Основы глубинного обучения

Лекция 4

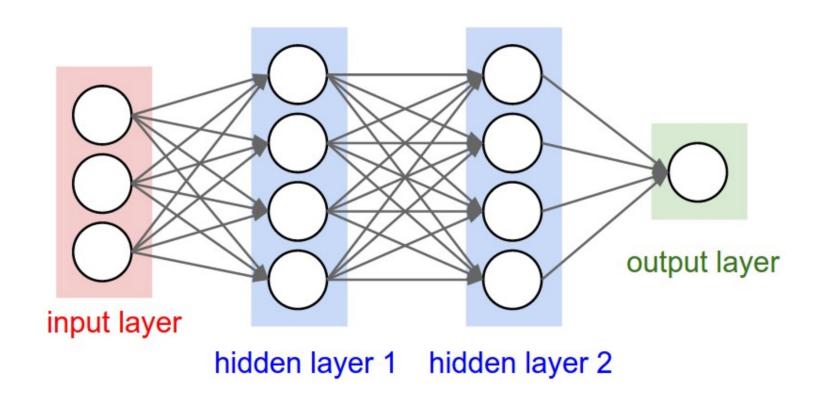
Оптимизация в глубинном обучении. Свёрточные архитектуры.

Шабалин Александр

НИУ ВШЭ, 2024

Инициализации

Internal covariate shift



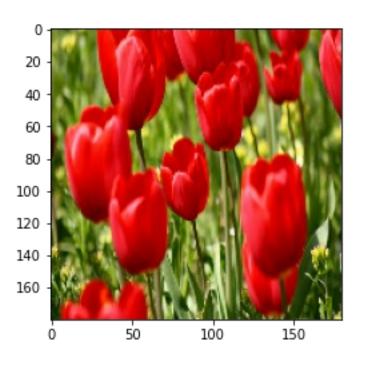
Инициализация весов

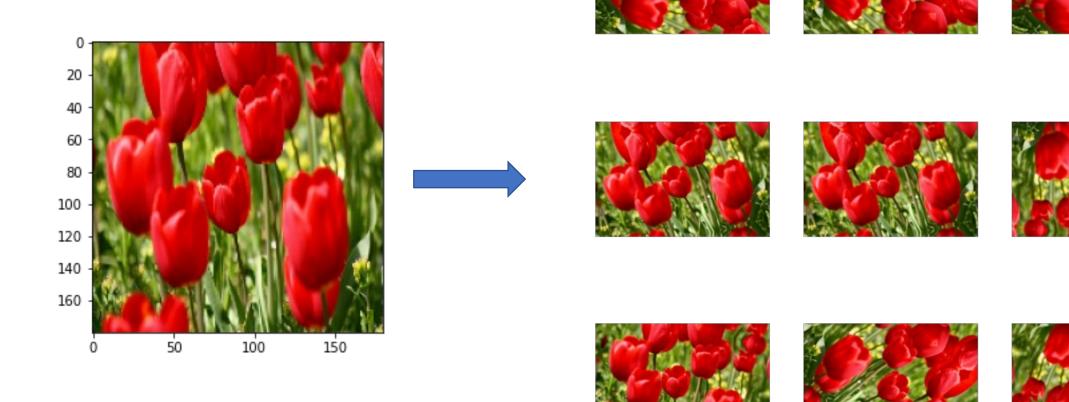
- Не должно быть симметрий (плохо инициализировать всё одним числом)
- Хороший вариант:

