



Algorithmen und Datenstrukturen

Zsolt István , SS 2025

05

Probabilistische Datenstrukturen

bisher:

deterministische Datenstrukturen

Verhalten für identische Eingaben immer gleich



in diesem Abschnitt:

randomisierte Datenstrukturen

Verhalten hängt auch von zufälligen Entscheidungen der Datenstruktur ab







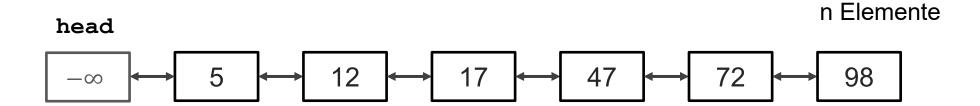


Skip Lists





Suchen/Löschen/Einfügen in Sortierter Liste



Operation	Laufzeit*
Suchen	$\Omega(n)$
Löschen (Wert)	$\Omega(n)$
Einfügen	$\Omega(n)$

*Worst Case

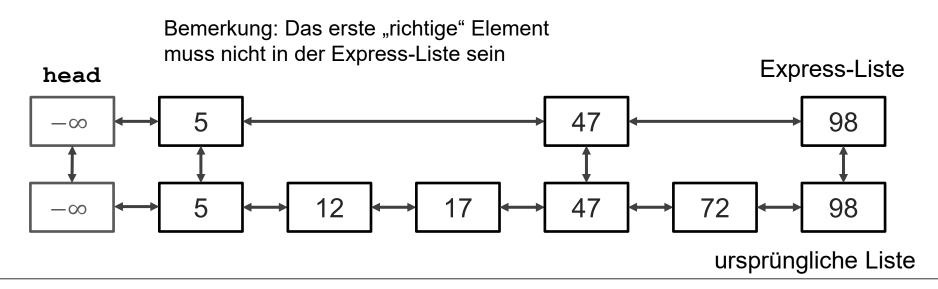






Idee von Skip-Listen

Füge "Express-Liste" mit einigen Elemente ein:







Suche mittels Express-Listen

Beginne in Express-Liste:

Element gefunden? → Element ausgeben

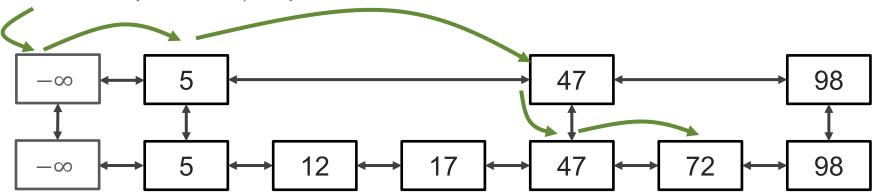
Nächstes Element in Express-Liste kleiner-gleich gesuchtes Element?

→ Weiter nach rechts

Nächstes Element in Express-Liste größer als gesuchtes Element?

→ Nach unten in ursprüngliche Liste und dort weitersuchen

search (L.head, 72)







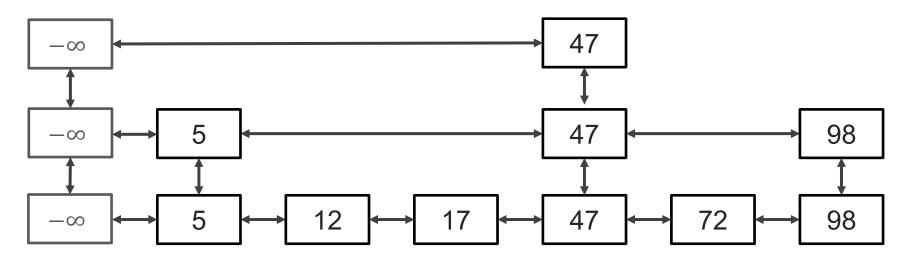
Verbesserung

Express-Liste ist wieder Liste → Verfahre rekursiv

Beispiel:

jede Express-Liste Hälfte der Elemente in voriger Liste ergibt $\frac{n}{2} + \frac{n}{4} + \dots + 2 + 1 \le n$ zusätzliche Elemente in Express-Listen

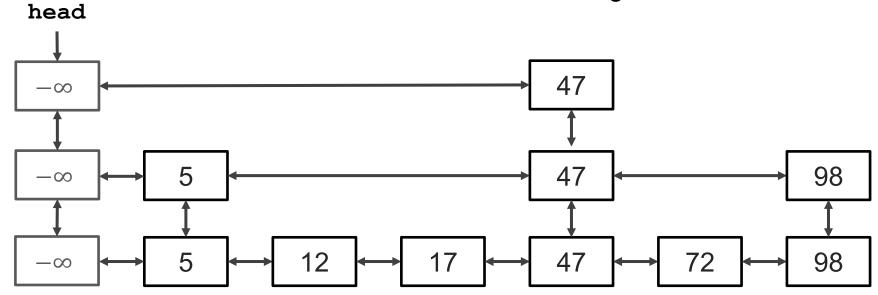
(Betrachtung ohne Runden)





