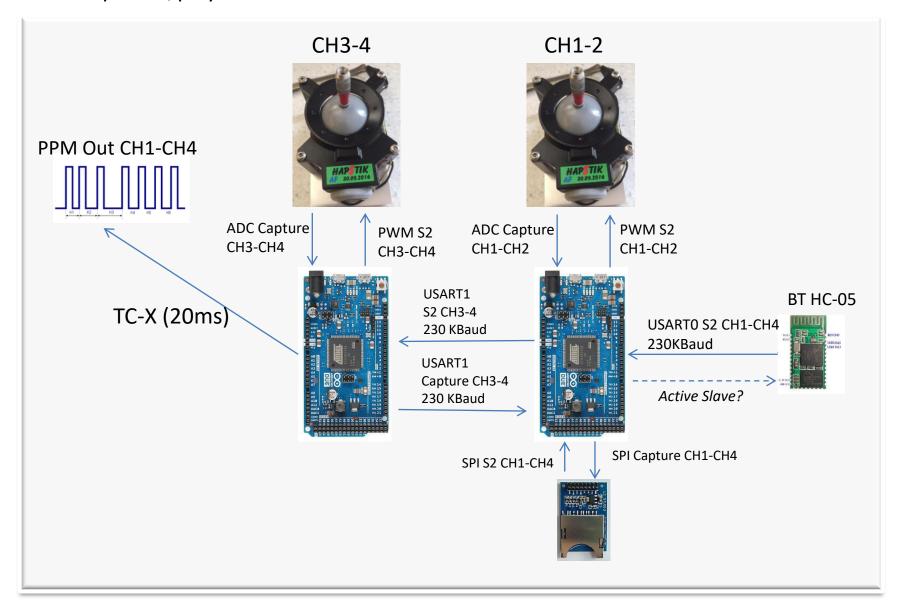
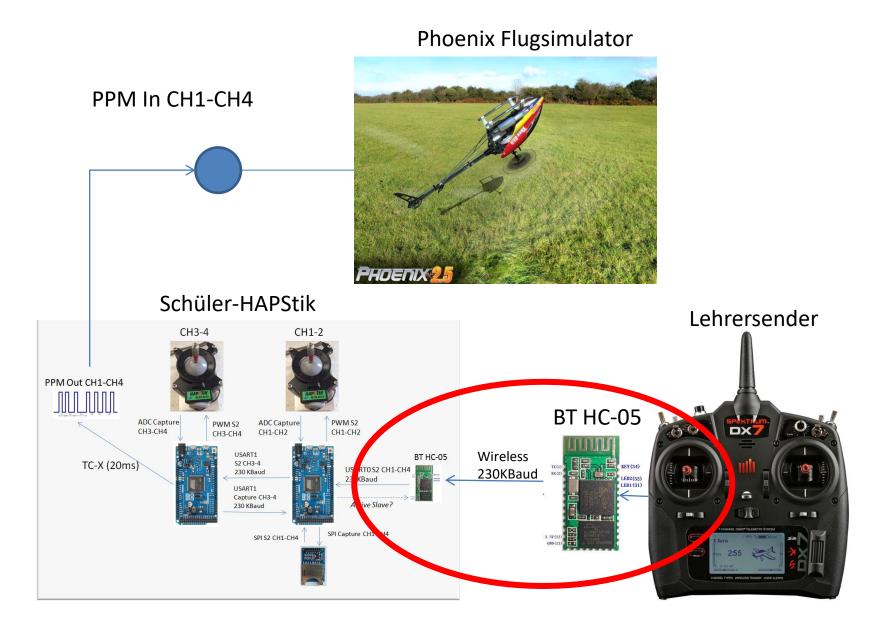
HAPStik Fernsteuerung High-Level Architektur, S2 kann realtime über BT oder captured/played-back über SD Card kommen

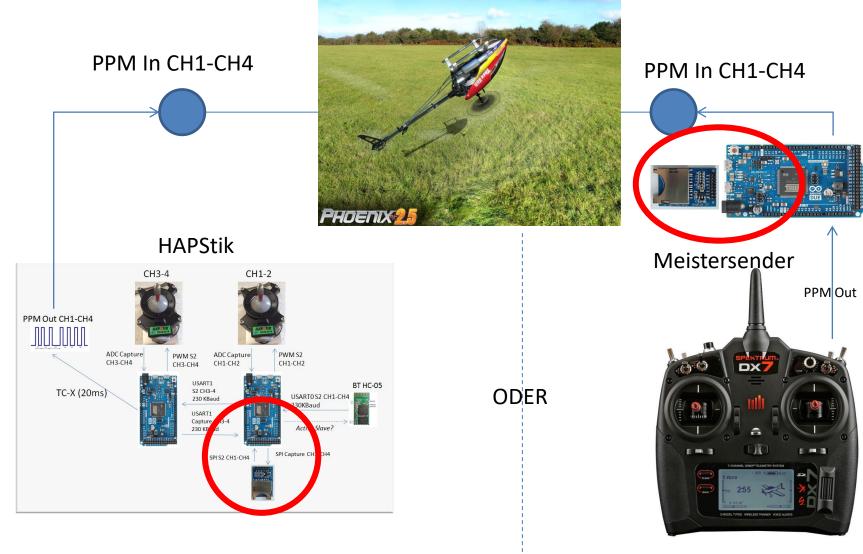


Szenario 1: Realtime Training Lehrer/Schüler am Simulator, Lehrer steuert Sim-Modell transitiv über HAPStik, Schüler kann mitfühlen oder übersteuern



Szenario 2: Aufzeichnung eines perfekten Manövers (zB Piroflip) durch einen Meisterpiloten direkt über HAPStik auf SD Card oder (in einer Übergangsphase) durch Mitschneiden eines PPM Signals





Szenario 3: Download aufgezeichneter Manöver und Playback/ haptisches Training Evtl. auch mit halber oder viertel-Geschwindigkeit zu Beginn

"Piroflip" im Phoenix Sim www.hapstik.com PPM In CH1-CH4 "Suche Manöver für Sim/Modell!" Schüler-HAPStik PPM Out CH1-CH4 ADC Capture PWM S2 **ADC Capture** PWM S2 "piroflip_phoenix_trex600.hsk" СН3-СН4 CH1-CH2 CH1-CH2 CH3-CH4 USART1 BT HC-05 TC-X (20ms) S2 CH3-4 USARTOS2 CH1-CH4 230 KBaud 230KBaud USART1 Capture CH3-4 Active Slave? 230 KBaud SPI Capture CH1-CH4 SPI S2 CH1-CH4

Noch zu bauende Systemelemente ©

