Міністерство освіти і науки України Національний технічний університет України «Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського» Факультет інформатики та обчислювальної техніки Кафедра обчислювальної техніки

Лабораторна робота №5

з дисціпліни «Алгоритми і структури даних»

Виконав: студент групи IM-42 Туров Андрій Володимирович номер у списку групи: 28 Перевірив: Сергієнко А. М.

Завдання

1. Представити напрямлений та ненапрямлений графи із заданими параметрами так само, як у лабораторній роботі №3.

```
Відмінність: коефіцієнт k = 1.0 - n_3 * 0.01 - n_4 * 0.005 - 0.15.
```

- 2. Створити програму, яка виконує обхід напрямленого графа вшир (BFS) та вглиб (DFS).
 - обхід починати з вершини із найменшим номером, яка має щонайменше одну вихідну дугу;
 - при обході враховувати порядок нумерації;
 - у програмі виконання обходу відображати покроково, черговий крок виконувати за натисканням кнопки у вікні або на клавіатурі.
- 3. Під час обходу графа побудувати дерево обходу. У програмі дерево обходу виводити покроково у процесі виконання обходу графа.
- 4. Зміну статусів вершин у процесі обходу продемонструвати зміною кольорів вершин, графічними позначками тощо, або ж у процесі обходу виводити протокол обходу у графічне вікно або в консоль.
- 5. Якщо після обходу графа лишилися невідвідані вершини, продовжувати обхід з невідвіданої вершини з найменшим номером, яка має щонайменше одну вихідну дугу.

Варіант 28

```
\overline{n_1n_2n_3n_4}=4228; Кількість вершин — 10+n_3=12. Розміщення вершин — прямокутником з вершиною в центрі.
```