$$w_j \sim \frac{2}{\sqrt{n}} \mathcal{N}(0,1)$$

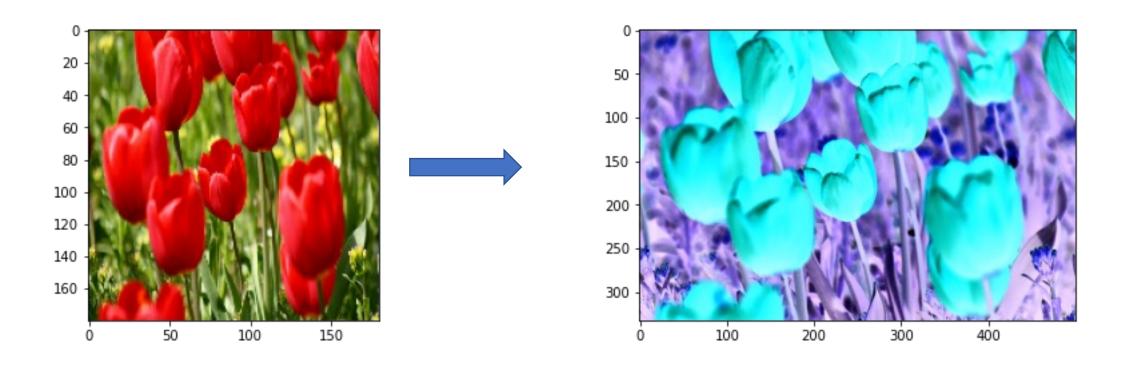
n — число входов

• Пытаемся сделать так, чтобы масштаб всех выходов был примерно одинаковым





https://www.tensorflow.org/tutorials/images/data_augmentation





https://github.com/albumentations-team/albumentations

- Много разных вариантов
- «Бесплатное» расширение обучающей выборки
- В некотором смысле регуляризация модели

- Обычно аугментации случайно применяют к картинкам из текущего батча
- На этапе применения можно сделать несколько аугментаций картинки, применить сеть к каждой, усреднить предсказания

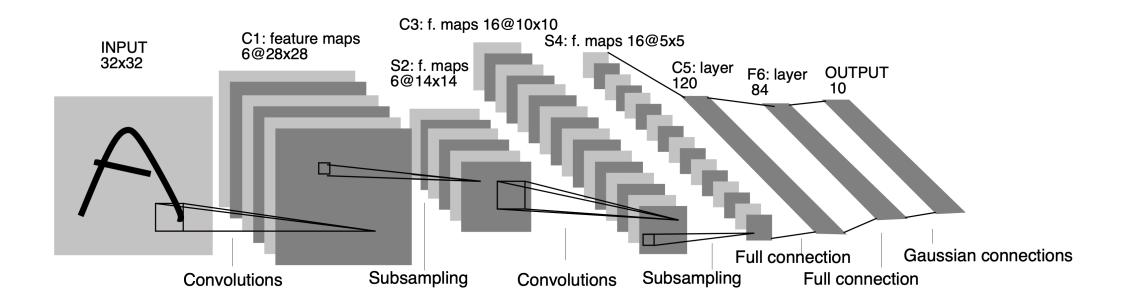
Test-time Augmentation (TTA)

• Аугментации могут быть полезны и во время инференса!

• Можно гарантированно улучшить качество, усредняя предсказания модели для разных аугментаций изображения

Архитектуры свёрточных сетей

LeNet (1998)

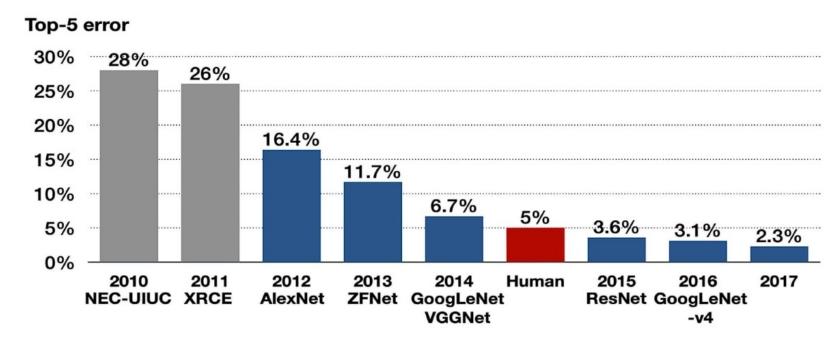


LeNet (1998)

- Для данных MNIST
- Идея end-to-end обучения
- Использовали аугментацию
- Около 60.000 параметров
- Доля ошибок на тесте 0.8%



- ImageNet Large Scale Visual Recognition Challenge (ILSVRC)
- Около 1.200.000 изображений
- 1000 классов



AlexNet (2012)