Implementierung

- L.head erstes/oberstes Element der Liste
- L.height Höhe der Skiplist (beginnt mit 1)
- x.key Wert
- x.next Nachfolger
- x.prev Vorgänger
- x.down Nachfolger Liste unten
- x.up Nachfolger Liste oben
- nil kein Nachfolger / leeres Element





Skip-Liste: Suchalgorithmus

```
search(L,k)

1 current=L.head;
2 WHILE current != nil DO
3    IF current.key == k THEN return current;
4    IF current.next != nil AND current.next.key =< k
5    THEN current=current.next
6    ELSE current=current.down;
7    return nil;</pre>
```

Laufzeit hängt von Expresslisten ab



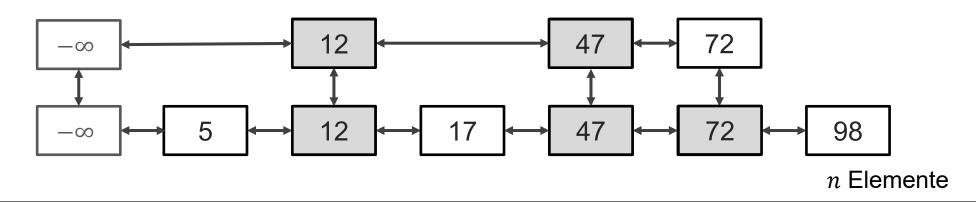


Auswahl der Elemente für Express-Listen

Idee: Wähle jedes Element aus Liste mit Wahrscheinlichkeit p (z.B. $p = \frac{1}{2}$) für übergeordnete Liste



Wie viele Elemente gibt es auf den jeweiligen Ebenen?







Linearität des Erwartungswerts $E[X] = \sum_{i=1}^{n} x_i \cdot Prob[X = x_i]$

$$E[X] = \sum_{i=1}^{n} x_i \cdot Prob[X = x_i]$$

Linearität des Erwartungswerts

Gegeben Zufallsvariablen $X_1, ..., X_n$ mit Erwartungswerten $E[X_i]$

Dann gilt: E $\left[\sum_{i=1}^{n} a_i \cdot X_i\right] = \sum_{i=1}^{n} a_i \cdot E[X_i]$

Bei unseren Skip-Listen:

 $X_i = Z$ ufallsvariable, ob *i*-tes Element ausgewählt, $Prob[X_i = 1] = E[X_i] = p$

Also E $\left[\sum_{i=1}^{n} X_{i}\right] = \sum_{i=1}^{n} E[X_{i}] = pn$ Elemente im Durchschnitt

Für nächste Ebene $Prob[X_i = 1] = E[X_i] = p^2$, also p^2n Elemente usw.

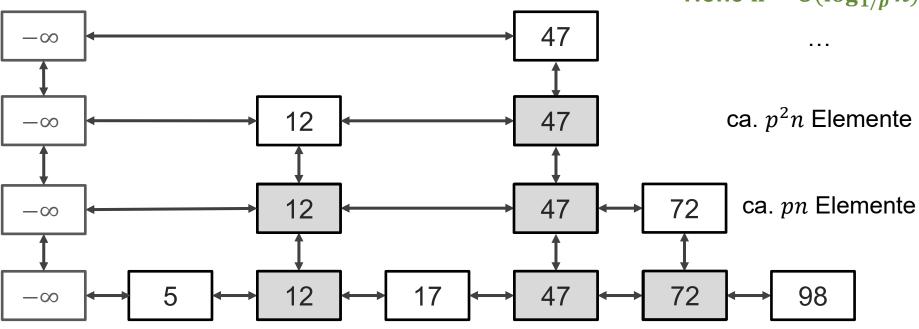


Auswahl der Elemente für Express-Listen

Idee: Wähle jedes Element aus Liste mit Wahrscheinlichkeit p (z.B. $p=\frac{1}{2}$) für übergeordnete Liste



Ohne Beweis: durchschnittliche Höhe $h = O(\log_{1/p} n)$



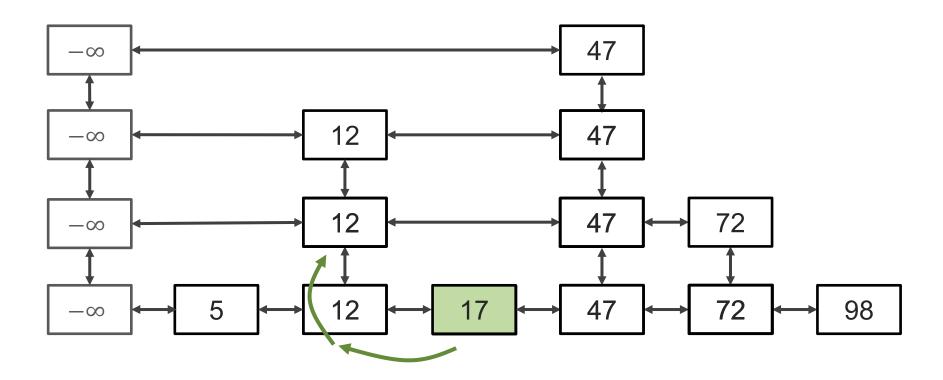


n Elemente

Durchschnittliche Laufzeit für Suchen (I)

Im schlimmsten Fall wird Suche erst in unterster Liste beendet

Betrachte Weg gedanklich rückwärts bis zu oberster Express-Liste





Erwartungswert geometrisch verteilter Zufallsvariablen

Wie oft muss man im Durchschnitt würfeln, bis eine 6 kommt?