Текст програм

```
use std::f32::consts::PI;
use raylib::prelude::*;
const FONT_SIZE: i32 = 32;
const CHAR_WIDTH: f32 = 0.27;
const VERTEX_RADIUS: f32 = 20.0;
const VERTEX_WIDTH: u32 = 3;
```

```
const ARROWHEAD_LEN: f32 = VERTEX_RADIUS * 0.5;
const ARROWHEAD ANGLE: f32 = PI / 6.0;
pub fn draw_text(
    d: &mut RaylibDrawHandle,
    font: &Font,
    text: &str,
    position: Vector2,
    color: Color,
) {
    d.draw_text_ex(font, text, position, FONT_SIZE as f32, 0.0,

    color);

}
pub fn draw_vertex(
    d: &mut RaylibDrawHandle,
    center: Vector2,
    weight: &str,
    font: &Font,
    color: Color,
) {
    (0.. VERTEX_WIDTH).for_each(|w| {
        d.draw circle lines(
            center.x as i32,
            center.y as i32,
            VERTEX_RADIUS - w as f32,
            color,
        );
    });
    if !weight.is_empty() {
        let text len = weight.chars().count();
        let x_offset: f32 = text_len as f32 * FONT_SIZE as f32 *

→ CHAR_WIDTH;

        let y_offset: f32 = FONT_SIZE as f32 * 0.5;
        draw_text(
            d,
            font,
            weight,
            Vector2 {
                x: center.x - x offset,
                y: center.y - y_offset,
            },
            Color::BLACK,
        )
    }
}
fn draw_arrowhead(d: &mut RaylibDrawHandle, position: Vector2,
    direction: Vector2, color: Color) {
    d.draw_line_v(
        position,
```

```
position - direction.rotated(ARROWHEAD ANGLE) *
            ARROWHEAD_LEN,
        color.
    );
    d.draw_line_v(
        position,
        position - direction.rotated(-ARROWHEAD ANGLE) *
        → ARROWHEAD LEN,
        color.
    );
}
pub fn draw straight edge(
    d: &mut RaylibDrawHandle,
    center_from: Vector2,
    center_to: Vector2,
    directional: bool,
    color: Color,
) {
   let direction = (center to - center from).normalized();
   let from = center_from + direction * VERTEX_RADIUS;
    let to = center_to - direction * VERTEX_RADIUS;
    d.draw_line_v(from, to, color);
    if directional {
        draw_arrowhead(d, to, direction, color);
    }
}
pub fn draw_angled_edge(
    d: &mut RaylibDrawHandle,
    center_from: Vector2,
    center_to: Vector2,
    directed: bool,
   color: Color,
) {
   const EDGE_BASE_ANGLE: f32 = 0.05 * PI;
    let direction = (center to - center from).normalized();
    let from = center_from + direction * VERTEX_RADIUS;
    let to = center_to - direction * VERTEX_RADIUS;
   let vector = to - from;
    let vector_middle = vector * 0.5;
    let mid_offset = vector_middle.length() *
        EDGE BASE ANGLE.tan():
    let midpoint = from + vector_middle + direction.rotated(0.5 *
    → PI) * mid offset;
    d.draw_line_v(from, midpoint, color);
    d.draw_line_v(midpoint, to, color);
    if directed {
```

```
draw_arrowhead(d, to, (to - midpoint).normalized(),

    color);

    }
pub fn draw_looping_edge(d: &mut RaylibDrawHandle, center:
→ Vector2, color: Color) {
    const POINTS: usize = 16:
    const RADIUS: f32 = 12.0;
    const START ANGLE: f32 = -0.9 * PI;
    const END_ANGLE: f32 = 0.75 * PI;
    let step = (END_ANGLE - START_ANGLE) / POINTS as f32;
    let start_point = center
        + Vector2 {
            x: VERTEX RADIUS,
            y: -0.85 * VERTEX RADIUS,
        };
    let points: [Vector2; POINTS] = std::array::from_fn(|i|
     → Vector2 {
        x: start_point.x + RADIUS * f32::cos(START ANGLE + (step

→ * i as f32)),
        y: start_point.y + RADIUS * f32::sin(START_ANGLE + (step

→ * i as f32)).
    });
    let last point = points[POINTS - 1];
    d.draw line strip(&points, color);
    let direction = (last point - points[POINTS -
    → 4]).normalized();
    draw_arrowhead(d, last_point, direction, color);
}
                           Файл 1: draw.rs
use std::{
    collections:: VecDeque,
    fmt::{Debug, Display}.
    marker:: PhantomData,
};
use rand::{Rng, SeedableRng, rngs::SmallRng};
// \overline{n_1 n_2 n_3 n_4} = 4228
pub const DEFAULT_ROWS: \&[usize] = \&[4, 3, 5];
pub const VERTEX COUNT: usize = 12; // 10 + n_3 = 12
const RANDOM_SEED: u64 = 4228;
#[derive(Clone)]
```

```
pub struct AdjMatrix(pub Vec<Vec<u32>>);
impl Display for AdjMatrix {
    fn fmt(&self, f: &mut std::fmt::Formatter<'_>) ->
        std::fmt::Result {
        for i in 0..self.0.len() {
            for j in 0..self.0.len() {
                if i == j {
                    write!(f, "\x1b[31m{}\x1b[0m ",

    self.0[i][j])?;

                    continue;
                write!(f, "{} ", self.0[i][j])?;
            writeln!(f)?;
        0k(())
    }
}
#[derive(Debug)]
pub struct Bfs;
#[derive(Debug)]
pub struct Dfs;
pub trait Search {}
impl Search for Bfs {}
impl Search for Dfs {}
#[derive(Debug)]
pub struct SearchStep<S: Search> {
    pub active: usize,
    pub visited: Vec<(usize, usize)>,
    pub queue: VecDeque<usize>,
    pub tree: Vec<(usize, usize)>,
    marker: PhantomData<S>.
}
impl<S: Search> SearchStep<S> {
    pub fn new(active: usize, size: usize) -> Self {
        let mut visited = Vec::with_capacity(size);
        visited.push((active, active));
        let mut queue = VecDeque::with capacity(size);
        queue.push_back(active);
        Self {
            active,
            visited,
            queue,
            tree: Vec::with_capacity(size),
            marker: PhantomData,
```

```
}
    }
}
pub trait Queue {
    fn push_queue(&mut self, value: usize);
    fn pop_queue(&mut self) -> Option<usize>;
}
impl Queue for SearchStep<Bfs> {
    fn push_queue(&mut self, value: usize) {
        self.queue.push back(value);
    }
    fn pop_queue(&mut self) -> Option<usize> {
        self.queue.pop front()
    }
}
impl Queue for SearchStep<Dfs> {
    fn push_queue(&mut self, value: usize) {
        self.queue.push back(value);
    }
    fn pop_queue(&mut self) -> Option<usize> {
        self.queue.pop back()
    }
}
impl AdjMatrix {
    pub fn generate(k: f32) -> Self {
        let mut rng = SmallRng::seed_from_u64(RANDOM_SEED);
        let iter = std::iter::repeat with(move | |
            rng.random_range(0.0..2.0));
        AdjMatrix(
            iter.take(VERTEX_COUNT * VERTEX_COUNT)
                .map(|i| f32::min(i * k, 1.0) as u32)
                .collect::<Vec< >>()
                .chunks(VERTEX COUNT)
                .map(|row| row.to_vec())
                .collect(),
        )
    }
    pub fn search_next<S: Search>(&self, step: &mut
        SearchStep<S>) -> bool
    where
        SearchStep<S>: Queue,
    {
        if let Some(next) = step.pop_queue() {
```

```
step.active = next;
            step.tree.push(
                *step
                     .visited
                     .iter()
                     .find(|(_, to)| *to == next)
                     .unwrap_or(\delta(next, next)),
            );
