 & a_3b_3 \end{pmatrix}_c = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_2b_1 & a_3b_1 \\ a_1b_2 & a_2b_2 & a_3b_2 \\ a_1b_3 & a_2b_3 & a_3b_3 \end{pmatrix} = \vec{b}\vec{a}.$$

Определение

Тензор Π_c называется сопряженным к тензору Π , если компоненты его получены транспонированием компонент тензора Π .

Сопряжение диады

$$(\vec{a}\vec{b})_c = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & a_1b_3 \\ a_2b_1 & a_2b_2 & a_2b_3 \\ a_3b_1 & a_3b_2 & a_3b_3 \end{pmatrix}_c = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_2b_1 & a_3b_1 \\ a_1b_2 & a_2b_2 & a_3b_2 \\ a_1b_3 & a_2b_3 & a_3b_3 \end{pmatrix} = \vec{b}\vec{a}.$$

Таким образом, $(\vec{a}\vec{b})_c = \vec{b}\vec{a}$.

Сумма тензоров

Определение

Суммой тензоров **A** и **B** называется тензор **C**, компоненты которого равны сумме компонент тензоров **A** и **B**. Пишут C = A + B.

Сумма тензоров

Определение

Суммой тензоров **A** и **B** называется тензор **C**, компоненты которого равны сумме компонент тензоров **A** и **B**. Пишут C = A + B.

Используя альтернативное определение легко показать, что определение суммы корректно, т.е. \boldsymbol{C} является тензором.

Симметричный тензор

Определение

 $extit{T}$ ензор $extit{m S}$ называется $extit{c}$ имметричным, если $extit{m S}_c = extit{m S}$.

Симметричный тензор

Определение

Tензор $oldsymbol{S}$ называется $oldsymbol{c}$ имметричным, если $oldsymbol{S}_c = oldsymbol{S}$.

Покомпонентная запись симметричного тензора

$$\mathbf{S} = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} & p_{13} \\ p_{12} & p_{22} & p_{23} \\ p_{13} & p_{23} & p_{33} \end{pmatrix}$$

Симметричный тензор

Определение

Tензор $oldsymbol{S}$ называется $oldsymbol{c}$ имметричным, если $oldsymbol{S}_c = oldsymbol{S}$.

Покомпонентная запись симметричного тензора

$$\mathbf{S} = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} & p_{13} \\ p_{12} & p_{22} & p_{23} \\ p_{13} & p_{23} & p_{33} \end{pmatrix}$$

Симметричный тензор определяется 6 компонентами.

Определение

 $extit{T}$ ензор $extit{A}$ называется $extit{a}$ нтисимметричным, если $extit{A}_c = - extit{A}$.

Определение

Тензор **A** называется <mark>антисимметричным</mark>, если $\mathbf{A}_c = -\mathbf{A}$.

Определение

 $extit{T}$ ензор $extit{A}$ называется $extit{a}$ нтисимметричным, если $extit{A}_c = - extit{A}$.

$$A = \vec{i}_1 \vec{p}_1 + \vec{i}_2 \vec{p}_2 + \vec{i}_3 \vec{p}_3 =$$

Определение

Tензор **A** называется антисимметричным, если $A_c = -A$.

$$A = \vec{i}_1 \vec{p}_1 + \vec{i}_2 \vec{p}_2 + \vec{i}_3 \vec{p}_3 = \begin{pmatrix} 0 & -\omega_3 & \omega_2 \\ \omega_3 & 0 & -\omega_1 \\ -\omega_2 & \omega_1 & 0 \end{pmatrix},$$

Определение

Тензор **A** называется антисимметричным, если $\mathbf{A}_c = -\mathbf{A}$.

$$A = \vec{i}_1 \vec{p}_1 + \vec{i}_2 \vec{p}_2 + \vec{i}_3 \vec{p}_3 = \begin{pmatrix} 0 & -\omega_3 & \omega_2 \\ \omega_3 & 0 & -\omega_1 \\ -\omega_2 & \omega_1 & 0 \end{pmatrix},$$

где
$$ec{p_1} = -\omega_3 ec{\mathbf{i}}_2 + \omega_2 ec{\mathbf{i}}_3 = ec{\mathbf{i}}_1 imes ec{\omega},$$

Определение

Тензор **A** называется антисимметричным, если $\mathbf{A}_c = -\mathbf{A}$.

$$A = \vec{i}_1 \vec{p}_1 + \vec{i}_2 \vec{p}_2 + \vec{i}_3 \vec{p}_3 = \begin{pmatrix} 0 & -\omega_3 & \omega_2 \\ \omega_3 & 0 & -\omega_1 \\ -\omega_2 & \omega_1 & 0 \end{pmatrix},$$

где
$$\vec{p}_1 = -\omega_3 \vec{i}_2 + \omega_2 \vec{i}_3 = \vec{i}_1 \times \vec{\omega}, \ \vec{p}_2 = \omega_3 \vec{i}_1 - \omega_1 \vec{i}_3 = \vec{i}_2 \times \vec{\omega},$$

Определение

Тензор **A** называется антисимметричным, если $\mathbf{A}_c = -\mathbf{A}$.

$$A = \vec{i}_1 \vec{p}_1 + \vec{i}_2 \vec{p}_2 + \vec{i}_3 \vec{p}_3 = \begin{pmatrix} 0 & -\omega_3 & \omega_2 \\ \omega_3 & 0 & -\omega_1 \\ -\omega_2 & \omega_1 & 0 \end{pmatrix},$$

где
$$\vec{p}_1 = -\omega_3 \vec{i}_2 + \omega_2 \vec{i}_3 = \vec{i}_1 \times \vec{\omega}, \ \vec{p}_2 = \omega_3 \vec{i}_1 - \omega_1 \vec{i}_3 = \vec{i}_2 \times \vec{\omega}, \ \vec{p}_3 = -\omega_2 \vec{i}_1 + \omega_1 \vec{i}_2 = \vec{i}_3 \times \vec{\omega}.$$

Определение

Тензор **A** называется антисимметричным, если $\mathbf{A}_c = -\mathbf{A}$.

