

° curso / 2° cuatr.
Grado Ing. Inform.

Doble Grado Ing.
Inform. y Mat.

Arquitectura de Computadores (AC)

Cuaderno de prácticas.

Bloque Práctico 4. Optimización de código

Estudiante (nombre y apellidos): Alberto Jesús Durán López

Grupo de prácticas: 1

Fecha de entrega:

Fecha evaluación en clase:

Denominación de marca del chip de procesamiento o procesador (se encuentra en /proc/cpuinfo): Intel(R) Core(TM) i7-4710HQ CPU @ 2.50GHz

Sistema operativo utilizado: Ubuntu 14.04.1 - 64 bits

Versión de gcc utilizada: gcc version 4.9.4 (gcc -v)

Adjunte el contenido del fichero /proc/cpuinfo de la máquina en la que ha tomado las medidas

1. Para el núcleo que se muestra en la Figura 1 (ver guion de prácticas), y para un programa que implemente la multiplicación de matrices (use variables globales):
 - 1.1 Modifique el código C para reducir el tiempo de ejecución del mismo. Justifique los tiempos obtenidos (use -O2) a partir de la modificación realizada. Incorpore los códigos modificados en el cuaderno.
 - 1.2 Genere los códigos en ensamblador con -O2 para el original y dos códigos modificados obtenidos en el punto anterior (incluido el que supone menor tiempo de ejecución) e incorpórellos al cuaderno de prácticas. Destaque las diferencias entre ellos en el código ensamblador.
 - 1.3 (Ejercicio EXTRA) Intente mejorar los resultados obtenidos transformando el código ensamblador del programa para el que se han conseguido las mejores prestaciones de tiempo

A) MULTIPLICACIÓN DE MATRICES:

CÓDIGO FUENTE: pmm-secuencial.c

(ADJUNTAR CÓDIGO FUENTE AL .ZIP)

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <time.h>
#define MAX 3000

int **matrizA, **matrizB, **matrizC;

int main(int argc, char** argv)
{
    int i, j, k;
    int valor;
    int suma=0;
```

```

if (argc<2){
    printf("Introduzca tamaño de la matriz\n");
    exit(-1);
}

int N = atoi(argv[1]);

if(N>MAX)
    N=MAX;

matrizA=(int **)malloc(N*sizeof(int*));
matrizB=(int **)malloc(N*sizeof(int*));
matrizC=(int **)malloc(N*sizeof(int*));

for(i=0; i<N; i++){
    matrizA[i]=(int*)malloc(N*sizeof(int));
    matrizB[i]=(int*)malloc(N*sizeof(int));
    matrizC[i]=(int*)malloc(N*sizeof(int));
}

srand (time(NULL));

for (i=0; i<N; i++){
    for(j=0; j<N; j++){
        valor=rand() % 1000; //Número aleatorio entre 0 y 999
        matrizA[i][j]=valor;
        matrizB[j][i]=valor;
    }
}

struct timespec cgt1,cgt2; double ncgt;

clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt1);

//Calculamos el producto de las matrices
for (i=0; i<N; i++){
    for(j=0; j<N; j++){
        for (k=0; k<N; k++){
            matrizC[i][j]+= matrizA[i][k]*matrizB[k][j];
        }
    }
}

clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt2);

//Calculamos la diferencia
ncgt=(double) (cgt2.tv_sec-cgt1.tv_sec)+( double) ((cgt2.tv_nsec-
cgt1.tv_nsec)/(1.e+9));

printf("Tiempo(seg.):%f\t / Tamaño:%u\t/ \n", ncgt, N);

//Liberamos memoria
for(i=0; i<N; i++){
    free(matrizA[i]);
    free(matrizB[i]);
    free(matrizC[i]);
}

free(matrizA);

```

```

    free(matrizB);
    free(matrizC);

    return 0;
}

```

1.1. MODIFICACIONES REALIZADAS (al menos dos modificaciones):

Modificación a) –explicación–: Realizo un cambio en la ejecución de los bucles for anidados. En vez de hacer (i,j,k) hago (i,k,j) para acceder a elementos consecutivos al llamar a MatrizB[k][j]

Modificación b) –explicación–: He realizado un desenrollado del bucle, realizando saltos de 10 iteraciones para reducirlas.

1.1. CÓDIGOS FUENTE MODIFICACIONES

a) pmm-secuencial-modificado_a.c

(ADJUNTAR CÓDIGO FUENTE AL .ZIP)