            self.0[next].iter().enumerate().for_each(|(i, edge)|
                if *edge == 1 && !step.visited.iter().any(|(_,
                 \rightarrow to) *to == i) {
                     step.visited.push((next, i));
                     step.push_queue(i);
                }
            });
            true
        } else {
            if let Some(unvisited) =
                (0..self.0.len()).find(|vertex|
                   !step.tree.iter().any(|(_, to)| to ==
                    vertex))
            {
                step.push_queue(unvisited);
                self.search_next::<S>(step);
                return true;
            false
        }
    }
}
impl<S: Search> From<&SearchStep<S>> for AdjMatrix {
    fn from(value: &SearchStep<S>) -> Self {
        let size = value.tree.len();
        let mut result = vec![vec![0_u32; size]; size];
        for (from, to) in &value.tree {
            if *from != *to {
                result[*from][*to] = 1;
        }
        AdjMatrix(result)
    }
}
                           Файл 2: graph.rs
#![allow(clippy::needless_range_loop)]
use graph::{AdjMatrix, Bfs, DEFAULT_ROWS, Dfs, Search,
    SearchStep, VERTEX_COUNT};
```

```
use raylib::{color::Color, prelude::*};
mod draw:
mod graph:
const WIN WIDTH: i32 = 800;
const WIN HEIGHT: i32 = 600;
const WIN_MARGIN: f32 = 0.8;
const K: f32 = 1.0 - 2.0 * 0.01 - 8.0 * 0.005 - 0.15;
#[derive(Debug, Clone, Copy)]
struct VertexPos {
    v: Vector2.
    row: usize,
    col: usize,
}
fn draw all vertices<S: Search>(
    d: &mut RaylibDrawHandle,
    font: &Font,
    rows: δ[usize],
    step: &SearchStep<S>,
) -> Vec<VertexPos> {
    fn current_position(index: usize, rows: δ[usize]) -> (usize,
        usize) {
        let mut cumulative = 0;
        for (row, &count) in rows.iter().enumerate() {
            if index < cumulative + count {</pre>
                return (row, index - cumulative);
            cumulative += count:
        (usize::MAX, usize::MAX)
    let winwidth = WIN WIDTH as f32 * WIN MARGIN;
    let winheight = WIN HEIGHT as f32 * WIN MARGIN;
    let vertex_count = rows.iter().sum();
    let vertex coords: Vec<VertexPos> =
     → Vec::from_iter((0..vertex_count).map(|i| {
        let (row, col) = current_position(i, rows);
        let x offset = (WIN WIDTH as f32 - winwidth) * 0.5;
        let y offset = (WIN HEIGHT as f32 - winheight) * 0.5;
        VertexPos {
            v: Vector2 {
                x: (winwidth / (DEFAULT_ROWS[row] - 1) as f32 *

    col as f32) + x_offset,
                y: (winheight / (DEFAULT_ROWS.len() - 1) as f32 *
                 \rightarrow row as f32) + y offset,
            },
            row,
```

```
col,
    }));
    (0.. vertex count).for each(|i| {
        draw::draw_vertex(
            vertex_coords[i].v,
            \delta((i + 1).to_string()),
            if step.active == i {
                Color:: RED
            } else if step.visited.iter().any(|(_, to)| *to == i)
                {
                Color:: PLUM
            } else {
                Color::BLACK
            },
        );
    });
    vertex_coords
}
fn draw_all_edges<S: Search>(
    d: &mut RaylibDrawHandle,
    adj_matrix: &AdjMatrix,
    vertex_coords: δ[VertexPos],
    directed: bool,
    step: &SearchStep<S>,
    hide edges: bool,
) {
    for i in 0..vertex_coords.len() {
        let lower = if directed { 0 } else { i };
        for j in lower..vertex_coords.len() {
            let origin = vertex_coords[i];
            let destination = vertex coords[j];
            let row_absdiff = (destination.row as i64 -
                origin.row as i64).abs();
            let col_absdiff = (destination.col as i64 -
                origin.col as i64).abs();
            if adj matrix.0[i][j] == 1 {
                let color = if i != j &&
                    step.tree.iter().any(|(from, to)| *from == i
                    && *to == j) {
                    Color:: RED
                } else if hide_edges {
                    Color::WHITE.alpha(0.0)
                } else {
                    Color::BLACK
```

```
};
                if i == j {
                    draw::draw_looping_edge(d, origin.v, color);
                } else if (adj_matrix.0[j][i] == 1 && directed)
                   // symmetric
                    || (row_absdiff == 0 && col_absdiff > 1) //
                     → same row, goes through others
                    (col_absdiff == 0 && row_absdiff > 1) //
                     → same col, goes through others
                    (origin.v.x == destination.v.x) // same x
                     → coordinate, yes, still possible
                    || col_absdiff >= 3
                // honestly ^ whatever this is
                    draw::draw_angled_edge(d, origin.v,

→ destination.v, directed, color);
                } else {
                    draw::draw_straight_edge(d, origin.v,
                        destination.v, directed, color);
                }
            }
        }
   }
}
fn draw_controls(d: &mut RaylibDrawHandle, font: &Font, state:
   KeyboardKey, hide edges: bool) {
    draw::draw text(
        d,
        font,
        "<F1>",
        Vector2 {
            x: 0.05 * WIN_WIDTH as f32,
            y: 0.01 * WIN HEIGHT as f32,
        },
        if state == KeyboardKey::KEY_F1 {
            Color:: RED
        } else {
            Color::BLACK
        },
    );
    draw::draw_text(
        d,
        font,
        "<F2>"
        Vector2 {
            x: 0.47 * WIN_WIDTH as f32,
            y: 0.01 * WIN_{HEIGHT} as f32,
        },
        if state == KeyboardKey::KEY F2 {
```

```
Color:: RED
        } else {
            Color::BLACK
        },
    );
    draw::draw text(
        d,
        font,
        "<F3> Hide edges".
        Vector2 {
            x: 0.68 * WIN WIDTH as f32,
            y: 0.01 * WIN_{HEIGHT} as f32,
        if hide_edges { Color::RED } else { Color::BLACK },
    );
    draw::draw text(
        d,
        font,
        "<Space> Step",
        Vector2 {
            x: 0.37 * WIN WIDTH as f32,
            y: 0.94 \times WIN_{HEIGHT} as f32,
        },
        Color::BLACK,
    );
}
fn print_new_order<S: Search>(step: &SearchStep<S>) {
    println!("New vertex order:");
    step.visited
        .iter()
        .enumerate()
        .map(|(index, (_, to))| format!("{}->{}", to + 1, index +
        .for_each(|s| print!("{} ", s));
    println!("\n");
}
fn main() {
    let (mut rl, thread) = raylib::init()
        .size(WIN_WIDTH, WIN_HEIGHT)
        .log_level(TraceLogLevel::LOG_WARNING)
        .title("ASD Lab 2.4")
        .build();
    let font = rl.load_font(&thread,
        "FiraCode-Regular.ttf").unwrap();
    let matrix = AdjMatrix::generate(K);
    let start vertex = matrix
        .0
```