Erwartungswert geometrisch verteilter Zufallsvariablen

Gegeben 0-1-Zufallsvariable X mit Pr[X = 1] = p > 0

Zufallvariable Y zählt, wie oft man X unabhängig wiederholt, bis X = 1

Dann gilt: $E[Y] = \frac{1}{p}$

Also im Durchschnitt muss man 6-mal würfeln.

Aber: im Worst-Case würfelt man öfter!

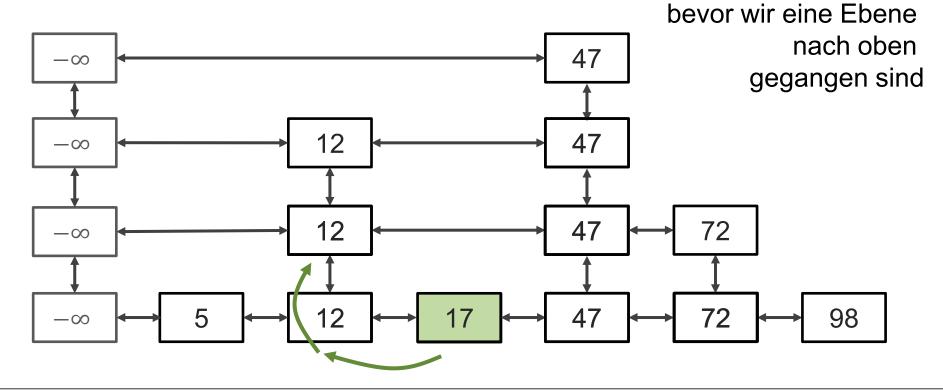


Durchschnittliche Laufzeit für Suchen (I)

Im schlimmsten Fall wird Suche erst in unterster Liste beendet

Betrachte Weg gedanklich rückwärts bis zu oberster Express-Liste

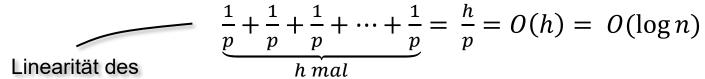
Im Durchschnitt machen wir nur $\frac{1}{p}$ Schritte auf jeder Ebene,





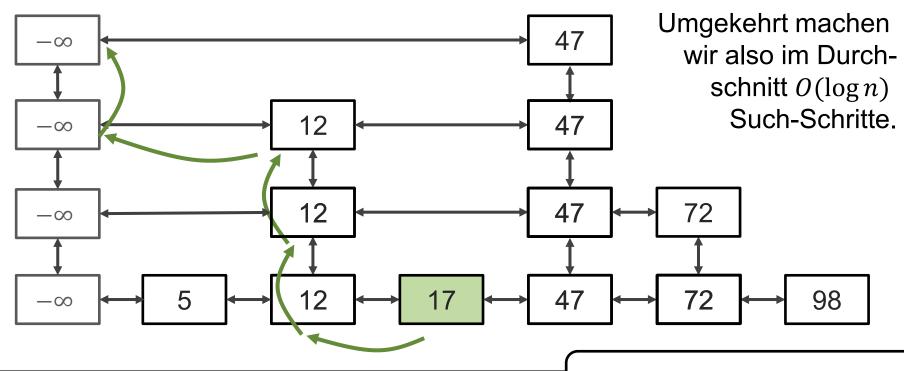
Durchschnittliche Laufzeit für Suchen (II)

Wenn die Skip-Liste die Höhe h hat, brauchen wir also im Durchschnitt



Erwartungswerts!

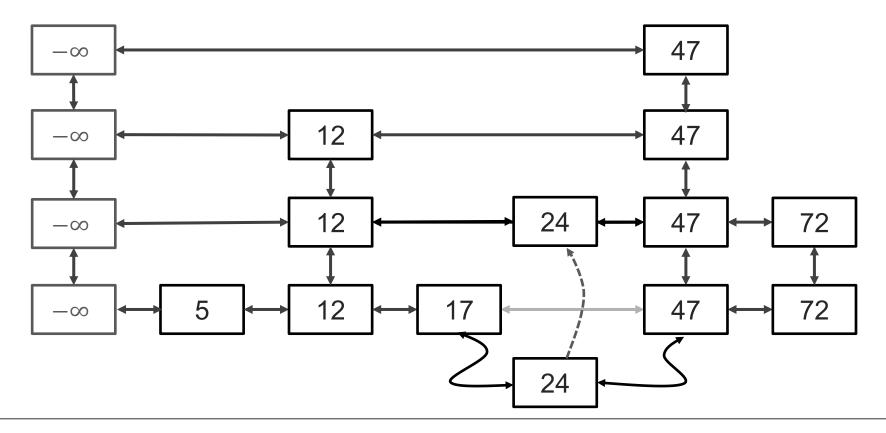
viele Schritte, bis wir am Anfang sind.