Покомпонентная запись антисимметричного тензора Введем вектор $\vec{\omega}=\vec{i_1}\omega_1+\vec{i_2}\omega_2+\vec{i_3}\omega_3$. Тогда

$$A = \vec{i}_1 \vec{p}_1 + \vec{i}_2 \vec{p}_2 + \vec{i}_3 \vec{p}_3 = \begin{pmatrix} 0 & -\omega_3 & \omega_2 \\ \omega_3 & 0 & -\omega_1 \\ -\omega_2 & \omega_1 & 0 \end{pmatrix},$$

где $\vec{p}_1 = -\omega_3 \vec{i}_2 + \omega_2 \vec{i}_3 = \vec{i}_1 \times \vec{\omega}, \ \vec{p}_2 = \omega_3 \vec{i}_1 - \omega_1 \vec{i}_3 = \vec{i}_2 \times \vec{\omega}, \ \vec{p}_3 = -\omega_2 \vec{i}_1 + \omega_1 \vec{i}_2 = \vec{i}_3 \times \vec{\omega}.$

Таким образом, $A = \vec{i}_1(\vec{i}_1 \times \vec{\omega}) + \vec{i}_2(\vec{i}_2 \times \vec{\omega}) + \vec{i}_3(\vec{i}_3 \times \vec{\omega}).$



Определение

 $extit{T}$ ензор $extit{A}$ называется $extit{a}$ нтисимметричным, если $extit{A}_c = - extit{A}$.

Покомпонентная запись антисимметричного тензора Введем вектор $\vec{\omega}=\vec{i_1}\omega_1+\vec{i_2}\omega_2+\vec{i_3}\omega_3$. Тогда

$$A = \vec{i}_1 \vec{p}_1 + \vec{i}_2 \vec{p}_2 + \vec{i}_3 \vec{p}_3 = \begin{pmatrix} 0 & -\omega_3 & \omega_2 \\ \omega_3 & 0 & -\omega_1 \\ -\omega_2 & \omega_1 & 0 \end{pmatrix},$$

где
$$\vec{p}_1 = -\omega_3 \vec{i}_2 + \omega_2 \vec{i}_3 = \vec{i}_1 \times \vec{\omega}, \ \vec{p}_2 = \omega_3 \vec{i}_1 - \omega_1 \vec{i}_3 = \vec{i}_2 \times \vec{\omega}, \ \vec{p}_3 = -\omega_2 \vec{i}_1 + \omega_1 \vec{i}_2 = \vec{i}_3 \times \vec{\omega}.$$

Таким образом,
$$A = \vec{i}_1(\vec{i}_1 \times \vec{\omega}) + \vec{i}_2(\vec{i}_2 \times \vec{\omega}) + \vec{i}_3(\vec{i}_3 \times \vec{\omega}).$$

Антисимметричный тензор задается 3 компонентами.



Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор Π .

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор П. Легко убедиться, что

$$\Pi = S + A$$

где
$${m S}=rac{{m \Pi}+{m \Pi}_c}{2}$$
 — симметричный, а ${m A}=rac{{m \Pi}-{m \Pi}_c}{2}$ — антисимметричный тензоры. Действительно,

$$S_c =$$

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор П. Легко убедиться, что

$$\Pi = S + A$$

$$S_c = \left(\frac{\Pi + \Pi_c}{2}\right)_c =$$

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор П. Легко убедиться, что

$$\Pi = S + A$$

$$S_c = \left(\frac{\Pi + \Pi_c}{2}\right)_c = \frac{\Pi_c + (\Pi_c)_c}{2} =$$

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор П. Легко убедиться, что

$$\Pi = S + A$$

$$\boldsymbol{S}_c = \left(\frac{\boldsymbol{\Pi} + \boldsymbol{\Pi}_c}{2}\right)_c = \frac{\boldsymbol{\Pi}_c + (\boldsymbol{\Pi}_c)_c}{2} = \frac{\boldsymbol{\Pi} + \boldsymbol{\Pi}_c}{2} =$$

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор П. Легко убедиться, что

$$\Pi = S + A,$$

$$\mathbf{S}_c = \left(\frac{\mathbf{\Pi} + \mathbf{\Pi}_c}{2}\right)_c = \frac{\mathbf{\Pi}_c + (\mathbf{\Pi}_c)_c}{2} = \frac{\mathbf{\Pi} + \mathbf{\Pi}_c}{2} = \mathbf{S},$$

$$A_c =$$

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор П. Легко убедиться, что

$$\Pi = S + A$$

$$m{S}_c = \left(rac{m{\Pi} + m{\Pi}_c}{2}
ight)_c = rac{m{\Pi}_c + (m{\Pi}_c)_c}{2} = rac{m{\Pi} + m{\Pi}_c}{2} = m{S},$$
 $m{A}_c = \left(rac{m{\Pi} - m{\Pi}_c}{2}
ight)_c =$

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор П. Легко убедиться, что

$$\Pi = S + A$$

$$\mathbf{S}_c = \left(\frac{\mathbf{\Pi} + \mathbf{\Pi}_c}{2}\right)_c = \frac{\mathbf{\Pi}_c + (\mathbf{\Pi}_c)_c}{2} = \frac{\mathbf{\Pi} + \mathbf{\Pi}_c}{2} = \mathbf{S},$$
 $\mathbf{A}_c = \left(\frac{\mathbf{\Pi} - \mathbf{\Pi}_c}{2}\right)_c = \frac{\mathbf{\Pi}_c - (\mathbf{\Pi}_c)_c}{2} =$