ImageNet Classification with Deep Convolutional Neural Networks

Alex Krizhevsky

University of Toronto

kriz@cs.utoronto.ca

Ilya Sutskever

University of Toronto

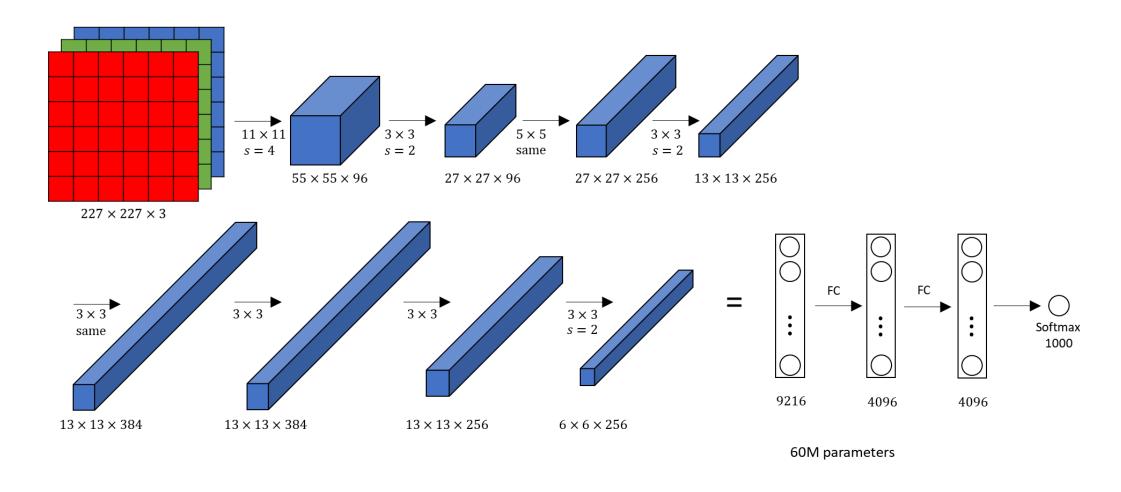
ilya@cs.utoronto.ca

Geoffrey E. Hinton

University of Toronto

hinton@cs.utoronto.ca

AlexNet (2012)



AlexNet (2012)

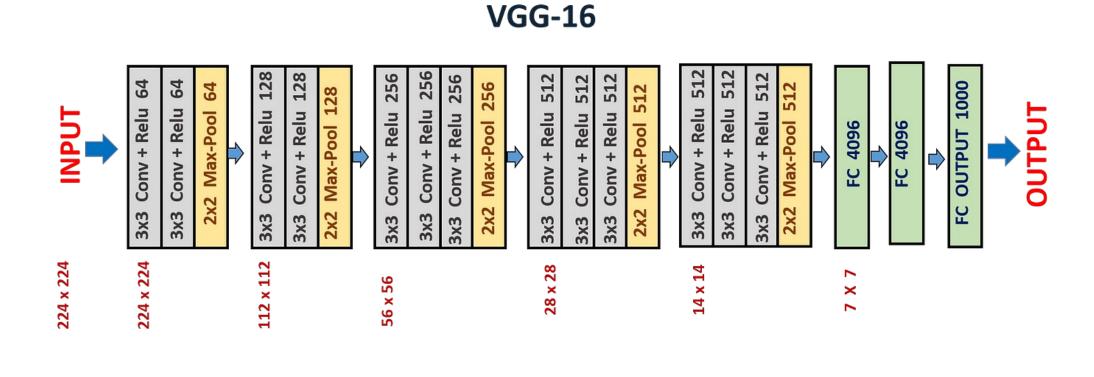
- Используют ReLU, аугментацию, dropout
- Градиентный спуск с инерцией (momentum)
- Обучение на двух GPU (5-6 суток)
- Около 60 миллионов параметров

