

# Ошибки методов Рунге-Кутты

Рассмотрим один из методов Рунге-Кутты.

## Общий явный метод Рунге-Кутты 2-го порядка

Таблица Бутчера для метода:

$$\begin{array}{c|cc} & 0 & \\ & \alpha & 0 \\ \hline & b_1 & b_2 \end{array}$$

Коэффициенты рассчитываются следующим образом:

$$\begin{aligned} \mathbf{k}_1 &= \mathbf{f}(\mathbf{x}(t)) \\ \mathbf{k}_2 &= \mathbf{f}(\mathbf{x}(t) + h\alpha\mathbf{k}_1) \end{aligned}$$

В методе средней точки, который является частным случаем общего метода,  $\alpha = 1/2$ .

Формула для  $\mathbf{x}(t + h)$ :

$$\mathbf{x}(t + h) = \mathbf{x}(t) + h(b_1\mathbf{k}_1 + b_2\mathbf{k}_2) + O(h^3) \quad (1)$$

Используем разложение в ряд Тейлора для коэффициентов:

$$\begin{aligned} \mathbf{k}_1 &= \mathbf{f} \\ \mathbf{k}_2 &= \mathbf{f} + h\alpha\mathbf{f}'\mathbf{f} + O(h^2) \end{aligned}$$

Также разложим в ряд Тейлора  $\mathbf{x}(t + h)$ :

$$\begin{aligned} \mathbf{x}(t + h) &= \mathbf{x} + h\dot{\mathbf{x}} + \frac{h^2}{2}\ddot{\mathbf{x}} + O(h^3) \\ &= \mathbf{x} + h\mathbf{f} + \frac{h^2}{2}\mathbf{f}'\mathbf{f} + O(h^3) \end{aligned} \quad (2)$$

Приравнявая (1) и (2), можно составим СЛАУ с неизвестными  $b_1, b_2$

$$\begin{cases} b_1 + b_2 = 1 \\ b_2\alpha = 1/2 \end{cases}$$

Решение этой системы уравнений:

$$\begin{aligned} b_1 &= 1 - \frac{1}{2\alpha} \\ b_2 &= \frac{1}{2\alpha} \end{aligned}$$

Таким образом, явных методов Рунге-Кутты 2-го порядка может быть бесконечно много, а их многообразие определяется различным выбором значения  $\alpha$ .

Таблицу Бутчера в таком случае можно записать, используя только  $\alpha$ :

$$\begin{array}{c|cc} & 0 & \\ & \alpha & 0 \\ \hline & 1 - \frac{1}{2\alpha} & \frac{1}{2\alpha} \end{array}$$

## Примеры

$$\alpha = 1 : \left| \begin{array}{cc} 0 & \\ 1 & 0 \\ \hline 1/2 & 1/2 \end{array} \right| \text{ - Метод Хойна}$$

$$\alpha = \frac{1}{2} : \left| \begin{array}{cc} 0 & \\ 1/2 & 0 \\ \hline 0 & 1 \end{array} \right| \text{ - Метод средней точки}$$

## Оценка ошибки

Используем разложение в ряд Тейлора для коэффициентов  $\mathbf{k}_1, \mathbf{k}_2$  до второго члена ряда:

$$\mathbf{k}_1 = \mathbf{f}$$

$$\mathbf{k}_2 = \mathbf{f} + h\alpha\mathbf{f}'\mathbf{f} + \frac{h^2\alpha^2}{2}\mathbf{f}''\mathbf{f}\mathbf{f} + O(h^3)$$

С учетом таких разложений коэффициентов запишем уравнение для  $\mathbf{x}(t+h)$ :

$$\mathbf{x}(t+h) = \mathbf{x}(t) + h\mathbf{f} + \frac{h^2}{2}\mathbf{f}'\mathbf{f} + \frac{h^3\alpha}{4}\mathbf{f}''\mathbf{f}\mathbf{f} + O(h^4) \quad (3)$$

Сопоставим полученное уравнение с разложением в ряд Тейлора до 3-го члена:

$$\begin{aligned} \mathbf{x}(t+h) &= \mathbf{x} + h\dot{\mathbf{x}} + \frac{h^2}{2}\ddot{\mathbf{x}} + \frac{h^3}{6}\ddot{\mathbf{x}} + O(h^4) \\ &= \mathbf{x} + h\mathbf{f} + \frac{h^2}{2}\mathbf{f}'\mathbf{f} + \frac{h^3}{6}(\mathbf{f}''\mathbf{f}\mathbf{f} + \mathbf{f}'\mathbf{f}'\mathbf{f}) + O(h^4) \end{aligned} \quad (4)$$