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор Π . Легко убедиться, что

$$\Pi = S + A$$

$$egin{aligned} oldsymbol{S}_c &= \left(rac{oldsymbol{\Pi} + oldsymbol{\Pi}_c}{2}
ight)_c = rac{oldsymbol{\Pi}_c + (oldsymbol{\Pi}_c)_c}{2} = rac{oldsymbol{\Pi} + oldsymbol{\Pi}_c}{2} = oldsymbol{S}, \ oldsymbol{A}_c &= \left(rac{oldsymbol{\Pi} - oldsymbol{\Pi}_c}{2}
ight)_c = rac{oldsymbol{\Pi}_c - (oldsymbol{\Pi}_c)_c}{2} = -rac{oldsymbol{\Pi} - oldsymbol{\Pi}_c}{2} = oldsymbol{S}, \end{aligned}$$

Теорема

Всякий тензор можно разложить, и притом единственным образом, на сумму симметричного и антисимметричного тензора.

Доказательство.

Пусть задан тензор П. Легко убедиться, что

$$\Pi = S + A$$

$$\begin{split} \boldsymbol{S}_c &= \left(\frac{\boldsymbol{\Pi} + \boldsymbol{\Pi}_c}{2}\right)_c = \frac{\boldsymbol{\Pi}_c + (\boldsymbol{\Pi}_c)_c}{2} = \frac{\boldsymbol{\Pi} + \boldsymbol{\Pi}_c}{2} = \boldsymbol{S}, \\ \boldsymbol{A}_c &= \left(\frac{\boldsymbol{\Pi} - \boldsymbol{\Pi}_c}{2}\right)_c = \frac{\boldsymbol{\Pi}_c - (\boldsymbol{\Pi}_c)_c}{2} = -\frac{\boldsymbol{\Pi} - \boldsymbol{\Pi}_c}{2} = -\boldsymbol{A}. \end{split}$$



Теорема

Всякий тензор можно разложить в сумму трёх диад, такое разложение не единственно.

Теорема о разложении тензора

Теорема

Всякий тензор можно разложить в сумму трёх диад, такое разложение не единственно.

Доказательство.

Пусть задан тензор П. Легко убедиться, что

$$\mathbf{\Pi} = \vec{\mathbf{i}}\vec{p}_x + \vec{\mathbf{j}}\vec{p}_y + \vec{\mathbf{k}}\vec{p}_z,$$

где \vec{i} , \vec{j} , \vec{k} — базисные векторы пространства R^3 ; \vec{p}_x , \vec{p}_y , \vec{p}_z — компоненты тензора в указанном базисе.

Скалярное и векторное умножение тензора на вектор

Определение

Под скалярным произведением тензора $\Pi = \vec{i_1}\vec{p_1} + \vec{i_2}\vec{p_2} + \vec{i_3}\vec{p_3}$ на вектор $\vec{a} = \vec{i_1}a_1 + \vec{i_2}a_2 + \vec{i_3}a_3$ справа будем понимать вектор $\vec{a'}$:

$$\vec{a'} = \Pi \cdot \vec{a} = \vec{i_1} (\vec{p_1} \cdot \vec{a}) + \vec{i_2} (\vec{p_2} \cdot \vec{a}) + \vec{i_3} (\vec{p_3} \cdot \vec{a}).$$

Скалярное и векторное умножение тензора на вектор

Определение

Под скалярным произведением тензора $\Pi = \vec{i_1}\vec{p_1} + \vec{i_2}\vec{p_2} + \vec{i_3}\vec{p_3}$ на вектор $\vec{a} = \vec{i_1}a_1 + \vec{i_2}a_2 + \vec{i_3}a_3$ справа будем понимать вектор \vec{a}' :

$$\vec{a'} = \mathbf{\Pi} \cdot \vec{a} = \vec{i_1} (\vec{p_1} \cdot \vec{a}) + \vec{i_2} (\vec{p_2} \cdot \vec{a}) + \vec{i_3} (\vec{p_3} \cdot \vec{a}).$$

Определение

Под скалярным произведением вектора \vec{a} на тензор Π слева понимается вектор $\vec{a''}$:

$$\vec{a''} = \vec{a} \cdot \mathbf{\Pi} = (\vec{a} \cdot \vec{i_1})\vec{p_1} + (\vec{a} \cdot \vec{i_2})\vec{p_2} + (\vec{a} \cdot \vec{i_3})\vec{p_3} =$$

$$= a_1\vec{p_1} + a_2\vec{p_2} + a_3\vec{p_3}.$$

Диада (повтор)

Определение

Пусть $\vec{a}=\vec{i}_1a_1+\vec{i}_2a_2+\vec{i}_3a_3$ и $\vec{b}=\vec{i}_1b_1+\vec{i}_2b_2+\vec{i}_3b_3$, тогда диадным или тензорными произведением векторов \vec{a} и \vec{b} называется тензор, определяемый следующим соотношением:

$$\vec{a} \otimes \vec{b} = \vec{a}\vec{b} = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & a_1b_3 \\ a_2b_1 & a_2b_2 & a_2b_3 \\ a_3b_1 & a_3b_2 & a_3b_3 \end{pmatrix} = \vec{i}_1(a_1\vec{b}) + \vec{i}_2(a_2\vec{b}) + \vec{i}_3(a_3\vec{b}).$$

Диада (повтор)