Durchschn. Laufzeit = O(h)

Einfügen

Prinzip: Füge auf unterster Ebene ein und dann evtl. auf Ebenen darüber (zufällige Wahl mit Wahrscheinlichkeit p auf jeder Ebene)





Durchschn. Laufzeit = O(h)

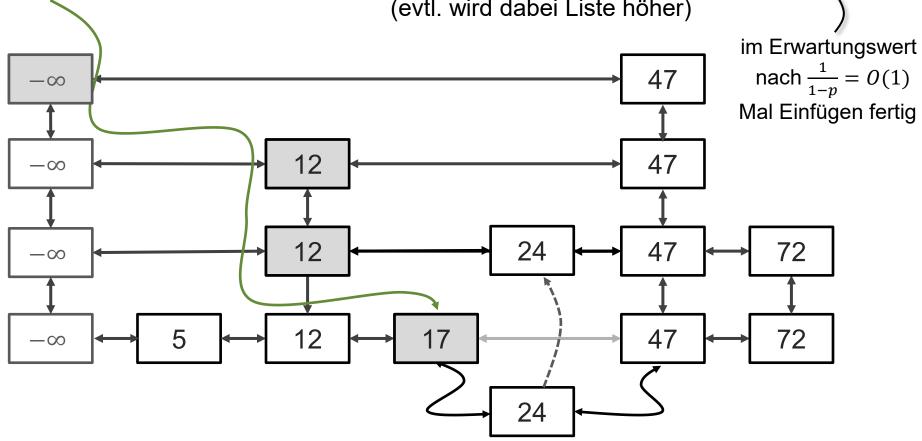
Einfügen: Laufzeit

O(h)Speichere beim Suchen der Position jeweils Vorgängerknoten

Füge neues Element auf nächster Ebene mit Wskeit p ein

O(1)

(evtl. wird dabei Liste höher)

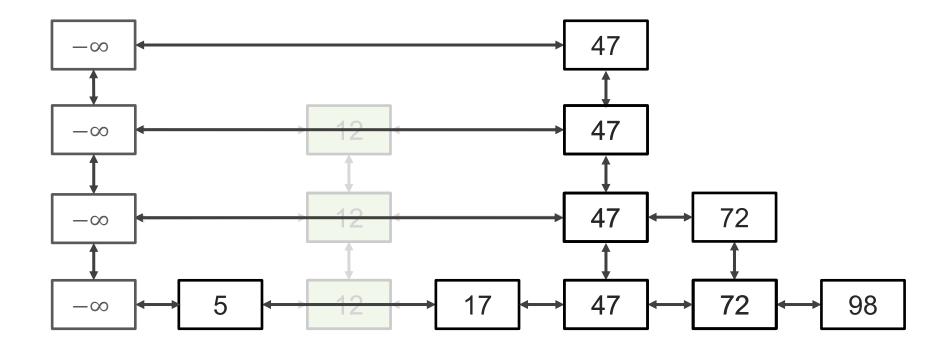


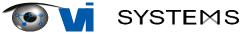


Löschen

Laufzeit = O(h)

Entferne Vorkommen des Elements auf allen Ebenen O(h)





Skip-Listen: Laufzeiten

*im Durchschnitt

Operation	Laufzeit*
Einfügen	$\Theta(\log_{1/p} n)$
Löschen	$\Theta(\log_{1/p} n)$
Suchen	$\Theta(\log_{1/p} n)$

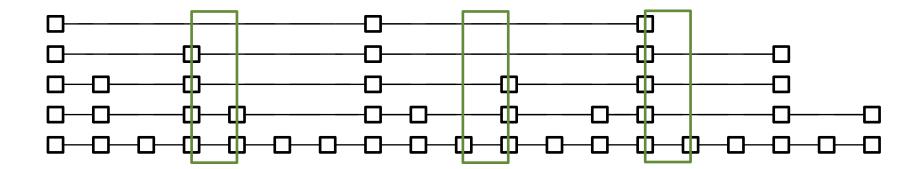
O-Notation versteckt (konstanten) Faktor 1/p

Speicherbedarf im Durchschnitt = $n + pn + p^2n + \dots = n \cdot \sum_{i \ge 0} p^i = \frac{n}{1-p}$





Skip Lists: Anwendung



Einfügen/Löschen unterstützen parallele Verarbeitung (z.B. Multi-Core-Systeme), da nur sehr lokale Änderungen

vgl. zu Re-Balancierung bei Bäumen

Dafür logarithmische Laufzeit nur im Durchschnitt







Beispiel: Discord



Quelle: de.wikipedia.org

Verwaltung von Member Lists per Skip Lists

Having exhausted all the obvious candidates that come with the language, a cursory search of packages was done to see if someone else had already solved and open sourced the solution to this problem. A few packages were checked, but none of them provided the properties and performance required. Thankfully, the field of Computer Science has been optimizing algorithms and data structures for storing and sorting data for the last 60 years, so there were plenty of ideas about how to proceed.

SkipList

The ordsets perform extremely well at small sizes. Maybe there was some way that we could chain a bunch of very small ordsets together and quickly access the correct one when accessing a particular position. If you turn your head sideways and squint real hard, this starts to look like a Skip List, which is exactly what was implemented.

