Algorithmes numériques – Rapport

Polynôme caractéristique, valeurs propres et vecteurs propres

Axel Delsol, Pierre-Loup Pissavy

Janvier 2014

Table des matières

		ambule
	1.1	Structure du programme
	1.2	Compilation et logiciels utilisés
2	Poly	ynôme caractéristique
	2.1	Méthode de Leverrier
		2.1.1 Présentation
		2.1.2 Programme
	2.2	Méthode de Leverrier améliorée
		2.2.1 Présentation
		2.2.2 Programme
	2.3	Résultat des tests

1 Préambule

1.1 Structure du programme

Nous avons conçu un programme principal avec menus, présenté sous la forme suivante :

```
Menu principal : Polynôme caractéristique, valeurs propres et vecteurs propres

Choisir le mode de saisie de la matrice :

1- Utiliser le générateur de matrices

0- Entrer manuellement les valeurs
(Saisie des valeurs de la matrice...)

(Affichage de la matrice correspondants...)

Quelle résolution utiliser ?

1- Méthode de Leverrier

2- Méthode de Leverrier améliorée

9- Nouvelle série de points (Menu principal)

0- Quitter

Votre choix :
```

FIGURE 1.1 – Apercu: Menu Principal

Au lancement, le programme demande la saisie des valeurs, qu'il stocke dans un tableau, puis affiche le menu. Après chaque méthode, il est possible de réutiliser le jeu de données (chaque méthode qui doit modifier les valeurs utilise un duplicata).

Le menu principal est codé dans le fichier source main.c. Les méthodes sont codées dans des fichiers individuels sauf les méthodes de leverrier qui sont réunies. Les prototypes des fonctions sont écrits dans les headers correspondants. La liste de tous ces fichiers est présentée figure 1.3.

Le stockage des valeurs se fait en double précision (type double, 64 bits) afin d'obtenir des résultats suffisamment précis.

De plus, les méthodes de leverrier utilisent une structure de polynôme (composée du degré et des coefficients), présentée figure 1.2, pour faciliter la compréhension du code.

```
4 | typedef struct polynome
5 | {
6     int d; //degree
7     double* poln; //coefficients
8 | } polynome;
```

FIGURE 1.2 - Code : Structure de Polynôme

```
generateur.c
leverrier.c
main.c
matrices.c
pile.c
polynome.c
puissancesIt.c
useful.c
file.h
generateur.h
leverrier.h
matrices.h
pile.h
polynome.h
puissancesIt.h
useful.h
makefile
```

Figure 1.3 – Apercu : Arborescence des fichiers ${\tt C}$ et makefile

1.2 Compilation et logiciels utilisés

2 Polynôme caractéristique

2.1 Méthode de Leverrier

2.1.1 Présentation

La méthode de Leverrier permet de déterminer le polynôme caractéristique d'une matrice $A \in M_{n,n}(\Re)$ c'est-à-dire le déterminant $|A - \lambda I_n| = P(\lambda)$ où I_n est la matrice identité. Le but est donc de déterminer les coefficients a_i du polynome $P(\lambda) = a_n + a_{n-1}\lambda + \cdots + a_0\lambda^n$.

Pour les trouver, on définit d'abord $S_p=Tr(A^p)$ puis on applique les identités de Newton l'aide de la formule suivante :

$$\forall p \in \{1, \dots, n\},$$

$$\begin{cases}
a_0 = (-1)^n \\ \sum_{p=1}^{p-1} a_i \cdot S_{p-1} \\ a_p = -\frac{i=0}{p}
\end{cases}$$