```

#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <time.h>
#define MAX 3000

int **matrizA, **matrizB, **matrizC;

int main(int argc, char** argv)
{
    int i, j, k;
    int valor;
    int suma=0;

    if (argc<2){
        printf("Introduzca tamaño de la matriz\n");
        exit(-1);
    }

    int N = atoi(argv[1]);

    if(N>MAX)
        N=MAX;

    matrizA=(int **)malloc(N*sizeof(int*));
    matrizB=(int **)malloc(N*sizeof(int*));
    matrizC=(int **)malloc(N*sizeof(int*));

    for(i=0; i<N; i++){
        matrizA[i]=(int*)malloc(N*sizeof(int));
        matrizB[i]=(int*)malloc(N*sizeof(int));
        matrizC[i]=(int*)malloc(N*sizeof(int));
    }

    srand (time(NULL));

    for (i=0; i<N; i++){
        for(j=0; j<N; j++){
            valor=rand() % 1000; //Número aleatorio entre 0 y 999
            matrizA[i][j]=valor;
            matrizB[j][i]=valor;
        }
    }
}

```

```

struct timespec cgt1,cgt2; double ncgt;

clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt1);

//Calculamos el producto de las matrices
for (i=0; i<N; i++){
    for(k=0; k<N; k++){
        for (j=0; j<N; j++){
            matrizC[i][j]+= matrizA[i][k]*matrizB[k][j];
        }
    }
}

clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt2);

//Calculamos la diferencia
ncgt=(double) (cgt2.tv_sec-cgt1.tv_sec)+( double) ((cgt2.tv_nsec-
cgt1.tv_nsec)/(1.e+9));

printf("Tiempo(seg.):%f\t / Tamaño:%u\t/ \n", ncgt, N);

//Liberamos memoria
for(i=0; i<N; i++){
    free(matrizA[i]);
    free(matrizB[i]);
    free(matrizC[i]);
}

free(matrizA);
free(matrizB);
free(matrizC);

return 0;
}

```

b) pmm-secuencial-modificado_b.c

```

#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <time.h>
#define MAX 3000

int **matrizA, **matrizB, **matrizC;

int main(int argc, char** argv)
{
    int i, j, k;
    int valor;
    int suma=0;

    if (argc<2){
        printf("Introduzca tamaño de la matriz\n");
        exit(-1);
    }

    int N = atoi(argv[1]);

```

```

if(N%10!=0) {
    fprintf(stderr,"Num debe ser divisible entre 10\n");
    exit(-1);
}

if(N>MAX)
    N=MAX;

matrizA=(int **)malloc(N*sizeof(int*));
matrizB=(int **)malloc(N*sizeof(int*));
matrizC=(int **)malloc(N*sizeof(int*));

for(i=0; i<N; i++){
    matrizA[i]=(int*)malloc(N*sizeof(int));
    matrizB[i]=(int*)malloc(N*sizeof(int));
    matrizC[i]=(int*)malloc(N*sizeof(int));
}

srand (time(NULL));

for (i=0; i<N; i++){
    for(j=0; j<N; j++){
        valor=rand() % 1000; //Número aleatorio entre 0 y 999
        matrizA[i][j]=valor;
        matrizB[j][i]=valor;
    }
}

int t0,t1,t2,t3,t4,t5,t6,t7,t8,t9;

struct timespec cgt1,cgt2; double ncgt;

clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt1);

//Calculamos el producto de las matrices
for (i=0; i<N; i++){
    for(j=0; j<N; j++){
        t0=t1=t2=t3=t4=t5=t6=t7=t8=t9=0;
        for (k=0; k<N; k+=10){
            t0+=matrizA[i][k]*matrizB[k][j];
            t1+=matrizA[i][k+1]*matrizB[k+1][j];
            t2+=matrizA[i][k+2]*matrizB[k+2][j];
            t3+=matrizA[i][k+3]*matrizB[k+3][j];
            t4+=matrizA[i][k+4]*matrizB[k+4][j];
            t5+=matrizA[i][k+5]*matrizB[k+5][j];
            t6+=matrizA[i][k+6]*matrizB[k+6][j];
            t7+=matrizA[i][k+7]*matrizB[k+7][j];
            t8+=matrizA[i][k+8]*matrizB[k+8][j];
            t9+=matrizA[i][k+9]*matrizB[k+9][j];
        }
        matrizC[i][j]=t0+t1+t2+t3+t4+t5+t6+t7+t8+t9;
    }
}

clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt2);

//Calculamos la diferencia
ncgt=(double) (cgt2.tv_sec-cgt1.tv_sec)+( double) ((cgt2.tv_nsec-
cgt1.tv_nsec)/(1.e+9));

```

```

printf("Tiempo(seg.):%f\t / Tamaño:%u\t/ \n", ncgt, N);

//Liberamos memoria
for(i=0; i<N; i++){
    free(matrizA[i]);
    free(matrizB[i]);
    free(matrizC[i]);
}

free(matrizA);
free(matrizB);
free(matrizC);

return 0;
}

```

Capturas de pantalla (que muestren que el resultado es correcto):

Aunque no lo pedían, he realizado un script para mostrar los resultados para un N=500 y optimización -O2. Así que en una única captura mostraré todos los resultados de los tiempos.

