Течения вязкой жидкости

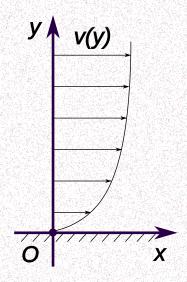
Верещагин Антон Сергеевич канд. физ.-мат. наук, старший преподаватель

Кафедра аэрофизики и газовой динамики ФФ НГУ

18 февраля 2019 г.

Аннотация

Понятие вязкой жидкости

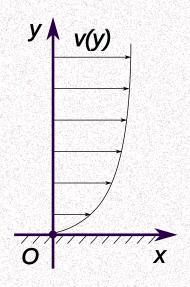


Касательная сила, действующая на стенку

$$\tau = \mu \frac{dv}{dy} = \rho \nu \frac{dv}{dy},$$

здесь $\mu=\rho\nu$ – коэффициент динамической вязкости; ν – коэффициент кинематической вязкости; ρ – плотность.

Понятие вязкой жидкости



Касательная сила, действующая на стенку

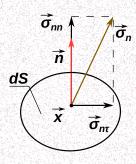
$$\tau = \mu \frac{dv}{dy} = \rho \nu \frac{dv}{dy},$$

здесь $\mu=\rho\nu$ – коэффициент динамической вязкости; ν – коэффициент кинематической вязкости; ρ – плотность.

Размерность коэффициентов вязкости

$$[\mu] = rac{\mathrm{K}\Gamma}{\mathrm{M}\cdot\mathrm{c}}, \quad [
u] = rac{\mathrm{M}^2}{\mathrm{c}}.$$

Тензор напряжений вязкой несжимаемой жидкости



Разложение напряжения, возникающего в сплошной среде, на тангенциальную и нормальную составляющие Связь тензора напряжения и тензора скоростей деформации

$$\sigma = -pI + 2\mu e,$$

где p — давление; I — единичный тензор; e — тензор скоростей деформаций, задаваемый соотношением

$$e_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v_i}{\partial x_j} + \frac{\partial v_j}{\partial x_i} \right);$$

 v_i – компоненты вектора скорости ($i = \overline{1,n}$).

Уравнения движения вязкой несжимаемой жидкости

Уравнения Навье-Стокса

$$\begin{split} \operatorname{div} \vec{v} &= 0, \\ \frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \nabla) \vec{v} &= -\frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \Delta \vec{v} + \vec{f}, \\ c_V \left(\frac{\partial \vec{T}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \nabla) T \right) &= \frac{\kappa}{\rho} \Delta T + \frac{2\mu}{\rho} e_{ij} e_{ij}, \end{split}$$

Неизвестные функции, определённые и дифференцируемые в некоторой области пространства: $\vec{v}(t,\vec{x})$ — вектор скорости; $p(t,\vec{x})$ — давление; $T(t,\vec{x})$ — температура.

Константы: ρ – плотность; ν – коэффициент кинематической вязкости; κ – коэффициент температуропроводности; e_{ij} – компоненты тензора скоростей деформации; \vec{f} – вектор внешних сил.

Уравнения движения вязкой несжимаемой жидкости

Система уравнений разбивается на две подсистемы:

Уравнения Навье-Стокса

$$\operatorname{div} \vec{v} = 0,$$

$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + (\vec{v} \cdot \nabla) \vec{v} = -\frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \Delta \vec{v} + \vec{f}.$$

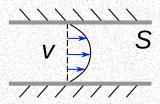
Закон динамики температуры

$$c_V\left(\frac{\partial T}{\partial t} + (\vec{v}\cdot\nabla)T\right) = \frac{\kappa}{\rho}\Delta T + \frac{2\mu}{\rho}e_{ij}e_{ij}.$$

Решив уравнения Навье-Стокса мы найдём распределение скорости и давления. Зная распределение скорости, из второй части, находится распределение температуры. Дальше будет рассматриваться только первая часть системы.



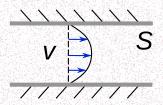
Условия на неподвижной границе



Кинематическое условие:

$$\vec{v}|_S = 0.$$

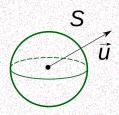
Условия на неподвижной границе



Кинематическое условие:

$$\vec{v}|_S = 0.$$

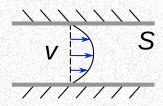
Условие на подвижной границе



Кинематическое условие:

$$\vec{v}|_S = \vec{u}.$$

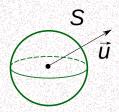
Условия на неподвижной границе



Кинематическое условие:

$$\vec{v}|_S = 0.$$

Условие на подвижной границе



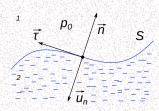
Кинематическое условие:

$$\vec{v}|_S = \vec{u}$$
.

Такого вида граничные условия называются условиями «прилипания».



Условия на свободной границе



1 – газ; 2 – вязкая жидкость.

Кинематическое условие:

$$v_n|_S=u_n.$$

Динамические условия:

$$(\vec{n} \cdot \sigma) \cdot \vec{n}|_S = p|_S = p_0,$$

 $(\vec{n} \cdot \sigma) \cdot \vec{\tau}|_S = 0.$



Уравнения Навье-Стокса в декартовой системе координат

$$\begin{split} \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial v_x}{\partial t} + v_x \frac{\partial v_x}{\partial x} + v_y \frac{\partial v_x}{\partial y} + v_z \frac{\partial v_x}{\partial z} &= X - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial x} + \nu \left(\frac{\partial^2 v_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v_x}{\partial z^2} \right), \\ \frac{\partial v_y}{\partial t} + v_x \frac{\partial v_y}{\partial x} + v_y \frac{\partial v_y}{\partial y} + v_z \frac{\partial v_y}{\partial z} &= Y - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial y} + \nu \left(\frac{\partial^2 v_y}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v_y}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v_y}{\partial z^2} \right), \\ \frac{\partial v_z}{\partial t} + v_x \frac{\partial v_z}{\partial x} + v_y \frac{\partial v_z}{\partial y} + v_z \frac{\partial v_z}{\partial z} &= Z - \frac{1}{\rho} \frac{\partial p}{\partial z} + \nu \left(\frac{\partial^2 v_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v_z}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v_z}{\partial z^2} \right). \end{split}$$

Литература

- Кочин Н. Е., Кибель И. А., Розе Н. В. Теоретическая гидромеханика. М.:Гос. издат. физ.-мат. лит., 1963.
- Валландер С. В. Лекции по аэрогидромеханике. Учеб. пособие. Л., Изд-во Ленингр. ун-та, 1978.