

ISFA- 2^{ème} année (M1)

STATISTIQUE INFÉRENTIELLE

FICHE DE TD N^o 1Exercice 1.

Dans le cadre d'un modèle paramétrique réel d'échantillonnage, on considère un n -échantillon $X = (X_1, \dots, X_n)$, de loi de probabilité P_θ .

1. Pour un estimateur T_n de θ donné, montrer les propriétés suivantes :
 - a. $R(T_n, \theta) = B^2(T_n) + \text{Var}(T_n)$.
 - b. Si T_n est un estimateur sans biais de θ et $\text{Var}(T_n) \rightarrow 0$ quand $n \rightarrow \infty$, alors T_n est un estimateur convergent pour θ .
2. Si P_θ est une loi de poisson de paramètre $\theta > 0$, écrire le modèle statistique correspondant.

On considère l'estimateur de θ :

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i.$$

N.B : cette notation de la moyenne empirique sera utilisée dans l'ensemble du TD.

Calculer la moyenne et la variance de \bar{X} . Cet estimateur est-il sans biais ? Convergent ?

3. Si P_θ est une loi de Bernoulli de paramètre $\theta \in [0, 1]$, écrire le modèle statistique, puis vérifier que l'estimateur :

$$T_n = \bar{X} (1 - \bar{X})$$

de $\theta(1 - \theta)$ est biaisé. Donner un estimateur sans biais de $\theta(1 - \theta)$.

Exercice 2.

Soit $X = (X_1, \dots, X_n)$, un n -échantillon de loi uniforme sur $[0, \theta]$. Écrire le modèle statistique. On considère l'estimateur de θ :

$$X_{\max} := \max_{1 \leq i \leq n} X_i.$$

1. Déterminer la loi de X_{\max} et calculer son espérance et sa variance.
2. Comparer cet estimateur avec l'estimateur sans biais de θ construit avec \bar{X} .

Exercice 3.

Soit un modèle paramétrique réel d'échantillonnage $(\mathbb{R}, \mathcal{B}_{\mathbb{R}}, (P_\theta, \theta \in \mathbb{R}))^n$, tel que la loi de probabilité P_θ admette pour densité :

$$f(x, \theta) = e^{-(x-\theta)} \mathbf{1}_{x \geq \theta}, \text{ avec } \theta \in \mathbb{R}.$$

Soit le vecteur aléatoire $X = (X_1, \dots, X_n)$, associé à ce modèle.

1. Vérifier que $U_1 = X_1 - \theta$ suit sous P_θ une loi exponentielle de paramètre 1.
2. Comparer les estimateurs :

$$Y_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - 1) \text{ et } X_{\min} = \min_{1 \leq i \leq n} X_i.$$

Exercice 4.

Soit $X = (X_1, \dots, X_n)$ un n -échantillon de loi normale $\mathcal{N}(m, \sigma^2)$. Pour estimer σ^2 , on pose :

$$T_n = c(n) \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2.$$

1. Quelle est la loi de $\sigma^{-2} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2$?
2. calculer $B(T_n)$, et donner un estimateur sans biais de σ^2 .
3. Quelle est la fonction $c(n)$ qui minimise le risque quadratique de T_n ?
4. On suppose que $\sigma = 1$ et $m \in [0, 1]$, et on définit l'estimateur :

$$U_n = \begin{cases} 0 & \text{si } \bar{X} < 0 \\ \bar{X} & \text{si } 0 \leq \bar{X} \leq 1 \\ 1 & \text{si } \bar{X} > 1 \end{cases}.$$

- a. Montrer que U_n est un estimateur de m , strictement meilleur que \bar{X} , en calculant la différence entre les risques quadratiques.
- b. Montrer que

$$\mathbb{E}(U_n) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\sqrt{n}\theta}^{\sqrt{n}(1-\theta)} \left(\theta + \frac{t}{\sqrt{n}} \right) e^{-\frac{t^2}{2}} dt + \mathbb{P}(\bar{X} > 1).$$

- c. En déduire que $E_m(U_n) \rightarrow \theta$ lorsque $n \rightarrow \infty$.

Exercice 5.

Afin de diminuer les sinistres de ses clients, un assureur décide de financer la construction d'une digue destinée à empêcher les inondations provoquées par les crues d'une rivière. La construction d'une digue de hauteur h coûtera $c_1 h$ à la compagnie d'assurance. En cas de crue, il n'y aura aucun sinistre si la hauteur H de la crue est inférieure à h et un sinistre évalué à $c_2(H - h)$ si $H > h$. La hauteur de la crue H est une variable aléatoire de loi exponentielle de paramètre $1/\theta$. On suppose que $c_2 > c_1 > 0$.