Определение

Пусть $\vec{a}=\vec{i}_1a_1+\vec{i}_2a_2+\vec{i}_3a_3$ и $\vec{b}=\vec{i}_1b_1+\vec{i}_2b_2+\vec{i}_3b_3$, тогда диадным или тензорными произведением векторов \vec{a} и \vec{b} называется тензор, определяемый следующим соотношением:

$$\vec{a} \otimes \vec{b} = \vec{a}\vec{b} = \begin{pmatrix} a_1b_1 & a_1b_2 & a_1b_3 \\ a_2b_1 & a_2b_2 & a_2b_3 \\ a_3b_1 & a_3b_2 & a_3b_3 \end{pmatrix} = \vec{i}_1(a_1\vec{b}) + \vec{i}_2(a_2\vec{b}) + \vec{i}_3(a_3\vec{b}).$$

Линейность диады по каждому аргументу

$$(\vec{a} + \vec{b})\vec{c} = \vec{a}\vec{c} + \vec{b}\vec{c}.$$

 $\vec{c}(\vec{a} + \vec{b}) = \vec{c}\vec{a} + \vec{c}\vec{b}.$

$$(\vec{b}\vec{c})\cdot\vec{a} =$$

$$(\vec{b}\vec{c})\cdot\vec{a}=(\vec{i}_1b_1\vec{c}+\vec{i}_2b_2\vec{c}+\vec{i}_3b_3\vec{c})\cdot\vec{a}=$$

$$(\vec{b}\vec{c})\cdot\vec{a}=(\vec{i}_1b_1\vec{c}+\vec{i}_2b_2\vec{c}+\vec{i}_3b_3\vec{c})\cdot\vec{a}=\vec{i}_1b_1(\vec{c}\cdot\vec{a})+\vec{i}_2b_2(\vec{c}\cdot\vec{a})+\vec{i}_3b_3(\vec{c}\cdot\vec{a})=$$

$$(\vec{b}\vec{c})\cdot\vec{a} = (\vec{i}_1b_1\vec{c} + \vec{i}_2b_2\vec{c} + \vec{i}_3b_3\vec{c})\cdot\vec{a} = \vec{i}_1b_1(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_2b_2(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_3b_3(\vec{c}\cdot\vec{a}) =$$

$$= (\vec{i}_1b_1 + \vec{i}_2b_2 + \vec{i}_3b_3)(\vec{c}\cdot\vec{a}) =$$

$$\begin{split} (\vec{b}\vec{c})\cdot\vec{a} &= (\vec{i}_1b_1\vec{c} + \vec{i}_2b_2\vec{c} + \vec{i}_3b_3\vec{c})\cdot\vec{a} = \vec{i}_1b_1(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_2b_2(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_3b_3(\vec{c}\cdot\vec{a}) = \\ &= (\vec{i}_1b_1 + \vec{i}_2b_2 + \vec{i}_3b_3)(\vec{c}\cdot\vec{a}) = \vec{b}(\vec{c}\cdot\vec{a}). \end{split}$$

$$\vec{a} \cdot (\vec{b}\vec{c}) =$$

$$\begin{split} (\vec{b}\vec{c})\cdot\vec{a} &= (\vec{i}_1b_1\vec{c} + \vec{i}_2b_2\vec{c} + \vec{i}_3b_3\vec{c})\cdot\vec{a} = \vec{i}_1b_1(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_2b_2(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_3b_3(\vec{c}\cdot\vec{a}) = \\ &= (\vec{i}_1b_1 + \vec{i}_2b_2 + \vec{i}_3b_3)(\vec{c}\cdot\vec{a}) = \vec{b}(\vec{c}\cdot\vec{a}). \end{split}$$

$$ec{a}\cdot(ec{b}ec{c})=ec{a}\cdot(ec{\mathbf{i}}_1b_1ec{c}+ec{\mathbf{i}}_2b_2ec{c}+ec{\mathbf{i}}_3b_3ec{c})=$$

$$(\vec{b}\vec{c})\cdot\vec{a} = (\vec{i}_1b_1\vec{c} + \vec{i}_2b_2\vec{c} + \vec{i}_3b_3\vec{c})\cdot\vec{a} = \vec{i}_1b_1(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_2b_2(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_3b_3(\vec{c}\cdot\vec{a}) =$$

$$= (\vec{i}_1b_1 + \vec{i}_2b_2 + \vec{i}_3b_3)(\vec{c}\cdot\vec{a}) = \vec{b}(\vec{c}\cdot\vec{a}).$$

$$\vec{a} \cdot (\vec{b}\vec{c}) = \vec{a} \cdot (\vec{i}_1 b_1 \vec{c} + \vec{i}_2 b_2 \vec{c} + \vec{i}_3 b_3 \vec{c}) = a_1 b_1 \vec{c} + a_2 b_2 \vec{c} + a_3 b_3 \vec{c} =$$

$$(\vec{b}\vec{c})\cdot\vec{a} = (\vec{i}_1b_1\vec{c} + \vec{i}_2b_2\vec{c} + \vec{i}_3b_3\vec{c})\cdot\vec{a} = \vec{i}_1b_1(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_2b_2(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_3b_3(\vec{c}\cdot\vec{a}) =$$

$$= (\vec{i}_1b_1 + \vec{i}_2b_2 + \vec{i}_3b_3)(\vec{c}\cdot\vec{a}) = \vec{b}(\vec{c}\cdot\vec{a}).$$

$$ec{a} \cdot (ec{b} ec{c}) = ec{a} \cdot (ec{i}_1 b_1 ec{c} + ec{i}_2 b_2 ec{c} + ec{i}_3 b_3 ec{c}) = a_1 b_1 ec{c} + a_2 b_2 ec{c} + a_3 b_3 ec{c} =$$

