

MAKERS

TEMAS DE AVANCE

- Blynk
- Ejercicios Varios

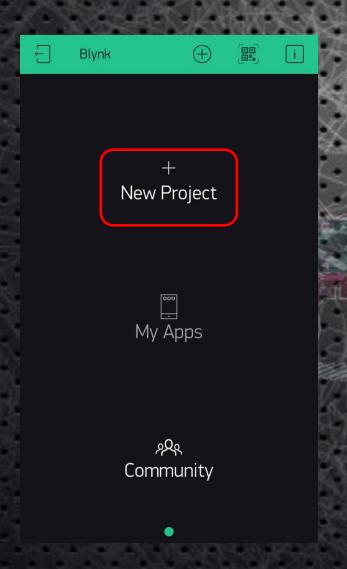


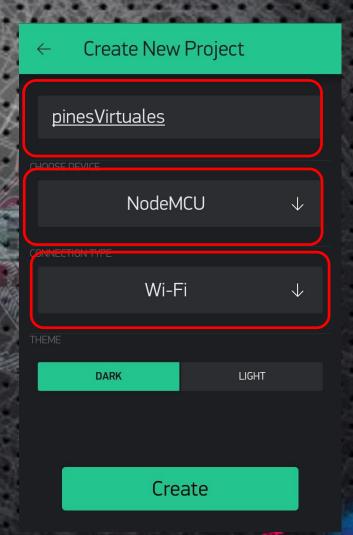


Los pines virtuales son canales para enviar datos. Estos pines no tienen una representación física.

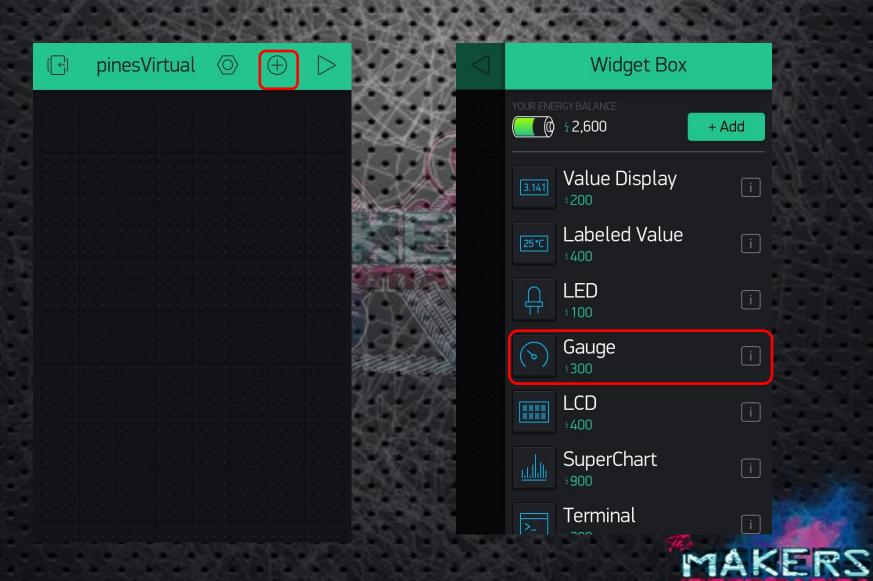
Se usan comúnmente para interactuar para interactuar con otras bibliotecas (Servo, LCD y otras).