1. On choisit comme fonction de perte :

$$L(\theta, h) = c_1 h + c_2 \mathbb{E}_\theta [(H - h) \mathbf{1}_{H>h}].$$

Calculer $L(\theta, h)$ si θ est connu, quelle hauteur choisir ?

2. Ayant observé n crues indépendantes de hauteurs H_1, \dots, H_n , l'assureur qui ne connaît pas θ , décide de fixer la hauteur de la digue à $d_n = k\bar{H}$
- Évaluer la limite (quand $n \rightarrow 0$) du risque de cette décision.
 - Quelle valeur donneriez-vous à k ?

Exercice 6.

Soient $X = (X_1, \dots, X_n)$ un n -échantillon de loi de bernoulli de paramètre $\theta \in [0, 1]$, a et b deux constantes positives. On considère les estimateurs de θ :

$$T_{a,b} = \frac{n\bar{X} + a}{n + a + b}.$$

- Calculer $R(T_{a,b}, \theta)$.
- Comparer à l'aide des risques quadratiques, les estimateurs $T_{\frac{\sqrt{n}}{2}, \frac{\sqrt{n}}{2}}$ et $T_{0,0}$ selon les valeurs de θ . Le critère du risque quadratique est-il approprié pour comparer ces estimateurs ?
- Quel est parmi ces deux estimateurs celui qui minimise le maximum du risque quadratique ? *Cet estimateur est dit meilleur au sens mini-max.*
- On suppose maintenant que θ est une variable aléatoire suivant une loi uniforme sur $[0, 1]$. Calculer r_1 et r_2 définis par :

$$r_1 = E(R(T_{0,0}, \theta)) \quad \text{et} \quad r_2 = E\left(R(T_{\frac{\sqrt{n}}{2}, \frac{\sqrt{n}}{2}}, \theta)\right).$$

Exercice 1.

Dans le cadre d'un modèle paramétrique réel d'échantillonnage, on considère un n -échantillon $X = (X_1, \dots, X_n)$, de loi de probabilité P_θ .

1. Pour un estimateur T_n de θ donné, montrer les propriétés suivantes :
 - a. $R(T_n, \theta) = B^2(T_n) + \text{Var}(T_n)$.
 - b. Si T_n est un estimateur sans biais de θ et $\text{Var}(T_n) \rightarrow 0$ quand $n \rightarrow \infty$, alors T_n est un estimateur convergent pour θ .
2. Si P_θ est une loi de poisson de paramètre $\theta > 0$, écrire le modèle statistique correspondant.

On considère l'estimateur de θ :

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i.$$

N.B : cette notation de la moyenne empirique sera utilisée dans l'ensemble du TD.

Calculer la moyenne et la variance de \bar{X} . Cet estimateur est-il sans biais ? Convergent ?

3. Si P_θ est une loi de Bernoulli de paramètre $\theta \in [0, 1]$, écrire le modèle statistique, puis vérifier que l'estimateur :

$$T_n = \bar{X}(1 - \bar{X})$$

de $\theta(1 - \theta)$ est biaisé. Donner un estimateur sans biais de $\theta(1 - \theta)$.

Exercice 1 :

1) X_1, \dots, X_m iid lg $X_i \sim P_\theta$, T_m stat de θ

$$\begin{aligned} a) R(T_m, \theta) &= E[(T_m - \theta)^2] \\ &= E[T_m^2] - 2\theta E[T_m] + \theta^2 \\ &= E[T_m^2] - E[T_m]^2 + E[T_m^2] - 2\theta E[T_m] + \theta^2 \\ &= V(T_m) + (\mathbb{E}[T_m] - \theta)^2 \end{aligned}$$

Cf: $R(T_m, \theta) = B^2(T_m) + V(T_m)$

b) Inégalité de

$$P(|T_m - \mathbb{E}[T_m]| > \varepsilon) \leq \frac{V(T_m)}{\varepsilon^2}$$

Sans biais $\mathbb{E}[T_m] = \theta$ et $V(T_m) \xrightarrow[m \rightarrow \infty]{} 0$

