

**Geometria Analítica e Álgebra Linear****Lista de Exercícios 3 de Álgebra Linear****Transformações Lineares**

1. Quais das seguintes aplicações do  $\mathbb{R}^3$  no  $\mathbb{R}^3$  são operadores lineares?

(a)  $F_1(x, y, z) = (x - y, x + y, 0)$ ;

(b)  $F_2(x, y, z) = (2x - y - z, 0, 0)$ ;

(c)  $F_3(x, y, z) = (x + y + z, x + y - z, 3)$ ;

(d)  $F_3(x, y, z) = (2x^2 + 3z, -2y, x + z)$ .

2. Seja  $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  o operador linear tal que  $F(1, 0, 0) = (2, 3, 1)$ ;  $F(0, 1, 0) = (5, 2, 7)$  e  $F(0, 0, 1) = (-2, 0, 7)$ . Determinar  $F(x, y, z)$ , sendo  $(x, y, z)$  um vetor genérico do  $\mathbb{R}^3$ .

3. Verifique se são operadores lineares no espaço  $P_n(\mathbb{R})$ :

(a)  $F: P_n(\mathbb{R}) \rightarrow P_n(\mathbb{R})$  tal que  $F(f(t)) = t f'(t)$ ,  $\forall f(t) \in P_n(\mathbb{R})$ ;

(b)  $F: P_n(\mathbb{R}) \rightarrow P_n(\mathbb{R})$  tal que  $F(f(t)) = f'(t) + t^2 f''(t)$ ,  $\forall f(t) \in P_n(\mathbb{R})$ .

Obs.:  $f'$  e  $f''$  denotam as derivadas primeira e segunda de  $f$ , respectivamente.

4. Seja  $u = (x, y, z, t)$  um vetor genérico do  $\mathbb{R}^4$ . Quais das aplicações definidas abaixo são operadores lineares do  $\mathbb{R}^4$ ?

(a)  $F(u) = u + (1, 0, 1, 0)$

(b)  $F(u) = (1, 0, 1, 1)$

(c)  $F(u) = (x, y - z, y + z, x + t)$

(d)  $F(u) = (\cos x, y, z, t)$

5. Seja  $F$  o operador linear do  $\mathbb{R}^2$  tal que  $F(1, 0) = (2, 1)$  e  $F(0, 1) = (1, 4)$ .

(a) Determinar  $F(2, 4)$ ;

(b) Determinar  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$  tal que  $F(x, y) = (2, 3)$ ;

(c) Provar que  $F$  é injetor e bijetor.

6. Dados  $u_1 = (2, -1)$ ,  $u_2 = (1, 1)$ ,  $u_3 = (-1, -4)$ ,  $v_1 = (1, 3)$ ,  $v_2 = (2, 3)$  e  $v_3 = (-5, -6)$

vetores do  $\mathbb{R}^2$ , decida se existe ou não um operador linear  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tal que

$$T(u_1) = v_1, \quad T(u_2) = v_2 \quad \text{e} \quad T(u_3) = v_3.$$

## Núcleo e Imagem da Transformação. Isomorfismo e Automorfismo.

7. Para cada uma das transformações lineares abaixo determinar uma base e a dimensão do núcleo e da imagem:

- (a)  $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  dada por  $F(x, y, z) = x + y - z$  ;
- (b)  $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dada por  $F(x, y) = (2x, x + y)$  ;
- (c)  $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  dada por  $F(x, y, z) = (x - y - z, x + y + z, 2x - y + z, -y)$  ;
- (d)  $F: P_2(\mathbb{R}) \rightarrow P_2(\mathbb{R})$  dada por  $F(f(t)) = t^2 f''(t)$  ;
- (e)  $F: M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$  dada por  $F(X) = MX + X$ , sendo  $M = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  ;
- (f)  $F: M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$  dada por  $F(X) = MX - XM$ , sendo  $M = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  .

8. Determinar um operador linear  $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tal que  $\text{Im } F = [(2, 1, 1), (1, 1, -2)]$ .

9. Determinar um operador linear  $F$  do  $\mathbb{R}^4$  tal que  $\text{Ker } F = [(1, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0)]$ .

10. Determinar uma aplicação linear  $F$  de  $M_2(\mathbb{R})$  em  $\mathbb{R}^3$  tal que  $\text{Im } F = [(1, 1, 0), (0, 2, 3)]$ .