$$= (a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3) ec{c} =$$

$$\begin{split} (\vec{b}\vec{c})\cdot\vec{a} &= (\vec{i}_1b_1\vec{c} + \vec{i}_2b_2\vec{c} + \vec{i}_3b_3\vec{c})\cdot\vec{a} = \vec{i}_1b_1(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_2b_2(\vec{c}\cdot\vec{a}) + \vec{i}_3b_3(\vec{c}\cdot\vec{a}) = \\ &= (\vec{i}_1b_1 + \vec{i}_2b_2 + \vec{i}_3b_3)(\vec{c}\cdot\vec{a}) = \vec{b}(\vec{c}\cdot\vec{a}). \end{split}$$

$$ec{a} \cdot (ec{b} ec{c}) = ec{a} \cdot (ec{i}_1 b_1 ec{c} + ec{i}_2 b_2 ec{c} + ec{i}_3 b_3 ec{c}) = a_1 b_1 ec{c} + a_2 b_2 ec{c} + a_3 b_3 ec{c} =$$

$$= (a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3) ec{c} = (ec{a} \cdot ec{b}) ec{c}.$$

Векторное произведение тензора на вектор

Определение

Под векторным произведением тензора Π на вектор \vec{a} справа понимается новый тензор Π' , вычисленный по формуле:

$$\mathbf{\Pi'} = \mathbf{\Pi} \times \vec{a} = \vec{i_1}(\vec{p_1} \times \vec{a}) + \vec{i_2}(\vec{p_2} \times \vec{a}) + \vec{i_3}(\vec{p_3} \times \vec{a}).$$

Векторное произведение тензора на вектор

Определение

Под векторным произведением тензора Π на вектор \vec{a} справа понимается новый тензор Π' , вычисленный по формуле:

$$\mathbf{\Pi'} = \mathbf{\Pi} \times \vec{a} = \vec{i_1}(\vec{p_1} \times \vec{a}) + \vec{i_2}(\vec{p_2} \times \vec{a}) + \vec{i_3}(\vec{p_3} \times \vec{a}).$$

Определение

Под векторным произведением вектора \vec{a} на тензор Π слева понимается новый тензор Π'' , вычисленный по формуле:

$$\mathbf{\Pi''} = \vec{a} \times \mathbf{\Pi} = (\vec{a} \times \vec{i_1})\vec{p_1} + (\vec{a} \times \vec{i_2})\vec{p_2} + (\vec{a} \times \vec{i_3})\vec{p_3}.$$



Векторное произведение тензора на вектор

Определение

Под векторным произведением тензора Π на вектор \vec{a} справа понимается новый тензор Π' , вычисленный по формуле:

$$\mathbf{\Pi'} = \mathbf{\Pi} \times \vec{a} = \vec{i_1}(\vec{p_1} \times \vec{a}) + \vec{i_2}(\vec{p_2} \times \vec{a}) + \vec{i_3}(\vec{p_3} \times \vec{a}).$$

Определение

Под векторным произведением вектора \vec{a} на тензор Π слева понимается новый тензор Π'' , вычисленный по формуле:

$$\mathbf{\Pi''} = \vec{a} \times \Pi = (\vec{a} \times \vec{i_1})\vec{p_1} + (\vec{a} \times \vec{i_2})\vec{p_2} + (\vec{a} \times \vec{i_3})\vec{p_3}.$$



$$(\vec{b}\vec{c}) \times \vec{a} =$$

$$(\vec{b}\vec{c}) imes \vec{a} = (\vec{i}_1b_1\vec{c} + \vec{i}_2b_2\vec{c} + \vec{i}_3b_3\vec{c}) imes \vec{a} =$$

$$(\vec{b}\vec{c}) imes \vec{a} = (\vec{i}_1b_1\vec{c} + \vec{i}_2b_2\vec{c} + \vec{i}_3b_3\vec{c}) imes \vec{a} =$$

$$= \vec{i}_1b_1(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{i}_2b_2(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{i}_3b_3(\vec{c} imes \vec{a}) =$$

$$(\vec{b}\vec{c}) imes \vec{a} = (\vec{\mathbf{i}}_1 b_1 \vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_2 b_2 \vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_3 b_3 \vec{c}) imes \vec{a} =$$

$$= \vec{\mathbf{i}}_1 b_1 (\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_2 b_2 (\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_3 b_3 (\vec{c} imes \vec{a}) = \vec{b} (\vec{c} imes \vec{a}).$$

$$(\vec{b}\vec{c}) imes \vec{a} = (\vec{\mathbf{i}}_1b_1\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_2b_2\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_3b_3\vec{c}) imes \vec{a} =$$

$$= \vec{\mathbf{i}}_1b_1(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_2b_2(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_3b_3(\vec{c} imes \vec{a}) = \vec{b}(\vec{c} imes \vec{a}).$$

$$\vec{a} \times (\vec{b}\vec{c}) =$$

$$(\vec{b}\vec{c}) imes \vec{a} = (\vec{\mathbf{i}}_1b_1\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_2b_2\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_3b_3\vec{c}) imes \vec{a} =$$

$$= \vec{\mathbf{i}}_1b_1(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_2b_2(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_3b_3(\vec{c} imes \vec{a}) = \vec{b}(\vec{c} imes \vec{a}).$$

$$ec{a} imes(ec{b}ec{c})=ec{a} imes(ec{\mathbf{i}}_1b_1ec{c}+ec{\mathbf{i}}_2b_2ec{c}+ec{\mathbf{i}}_3b_3ec{c})=$$