Donc $P(|T_m - \theta| > \varepsilon) \xrightarrow[m \rightarrow \infty]{} 0$

D'où T_m converge pour θ

2) $(\mathbb{N}, \mathcal{P}(\mathbb{N}), P_\theta, \theta \in \mathbb{R}_+^*)^m$

$$\mathbb{E}[\bar{X}] = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \mathbb{E}[X_i] = \frac{1}{m} \cdot m \mathbb{E}[X_1]$$

$$\Rightarrow \mathbb{E}[\bar{X}] = \theta. \quad \bar{X} \text{ sans biais}$$

$$V(\bar{X}) = \frac{1}{m^2} \cdot m \mathbb{E}[X_1^2] = \frac{\theta}{m} \xrightarrow[m \rightarrow \infty]{} 0. \quad \bar{X} \text{ converge pour } \theta$$

3) $(\{0, 1\}, \mathcal{P}(\{0, 1\}), P_\theta, \theta \in [0, 1])^m$

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[T_m] &= \mathbb{E}[\bar{X}] - \mathbb{E}[\bar{X}^2] \\ &= \theta - (V(\bar{X}) + \mathbb{E}[\bar{X}]^2) \\ &= \theta - \left(\frac{\theta(1-\theta)}{m} + \theta^2 \right) \end{aligned}$$

$$\mathbb{E}[T_m] = \theta(1-\theta) - \frac{\theta(1-\theta)}{m} = \frac{m-1}{m} \theta(1-\theta)$$

$$B_{\theta(1-\theta)}(T_m) = \mathbb{E}[T_m] - \theta(1-\theta)$$

$$B_{\theta(1-\theta)}(T_m) = -\frac{\theta(1-\theta)}{m} \quad T_m \text{ est biaisé.}$$

$$T_m^* = \frac{m}{m-1} T_m, \quad \mathbb{E}[T_m^*] = \frac{m}{m-1} \mathbb{E}[T_m] = \theta(1-\theta)$$

T_m^* est un estimateur sans biais de $\theta(1-\theta)$.

Rq sur 1b: Si $B_\theta(T_m) \rightarrow 0$ et $V(T_m) \rightarrow 0$ alors $T_m \xrightarrow{P} \theta$

Rappel: $X_m \xrightarrow{\mathcal{L}^2} X \Rightarrow X_m \xrightarrow{\mathcal{L}^1} X \Rightarrow X_m \xrightarrow{P} X$

$$\boxed{\mathbb{E}[|X_m - X|^2] \rightarrow 0}$$

$$\text{Ici, } \mathbb{E}[|T_m - \theta|^2] = R(T_m, \theta) = B_\theta(T_m)^2 + V(T_m) \xrightarrow{\substack{\downarrow \\ 0}} 0 \Rightarrow T_m \xrightarrow{\mathcal{L}^2} \theta \Rightarrow T_m \xrightarrow{P} \theta.$$

Exercice 2.

Soit $X = (X_1, \dots, X_n)$, un n -échantillon de loi uniforme sur $[0, \theta]$. Écrire le modèle statistique. On considère l'estimateur de θ :

$$X_{\max} := \max_{1 \leq i \leq n} X_i.$$

1. Déterminer la loi de X_{\max} et calculer son espérance et sa variance.
2. Comparer cet estimateur avec l'estimateur sans biais de θ construit avec \bar{X} .



Exercice 2

$$X_{\max} = \max_{1 \leq i \leq n} X_i. \quad \text{Modèle statistique: } (R, B(R), P_{[0; \theta]}, \theta \in R^*)^m$$

1) • Loi de X_{\max} : Soit $x \in [0; \theta]$, $P(X_{\max} \leq x) = \prod_{i=1}^n P(X_i \leq x) = \left(\frac{x}{\theta}\right)^m$

$$\cdot \text{ Densité: } f_{X_{\max}}(x) = \frac{m}{\theta^m} x^{m-1} \mathbb{1}_{[0; \theta]}(x)$$

$$\Rightarrow \cdot \text{ Espérance: } E[X_{\max}] = \int x f_{X_{\max}}(x) dx = \int_0^\theta x \frac{m}{\theta^m} x^{m-1} dx = \int_0^\theta \frac{m}{\theta^m} x^m dx = \frac{m}{m+1} \theta.$$

$$\cdot \text{ Variance: } V(X_{\max}) = E[X_{\max}^2] - E[X_{\max}]^2$$

$$\begin{aligned} &= \int x^2 f_{X_{\max}}(x) dx - \left(\frac{m}{m+1} \theta\right)^2 \\ &= \int_0^\theta \frac{m}{\theta^m} x^m dx - \frac{m^2}{(m+1)^2} \theta^2 = \frac{m}{m+2} \theta^2 - \frac{m^2}{(m+1)^2} \theta^2 \\ &= \theta^2 \left(\frac{m}{m+2} - \frac{m^2}{(m+1)^2} \right) = \frac{m \theta^2}{(m+1)^2 / (m+2)} \end{aligned}$$

$$\text{Donc } V(X_{\max}) = \frac{m \theta^2}{(m+1)^2 / (m+2)}$$

2) Rappel: Estimateur ou Statistique $T_m = \text{fonction de } X_1, \dots, X_m$

Critère de qualité de T_m :