2.1.2 Programme

```
9 || void leverrier(double** A, int n)
10
      int i, j;
double tempo;
11
12
      double* coeffs=(double*) malloc ((n+1)*sizeof(double)); //tableau coeffs
13
14
      double* traces=(double*) malloc(n*sizeof(double)); //tableau traces
15
      double** tmp;
16
      polynome* p;
17
18
      //On remplit notre tableau contenant les traces
19
      for (i=1; i<=n; i++)
20
21
        tmp=puissanceMatrice(A, n, i);
        traces[i-1]=trace(tmp, n);
22
        for (j=0; j<n; j++)
23
24
25
          free(tmp[j]);
26
        free(tmp);
27
28
29
      //On remplit le tableau des coefficients
30
31
      for(i=0; i<=n; i++)
32
33
        coeffs[i]=0;
34
      coeffs[n] = pow(-1.0,n);
35
36
      for(i=1; i<=n; i++)</pre>
37
        for(j=0;j<i;j++)</pre>
38
39
40
          {\tt coeffs[n-i] = coeffs[n-i] - coeffs[n-j]*traces[i-j-1];}
41
        coeffs[n-i] = coeffs[n-i]/i;
42
```

```
p=creerPoly(n+1, "tableau", coeffs);
44
45
      menuAffichage(p);
46
47
      //liberation memoire
48
      //libération du tableau de trace
      free(traces);
49
50
      //libération du polynome
51
      free(p->poln);
      free(p);
52
53 || }
```

FIGURE 2.1 - Code: leverrier.c

2.2 Méthode de Leverrier améliorée

2.2.1 Présentation

2.2.2 Programme

```
55
    || void leverrierA(double** A, int n)
56
       int i, j;
double tempo;
57
58
59
       double** tmp;
       double* coeffs=(double*) malloc ((n+1)*sizeof(double)); //tableau coeffs
60
       double** Ak=(double**) malloc (n*sizeof(double*));
61
62
       double** B=(double**) malloc (n*sizeof(double*));
       double** I=(double**) malloc (n*sizeof(double*));
63
64
       polynome* p;
65
       for (i=0; i<n; i++)
66
67
68
         Ak[i]=(double*) malloc (n*sizeof(double));
69
         I[i]=(double*) malloc (n*sizeof(double));
70
         B[i]=(double*) malloc (n*sizeof(double));
71
72
73
       //Création matrice identité, initialisation de B et copie de A
74
       for (i=0; i<n; i++)
75
76
         for (j=0; j<n; j++)
77
         {
 78
           Ak[i][j]=A[i][j];
79
           if (i==j)
80
81
            I[i][j]=1;
            B[i][j]=1;
82
           }
83
84
           else
85
86
             I[i][j]=0;
            B[i][j]=0;
87
88
89
        }
90
91
92
       //On remplit le tableau des coefficients
93
       for(i=0; i<=n; i++)</pre>
94
95
         coeffs[i]=0;
96
97
98
       coeffs[0]=pow(-1,n);
99
100
101
       for(i=1; i<=n; i++)</pre>
102
         Ak=produitMatriciel(B,A,n,n,n);
103
```

```
coeffs[i]=trace(Ak,n)/i;
104
105
         tmp=produitSMatriciel(I,n,n,coeffs[i]);
106
         for(j=0;j<n;j++)
107
108
          free(B[j]);
109
        }
110
         free(B);
         B=difference(Ak,tmp,n,n);
111
         for(j=0;j<n;j++)
112
113
           free(Ak[j]);
114
115
           free(tmp[j]);
116
         free(tmp); free(Ak);
117
118
119
120
       /\!/ On inverse le tableau des coefficients
121
       for(i=0;i<=((n+1)/2)-1;i++)
122
         if ((n\%2) == 0)
123
124
        {
          coeffs[i]=-coeffs[i];
125
126
127
         tempo = coeffs[i];
         coeffs[i] = coeffs[n-i];
128
         coeffs[n-i] = tempo;
129
130
131
132
       p=creerPoly(n+1, "tableau", coeffs);
       menuAffichage(p);
133
134
       //liberation memoire
135
       for (i=0; i<n; i++)
136
137
       {
138
        free(B[i]);
       }
139
140
       free(B);
       //libération du polynome
141
142
       free(p->poln);
143
       free(p);
144 || }
```

FIGURE 2.2 - Code: leverrier.c

2.3 Résultat des tests