Ошибка около 17%

VERY DEEP CONVOLUTIONAL NETWORKS FOR LARGE-SCALE IMAGE RECOGNITION

Karen Simonyan* & Andrew Zisserman*

Visual Geometry Group, Department of Engineering Science, University of Oxford {karen,az}@robots.ox.ac.uk



| ConvNet Configuration | | | | | | | | | |
|-------------------------------------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|--|--|--|--|
| A | A-LRN | В | С | D | Е | | | | |
| 11 weight | 11 weight | 13 weight | 16 weight | 16 weight | 19 weight | | | | |
| layers | layers | layers | layers | layers | layers | | | | |
| input (224×224 RGB image) | | | | | | | | | |
| conv3-64 | conv3-64 | conv3-64 | conv3-64 | conv3-64 | conv3-64 | | | | |
| | LRN | conv3-64 | conv3-64 | conv3-64 | conv3-64 | | | | |
| maxpool | | | | | | | | | |
| conv3-128 | conv3-128 | conv3-128 | conv3-128 | conv3-128 | conv3-128 | | | | |
| | | conv3-128 | conv3-128 | conv3-128 | conv3-128 | | | | |
| | | | pool | | | | | | |
| conv3-256 | conv3-256 | conv3-256 | conv3-256 | conv3-256 | conv3-256 | | | | |
| conv3-256 | conv3-256 | conv3-256 | conv3-256 | conv3-256 | conv3-256 | | | | |
| | | | conv1-256 | conv3-256 | conv3-256 | | | | |
| | | | | | conv3-256 | | | | |
| | | | pool | | | | | | |
| conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | | | | |
| conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | | | | |
| | | | conv1-512 | conv3-512 | conv3-512 | | | | |
| | | | | | conv3-512 | | | | |
| | | | pool | | | | | | |
| conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | | | | |
| conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | conv3-512 | | | | |
| | | | conv1-512 | conv3-512 | conv3-512 | | | | |
| | | | | | conv3-512 | | | | |
| | maxpool | | | | | | | | |
| FC-4096 | | | | | | | | | |
| FC-4096 | | | | | | | | | |
| FC-1000 | | | | | | | | | |
| soft-max | | | | | | | | | |

Table 2: Number of parameters (in millions).

| Network | A,A-LRN | В | C | D | Е |
|----------------------|---------|-----|-----|-----|-----|
| Number of parameters | 133 | 133 | 134 | 138 | 144 |

- Только маленькие свёртки
 - Меньше параметров
 - Больше нелинейностей (т.к. больше свёрточных слоёв)
- Градиентный спуск с инерцией
- Dropout для двух первых полносвязных слоёв

• Хитрая инициализация (сначала обучается вариант A со случайными начальными весами, потом им инициализируются более глубокие сети)

Table 3: ConvNet performance at a single test scale.

| ConvNet config. (Table 1) | smallest image side | | top-1 val. error (%) | top-5 val. error (%) |
|---------------------------|---------------------|----------|----------------------|----------------------|
| | train(S) | test (Q) | | |
| A | 256 | 256 | 29.6 | 10.4 |
| A-LRN | 256 | 256 | 29.7 | 10.5 |
| В | 256 | 256 | 28.7 | 9.9 |
| | 256 | 256 | 28.1 | 9.4 |
| C | 384 | 384 | 28.1 | 9.3 |
| | [256;512] | 384 | 27.3 | 8.8 |
| | 256 | 256 | 27.0 | 8.8 |
| D | 384 | 384 | 26.8 | 8.7 |
| | [256;512] | 384 | 25.6 | 8.1 |
| | 256 | 256 | 27.3 | 9.0 |
| E | 384 | 384 | 26.9 | 8.7 |
| | [256;512] | 384 | 25.5 | 8.0 |

GoogLeNet (2014)