```

albduranlopez@albduranlopez: ~/Escritorio/ultima entrega AC/codigo
albduranlopez@albduranlopez:~/Escritorio/ultima entrega AC/codigo$ ./script_matrices.sh
Código normal. Optimización -O2
Tiempo(seg.):0.133183 / Tamaño:500 /
-----
Código optimizado A. Optimización -O2
Tiempo(seg.):0.086194 / Tamaño:500 /
-----
Código optimizado B. Optimización -O2
Tiempo(seg.):0.124823 / Tamaño:500 /
albduranlopez@albduranlopez:~/Escritorio/ultima entrega AC/codigo$

```

1.1. TIEMPOS:

Modificación	-O2
Sin modificar	0.133183
Modificación a)	0.086194
Modificación b)	0.124823

1.1. COMENTARIOS SOBRE LOS RESULTADOS:

Podemos observar claramente que el código sin modificar obtiene peores tiempos que las modificaciones realizadas con la optimización pedida -O2. En este caso, la modificación a) es la que tiene el mejor tiempo de todos, 0.086194 segundos en realizar el producto de dos matrices 500*500. Es decir, realizar un cambio en la ejecución de los bucles for anidados. En vez de hacer (i,j,k), hacer(i,k,j).

1.2. CÓDIGO EN ENSAMBLADOR DEL ORIGINAL Y DE DOS MODIFICACIONES (ADJUNTAR AL .ZIP):
(PONER AQUÍ SÓLO LA ZONA DEL CÓDIGO ENSAMBLADOR EVALUADA, USE COLORES PARA DESTACAR LAS DIFERENCIAS)

pmm-secuencial.s		pmm-secuencial-modificado_a.s		pmm-secuencial-modificado_b.s	
call	clock_gettime	call	clock_gettime	call	clock_gettime
	movq		movq		movq
	matrizC(%rip), %r13		matrizC(%rip),		matrizA(%rip), %rax
	movq	%rbp			movq
	matrizA(%rip), %r12		movq		\$0, 32(%rsp)
	movq		matrizA(%rip),		movq
	matrizB(%rip), %r11	%r11			%rax, 40(%rsp)
.L11:			xorl	.L12:	movq
	movq		%r10d, %r10d		matrizB(%rip), %rax
%rdx	0(%r13,%rbp,8),		movq		movq
	movq	%r9	matrizB(%rip),		%rax, 24(%rsp)
	(%r12,%rbp,8), %r10	.L11:			movq
	xorl		movq		40(%rsp), %rax
	%r8d, %r8d	%rsi	0(%rbp,%r10,8),		movq
	.p2align 4,,10		movq		32(%rsp), %rbx
.L14:	.p2align 3		(%r11,%r10,8),		movq
	movl	%r8	xorl		\$0, 8(%rsp)
	(%rdx,%r8,4), %esi		%edi, %edi		movq
	leaq		.p2align 4,,10		(%rax,%rbx,8), %rax
	0(,%r8,4), %r9	.L14:	.p2align 3		movq
	xorl		movq	.L15:	%rax, 16(%rsp)
	%eax, %eax		(%r9,%rdi,8),		.p2align 4,,10
.L9:	.p2align 4,,10	%rdx	xorl		.p2align 3
	.p2align 3		%eax, %eax		movq
	movq	.L9:	.p2align 4,,10		8(%rsp), %rax
	(%r11,%rax,8), %rdi		.p2align 3		movq
	movl	%ecx	movl		16(%rsp), %rdx
	(%r10,%rax,4), %ecx		(%r8,%rdi,4),		xorl
	addq	%ecx	imull		%edi, %edi
	\$1, %rax		(%rdx,%rax,4),		xorl
	imull	%ecx	addl		%r15d, %r15d
	(%rdi,%r9), %ecx		%ecx, (%rsi,		xorl
	addl	%ecx	\$1, %rax		%r14d, %r14d
	%ecx, %esi		cmpl		xorl
	%eax, %ebx		cmpl		%r13d, %r13d
	movl	%rax,4)	addl		xorl
	%esi, (%rdx,%r8,4)		%ecx, (%rsi,		%r12d, %r12d
	jg		addq		xorl
	.L9		\$1, %rax		%ebp, %ebp
	addq		cmpl		xorl
	\$1, %r8		%eax, %ebx		%ebx, %ebx
	cmpl		jg		leaq
	%r8d, %ebx		.L9		0(%rax,4), %rcx
	jg		addq		movq
	.L14		\$1, %rdi		24(%rsp), %rax
	addq		cmpl		xorl
	\$1, %rbp		%edi, %ebx		%r11d, %r11d
	cmpl		jg		xorl
	%ebp, %ebx		.L14		%r10d, %r10d
	jg		addq		xorl
	.L11		\$1, %r10		%r9d, %r9d
	leaq		cmpl		xorl
	16(%rsp), %rsi		%r10d, %ebx		%r8d, %r8d
	xorl		jg		movl
	%edi, %edi		.L11		%edi, (%rsp)
	xorl		leaq		.p2align 4,,10
	%ebp, %ebp		16(%rsp), %rsi	.L10:	.p2align 3
	call		xorl		movq
	clock_gettime		%edi, %edi		(%rax), %rsi
					movl

