

Д/з к семинару 3  
№1

① Докажем это для строк:

Пусть  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \dots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{j1} & \dots & a_{jn} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$

Нам необходимо, используя лишь элементарные преобразования 1-го и 2-го типа поменять  $i$  и  $j$  строки местами:

$$1) A \xrightarrow{\Theta_3(ij, 1)} \begin{pmatrix} \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{i1} + a_{j1} & \dots & a_{in} + a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{j1} & \dots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} = A'$$

$= A'$

$$A \xrightarrow{\Theta_3(ij, i-1)} \begin{pmatrix} a_{i1} + a_{j1} & \dots & a_{in} + a_{jn} \\ -a_{i1} & \dots & -a_{in} \\ \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix} = A''$$

$$A'' \xrightarrow{\Theta_3(ij, i)} A''' \xrightarrow{\Theta_2(j, i-1)} \begin{pmatrix} a_{ji} & \dots & a_{jn} \\ a_{ii} & \dots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix}$$

Мы получили то, что нам и требовалось.

② Докажем это для столбцов:

Пусть  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1i} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & a_{ni} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$

Нам необходимо, используя лишь элементарные преобразования 1-го и 2-го типа поменять  $i$ -ый и  $j$ -ый столбцы местами.

$$A \xrightarrow{\Theta_3^T(ij, 1)} A' \xrightarrow{\Theta_3^T(ji, i-1)} A'' \xrightarrow{\Theta_3^T(ij, 1)} A''' \xrightarrow{\Theta_2^T(j, i-1)} A''''$$



$$A^{(1)} = \begin{pmatrix} \cdot & a_{ij} & a_{ji} & \cdot \\ \cdot & \vdots & \vdots & \cdot \\ \cdot & a_{mj} & a_{mi} & \cdot \end{pmatrix}$$

Мы найдем то, что нам и  
предстоит.

Пусть  $\begin{cases} a_1 \neq 0 \\ a_2 \neq 0 \end{cases}$ ; преобразуем

$$A: A \xrightarrow{\vartheta_3(1;2, -\frac{(a_1-1)}{a_2})}$$

$$A' \xrightarrow{\vartheta_3(2;1, -a_2)} \begin{pmatrix} 1 & \dots \\ 0 & \dots \end{pmatrix}$$

$$1) E + E_{ij} + E_{ji} - E_{ii} - E_{jj} =$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ \vdots & 1 & \vdots \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & 1 \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots & 0 \end{pmatrix} -$$

$$- \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & \vdots \\ \vdots & 1 & \vdots \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 1 & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & 1 & \vdots & \vdots \\ \vdots & 1 & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & 1 & \vdots \end{pmatrix} = U_1(i,j)$$

$$E + (\lambda - 1) \cdot E_{ii} =$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ \vdots & 1 & \vdots \\ 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & \vdots \\ 0 & \dots & \lambda - 1 \end{pmatrix} =$$



$$= i \begin{pmatrix} 1 & & & & & 0 \\ & 1 & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & \lambda & & \\ & & & & \ddots & \\ 0 & & & & & 1 \end{pmatrix} = U_2(i; \lambda)$$

$$E + \lambda \bar{E}_{ij} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ 0 & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & 0 & & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a & & & b \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \lambda \\ & & & 0 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & & & & 0 \\ & \ddots & & & \\ & & \lambda & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \\ 0 & & & & & 1 \end{pmatrix} = U_3(i, j, \lambda)$$

$$2) U_1(i; j) = i \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 & \dots & 1 \\ \vdots & 1 & 0 & \dots & 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ j & \vdots & 1 & \dots & 0 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix}$$

$$U_1^T(i, j) = j \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & 0 & 1 & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ i & \vdots & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Значит, что в обоих

суммарная матрица  $\Rightarrow U_1(i; j) = U_2(i; j)$

$U_2(i; \lambda)$ : в этом случае транспонирование никак не повлияет на матрицу, так диагональные единицы не изм., а  $\lambda$  останется на пересек  $i$ -ой строки и  $i$ -ой, столбца  $\Rightarrow$   
 $\Rightarrow U_2(i; \lambda) = U_2(i; \lambda)$

$$U_3(i, j, k) = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i \\ j \\ k \end{pmatrix} (*)$$

$$U_3(j_i; \lambda) = j_i - \begin{pmatrix} 1 & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \vdots & \ddots & 1 & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \end{pmatrix}$$

При транспортировании (\*) заголовок:



наличие единицы не изменяет  
своих позиций, а  $i$  с  
позиции  $i$  переходит на  $j$ ,  
что эквив.  $U_3(j, i, 1) \Rightarrow$

$$\Rightarrow U_3(i, j, 1)^T = U_3(j, i, 1)$$