- Biais: $B_\theta(T_m) = E[T_m] - \theta$

- Convergence: $T_m \xrightarrow{P} \theta$ i.e. $\forall \epsilon > 0, P(|T_m - \theta| > \epsilon) \rightarrow 0$
ou $B_\theta(T_m) \rightarrow 0$ et $V(T_m) \rightarrow 0$

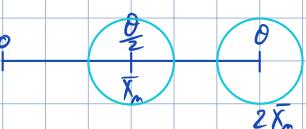
- Risque quadratique: $R(T_m, \theta) = E[(T_m - \theta)^2] = B_\theta(T_m)^2 + V(T_m)$

On a 2 façons de voir θ :

- $\theta = 2E[X]$ donc comme \bar{X}_m est un estimateur sans biais et convergent pour $\frac{\theta}{2}$, on peut estimer θ par $2\bar{X}_m$

- θ est la valeur max théorique de la distribution, on peut l'estimer par $\max_{1 \leq i \leq m} X_i$

$$T_m = 2\bar{X}_m$$



$$X_{\max} = \max_{i \in \{1, \dots, m\}} X_i$$



Rappel: Pour comparer des estimateurs, on utilise le risque quadratique et on "préfère" celui qui a le + petit.

Etude de T_m

Biais: $\mathbb{E}[T_m] = \mathbb{E}[2\bar{X}_m] = 2\mathbb{E}[\bar{X}_m] = 2\frac{\theta}{2} = \theta \Rightarrow \mathcal{B}_{\theta}(T_m) = 0$
 \bar{X}_m SB pour θ

Variance: $V(T_m) = 4V(\bar{X}_m) = 4\frac{V(X)}{m} = 4\frac{\theta^2}{12m} = \frac{\theta^2}{3m} \rightarrow 0$ donc convergent pour θ .

Risque quadratique: $\mathcal{R}(T_m, \theta) = \mathcal{B}_{\theta}(T_m)^2 + V(T_m) = \frac{\theta^2}{3m}$

Etude de X_{max} :

Loi de X_{max} : $P(X_{max} \leq x) = \left(\frac{x}{\theta}\right)^m \quad x \in [0; \theta]$

Densité: $f_{X_{max}}(x) = \frac{mx^{m-1}}{\theta^m} \mathbf{1}_{[0, \theta]}(x)$

Biais de X_{max} :

$$\mathbb{E}[X_{max}] = \frac{m}{m+1} \theta$$

$$\mathcal{B}_{\theta}(X_{max}) = \mathbb{E}[X_{max}] - \theta = -\frac{\theta}{m+1}$$

Variance de X_{max} : $V(X_{max}) = \frac{m\theta^2}{(m+1)^2(m+2)}$ $\xrightarrow{m \rightarrow \infty} 0$ $\Rightarrow X_{max}$ convergent pour θ .

Risque quadratique:

$$\begin{aligned} \mathcal{R}(X_{max}, \theta) &= \mathcal{B}_{\theta}(X_{max})^2 + V(X_{max}) = \frac{\theta^2}{(m+1)^2} + \frac{m\theta^2}{(m+1)^2(m+2)} \\ &= \frac{2\theta^2}{(m+1)(m+2)} < \mathcal{R}(T_m, \theta) = \frac{\theta^2}{3m} \text{ si } m \geq 3. \end{aligned}$$

Rappel: Si T_m est tq $\mathbb{E}[T_m] = a\theta + b$ alors $\frac{T_m - b}{a}$ est SB pour θ .

