

# Algorithmen und Datenstrukturen



TECHNISCHE  
UNIVERSITÄT  
DARMSTADT



SYSTEMS

Zsolt István , SS 2025

---

04

Fortgeschrittene Datenstrukturen

---

# Rot-Schwarz-Bäume

Binäre Suchbäume

Operation	Laufzeit*
Einfügen	$\Theta(h)$
Löschen	$\Theta(h)$
Suchen	$\Theta(h)$

**Können wir  
 $h = O(\log n)$   
garantieren?**

# Rot-Schwarz-Bäume in Java



Quelle: Wikipedia

OVERVIEW MODULE PACKAGE **CLASS** USE TREE PREVIEW NEW DEPRECATED INDEX H

SUMMARY: NESTED | FIELD | CONSTR | METHOD    DETAIL: FIELD | CONSTR | METHOD

**Module** java.base  
**Package** java.util  
**Class** **TreeMap**<K,V>  
java.lang.Object  
  java.util.AbstractMap<K,V>  
    java.util.TreeMap<K,V>  
**Type Parameters:**  
K - the type of keys maintained by this map  
V - the type of mapped values  
**All Implemented Interfaces:**  
Serializable, Cloneable, Map<K,V>, NavigableMap<K,V>, SequencedMap<K,V>, So  
  
public class **TreeMap**<K,V>  
  extends **AbstractMap**<K,V>  
  implements **NavigableMap**<K,V>, **Cloneable**, **Serializable**  
  
A Red-Black tree based **NavigableMap** implementation. The map is sorted according to the **Comparator** provided at map creation time, depending on which constructor is used.  
  
This implementation provides guaranteed log(n) time cost for the containsKey, get, and put methods, as well as the other methods. See the Javadoc for details. See also the adaptations of those in Cormen, Leiserson, and Rivest's *Introduction to Algorithms*.

## Class TreeMap in Java 22

# Rot-Schwarz-Bäume in C++

**cppreference.com**Create accountSearch

Page

Discussion

Standard revision: Diff ▼

View

Edit

History

C++Containers library**std::map**

## std::map

Defined in header `<map>`

```
template<
    class Key,
    class T,
    class Compare = std::less<Key>,
    class Allocator = std::allocator<std::pair<const Key, T>>
> class map;
(1)
```

```
namespace pmr {
    template<
        class Key,
        class T,
        class Compare = std::less<Key>
    > using map = std::map<Key, T, Compare,
        std::pmr::polymorphic_allocator<std::pair<const Key, T>>>;
    }
(2) (since C++17)
```

`std::map` is a sorted associative container that contains key-value pairs with unique keys. Keys are sorted by using the comparison function `Compare`. Search, removal, and insertion operations have logarithmic complexity. Maps are usually implemented as **Red-black trees**.

# Anwendung: Linux Completely Fair Scheduling

Ziel: **faire Verteilung der CPU-Zeit** auf alle laufenden Prozesse (mit verschiedenen Prioritäten – Laufzeit proportional zu Priorität)

- verfolgt / aktualisiert wie lange ein Prozess gelaufen ist
- findet den nächsten zu laufenden Prozess

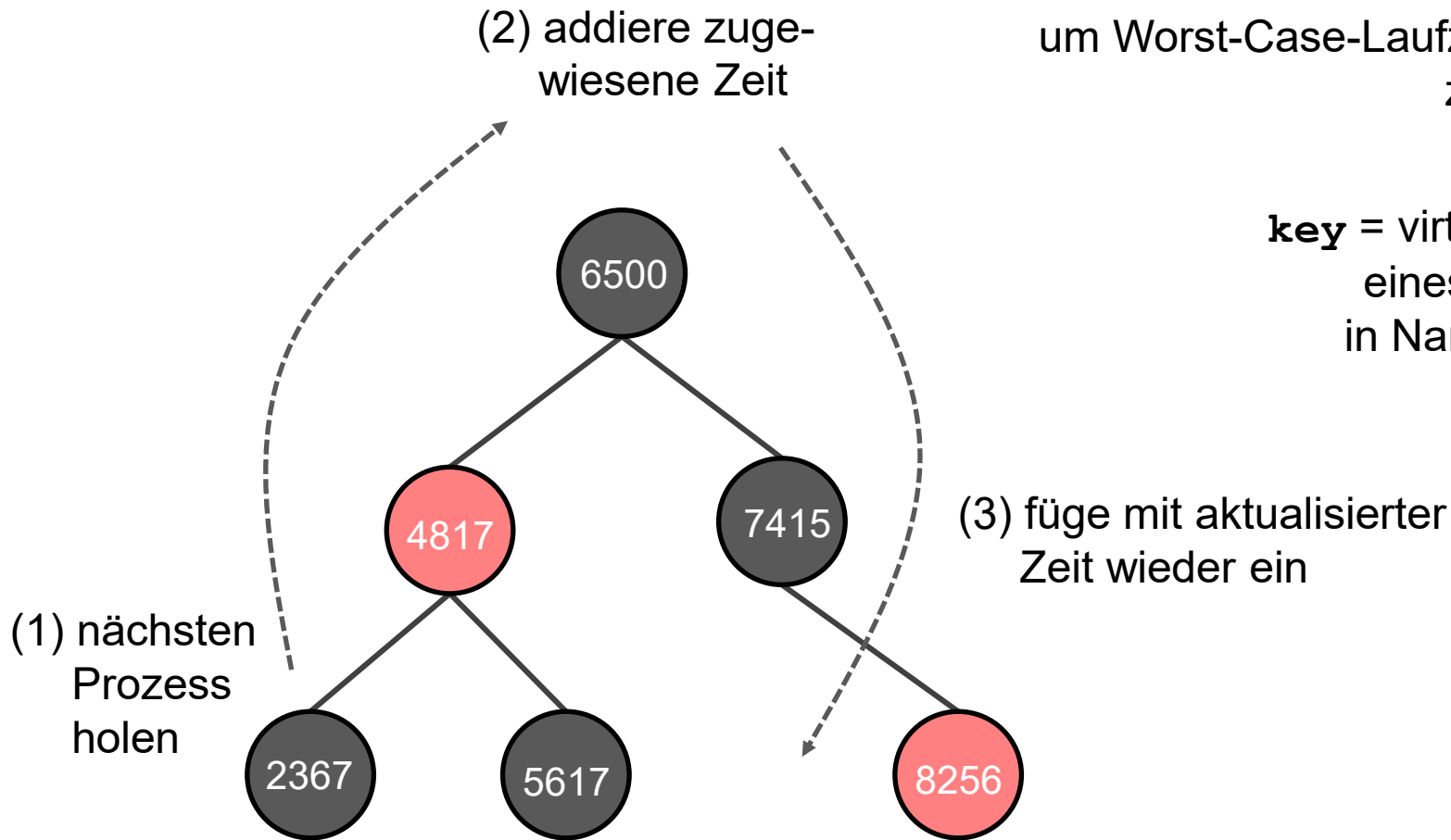
Herausforderung: die im Scheduler verbrachte Zeit ist "verschwendete Zeit,,

💡 Einen Binärbaum verwenden, um eine sortierte Ansicht der Prozesslaufzeit zu erhalten – aber die Ausführungszeit im schlimmsten Fall besser einschränken

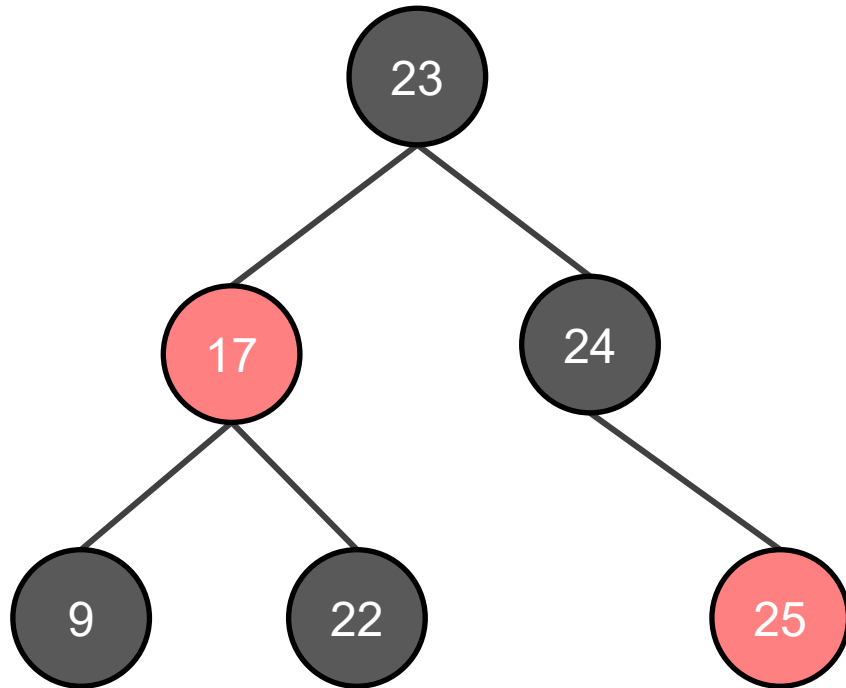
# Anwendung: Linux Completely Fair Scheduling

verwendet Rot-Schwarz-Bäume, um Worst-Case-Laufzeit  $O(\log n)$  zu erreichen

**key** = virtual run time eines Prozesses in Nanosekunden



# Rot-Schwarz-Bäume



zusätzlicher Knoten-Eintrag  
`x.color=red` oder `black`

Ein **Rot-Schwarz-Baum** ist ein binärer Suchbaum, so dass gilt:

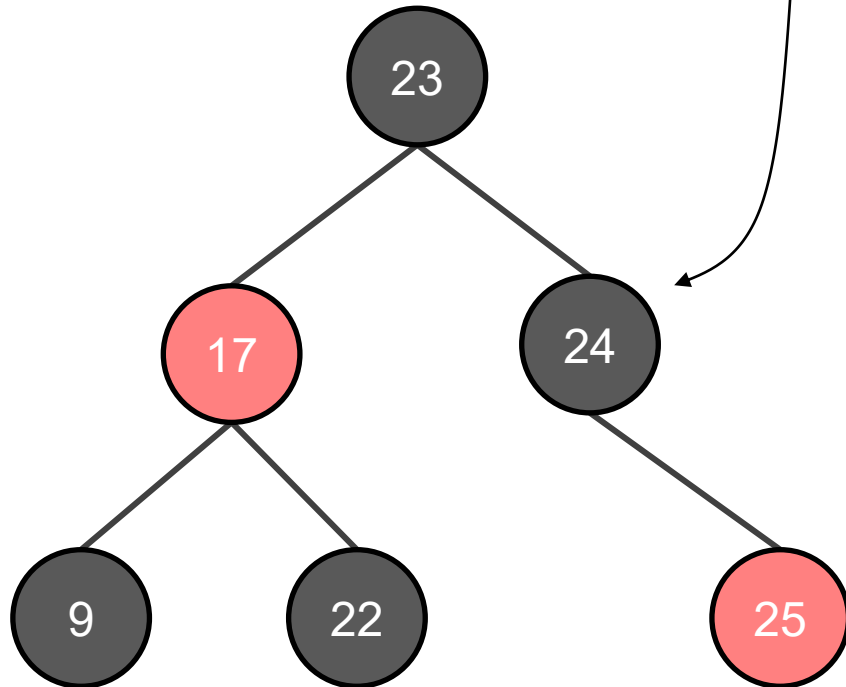
- (1) Jeder Knoten hat die Farbe rot oder schwarz,
- (2) Die Wurzel ist schwarz\*,
- (3) Wenn ein Knoten rot ist, sind seine Kinder schwarz („Nicht-Rot-Rot“-Regel),
- (4) Für jeden Knoten hat jeder Pfad im Teilbaum zu einem Blatt oder Halbblatt die gleiche Anzahl von schwarzen Knoten („gleiche Anzahl schwarz“).

\*sofern Baum nicht leer

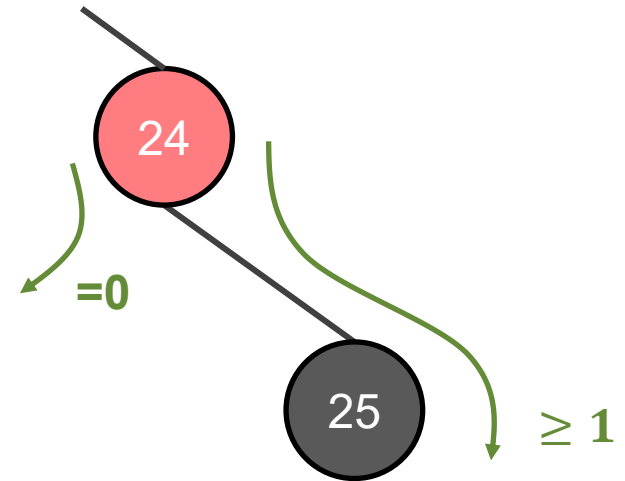
# Bestimmte Farben

⇔ rote Knoten haben genau 0 oder 2 Kinder

Halbblätter im Rot-Schwarz-Baum sind schwarz



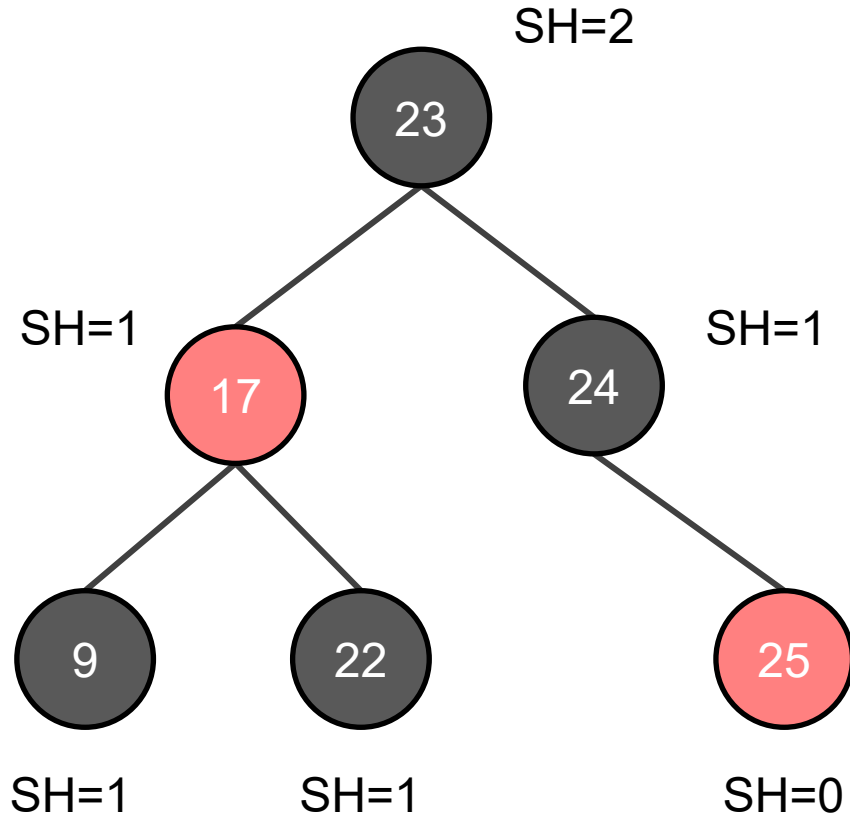
Wenn Halbblatt rot wäre, dann wäre (einziges) Kind schwarz.



Dann gäbe es  
im kinderlosen Pfad keinen schwarzen Knoten,  
im anderen aber mindestens einen schwarzen Knoten.



# „Schwarzhöhe“ eines Knoten



Die **Schwarzhöhe** eines Knoten **x** ist die (eindeutige) Anzahl von schwarzen Knoten auf dem Weg zu einem Blatt oder Halbblatt im Teilbaum des Knoten

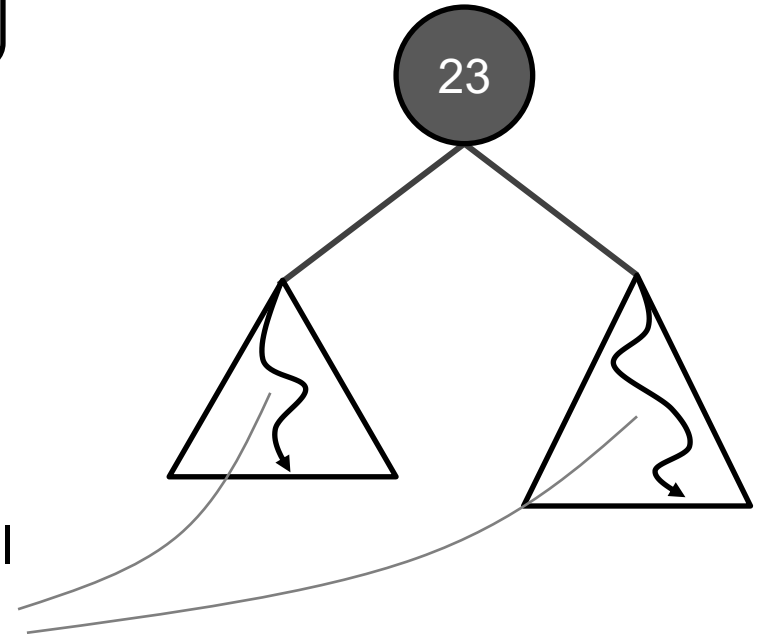
Für leeren Baum setzt man  
 $SH(nil) = 0$

# Höhe eines Rot-Schwarz-Baums

Ein Rot-Schwarz-Baum mit  $n$  Knoten hat maximale Höhe  $h \leq 2 \cdot \log_2(n + 1)$ .

Intuition:

- (1) In jedem Unterteilbaum gleiche Anzahl schwarzer Knoten auf jedem Pfad
- (2) Maximal zusätzlich gleiche Anzahl roter Knoten auf diesem Pfad
- (3) Daher einigermaßen ausbalanciert und Höhe  $O(\log n)$



# Höhe eines Rot-Schwarz-Baums: Beweis (I)

Ein Rot-Schwarz-Baum mit  $n$  Knoten hat maximale Höhe  $h \leq 2 \cdot \log_2(n + 1)$ .

Zeige zuerst:  
Teilbaum in Knoten  $\mathbf{x}$  hat  
mindestens  $2^{SH(x)} - 1$  Knoten

Beweis per Induktion:

Leerer Baum hat  $n = 0$  Knoten und mind.  $2^{SH(x)} - 1 = 2^0 - 1 = 0$  Knoten.

Teilbäume haben Schwarzhöhe  $SH(x)$  oder  $SH(x) - 1$ ,  
je nachdem ob  $\mathbf{x}$  rot oder schwarz.

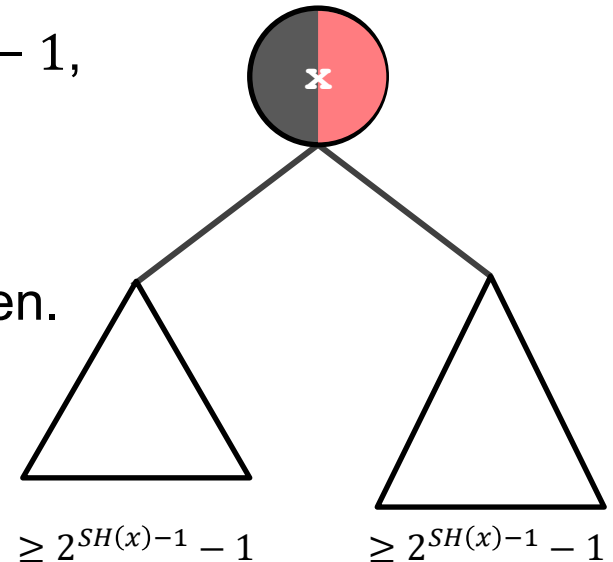
Induktionsvoraussetzung:

Also jeweils mind.  $2^{SH(x)-1} - 1$  Knoten in Teilbäumen.

Insgesamt mindestens

$$(2^{SH(x)-1} - 1) + (2^{SH(x)-1} - 1) + 1 = 2^{SH(x)} - 1$$

Knoten im Teilbaum von  $\mathbf{x}$ .



# Höhe eines Rot-Schwarz-Baums: Beweis (II)

Ein Rot-Schwarz-Baum mit  $n$  Knoten hat maximale Höhe  $h \leq 2 \cdot \log_2(n + 1)$ .

Zeige zuerst:  
Teilbaum in Knoten  $\mathbf{x}$  hat  
mindestens  $2^{SH(x)} - 1$  Knoten

Sei  $h$  Höhe der Baumes mit Wurzel  $\mathbf{r}$  und  $n$  Knoten.

Dann  $SH(\mathbf{r}) \geq h/2$ , da maximal die Hälfte der Knoten auf längstem Pfad rot.

Dann  $n \geq 2^{h/2} - 1$  bzw.  $\log_2(n + 1) \geq h/2$ . ■



Kann ein Rot-Schwarz-Baum nur aus schwarzen Knoten bestehen? Wie sieht er dann aus?



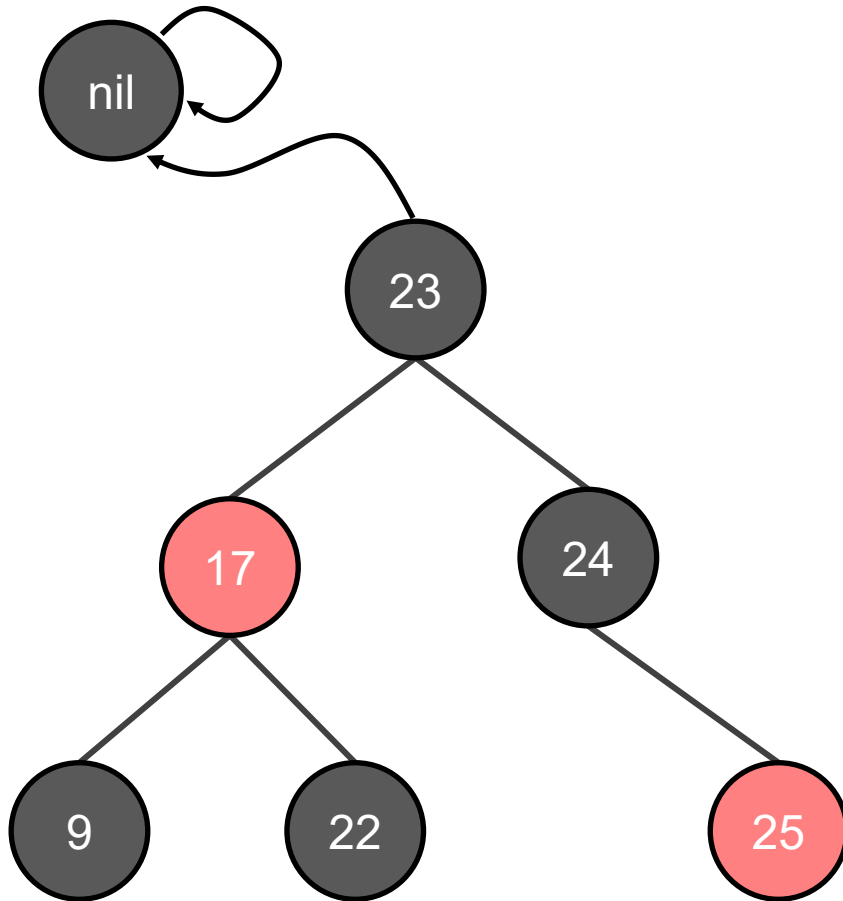
Gibt es für jedes  $n$  einen Rot-Schwarz-Baum, der die obere Schranke  $2 \cdot \log(n + 1)$  für die Höhe auch (fast) erreicht?



Wie sieht ein Algorithmus aus, der überprüft, ob ein BST auch ein Rot-Schwarz-Baum ist?

# Implementierungen mittels Sentinel

**T.sent**

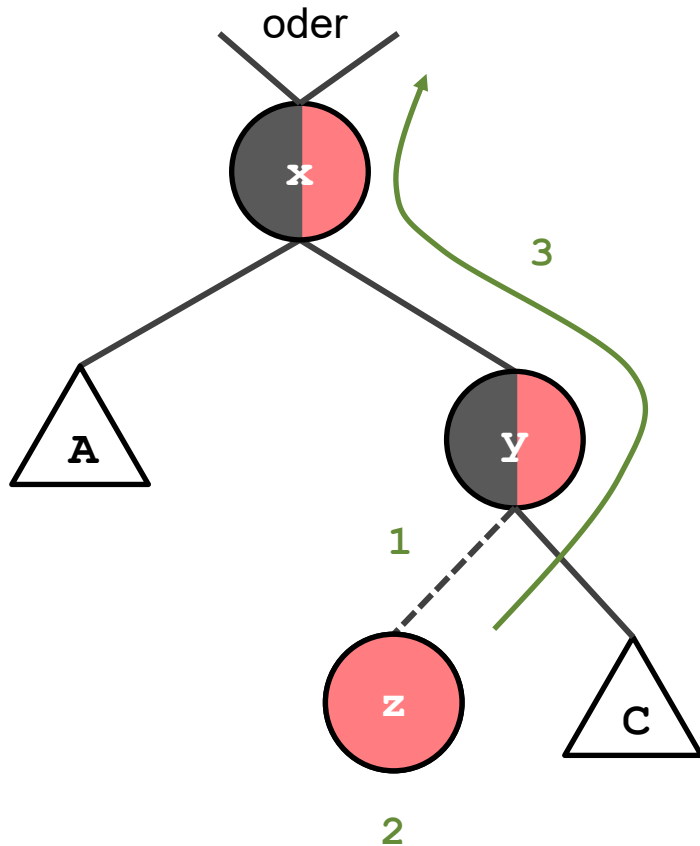


**T.root.parent=T.sent**

**T.sent.key=nil**  
**T.sent.color=black**  
**T.sent.parent=T.sent**  
**T.sent.left=T.sent**  
**T.sent.right=T.sent**

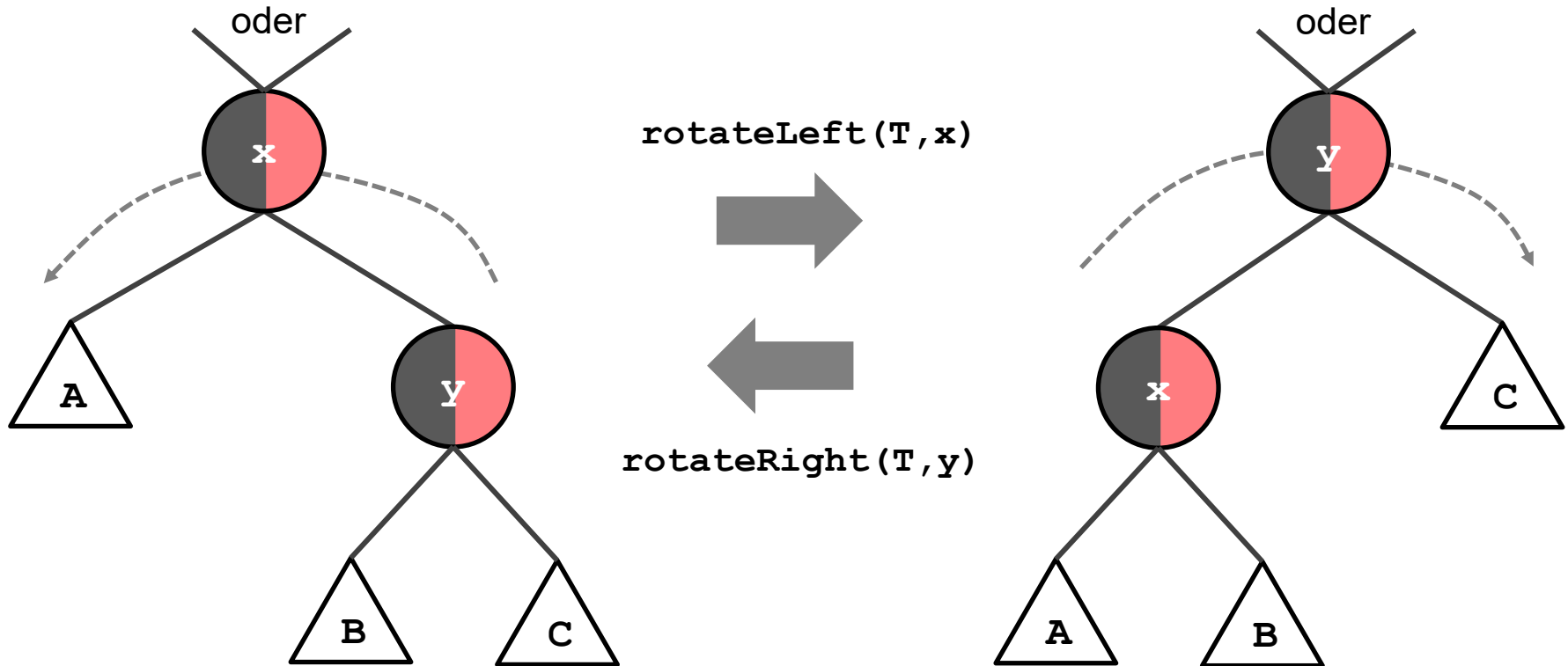
Beispiel:  
**x.parent.parent.left**  
immer wohldefiniert

# Einfügen



1. Finde Elternknoten **y** wie im BST
2. Färbe neuen Knoten **z** rot
3. Stelle RS-Baum-Bedingung wieder her

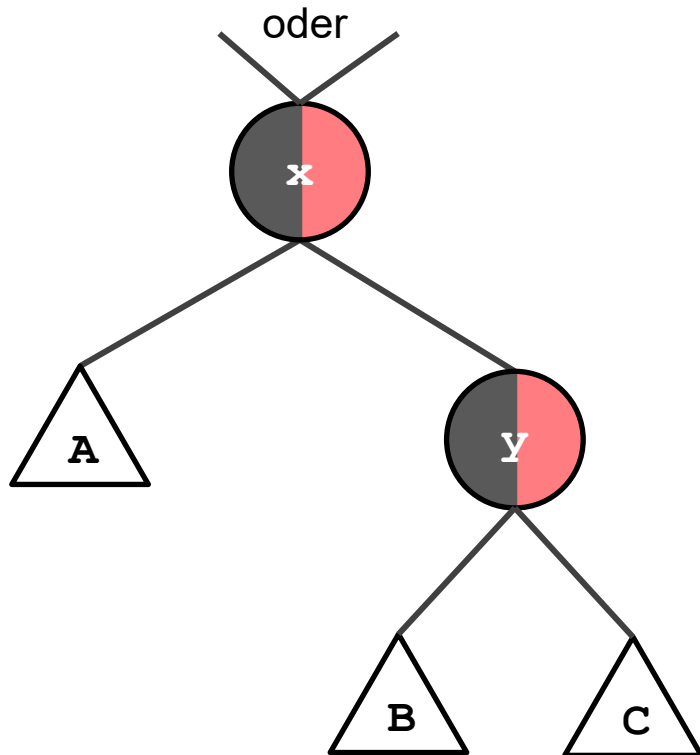
# Einfügen: Rotation



Achtung: Rot-Schwarz-Baum-Bedingungen  
sind nach Rotation evtl. verletzt



# Rotation: Algorithmus (I)

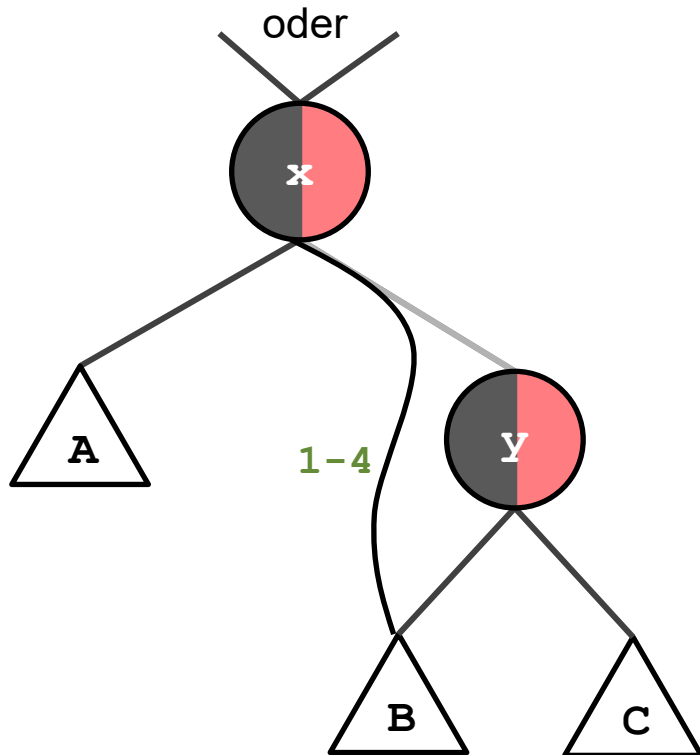


```
rotateLeft(T,x) //x.right!=nil
```

```
1  y=x.right;  
2  x.right=y.left;  
3  IF y.left != nil THEN  
4      y.left.parent=x;  
5  y.parent=x.parent;  
6  IF x.parent==T.sent THEN  
7      T.root=y  
8  ELSE  
9      IF x==x.parent.left THEN  
10         x.parent.left=y  
11     ELSE  
12         x.parent.right=y;  
13 y.left=x;  
14 x.parent=y;
```

Laufzeit =  $\Theta(1)$

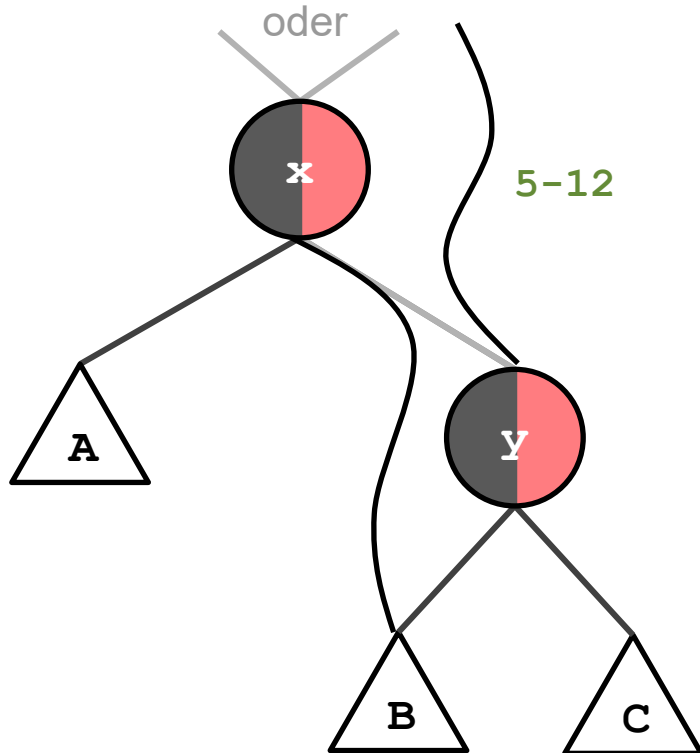
# Rotation: Algorithmus (II)



```
rotateLeft(T,x) //x.right!=nil
```

```
1  y=x.right;  
2  x.right=y.left;  
3  IF y.left != nil THEN  
4      y.left.parent=x;  
5  y.parent=x.parent;  
6  IF x.parent==T.sent THEN  
7      T.root=y  
8  ELSE  
9      IF x==x.parent.left THEN  
10         x.parent.left=y  
11     ELSE  
12         x.parent.right=y;  
13 y.left=x;  
14 x.parent=y;
```

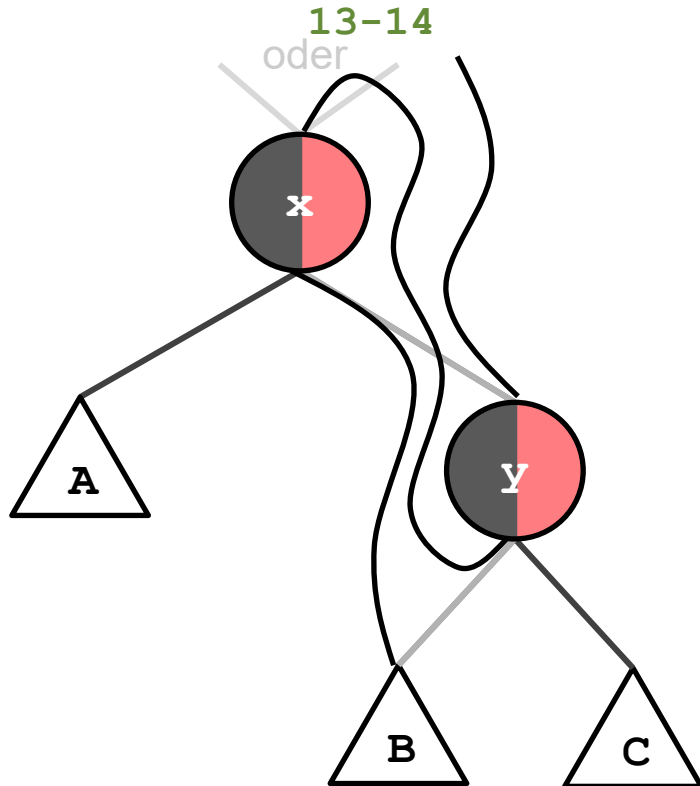
# Rotation: Algorithmus (III)



```
rotateLeft(T,x) //x.right!=nil
```

```
1  y=x.right;
2  x.right=y.left;
3  IF y.left != nil THEN
4      y.left.parent=x;
5  y.parent=x.parent;
6  IF x.parent==T.sent THEN
7      T.root=y
8  ELSE
9      IF x==x.parent.left THEN
10         x.parent.left=y
11     ELSE
12         x.parent.right=y;
13 y.left=x;
14 x.parent=y;
```

# Rotation: Algorithmus (IV)



```
rotateLeft(T,x) //x.right!=nil
```

```
1  y=x.right;
2  x.right=y.left;
3  IF y.left != nil THEN
4      y.left.parent=x;
5  y.parent=x.parent;
6  IF x.parent==T.sent THEN
7      T.root=y
8  ELSE
9      IF x==x.parent.left THEN
10         x.parent.left=y
11     ELSE
12         x.parent.right=y;
13 y.left=x;
14 x.parent=y;
```

# Einfügen

Funktioniert wie beim  
binären Suchbaum  
(mit Sentinel)

**Änderung:**  
Farbe des neuen Knoten auf  
rot setzen, dann  
RSB-Bedingung  
wieder herstellen

```
insert(T,z)
//z.left==z.right==nil;

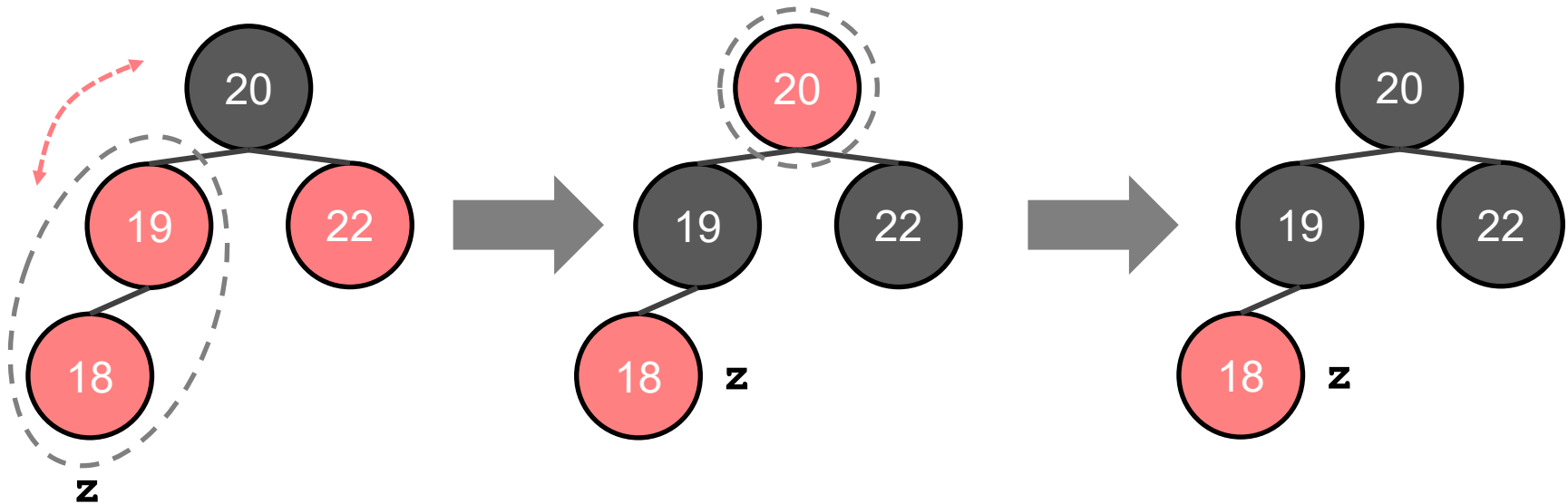
1  x=T.root; px=T.sent;
2  WHILE x != nil DO
3      px=x;
4      IF x.key > z.key THEN
5          x=x.left
6      ELSE
7          x=x.right;
8  z.parent=px;
9  IF px==T.sent THEN
10     T.root=z
11 ELSE
12     IF px.key > z.key THEN
13         px.left=z
14     ELSE
15         px.right=z;
16 z.color=red;
17 fixColorsAfterInsertion(T,z);
```