$$egin{aligned} \left(ec{b} ec{c}
ight) imes ec{a} &= \left(ec{\mathbf{i}}_1 b_1 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_2 b_2 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_3 b_3 ec{c}
ight) imes ec{a} &= \end{aligned}$$
 $= ec{\mathbf{i}}_1 b_1 (ec{c} imes ec{a}) + ec{\mathbf{i}}_2 b_2 (ec{c} imes ec{a}) + ec{\mathbf{i}}_3 b_3 (ec{c} imes ec{a}) &= ec{b} (ec{c} imes ec{a}).$

$$ec{a} imes(ec{b}ec{c})=ec{a} imes(ec{\mathbf{i}}_1b_1ec{c}+ec{\mathbf{i}}_2b_2ec{c}+ec{\mathbf{i}}_3b_3ec{c})= \ =(a imesec{\mathbf{i}}_1)(b_1ec{c})+(a imesec{\mathbf{i}}_2)(b_2ec{c})+(a imesec{\mathbf{i}}_3)(b_3ec{c})=$$

$$(\vec{b}\vec{c}) imes \vec{a} = (\vec{\mathbf{i}}_1b_1\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_2b_2\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_3b_3\vec{c}) imes \vec{a} =$$

$$= \vec{\mathbf{i}}_1b_1(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_2b_2(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_3b_3(\vec{c} imes \vec{a}) = \vec{b}(\vec{c} imes \vec{a}).$$

$$ec{a} imes (ec{b}ec{c}) = ec{a} imes (ec{\mathbf{i}}_1 b_1 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_2 b_2 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_3 b_3 ec{c}) =$$

$$= (a imes ec{\mathbf{i}}_1)(b_1 ec{c}) + (a imes ec{\mathbf{i}}_2)(b_2 ec{c}) + (a imes ec{\mathbf{i}}_3)(b_3 ec{c}) =$$

$$= (a imes ec{\mathbf{i}}_1 b_1) ec{c} + (a imes ec{\mathbf{i}}_2 b_2) ec{c} + (a imes ec{\mathbf{i}}_3 b_3) ec{c} =$$

$$(\vec{b}\vec{c}) imes \vec{a} = (\vec{\mathbf{i}}_1b_1\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_2b_2\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_3b_3\vec{c}) imes \vec{a} =$$

$$= \vec{\mathbf{i}}_1b_1(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_2b_2(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_3b_3(\vec{c} imes \vec{a}) = \vec{b}(\vec{c} imes \vec{a}).$$

$$ec{a} imes (ec{b}ec{c}) = ec{a} imes (ec{\mathbf{i}}_1 b_1 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_2 b_2 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_3 b_3 ec{c}) =$$

$$= (a imes ec{\mathbf{i}}_1)(b_1 ec{c}) + (a imes ec{\mathbf{i}}_2)(b_2 ec{c}) + (a imes ec{\mathbf{i}}_3)(b_3 ec{c}) =$$

$$= (a imes ec{\mathbf{i}}_1 b_1) ec{c} + (a imes ec{\mathbf{i}}_2 b_2) ec{c} + (a imes ec{\mathbf{i}}_3 b_3) ec{c} =$$

$$= (a imes ec{\mathbf{i}}_1 b_1 + a imes ec{\mathbf{i}}_2 b_2 + a imes ec{\mathbf{i}}_3 b_3) ec{c} =$$

$$\begin{split} (\vec{b}\vec{c})\times\vec{a} &= (\vec{i}_1b_1\vec{c} + \vec{i}_2b_2\vec{c} + \vec{i}_3b_3\vec{c})\times\vec{a} = \\ &= \vec{i}_1b_1(\vec{c}\times\vec{a}) + \vec{i}_2b_2(\vec{c}\times\vec{a}) + \vec{i}_3b_3(\vec{c}\times\vec{a}) = \vec{b}(\vec{c}\times\vec{a}). \end{split}$$

$$ec{a} imes (ec{b}ec{c}) = ec{a} imes (ec{\mathbf{i}}_1 b_1 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_2 b_2 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_3 b_3 ec{c}) =$$

$$= (a imes ec{\mathbf{i}}_1)(b_1 ec{c}) + (a imes ec{\mathbf{i}}_2)(b_2 ec{c}) + (a imes ec{\mathbf{i}}_3)(b_3 ec{c}) =$$

$$= (a imes ec{\mathbf{i}}_1 b_1) ec{c} + (a imes ec{\mathbf{i}}_2 b_2) ec{c} + (a imes ec{\mathbf{i}}_3 b_3) ec{c} =$$

 $=(a \times \vec{i}_1b_1 + a \times \vec{i}_2b_2 + a \times \vec{i}_3b_3)\vec{c} = (a \times (\vec{i}_1b_1 + \vec{i}_2b_2 + \vec{i}_3b_3))\vec{c} =$

$$(\vec{b}\vec{c}) imes \vec{a} = (\vec{\mathbf{i}}_1b_1\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_2b_2\vec{c} + \vec{\mathbf{i}}_3b_3\vec{c}) imes \vec{a} =$$

$$= \vec{\mathbf{i}}_1b_1(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_2b_2(\vec{c} imes \vec{a}) + \vec{\mathbf{i}}_3b_3(\vec{c} imes \vec{a}) = \vec{b}(\vec{c} imes \vec{a}).$$

$$ec{a} imes (ec{b}ec{c}) = ec{a} imes (ec{\mathbf{i}}_1 b_1 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_2 b_2 ec{c} + ec{\mathbf{i}}_3 b_3 ec{c}) =$$

$$= (a imes ec{\mathbf{i}}_1)(b_1 ec{c}) + (a imes ec{\mathbf{i}}_2)(b_2 ec{c}) + (a imes ec{\mathbf{i}}_3)(b_3 ec{c}) =$$

$$= (a imes ec{\mathbf{i}}_1 b_1) ec{c} + (a imes ec{\mathbf{i}}_2 b_2) ec{c} + (a imes ec{\mathbf{i}}_3 b_3) ec{c} =$$