Ici, on a $\mathbb{E}[X_{max}] = \frac{m}{m+1} \theta$ donc $X_{max}^* = \frac{m+1}{m} X_{max} = \max_{i \in [0, m]} X_i$ est sans biais pour θ .

$$\Rightarrow \mathbb{E}[X_{max}^*] = \theta. \Rightarrow \mathcal{B}_{\theta}(X_{max}^*) = 0$$

$$\text{et } V(X_{max}^*) = V\left(\frac{m+1}{m} X_{max}\right) = \frac{(m+1)^2}{m^2} V(X_{max}) = \frac{\theta^2}{m(m+2)}$$

$$\Rightarrow \mathcal{R}(X_{max}^*, \theta) = \underbrace{\mathcal{B}_{\theta}(X_{max}^*)}_{=0} + V(X_{max}^*) = V(X_{max}^*) = \frac{\theta^2}{m(m+2)}$$

Comparaison entre X_{max} et X_{max}^* : $\frac{\mathcal{R}(X_{max}, \theta)}{\mathcal{R}(X_{max}^*, \theta)} = \frac{2\theta^2}{(m+1)m+2} \times \frac{m(m+2)}{\theta^2} = \frac{2m}{m+1} \geq 1$ si $m \geq 1$

$$\Rightarrow R(X_{\max}, \theta) > R(\bar{X}_{\max}^*, \theta) \text{ si } m \geq 2$$

Conclusion: Top 3 des meilleurs estimateurs de θ^*

* Parmi une sélection d'estimateurs

1- \bar{X}_{\max}^*

2- \bar{X}_{\max}

3- T_m

Exercice 3.

Soit un modèle paramétrique réel d'échantillonnage $(\mathbb{R}, \mathcal{B}_{\mathbb{R}}, (P_{\theta}, \theta \in \mathbb{R}))^n$, tel que la loi de probabilité P_{θ} admette pour densité :

$$f(x, \theta) = e^{-(x-\theta)} \mathbf{1}_{x \geq \theta}, \text{ avec } \theta \in \mathbb{R}.$$

Soit le vecteur aléatoire $X = (X_1, \dots, X_n)$, associé à ce modèle.

1. Vérifier que $U_1 = X_1 - \theta$ suit sous P_{θ} une loi exponentielle de paramètre 1.

2. Comparer les estimateurs :

$$Y_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - 1) \text{ et } X_{\min} = \min_{1 \leq i \leq n} X_i.$$

Exercice 3:

On a X_1, \dots, X_n iid tq $X_i \sim P_{\theta}$ qui admet pour densité

$$f(x, \theta) = e^{-(x-\theta)} \mathbf{1}_{\{x \geq \theta\}} \approx \text{loi exponentielle décalée de } \theta$$

θ peut être vu comme :

- quand on calcule $E(X)$, ça dépend de $\theta \rightarrow$ on estime $\hat{\theta}_1$

- θ est la valeur théorique de la distribution, on estime par $\min_{i \in \{1, \dots, n\}} X_i$

1) On pose $U_1 = X_1 - \theta$

$$F(x, \theta) = P(X_1 \leq x) = \int_0^x e^{-(t-\theta)} dt = [-e^{-(t-\theta)}]_0^x = 1 - e^{-(x-\theta)} \text{ si } x \geq 0$$

$$P(U_1 \leq x) = P(X_1 - \theta \leq x) = P(X_1 \leq x + \theta) = 1 - e^{-x} \text{ si } x \geq 0$$

f.d.r d'une E(1)

$$\Rightarrow X_1 - \theta = U_1 \sim E(1)$$

2) On pose

$$Y_m = \underbrace{\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (X_i - 1)}_{\text{estimateur des moments}} \text{ et } X_{\min} = \underbrace{\min_{1 \leq i \leq m} X_i}_{\text{estimateur du max de vraisemblance.}}$$

Etude de Y_m :

$$\text{On a } U_1 = X_1 - \theta \sim \mathcal{E}(1) \quad \begin{cases} \mathbb{E}[U_1] = \mathbb{E}[X_1 - \theta] = 1 \\ V(U_1) = V(X_1 - \theta) = 1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \mathbb{E}[X_1] = 1 + \theta \text{ et } V(X_1) = V(X_1 - \theta) = 1$$

© Théo Jalabert



Biais:

$$\mathbb{E}[Y_m] = \mathbb{E}\left[\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (X_i - 1)\right] = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \mathbb{E}[X_i - 1] = \theta \Rightarrow \text{Estimateur sans biais.}$$

Variance:

$$V(Y_m) = V\left(\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (X_i - 1)\right) = \frac{1}{m^2} \sum_{i=1}^m V(X_i - 1) = \frac{1}{m} \xrightarrow{m \rightarrow \infty} 0 \Rightarrow \text{Convergent pour } \theta.$$

Risque quadratique:

$$R(Y_m, \theta) = B_\theta(Y_m)^2 + V(Y_m) = \frac{1}{m}$$

Etude de X_{\min} :