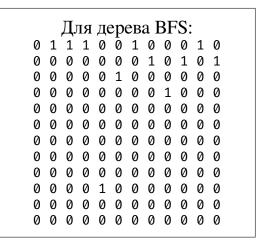
```
.iter()
    .position(|row| row.iter().all(|v| *v != 0))
    .unwrap or (0);
let mut bfs = SearchStep::new(start_vertex, VERTEX_COUNT);
let mut dfs = SearchStep::new(start_vertex, VERTEX_COUNT);
let mut state = KeyboardKey::KEY F1;
let mut hide edges = false;
println!("Graph:\n{}", matrix);
while !rl.window_should_close() {
    if rl.is_key_pressed(KeyboardKey::KEY_F1) {
        state = KeyboardKey::KEY F1;
    } else if rl.is_key_pressed(KeyboardKey::KEY_F2) {
        state = KeyboardKey::KEY_F2;
    } else if rl.is_key_pressed(KeyboardKey::KEY_F3) {
        hide_edges = !hide_edges;
    }
    if rl.is key pressed(KeyboardKey::KEY SPACE) {
        match state {
            KeyboardKey::KEY_F1 => {
                if !matrix.search next::<Bfs>(&mut bfs) {
                    print_new_order(&bfs);
                    let matrix: AdjMatrix = (&bfs).into();
                    println!("BFS tree:\n{}", matrix)
                }
            KeyboardKey::KEY_F2 => {
                if !matrix.search_next::<Dfs>(&mut dfs) {
                    print_new_order(&dfs);
                    let matrix: AdjMatrix = (&dfs).into();
                    println!("DFS tree:\n{}", matrix);
                }
            => {}
        }
    let mut d = rl.begin_drawing(&thread);
    d.clear_background(Color::WHITE);
    draw controls(8mut d, 8font, state, hide edges);
    if state == KeyboardKey::KEY_F1 {
        let vertex_coords = draw_all_vertices(&mut d, &font,
         → DEFAULT_ROWS, &bfs);
        draw_all_edges(&mut d, &matrix, &vertex_coords, true,

→ &bfs, hide edges);

    } else if state == KeyboardKey::KEY_F2 {
```