 $= (a \times \vec{i}_1 b_1 + a \times \vec{i}_2 b_2 + a \times \vec{i}_3 b_3) \vec{c} = (a \times (\vec{i}_1 b_1 + \vec{i}_2 b_2 + \vec{i}_3 b_3)) \vec{c} =$

Рассмотрим единичный тензор ${\it I}=\vec{i}_1\vec{i}_1+\vec{i}_2\vec{i}_2+\vec{i}_3\vec{i}_3.$

Рассмотрим единичный тензор $\emph{\textbf{I}}=\vec{i}_1\vec{i}_1+\vec{i}_2\vec{i}_2+\vec{i}_3\vec{i}_3.$ Построим тензор Ψ

$$\boldsymbol{\Psi} = \vec{\omega} \times \boldsymbol{\textit{I}} = (\vec{\omega} \times \vec{i}_1)\vec{i}_1 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_2)\vec{i}_2 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_3)\vec{i}_3.$$

Рассмотрим единичный тензор $\emph{I}=\vec{i}_1\vec{i}_1+\vec{i}_2\vec{i}_2+\vec{i}_3\vec{i}_3.$ Построим тензор Ψ

$$\boldsymbol{\Psi} = \vec{\omega} \times \boldsymbol{\textit{I}} = (\vec{\omega} \times \vec{i}_1)\vec{i}_1 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_2)\vec{i}_2 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_3)\vec{i}_3.$$

$$\Psi \cdot \vec{a} =$$

Рассмотрим единичный тензор $\emph{I}=\vec{i}_1\vec{i}_1+\vec{i}_2\vec{i}_2+\vec{i}_3\vec{i}_3.$ Построим тензор Ψ

$$\boldsymbol{\Psi} = \vec{\omega} \times \boldsymbol{\textit{I}} = (\vec{\omega} \times \vec{i}_1)\vec{i}_1 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_2)\vec{i}_2 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_3)\vec{i}_3.$$

$$\boldsymbol{\Psi}\cdot\vec{\boldsymbol{a}}=(\vec{\omega}\times\vec{\boldsymbol{i}}_1)(\vec{\boldsymbol{i}}_1\cdot\vec{\boldsymbol{a}})+(\vec{\omega}\times\vec{\boldsymbol{i}}_2)(\vec{\boldsymbol{i}}_2\cdot\vec{\boldsymbol{a}})+(\vec{\omega}\times\vec{\boldsymbol{i}}_3)(\vec{\boldsymbol{i}}_3\cdot\vec{\boldsymbol{a}})=$$

Рассмотрим единичный тензор $\emph{\emph{I}}=ec{\mathbf{i}}_1ec{\mathbf{i}}_1+ec{\mathbf{i}}_2ec{\mathbf{i}}_2+ec{\mathbf{i}}_3ec{\mathbf{i}}_3$. Построим тензор $oldsymbol{\Psi}$

$$\boldsymbol{\Psi} = \vec{\omega} \times \boldsymbol{\textit{I}} = (\vec{\omega} \times \vec{i}_1)\vec{i}_1 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_2)\vec{i}_2 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_3)\vec{i}_3.$$

$$\begin{split} \boldsymbol{\Psi} \cdot \vec{a} &= (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_1)(\vec{\mathbf{i}}_1 \cdot \vec{a}) + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_2)(\vec{\mathbf{i}}_2 \cdot \vec{a}) + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_3)(\vec{\mathbf{i}}_3 \cdot \vec{a}) = \\ &= (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_1)a_1 + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_2)a_2 + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_3)a_3 = \end{split}$$

Рассмотрим единичный тензор $I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3$. Построим тензор Ψ

$$\boldsymbol{\Psi} = \vec{\omega} \times \boldsymbol{\textit{I}} = (\vec{\omega} \times \vec{i}_1)\vec{i}_1 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_2)\vec{i}_2 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_3)\vec{i}_3.$$

$$\begin{aligned} \boldsymbol{\Psi} \cdot \vec{a} &= (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_1)(\vec{\mathbf{i}}_1 \cdot \vec{a}) + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_2)(\vec{\mathbf{i}}_2 \cdot \vec{a}) + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_3)(\vec{\mathbf{i}}_3 \cdot \vec{a}) = \\ &= (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_1)a_1 + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_2)a_2 + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_3)a_3 = \\ &= \vec{\omega} \times \vec{a}. \end{aligned}$$

Рассмотрим единичный тензор $I = \vec{i}_1 \vec{i}_1 + \vec{i}_2 \vec{i}_2 + \vec{i}_3 \vec{i}_3$. Построим тензор Ψ

$$\pmb{\Psi} = \vec{\omega} \times \pmb{\textit{I}} = (\vec{\omega} \times \vec{i}_1)\vec{i}_1 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_2)\vec{i}_2 + (\vec{\omega} \times \vec{i}_3)\vec{i}_3.$$

Умножим тензор Ψ на произвольный вектор $ec{a}$ справа

$$\begin{aligned} \boldsymbol{\Psi} \cdot \vec{a} &= (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_1)(\vec{\mathbf{i}}_1 \cdot \vec{a}) + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_2)(\vec{\mathbf{i}}_2 \cdot \vec{a}) + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_3)(\vec{\mathbf{i}}_3 \cdot \vec{a}) = \\ &= (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_1)a_1 + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_2)a_2 + (\vec{\omega} \times \vec{\mathbf{i}}_3)a_3 = \\ &= \vec{\omega} \times \vec{a}. \end{aligned}$$

Таким образом, любой антисимметричный тензор может быть представлен в виде

Произведение тензоров

Рассмотрим два тензора \boldsymbol{A} и \boldsymbol{B} и вектор \vec{c} . Тогда пусть

$$\vec{c'} = \mathbf{B} \cdot \vec{c}$$
.