# Aufräumen

```
fixColorsAfterInsertion(T,z)
```

```
1  WHILE z.parent.color==red DO
2      IF z.parent==z.parent.parent.left THEN
3          y=z.parent.parent.right;
4          IF y!=nil AND y.color==red THEN
5              z.parent.color=black;
6              y.color=black;
7              z.parent.parent.color=red;
8              z=z.parent.parent;
9          ELSE
10             IF z==z.parent.right THEN
11                 z=z.parent;
12                 rotateLeft(T,z);
13                 z.parent.color=black;
14                 z.parent.parent.color=red;
15                 rotateRight(T,z.parent.parent);
16         ELSE
17             ... //exchange left and right
18 T.root.color=black;
```

# Aufräumen: Idee für einfache Bäume (I)

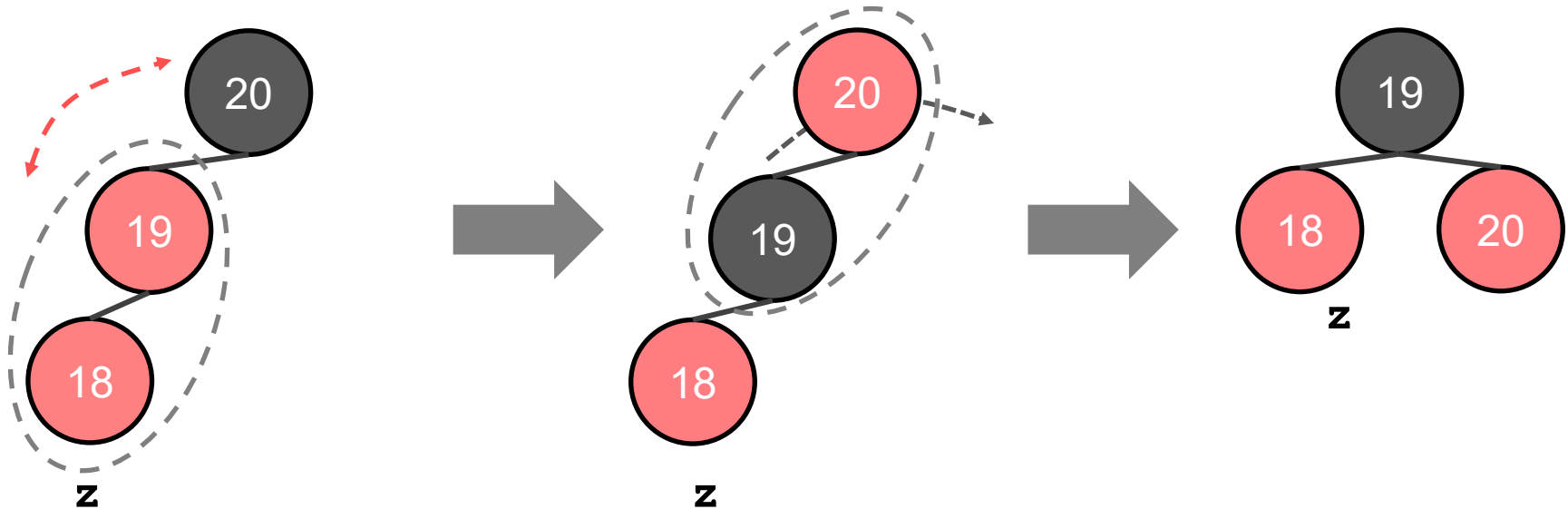


Schwarzhöhe des  
Baumes bleibt erhalten

Achtung: Zweiter Schritt geht  
hier nur, weil 20 Wurzel ist

Wenn Teilbaum, dann stattdessen  
„rekursiv in Knoten 20 aufräumen“

## Aufräumen: Idee für einfache Bäume (II)



Schwarzhöhe des  
Baumes bleibt erhalten

Selbst wenn Teilbaum,  
dann kein weiteres Aufräumen nötig



# Aufräumen (I)

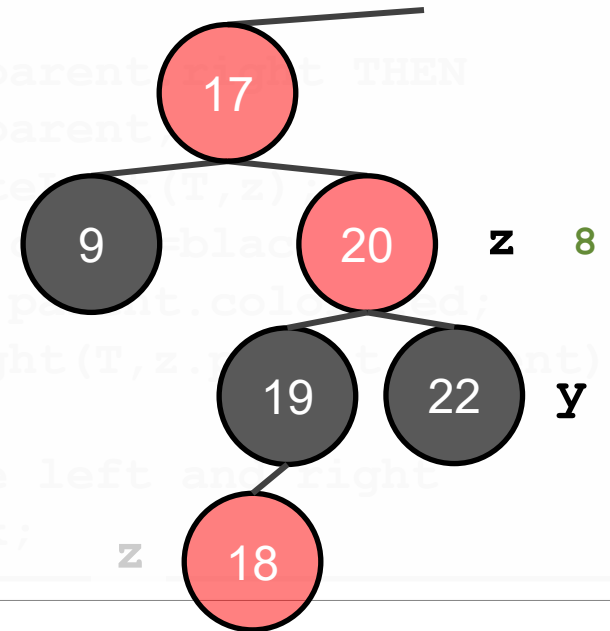
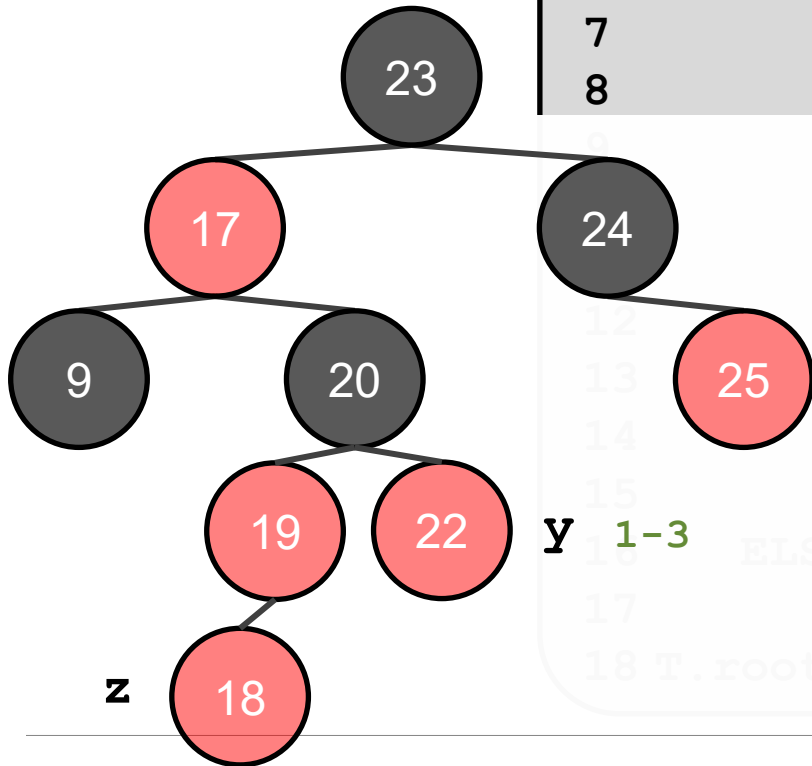
z nicht Wurzel,  
nicht Kind der Wurzel

fixColorsAfterInsertion(T, z)

```

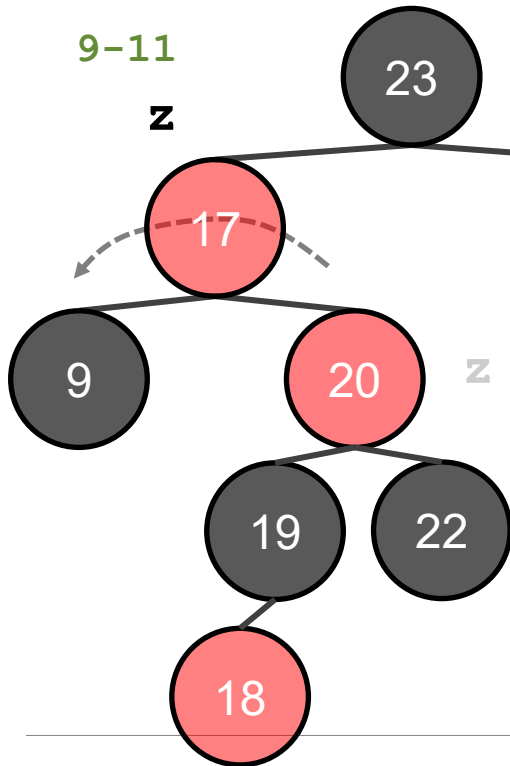
1  WHILE z.parent.color==red DO
2      IF z.parent==z.parent.parent.left THEN
3          y=z.parent.parent.right;
4          IF y!=nil AND y.color==red THEN
5              z.parent.color=black;
6              y.color=black;
7              z.parent.parent.color=red;
8              z=z.parent.parent;

```

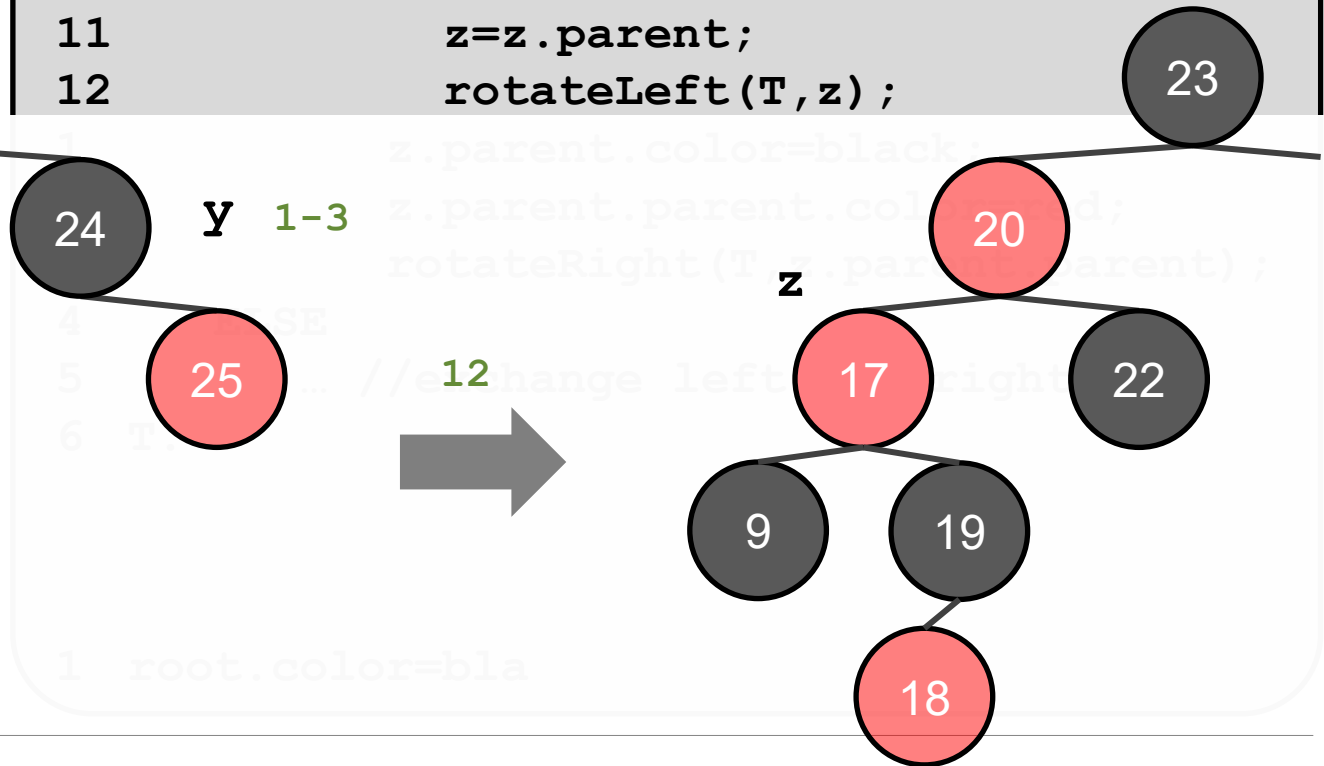


# Aufräumen (II)

nächste  
WHILE-Iteration



```
fixColorsAfterInsertion(T, z)
1  WHILE z.parent.color==red DO
2      IF z.parent==z.parent.parent.left THEN
3          y=z.parent.parent.right;
4          IF y!=nil AND y.color==red THEN
5              ...
9      ELSE
10         IF z==z.parent.right THEN
11             z=z.parent;
12             rotateLeft(T, z);
```



# Aufräumen (III)

WHILE-Schleife

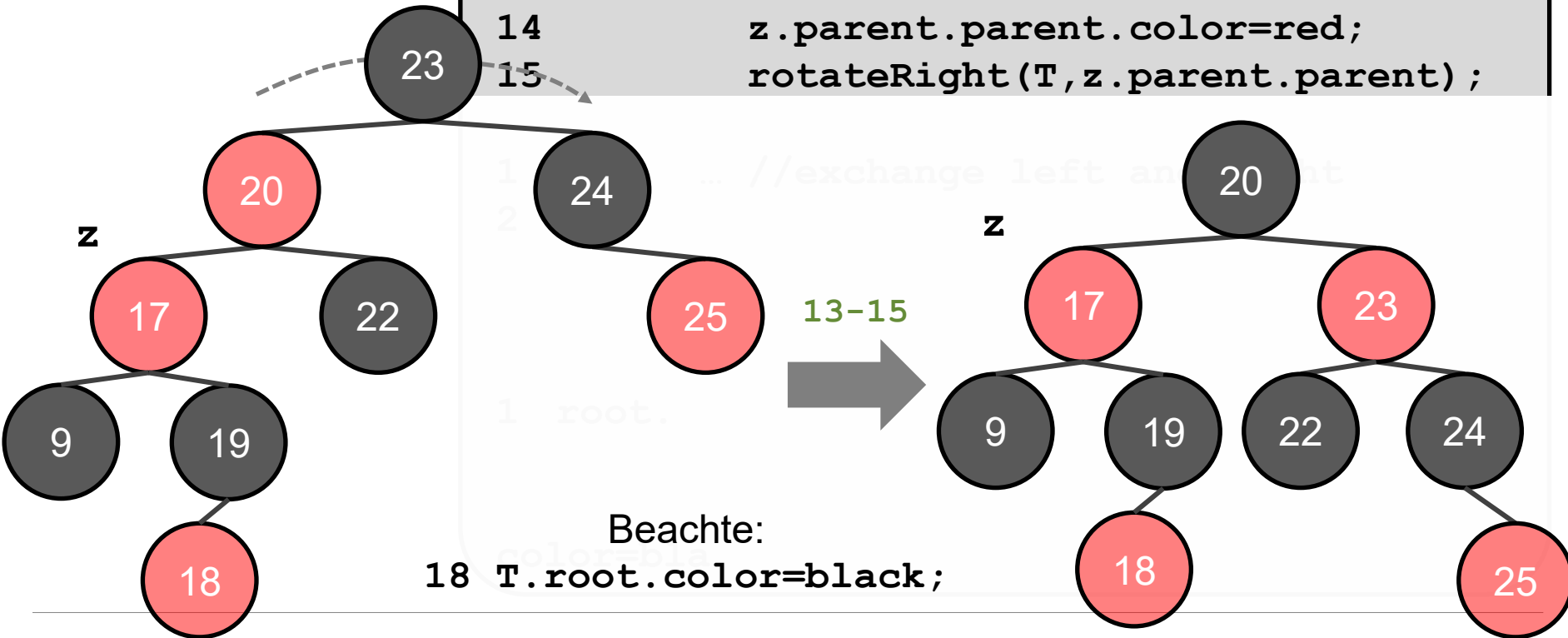
`z.parent.color=red`

hier im Beispiel  
danach beendet

```
fixColorsAfterInsertion(T, z)
```

...

```
9      ELSE
10      IF z==z.parent.right THEN
11          z=z.parent;
12          rotateLeft(T, z);
13          z.parent.color=black;
14          z.parent.parent.color=red;
15          rotateRight(T, z.parent.parent);
```



# Aufräumen: Schleifeninvariante (I)

Schleifeninvariante:

1. `z.color==red`
2. Wenn `z.parent` Wurzel, dann `z.parent.color==black`
3. Wenn der aktuelle Baum kein Rot-Schwarz-Baum ist, dann weil `z` als Wurzel die Farbe rot hat, oder weil „Nicht-Rot-Rot-Regel“ für `z, z.parent` verletzt ist.\*

\*anderen Regeln: Schwarzhöhe und jeder Knoten rot oder schwarz

Gilt zu Beginn, da

1. neuer Knoten `z` zunächst auf rot gesetzt wird,
2. Wurzel im Baum zu Beginn schwarz ist,
3. „Schwarzhöhen“-Regel und „Rot-oder-Schwarz“-Regel von neuem roten Knoten `z` nicht verletzt wird, und alle anderen Knoten „Nicht-Rot-Rot“-Regel erfüllen

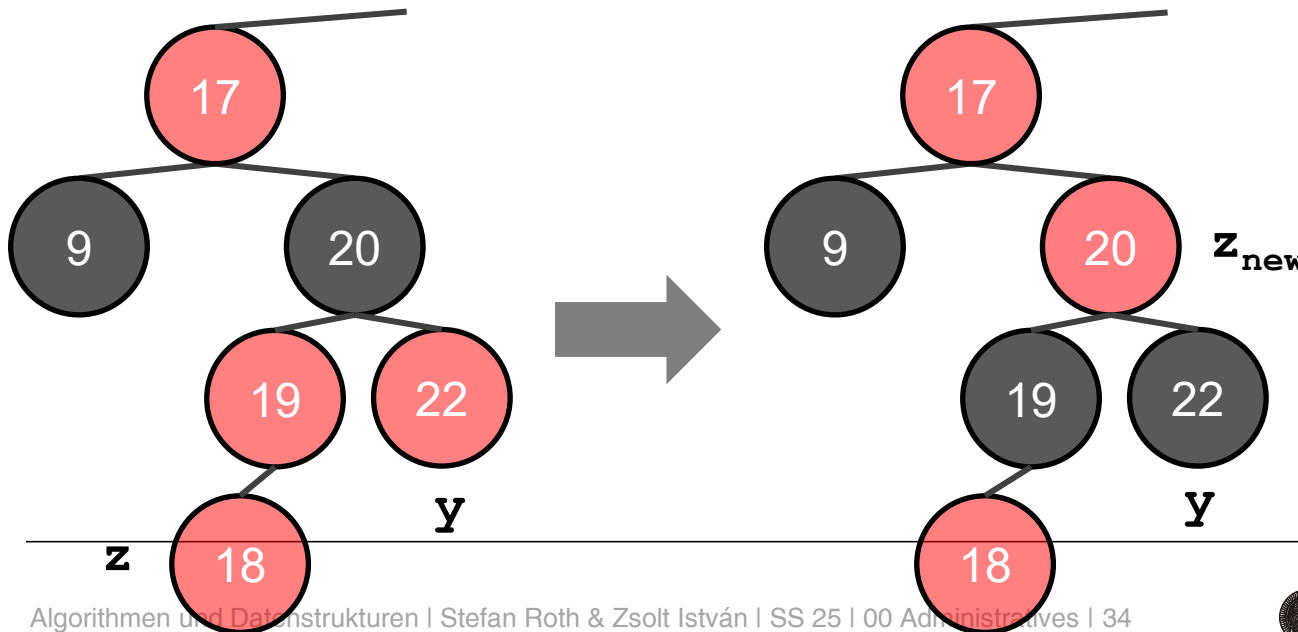
## Aufräumen: Schleifeninvariante

$y \neq \text{nil} \ \& \ y.\text{color} == \text{red}$

Schleifeninvariante:

1.  $z.\text{color} == \text{red}$
2. Wenn  $z.\text{parent}$  Wurzel, dann  $z.\text{parent}.\text{color} == \text{black}$
3. Wenn der aktuelle Baum kein Rot-Schwarz-Baum ist, dann weil  $z$  als Wurzel die Farbe rot hat, oder weil „Nicht-Rot-Rot-Regel“ für  $z, z.\text{parent}$  verletzt ist.

```
...
4   IF  $y \neq \text{nil}$  AND  $y.\text{color} == \text{red}$  THEN
5        $z.\text{parent}.\text{color} = \text{black};$ 
6        $y.\text{color} = \text{black};$ 
7        $z.\text{parent}.\text{parent}.\text{color} = \text{red};$ 
8        $z = z.\text{parent}.\text{parent};$ 
...
```



1.  $z_{\text{new}}$  wird wieder rot (7/8)

2. Farbe von  $z_{\text{new}}.\text{parent}$  ändert sich nicht

3. Schwarzhöhen-Regel bleibt erhalten und nur  $z_{\text{new}}$  wird rot

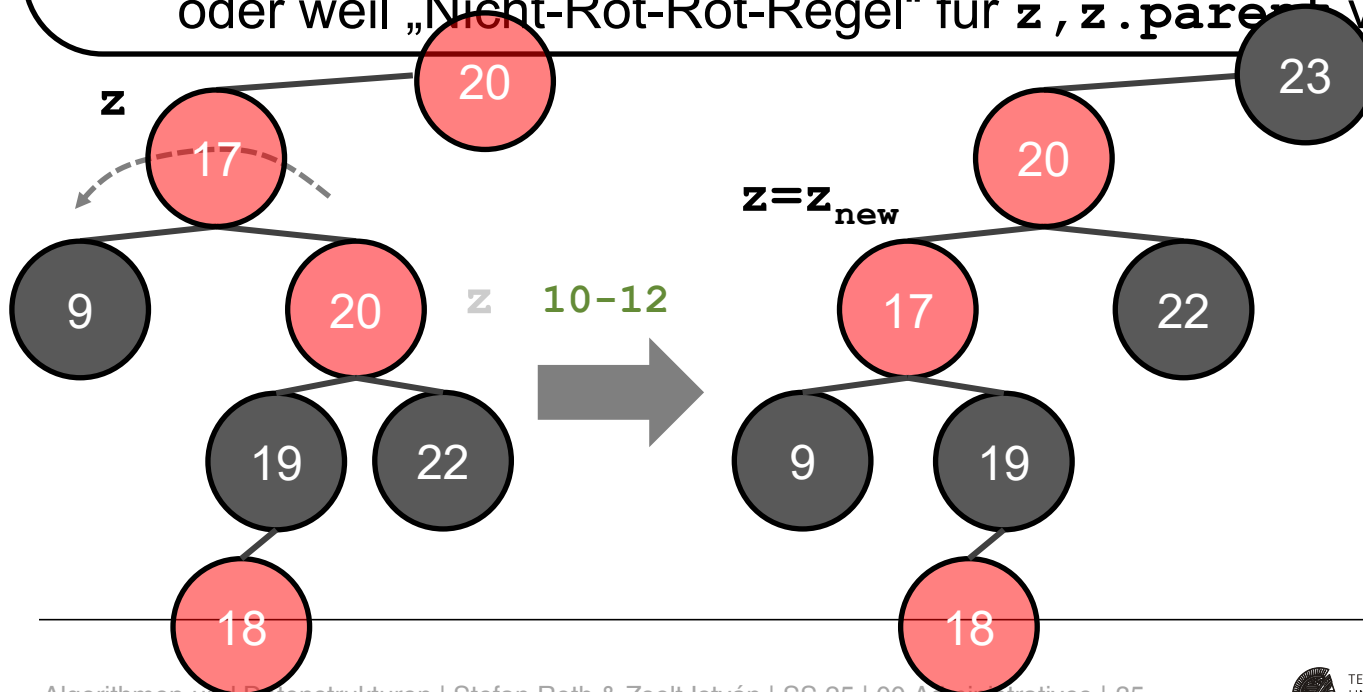
## Aufräumen: Schleife

`y==nil | y.color==black`

Schleifeninvariante:

1. `z.color==red`
2. Wenn `z.parent` Wurzel, dann `z.parent.color==black`
3. Wenn der aktuelle Baum kein Rot-Schwarz-Baum ist, dann weil `z` als Wurzel die Farbe rot hat, oder weil „Nicht-Rot-Rot-Regel“ für `z, z.parent` verletzt ist.

```
9      ELSE
10      IF z==z.parent.right THEN
11      z=z.parent;
12      rotateLeft(T,z);
13      z.parent.color=black;
14      z.parent.parent.color=red;
15      rotateRight(T,z.parent.parent);
```



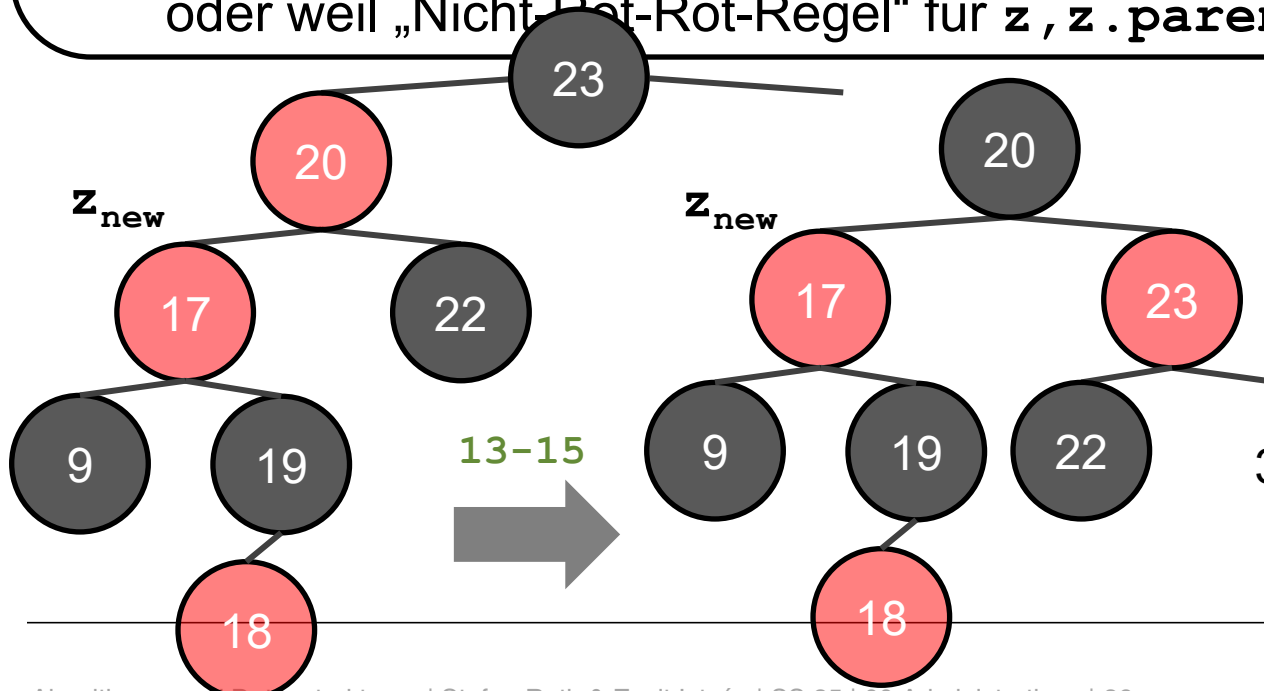
## Aufräumen: Schleife

`y==nil | y.color==black`

Schleifeninvariante:

1. `z.color==red`
2. Wenn `z.parent` Wurzel, dann `z.parent.color==black`
3. Wenn der aktuelle Baum kein Rot-Schwarz-Baum ist, dann weil `z` als Wurzel die Farbe rot hat, oder weil „Nicht-Rot-Rot-Regel“ für `z, z.parent` verletzt ist.

```
9      ELSE
10      IF z==z.parent.right THEN
11      z=z.parent;
12      rotateLeft(T,z);
13      z.parent.color=black;
14      z.parent.parent.color=red;
15      rotateRight(T,z.parent.parent);
```



1. `znew` wird wieder rot, da `z.parent.color==red` in **WHILE**-Schleife
2. Farbe von `znew.parent` wegen **13** schwarz
3. SH-Regel erhalten und neues rotes `znew` wird Kind schwarzes Knotens

# Aufräumen: Terminierung

Terminierung  $\Rightarrow$  Korrektheit

Schleifeninvariante:

1. `z.color==red`
2. Wenn `z.parent` Wurzel, dann `z.parent.color==black`
3. Wenn der aktuelle Baum kein Rot-Schwarz-Baum ist, dann weil `z` als Wurzel die Farbe rot hat, oder weil „Nicht-Rot-Rot-Regel“ für `z, z.parent` verletzt ist.

```
fixColorsAfterInsertion(T, z)
1  WHILE z.parent.color==red DO
    ...
18 T.root.color=black;
```

Wenn **WHILE**-Schleife terminiert, dann weil `z.parent.color==black`.

Wenn kein RB-Baum, dann wäre `z` als Wurzel rot, aber 18 setzt schwarz (und dies kann andere Rot-Schwarz-Baum-Bedingungen nicht verletzen).



# Aufräumen: Laufzeit

Entweder  $z$  geht  
zwei Level nach oben,  
oder **WHILE**-Schleife  
terminiert

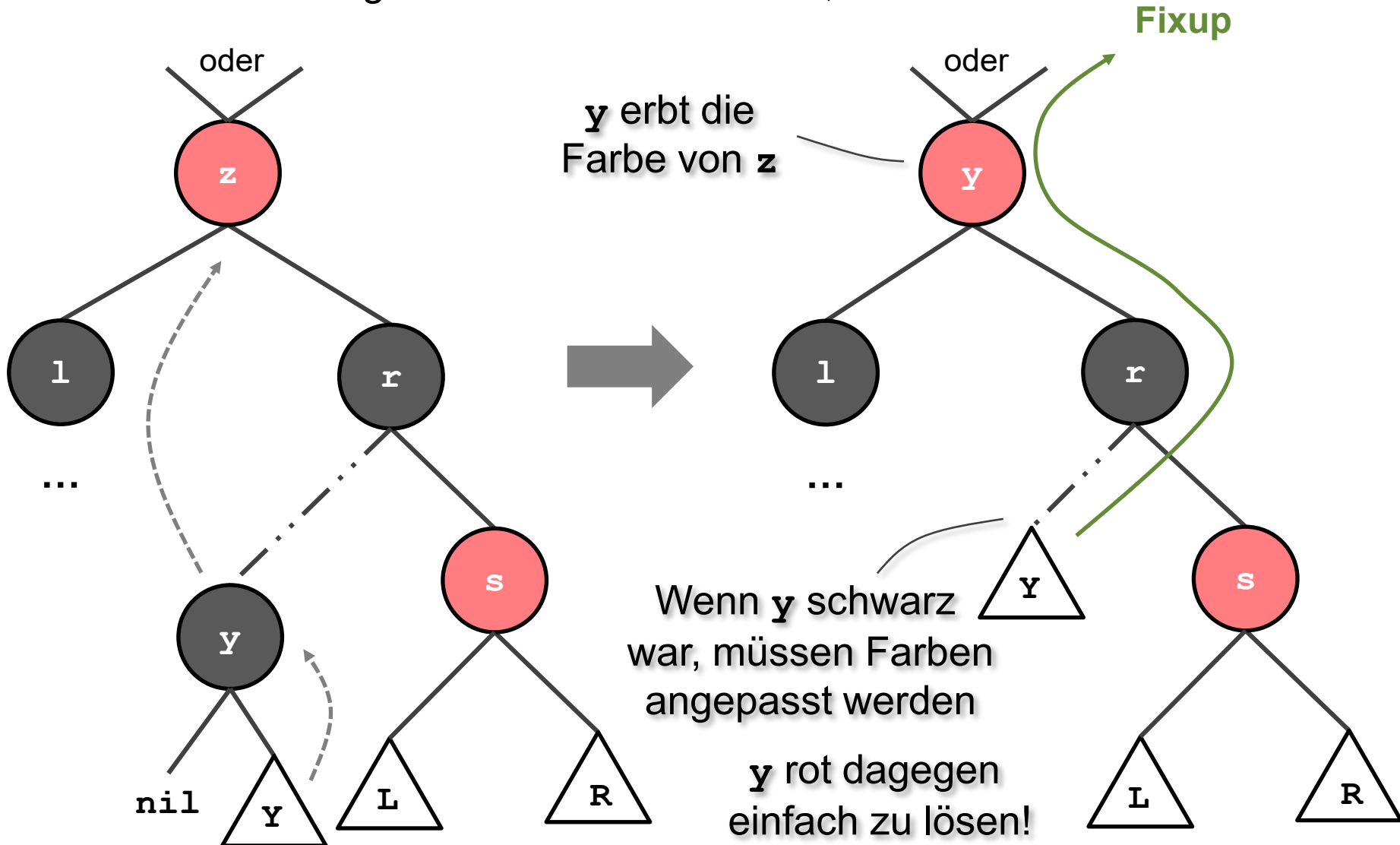
maximal  $O(h)$   
viele Iterationen  
mit jeweils konstanter  
Laufzeit

Laufzeit =  $O(h) = O(\log n)$

```
fixColorsAfterInsertion(T, z)
```

```
1  WHILE z.parent.color==red DO
2      IF z.parent==z.parent.parent.left THEN
3          y=z.parent.parent.right;
4          IF y!=nil AND y.color==red THEN
5              z.parent.color=black;
6              y.color=black;
7              z.parent.parent.color=red;
8              z=z.parent.parent;
9          ELSE
10             IF z==z.parent.right THEN
11                 z=z.parent;
12                 rotateLeft(T, z);
13                 z.parent.color=black;
14                 z.parent.parent.color=red;
15                 rotateRight(T, z.parent.parent);
16             ELSE
17                 ... //exchange left and right
18 T.root.color=black;
```

# Löschen analog zum binären Suchbaum, aber:



# Löschen: Fixup bei `y.color==black`

In jedem Knoten:

$$\Delta SH = SH(\text{linker Teilbaum}) - SH(\text{rechter Teilbaum})$$

Beispiel:

(rechtslastige)

Ungleichheit

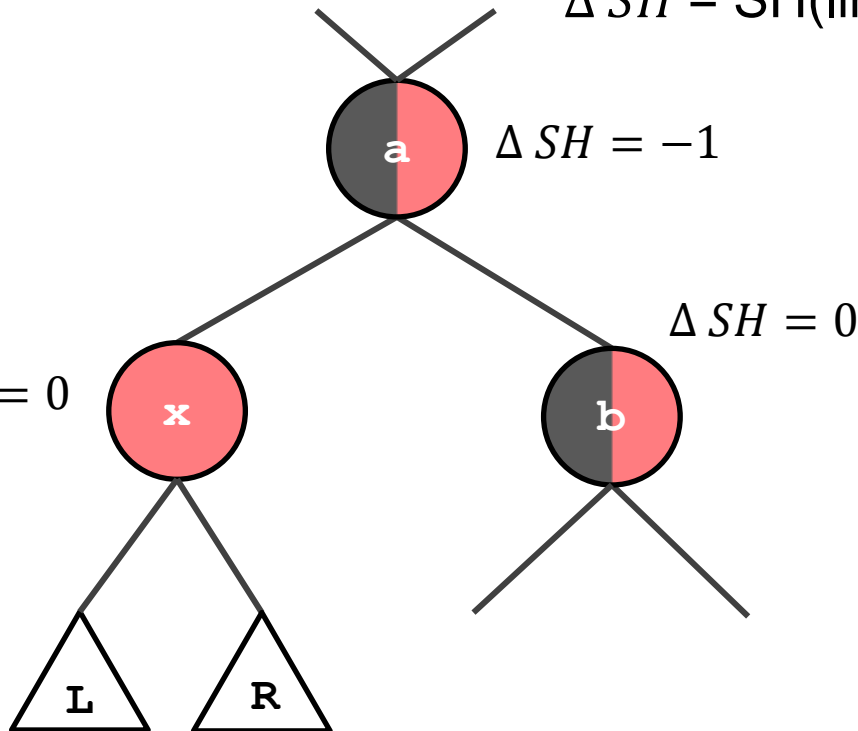
in Knoten **a** fixen.

Anderer Fall  $\Delta SH = +1$  analog.

Fallunterscheidung nach  
Farbkombination der Knoten.

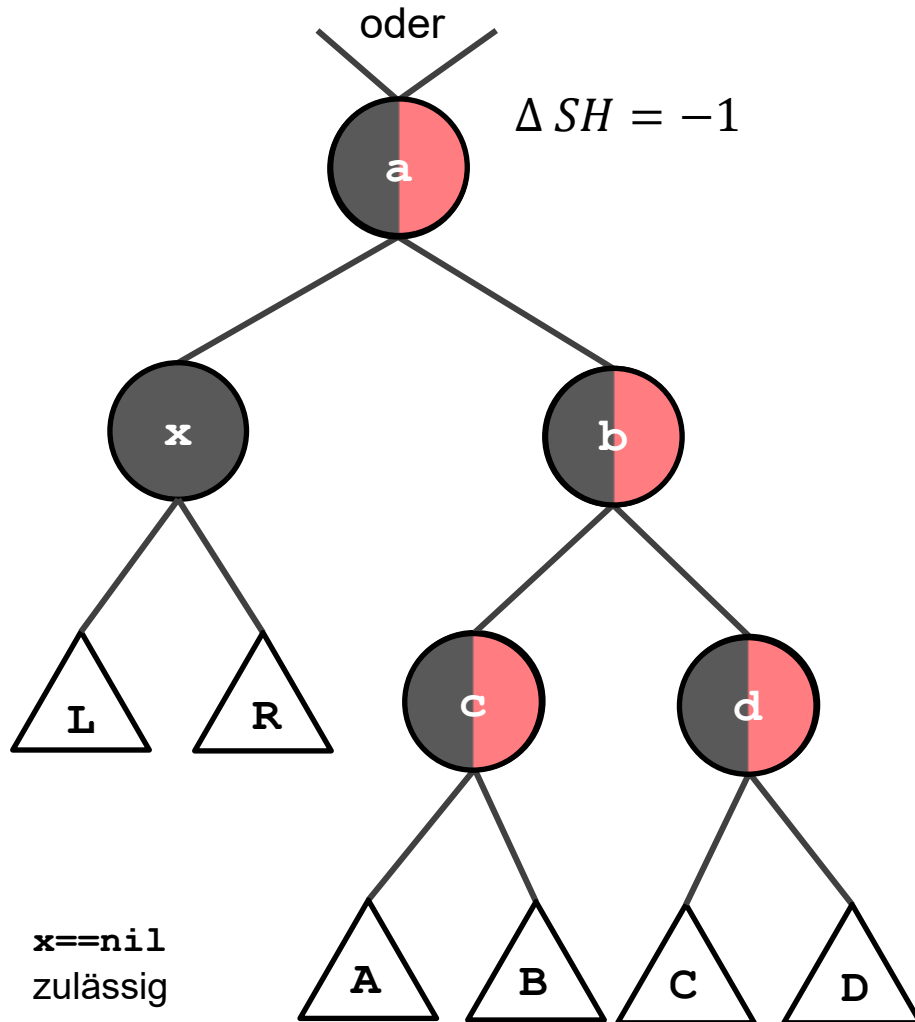
Beachte: Beim Löschen kann SH  
in Knoten nur sinken, also war  
ursprüngliche SH in **a** um 1 höher

Wenn **x** rot, dann schwarz setzen;  
daher nur Fall **x** schwarz zu betrachten.