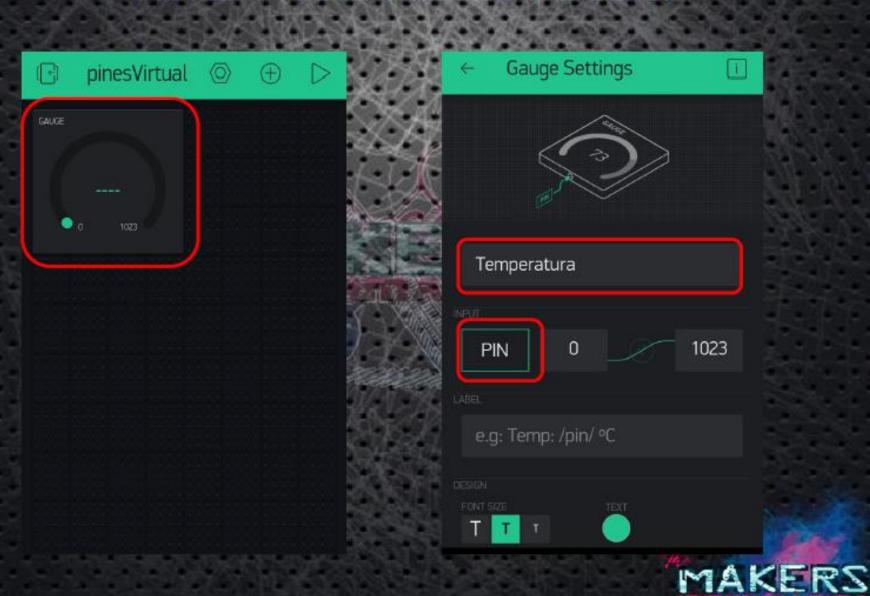


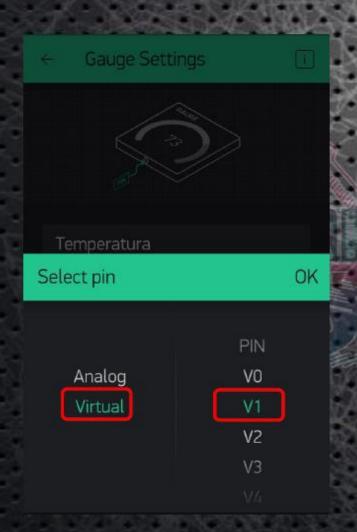






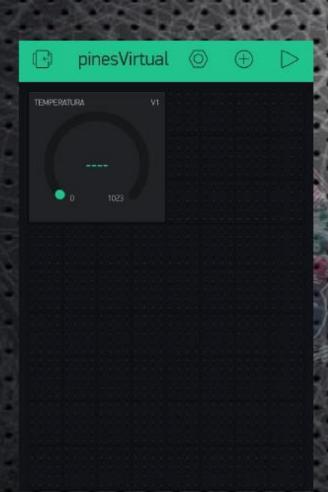








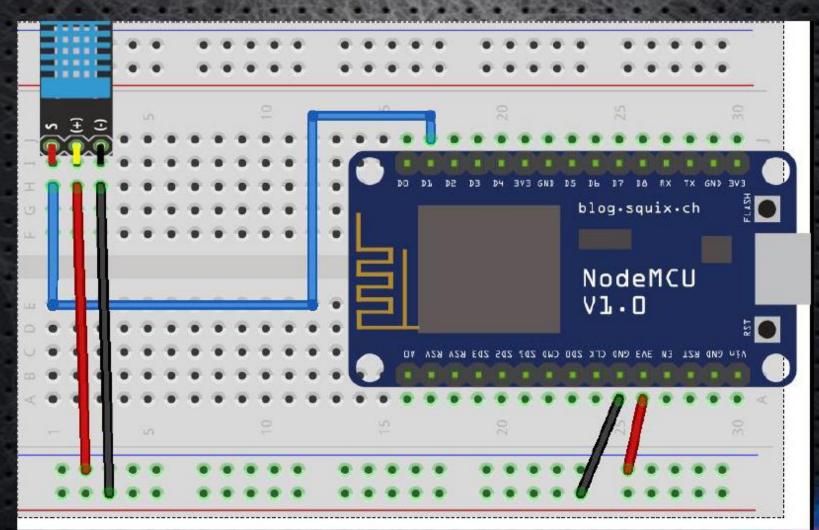








ESQUEMA





CÓDIGO PINES VIRTUALES BLYNK

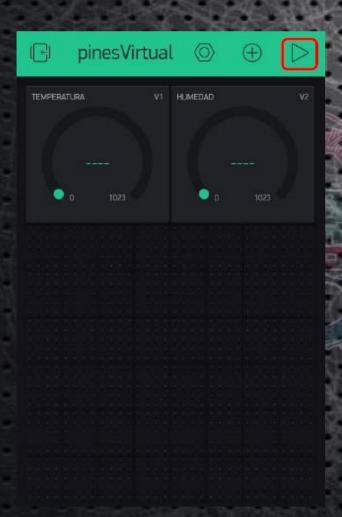
```
#define BLYNK PRINT Serial
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <BlynkSimpleEsp8266.h>
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <DHT.h>
#define DHTPIN D1 //pin donde conectamos el sensor
#define DHTTYPE DHT22 // iniciamos el dht11
DHT dht (DHTPIN, DHTTYPE);
const char auth[]="COPIAR TOKEN";
const char* ssid ="NOMBRE DE LA RED WIFI"://red WiFi
const char* pass="CONTRASEÑA DE LA RED WIFI";//contraseña de la red WiFi
void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
 Serial.begin(115200);
  dht.begin();
 Blynk.begin (auth, ssid, pass);
```

```
void loop() {
    // put your main code here, to run repeatedly:
    // lectura del sensor de temperatura y humedad
    float t=dht.readTemperature();
    float h=dht.readHumidity();

Blynk.virtualWrite(V1,t);
Blynk.virtualWrite(V2,h);

Serial.println("Temperatura : ");
Serial.println(t);
Serial.println("Humedad: ");
Serial.println(h);
}
```