Discord Blog: Using RUST to Scale ELIXIR for 11 Million Concurrent Users, Mai 2019









Modifizieren Sie den Such-Algorithmus so ab, dass Sie beim Einfüge-Algorithmus ein Array mit den Vorgängerknoten auf jeder Ebene bereits haben.



Perfekte Skip-Listen wählen deterministisch bei einer Liste mit n Elementen jeweils genau jedes zweite Element für die übergeordnete Expressliste. Sie haben die Worst-Case-Laufzeit $O(\log n)$.

Warum arbeiten wir hier mit randomisierten Skip-Listen?





Hash Tables

Bäume, Skip-Listen,...

Operation	Laufzeit
Einfügen	$\boldsymbol{\Theta}(\log n)$
Löschen	$\boldsymbol{\Theta}(\log n)$
Suchen	$\boldsymbol{\Theta}(\log n)$

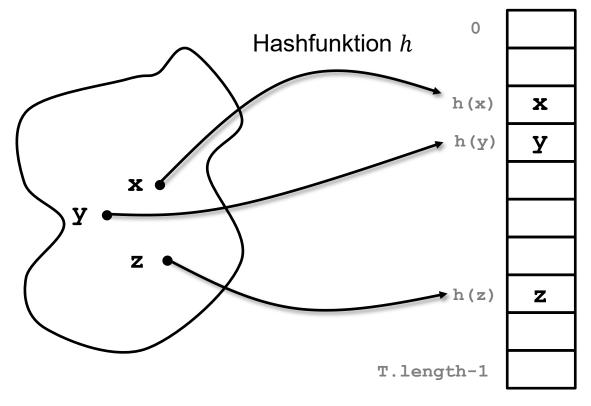
(Durchschnittliche)
Laufzeit $\Theta(1)$ möglich?







Hash Tables: Idee



Hashfunktion sollte "gut verteilen"

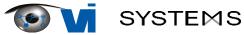
Mathematisch:
h(x) ist uniform
und unabhängig im
Intervall
[0, T.length-1]
verteilt

Einfügen mit konstant vielen Array-Operationen

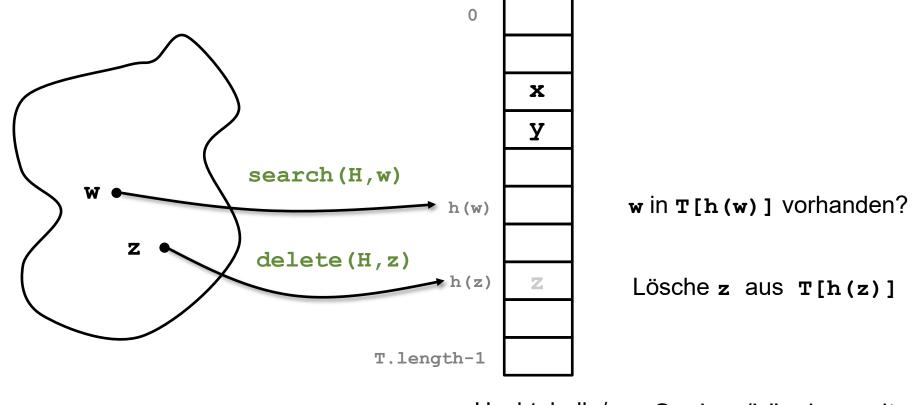
Datenmenge

Hashtabelle/ Array T[]





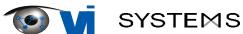
Hash Tables: Suchen und Löschen



Hashtabelle/ Array T[]

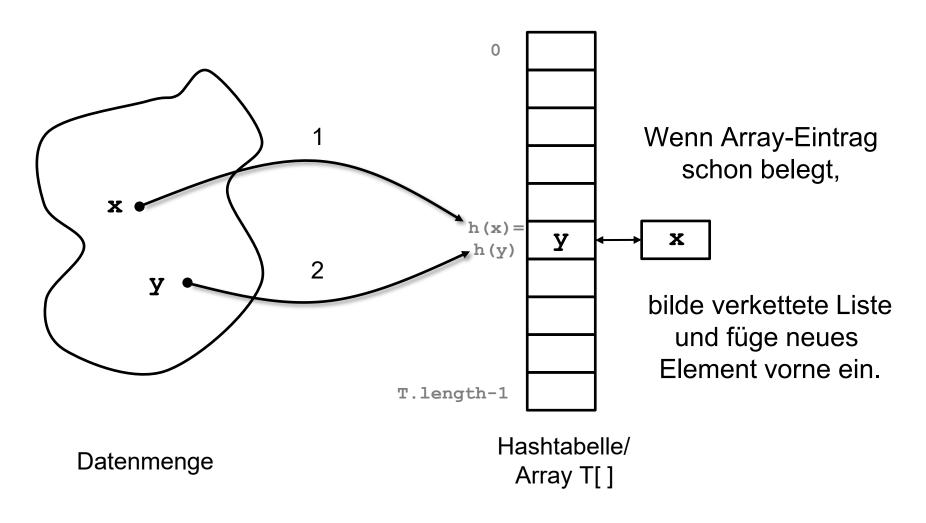
Suchen/Löschen mit konstant vielen Array-Operationen