Going Deeper with Convolutions

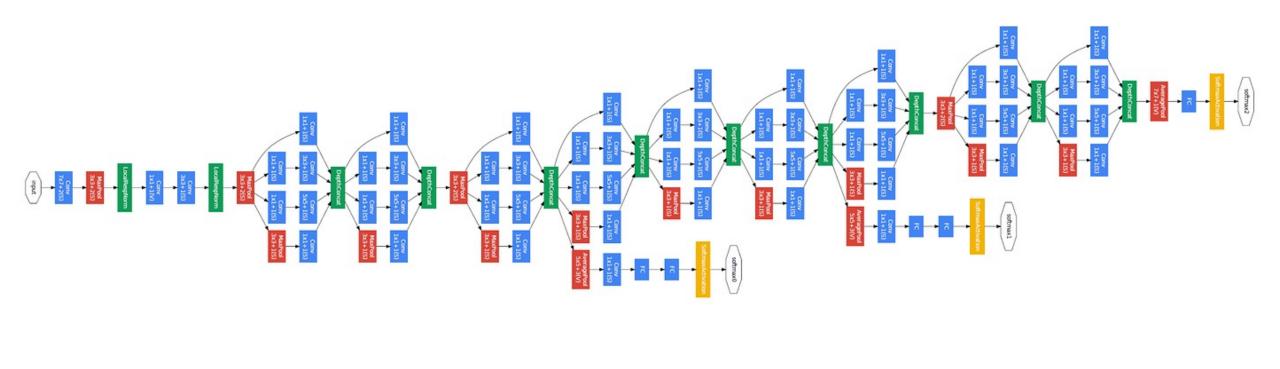
```
Christian Szegedy<sup>1</sup>, Wei Liu<sup>2</sup>, Yangqing Jia<sup>1</sup>, Pierre Sermanet<sup>1</sup>, Scott Reed<sup>3</sup>,

Dragomir Anguelov<sup>1</sup>, Dumitru Erhan<sup>1</sup>, Vincent Vanhoucke<sup>1</sup>, Andrew Rabinovich<sup>4</sup>

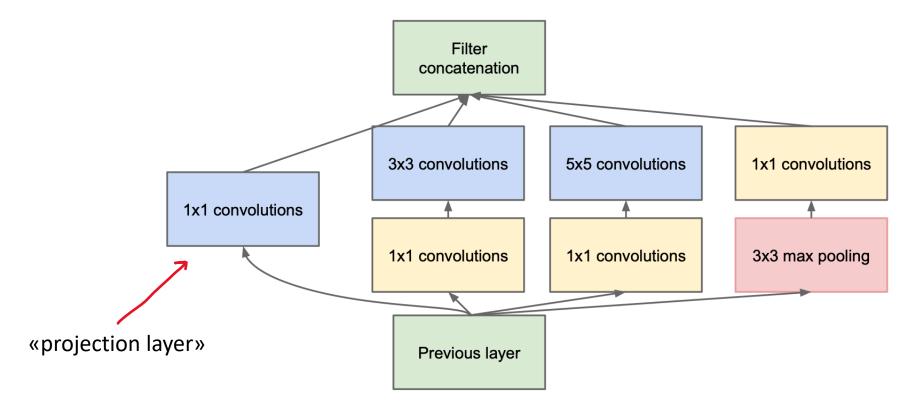
<sup>1</sup>Google Inc. <sup>2</sup>University of North Carolina, Chapel Hill

<sup>3</sup>University of Michigan, Ann Arbor <sup>4</sup>Magic Leap Inc.
```

¹{szegedy, jiayq, sermanet, dragomir, dumitru, vanhoucke}@google.com
²wliu@cs.unc.edu, ³reedscott@umich.edu, ⁴arabinovich@magicleap.com



GoogLeNet (2014)



(b) Inception module with dimensionality reduction

GoogLeNet (2014)

- Снижается число каналов перед «тяжёлыми» свёртками
- Несколько выходных слоёв для улучшения обучаемости
- В конце нет линейных слоев, вместо них global average pooling

- Обучается градиентным спуском с инерцией
- Ошибка 6.67% на ImageNet

Deep Residual Learning for Image Recognition

Kaiming He Xiangyu Zhang Shaoqing Ren Jian Sun Microsoft Research {kahe, v-xiangz, v-shren, jiansun}@microsoft.com