Файл 3: main.rs

Матриці суміжності



Нові порядки вершин

BFS:

$$1 \rightarrow 1 \ 2 \rightarrow 2 \ 3 \rightarrow 3 \ 4 \rightarrow 4 \ 7 \rightarrow 5$$

 $11 \rightarrow 6 \ 8 \rightarrow 7 \ 10 \rightarrow 8 \ 12 \rightarrow 9 \ 6 \rightarrow 10$
 $9 \rightarrow 11 \ 5 \rightarrow 12$

DFS: $1 \rightarrow 1 \ 2 \rightarrow 2 \ 3 \rightarrow 3 \ 4 \rightarrow 4 \ 7 \rightarrow 5$ $11 \rightarrow 6 \ 6 \rightarrow 7 \ 12 \rightarrow 8 \ 9 \rightarrow 9 \ 10 \rightarrow 10$ $5 \rightarrow 11 \ 8 \rightarrow 12$

Зображення

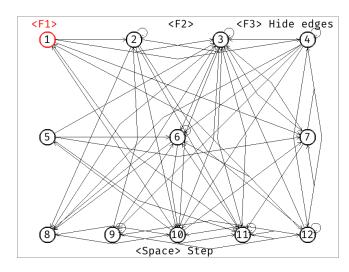


Рис. 1: Граф на початку обходу

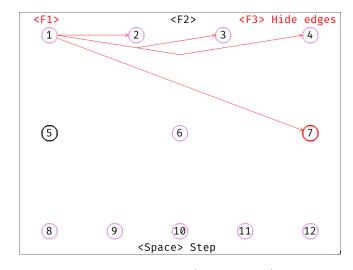


Рис. 2: Граф на середині обходу (ребра приховані)

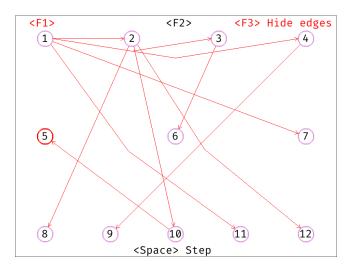


Рис. 3: Дерево обходу BFS

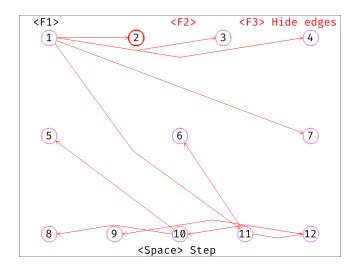


Рис. 4: Дерево обходу DFS

Висновок

Імплементував BFS та DFS алгоритми обходу графа, що виконуються покроково. Під час написання коду помітив, що обидва методи відрізняються лише структурою даних для черги, тому абстрагував крок обходу як операцію над деяким SearchStep<Q>, де Q задає методи деку push та pop (для BFS — з різних кінців списку, для DFS — з одного).