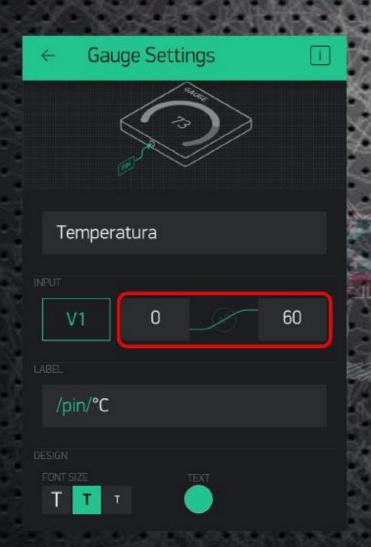


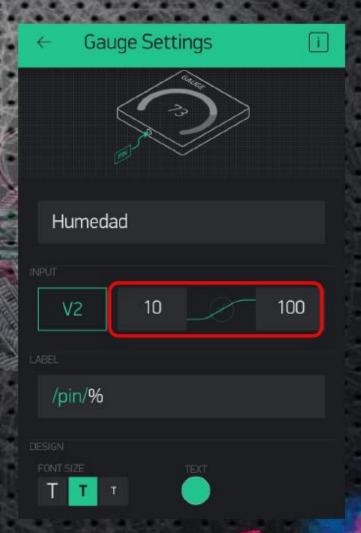
OBSERVACIÓN

Se puede observar en el **Gauge** de Blynk que el valor de inicio es **0** y el valor final es **1023**.

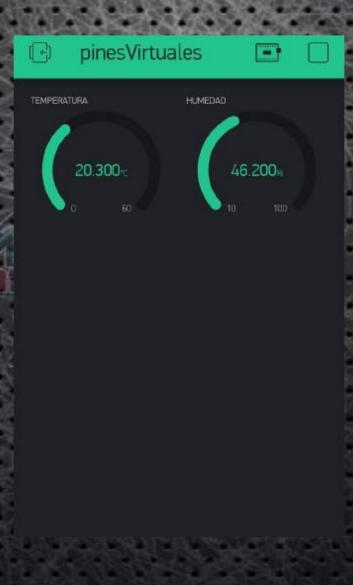
Es por eso que no se puede observar de manera clara el comportamiento de la temperatura y humedad. El rango de medición de la temperatura del sensor utilizado **DHT11** va desde **0 – 50°C**. Y la humedad de 20% - 90%.