Loi de X_{\min} :

$$\begin{aligned} P(X_{\min} \leq x) &= P(\min_{i \in \{1, \dots, m\}} X_i \leq x) = 1 - P(\min_{i \in \{1, \dots, m\}} X_i \geq x) \\ &= 1 - P(X_1 > x, \dots, X_m > x) = 1 - P(X_1 > x) \cdots P(X_m > x) \\ &\stackrel{\text{indép}}{=} 1 - P(X_1 > x)^m = 1 - (1 - e^{-(x-\theta)})^m \\ &= 1 - e^{m(x-\theta)} \quad \text{si } x \geq \theta. \end{aligned}$$

Si on pose $V_m = \min_{i \in \{1, \dots, m\}} X_i - \theta$, on a $V_m \sim \mathcal{E}(m)$

$$\Rightarrow \mathbb{E}[V_m] = \frac{1}{m} = \mathbb{E}[X_{\min} - \theta] \Rightarrow \mathbb{E}[X_{\min}] = \theta + \frac{1}{m} \xrightarrow{m \rightarrow \infty} \theta.$$

X_{\min} est asymptotiquement sans biais et $B_\theta(X_{\min}) = \mathbb{E}[X_{\min}] - \theta$

$$= \frac{1}{m}$$

$$\Rightarrow V(V_m) = V(X_{\min} - \theta) = \frac{1}{m^2} = V(X_{\min})$$

$$\Rightarrow R(X_{\min}, \theta) = B_\theta(X_{\min})^2 + V(X_{\min}) = \frac{1}{m^2} + \frac{1}{m^2} = \frac{2}{m^2}$$

Si on pose $X_{\min}^* = \min_{i \in \{1, \dots, m\}} X_i - \frac{1}{m}$

On a:

$$\mathbb{E}[X_{\min}^*] = \mathbb{E}[X_{\min}] - \frac{1}{m} = \theta \Rightarrow B_\theta(X_{\min}^*) = 0$$

et

$$V(X_{\min}^*) = V(X_{\min}) = \frac{1}{m^2}$$

$$\Rightarrow R(X_{\min}^*, \theta) = B_\theta(X_{\min}^*)^2 + V(X_{\min}^*) = \frac{1}{m^2}$$

$$\Rightarrow R(X_{\min}^*, \theta) \leq R(X_{\min}, \theta) \leq R(Y_m, \theta)$$

\Rightarrow On préférera X_{\min}^* au sens du risque quadratique.

Exercice 4.

Soit $X = (X_1, \dots, X_n)$ un n -échantillon de loi normale $\mathcal{N}(m, \sigma^2)$. Pour estimer σ^2 , on pose :

$$T_n = c(n) \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2.$$

1. Quelle est la loi de $\sigma^{-2} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2$?
2. calculer $B(T_n)$, et donner un estimateur sans biais de σ^2 .
3. Quelle est la fonction $c(n)$ qui minimise le risque quadratique de T_n ?
4. On suppose que $\sigma = 1$ et $m \in [0, 1]$, et on définit l'estimateur :

$$U_n = \begin{cases} 0 & \text{si } \bar{X} < 0 \\ \bar{X} & \text{si } 0 \leq \bar{X} \leq 1 \\ 1 & \text{si } \bar{X} > 1 \end{cases}.$$

a. Montrer que U_n est un estimateur de m , strictement meilleur que \bar{X} , en calculant la différence entre les risques quadratiques.

b. Montrer que

$$\mathbb{E}(U_n) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\sqrt{n}\theta}^{\sqrt{n}(1-\theta)} \left(\theta + \frac{t}{\sqrt{n}} \right) e^{-\frac{t^2}{2}} dt + \mathbb{P}(\bar{X} > 1).$$

c. En déduire que $E_m(U_n) \rightarrow \theta$ lorsque $n \rightarrow \infty$.

Exercice 4:

On a X_1, \dots, X_m iid lg $X_i \sim \mathcal{N}(m, \sigma^2)$

On veut estimer σ^2 par $\hat{T}_m = c_m \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2$

1) Loi de $\sigma^2 \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2$:

$$\text{On sait que } \sigma^2 \sum_{i=1}^m (X_i - m)^2 = \sum_{i=1}^m \underbrace{\left(\frac{X_i - m}{\sigma} \right)^2}_{\sim \chi^2} \sim \chi_m^2 \sim N(0, 1)$$

On part de :

$$\sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - m)^2 = \sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m + \bar{X}_m - m)^2 \sim N(0, 1)$$

$$= \sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2 + \sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (\bar{X}_m - m)^2 + 2\sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (\bar{X}_m - m)(X_i - \bar{X}_m) = 0$$

$$= (\bar{X}_m - m) \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)$$

$$\underbrace{\sum_{i=1}^m (X_i - m)}_{\sim \chi_m^2} \underbrace{\sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)}_{\sim \chi_{m-1}^2}$$