	<pre> movq 16(%rsp), %rax subq (%rsp), %rax movl %ebx, %edx pxor %xmm1, %xmm1 movl \$.LC2, %esi pxor %xmm0, %xmm0 movl \$1, %edi cvtsi2sdq %rax, %xmm1 movq 24(%rsp), %rax subq 8(%rsp), %rax cvtsi2sdq %rax, %xmm0 movl \$1, %eax divsd .LC1(%rip), %xmm0 addsd %xmm1, %xmm0 call __printf_chk </pre>	<pre> xorl %ebp, %ebp call clock_gettime </pre>	<pre> (%rdx), %edi addl \$10, %r8d addq \$40, %rdx addq \$80, %rax imull (%rsi,%rcx), %edi movq - 72(%rax), %rsi addl %edi, (%rsp) movl - 36(%rdx), %edi imull (%rsi,%rcx), %edi movq - 64(%rax), %rsi addl %edi, %r9d movl - 32(%rdx), %edi imull (%rsi,%rcx), %edi movq - 56(%rax), %rsi addl %edi, %r10d movl - 28(%rdx), %edi imull (%rsi,%rcx), %edi movq - 48(%rax), %rsi addl %edi, %r11d movl - 24(%rdx), %edi imull (%rsi,%rcx), %edi movq - 40(%rax), %rsi addl %edi, %ebx movl - 20(%rdx), %edi imull (%rsi,%rcx), %edi movq - 32(%rax), %rsi addl %edi, %ebp movl - 16(%rdx), %edi imull (%rsi,%rcx), %edi movq - 24(%rax), %rsi addl %edi, %r12d movl - 12(%rdx), %edi imull (%rsi,%rcx), %edi movq - 16(%rax), %rsi addl %edi, %r13d movl - 8(%rdx), %edi imull (%rsi,%rcx), %edi movq - 8(%rax), %rsi addl %edi, %r14d movl - 4(%rdx), %edi </pre>
.L13:	<pre> movq matrizA(%rip), %rax movq (%rax,%rbp,8), %rdi call free movq matrizB(%rip), %rax movq (%rax,%rbp,8), %rdi call free movq matrizC(%rip), %rax movq (%rax,%rbp,8), %rdi addq \$1, %rbp call free cmpl %ebp, %ebx jg .L13 </pre>		
.L15:	<pre> movq matrizA(%rip), %rdi call free movq matrizB(%rip), %rdi call free movq matrizC(%rip), %rdi call free addq \$40, %rsp .cfi_remember_state .cfi_def_cfa_offset </pre>		
56	<pre> xorl %eax, %eax popq %rbx .cfi_def_cfa_offset </pre>		
48			

40	popq %rbp .cfi_def_cfa_offset		imull (%rsi,%rcx), %edi addl %edi, %r15d cmpl 4(%rsp), %r8d jl .L10 movl (%rsp), %edi movq 8(%rsp), %rax addl %r9d, %edi addl %edi, %r10d addl %r10d, %r11d addl %r11d, %ebx addl %ebx, %ebp movq 16(%rsp), %rbx addl %ebp, %r12d addl %r12d, %r13d addl %r13d, %r14d addl %r14d, %r15d movl %r15d, (%rbx,
32	popq %r12 .cfi_def_cfa_offset		%rax,4) addq \$1, %rax cmpl %eax, 4(%rsp) movq %rax, 8(%rsp) jg .L15 addq \$1, 32(%rsp) movq 32(%rsp), %rax cmpl %eax, 4(%rsp) jg .L12 leaq 64(%rsp), %rsi xorl %edi, %edi xorl %ebx, %ebx call clock_gettime movq 64(%rsp), %rax subq 48(%rsp), %rax movl \$.LC3, %esi pxor %xmm1, %xmm1 movl 4(%rsp), %ebp pxor %xmm0, %xmm0 movl \$1, %edi cvtsi2sdq %rax, %xmm1 movq 72(%rsp), %rax subq 56(%rsp), %rax
24	popq %r13 .cfi_def_cfa_offset		
16	popq %r14 .cfi_def_cfa_offset		
8	popq %r15 .cfi_def_cfa_offset		
.L3:	ret .cfi_restore_state xorl %edi, %edi call time movl %eax, %edi call srand movq %rsp, %rsi xorl %edi, %edi call clock_gettime		

		<pre> movl %ebp, %edx cvtsi2sdq %rax, %xmm0 movl \$1, %eax divsd .LC2(%rip), %xmm0 addsd %xmm1, %xmm0 call __printf_chk .L14: movq matrizA(%rip), %rax movq (%rax,%rbx,8), %rdi call free movq matrizB(%rip), %rax movq (%rax,%rbx,8), %rdi call free movq matrizC(%rip), %rax movq (%rax,%rbx,8), %rdi addq \$1, %rbx call free cmpl %ebx, %ebp jg .L14 .L16: movq matrizA(%rip), %rdi call free movq matrizB(%rip), %rdi call free movq matrizC(%rip), %rdi call free addq \$88, %rsp .cfi_remember_state .cfi_def_cfa_offset 56 xorl %eax, %eax popq %rbx .cfi_def_cfa_offset 48 popq %rbp .cfi_def_cfa_offset 40 popq %r12 .cfi_def_cfa_offset 32 popq %r13 .cfi_def_cfa_offset 24 popq %r14 .cfi_def_cfa_offset 16 popq %r15 </pre>
--	--	--

		8	.cfi_def_cfa_offset
			ret
	.L4:		.cfi_restore_state
			xorl
			%edi, %edi
			call
			time
			movl
			%eax, %edi
			call
			srand
			leaq
			48(%rsp), %rsi
			xorl
			%edi, %edi
			call
			clock_gettime

B) CÓDIGO FIGURA 1:**CÓDIGO FUENTE:** figura1-original.c**(ADJUNTAR CÓDIGO FUENTE AL .ZIP)**