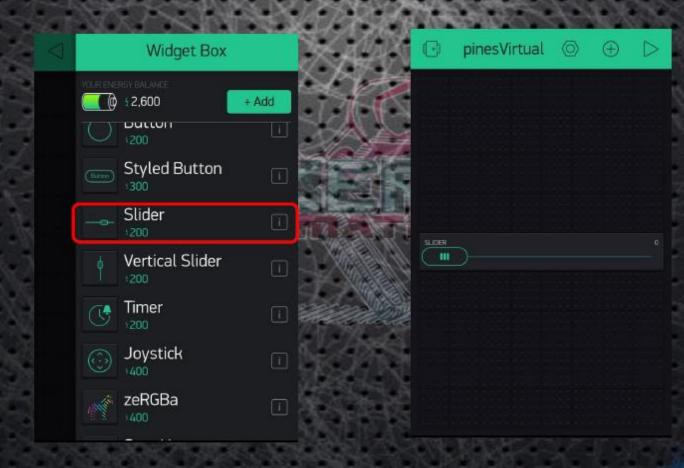






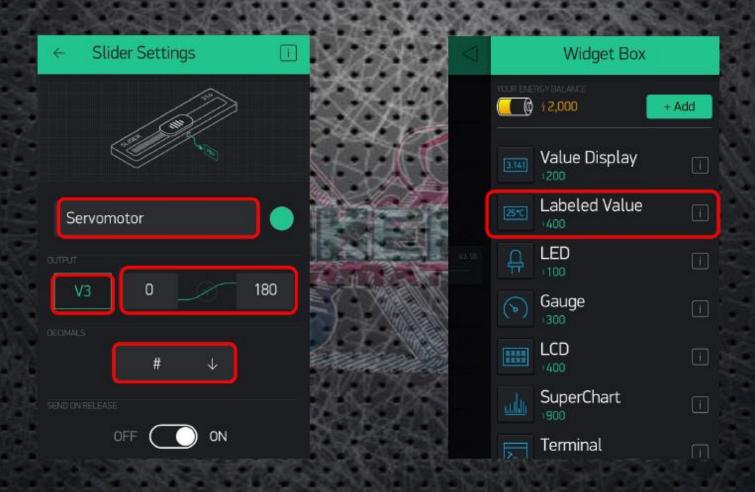


EJEMPLO SERVOMOTOR BLYNK



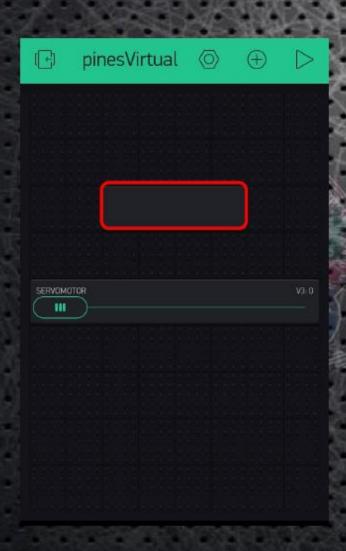


EJEMPLO SERVOMOTOR BLYNK



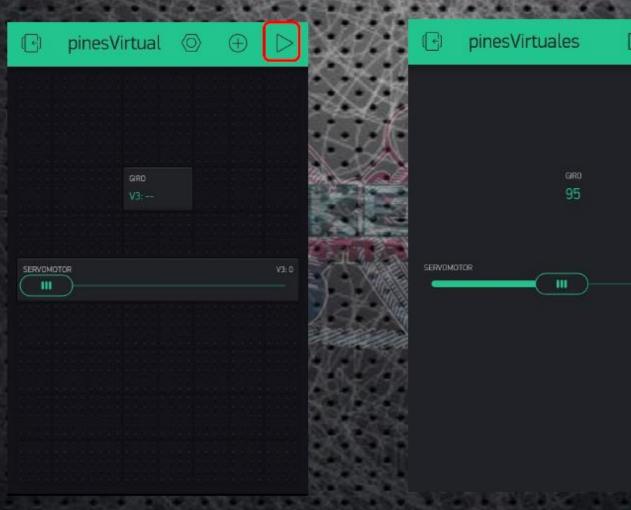


EJEMPLO SERVOMOTOR BLYNK



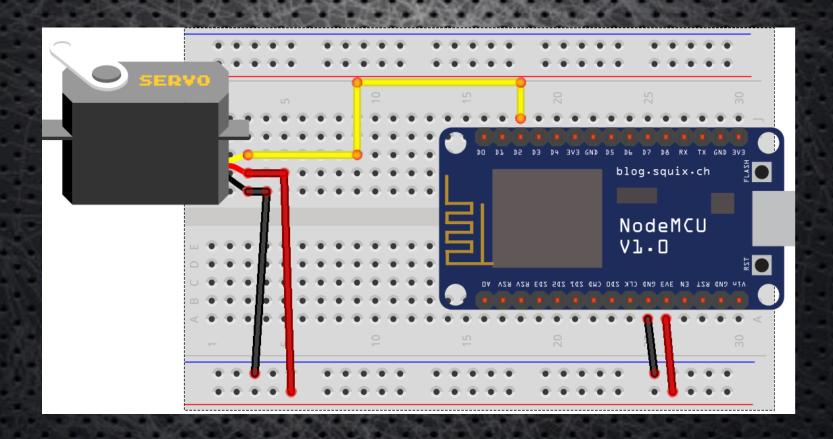








ESQUEMA





<u>CÓDIGO SERVOMOTOR BLYNK</u>

```
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <BlynkSimpleEsp8266.h>
#include <Servo.h> /*Libreria para interactuar con un servo*/
Servo servo; /*Creando el objeto servo*/
const char auth[]="COPIAR TOKEN";
const char* ssid ="NOMBRE DE LA RED WIFI";//red WiFi
const char* pass="CONTRASEÑA DE LA RED WIFI";//contraseña de la red WiFi
void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
  Serial.begin(115200);
  Blynk.begin(auth, ssid, pass);
  servo.attach(D2); /*El servo estara conectado al pin D2 del nodemcu*/
void loop() {
Blynk.run();
BLYNK WRITE (V3) {
  servo.write(param.asInt());
```