Четвертый член суммы отличается, соответственно, имеет место ошибка, которая определяется вычитанием (3) из (4):

$$\varepsilon = \left( \frac{h^3}{6} - \frac{h^3\alpha}{4} \right) \mathbf{f}''\mathbf{f}\mathbf{f} + \frac{h^3}{6}(\mathbf{f}'\mathbf{f}'\mathbf{f})$$

Итак, выбором  $\alpha$  можно уменьшить значение ошибки, так как первый член суммы зависит от  $\alpha$ . Несложно увидеть, что при выборе  $\alpha = 2/3$ , то первый член суммы станет равен 0.

Метод с таким  $\alpha$  называется методом Ралстона, его таблица Бутчера:

$$\alpha = \frac{2}{3} : \left| \begin{array}{cc} 0 & \\ 2/3 & 0 \\ \hline 1/4 & 3/4 \end{array} \right|$$

Ошибка метода Ралстона с учетом некоторых ограничений на функцию:

$$\|\mathbf{f}\| < M, \|\mathbf{f}'\| < L \Rightarrow \varepsilon < Ch^3ML^2, \quad C = \frac{1}{6}$$

## Аналитические оценки ошибок методов Рунге-Кутты

Если  $\exists M, L : \left\| \frac{\partial^i \mathbf{f}}{\partial \mathbf{x}^i} \right\| < \frac{L^i}{M^{i-1}}$ , то как раз выполняются условия

$$\|\mathbf{f}\| < M, \|\mathbf{f}'\| < L.$$

В общем говоря, если найдены такие  $M, L$ , что данное неравенство выполняется, то для метода Рунге-Кутты порядка  $p$ :

$$\varepsilon < Ch^{p+1}ML^p$$

## Примеры

Возьмем классический метод Рунге-Кутты 4-го порядка с таблицей Бутчера:

0				
1/2	0			
0	1/2	0		
0	0	1	0	
<hr/>				
1/6	1/3	1/3	1/6	

Рассчитаем константу  $C$ :

$$C \approx 10.14 \times 10^{-2}$$

Для метода 3/8 с таблицей Бутчера:

0				
1/3	0			
-1/3	1	0		
1	-1	1	0	
<hr/>				
1/8	3/8	3/8	1/8	

$$C \approx 9.91 \times 10^{-2}$$

Метод Ралстона 4-го порядка с таблицей Бутчера:

0				
2/5	0			
$\frac{-2889+1428\sqrt{5}}{1024}$	$\frac{3875-1620\sqrt{5}}{1024}$	0		
$\frac{-3365+2094\sqrt{5}}{6040}$	$\frac{-975-3046\sqrt{5}}{2552}$	$\frac{467040+203968\sqrt{5}}{240845}$	0	
<hr/>				
$\frac{263+24\sqrt{5}}{1812}$	$\frac{125-1000\sqrt{5}}{3828}$	$\frac{1024(3346+1623\sqrt{5})}{5924787}$	$\frac{30-4\sqrt{5}}{123}$	

Имеет минимально возможное для методов Рунге-Кутты значение  $C$ :

$$C \approx 5.46 \times 10^{-2}$$

Отметим, что данная оценка ошибки не использует реальные значения функции, поэтому настоящая ошибка может быть значительно меньше этой оценки. Метод, который оптимален с точки зрения константы  $C$  может оказаться менее оптимальным на практике.

Попробуем оценивать ошибку, исходя из значений, рассчитанных по ходу работы метода.

## Вложенные методы Рунге-Кутты

Данные методы – некоторое расширение обычных методов Рунге-Кутты. Для их определения в таблицу Бутчера добавляется строка с другими коэффициентами  $\hat{b}_i$ :

	0			
	$a_{21}$	0		
	$\vdots$	$\vdots$	$\ddots$	
	$a_{s1}$	$a_{s2}$	$\dots$	0
	$b_1$	$b_2$	$\dots$	$b_s$
	$\hat{b}_1$	$\hat{b}_2$	$\dots$	$\hat{b}_s$

Соответственно,  $\mathbf{x}(t+h)$  вычисляется двумя способами:

$$\mathbf{x}(t+h) = \mathbf{x}(t) + \sum_{i=1}^s b_i \mathbf{k}_i + \varepsilon, \quad \varepsilon = O(h^{p+1})$$

$$\hat{\mathbf{x}}(t+h) = \mathbf{x}(t) + \sum_{i=1}^s \hat{b}_i \mathbf{k}_i + \hat{\varepsilon}, \quad \hat{\varepsilon} = O(h^{\hat{p}+1})$$

Таким образом, в методе совмещается два обычных метода. Как правило, при этом порядки  $p, \hat{p}$  отличаются на 1.