```

#include <stdlib.h>
#include <time.h>
#include <stdio.h>

struct {
    int a;
    int b;
} s[5000];

int main(){

    int MAX=40000;
    int ii, i;
    int X1, X2;
    int R[MAX];

    srand(time(NULL));

    for(i=0; i<5000; i++){
        s[i].a=rand()%5000;
        s[i].b=rand()%5000;
    }

    struct timespec cgt1,cgt2;
    double ncgt;

    clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt1);

    for (ii=0; ii<40000;ii++){
        X1=0; X2=0;
        for(i=0; i<5000;i++)
            X1+=2*s[i].a+ii;
        for(i=0; i<5000;i++)
            X2+=3*s[i].b-ii;
        if (X1<X2)
            R[ii]=X1;
        else
            R[ii]=X2;
    }

```

```

    clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt2);
    ncgt=(double) (cgt2.tv_sec-cgt1.tv_sec)+( double) ((cgt2.tv_nsec-
cgt1.tv_nsec)/(1.e+9));

    printf("\nTiempo (seg.) = %11.9f\n", ncgt);
}

```

1.1. MODIFICACIONES REALIZADAS (al menos dos modificaciones):

Modificación a) –explicación–: Junto los dos bucles for en sólo uno ya que al fin y al cabo el bucle hace las mismas iteraciones y hace lo mismo.

Modificación b) –explicación–: Además de la modificación a) anterior, realizo un desenrollado del bucle para así decrementar el número de iteraciones realizadas y disminuir su tiempo de ejecución.

1.1. CÓDIGOS FUENTE MODIFICACIONES

a) figura1-modificado_a.c

(ADJUNTAR CÓDIGO FUENTE AL .ZIP)

```

#include <stdlib.h>
#include <time.h>
#include <stdio.h>

struct {
    int a;
    int b;
} s[5000];

int main(){

    int MAX=40000;
    int ii, i;
    int X1, X2;
    int R[MAX];

    srand(time(NULL));

    for(i=0; i<5000; i++){
        s[i].a=rand()%5000;
        s[i].b=rand()%5000;
    }

    struct timespec cgt1,cgt2;
    double ncgt;

    clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt1);

    //Agrupo los dos for en uno solo
    for (ii=0; ii<40000;ii++){
        X1=0; X2=0;
        for(i=0; i<5000;i++){
            X1+=2*s[i].a+ii;
            X2+=3*s[i].b-ii;
        }
        if (X1<X2)
            R[ii]=X1;
        else
            R[ii]=X2;
    }

    clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt2);
    ncgt=(double) (cgt2.tv_sec-cgt1.tv_sec)+( double) ((cgt2.tv_nsec-

```

```

cgt1.tv_nsec)/(1.e+9));

printf("\nTiempo (seg.) = %11.9f\n", ncgt);
}

```

b) figura1-modificado_b.c

```

#include <stdlib.h>
#include <time.h>
#include <stdio.h>

struct {
    int a;
    int b;
} s[5000];

int main(){

    int MAX=40000;
    int ii, i;
    int X1, X2;
    int R[MAX];

    srand(time(NULL));

    for(i=0; i<5000; i++){
        s[i].a=rand()%5000;
        s[i].b=rand()%5000;
    }

    struct timespec cgt1,cgt2;
    double ncgt;

    clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt1);