И

$$\vec{c''} = \mathbf{A} \cdot \vec{c'} = \mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \cdot \vec{c}).$$

Произведение тензоров

Рассмотрим два тензора \boldsymbol{A} и \boldsymbol{B} и вектор \vec{c} . Тогда пусть

$$\vec{c'} = \mathbf{B} \cdot \vec{c}$$
.

И

$$\vec{c''} = \mathbf{A} \cdot \vec{c'} = \mathbf{A} \cdot (\mathbf{B} \cdot \vec{c}).$$

Определение

Если переход от вектора \vec{c} к вектору $\vec{c''}$ осуществляется с помощью одного тензора Π со скалярными элементами p_{kl} :

$$\vec{c''} = \mathbf{\Pi} \cdot \vec{c},$$

то тензор Π называется скалярным произведением тензоров A и B:

$$\Pi = A \cdot B$$
.

Покомпонентные формулы для скалярного произведения тензоров

Определитель тензора

Определение *Определителем тензора* **П** называется определитель матрицы его компонент:

$$D(\Pi) = \begin{vmatrix} p_{11} & p_{21} & p_{13} \\ p_{21} & p_{22} & p_{23} \\ p_{31} & p_{32} & p_{33} \end{vmatrix}.$$

Определитель тензора

Определение Определителем тензора П называется определитель матрицы его компонент:

$$D(\Pi) = \begin{vmatrix} p_{11} & p_{21} & p_{13} \\ p_{21} & p_{22} & p_{23} \\ p_{31} & p_{32} & p_{33} \end{vmatrix}.$$

Определитель произведения тензоров Т.к. тензоры перемножаются как матрицы, то

$$D(\Pi) = D(A)D(B).$$

Пусть
$$m{A} = ec{p}ec{q}$$
 и $m{B} = ec{r}ec{s}$, тогда

$$\mathbf{\Pi} = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}\vec{s}) = (\vec{q} \cdot \vec{r})\vec{p}\vec{s}.$$

Теорема

Пусть
$$m{A} = ec{p} ec{q}$$
 и $m{B} = ec{r} ec{s}$, тогда

$$\mathbf{\Pi} = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}\vec{s}) = (\vec{q} \cdot \vec{r})\vec{p}\vec{s}.$$

Доказательство.

$$\mathbf{\Pi} \cdot \vec{\mathbf{x}} =$$

Теорема

Пусть
$$m{A} = ec{p}ec{q}$$
 и $m{B} = ec{r}ec{s}$, тогда

$$\mathbf{\Pi} = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}\vec{s}) = (\vec{q} \cdot \vec{r})\vec{p}\vec{s}.$$

Доказательство.

$$\mathbf{\Pi} \cdot \vec{x} = (\vec{p}\vec{q}) \cdot ((\vec{r}\vec{s}) \cdot \vec{x}) = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}(\vec{s} \cdot \vec{x})) =$$

Теорема

Пусть
$$m{A} = ec{p}ec{q}$$
 и $m{B} = ec{r}ec{s}$, тогда

$$\mathbf{\Pi} = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}\vec{s}) = (\vec{q} \cdot \vec{r})\vec{p}\vec{s}.$$

Доказательство.

$$\mathbf{\Pi} \cdot \vec{x} = (\vec{p}\vec{q}) \cdot ((\vec{r}\vec{s}) \cdot \vec{x}) = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}(\vec{s} \cdot \vec{x})) = \vec{p}(\vec{q} \cdot \vec{r})(\vec{s} \cdot \vec{x}) =$$

Теорема

Пусть
$$m{A} = ec{p}ec{q}$$
 и $m{B} = ec{r}ec{s}$, тогда

$$\mathbf{\Pi} = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}\vec{s}) = (\vec{q} \cdot \vec{r})\vec{p}\vec{s}.$$

Доказательство.

$$\begin{aligned} \mathbf{\Pi} \cdot \vec{\mathbf{x}} &= (\vec{p}\vec{q}) \cdot ((\vec{r}\vec{s}) \cdot \vec{\mathbf{x}}) = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}(\vec{s} \cdot \vec{\mathbf{x}})) = \vec{p}(\vec{q} \cdot \vec{r})(\vec{s} \cdot \vec{\mathbf{x}}) = \\ &= ((\vec{q} \cdot \vec{r})\vec{p}\vec{s}) \cdot \vec{\mathbf{x}}. \end{aligned}$$

Теорема

Пусть $m{A} = ec{p} ec{q}$ и $m{B} = ec{r} ec{s}$, тогда

$$\mathbf{\Pi} = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}\vec{s}) = (\vec{q} \cdot \vec{r})\vec{p}\vec{s}.$$

Доказательство.

Для произвольного вектора \vec{x} рассмотрим

$$\mathbf{\Pi} \cdot \vec{\mathbf{x}} = (\vec{p}\vec{q}) \cdot ((\vec{r}\vec{s}) \cdot \vec{\mathbf{x}}) = (\vec{p}\vec{q}) \cdot (\vec{r}(\vec{s} \cdot \vec{\mathbf{x}})) = \vec{p}(\vec{q} \cdot \vec{r})(\vec{s} \cdot \vec{\mathbf{x}}) =$$

$$= ((\vec{q} \cdot \vec{r})\vec{p}\vec{s}) \cdot \vec{x}.$$

Таким образом,

$$\mathbf{\Pi} = (\vec{q} \cdot \vec{r}) \vec{p} \vec{s}.$$



Литература

• Кочин Н. Е. Векторное исчисление и начала тензорного исчисления. Изд. 9-е. М.: Наука, 1965.