Теперь можно рассчитать оценку ошибки, вычитая уравнения:

$$\sum_{i=1}^s (\hat{b}_i - b_i) \mathbf{k}_i = \varepsilon - \hat{\varepsilon} = \varepsilon + O(h^{\hat{p}+1})$$

Таким образом можно получать оценку той ошибки, которую мы хотим контролировать.

Для  $p, \hat{p}$  метод называется вложенным методом порядка  $p(\hat{p})$ , где  $p$  – порядок аппроксимации значения на следующем шаге, а  $\hat{p}$  используется именно для оценки ошибки.

## Примеры

Метод Хойна-Эйлера 2(1). Число вычислений в правой части на каждом шаге  $s = 2$ .

	0	
	1	0
	$1/2$	$1/2$
	1	0

Метод Богацкого-Шампина 3(2),  $s = 4$ . FSAL (first same as last) – наличие у метода повторяющихся строк в таблице Бутчера позволяет использовать по 3 вызова правой части на шаг.

0			
1/2	0		
0	3/4	0	
2/9	1/3	4/9	0
2/9	1/3	4/9	0
7/24	1/4	1/3	1/8

Еще несколько вложенных методов:

- Метод Рунге-Кутты-Фельберга 4(5),  $s = 6$
- Метод Дормана-Принса 5(4),  $s = 7$ , FSAL

## Подбор шага

Шаг можно не держать постоянным на всем промежутке интегрирования, а увеличивать его или уменьшать с тем, чтобы ошибка держалась в требуемых пределах.

$$\mathbf{x}^{(n+1)} = \mathbf{x}(t) + \sum_{i=1}^s b_i \mathbf{k}_i$$

$$\hat{\mathbf{x}}^{(n+1)} = \mathbf{x}(t) + \sum_{i=1}^s \hat{b}_i \mathbf{k}_i$$

Оценка ошибки в этом случае может считаться так:

$$\varepsilon = \hat{\mathbf{x}}^{(n+1)} - \mathbf{x}^{(n+1)} + O(h^{\hat{p}+1})$$

Задача: управлять шагом так, чтобы значение  $\varepsilon$  не стало слишком большим.

Должно быть

$$\left| \hat{x}_i^{(n+1)} - x_i^{(n+1)} \right| \leq \text{tol}_i = \text{Atol}_i + \max \left( \left| \hat{x}_i^{(n+1)} \right|, \left| x_i^{(n+1)} \right| \right) \cdot \text{Rtol}_i$$

Ошибка разделяется на две компоненты: абсолютную  $\text{Atol}_i$  и относительную (второй член суммы). Относительная ошибка умножается на максимальное значение из  $|\hat{x}_i^{(n+1)}|, |x_i^{(n+1)}|$ , так как может произойти так, что одно из значений станет равно 0.

Абсолютные и относительные допуски  $\text{Atol}_i$  и  $\text{Rtol}_i$  задаются пользователем, это пределы, в которых должна держаться ошибка.

Если оценка ошибки больше допустимого, можно, например, делить шаг пополам, а если наоборот слишком маленькая, то увеличивать. Такой способ не самый оптимальный.

Оптимальный выбор шага заключается в рассмотрении выражения:

$$\text{err} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left( \frac{\hat{x}_i^{(n+1)} - x_i^{(n+1)}}{\text{tol}_i} \right)^2} \sim h^{\min(p, \hat{p})}$$

Данная величина асимптотически пропорциональна шагу в степени, наименьшей из  $p, \hat{p}$ .

Пользуясь этим, можно подогнать  $\text{err}$  к 1. Для этого выбирается оптимальный шаг:

$$h_{\text{opt}} = h \left( \frac{1}{\text{err}} \right)^{\frac{1}{\min(p, \hat{p}) + 1}}$$

Таким образом, очередной шаг можно провести со значением оптимального шага, вновь посчитать ошибку, и велика вероятность, что она уже будет укладываться в заданные допуски.