    //Agrupo los dos for en uno solo y descompongo el bucle for
    for (ii=0; ii<40000;ii++){
        X1=0; X2=0;
        for(i=0; i<5000;i+=10){
            X1+=2*s[i].a+ii;
            X2+=3*s[i].b-ii;
            X1+=2*s[i+1].a+ii;
            X2+=3*s[i+1].b-ii;
            X1+=2*s[i+2].a+ii;
            X2+=3*s[i+2].b-ii;
            X1+=2*s[i+3].a+ii;
            X2+=3*s[i+3].b-ii;
            X1+=2*s[i+4].a+ii;
            X2+=3*s[i+4].b-ii;
            X1+=2*s[i+5].a+ii;
            X2+=3*s[i+5].b-ii;
            X1+=2*s[i+6].a+ii;
            X2+=3*s[i+6].b-ii;
            X1+=2*s[i+7].a+ii;
            X2+=3*s[i+7].b-ii;
            X1+=2*s[i+8].a+ii;
            X2+=3*s[i+8].b-ii;
            X1+=2*s[i+9].a+ii;
            X2+=3*s[i+9].b-ii;
        }
    }
}

```

```

    if (X1<X2)
        R[ii]=X1;
    else
        R[ii]=X2;
    }

    clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt2);
    ncgt=(double) (cgt2.tv_sec-cgt1.tv_sec)+( double) ((cgt2.tv_nsec-
cgt1.tv_nsec)/(1.e+9));

    printf("\nTiempo (seg.) = %11.9f\n", ncgt);
}

```

Capturas de pantalla (que muestren que el resultado es correcto):

```

albduranlopez@albduranlopez: ~/Escritorio/ultima entrega AC/codigo
albduranlopez@albduranlopez:~/Escritorio/ultima entrega AC/codigo$ ./script_figura1.sh
Código normal. Optimización -O2