On a :

$$\underbrace{\sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - m)^2}_{\sim \chi_m^2} = \underbrace{\sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2}_{\sim \chi_{m-1}^2} + \underbrace{\left(\frac{\bar{X}_m - m}{\sigma/\sqrt{m}} \right)^2}_{\sim \chi^2}$$

$$\text{Si } \sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2 \text{ indép de } \left(\frac{\bar{X}_m - m}{\sigma/\sqrt{m}} \right)^2$$

On voit que $X_i - \bar{X}_m$ est indép de \bar{X}_m ($\Rightarrow (X_i - \bar{X}_m)^2$ indép de $(\bar{X}_m - m)^2$...)

On a $(X_1 - \bar{X}_m, X_2 - \bar{X}_m, \dots, X_m - \bar{X}_m, \bar{X}_m)$ est un vecteur Gaussien.

Car toute CL de composantes du vecteur peuvent s'écrire comme une CL de X_1, \dots, X_m et donc est Gaussienne.

\Rightarrow Comme on est dans un vecteur Gaussien, on a indép \Leftrightarrow Cor=0

$$\text{On a } \text{Cov}(X_i - \bar{X}_m, \bar{X}_m) = \text{Cov}(X_i, \bar{X}_m) - \text{Cov}(\bar{X}_m, \bar{X}_m)$$

$$= \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \text{Cov}(X_i, \bar{X}_m) - V(\bar{X}_m)$$

$$= \begin{cases} 0 & \text{si } i \neq j \\ \sigma^2 & \text{si } i=j \end{cases}$$

$$= \frac{0^2}{m} = 0$$

$$\Rightarrow \sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2 \sim \chi_{m-1}^2$$

2) On pose $T_m = C_m \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2$

$$\text{On a } \sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2 \sim \chi_{m-1}^2 \quad \begin{array}{l} \rightarrow \mathbb{E}[\sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2] = m-1 \\ \rightarrow V[\sigma^{-2} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2] = 2(m-1) \end{array}$$

$$\Rightarrow \mathbb{E}\left[\sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2\right] = (m-1)\sigma^2 \quad \text{et} \quad V\left(\sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2\right) = 2(m-1)\sigma^4$$

$$\Rightarrow \mathbb{E}[T_m] = \mathbb{E}[C_m \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2] = C_m(m-1)\sigma^2 = \sigma^2 \quad \text{ssi } C_m = \frac{1}{m-1}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{m-1} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2 \text{ est sans biais pour } \sigma^2$$

$$\text{et } B_\sigma(T_m) = \mathbb{E}[T_m] - \sigma^2 = C_m(m-1)\sigma^2 - \sigma^2 = \sigma^2(C_m(m-1)-1)$$

3. On veut le T_m qui minimise le risque quadratique.

$$V(T_m) = V\left(C_m \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X})^2\right) = 2C_m^2(m-1)\sigma^4$$

$$\begin{aligned} R(T_m, \sigma^2) &= B_\sigma(T_m)^2 + V(T_m) = \sigma^4(C_m(m-1)-1)^2 + 2C_m^2(m-1)\sigma^4 \\ &= \sigma^4(C_m^2(m-1)^2 + 1 - 2C_m(m-1)) + 2C_m^2(m-1)\sigma^4 \end{aligned}$$

$$\text{On pose } g(C_m) = C_m^2(m-1)^2 + 1 - 2C_m(m-1) + 2C_m^2(m-1)$$

$$\text{On calcule } g'(C_m) = 2(m-1)^2C_m - 2(m-1) + 6C_m(m-1)$$

$$\text{On cherche } C_m \text{ tq } (m-1)C_m - 1 + 2C_m = 0$$

$$\Rightarrow C_m = \frac{1}{m-1} \Rightarrow \frac{1}{m-1} \sum_{i=1}^m (X_i - \bar{X}_m)^2 \text{ minimise le risque quadratique (parmi les estimateurs de la forme } T_m)$$

4) X_1, \dots, X_m iid tq $X_i \sim N(m, \sigma^2)$

On a $\sigma = 1$ et $m \in [0, 1]$

On sait que \bar{X}_m est un ESB convergent (efficace et exhaustif) de m .