Datenmenge

Hash Tables: Kollisionsauflösung



Es gibt weitere Arten der Kollisionsauflösung





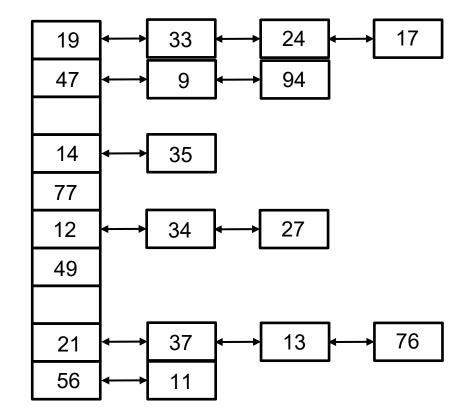


Hash Tables mit verketteten Listen

Einfügen immer noch konstante Anzahl Array-/Listen-Operation

Suchen/Löschen benötigen so viele Schritte, wie jeweilige Liste lang ist

Wenn Hashfunktion uniform verteilt, dann hat jede Liste im Erwartungswert $^{n}/_{T.length}$ viele Einträge



Hashtabelle/ Array T[]



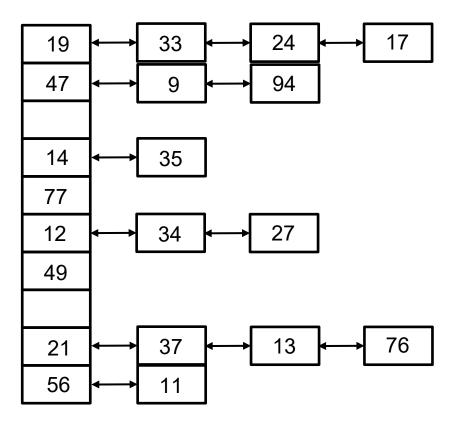




Hash Tables mit verketteten Listen: Laufzeit

Bei uniform und unabhängig verteilten Hashwerten benötigen Suchen und Löschen im Durchschnitt $\Theta(^n/_{T.length})$ viele Schritte. Einfügen benötigt im Worst-Case $\Theta(1)$ viele Schritte.

ohne Analyse



Wählt man $T.length \approx n$ ergibt sich also konstante Laufzeit (im Durchschnitt).

Hashtabelle/ Array T[]







Gute Hash-Funktionen? (I)

interpretiere (Binär-)Daten als Zahlen zwischen 0 und p-1, $p \gg T$. length p prim,

"Universelle" Hash-Funktion: wähle zufällige $a, b \in [0, p-1], p prim, a 0,$ setze $h_{a,b}(x) = ((a \cdot x + b) \mod p) \mod T$. length



"Verteilung":

Für alle
$$x, t \in [0, p-1]$$
 gilt:

$$Pr_h[(a \cdot x + b) \bmod p = t] = \frac{1}{p}$$

Zu gegebenen t, x, agibt es genau ein $b = (ax - t) \mod p$ mit $h_{a,b}(x) = (ax + b) \bmod p = t$



?

"Unabhängigkeit"/ "Kollisionsresistenz":

Für alle
$$x$$
 $y, t_x, t_y \in [0, p-1]$ gilt:

$$Pr_h \begin{bmatrix} (ax+b) \mod p = t_x, \\ (ay+b) \mod p = t_y \end{bmatrix} = \frac{1}{p^2}$$

(ohne Beweisidee)



Gute Hash-Funktionen? (II)

Kryptographische Hash-Funktionen wie MD5, SHA-1: $\{0,1\}^* \rightarrow \{0,1\}^{160}$

Achtung: Diese Funktionen werden aus Sicherheitsgründen in der Kryptographie bei "böswillig" gewählten Daten nicht mehr eingesetzt

besser: SHA-2 oder SHA-3

Setze $h(x) = MD5(x) \mod T$. length





Hash Tables: Anwendungen



10.3.1 How MySQL Uses Indexes

Indexes are used to find rows with specific column values quickly. Without an index, MySQL must begin with the first row and then read through the entire table to find the relevant rows. The larger the table, the more this costs. If the table has an index for the columns in question, MySQL can quickly determine the position to seek to in the middle of the data file without having to look at all the data. This is much faster than reading every row sequentially.

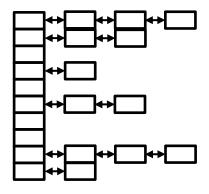
Most MySQL indexes (PRIMARY KEY, UNIQUE, INDEX, and FULLTEXT) are stored in B-trees. Exceptions: Indexes on spatial data types use R-trees; MEMORY tables also support hash indexes; InnobB uses inverted lists for FULLTEXT indexes.

Reference Manual

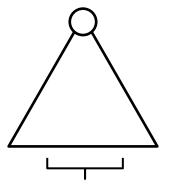




Hash Tables vs. Bäume



nur Suche nach bestimmten Wert möglich



schnelles Traversieren zu "Nachbarn" möglich (z.B. nächstkleinerer Wert), auch Bereichssuche

In der Regel Hashtable größer als zu erwartende Anzahl Einträge:

As a general rule, the default load factor (.75) offers a good tradeoff between time and space costs, cost (reflected in most of the operations of the HashMap class, including get and put). The expected account when setting its initial capacity, so as to minimize the number of rehash operations. If the by the load factor, no rehash operations will ever occur.