# Löschen: Fixup Fallunterscheidung

Algorithmen im Anhang



**Fall I:** a schwarz, b rot

**Fall IIa:** a rot, b schwarz,  
c, d nicht rot

**Fall IIb:** a schwarz, b schwarz,  
c, d nicht rot

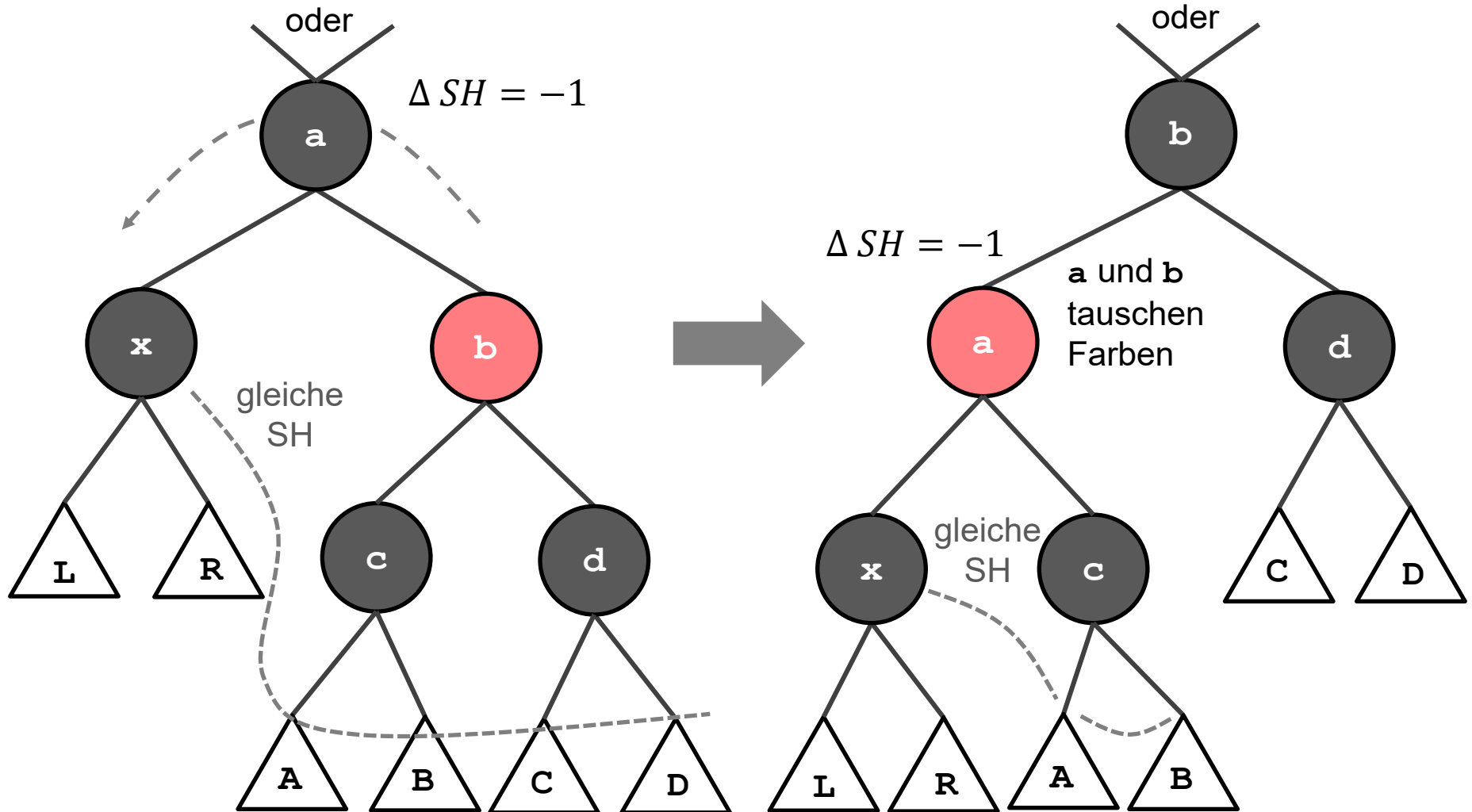
**Fall III:** a beliebig, b schwarz,  
c rot, d nicht rot

**Fall IV:** a beliebig, b schwarz,  
c beliebig, d rot

nicht rot = schwarz oder nil

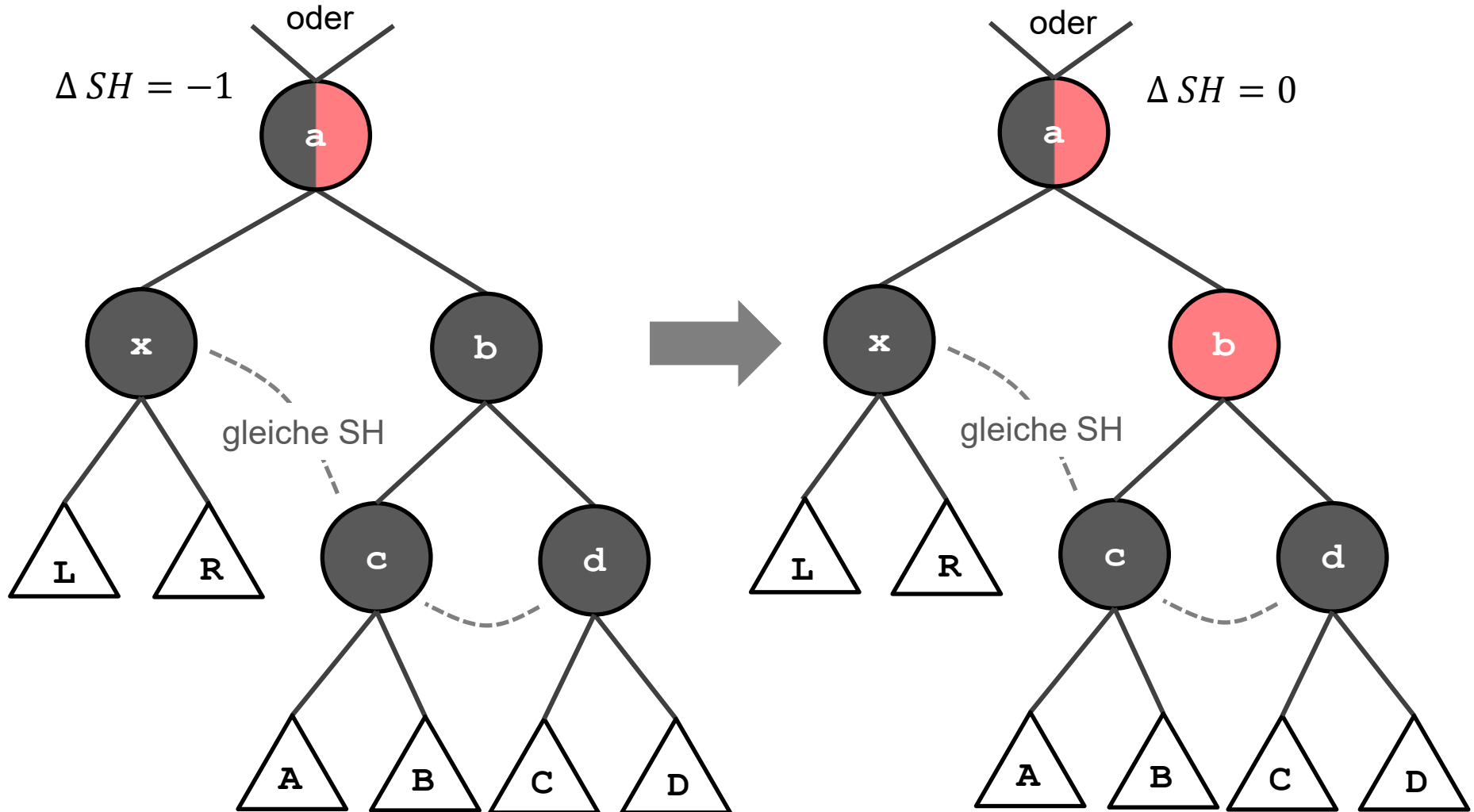
# Löschen: Fixup (Fall I)

wird zu Fall IIa, III oder IV;  
nie zu Fall IIb



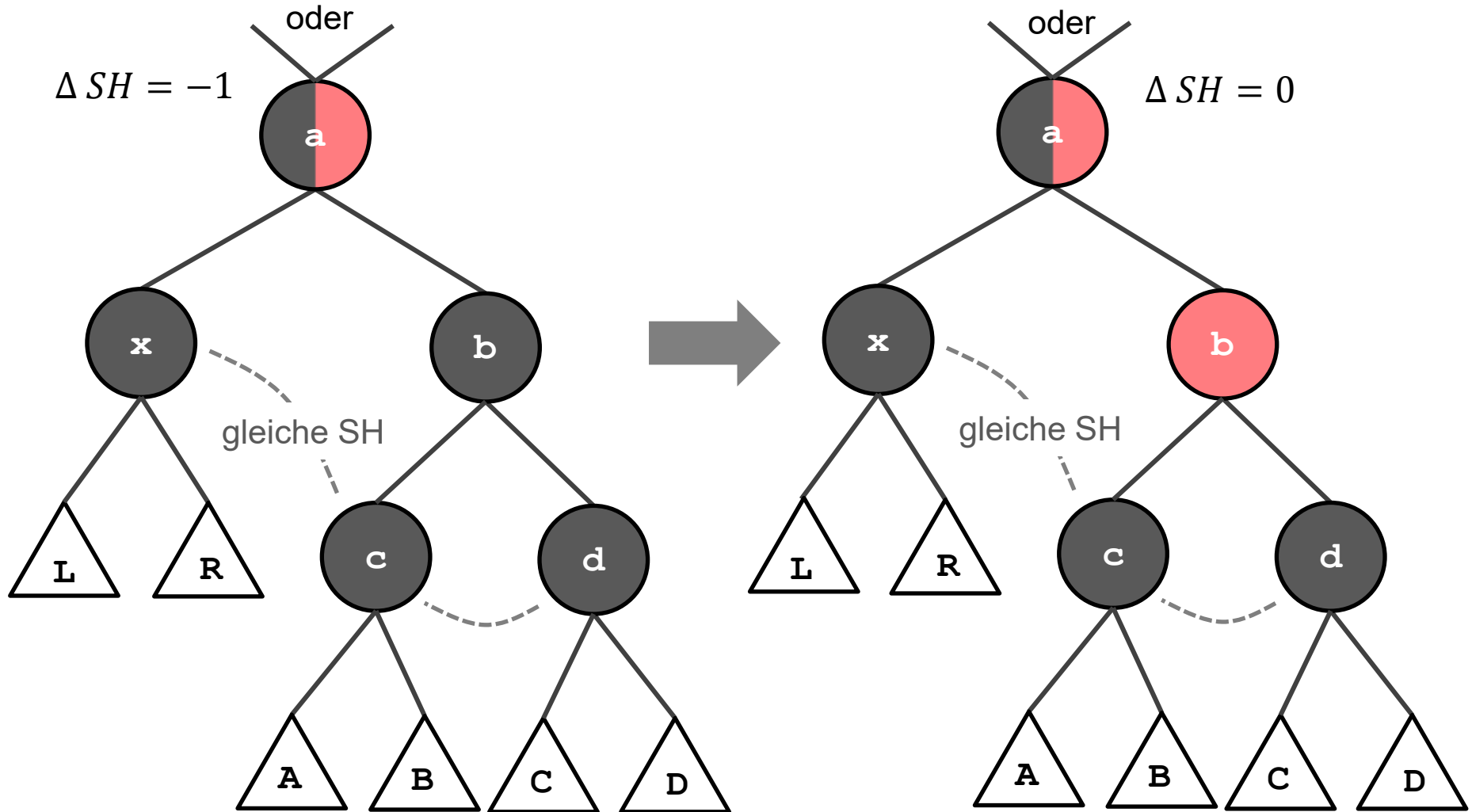
## Löschen: Fixup (Fall IIa)

Wenn **a** rot, dann auf schwarz setzen und damit ursprüngliche SH erreicht



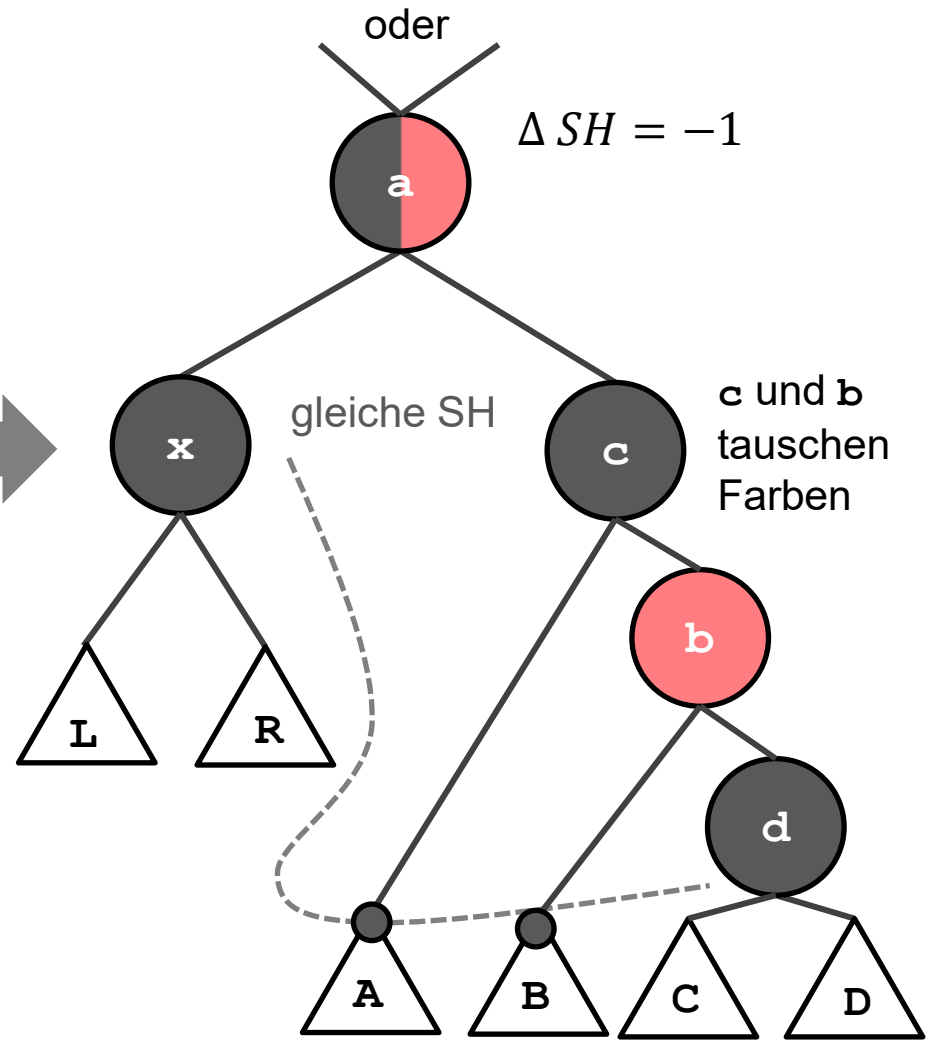
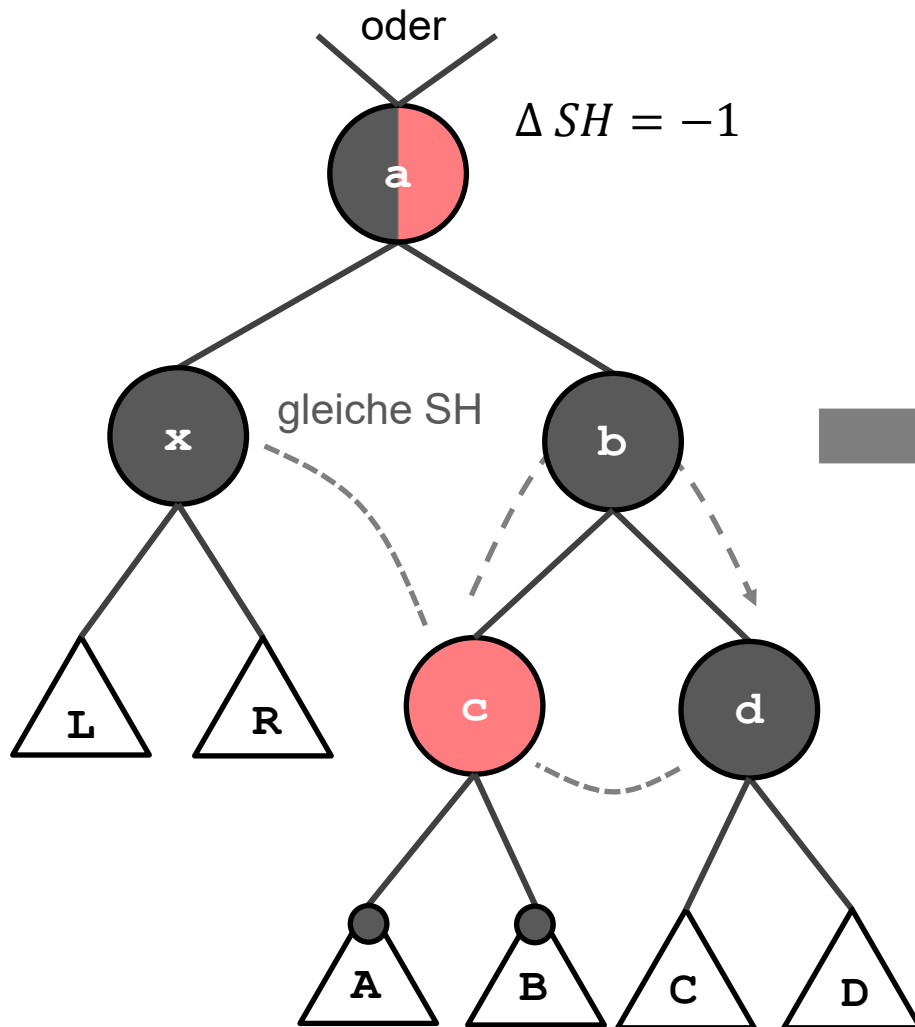
## Löschen: Fixup (Fall IIb)

Wenn **a** schwarz, dann Vaterknoten  $\Delta SH = \pm 1$ ;  
verfahre rekursiv mit **a** als neuem **x**



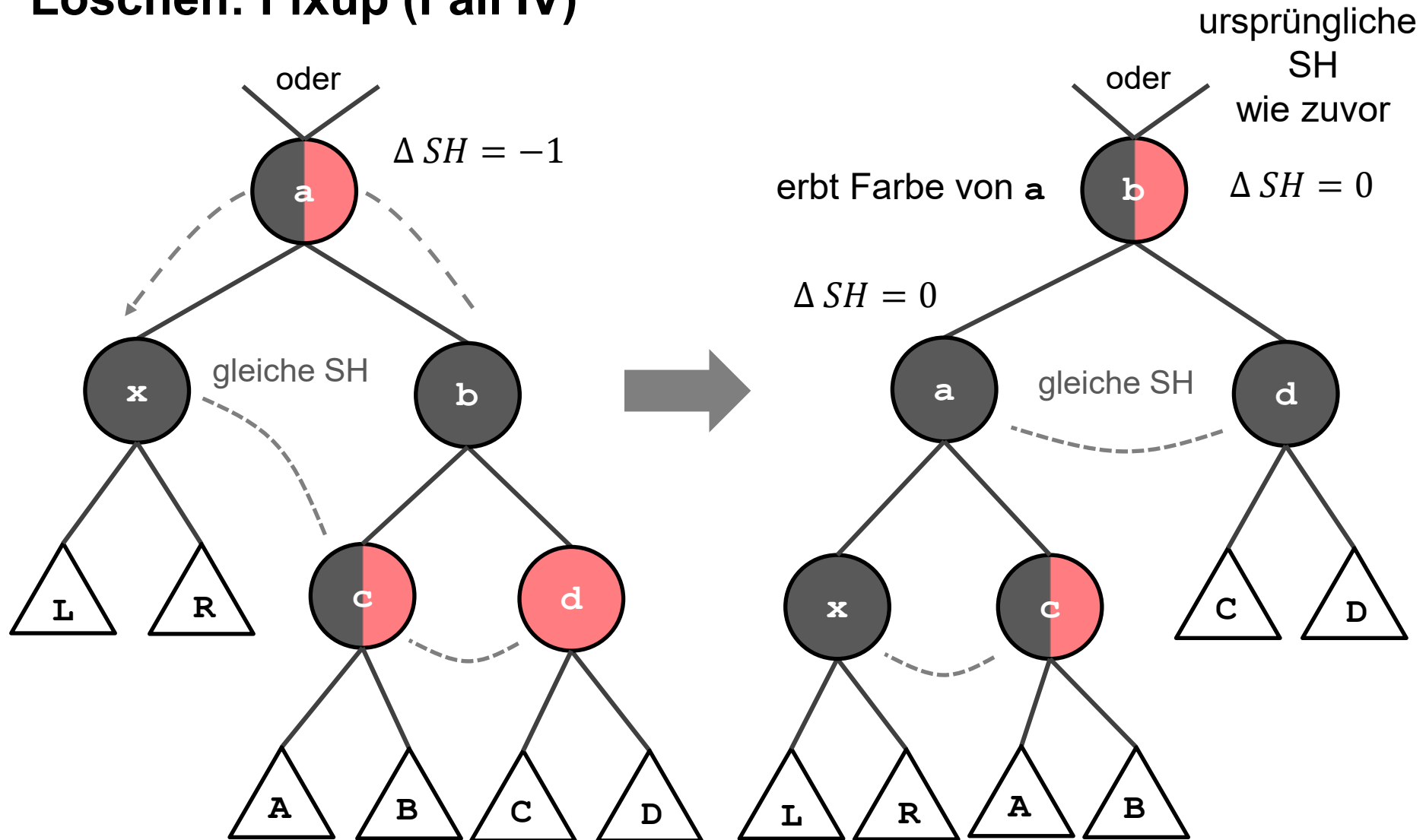
# Löschen: Fixup (Fall III)

wird zu Fall IV





# Löschen: Fixup (Fall IV)



# Löschen: Laufzeiten

**y** suchen hat (wie beim binären Suchbaum) Laufzeit  $O(h) = O(\log n)$

Fixup geht nur in Fall IIb in Rekursion, dann aber einen Level höher

(In Fall I wird **a** zwar einen Level tiefer rotiert, aber dann bricht Rekursion nach Fällen IIa, III oder IV danach ab)

In jeder Rekursion konstante Laufzeit, also Gesamtlaufzeit  $O(h) = O(\log n)$

Gesamtlaufzeit Löschen =  $O(h) = O(\log n)$

# Worst-Case-Laufzeiten

## Rot-Schwarz-Bäume

Operation	Laufzeit
Einfügen	$\Theta(\log n)$
Löschen	$\Theta(\log n)$
Suchen	$\Theta(\log n)$



Wie vereinigen Sie zwei Rot-Schwarz-Bäume  $T_0$  und  $T_1$  mit gleicher Schwarzhöhe, wenn  $x_0.key \leq x_1.key$  für alle Knoten  $x_0$  in  $T_0$  und  $x_1$  in  $T_1$ ?



Was ist, wenn die beiden Bäume nicht die gleiche Schwarzhöhe haben?

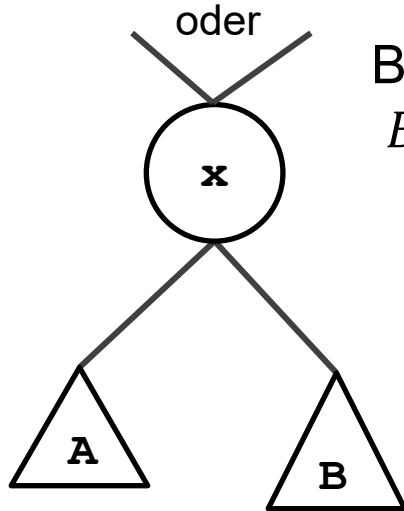
# AVL-Bäume

Georgi Maximowitsch **Adelson-Velski** und Jewgeni Michailowitsch **Landis**

„Optimierte Konstanten“:

$$h \leq 2 \cdot \log n \text{ (Rot-Schwarz-Bäume)} \quad \text{vs.} \quad h \leq 1.441 \cdot \log n \text{ (AVL-Bäume)}$$

# AVL-Bäume



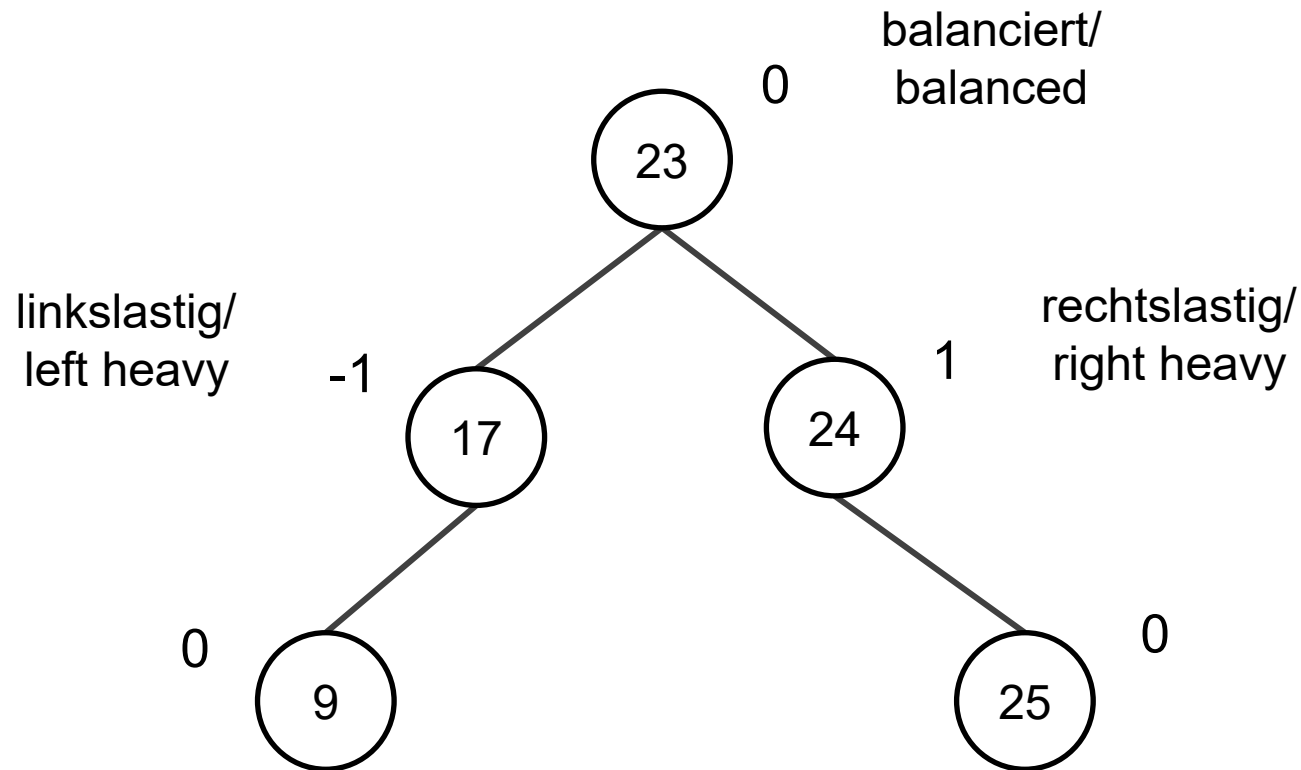
Balance in Knoten  $x$ :

$$B(x) = \text{Höhe}(\text{rechter Teilbaum}) - \text{Höhe}(\text{linker Teilbaum})$$

Ein **AVL-Baum** ist ein binärer Suchbaum, so dass für die Balance  $B(x)$  in jede Knoten  $x$  gilt:  $B(x) \in \{-1, 0, +1\}$ .

Konvention:  $\text{Höhe}(\text{leerer Baum}) = -1$

# Beispiel: AVL-Baum



# Höhe AVL-Bäume (I)

Ein AVL-Baum mit  $n$  Knoten hat maximale Höhe  $h \leq 1,441 \cdot \log_2 n$ .

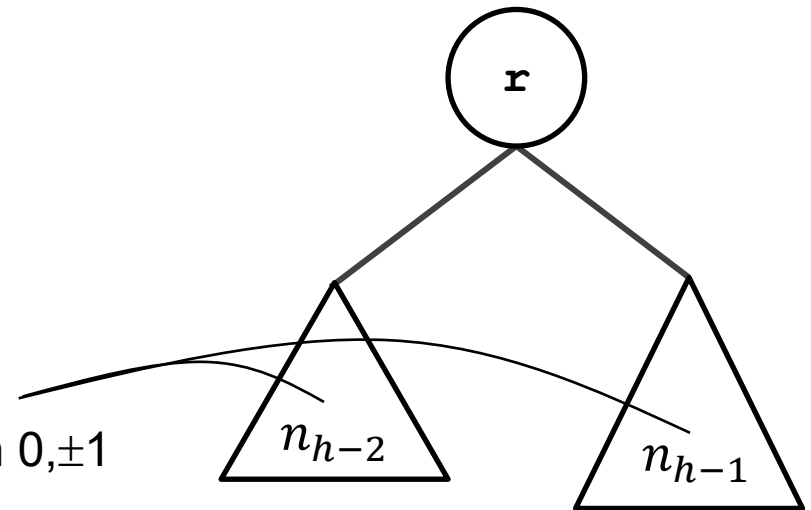
Beweisidee:

Sei  $n_h$  minimale Anzahl von Knoten in einem AVL-Baum der Höhe  $h$ .

Dann:  $n_0 = 1, n_1 = 2, n_2 = 4, \dots$

Allgemein:  $n_h = 1 + n_{h-1} + n_{h-2}$

wegen Balance-Differenz von  $0, \pm 1$





## Höhe AVL-Bäume (II)

Ein AVL-Baum mit  $n$  Knoten hat maximale Höhe  $h \leq 1,441 \cdot \log_2 n$ .

Fibonacci-Zahlen:

$$F_0 = 1, \quad F_1 = 1,$$

$$F_n = F_{n-1} + F_{n-2}$$

$h$	0	1	2	3	4	5	6
$F_h$	1	1	2	3	5	8	13
$n_h$	1	2	4	7	12	20	33

Dann:  $n_0 = 1, n_1 = 2, n_2 = 4, \dots$

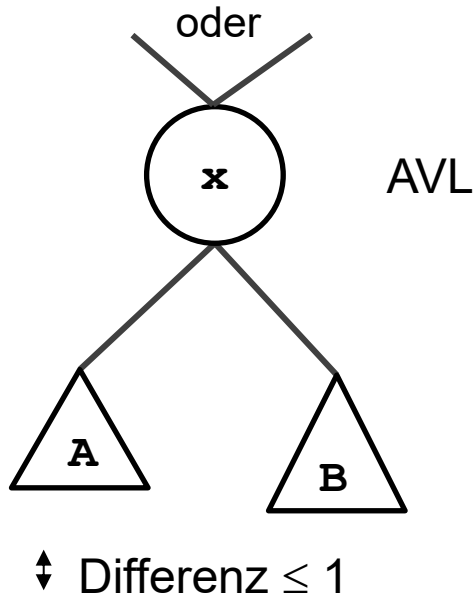
Allgemein:  $n_h = 1 + n_{h-1} + n_{h-2}$

$$F_h + 1 \approx \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^{h+3}$$

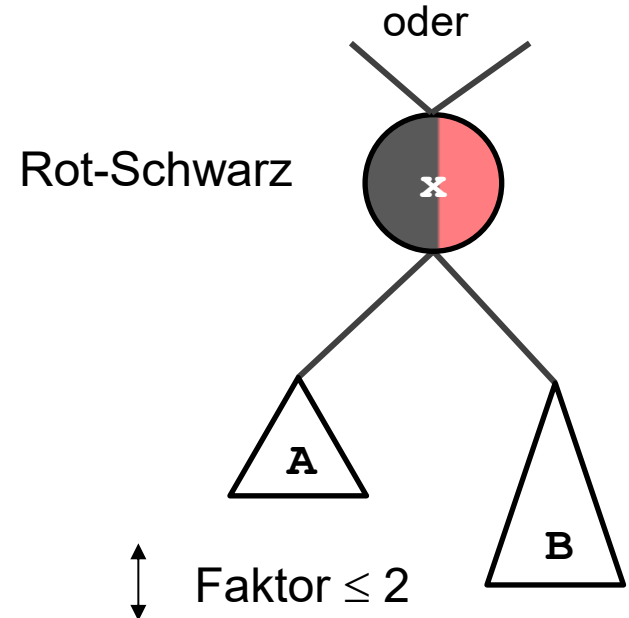
Folglich:  $n_h = F_{h+2} - 1$

$$h \approx 1,441 \cdot \log_2 n. \quad \blacksquare$$

# AVL vs. Rot-Schwarz



Einfügen und Löschen verletzen  
in der Regel öfter die Baum-Bedingung,  
mehr Aufwand zum Rebalancieren



Suchen dauert evtl. länger

AVL-Bäume geeigneter, wenn mehr Such-Operationen  
und weniger Einfüge- und Löschoptionen

# AVL $\subset$ Rot-Schwarz (I)

Jeder nicht-leere AVL-Baum der Höhe  $h$  lässt sich als Rot-Schwarz-Baum mit Schwarzhöhe  $\left\lceil \frac{h+1}{2} \right\rceil$  darstellen.

Allgemeiner: Für gerades  $h$  gibt es sogar einen Baum mit roter Wurzel für Schwarzhöhe  $\frac{h}{2}$ , der alle anderen RS-Baumbedingungen erfüllt.

Beweis per Induktion:

Gilt für Ein-Knoten-Baum mit schwarzer oder roter Wurzel ( $h = 0$ ).

$$SH = 1 = \left\lceil \frac{h+1}{2} \right\rceil \quad \text{r} \quad \text{r} \quad SH = 0 = \frac{h}{2}$$

## AVL $\subset$ Rot-Schwarz (II)

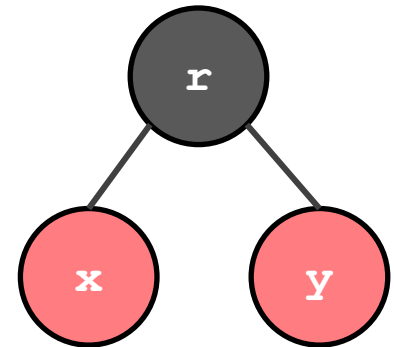
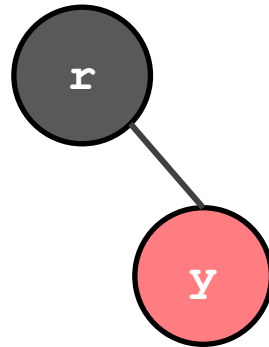
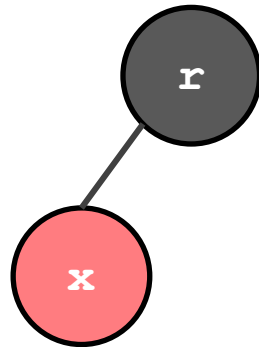
Jeder nicht-leere AVL-Baum der Höhe  $h$  lässt sich als Rot-Schwarz-Baum mit Schwarzhöhe  $\left\lceil \frac{h+1}{2} \right\rceil$  darstellen.

Allgemeiner: Für gerades  $h$  gibt es sogar einen Baum mit roter Wurzel für Schwarzhöhe  $\frac{h}{2}$ , der alle anderen RS-Baumbedingungen erfüllt.

Beweis per Induktion:

Gilt für Baum mit schwarzer Wurzel ( $h = 1$ ).

$$SH = 1 = \left\lceil \frac{h+1}{2} \right\rceil$$



## AVL $\subset$ Rot-Schwarz (III)

Jeder nicht-leere AVL-Baum der Höhe  $h$  lässt sich als Rot-Schwarz-Baum mit Schwarzhöhe  $\left\lceil \frac{h+1}{2} \right\rceil$  darstellen.

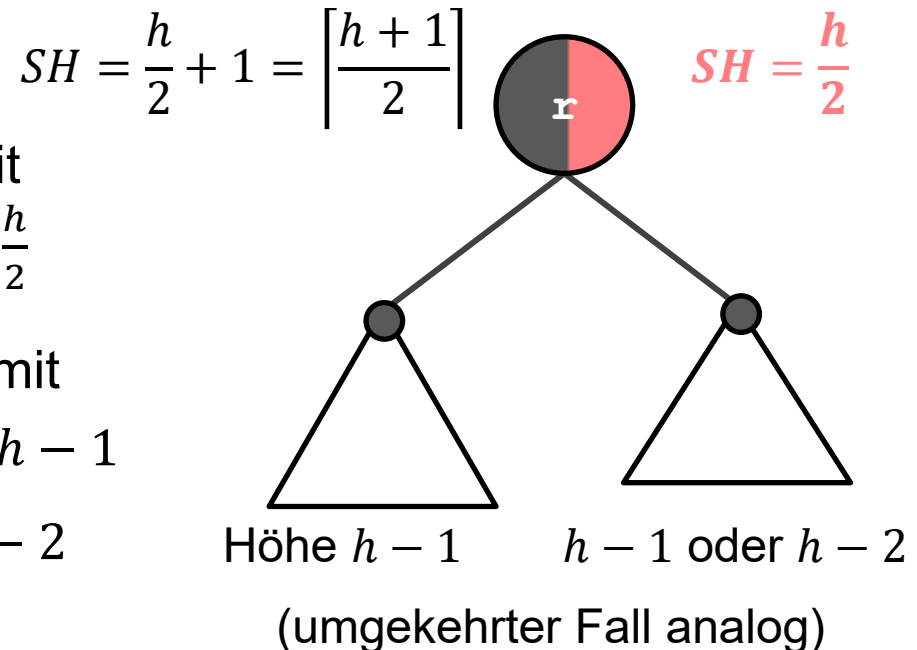
Allgemeiner: Für gerades  $h$  gibt es sogar einen Baum mit roter Wurzel für Schwarzhöhe  $\frac{h}{2}$ , der alle anderen RS-Baumbedingungen erfüllt.

Induktionsschritt:  $h \geq 2$  gerade

Wähle für linken Teilbaum RS-Baum mit schwarzer Wurzel mit  $SH = \left\lceil \frac{(h-1)+1}{2} \right\rceil = \frac{h}{2}$

Wähle für rechten Teilbaum RS-Baum mit schwarzer Wurzel mit  $SH = \frac{h}{2}$  für Höhe  $h - 1$

bzw. mit  $SH = \left\lceil \frac{(h-2)+1}{2} \right\rceil = \frac{h}{2}$  für Höhe  $h - 2$



## AVL $\subset$ Rot-Schwarz (IV)

Jeder nicht-leere AVL-Baum der Höhe  $h$  lässt sich als Rot-Schwarz-Baum mit Schwarzhöhe  $\left\lceil \frac{h+1}{2} \right\rceil$  darstellen.

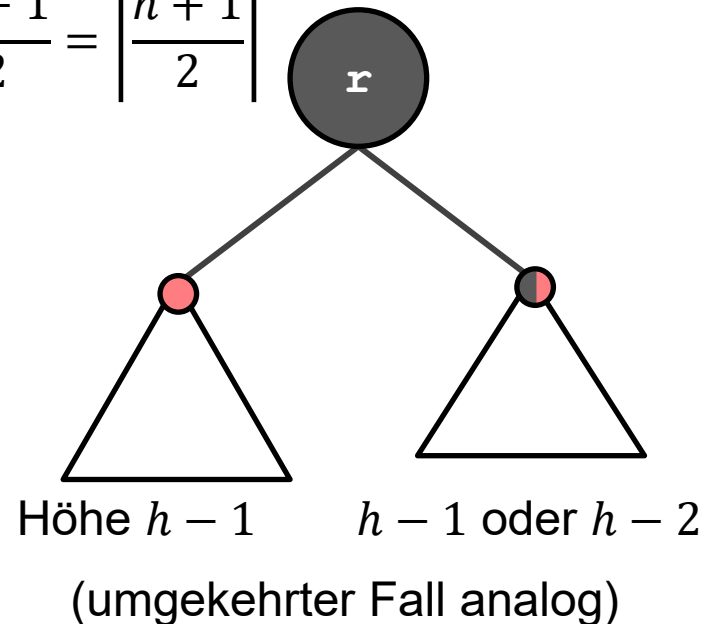
Allgemeiner: Für gerades  $h$  gibt es sogar einen Baum mit roter Wurzel für Schwarzhöhe  $\frac{h}{2}$ , der alle anderen RS-Baumbedingungen erfüllt.