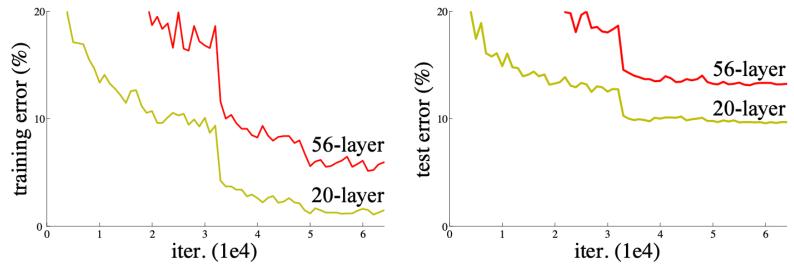
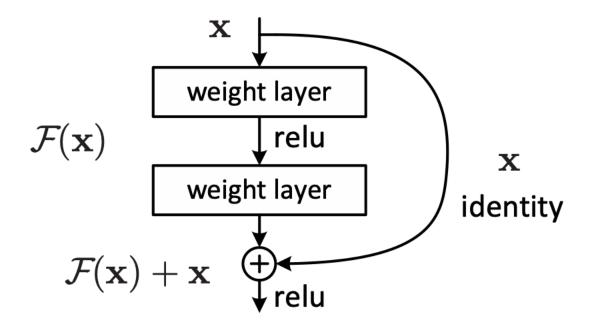
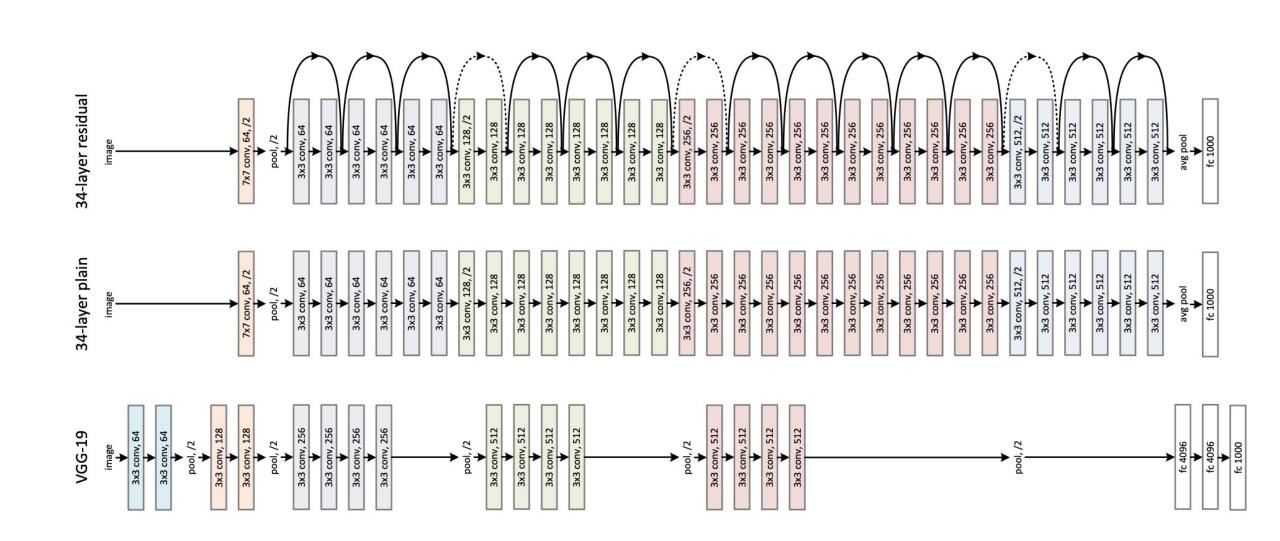


Figure 1. Training error (left) and test error (right) on CIFAR-10 with 20-layer and 56-layer "plain" networks. The deeper network has higher training error, and thus test error. Similar phenomena on ImageNet is presented in Fig. 4.

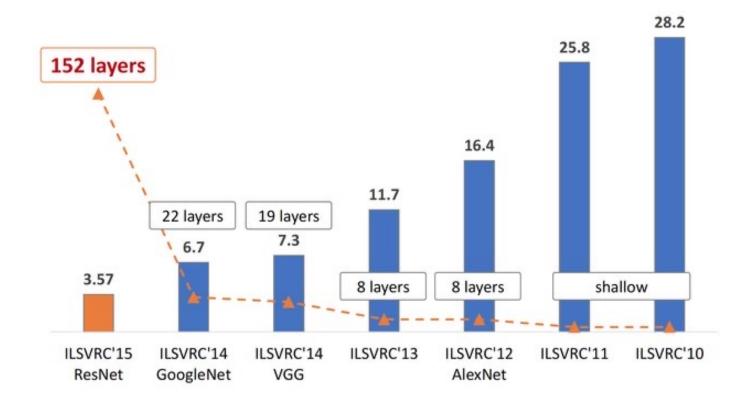
- Добавление слоёв в свёрточную сеть ухудшает качество даже на обучении
- Хотя возможностей для переобучения больше, сеть почему-то не может ими воспользоваться