Tiempo (seg.) = 0.206034848
-----
Código optimizado A. Optimización -O2

Tiempo (seg.) = 0.142504281
-----
Código optimizado B. Optimización -O2

Tiempo (seg.) = 0.110772525
albduranlopez@albduranlopez:~/Escritorio/ultima entrega AC/codigo$

```

1.1. TIEMPOS:

Modificación	-O2
Sin modificar	0.206034848
Modificación a)	0.142504281
Modificación b)	0.110772525

1.1. COMENTARIOS SOBRE LOS RESULTADOS: Como podemos observar, el código sin modificar se ejecuta en un tiempo mayor que los otros dos modificados. Es por esto por lo que podemos observar que las modificaciones realizadas de unir los dos bucles for en uno son efectivas. Comparando la segunda modificación con la tercera, vemos que la modificación b) de desenrollado del bucle for tiene un tiempo menor por lo que también resulta efectiva dicha modificación

1.2. CÓDIGO EN ENSAMBLADOR DEL ORIGINAL Y DE DOS MODIFICACIONES (ADJUNTAR AL .ZIP):
(PONER AQUÍ SÓLO LA ZONA DEL CÓDIGO ENSAMBLADOR EVALUADA, USE COLORES PARA DESTACAR LAS DIFERENCIAS)

Figura1-original.s		Figura1-modificado_a.s		Figura1-modificado_b.s	
call	clock_gettime xorl %r8d, %r8d .p2align 4,,10 .p2align 3	call	clock_gettime xorl %r8d, %r8d .p2align 4,,10 .p2align 3	call	clock_gettime xorl %r11d, %r11d .p2align 4,,10 .p2align 3

<pre> .L3: movl %r8d, %edi movl \$s, %eax xorl %esi, %esi .p2align 4,,10 .p2align 3 .L4: movl (%rax), %edx addq \$8, %rax leal (%rdi,%rdx,2), %edx addl %edx, %esi cmpq %rax, %r12 jne .L4 movl \$s+4, %eax xorl %ecx, %ecx .p2align 4,,10 .p2align 3 .L5: movl (%rax), %edx addq \$8, %rax leal (%rdx,%rdx,2), %edx subl %edi, %edx addl %edx, %ecx cmpq \$s+40004, %rax jne .L5 cmpl %esi, %ecx cmovg %esi, %ecx movl %ecx, (%rbx, %r8,4) addq \$1, %r8 cmpq \$40000, %r8 jne .L3 leaq -64(%rbp), %rsi xorl %edi, %edi call clock_gettime </pre>	<pre> .L2: movl %r8d, %edi movl \$s, %eax xorl %ecx, %ecx xorl %esi, %esi .p2align 4,,10 .p2align 3 .L3: movl (%rax), %edx addq \$8, %rax leal (%rdi,%rdx,2), %edx addl %edx, %esi movl -4(%rax), %edx leal (%rdx,%rdx,2), %edx subl %edi, %edx addl %edx, %ecx cmpq \$s+40000, %rax jne .L3 cmpl %esi, %ecx cmovg %esi, %ecx movl %ecx, (%rbx, %r8,4) addq \$1, %r8 cmpq \$40000, %r8 jne .L2 leaq -48(%rbp), %rsi xorl %edi, %edi call clock_gettime </pre>	<pre> .L3: movl %r11d, %r10d movl \$s, %eax xorl %edx, %edx xorl %esi, %esi .p2align 4,,10 .p2align 3 .L4: movl (%rax), %ecx addq \$80, %rax leal (%r10,%rcx,2), %r13d movl - 76(%rax), %ecx addl %esi, %r13d leal (%rcx,%rcx,2), %esi movl - 72(%rax), %ecx subl %r10d, %esi addl %esi, %edx leal (%r10,%rcx,2), %esi movl - 68(%rax), %ecx addl %esi, %r13d leal (%rcx,%rcx,2), %ecx subl %r10d, %ecx leal (%rcx,%rdx), %esi movl - 64(%rax), %edx leal (%r10,%rdx,2), %edx addl %edx, %r13d movl - 60(%rax), %edx leal (%rdx,%rdx,2), %edx subl %r10d, %edx leal (%rdx,%rsi), %ecx movl - 56(%rax), %edx leal (%r10,%rdx,2), %r9d movl - 52(%rax), %edx addl %r9d, %r13d leal (%rdx,%rdx,2), %r9d subl %r10d, %r9d leal (%r9,%rcx), %edx movl - 48(%rax), %ecx leal (%r10,%rcx,2), %r9d movl - 44(%rax), %ecx addl %r9d, %r13d leal </pre>
---	--	---

		<pre> (%rcx,%rcx,2), %r8d subl %r10d, %r8d leal (%r8,%rdx), %r9d movl 40(%rax), %edx leal (%r10,%rdx,2), %r8d movl 36(%rax), %edx addl %r8d, %r13d leal (%rdx,%rdx,2), %edi movl 32(%rax), %edx subl %r10d, %edi leal (%rdi,%r9), %r8d leal (%r10,%rdx,2), %r9d movl 28(%rax), %edx addl %r13d, %r9d leal (%rdx,%rdx,2), %esi movl 24(%rax), %edx subl %r10d, %esi leal (%rsi,%r8), %edi leal (%r10,%rdx,2), %r8d movl 20(%rax), %edx addl %r9d, %r8d leal (%rdx,%rdx,2), %ecx movl 16(%rax), %edx subl %r10d, %ecx leal (%rcx,%rdi), %esi leal (%r10,%rdx,2), %edi movl 12(%rax), %edx addl %r8d, %edi leal (%rdx,%rdx,2), %edx subl %r10d, %edx leal (%rdx,%rsi), %ecx movl 8(%rax), %edx leal (%r10,%rdx,2), %edx leal (%rdx,%rdi), %esi movl 4(%rax), %edx leal (%rdx,%rdx,2), %edx subl %r10d, %edx addl %ecx, %edx cmpq %rax, %r12 jne cpl </pre>
		<pre> .L4 </pre>

		<pre> %esi, %edx cmovg %esi, %edx movl %edx, (%rbx,%r11,4) addq \$1, %r11 cmpq \$40000, %r11 jne .L3 leaq - 64(%rbp), %rsi xorl %edi, %edi call clock_gettime </pre>
--	--	--

2. El benchmark Linpack ha sido uno de los programas más ampliamente utilizados para evaluar las prestaciones de los computadores. De hecho, se utiliza como base en la lista de los 500 computadores más rápidos del mundo (el Top500 Report). El núcleo de este programa es una rutina denominada DAXPY (*Double precision- real Alpha X Plus Y*) que multiplica un vector por una constante y los suma a otro vector (Lección 3/Tema 1):

```
for (i=1;i<=N,i++) y[i]= a*x[i] + y[i];
```

2.1. Genere los programas en ensamblador para cada una de las opciones de optimización del compilador (-O0, -O2, -O3) y explique las diferencias que se observan en el código justificando las mejoras en velocidad que acarrearán. Incorpore los códigos al cuaderno de prácticas y destaque las diferencias entre ellos.

2.2. (Ejercicio EXTRA) Para la mejor de las opciones, obtenga los tiempos de ejecución con distintos valores de N y determine para su sistema los valores de Rmax (valor máximo del número de operaciones en coma flotante por unidad de tiempo), Nmax (valor de N para el que se consigue Rmax), y N1/2 (valor de N para el que se obtiene Rmax/2). Estime el valor de la velocidad pico (Rpico) del procesador (consulte en [4] el número de ciclos por instrucción punto flotante para la familia y modelo de procesador que está utilizando) y compárela con el valor obtenido para Rmax. -Consulte la Lección 3 del Tema 1.

CÓDIGO FUENTE: daxpy.c

(ADJUNTAR CÓDIGO FUENTE AL .ZIP)