Induktionsschritt:  $h \geq 3$  ungerade

$$SH = \frac{h+1}{2} = \left\lceil \frac{h+1}{2} \right\rceil$$

Wähle für linken Teilbaum RS-Baum mit roter Wurzel mit  $SH = \frac{h-1}{2}$

Wähle für rechten Teilbaum RS-Baum mit roter Wurzel mit  $SH = \frac{h-1}{2}$  für Höhe  $h-1$  bzw. mit schwarzer Wurzel mit  $SH = \left\lceil \frac{h+1-2}{2} \right\rceil = \frac{h-1}{2}$  für Höhe  $h-2$  ■



## AVL $\subset$ Rot-Schwarz (IV)

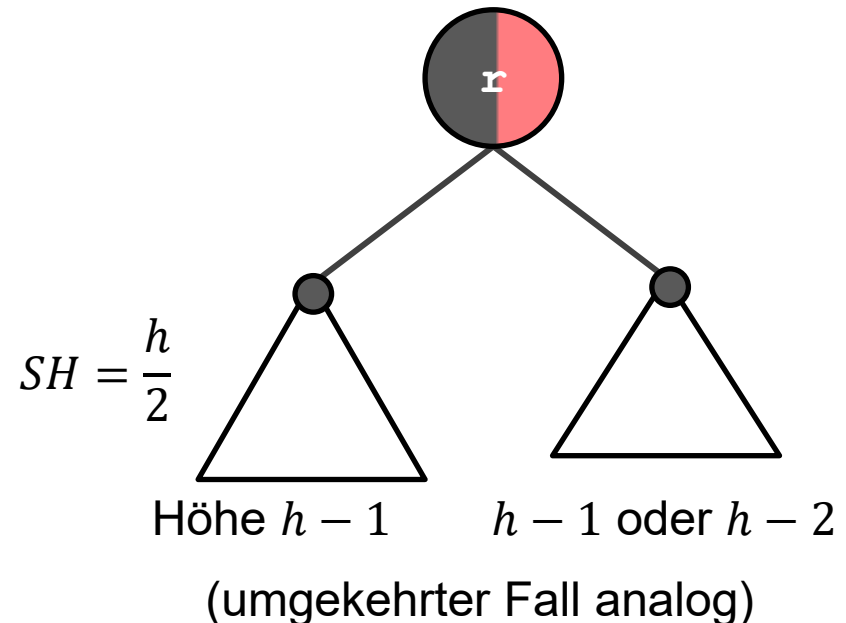
Jeder nicht-leere AVL-Baum der Höhe  $h$  lässt sich als Rot-Schwarz-Baum mit Schwarzhöhe  $\left\lceil \frac{h+1}{2} \right\rceil$  darstellen.

Allgemeiner: Für gerades  $h$  gibt es sogar einen Baum mit roter Wurzel für Schwarzhöhe  $\frac{h}{2}$ , der alle anderen RS-Baumbedingungen erfüllt.

Induktionsschritt:  $h \geq 2$  gerade

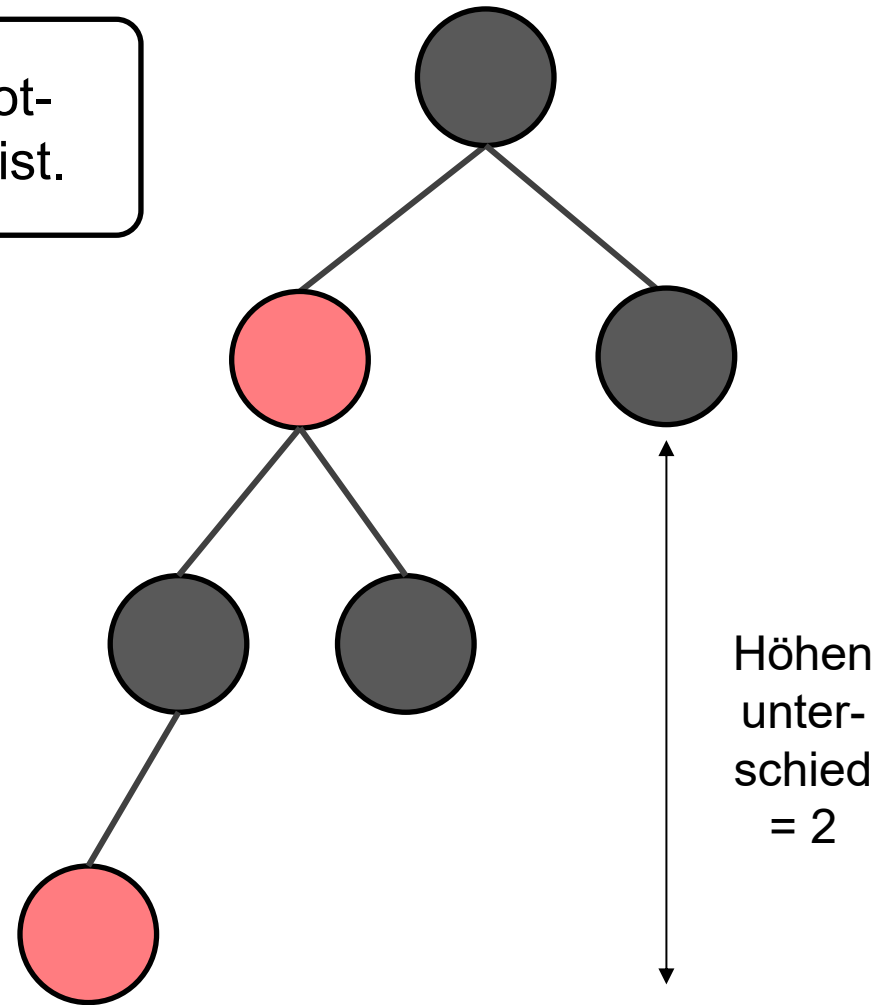
$$SH(r) = \frac{h}{2} + 1 = \left\lceil \frac{h+1}{2} \right\rceil \text{ für schwarzes } \mathbf{r}$$

$$SH(r) = \frac{h}{2} \text{ für rotes } \mathbf{r} \quad \blacksquare$$



# AVL $\neq$ Rot-Schwarz

Für jede Höhe  $h \geq 3$  gibt es einen Rot-Schwarz-Baum, der kein AVL-Baum ist.



Für größere  $h$  verwende  
zweimal diesen Teilbaum und  
hänge beide Teilbäume an  
eine neue (schwarze) Wurzel





Gibt es einen Rot-Schwarz-Baum der Höhe  $\leq 2$ ,  
der kein AVL-Baum ist?



Geben Sie einen Algorithmus an, der überprüft, ob ein  
BST-Baum ein AVL-Baum ist.  
Welche Laufzeit hat Ihr Algorithmus?

# Einfügen

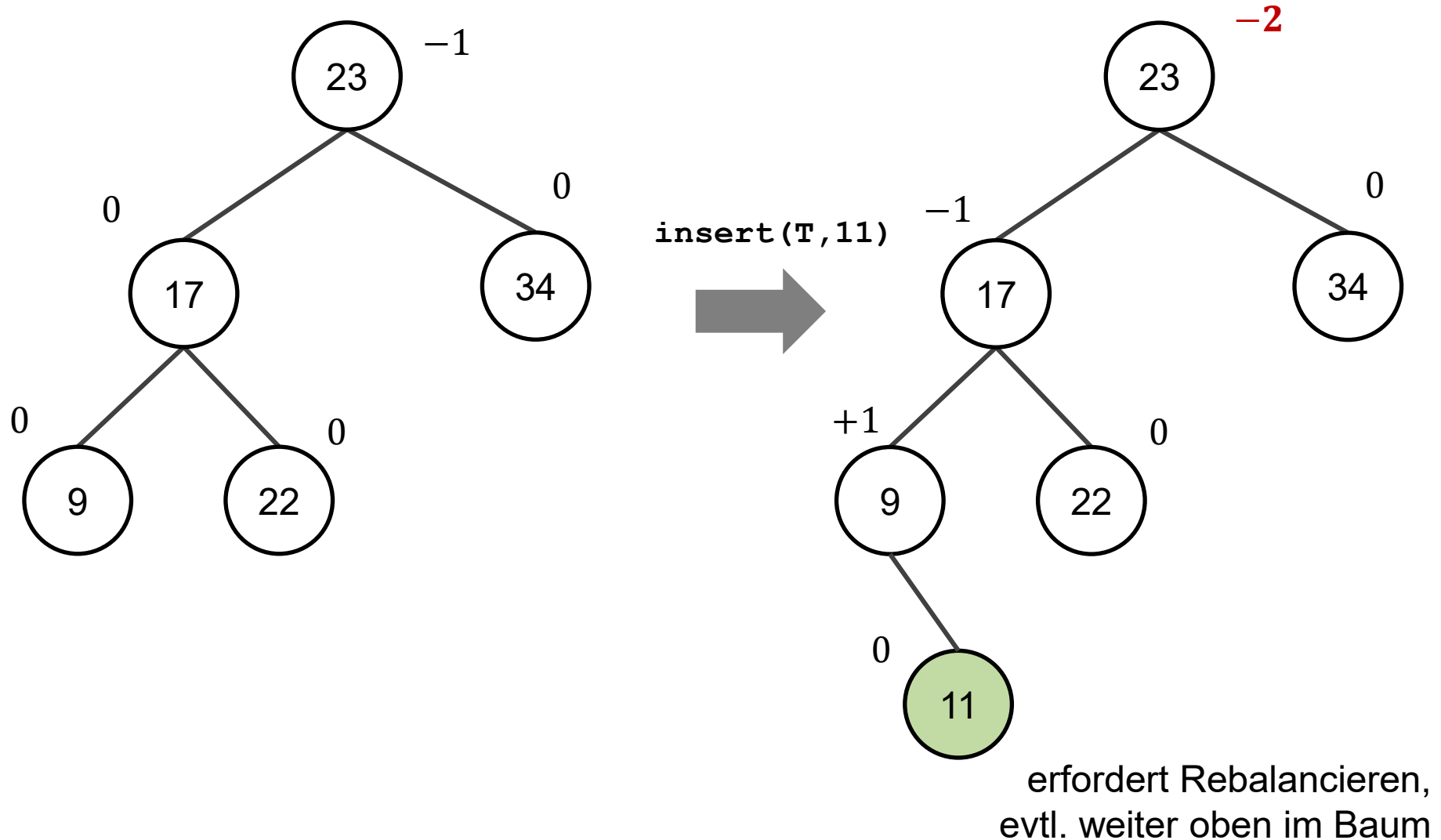
Funktioniert wie beim  
binären Suchbaum  
(mit Sentinel)

Änderung:  
evtl. Rebalancieren

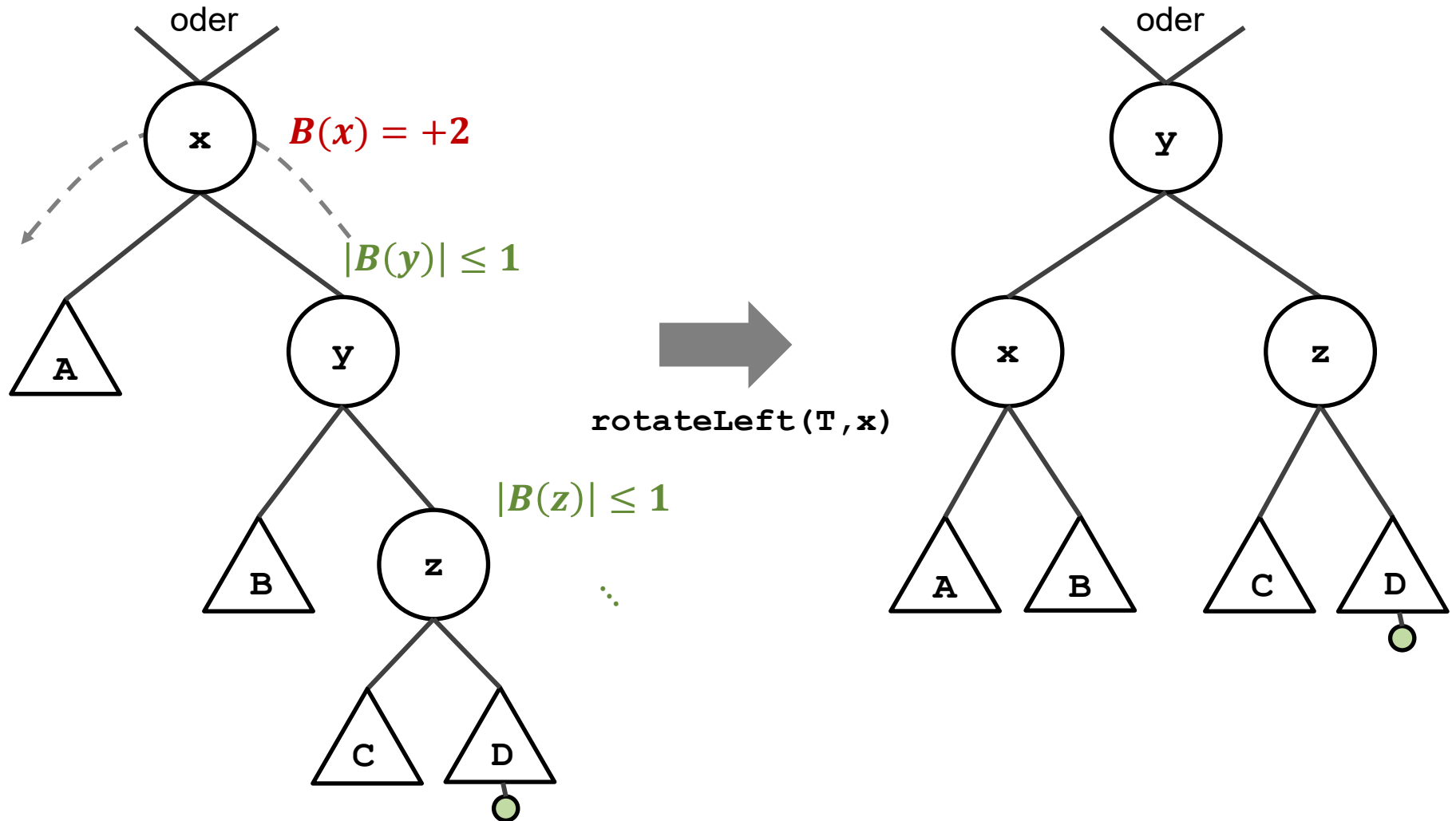
```
insert(T,z)
//z.left==z.right==nil;

1  x=T.root; px=T.sent;
2  WHILE x != nil DO
3      px=x;
4      IF x.key > z.key THEN
5          x=x.left
6      ELSE
7          x=x.right;
8  z.parent=px;
9  IF px==T.sent THEN
10     T.root=z
11 ELSE
12     IF px.key > z.key THEN
13         px.left=z
14     ELSE
15         px.right=z;
16 fixBalanceAfterInsertion(T,z);
```

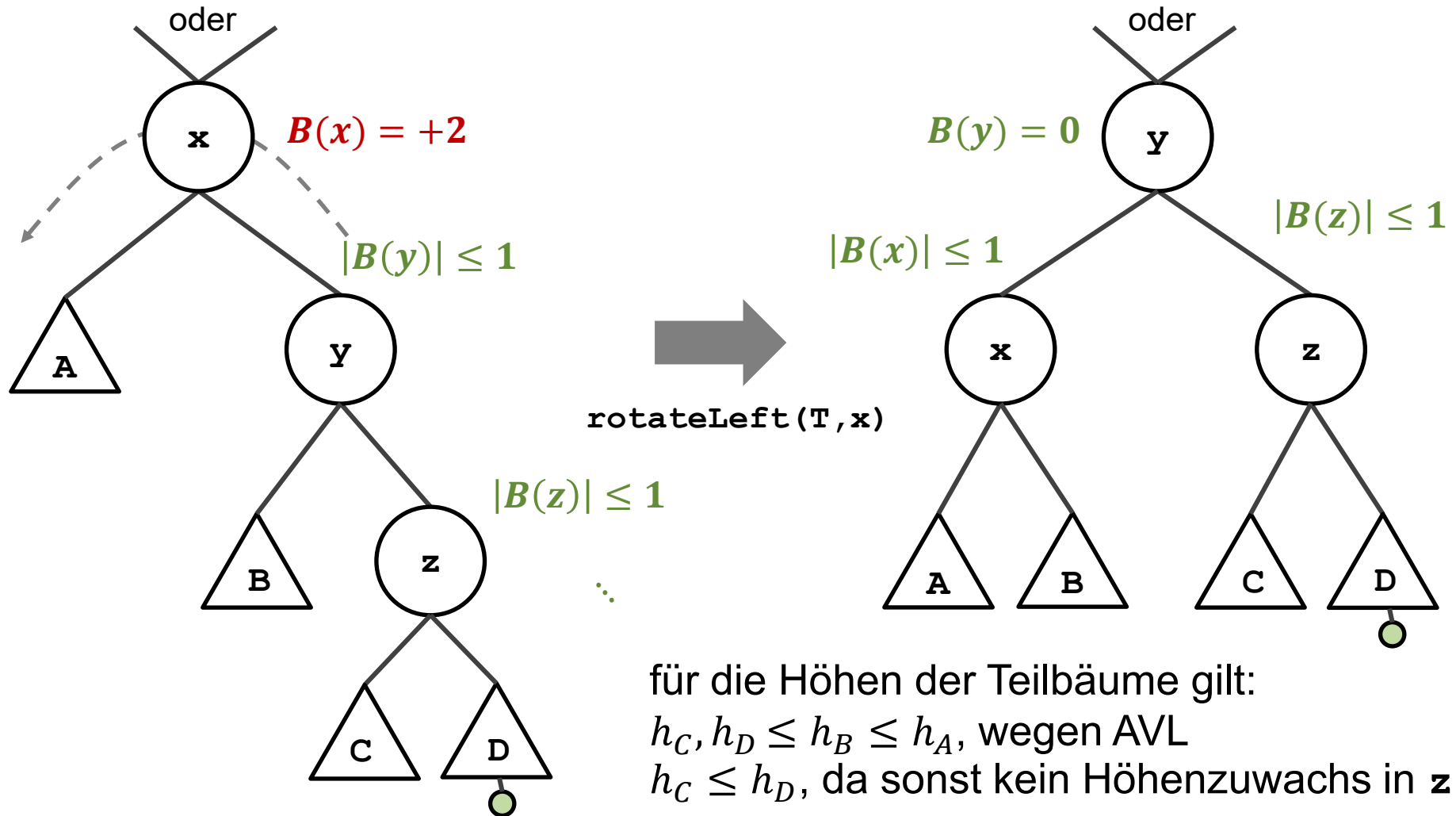
# Einfügen: Beispiel



# Rebalancieren: Fall I

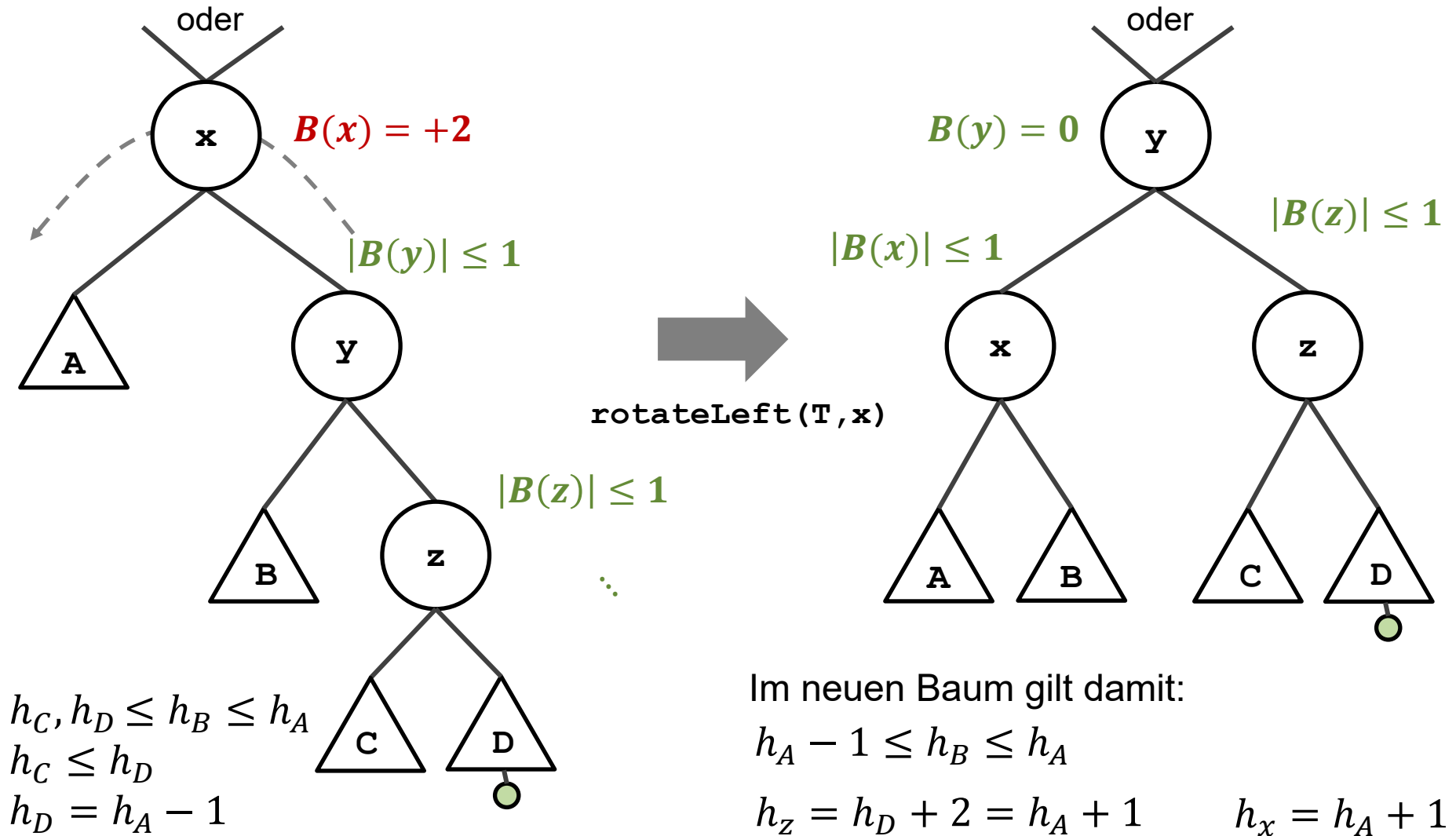


# Rebalancieren: Fall I (Analyse I)

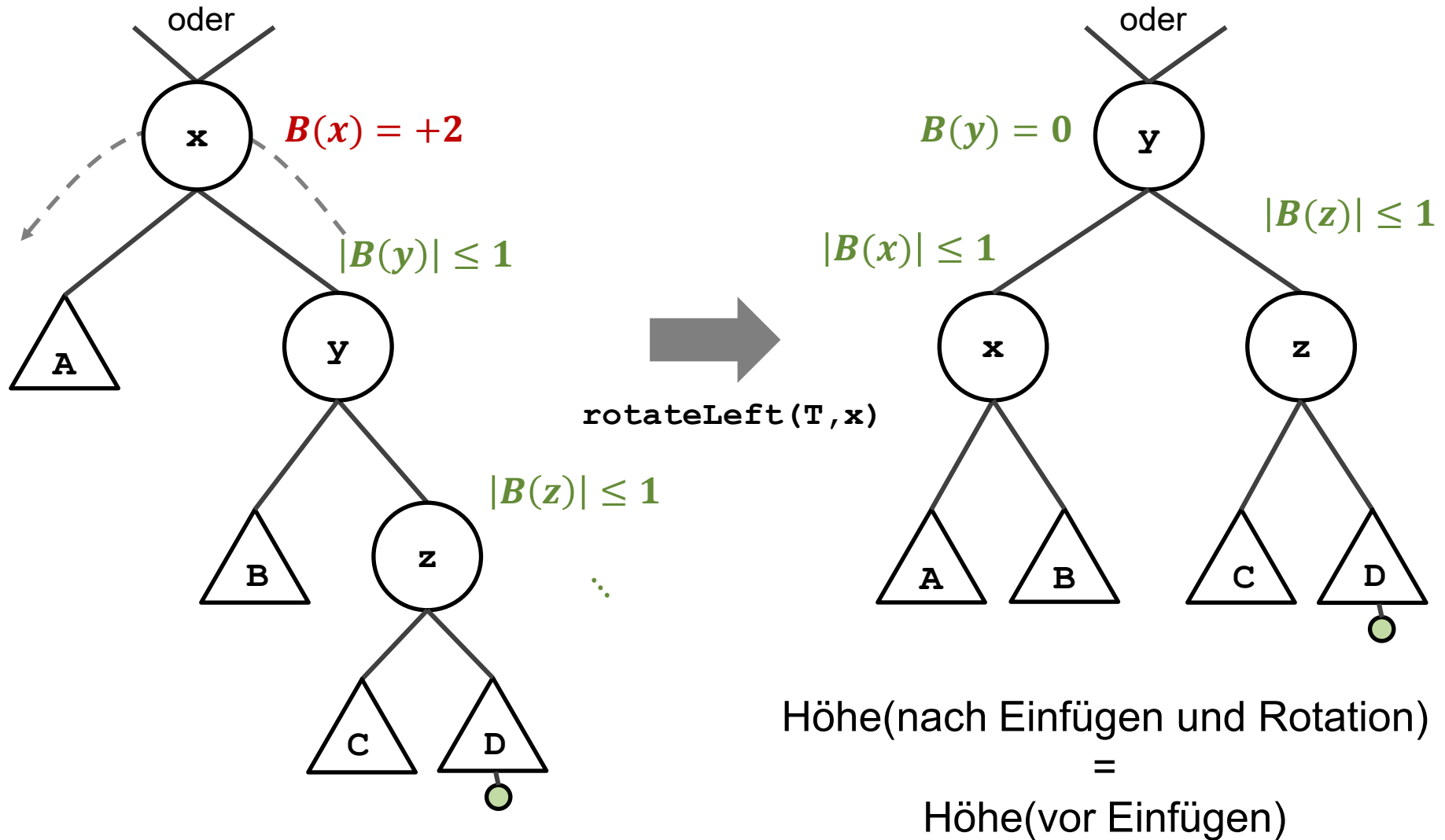


für die Höhen der Teilbäume gilt:  
 $h_C, h_D \leq h_B \leq h_A$ , wegen AVL  
 $h_C \leq h_D$ , da sonst kein Höhenzuwachs in **z**  
 $h_D = h_A - 1$ , da nur dann  $B(x) = +2$

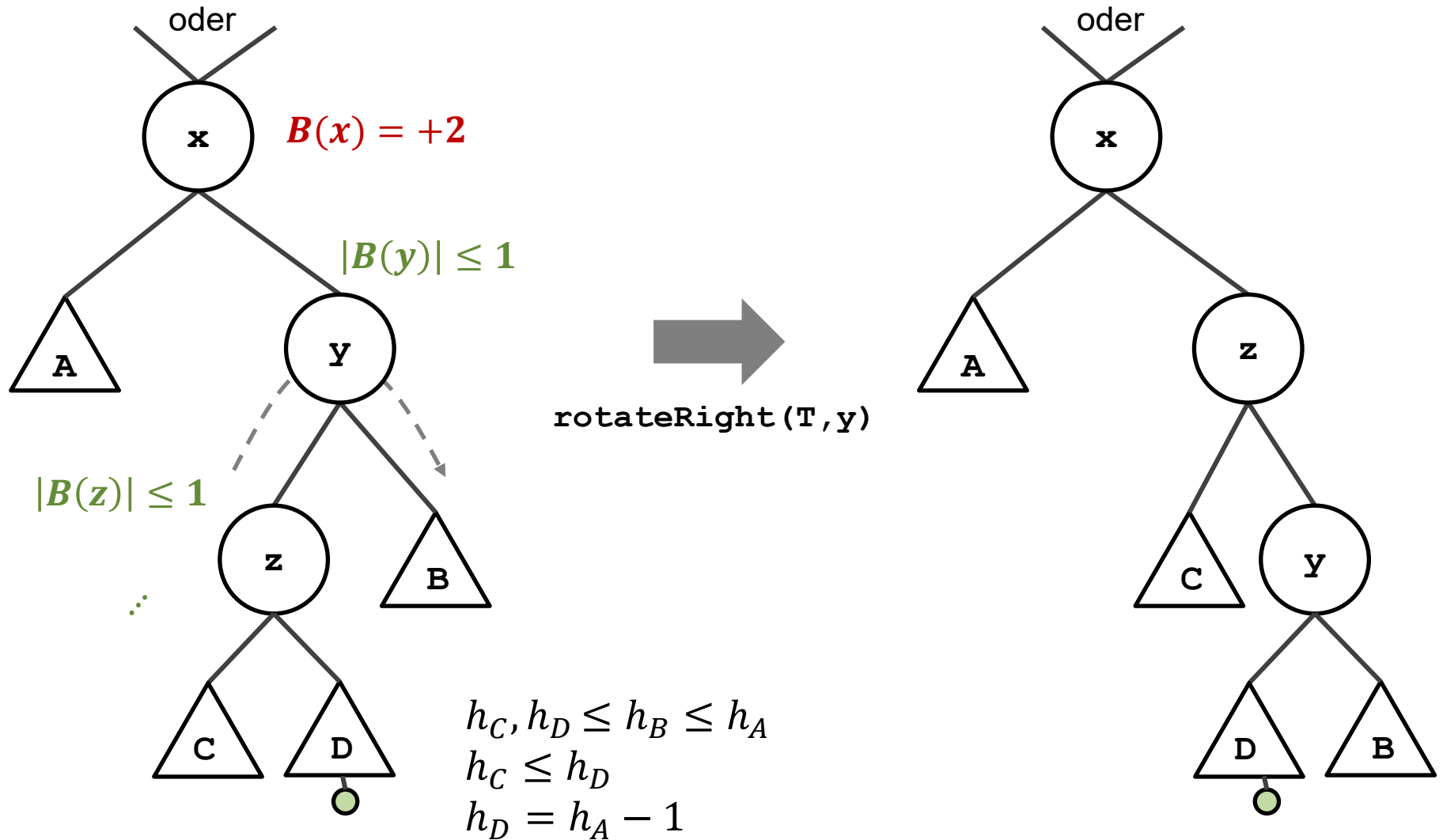
# Rebalancieren: Fall I (Analyse II)



# Rebalancieren: Fall I (Analyse III)



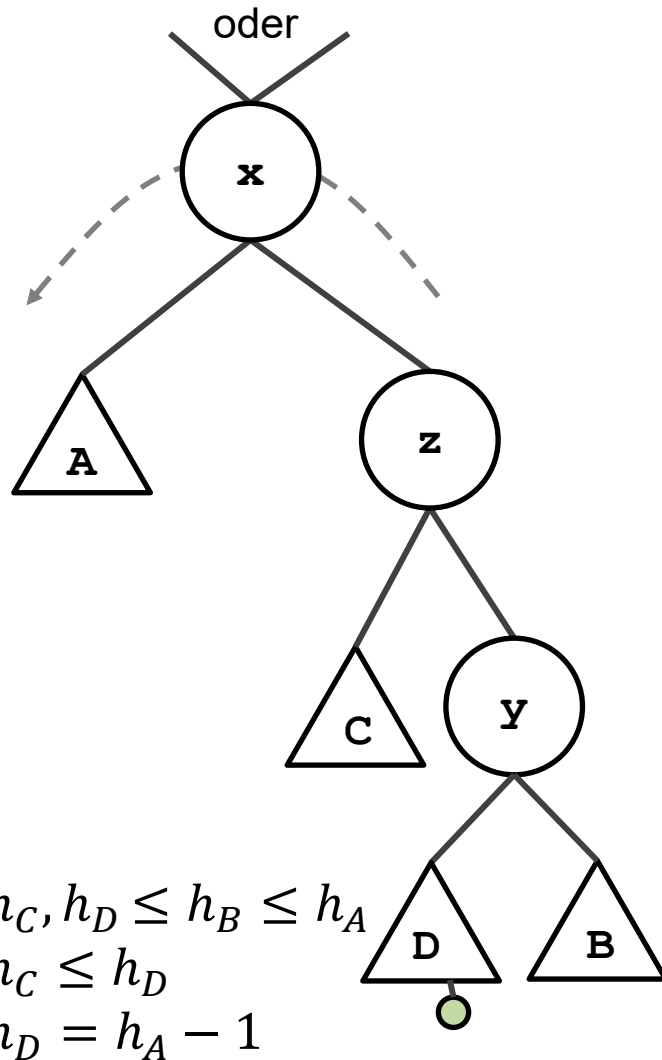
# Rebalancieren: Fall II (erste Rotation)



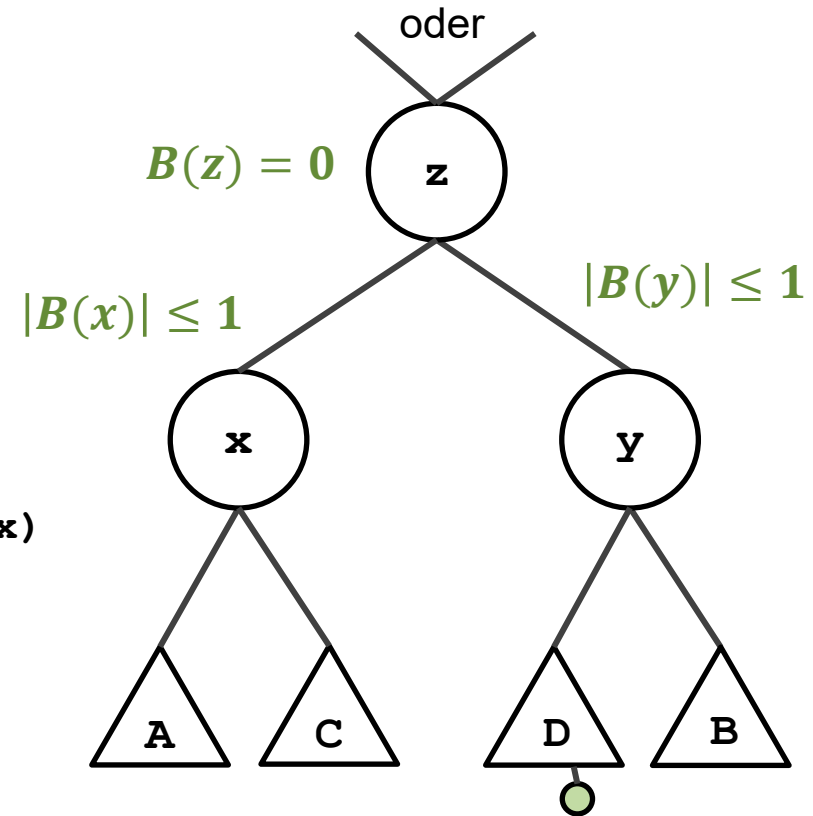


# Rebalancieren: Fall II (zweite Rotation)

Höhe auch hier unverändert



rotateLeft(T, x)

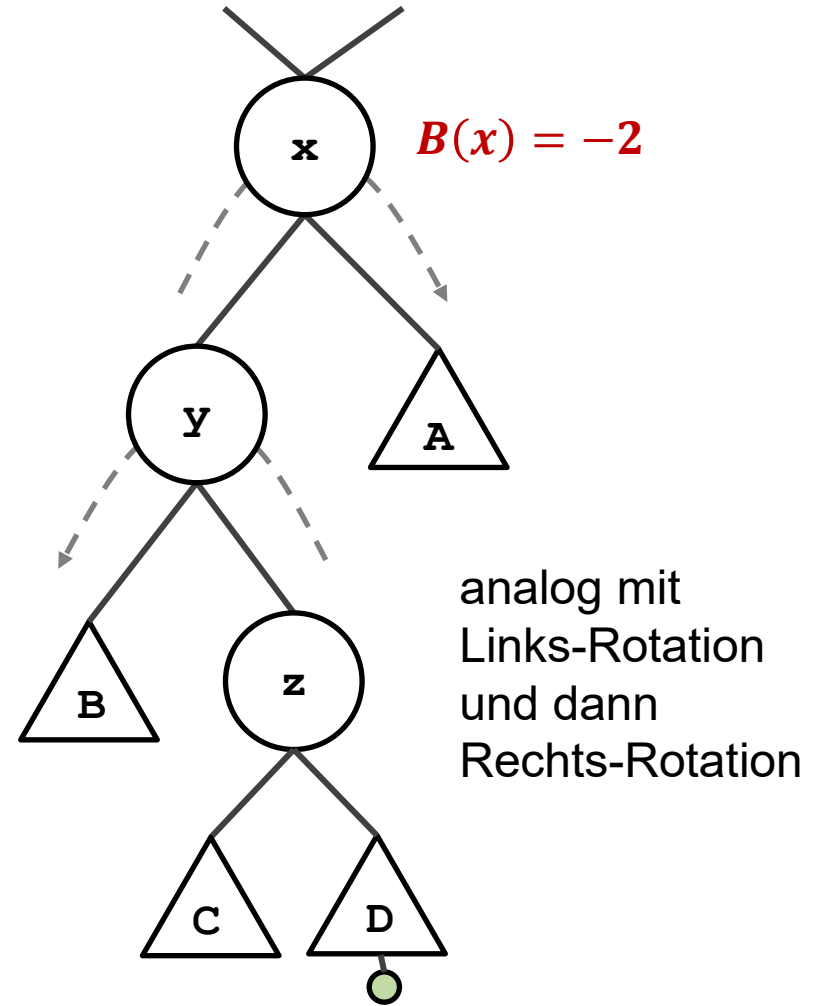
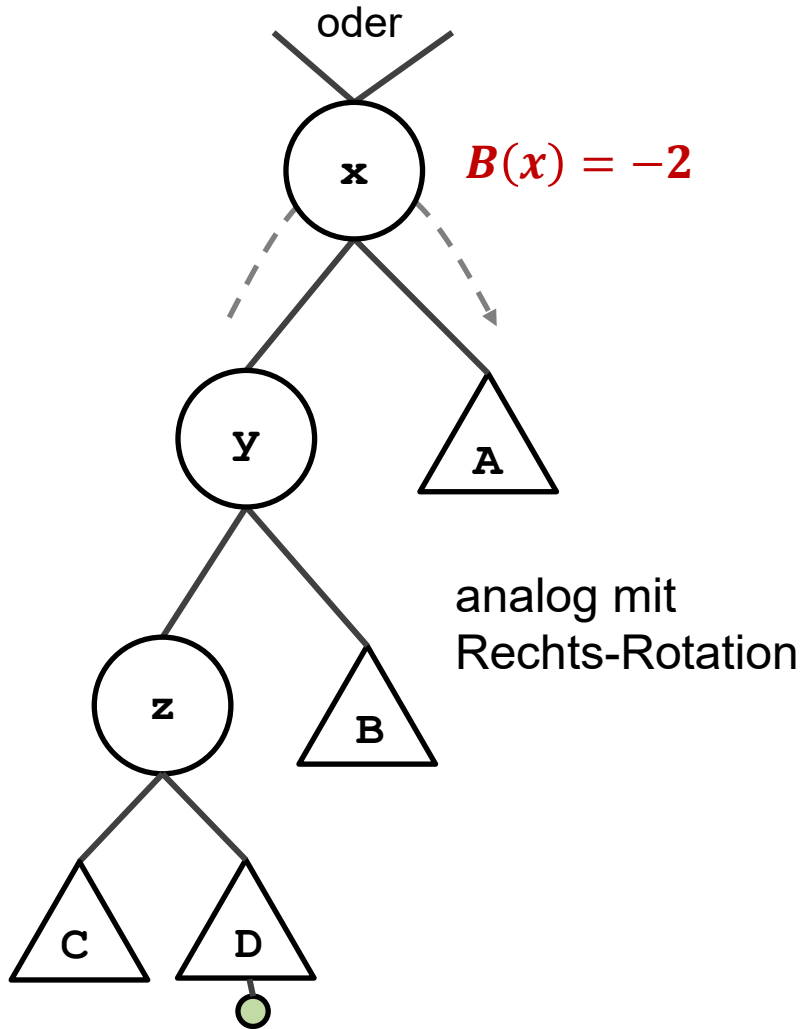