Java Class HashMap



Hash Tables: Laufzeiten

*im Durchschnitt

Operation	Laufzeit*
Einfügen	0 (1)**
Löschen	0 (1)
Suchen	9 (1)

**sogar Worst-Case

Speicherbedarf in der Regel größer als n, üblicherweise ca. 1,33 $\cdot n$







Bloom-Filter

"Speicherschonende Wörterbücher mit kleinem Fehler"

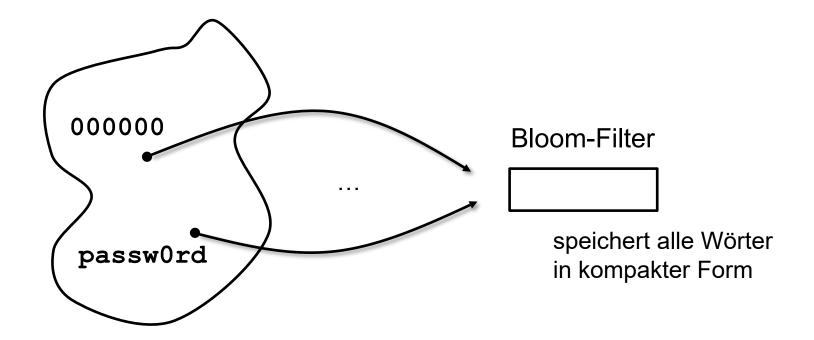






Beispiel: Schlechte Passwörter vermeiden (I)

1. Speichere ("offline") alle schlechten Passwörter im Bloom-Filter

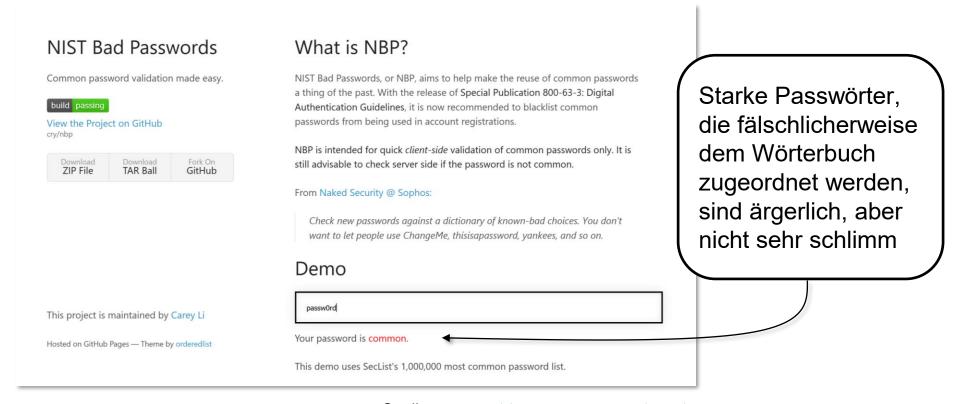






Beispiel: Schlechte Passwörter vermeiden (II)

2. Prüfe ("online"), ob eingegebenes Passwort im Bloom-Filter

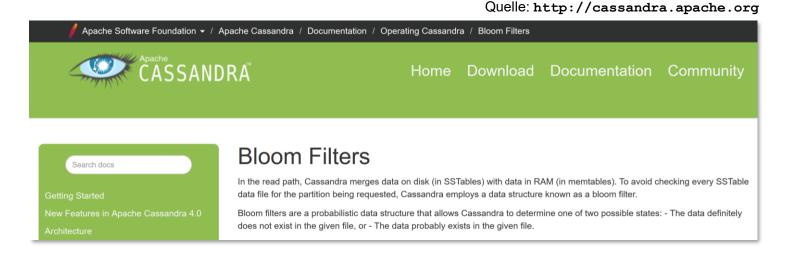


Quelle: https://cry.github.io/nbp/





Anwendungen Bloom-Filter

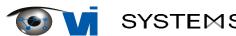


NoSQL-Datenbanken: Abfragen für nicht-vorhandene Elemente verhindern

Bitcoin: Prüfen von Transaktionen ohne gesamte Daten zu laden

Früher auch Chrome-Browser: Erkennen schädlicher Webseiten





Bloom-Filter: Erstellen (I)