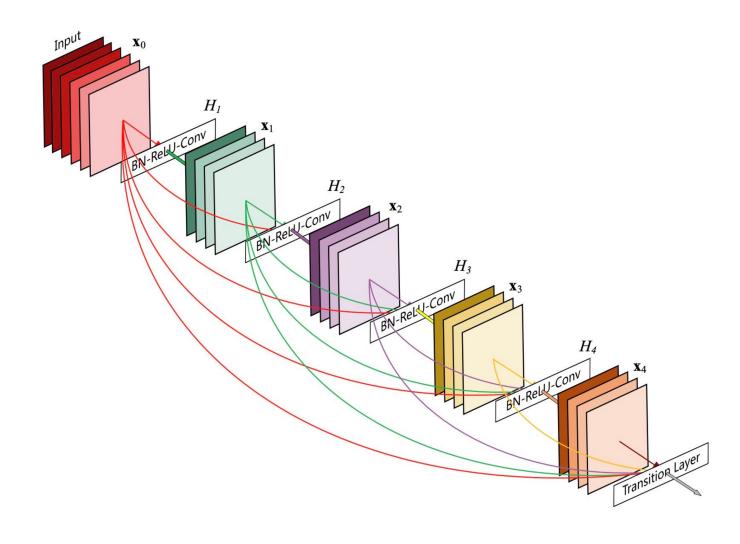
- Добавили Batch Normalization
- Heт MaxPooling слоев
- Даёт низкую ошибку на обучении даже с 1000 слоёв (но там плохо на тестовой выборке)
- Обучается градиентным спуском с инерцией со случайной инициализацией
- Топ-5 ошибка 3.57% на ImageNet

Эволюция архитектур



DenseNet

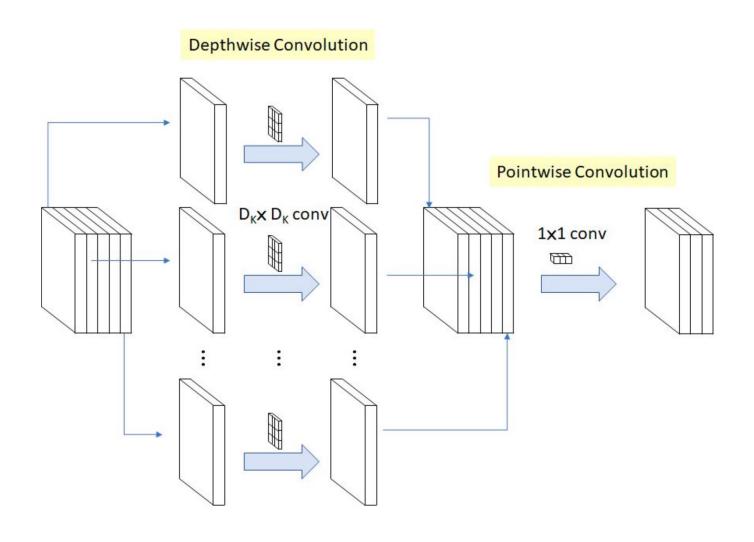
- Каждый слой связан со всеми следующими
- Очень мало каналов
- 20М параметров
- Топ-5 ошибка 6.6% на ImageNet



MobileNet

- Легковестная модель для мобильных девайсов
- Используют depthwise и pointwise свертки
- 4.2М параметров

• Топ-5 ошибка 10.1% на ImageNet



Что ещё?

- Highway networks
- Inception-ResNet
- Squeeze and Excitation Network
- NASNet
- EfficientNet
- ...

Transfer Learning

- Обучаем модель на большом датасете
- На маленьком датасете дообучаем голову (linear probing) или всю модель (fine-tuning)

• Позволяет переиспользовать накопленные знания