```

#include <stdio.h>
#include <time.h>
#include <stdlib.h>

int main(int argc, char *argv[]){

    double N=100000000; //Tamaño del vector
    double a = 10, i; //Constante
    double *x, *y;

    x = (double*) malloc(N*sizeof(int));
    y = (double*) malloc(N*sizeof(int));

    for (i=0; i<N; i++){
        x[i] = i*5;
        y[i] = i/2+8;
    }
}

```

```

}

struct timespec cgt1,cgt2; double ncgt;

clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt1);
//Becnhmark Linpack
for (i=0; i<N; i++)
    y[i] += a*x[i];

clock_gettime(CLOCK_REALTIME,&cgt2);

ncgt=(double) (cgt2.tv_sec-cgt1.tv_sec)+( double) ((cgt2.tv_nsec-
cgt1.tv_nsec)/(1.e+9));

printf("Tamaño: %i", N);
printf("\nTiempo (seg.) = %11.9f\n", ncgt);

free(x);
free(y);

return 0;
}

```

Tiempos ejec.	-O0	-O2	-O3
	0.194425955	0.141920437	0.205654945

CAPTURAS DE PANTALLA:

```

albduranlopez@albduranlopez: ~/Escritorio/ultima entrega AC/codigo
albduranlopez@albduranlopez:~/Escritorio/ultima entrega AC/codigo$ ./script_daxpy.sh
Optimización -O0
Tamaño: 100000000.000000
Tiempo (seg.) = 0.194425955
-----
Optimización -O2
Tamaño: 100000000.000000
Tiempo (seg.) = 0.141920437
-----
Optimización -O3
Tamaño: 100000000.000000
Tiempo (seg.) = 0.205654945
albduranlopez@albduranlopez:~/Escritorio/ultima entrega AC/codigo$

```

COMENTARIOS SOBRE LAS DIFERENCIAS EN ENSAMBLADOR:

- O0: Desconecta por completo la optimización del código y es el predeterminado si no se especifica ningún -O. Es por esto por lo que el código en ensamblador de daxpyO0.c es más grande que el resto.
- O2: suele ser la mejor opción de optimización, además, es el más recomendado. Se aumenta el rendimiento del código sin comprometer el tamaño y sin tomar mucho más tiempo de compilación.
- O3: Aplica una optimización más agresiva pero puede defraudar. Activa optimizaciones que son caras en términos de tiempo de compilación y uso de memoria. No garantiza una mejora del rendimiento ya que puede ralentizar el sistema por lo que no se recomienda usarlo.

CÓDIGO EN ENSAMBLADOR (ADJUNTAR AL .ZIP):
(PONER AQUÍ SÓLO LA ZONA DEL CÓDIGO ENSAMBLADOR DONDE ESTÁ EL
CÓDIGO EVALUADO, USE COLORES PARA DESTACAR LAS DIFERENCIAS)

daxpy00.s	daxpy02.s	daxpy03.s
<pre> call clock_gettime movl \$0, %ebx jmp .L8 .L9: movslq %ebx, %rax leaq 0(,%rax,8), %rdx movq - 64(%rbp), %rax addq %rax, %rdx movslq %ebx, %rax leaq 0(,%rax,8), %rcx movq - 64(%rbp), %rax addq %rcx, %rax movsd (%rax), %xmm1 movslq %ebx, %rax leaq 0(,%rax,8), %rcx movq - 72(%rbp), %rax addq %rcx, %rax movsd (%rax), %xmm0 mulsd - 80(%rbp), %xmm0 addsd %xmm0, %xmm1 movq %xmm1, %rax movq %rax, (%rdx) addl \$1, %ebx .L8: pxor %xmm0, %xmm0 cvtsi2sd %ebx, %xmm0 movsd - 88(%rbp), %xmm1 ucomisd %xmm0, %xmm1 ja .L9 leaq - 32(%rbp), %rax movq %rax, %rsi movl \$0, %edi </pre>	<pre> call clock_gettime movsd .LC1(%rip), %xmm1 xorl %eax, %eax .p2align 4,,10 .p2align 3 .L4: movsd (%rbx,%rax,8), %xmm0 leal 1(%rax), %edx movsd .LC0(%rip), %xmm3 mulsd %xmm1, %xmm0 addsd (%r12,%rax,8), %xmm0 movsd %xmm0, (%r12,%rax,8) pxor %xmm0, %xmm0 addq \$1, %rax cvtsi2sd %edx, %xmm0 ucomisd %xmm0, %xmm3 ja .L4 leaq 32(%rsp), %rsi xorl %edi, %edi call clock_gettime </pre>	<pre> call clock_gettime movsd .LC1(%rip), %xmm1 xorl %eax, %eax movsd .LC0(%rip), %xmm3 .p2align 4,,10 .p2align 3 .L4: movsd (%rbx,%rax,8), %xmm0 leal 1(%rax), %edx mulsd %xmm1, %xmm0 addsd (%r12,%rax,8), %xmm0 movsd %xmm0, (%r12,%rax,8) pxor %xmm0, %xmm0 addq \$1, %rax cvtsi2sd %edx, %xmm0 ucomisd %xmm0, %xmm3 ja .L4 leaq 32(%rsp), %rsi xorl %edi, %edi call clock_gettime </pre>

call clock_gettime		
-----------------------	--	--