Im neuen Baum gilt damit:

$$h_A - 1 \leq h_C \leq h_A$$

$$h_y = h_D + 2 = h_A + 1 \quad h_x = h_A + 1$$

# Rebalancieren: Fälle III+IV



# Einfügen: Laufzeit

Gesamtlaufzeit  $O(h) = O(\log n)$

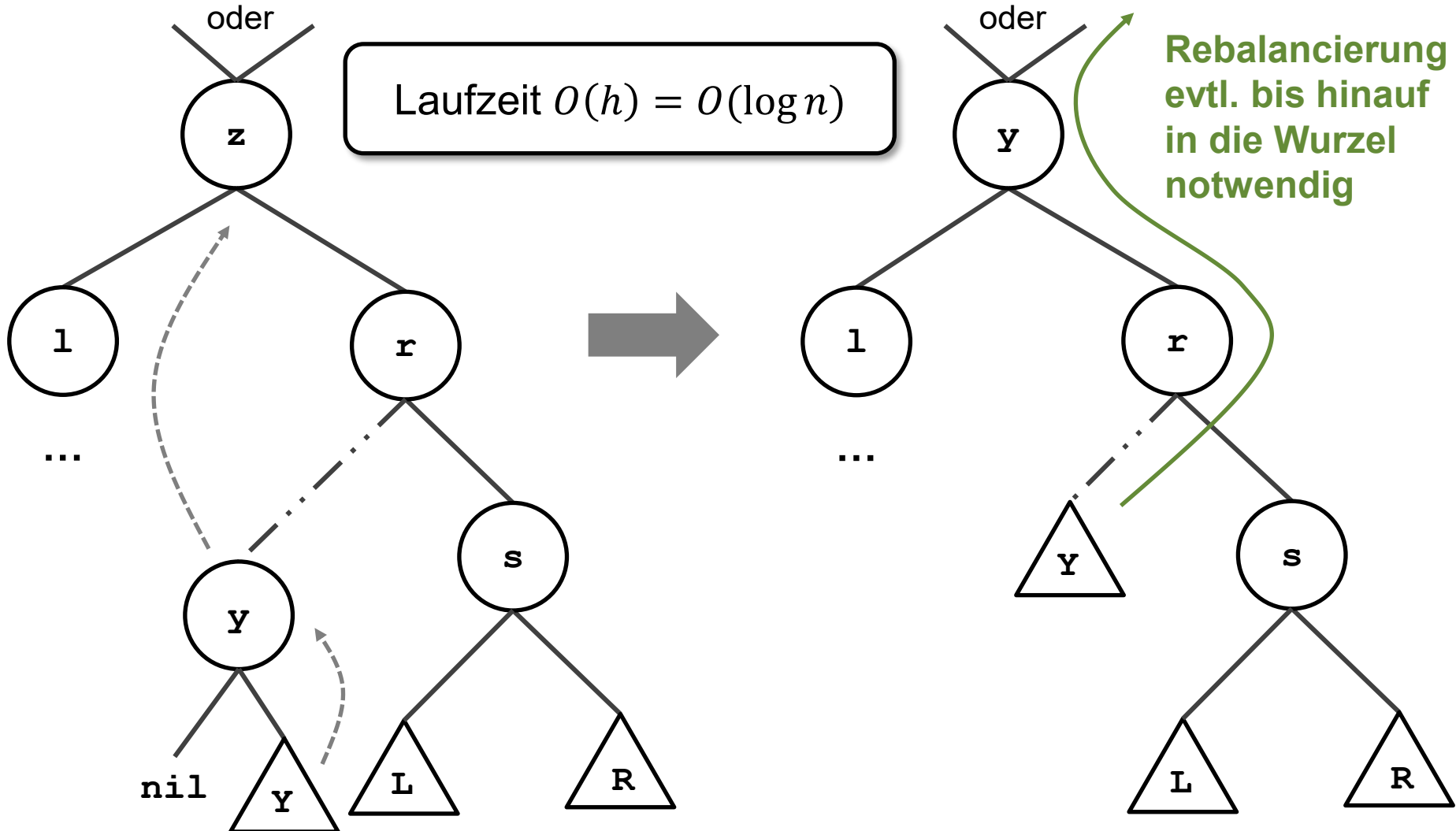
Laufzeit =  $O(h)$

Laufzeit =  $O(h)$ ,  
da Suche nach  
unbalanciertem Knoten  
Richtung Wurzel in  $O(h)$ ,  
und Rebalancieren  
nur einmal nötig

```
insert(T,z)
//z.left==z.right==nil;

1  x=T.root; px=T.sent;
2  WHILE x != nil DO
3      px=x;
4      IF x.key > z.key THEN
5          x=x.left
6      ELSE
7          x=x.right;
8  z.parent=px;
9  IF px==T.sent THEN
10     T.root=z
11 ELSE
12     IF px.key > z.key THEN
13         px.left=z
14     ELSE
15         px.right=z;
16 fixBalanceAfterInsertion(T,z);
```

# Löschen analog zum binären Suchbaum, aber:



# Worst-Case-Laufzeiten

## AVL-Bäume

Operation	Laufzeit
Einfügen	$\Theta(\log n)$
Löschen	$\Theta(\log n)$
Suchen	$\Theta(\log n)$

AVL-Bäume bessere (theoretische) Konstanten als Rot-Schwarz-Bäume, je nach Daten und Operationen aber in der Praxis nur unwesentlich schneller

---

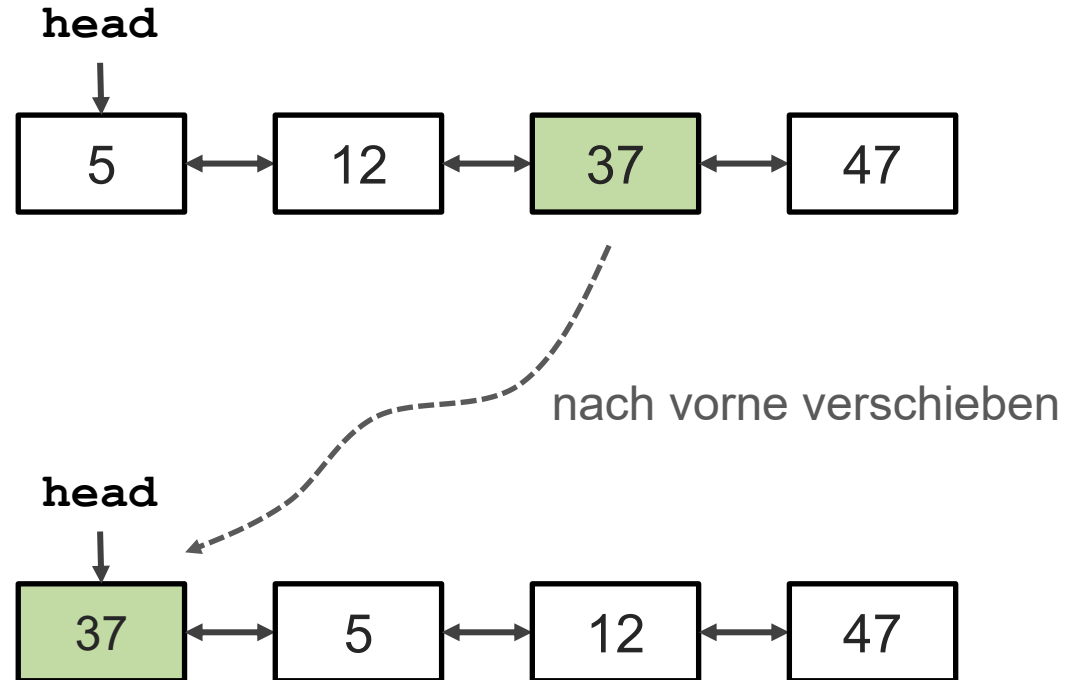
# Splay-Bäume

(selbst-organisierende Datenstrukturen)

# Selbst-Organisierende Listen

Ansatz: einmal angefragte  
Werte werden voraussichtlich  
noch öfter angefragt

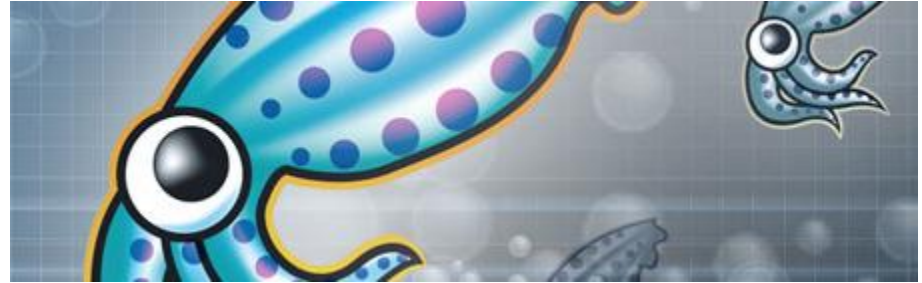
`search(L, 37)`



bekannte Variante für Bäume: Splay Trees

# Anwendung: SQUID

SQUID: Web-Cache-Proxy



Quelle: [www.squid-cache.org/](http://www.squid-cache.org/)

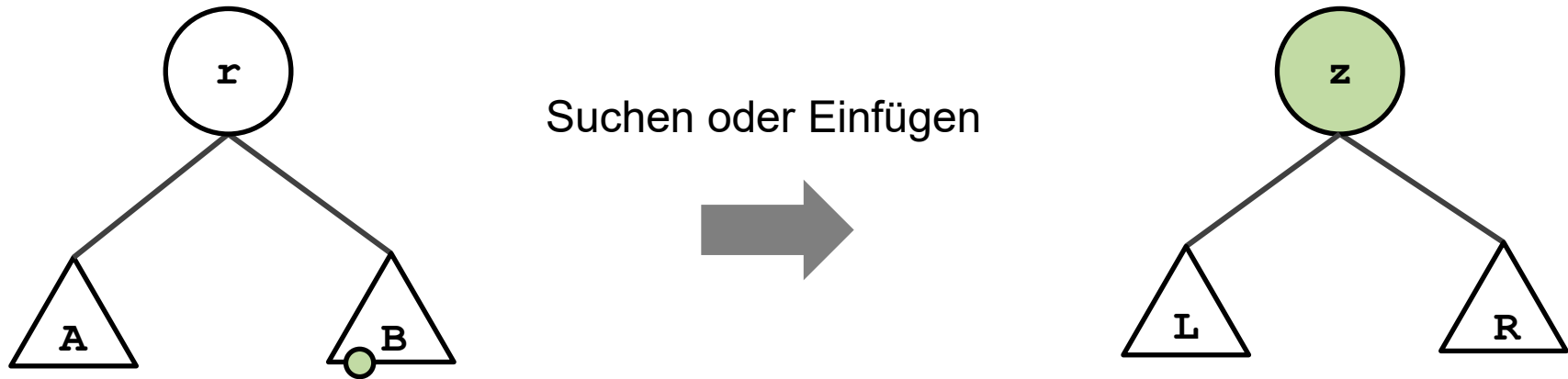
Speichert Access Control Listen (ACL) für http-Zugriffe als Splay-Tree

```
2018/03/17 18:29:45| WARNING: (B) '127.0.0.1' is a subnetwork  
                    of (A) '127.0.0.1'  
2018/03/17 18:29:45| WARNING: because of this '127.0.0.1' is ignored  
                    to keep splay tree searching predictable  
2018/03/17 18:29:45| WARNING: You should probably remove '127.0.0.1'  
                    from the ACL named 'localhost'
```



# Splay-Operation

Splay-Bäume bilden Untermenge der BST

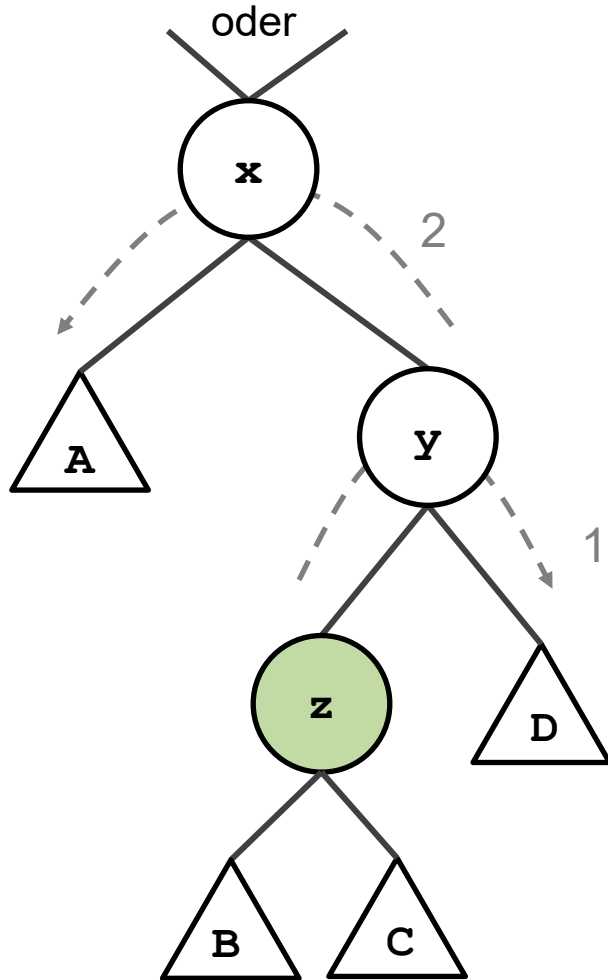


Spüle gesuchten oder neu eingefügten Knoten an die Wurzel

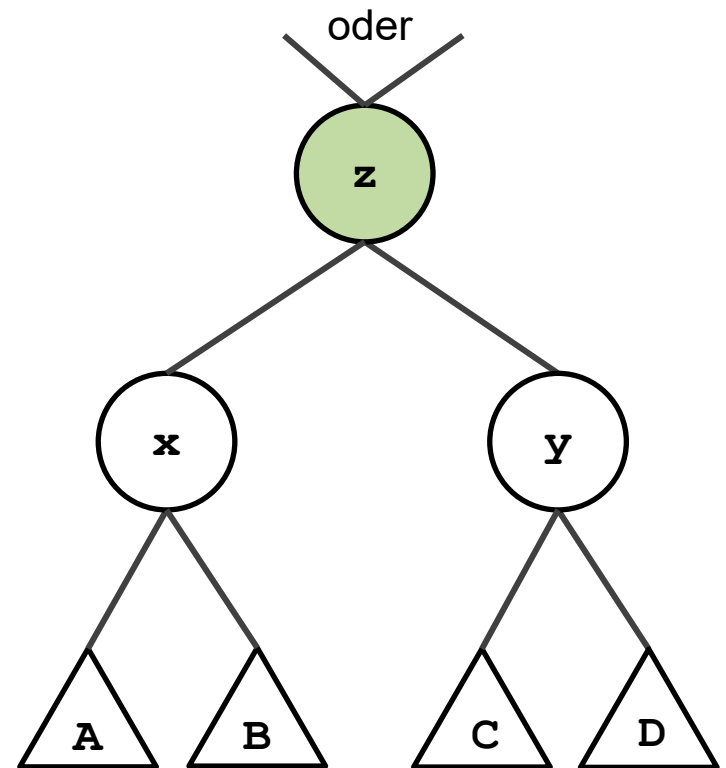
$\text{splay}(T, z)$  = Folge von Zig-, Zig-Zig- und Zig-Zag-Operationen

# Zig-Zag-Operation

=Rechts-Links- oder Links-Rechts-Rotation

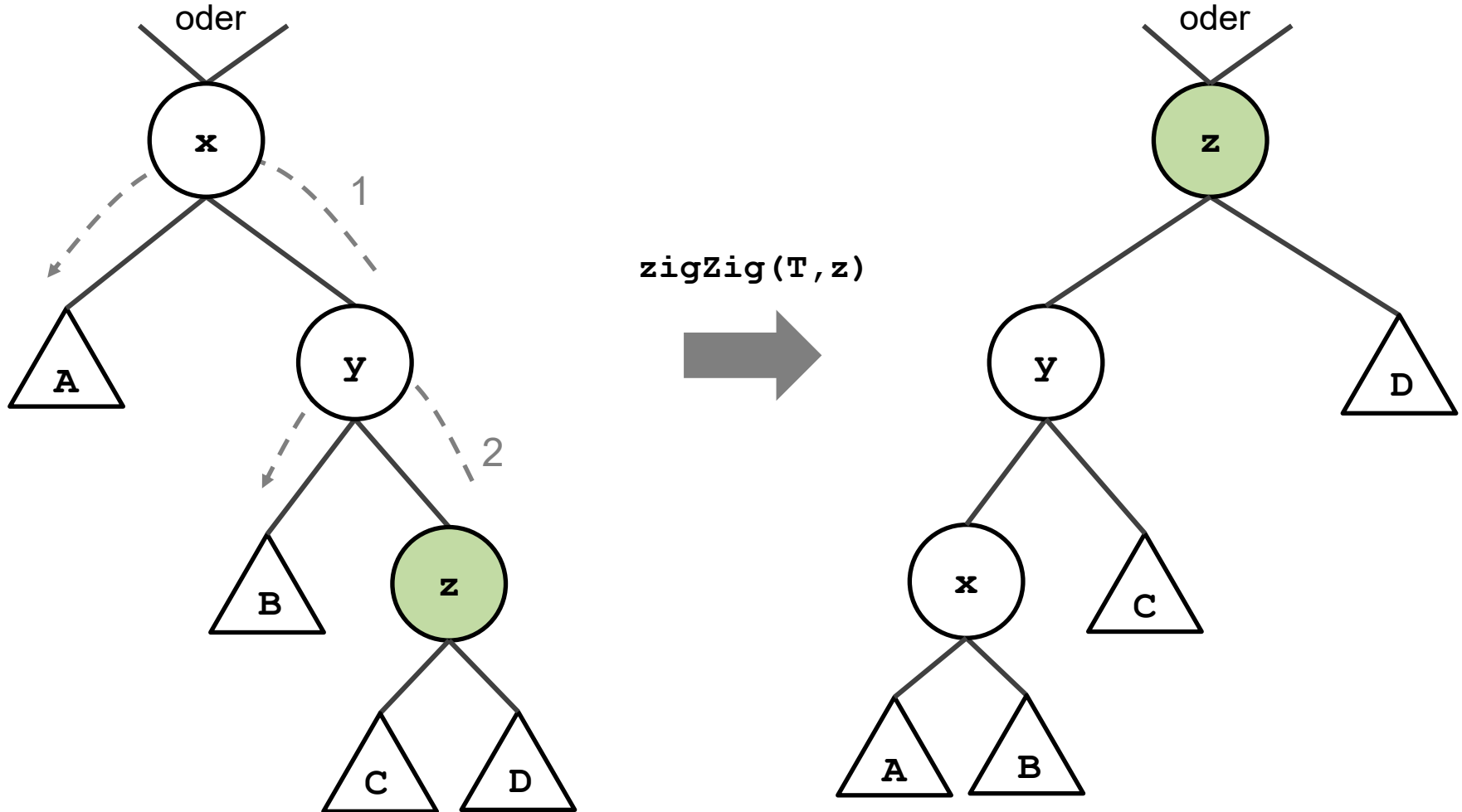


`zigZag(T, z)`



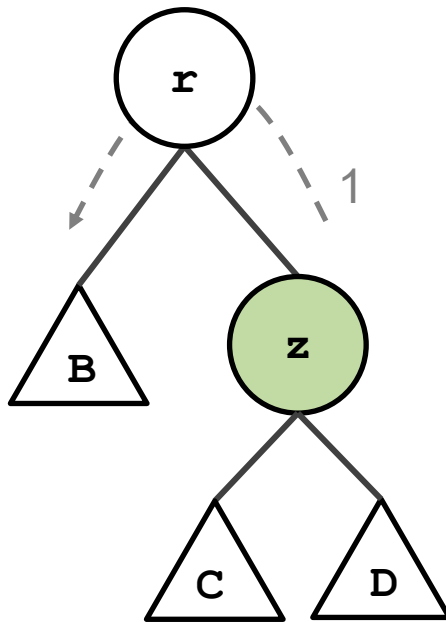
# Zig-Zig-Operation

=Links-Links- oder Rechts-Rechts-Rotation

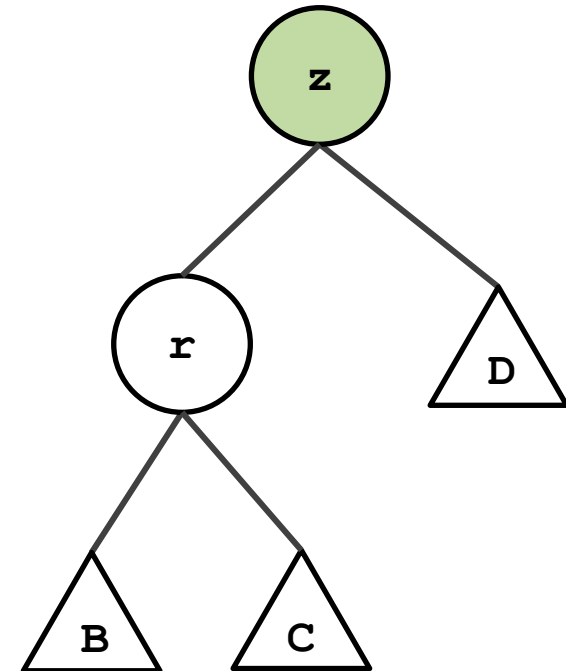


# Zig-Operation

=einfache Links- oder Rechts-Rotation



$\text{zig}(T, z)$



(Falls **z** direkt unter der Wurzel hängt)

# Splay-Operation

Gesamtlaufzeit  $O(h)$

`splay(T, z)`

```
1  WHILE z != T.root DO
2      IF z.parent.parent==nil THEN
3          zig(T, z);
4      ELSE
5          IF z==z.parent.parent.left.left OR
             z==z.parent.parent.right.right THEN
6              zigZig(T, z);
7          ELSE
8              zigZag(T, z);
```

Laufzeit:

Bei jeder Iteration  
wird `z` mindestens  
einen Level  
nach oben rotiert

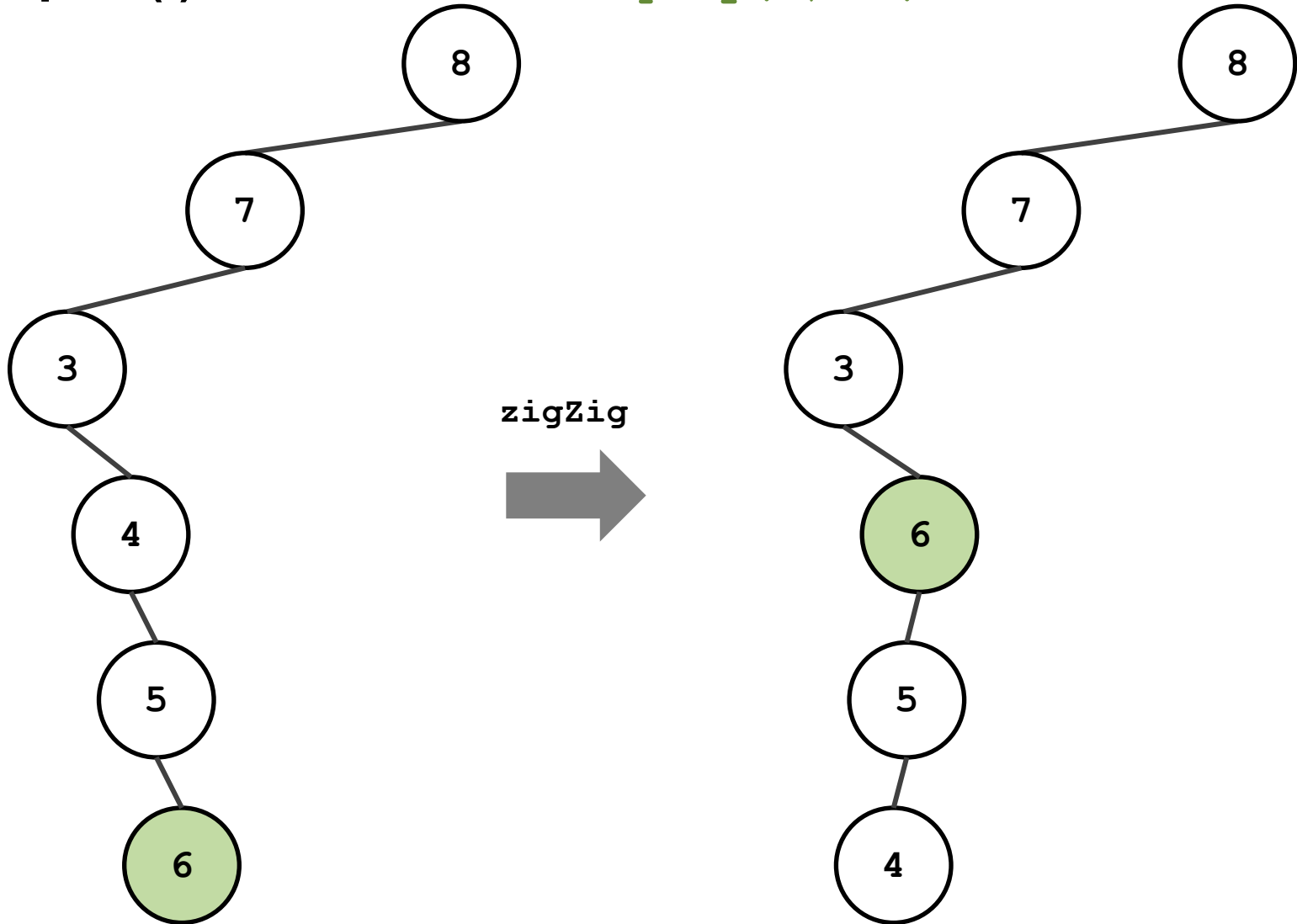
`zigZig(T, z)`

```
1  IF z==z.parent.left THEN
2      rotateRight(T, z.parent.parent);
3      rotateRight(T, z.parent);
4  ELSE
5      rotateLeft(T, z.parent.parent);
6      rotateLeft(T, z.parent);
```

`zig` und  
`zigZag` analog

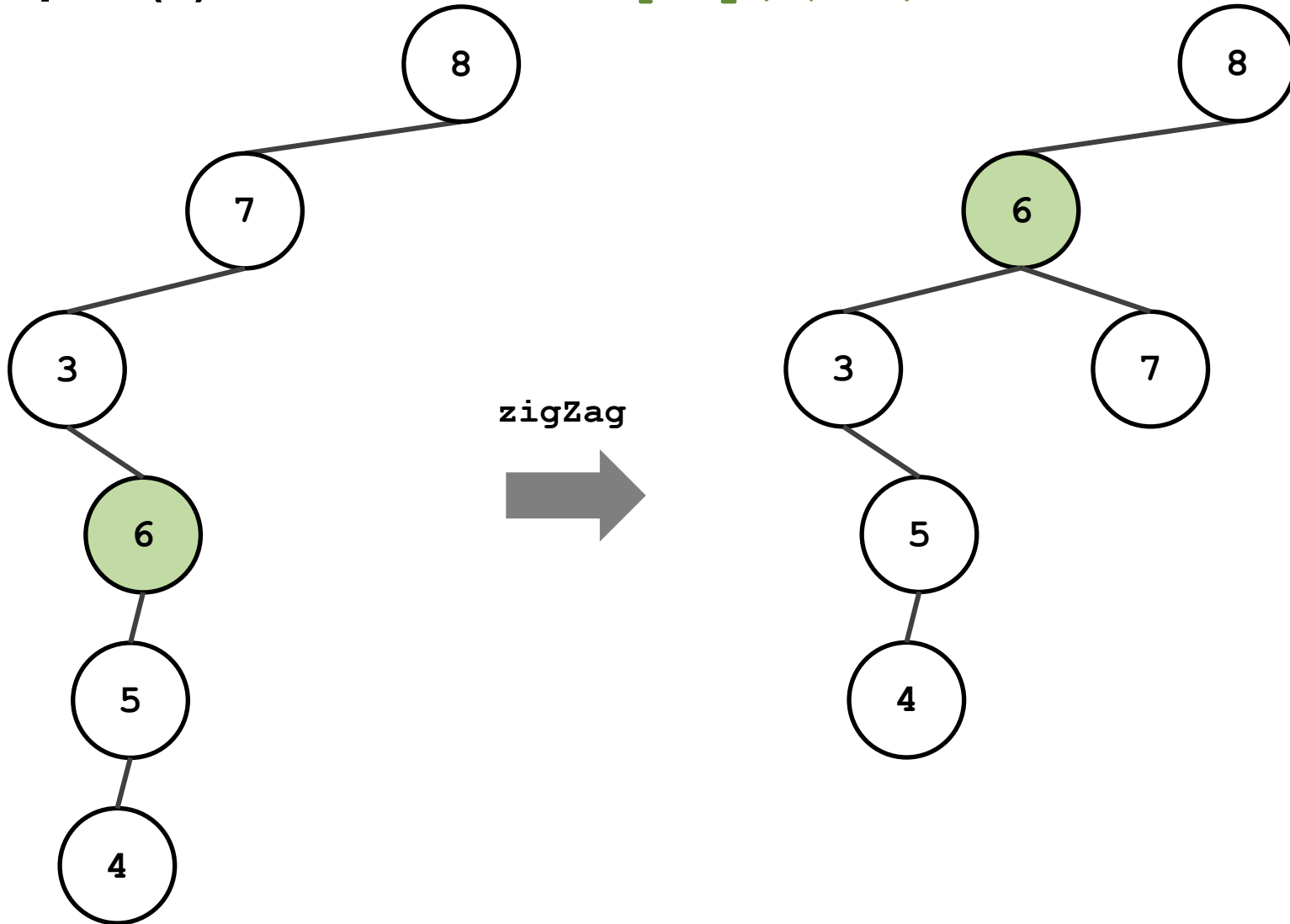
## Beispiel (I)

`splay(T, →6)`



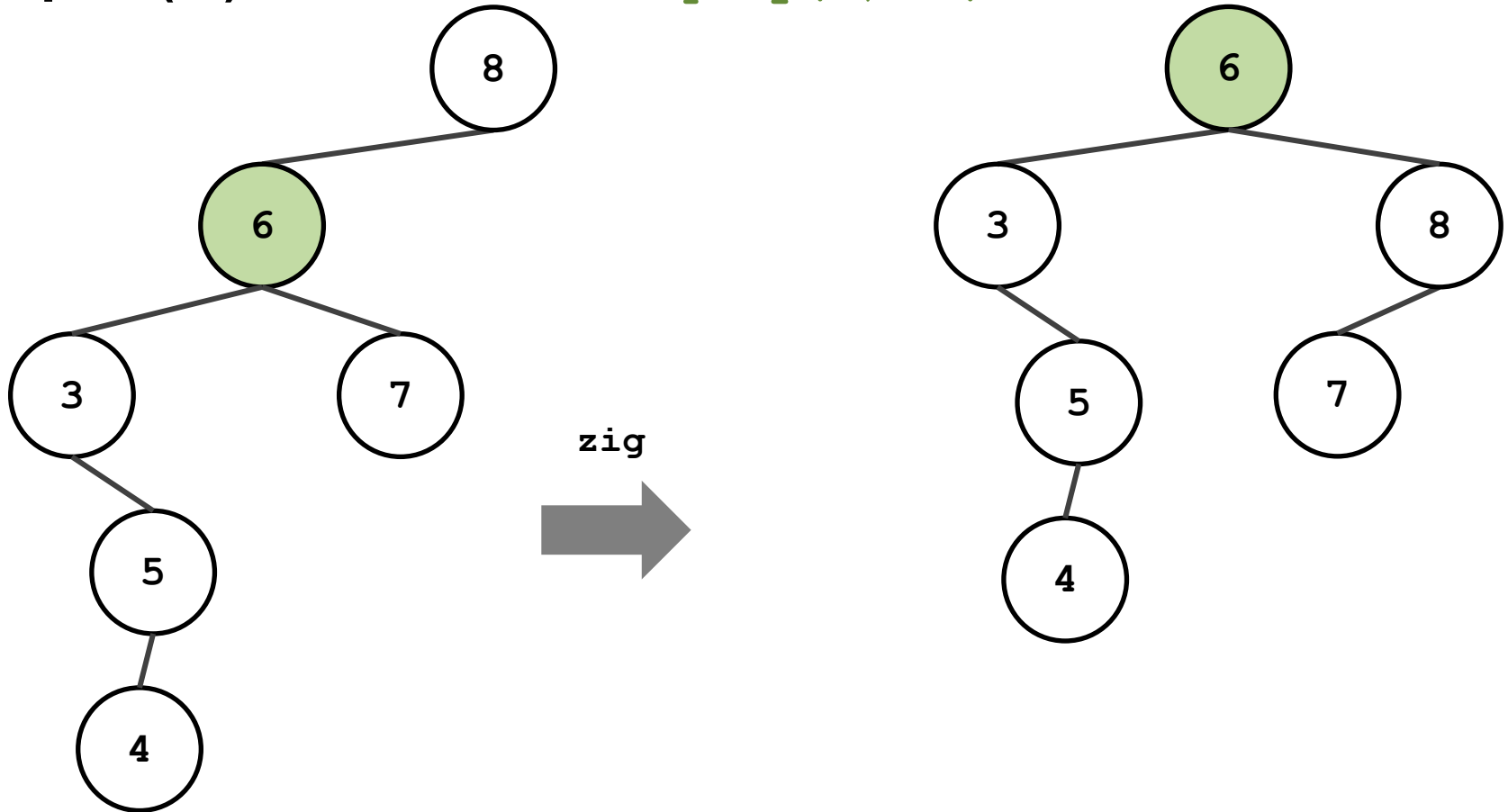
## Beispiel (II)

$\text{splay}(T, \rightarrow 6)$



## Beispiel (III)

$\text{splay}(T, \rightarrow 6)$





# Suchen

Laufzeit  $O(h)$

Alternativ: „splaye“ dann  
letzten besuchten Knoten  
bei erfolgloser Suche  
nach oben

Laufzeit  $O(h)$

```
search(T, k)
```

```
1  x=T.root;
```

```
2  WHILE x != nil AND x.key != k DO
```

```
3      IF x.key < k THEN
```

```
4          x=x.right
```

```
5      ELSE
```

```
6          x=x.left;
```

```
7  IF x==nil THEN
```

```
8      return nil
```

```
9  ELSE
```

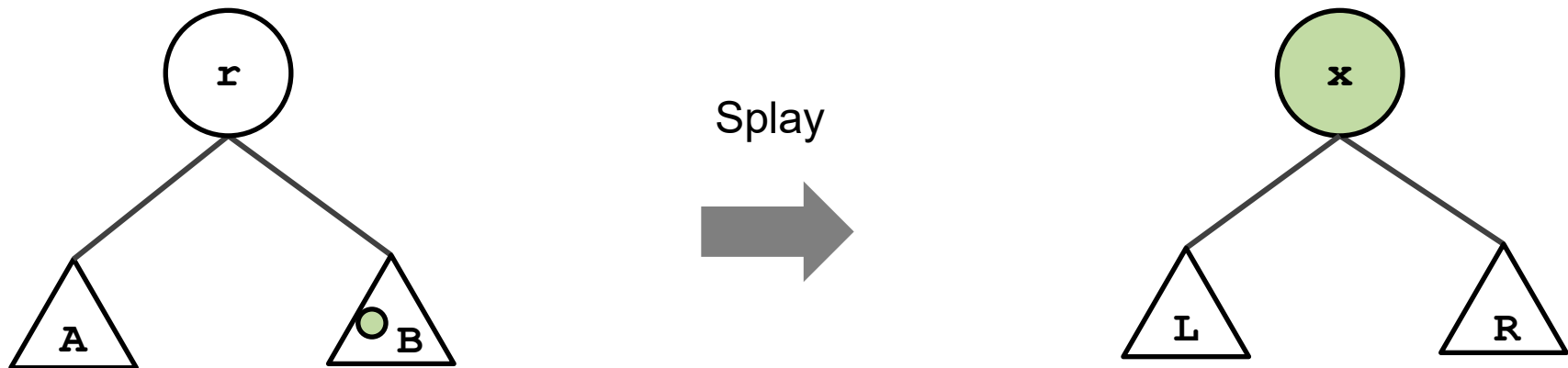
```
10     splay(T, x) ;
```

```
11     return T.root;
```