11. Determinar uma aplicação linear  $F$  de  $P_3(\mathbb{R})$  em  $P_4(\mathbb{R})$  tal que  $\text{Im } F = [t - t^3, t + t^4]$ .

12. Determinar uma aplicação linear  $F$  de  $P_4(\mathbb{R})$  em  $P_3(\mathbb{R})$  tal que  $\text{Ker } F = [t - t^3, t + t^4]$ .

13. Seja  $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  definida por  $F(1, 0, 0) = (1, 1, 0)$ ,  $F(0, 1, 0) = (1, 1, 2)$  e  $F(0, 0, 1) = (0, 0, 2)$ . Determinar uma base para cada um dos seguintes subespaços vetoriais:  $\text{Ker } F$ ,  $\text{Im } F$ ,  $\text{Ker } F \cap \text{Im } F$  e  $\text{Ker } F + \text{Im } F$ .

14. Mostrar que cada um dos operadores lineares do  $\mathbb{R}^3$  é invertível e determinar o isomorfismo inverso nos casos:

- (a)  $F(x, y, z) = (x - 3y - 2z, y - 4z, z)$  ;      (b)  $F(x, y, z) = (x, x - y, 2x + y - z)$  .

15. Considere o operador linear  $F$  do  $\mathbb{R}^3$  definido por  $F(1, 0, 0) = (1, 1, 1)$ ,  $F(0, 1, 0) = (1, 0, 1)$  e  $F(0, 1, 2) = (0, 0, 4)$ .  $F$  é invertível? Se for, determine o isomorfismo inverso.

## Operações com Transformações.

16. Sejam  $F, G \in L(\mathbb{R}^3)$  definidas respectivamente por  $F(x, y, z) = (x+y, y+z, z)$  e  $G(x, y, z) = (x+2y, y-z, x+2z)$ . Determine:  $F \circ G$ ;  $\text{Ker}(F \circ G)$  e  $\text{Im}(F \circ G)$ ; uma base e a dimensão de  $\text{Ker}(F^2 \circ G)$ .

17. Sejam  $F \in L(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$  e  $G \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$  dadas por  $F(x, y) = (0, x, x-y)$  e  $G(x, y, z) = (x-y, x+2y+3z)$ . Determine  $F \circ G \circ F$ .

## Matriz da Transformação Linear

19. Determine a matriz do operador linear  $F \in L(\mathbb{R}^2)$ , relativamente à base canônica, sabendo que  $F(1, 2) = (2, 3)$  e  $F(-1, 1) = (4, 5)$ .

20. Seja  $F \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$  definida por  $F(x, y, z) = (x+z, y-2z)$ . Determinar  $(F)_{B,C}$ , sendo  $B = \{(1, 2, 1), (0, 1, 1), (0, 3, -1)\}$  e  $C = \{(1, 5), (2, -1)\}$ .

21. Determinar as matrizes das seguintes aplicações lineares em relação às bases canônicas dos respectivos espaços:

- (a)  $F \in L(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^2)$  definida por  $F(x, y, z) = (x+y, z)$ ;
- (b)  $F \in L(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$  definida por  $F(x, y) = (x+y, x, x-y)$ ;
- (c)  $F \in L(\mathbb{R}^4, \mathbb{R})$  definida por  $F(x, y, z, t) = 2x+y-z+3t$ ;
- (d)  $F \in L(\mathbb{R}, \mathbb{R}^3)$  definida por  $F(x) = (x, 2x, 3x)$ .

22. Sabendo que a matriz do operador  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  relativamente à base  $B = \{u, v, w\}$ , sendo  $u = (1, 1, 1)$ ,  $v = (1, 2, 1)$ ,  $w = (1, 1, 3)$ , é  $\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$ ,  $\square$  determine a matriz de  $T$  em relação à base canônica do  $\mathbb{R}^3$ .

23. Seja  $F \in L(\mathbb{R}^2)$  cuja matriz em relação à base  $B = \{(1, 0), (1, 4)\}$  é  $(F)_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}$ .

Determinar a matriz de  $F$  em relação à base canônica, usando a fórmula de mudança de base para operador.

24. Determine  $F \in L(\mathbb{R}^2)$  cuja matriz em relação à base  $B = \{(1, 2), (0, 5)\}$  é  $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$ .

Junho/2016