Gegeben: n Elemente x_0, \dots, x_{n-1} beliebiger Komplexität

m Bits Speicher, üblicherweise in einem Bit-Array

k "gute" Hash-Funktionen H_0 , ..., H_{k-1} mit Bildbereich $0,1,\ldots,m-1$

empfohlene Wahl: $k = \frac{m}{n} \cdot \ln 2$

ergibt Fehlerrate von ca. 2^{-k}

üblicherweise k = 5,6,...,20

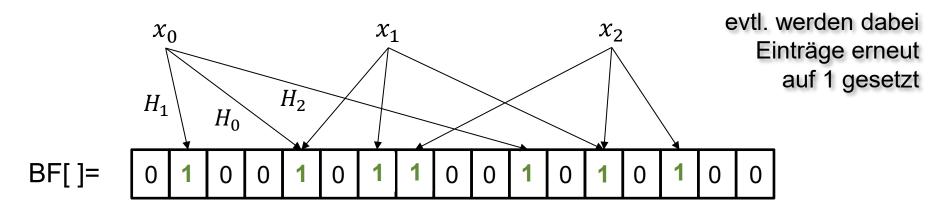


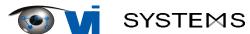


Bloom-Filter: Erstellen (II)

```
initBloom(X,BF,H) //H array of functions H[j]
1  FOR i=0 TO BF.length-1 DO BF[i]=0;
2  FOR i=0 TO X.length-1 DO
3   FOR j=0 TO H.length-1 DO
4   BF[H[j](X[i])]=1;
```

- 1. Initialisiere Array mit 0-Einträgen
- 2. Schreibe für jedes Element in jede Bit-Position $H_0(x_i)$, ..., $H_{k-1}(x_i)$ eine 1





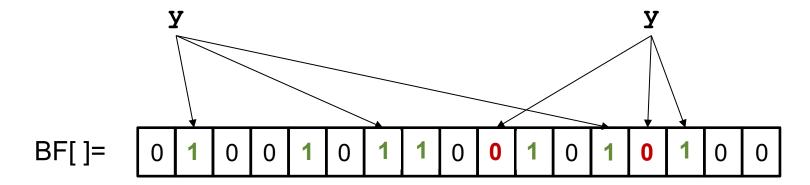
Bloom-Filter: Suchen

```
searchBloom(BF,H,y) //H array of functions H[j]
1 result=1;
2 FOR j=0 TO H.length-1 DO
3 result=result AND BF[H[j](y)];
4 return result;
```

Gib an, dass y im Wörterbuch, wenn genau alle k Einträge für y in BF=1 sind

in Wörterbuch:

nicht in Wörterbuch:





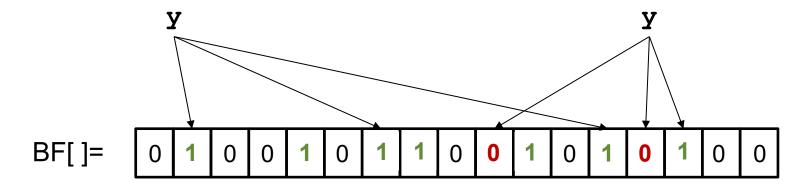
Bloom-Filter: Korrektheit (I)

keine "false negatives"

Wenn y im Wörterbuch, also y=X[i] für ein i, dann wurden alle Einträge H[j](X[i]) in BF zuvor gesetzt, also gibt Algorithmus auch 1 zurück.

in Wörterbuch:

nicht in Wörterbuch:







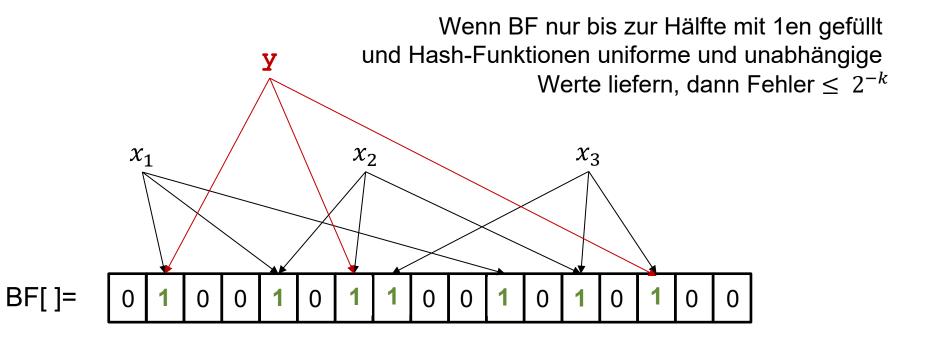
Bloom-Filter: Korrektheit (II)

"false positives"

Wenn y nicht im Wörterbuch, dann gibt Algorithmus evtl. trotzdem 1 zurück.

Passiert, wenn Einträge für von anderen Werten getroffen wurden.

Daher "gute" Hash-Funktionen und Größe des Filters nicht zu klein.





Bloom-Filter: Beispielrechnung

n = 100.000 Passwörter, je 10 ASCII-Zeichen

Baumstruktur

Speicherbedarf: 8.000.000 Bits (+Baumstruktur)

Suchen: ca. $log_2 100.000 \approx 17$ Elemente betrachten

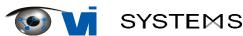
Bloom-Filter

k = 7, $m = k \cdot n \cdot \ln 2$

Speicherbedarf: ca. 1.000.000 Bits

Suchen: k = 7 Mal Hashen und k = 7 Array-Zugriffe







Gegeben je einen Bloom-Filter gleicher Größe m für Datenmengen D1 und D2, wie berechnen Sie einen Bloom-Filter für die Vereinigung D1 \cup D2?



Können Sie in einen Bloom-Filter problemlos ein Element x wieder löschen, indem Sie alle Einträge $H_j(x)$ im Filter auf 0 setzen?