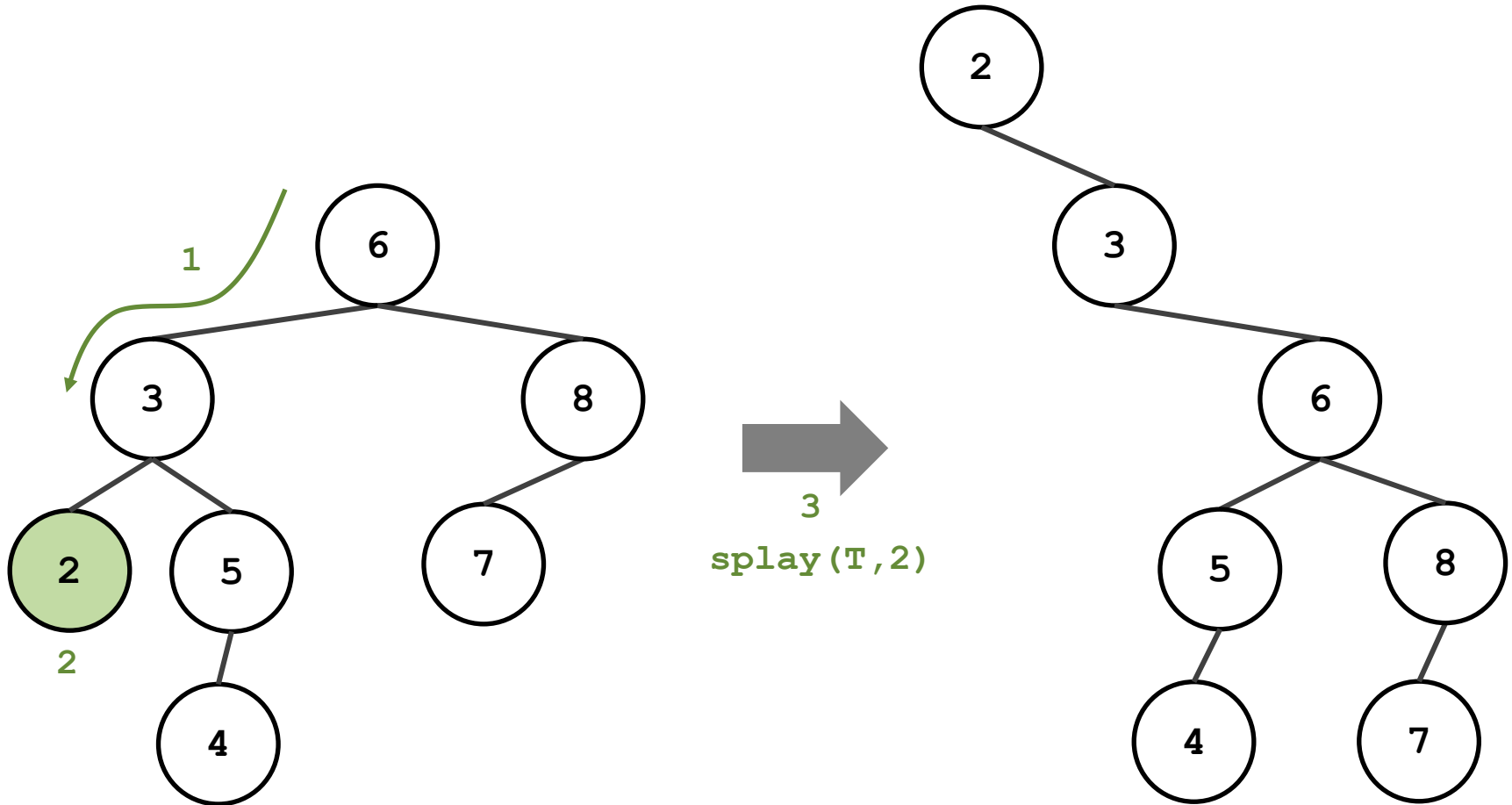
Gesamtlaufzeit  $O(h)$

# Einfügen

1. Suche analog zum Einfügen bei BST Einfügepunkt
2. Spüle eingefügten Knoten **x** per Splay-Operation nach oben



## Beispiel `insert(T, 2)`



# Einfügen: Laufzeit

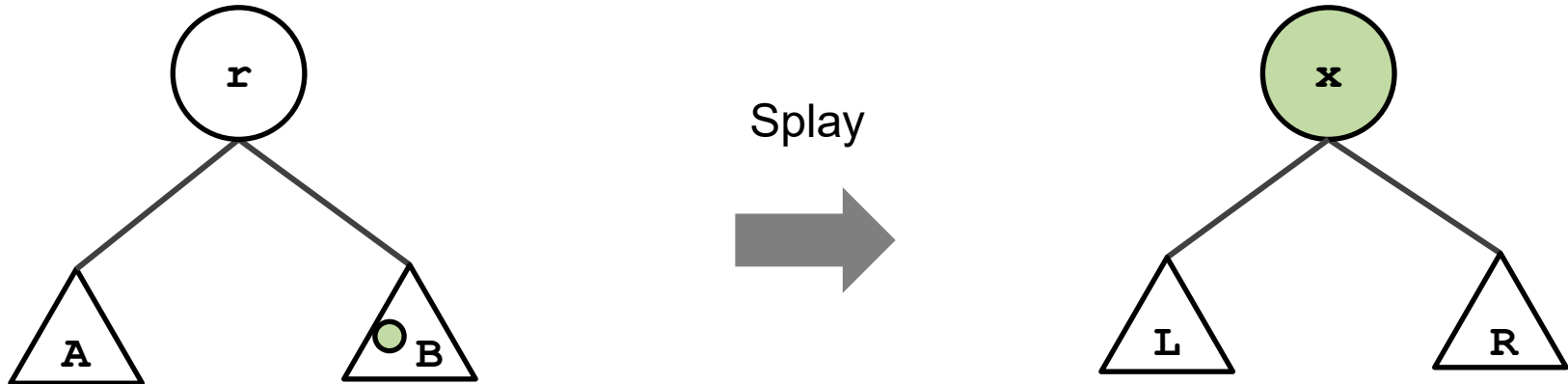
1. Position im BST suchen  $O(h)$

2. **splay**( $T, x$ )  $O(h)$

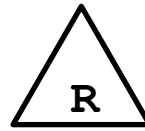
Gesamtlaufzeit  $O(h)$

# Löschen (I)

1. Spüle gesuchten Knoten **x** per Splay-Operation nach oben



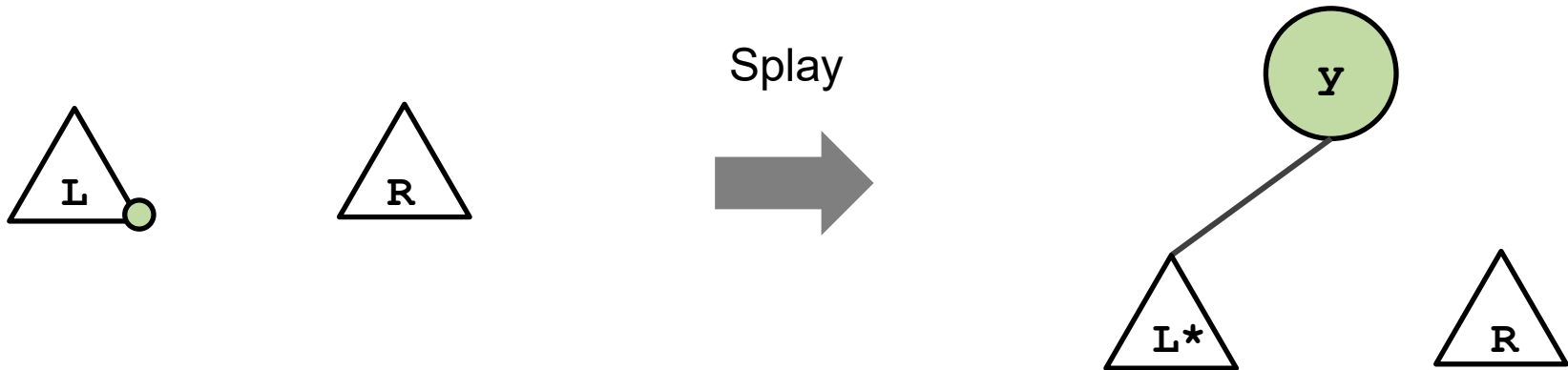
2. Lösche **x**



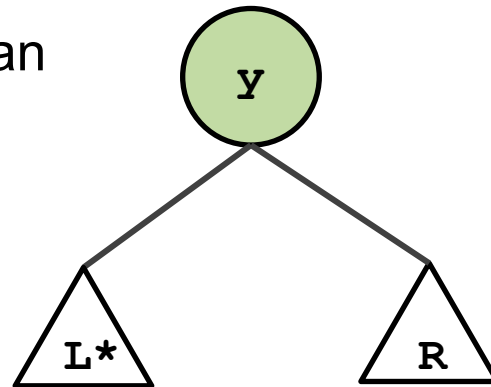
Wenn einer der beiden Teilbäume leer, dann fertig

## Löschen (II)

3. Spüle den „größten“ Knoten  $y$  in  $L$  per Splay-Operation nach oben



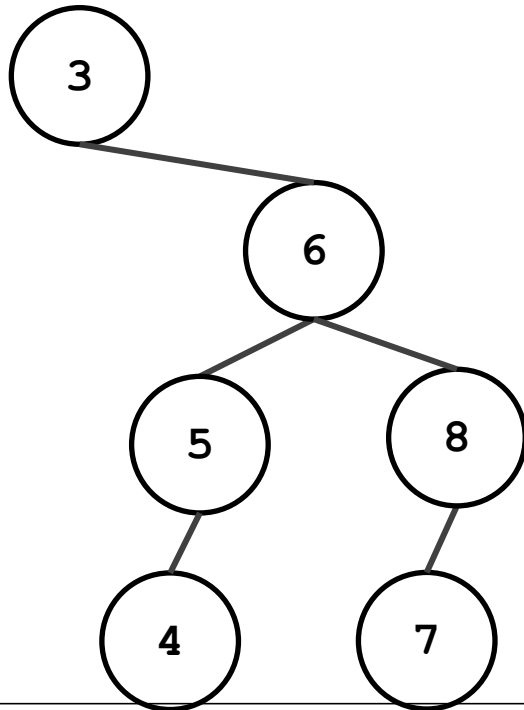
4. Hänge  $R$  an  $y$  an



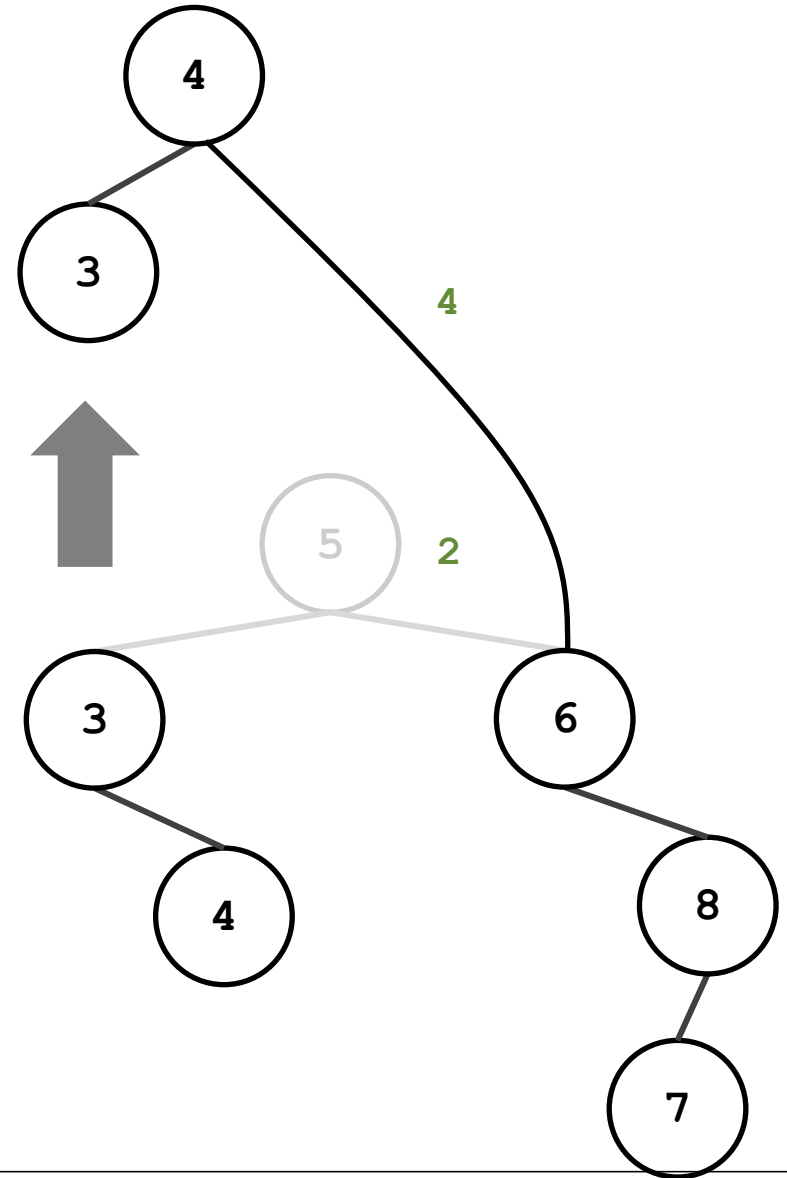
$y$  kann kein rechtes Kind haben, da größter Wert in  $L$

# Beispiel

`delete(T, 5)`



1  
`splay(T, 5)`



# Löschen: Laufzeit

- |  |                      |
|--|----------------------|
| 1. <b>splay</b> ( <b>T</b> , <b>x</b> )  | $O(h)$               |
| 2. <b>x</b> löschen  | $O(1)$               |
| 3. Max-Knoten <b>y</b> in <b>L</b> bestimmen<br>und <b>splay</b> ( <b>L</b> , <b>y</b> ) | $O(h) + O(h) = O(h)$ |
| 4. Anhängen  | $O(1)$               |

Gesamtlaufzeit  $O(h)$



# Laufzeit Splay-Bäume

Amortisierte Laufzeit:

Laufzeit pro Operation über mehrere Operationen hinweg

Operationen: Suchen, Löschen, Einfügen

Für  $m \geq n$  Operationen auf einem Splay-Baum mit maximal  $n$  Knoten ist die Worst-Case-Laufzeit  $O(m \cdot \log_2 n)$ , also  $O(\log_2 n)$  pro Operation.

Zusätzlich: Oft gesuchte Elemente werden sehr schnell gefunden



Ändern Sie den Algorithmus zur Suche bei Splay-Bäumen so ab, dass auch bei erfolgloser Suche der letzte besuchte Knoten nach oben gespült wird.



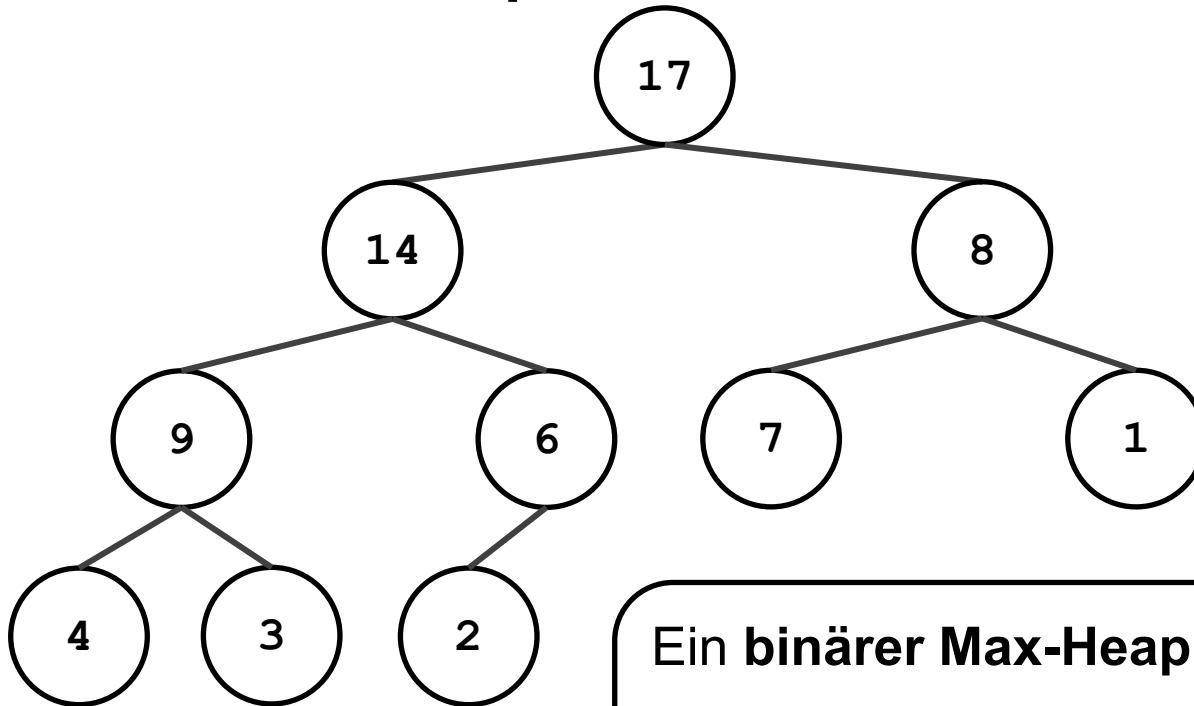
Könnte man statt des Maximums in  $\mathbf{L}$  beim Löschen auch das Minimum in  $\mathbf{R}$  nehmen?

---

# **(Binäre Max-)Heaps**

# Binärer Max-Heap

Achtung:  
Heaps sind keine BSTs,  
linke Kinder können  
größere Werte  
als rechte Kinder  
haben!



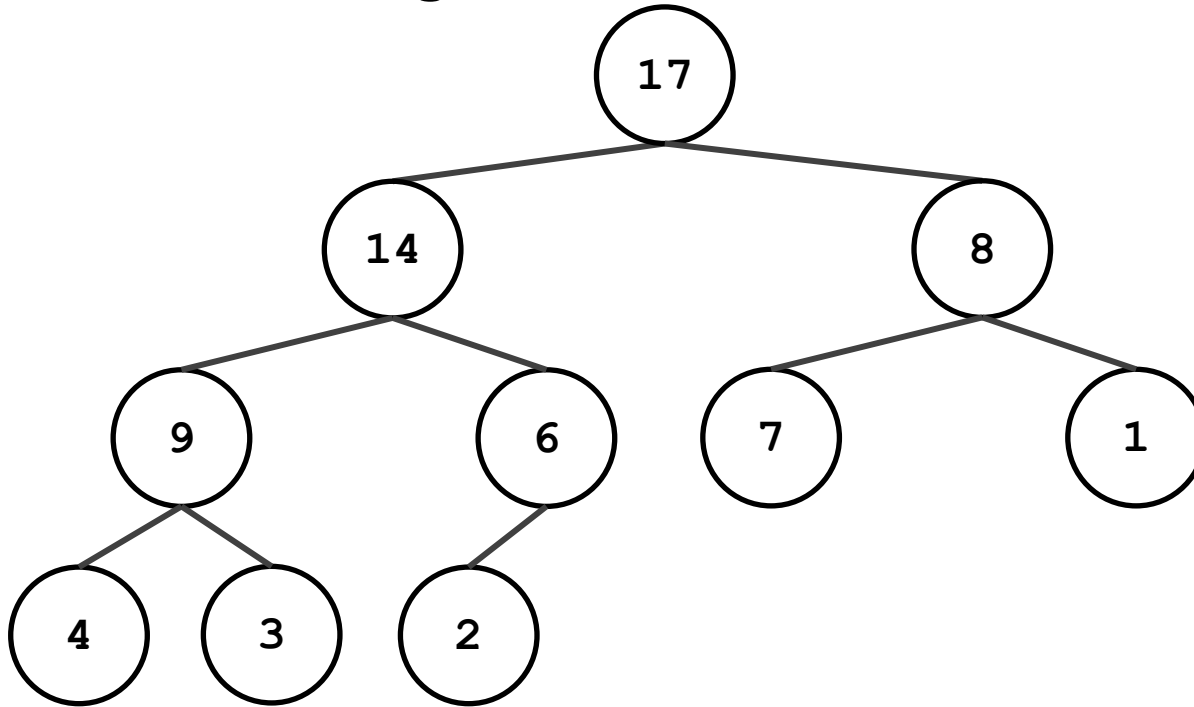
Bei Min-Heaps  
sind die Werte  
in Elternknoten  
jeweils kleiner

Ein **binärer Max-Heap** ist ein binärer Baum, der

(1) „bis auf das unterste Level vollständig und im untersten Level von links gefüllt ist“ und

(2) Für alle Knoten  $x \neq T.root$  gilt:  
 $x.parent.key \geq x.key$

# Ein Haufen Eigenschaften

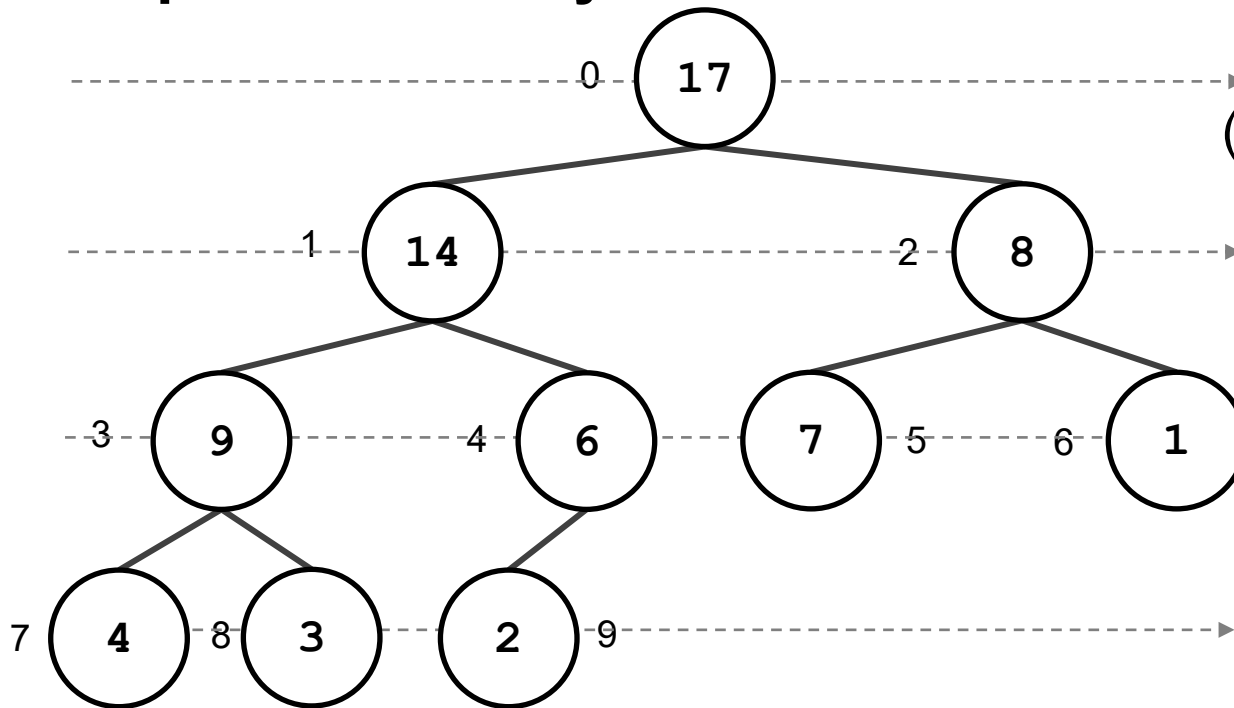


Da Baum (fast)  
vollständig, gilt

$$h \leq \log n$$

Maximum des Heaps steht in der Wurzel

# Heaps durch Arrays



speichere Anzahl  
Knoten in **H.size**  
(leerer Heap **H.size==0**)

Duale Sichtweise  
als Pointer  
oder als Array:

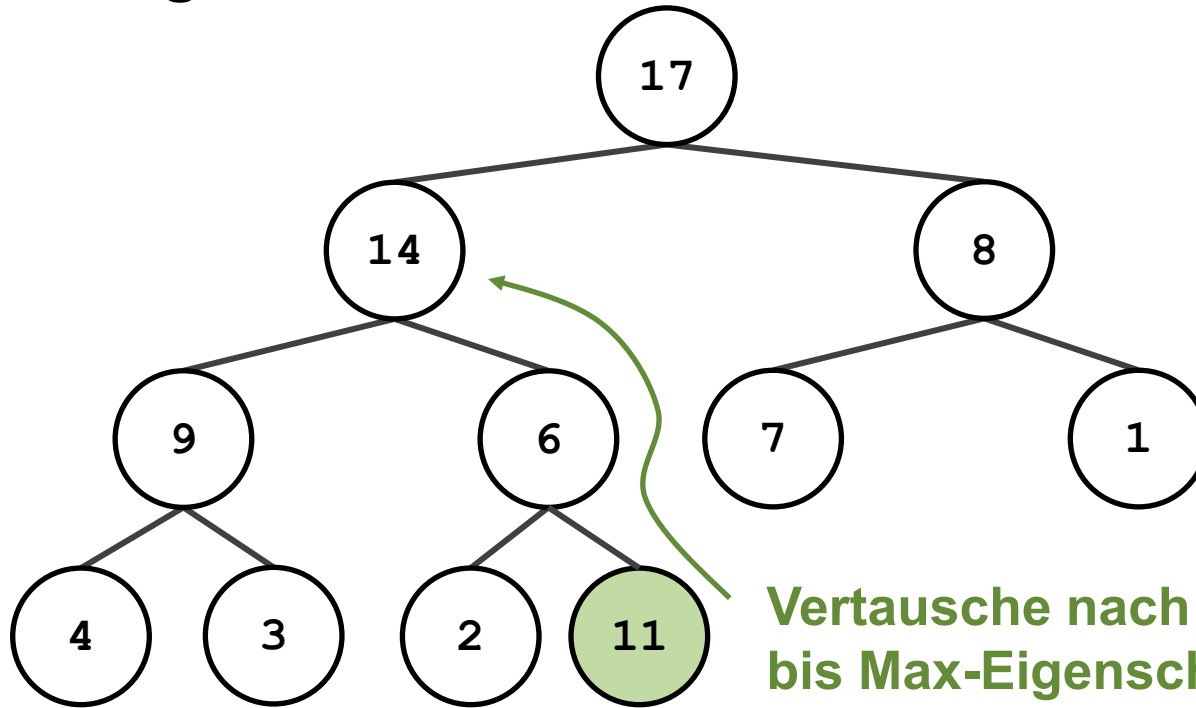
$$j.\text{parent} = \left\lfloor \frac{j}{2} \right\rfloor - 1$$

$$j.\text{left} = 2(j + 1) - 1$$

$$j.\text{right} = 2(j + 1)$$

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
17	14	8	9	6	7	1	4	3	2

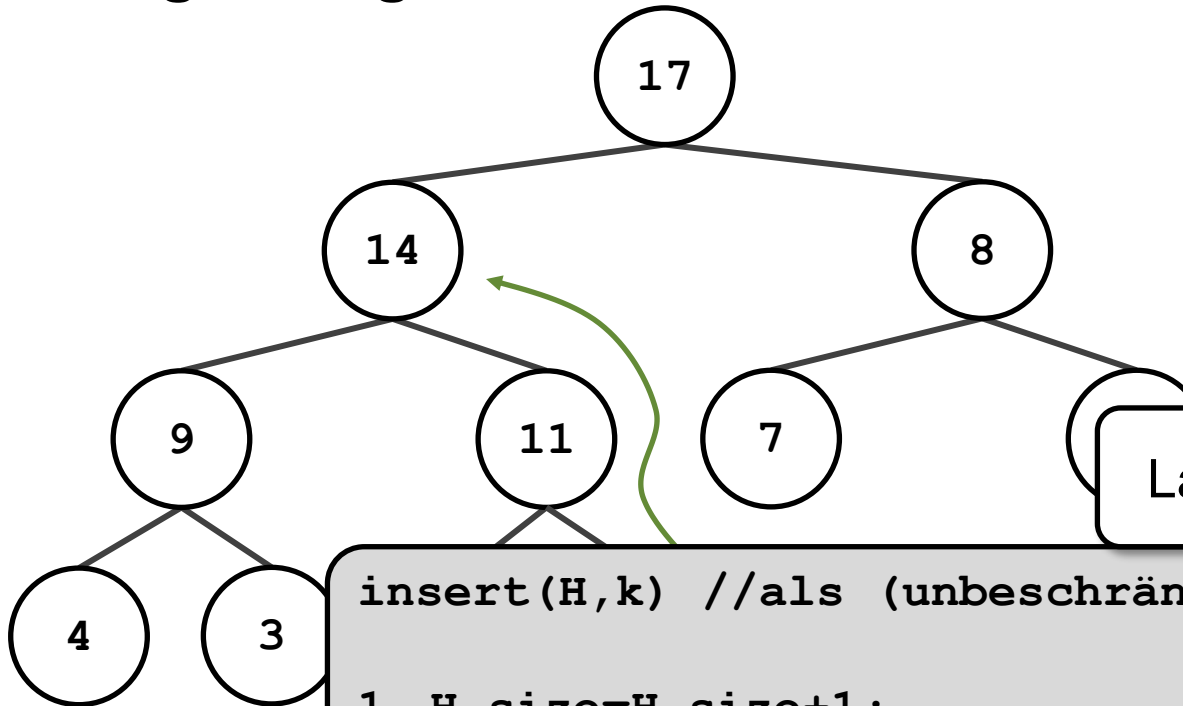
# Einfügen



**Vertausche nach oben,  
bis Max-Eigenschaft wieder erfüllt**

Position durch  
Baumstruktur  
vorgegeben

# Einfügen: Algorithmus



Laufzeit  $O(h) = O(\log n)$

```
insert(H,k) //als (unbeschränktes) Array
```

```
1  H.size=H.size+1;
```

```
2  H.A[H.size-1]=k;
```

```
3  i=H.size-1;
```

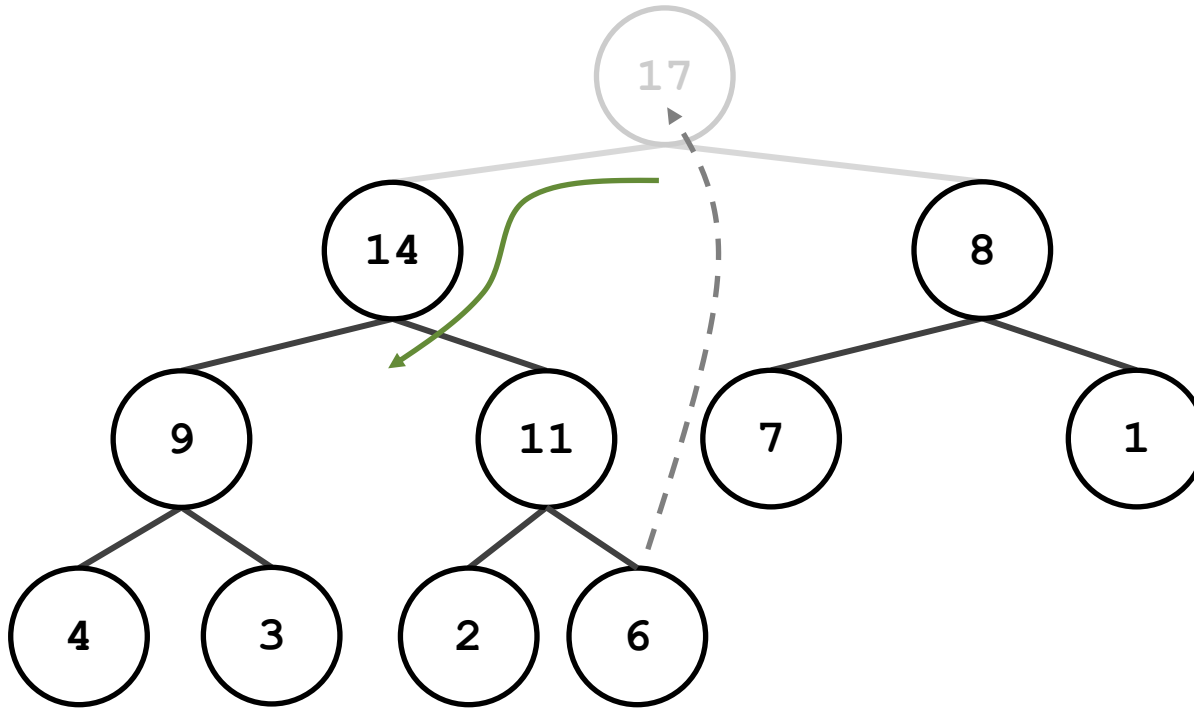
```
4  WHILE i>0 AND H.A[i] > H.A[i.parent]
```

```
5      SWAP(H.A,i,i.parent);
```

```
6      i=i.parent;
```



# Lösche Maximum



1. Ersetze Maximum durch „letztes“ Blatt
2. Stelle Max-Eigenschaften wieder her, indem Knoten nach unten gegen das Maximum der beiden Kinder getauscht wird (**heapify**)

# Lösche Max: Algorithmen

extract-max(H) //als (unbeschränktes) Array

```
1 IF isEmpty(H) THEN
2   return error 'underflow'
3 ELSE
4   max=H.A[0];
5   H.A[0]=H.A[H.size-1];
6   H.size=H.size-1;
7   heapify(H,0);
8   return max;
```

Laufzeit  $O(h) = O(\log n)$

heapify(H,i) //als (unbeschränktes) Array

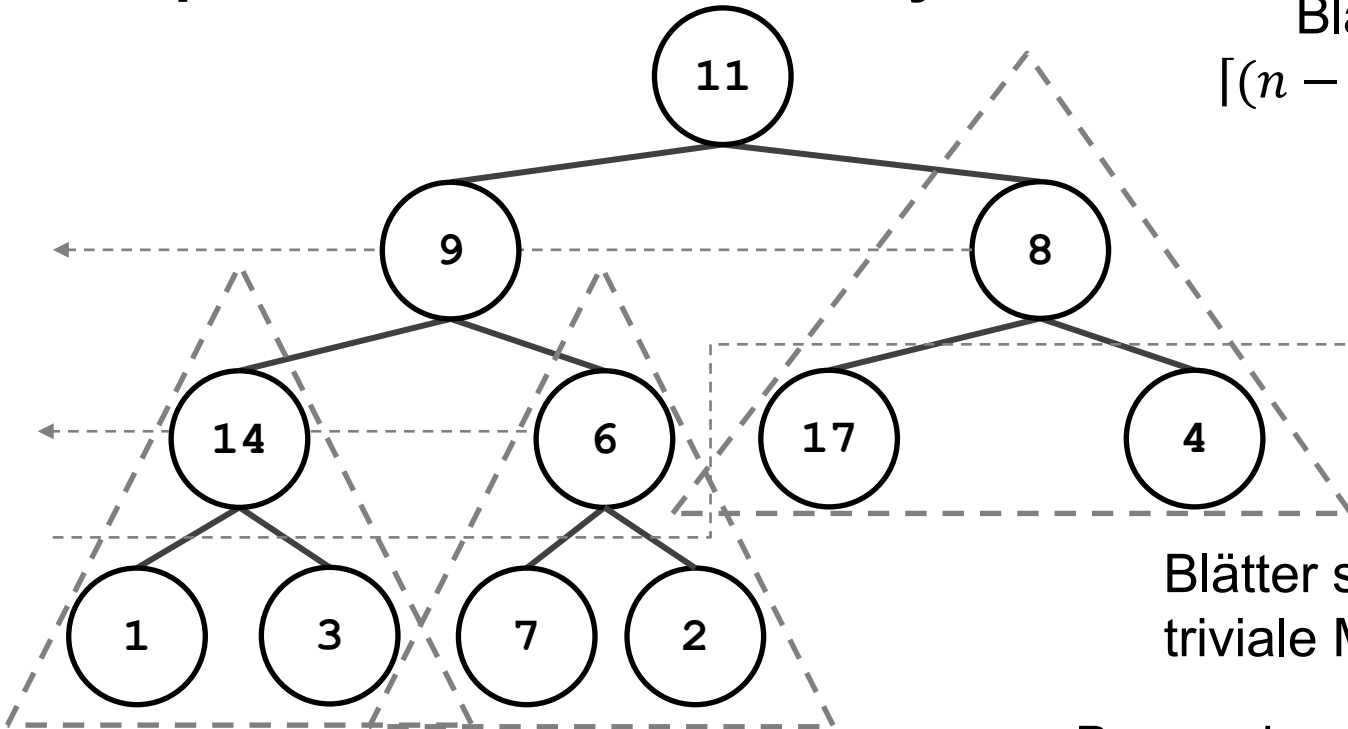
```
1 maxind=i;
2 IF i.left<H.size AND H.A[i]<H.A[i.left] THEN
3   maxind=i.left;
4 IF i.right<H.size AND H.A[maxind]<H.A[i.right] THEN
5   maxind=i.right;

6 IF maxind != i THEN
7   SWAP(H.A,i,maxind);
8   heapify(H,maxind);
```

Laufzeit  $O(h) = O(\log n)$

# Heap-Konstruktion aus Array

Blätterindizes:  
 $\lceil (n-1)/2 \rceil, \dots, n-1$ .