On pose

$$U_m = \begin{cases} 0 & \text{si } \bar{X}_m \leq 0 \\ \bar{X}_m & \text{si } 0 < \bar{X}_m \leq 1 \\ 1 & \text{si } \bar{X}_m \geq 1 \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{on oblige} \\ \bar{X}_m \text{ à être} \\ \text{dans } [0, 1] \end{array}$$

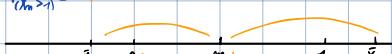
a) On veut montrer que $R(\bar{X}_m, m) < R(U_m, m)$

$$\begin{aligned} R(\bar{X}_m, m) - R(U_m, m) &= \mathbb{E}[(\bar{X}_m - m)^2] - \mathbb{E}[(U_m - m)^2] \\ &= \mathbb{E}[(\bar{X}_m - m)^2 \mathbf{1}_{\{\bar{X}_m \leq 0\}}] + \mathbb{E}[(\bar{X}_m - m)^2 \mathbf{1}_{\{0 < \bar{X}_m \leq 1\}}] + \mathbb{E}[(\bar{X}_m - m)^2 \mathbf{1}_{\{\bar{X}_m \geq 1\}}] \\ &\quad - \mathbb{E}[(U_m - m)^2 \mathbf{1}_{\{\bar{X}_m \leq 0\}}] + \mathbb{E}[(U_m - m)^2 \mathbf{1}_{\{0 < \bar{X}_m \leq 1\}}] + \mathbb{E}[(U_m - m)^2 \mathbf{1}_{\{\bar{X}_m \geq 1\}}] \end{aligned}$$

$$R(\bar{X}_m, m) - R(U_m, m) = \mathbb{E}[(\bar{X}_m - m)^2 - (0 - m)^2] \mathbf{1}_{\{\bar{X}_m \leq 0\}} > 0$$

$$+ \mathbb{E}[(\bar{X}_m - m)^2 - (1 - m)^2] \mathbf{1}_{\{\bar{X}_m \geq 1\}} > 0$$

$$\Rightarrow R(\bar{X}_m, m) > R(U_m, m)$$



$$\text{b) } \mathbb{E}[U_m] = \mathbb{E}\left[\underset{\circ}{\mathbb{E}}[U_m 1_{(\bar{X}_m < 0)}]\right] + \mathbb{E}\left[\underset{\bar{X}_m}{\mathbb{E}}[U_m 1_{(0 < \bar{X}_m < 1)}]\right] + \mathbb{E}\left[\underset{\bar{X}_m}{\mathbb{E}}[U_m 1_{(\bar{X}_m > 1)}]\right].$$

$$= \mathbb{E}[\bar{X}_m 1_{(\bar{X}_m < 1)}] + \mathbb{E}[1_{(\bar{X}_m > 1)}] \quad \text{Rappel: } \mathbb{E}[1_A] = P_A$$

Or comme X_1, \dots, X_m iid $\sim N(m, 1)$ alors $\bar{X}_m \sim N(m, \frac{1}{m})$

$$\mathbb{E}[U_m] = \int_0^1 x \times \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{m}}} \exp\left(-\frac{m^2}{2}(x-m)^2\right) dx + P(\bar{X}_m > 1)$$

$$\text{On pose } t = \sqrt{m}(x-m) \quad dt = \sqrt{m} dx$$

$$x = m + \frac{t}{\sqrt{m}}$$

$$\mathbb{E}[U_m] = \int_{-\sqrt{m}(1-m)}^{\sqrt{m}(1-m)} \left(m + \frac{t}{\sqrt{m}}\right) \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} dt + P(\bar{X}_m > 1)$$

$$\mathbb{E}[U_m] = m \underbrace{\int_{-\sqrt{m}(1-m)}^{\sqrt{m}(1-m)} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} dt}_{\text{mx}} + \frac{1}{\sqrt{m}} \underbrace{\int_{-\sqrt{m}(1-m)}^{\sqrt{m}(1-m)} t \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} dt}_{X(t, \mu)} + \mathbb{E}[1_{(\bar{X}_m > 1)}].$$

$$\begin{aligned} \bar{X}_m &\sim N(m, \frac{1}{m}) \\ \bar{X}_m &\xrightarrow{P} m \\ dP_{\bar{X}_m} &\rightarrow \delta_m \\ \int_{\bar{X}_m > 1} dP_{\bar{X}_m}(x) &\rightarrow \int_{\bar{X}_m > 1} \delta_m(dx) \\ &= 1_{(\bar{X}_m > 1)} \end{aligned}$$

$$\mathbb{E}[U_m] \rightarrow m \text{ qd } m \rightarrow \infty$$