Blätter sind für sich  
triviale Max-Heaps

Baue rekursiv per **heapify**  
Max-Heaps für Teilbäume

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
11	9	8	14	6	17	4	1	3	7	2

# Heap-Konstruktion: Algorithmus

11

Laufzeit  $O(n \cdot h) = O(n \cdot \log n)$

```
buildHeap(H) //Array A schon nach H.A kopiert
```

```
1 H.size=A.size;  
2 FOR i = ceil((H.size-1)/2)-1 DOWNT0 0 DO  
3   heapify(H,i);
```

14

1

3

7

2

Blätter sind für sich  
triviale Max-Heaps

Baue rekursiv per **heapify**  
Max-Heaps für Teilbäume

0

1

2

3

4

5

6

7

8

9

10

11

9

8

14

6

17

4

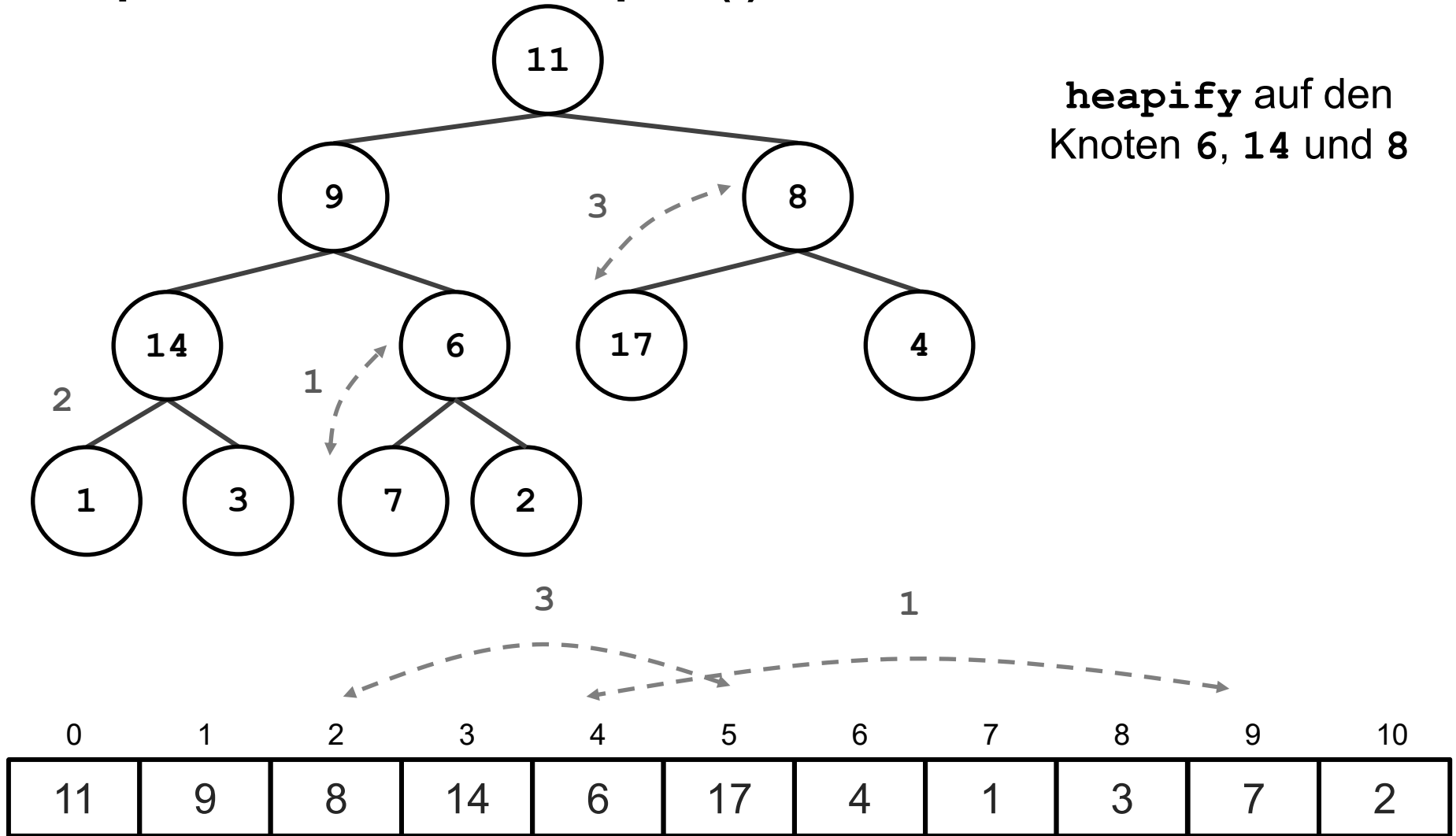
1

3

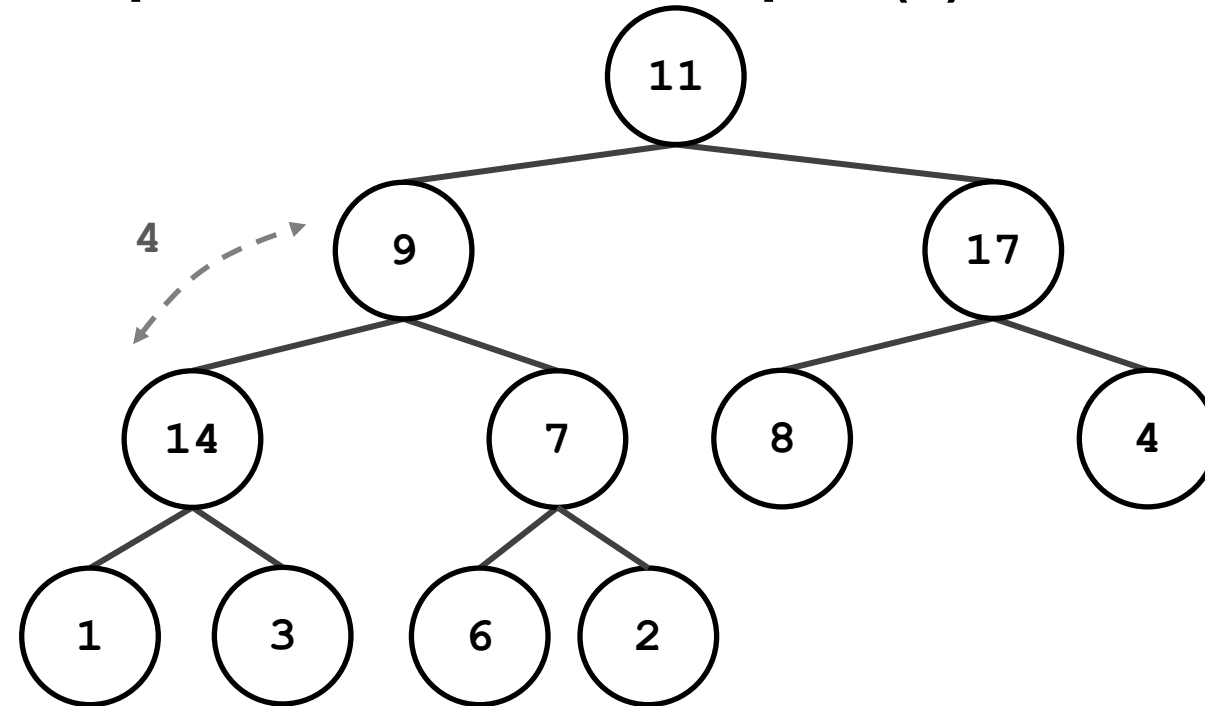
7

2

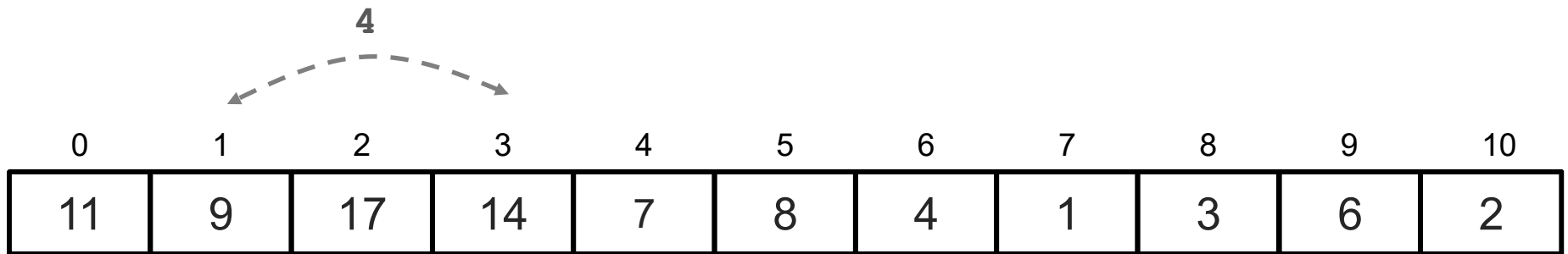
# Heap-Konstruktion: Beispiel (I)



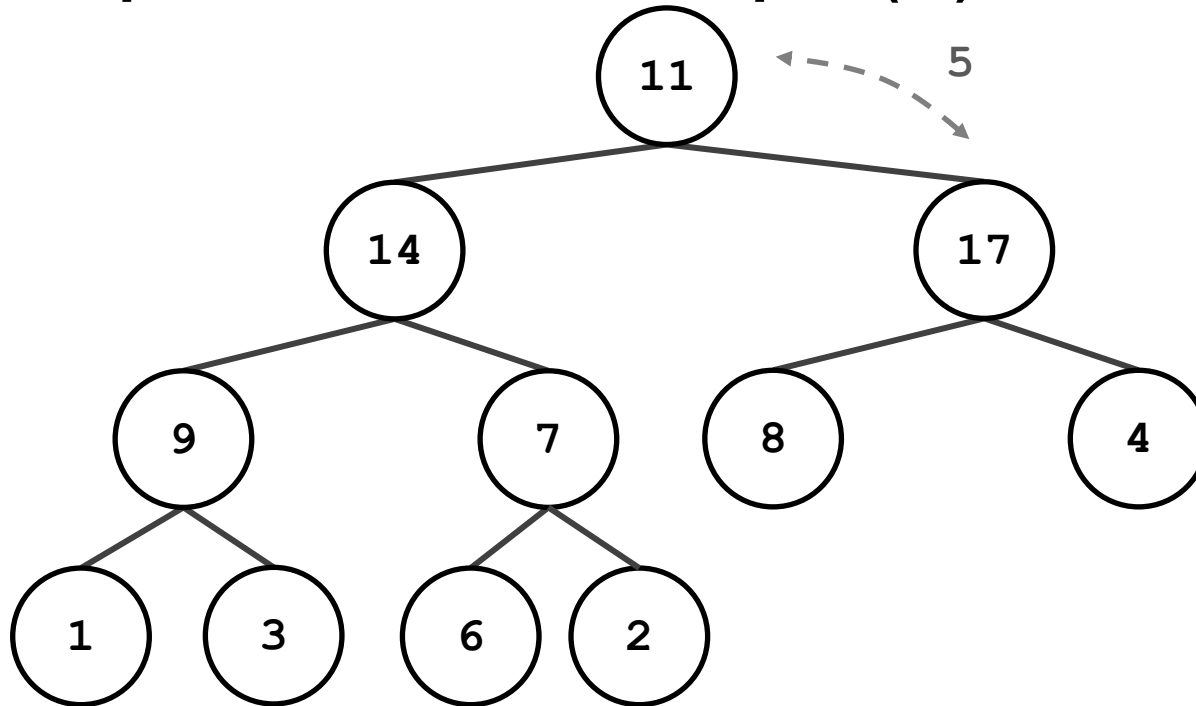
## Heap-Konstruktion: Beispiel (II)



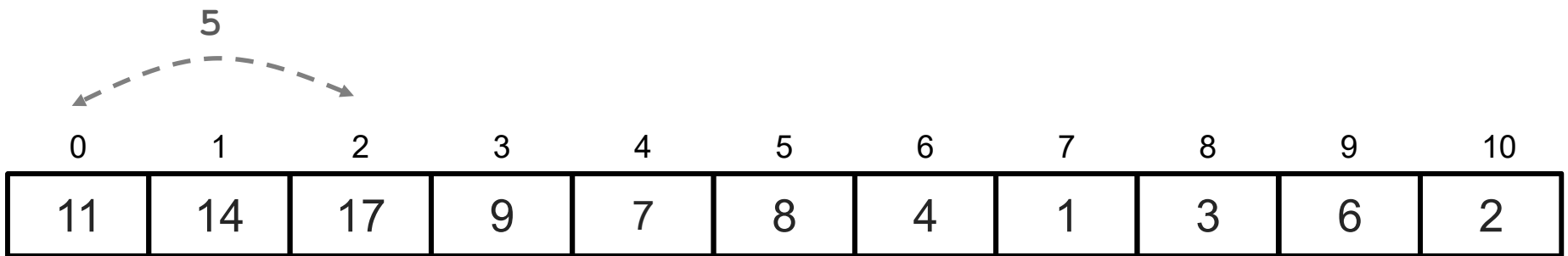
heapify auf dem  
Knoten 9



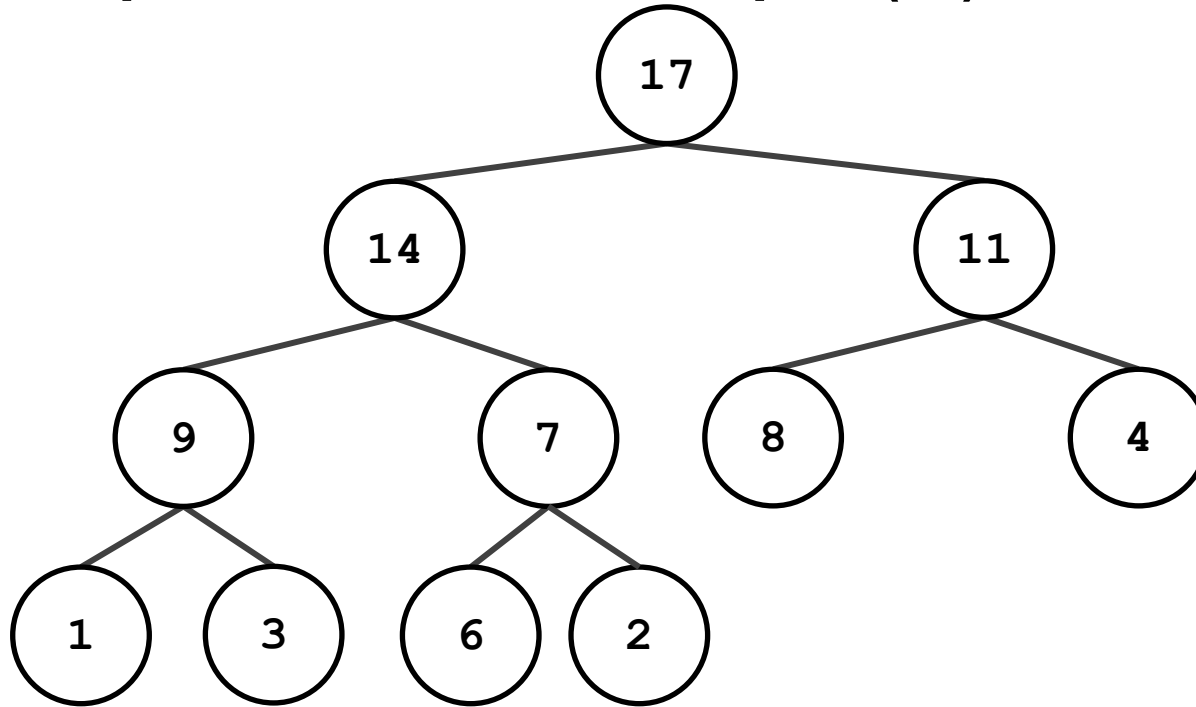
## Heap-Konstruktion: Beispiel (III)



heapify auf dem  
Knoten 11



## Heap-Konstruktion: Beispiel (IV)



0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
17	14	11	9	7	8	4	1	3	6	2



# Heap-Sort

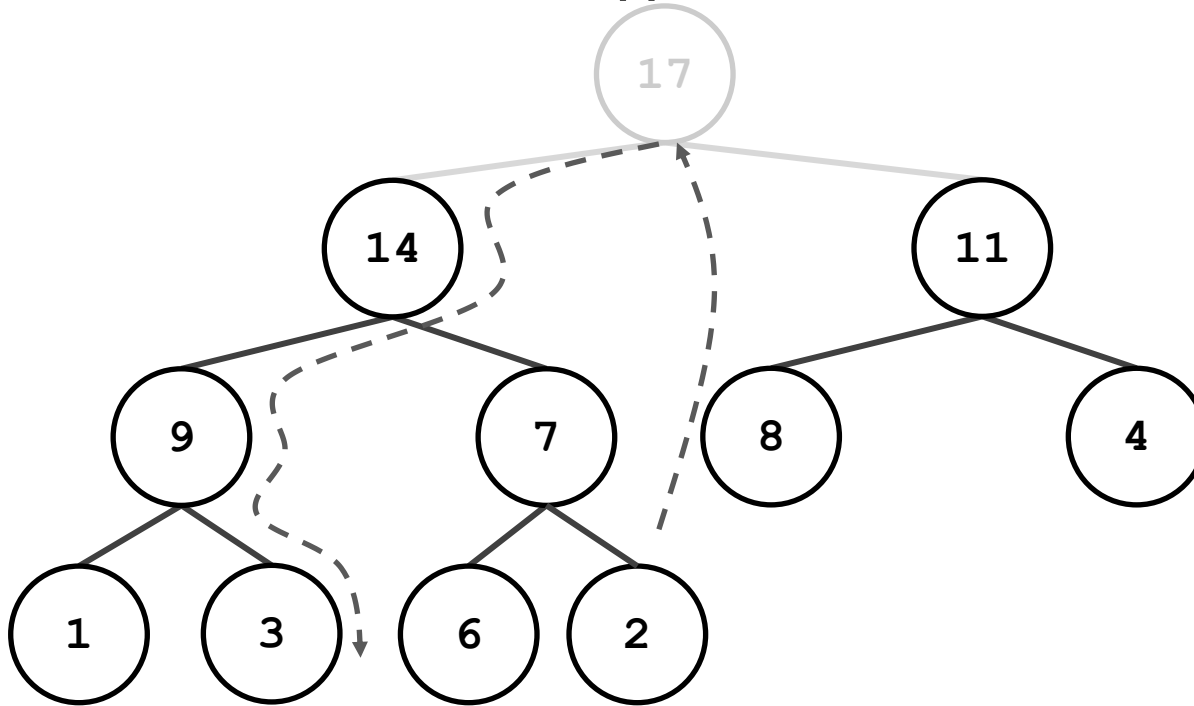
Laufzeit  $O(n \cdot h) = O(n \cdot \log n)$

```
heapSort(H) //Array A schon nach H.A kopiert  
  
1 buildHeap(H);  
2 WHILE !isEmpty(H) DO PRINT extract-max(H);
```

Gibt Einträge in Array **A** in absteigender Größe aus

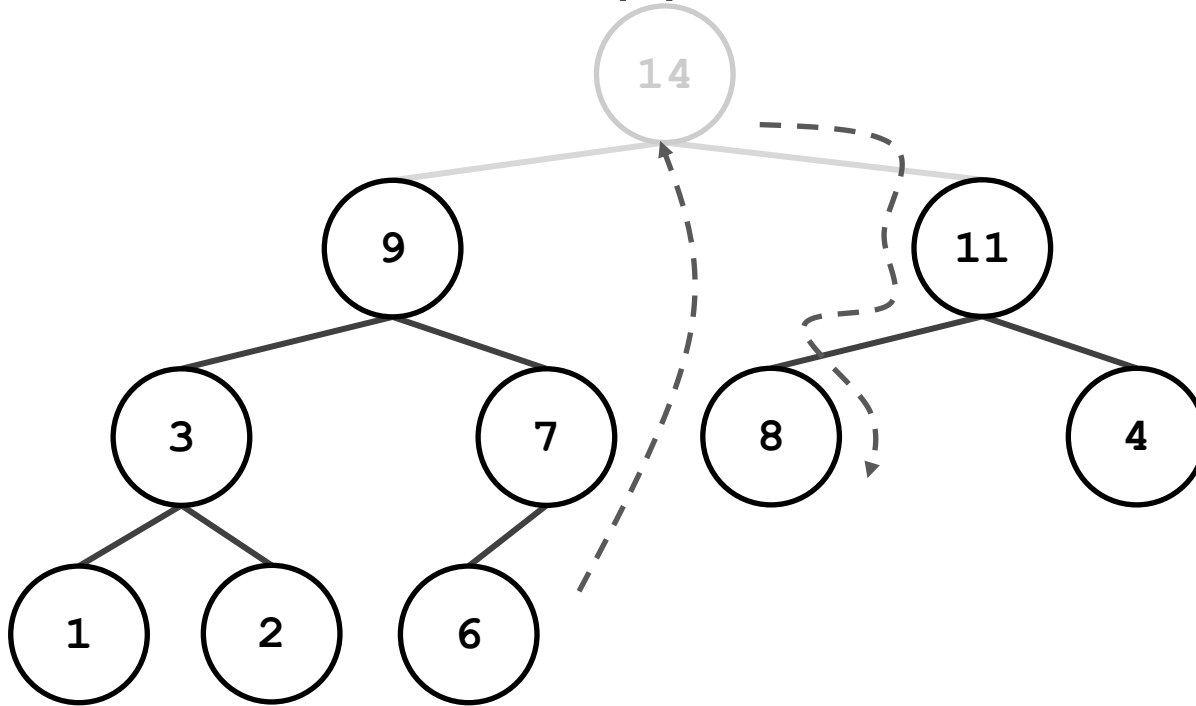
Alternativ: speichere in jeder **WHILE**-Iteration  
**max=extract-max(H)** in **H.A[H.size]=max**,  
um sortierte Liste am Ende aufsteigend im Array **A** zu haben.

# Heap-Sort: Beispiel (I)



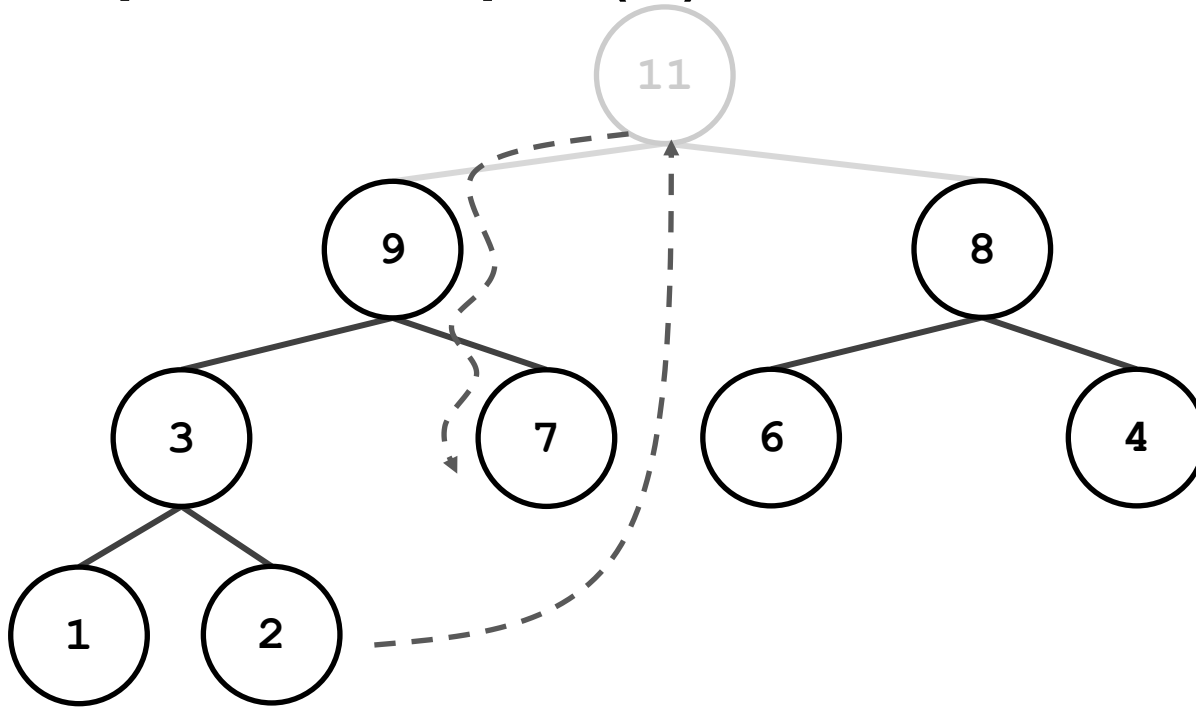
Ausgabe: 17

## Heap-Sort: Beispiel (II)



Ausgabe: 17    14

## Heap-Sort: Beispiel (III)



Ausgabe: 17    14    11    usw.

# Abstrakter Datentyp Priority Queue

- new (Q)** - erzeugt neue (leere) Priority Queue namens Q
- isEmpty (Q)** - gibt an, ob Queue Q leer
- max (Q)** - gibt „größtes“ Element aus Queue Q zurück (bzw. Fehlermeldung, wenn Queue leer)
- extract-max (Q)** - gibt „größtes“ Element aus Queue Q zurück und löscht es aus Queue (bzw. Fehlermeldung, wenn Queue leer)
- insert (Q, k)** - fügt Wert k zu Queue Q hinzu

# Priority Queues in Java

OVERVIEW MODULE PACKAGE **CLASS** USE TREE PREVIEW NEW DEPRECATED INDEX

SUMMARY: NESTED | FIELD | CONSTR | METHOD    DETAIL: FIELD | CONSTR | METHOD

**Module** java.base

**Package** java.util

## Class PriorityQueue<E>

java.lang.Object

java.util.AbstractCollection<E>

java.util.AbstractQueue<E>

java.util.PriorityQueue<E>

### Type Parameters:

E - the type of elements held in this queue

### All Implemented Interfaces:

Serializable, Iterable<E>, Collection<E>, Queue<E>

```
public class PriorityQueue<E>
```

```
extends AbstractQueue<E>
```

```
implements Serializable
```

An unbounded priority queue based on a priority heap. The elements of the priority queue are ordered by their natural ordering, or by a `Comparator` provided at queue construction time, depending on whether the queue is constructed with a `Comparator` or not. The queue does not permit null elements. A priority queue relying on natural ordering also does not permit non-null elements that do not implement `Comparable` (a `ClassCastException` will result).

## Java 22 Class Priority Queue



Mit den Heaps erreichen wir ohne aufwändiges Balancieren dennoch Laufzeiten  $O(\log n)$  für die Operationen Einfügen und Löschen. Sind AVL-Bäume+Co also überflüssig?



Warum kann man für Heap-Sort nicht einfach am Ende das Array ausgeben?

# B-Bäume

*B* für Balanced?

*B* für Bayer-McCreight (1972)?

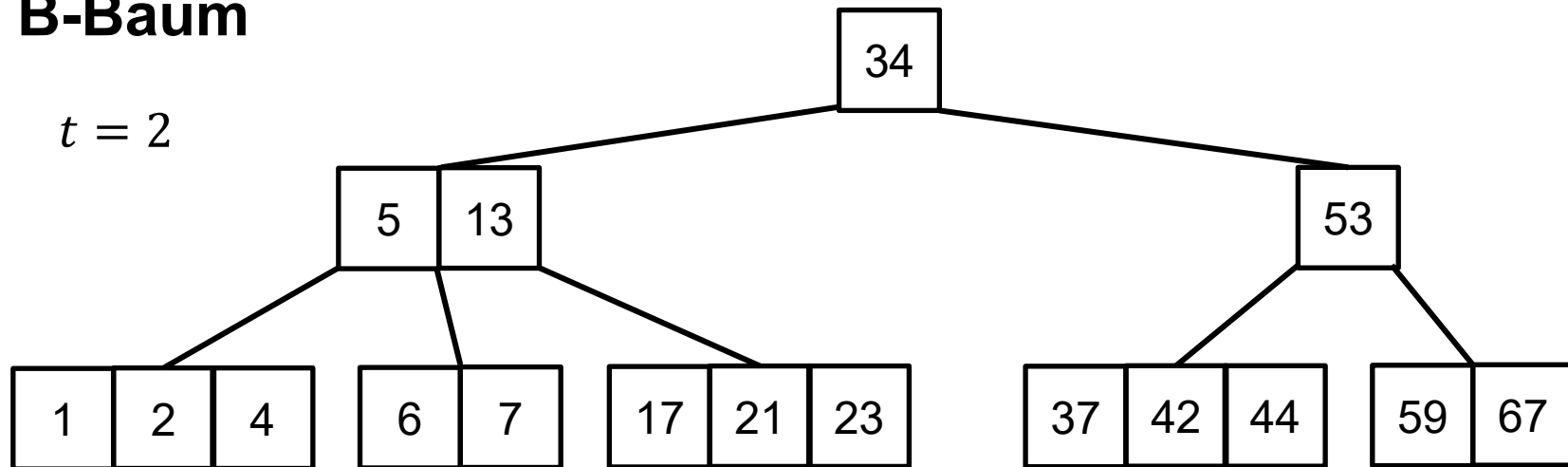
*B* für Boeing?

...



# B-Baum

$t = 2$

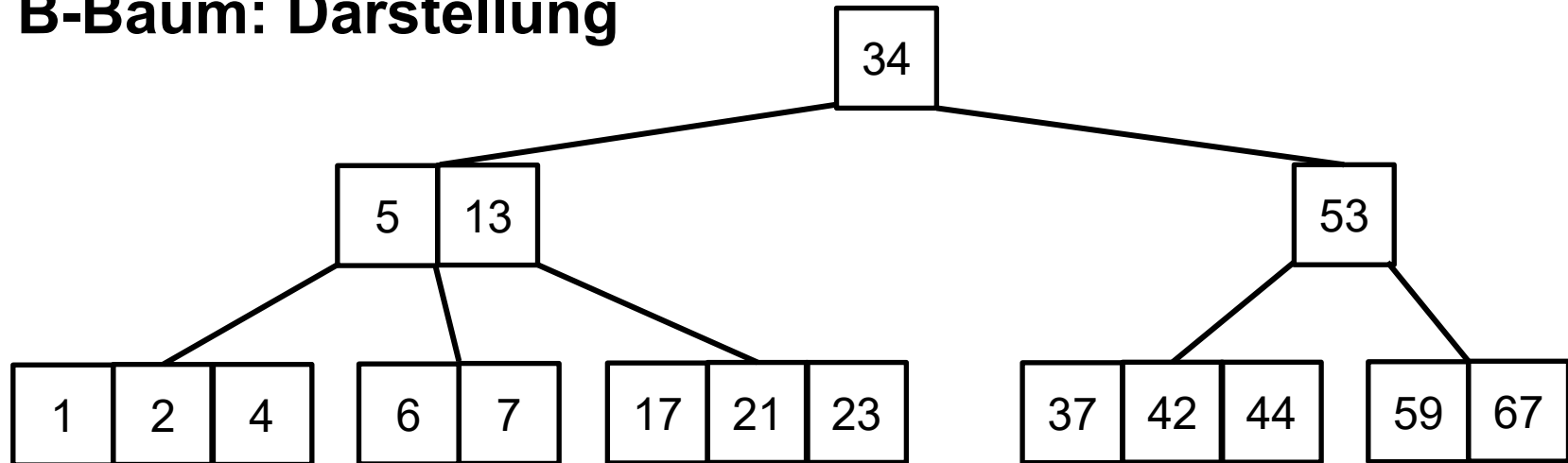


Ein **B-Baum** (vom Grad  $t$ ) ist ein Baum, bei dem

- (1) Jeder Knoten (außer der Wurzel) zwischen  $t - 1$  und  $2t - 1$  Werte **key**[0], **key**[1], ... hat und die Wurzel zwischen 1 und  $2t - 1$ ,
- (2) die Werte innerhalb eines Knoten aufsteigend geordnet sind,
- (3) die Blätter alle die gleiche Höhe haben, und
- (4) jeder innere Knoten mit  $m$  Werten  $m + 1$  Kinder hat, so dass für alle Werte  $k_j$  aus dem  $j$ -ten Kind gilt:

$$k_0 \leq \mathbf{key}[0] \leq k_1 \leq \mathbf{key}[1] \leq \dots \leq k_{m-1} \leq \mathbf{key}[m-1] \leq k_m$$

# B-Baum: Darstellung



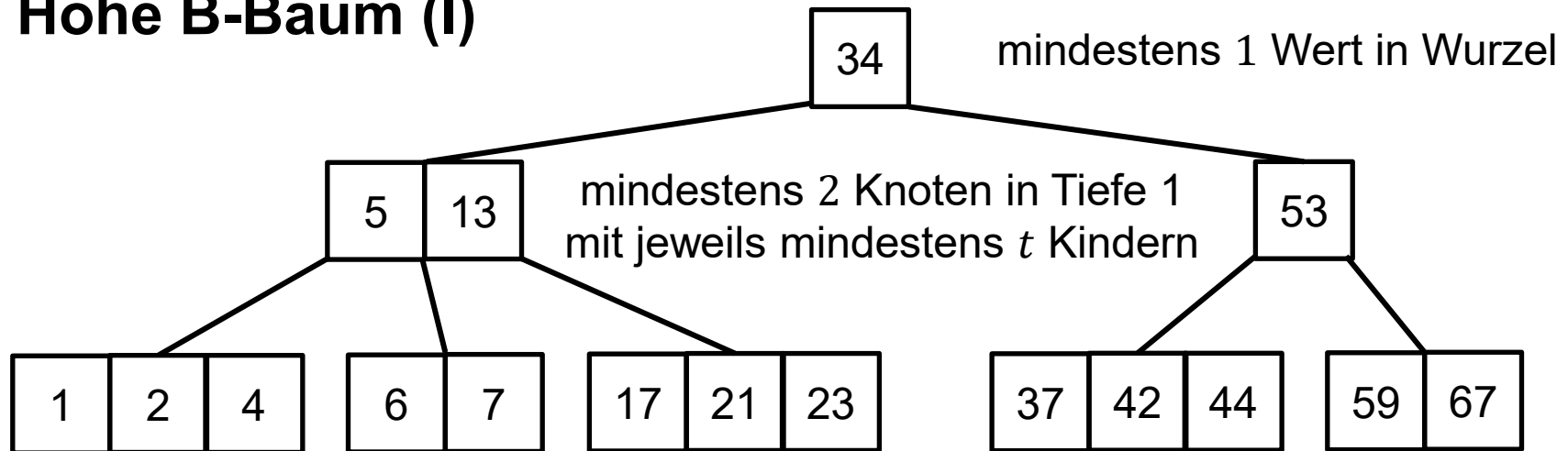
**`x.n`**

**`x.key[0] , ... , x.key[x.m-1]`**

**`x.child[0] , ... , x.child[x.m]`**

- Anzahl Werte eines Knoten **`x`**
- (geordnete) Werte in Knoten **`x`**
- Zeiger auf Kinder in Knoten **`x`**

# Höhe B-Baum (I)



mindestens  $2t$  Knoten in nächster Tiefe mit jeweils mindestens  $t$  Kindern,  
mindestens  $2t^2$  Knoten in nächster Tiefe mit jeweils mindestens  $t$  Kindern,  
mindestens  $2t^3$  Knoten in nächster Tiefe mit jeweils mindestens  $t$  Kindern, usw.

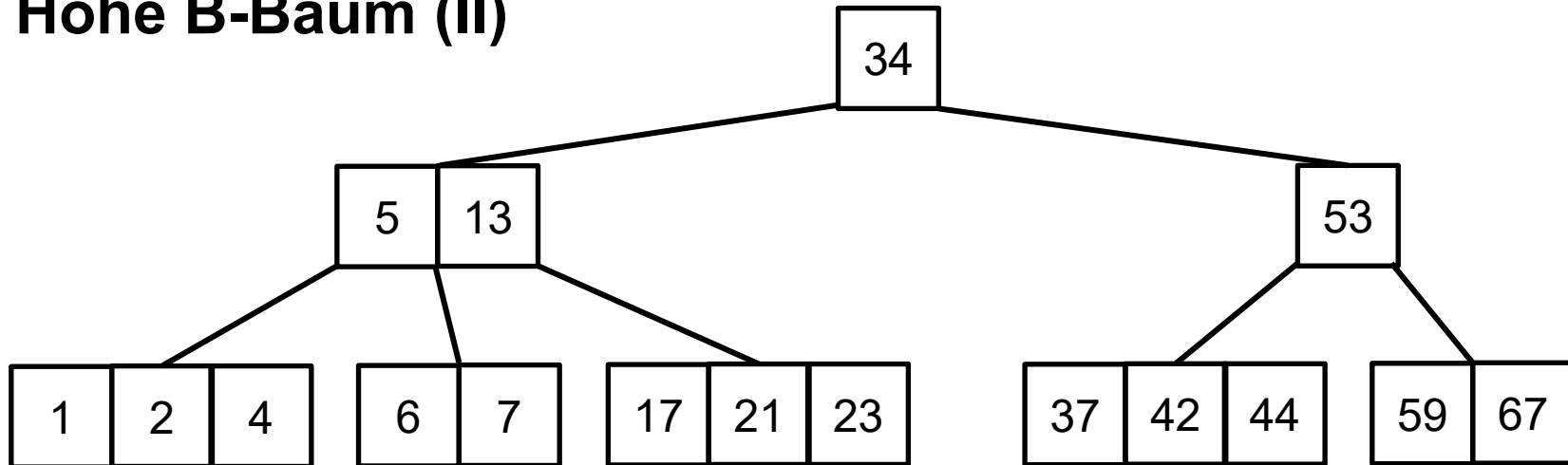
Und in jedem Knoten außer Wurzel mindestens  $t - 1$  Werte.

Anzahl Werte  $n$  im B-Baum im Vergleich zu Höhe  $h$ :

$$n \geq 1 + (t - 1) \cdot \sum_{i=1}^h 2t^{i-1} = 1 + 2(t - 1) \cdot \frac{t^h - 1}{t - 1} = 2t^h - 1$$

also:  $\log_t \frac{n+1}{2} \geq h.$  ■

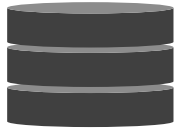
## Höhe B-Baum (II)



Ein B-Baum vom Grad  $t$  mit  $n$  Werten  
hat maximale Höhe  $h \leq \log_t \frac{n+1}{2}$ .

Für größere Werte für  $t$  also „flacher“ als (vollständiger) Binärbaum.

# Anwendung



Lesen/Schreiben  
in Blöcken von  
512 bis 16K Bytes



mehrere Werte  
(z.B. Index-Einträge)  
auf einmal

Beispiel:

4KB Blöcke / 32 Bytes pro Eintrag = 128 Einträge pro Knoten,  $t = 64$ .

Bei  $10^{12}$  Werten hat B-Baum die Höhe  $h \leq 7$ .



Quelle: [de.wikipedia.org](https://de.wikipedia.org)

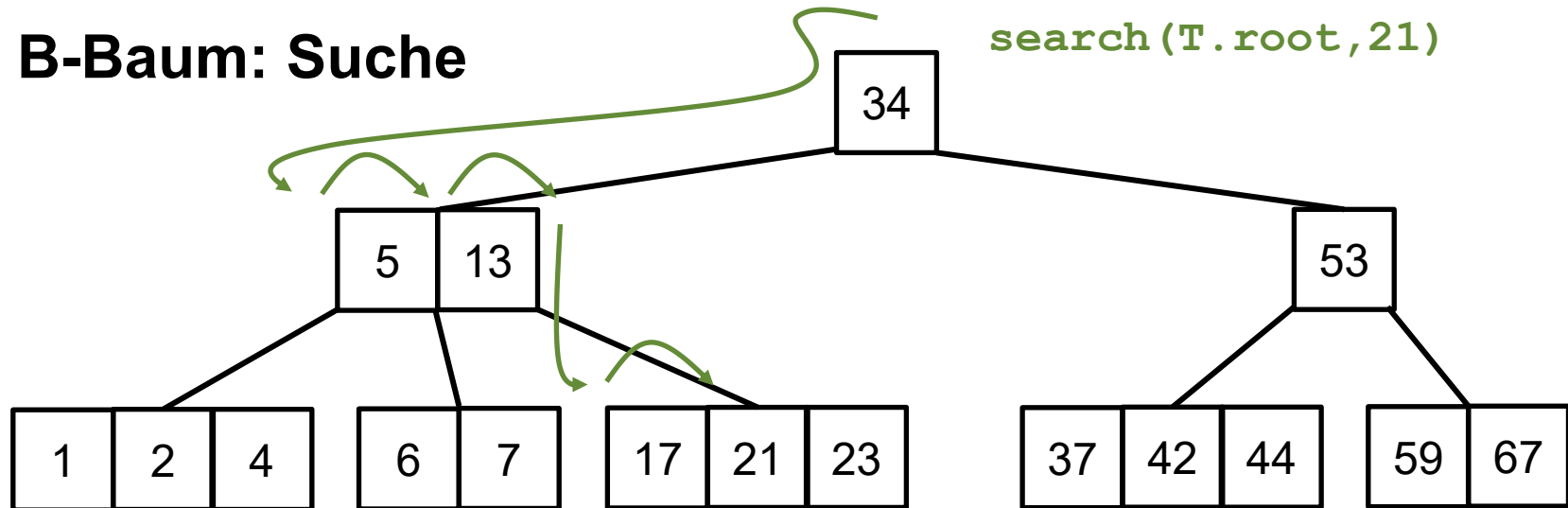
## 10.3.1 How MySQL Uses Indexes

Indexes are used to find rows with specific column values quickly. Without an index, MySQL must begin with the first row and then read through the entire table to find the relevant rows. The larger the table, the more this costs. If the table has an index for the columns in question, MySQL can quickly determine the position to seek to in the middle of the data file without having to look at all the data. This is much faster than reading every row sequentially.

Most MySQL indexes (PRIMARY KEY, UNIQUE, INDEX, and FULLTEXT) are stored in B-trees. Exceptions: Indexes on spatial data types use R-trees; MEMORY tables also support hash indexes; InnoDB uses inverted lists for FULLTEXT indexes.

[Reference Manual](#)

# B-Baum: Suche



search(x, k)

```
1 WHILE x != nil DO
2   i=0;
3   WHILE i < x.m AND x.key[i] < k DO i=i+1;
4   IF i < x.m AND x.key[i]==k THEN
5     return (x,i);
6   ELSE
7     x=x.child[i];
8   return nil;
```

maximal  
 $2t = O(1)$   
Iterationen

Laufzeit  $O(t \cdot h) = O(\log_t n)$

# Baumkunde

alternative Definition:  
max  $t$  und mind  $t/2$  Kinder  
pro innerem Knoten  $\neq$  Wurzel

B-Baum vom Grad  $t$   
max  $2t$ , mind  $t$  Kinder  
pro innerem Knoten  $\neq$  Wurzel

alternativer Bedeutung B\*-Baum:  
B-Baum, mit Füllgrad mind.  $2/3$   
pro innerem Knoten  $\neq$  Wurzel

alternativer Name:  
B\*-Baum

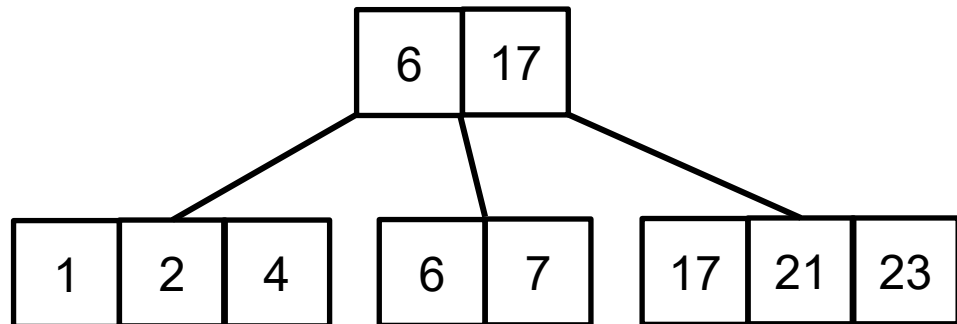
2-3-4-Baum  
oder (2,4)-Baum  
=  
B-Baum für  $t = 2$

B+-Baum

alle Werte in Blättern, innere  
Knoten enthalten Werte erneut

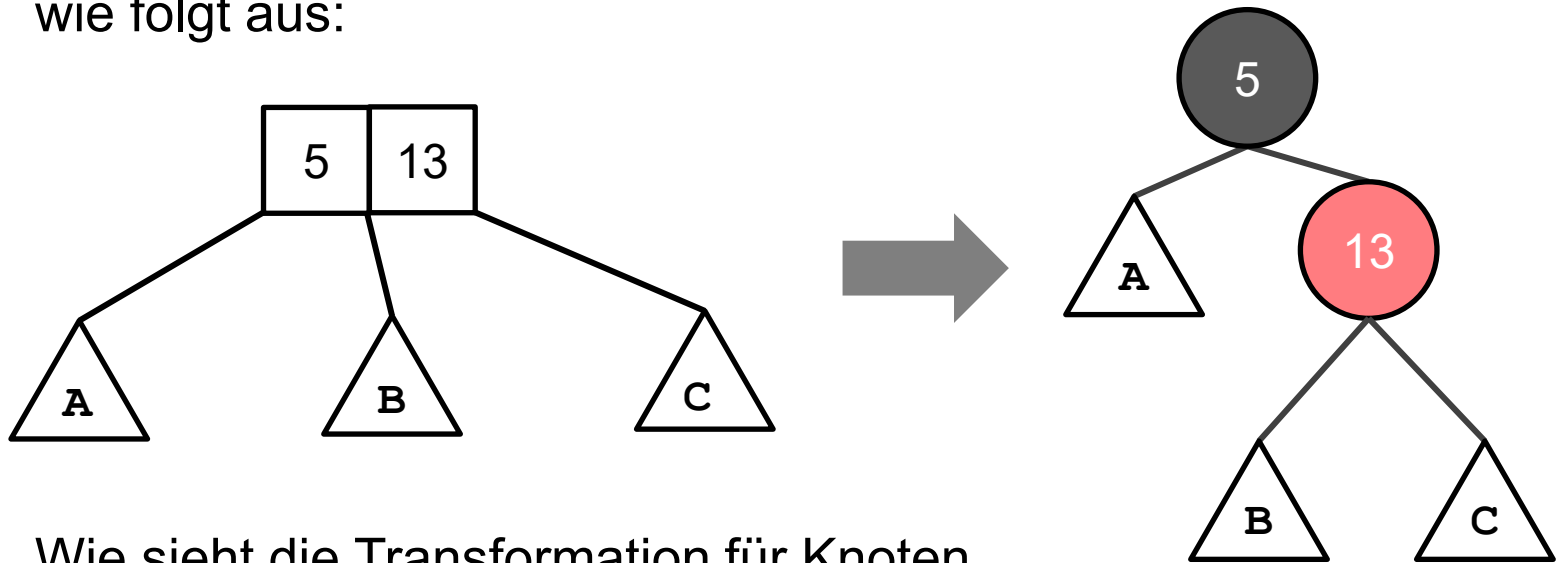
Vorteil: innere Knoten speichern  
nur kurzen Schlüssel, nicht  
auch noch Daten(-zeiger)

Nachteil: Findet Werte erst im Blatt





Man kann B-Bäume vom Grad  $t = 2$  in Rot-Schwarz-Bäume überführen. Für Knoten mit zwei Werten sieht die Transformation wie folgt aus:



Wie sieht die Transformation für Knoten mit einem bzw. drei Werten aus?

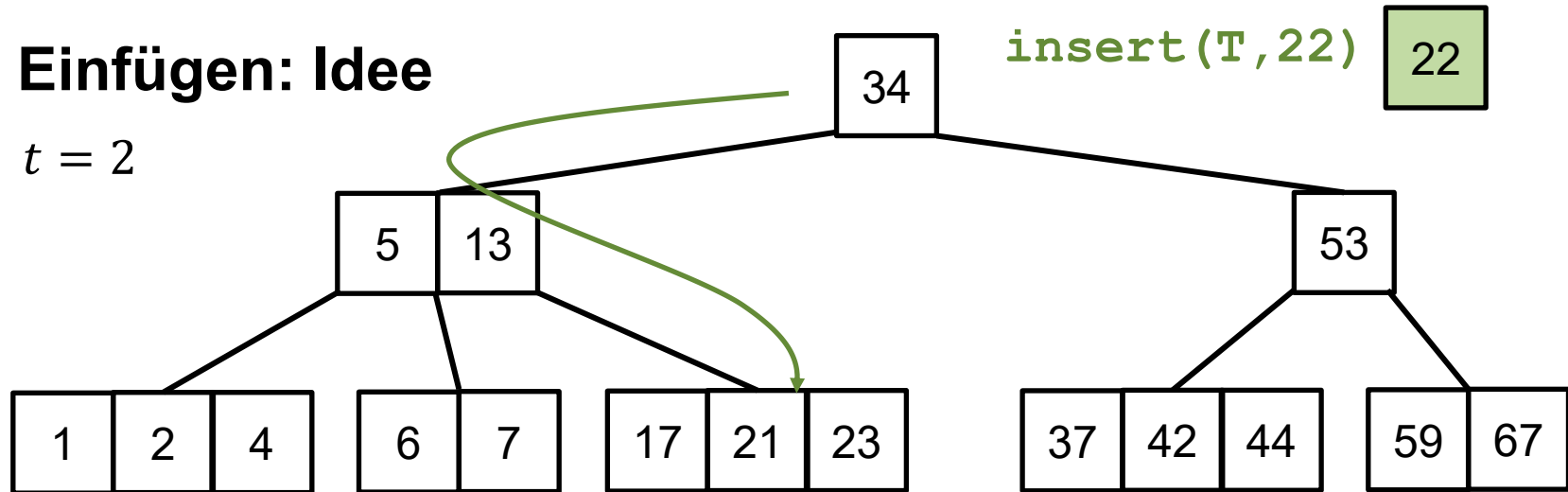


Argumentieren Sie, dass bei rekursiver Anwendung auf die Teilbäume ein korrekter Rot-Schwarz-Baum entsteht. Welche Höhe hat er?



# Einfügen: Idee

$t = 2$



Prinzip: Einfügen erfolgt immer in einem Blatt

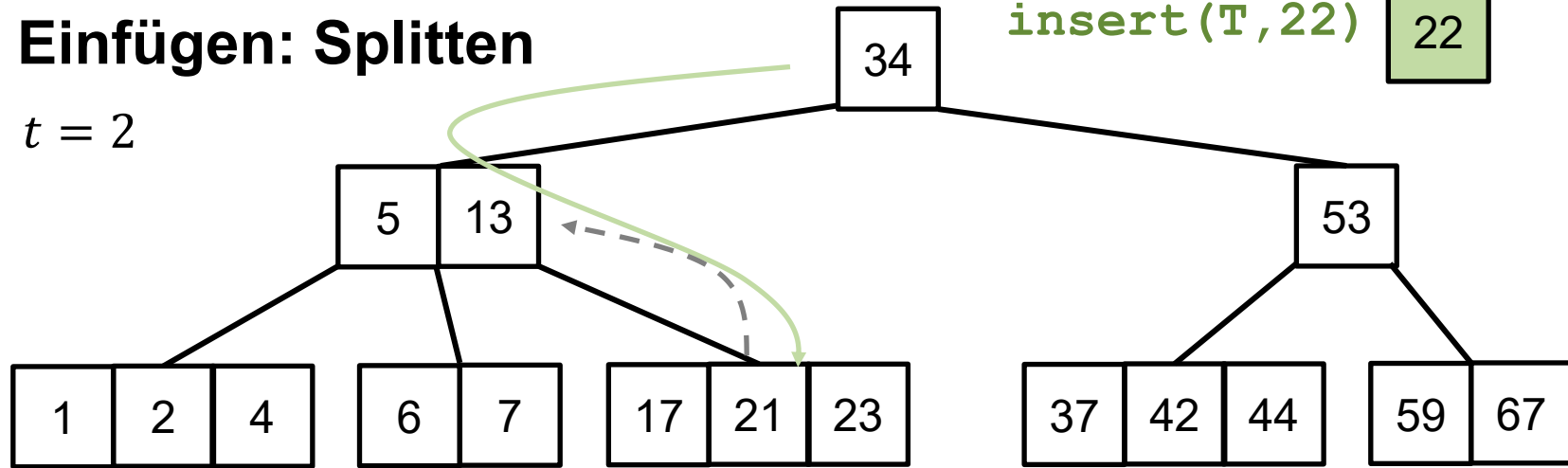
Wenn Blatt weniger als  $2t - 1$  Werte, dann einfügen – fertig.  
Sonst...

# Einfügen: Splitten

$t = 2$

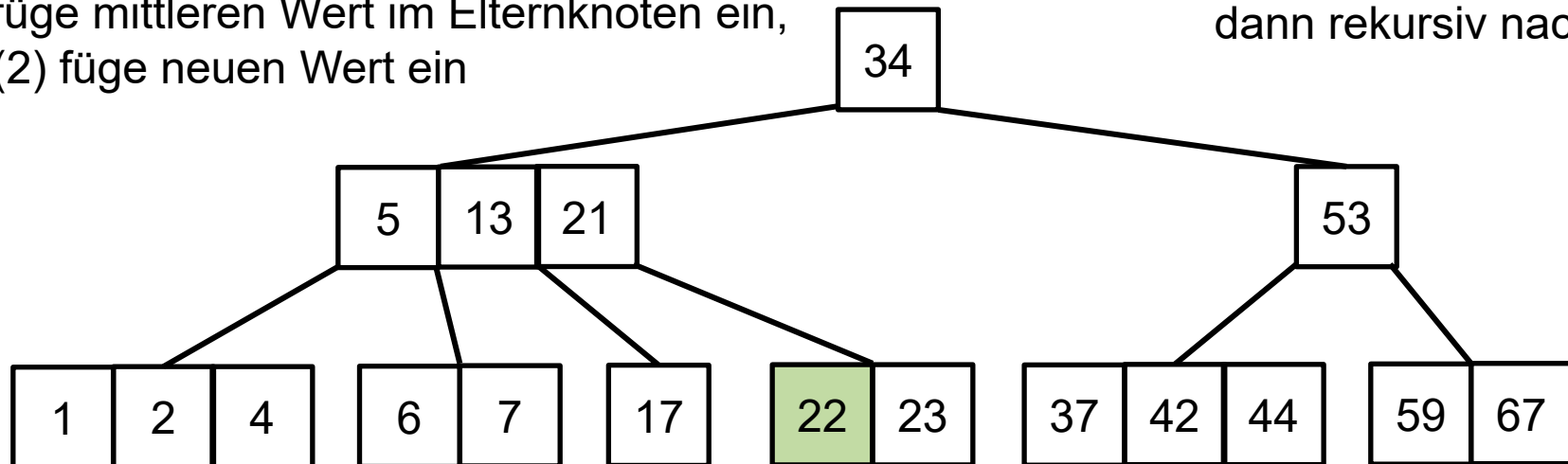
`insert(T, 22)`

22



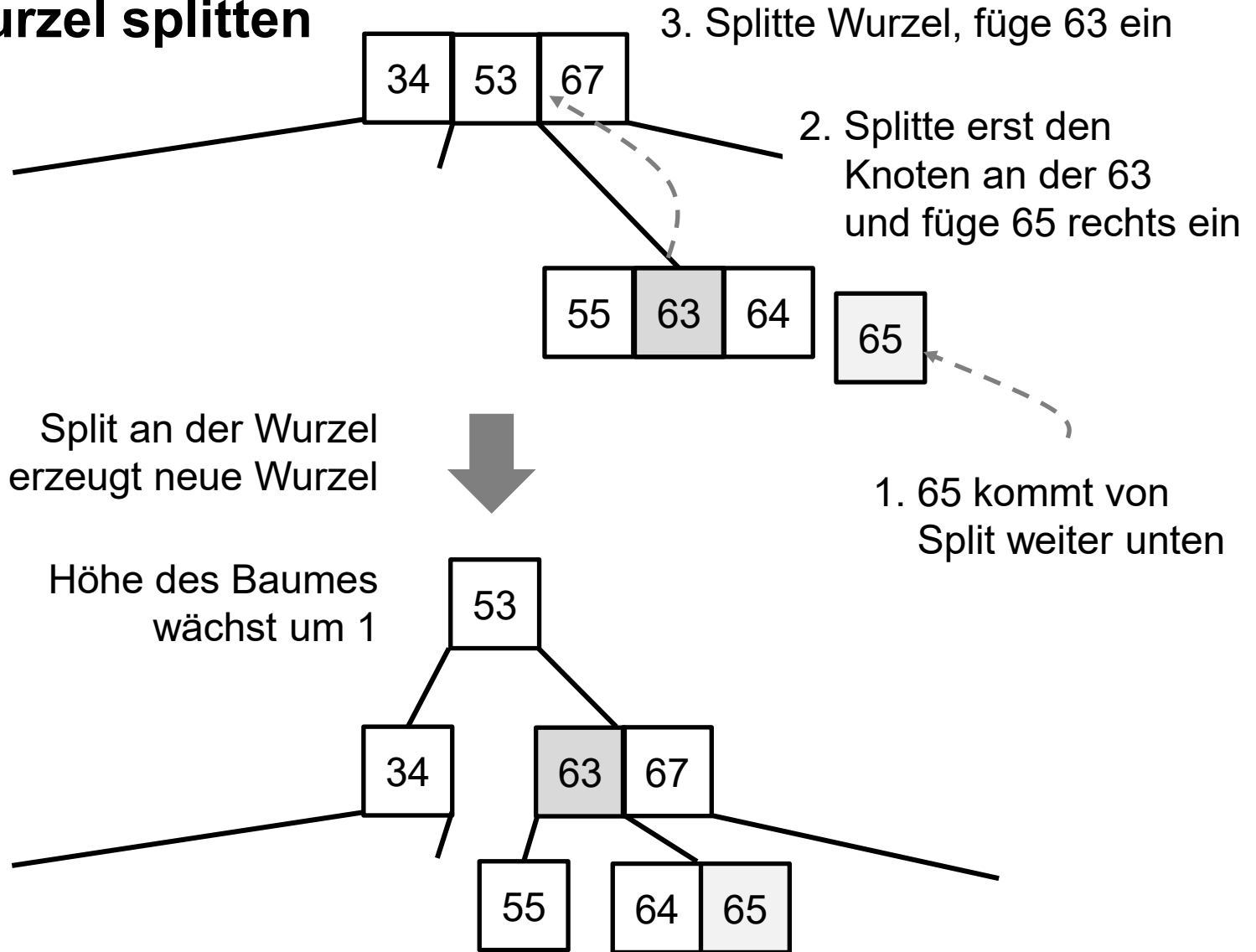
Wenn Blatt bereits  $2t - 1$  Werte, dann  
(1) teile in zwei Blätter mit je  $t - 1$  Werten,  
füge mittleren Wert im Elternknoten ein,  
(2) füge neuen Wert ein

Wenn dadurch Elternknoten  
mehr als  $2t - 1$  Werte,  
dann rekursiv nach oben



# An der Wurzel splitten

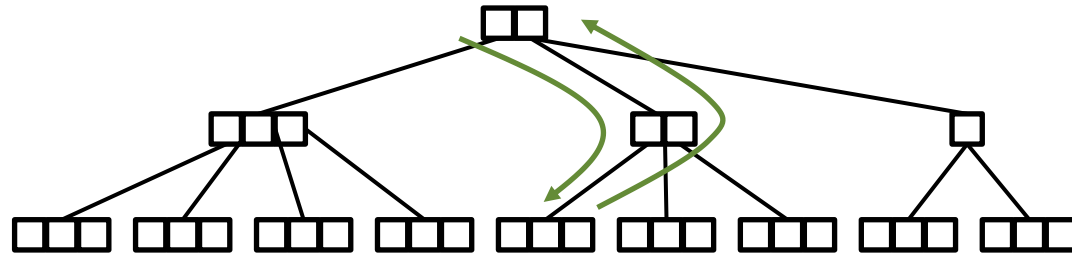
$t = 2$



# „Suchen, dann Splitten“ vs. „Suchen und Splitten“

Suche, splitte dann:

1. Suche (abwärts)
2. Splitte (aufwärts)



Teure Disk-Operationen werden zweimal ausgeführt, einmal beim Absteigen, einmal auf Aufsteigen.

B-Baum-Einfügen splittet daher beim Suchen und läuft nur einmal hinab.

# B-Baum Einfügen (informell)

Laufzeit  $O(t \cdot h) = O(\log_t n)$

`insert(T, z)`

- 1 Wenn Wurzel schon  $2t-1$  Werte, dann splitte Wurzel
- 2 Suche rekursiv Einfügeposition:
- 3     Wenn zu besuchendes Kind  $2t-1$  Werte, splitte es erst
- 4 Füge  $z$  in Blatt ein

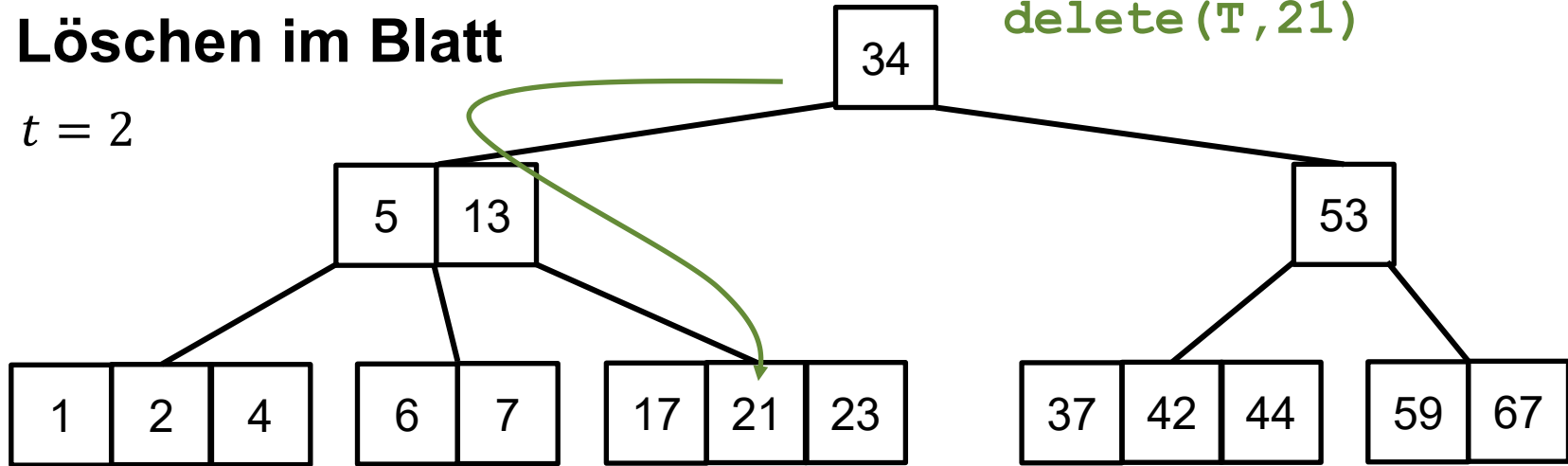
Aktueller Knoten hat zu diesem Zeitpunkt weniger als  $2t - 1$  Werte, sonst wäre er vorher geteilt worden. Beim Splitten des Kindes kann der mittlere Wert daher problemlos im aktuellen Knoten eingefügt werden.

Auch Blatt hat zu diesem Zeitpunkt weniger als  $2t - 1$  Werte.

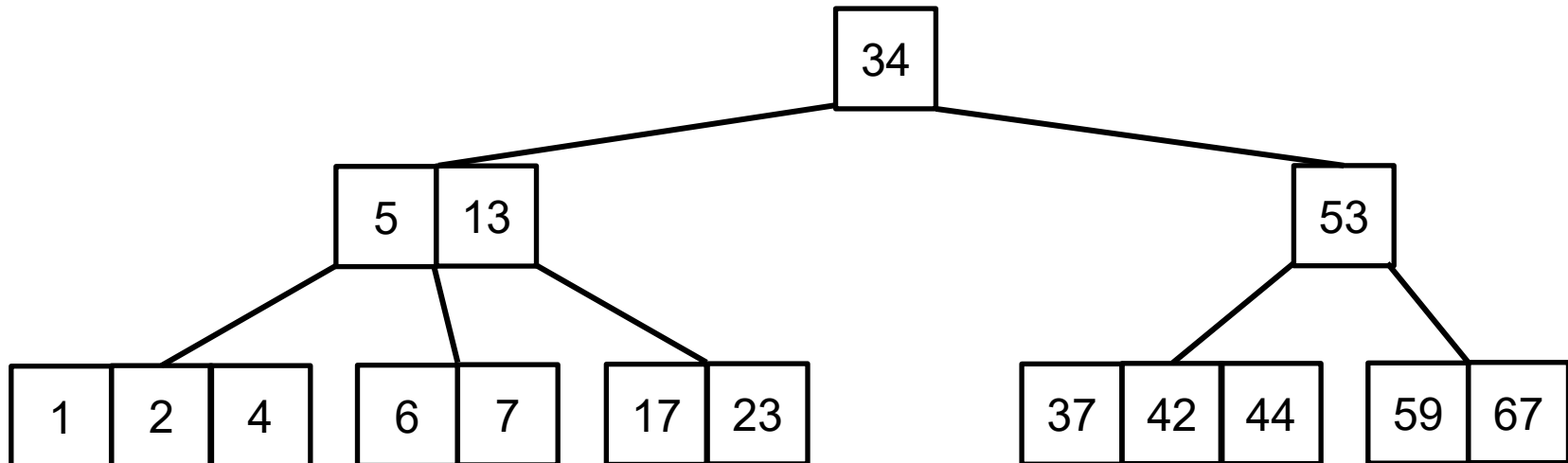
# Löschen im Blatt

$t = 2$

`delete(T, 21)`

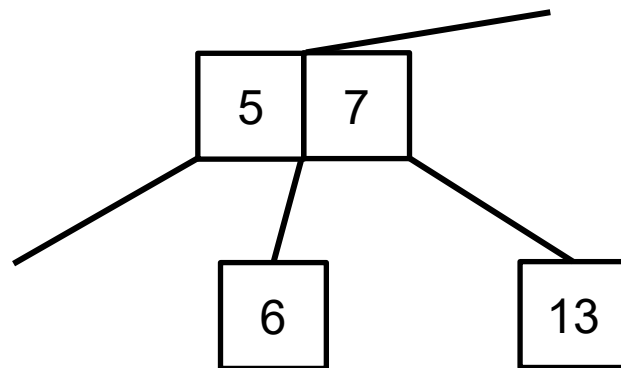
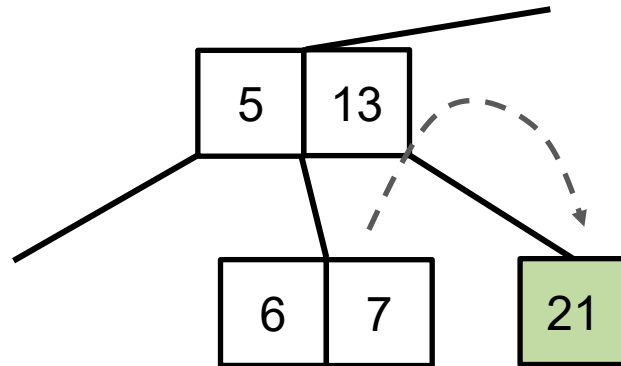


Wenn Blatt noch mehr als  $t - 1$  Werte,  
dann einfach entfernen



# Löschen im „zu leeren“ Blatt: Rotieren

$t = 2$



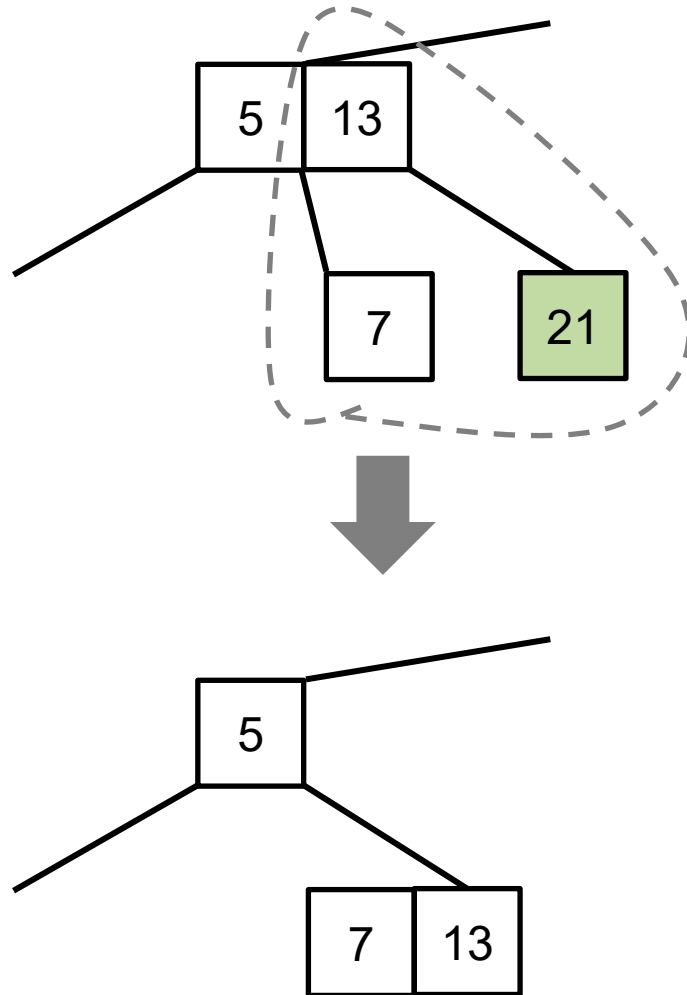
jeweils mind.  $t - 1$  Werte

Wenn  $t - 1$  Werte im Blatt mit zu löschendem Wert, und linker oder rechter Geschwisterknoten hat mind.  $t$  Werte, dann rotiere Werte von Geschwisterknoten und Elternknoten

Wenn linker Geschwisterknoten, dann rotiere größten Wert in dem Knoten.  
Wenn rechter Geschwisterknoten, dann rotiere kleinsten Wert in dem Knoten.

# Löschen im „zu leeren“ Blatt: Verschmelzen

$t = 2$



Wenn  $t - 1$  Werte im Blatt mit zu löschendem Wert, und linker und rechter Geschwisterknoten auch  $t - 1$  Werte, dann verschmelze ein Geschwister mit Wert aus Elternknoten

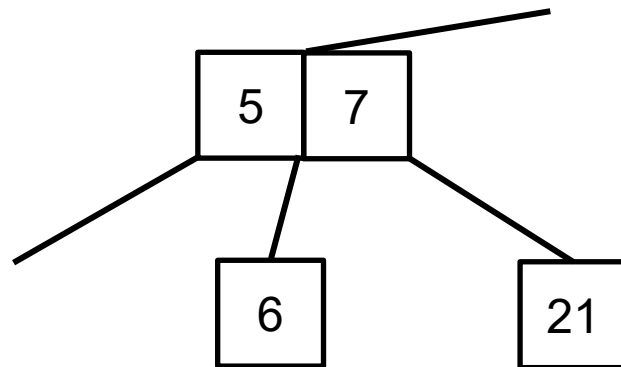
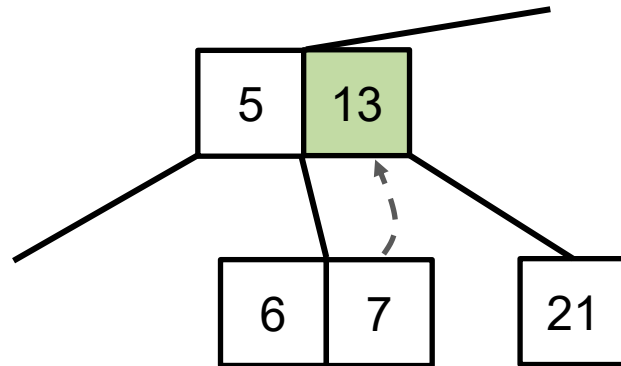
Eventuell hat Elternknoten nun zu wenig Werte

maximal  $t - 2 + t - 1 + 1 = 2t - 2$  Werte



# Löschen im inneren Knoten: Verschieben

$t = 2$

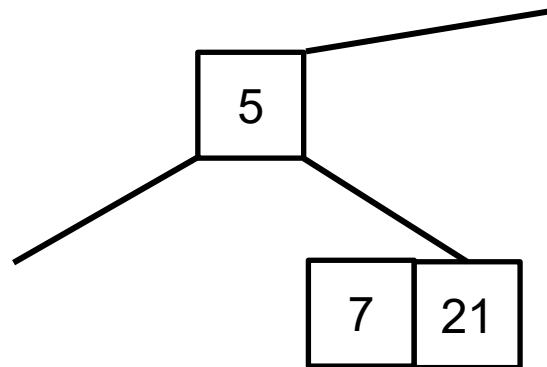
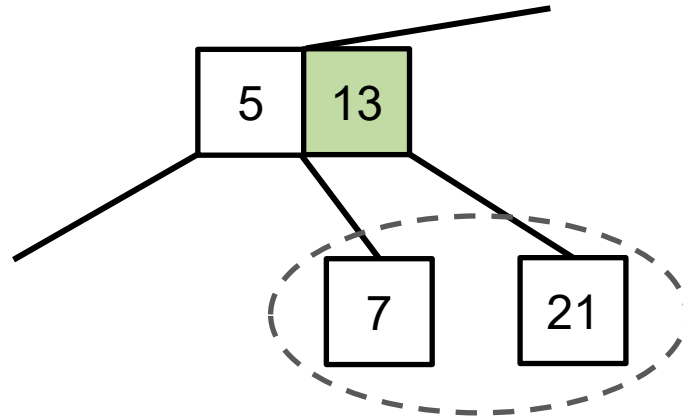


jeweils mind.  $t - 1$  Werte

Wenn mehr als  $t - 1$  Werte in einem der beiden Kindknoten, dann größten Wert (vom linken Kind) bzw. kleinsten Wert (vom rechten Kind) nach oben kopieren

# Löschen im inneren Knoten: Verschmelzen

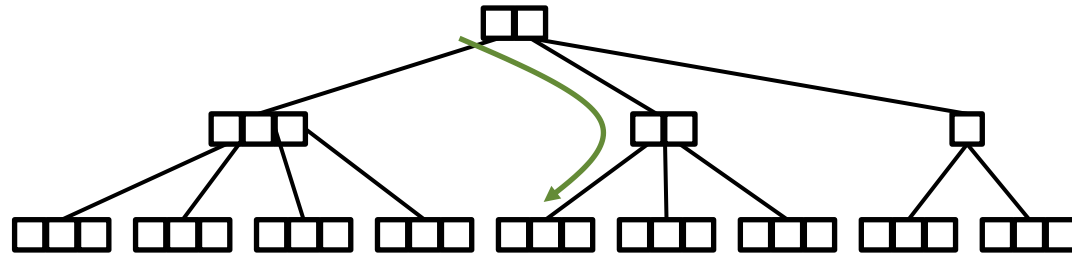
$t = 2$



Wenn jeweils  $t - 1$  Werte in beiden Kindknoten, dann Kindknoten verschmelzen

Eventuell hat Elternknoten nun zu wenig Werte

# „Löschen und Splitten“

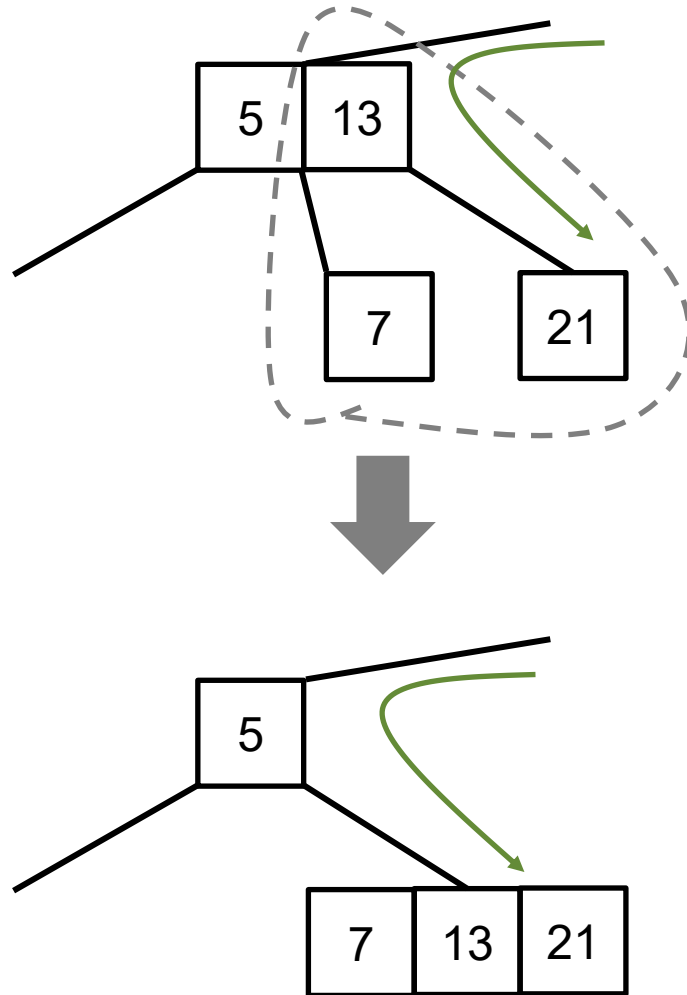


B-Baum-Löschen läuft auch nur einmal hinab.

Stelle dazu sicher, dass zu  
besuchendes Kind mindestens  $t$  Werte hat.

# Allgemeines Verschmelzen (ohne Löschen)

$t = 2$



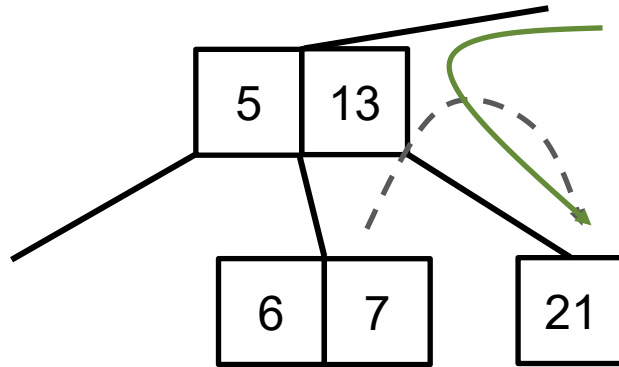
Zu besuchendes Kind und rechter und linker Geschwisterknoten (sofern existent) haben nur  $t - 1$  Werte

Wenn Elternknoten vorher mindestens  $t$  Werte, dann keine Änderung oberhalb nötig

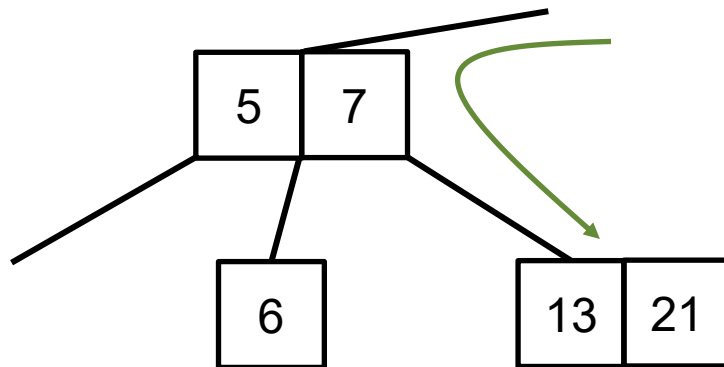
mind.  $t$  Werte, max.  $(t - 1) + (t - 1) + 1 = 2t - 1$  Werte

# Allgemeines Rotieren/Verschieben (ohne Löschen)

$t = 2$



Zu besuchendes Kind  
nur  $t - 1$  Werte, aber  
ein Geschwisterknoten  
mehr als  $t - 1$  Werte



Keine Änderung  
oberhalb nötig

mind.  $t - 1$  Werte    mind.  $t$  Werte

## B-Baum Löschen (informell)

Laufzeit  $O(t \cdot h) = O(\log_t n)$

`delete(T, k)`

- 1 Wenn Wurzel nur 1 Wert und beide Kinder  $t-1$  Werte, verschmelze Wurzel und Kinder (reduziert Höhe um 1)
- 2 Suche rekursiv Löschposition:
- 3 Wenn zu besuchendes Kind nur  $t-1$  Werte, verschmelze es oder rotiere/verschiebe
- 4 Entferne Wert  $k$  in inneren Knoten/Blatt

Aktueller Knoten hat zu diesem Zeitpunkt mindestens  $t$  Werte, sonst wäre er vorher verschmolzen worden oder es wäre rotiert worden.  
Beim Verschmelzen/Verschieben des Kindes kann die Anzahl der Werte im aktuellen Knoten nicht unter  $t - 1$  fallen.

Entfernen aus Blatt problemlos, da mindestens  $t$  Werte.  
Entfernen im inneren Knoten durch Verschieben oder Verschmelzen.

# Worst-Case-Laufzeiten

## B-Bäume

Operation	Laufzeit
Einfügen	$\Theta(\log_t n)$
Löschen	$\Theta(\log_t n)$
Suchen	$\Theta(\log_t n)$

Achtung:

$O$ -Notation versteckt (konstanten) Faktor  $t$  für Suche innerhalb eines Knoten;

$$t \cdot \log_t n = t \cdot \frac{\log_2 n}{\log_2 t} \text{ ist in der Regel größer als } \log_2 n,$$

also in der Regel nur vorteilhaft, wenn Daten blockweise eingelesen werden.

---

# **Anhang: Algorithmen Löschen in Rot-Schwarz-Bäumen**

Achtung: wird/wurde nicht in Vorlesung explizit vorgestellt



# Löschen: Transplant mit Sentinels

```
transplant(T,u,v) //with Sent  
  
1  IF u.parent==T.sent THEN  
2      T.root=v  
3  ELSE  
4      IF u==u.parent.left THEN  
5          u.parent.left=v  
6      ELSE  
7          u.parent.right=v;  
8  IF v != nil THEN  
9      v.parent=u.parent;
```

Zur Erinnerung:  
funktioniert auch, wenn  
**v==nil**

# Löschen: Algorithmus (I)

`delete(T, z)`

```
1  a=z.parent; dsh=nil;
2  IF z.left==z.right==nil THEN // z leaf
3      IF z.color==black AND z!=T.root THEN
4          IF z.parent.left==z THEN dsh=right ELSE dsh=left;
5          transplant(T, z, nil);
6  ELSE IF z.left==nil THEN // z half leaf
7      y=z.right;
8      transplant(T, z, z.right);
9      y.color=z.color;
10 ELSE IF z.right==nil THEN // z half
11     y=z.left;
12     transplant(T, z, z.left);
13     y.color=z.color;
14 ELSE ...
```

a Zeiger auf Knoten, in dem „tiefste“ Imbalance entstehen könnte

dsh =  $\Delta SH$  für Knoten a  
(nil=0, left=+1, right=-1)

In den Fällen muss `y.color==red` sein, sonst SH-Regel verletzt; einfach `y` umhängen und Farbe von `z` kopieren

# Löschen: Algorithmus (II)

Analog zu BST

```
...
14 ELSE // z has two children
15     y=z.right; a=y; wentleft=false;
16     WHILE y.left != nil DO
17         a=y; y=y.left; wentleft=true;
18     IF y.parent != z THEN
19         transplant(T,y,y.right);
20         y.right=z.right;
21         y.right.parent=y;
22     transplant(T,z,y);
23     y.left=z.left;
24     y.left.parent=y;
25     IF y.color==black THEN
26         IF wentleft THEN dsh=right ELSE dsh=left;
27     y.color=z.color;
28 IF dsh!=nil THEN fixColorsAfterDeletion(T,a,dsh);
```

Fallunterscheidung nach  
y rechtes oder linkes Kind

erzeugt Imbalance,  
je nachdem, ob y  
rechtes oder linkes Kind war

# Löschen: Farben korrigieren (I)

```
fixColorsAfterDeletion(T,a,dsh)
```

```
1 IF dsh==right THEN //extra black node on the right
2   x=a.left; b=a.right; c=b.left; d=b.right;
3   IF x!=nil AND x.color==red THEN
4     x.color=black;
5   ELSE IF a.color==black AND b.color==red THEN
6     rotateLeft(T,a);
7     a.color=red; b.color=black;
8     fixColorsAfterDeletion(T,a,dsh);
9   ELSE IF a.color==red AND b.color==black
        AND (c==nil OR c.color=black)
        AND (d==nil OR d.color=black) THEN
10    a.color=black; b.color=red;
11  ELSE IF ...
```

notwendig:  
**b!=nil** für  
dsh=right

einfacher Fall:  
**x** ist rot

Fall I: a  
schwarz, b rot

Fall IIa: a rot,  
b schwarz,  
c, d nicht rot

außer im Fall IIb führen rekursive Aufrufe  
im nächsten Schritt zum Rekursionsende

## Löschen: Farben korrigieren (II)

```
fixColorsAfterDeletion(T,a,dsh)
...
11  ELSE IF a.color==black AND b.color==black
      AND (c==nil OR c.color==black)
      AND (d==nil OR d.color==black) THEN
12    b.color=red;
13    IF a==a.parent.left THEN dsh=left
14    ELSE IF a==a.parent.right THEN dsh=right ELSE dsh=nil;
15    fixColorsAfterDeletion(T,a.parent,dsh);
16  ELSE IF b.color==black AND c!=nil AND c.color==red
      AND (d==nil OR d.color==black) THEN
17    rotateRight(T,b);
18    c.color=black; b.color=black;
19    fixColorsAfterDeletion(T,a,dsh);
20  ELSE IF b.color==black AND d!=nil AND d.color==red THEN
21    rotateLeft(T,a);
22    b.color=a.color; a.color=black; d.color=black;
23 ELSE // dsh==left, extra black node on the left
24    ... //exchange left and right
```

Fall IIb: a, b  
schwarz,  
c, d nicht rot

Fall III: b  
schwarz, c rot,  
d nicht rot

Fall IV: b  
schwarz, d rot

Fall linkslastig