

3 h, polycopié, notes de cours, livres et téléphones mobiles non autorisés

Exercice (Quasi-Monte Carlo : Hammersley revisité). 1. Soit $(\zeta_1, \dots, \zeta_n)$ un n -uplet composantes strictement croissantes et à valeurs dans $[0, 1]$ d'une part et, d'autre part, $n+1$ réels positifs a_1, \dots, a_n et b . On pose pour tout $y \in [0, 1]$,

$$\varphi(y) = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n a_k \mathbf{1}_{\{\zeta_k \leq y\}} - b y.$$

Montrer que φ est càdlàg ($\varphi(y-)$ désignera la limite à gauche de φ en $y \in [0, 1]$) et que

$$\begin{aligned} \sup_{y \in [0, 1]} |\varphi(y)| &= \max_{1 \leq k \leq n} |\varphi(\zeta_k)| \vee |\varphi(\zeta_k-)| \vee |\varphi(1)| \\ &= \max_{1 \leq k \leq n} \left| \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^k a_\ell - b \zeta_k \right| \vee \left| \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^{k-1} a_\ell - b \zeta_k \right| \vee \left| \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^n a_\ell - b \right| \end{aligned}$$

avec la convention $\sum_{\emptyset} = 0$.

2. On se donne maintenant un n -uplet (ξ_1, \dots, ξ_n) à valeurs dans $[0, 1]^d$, $d \geq 2$, tel que le n -uplet de ses d -ème coordonnées, noté $(\xi_1^d, \dots, \xi_n^d)$, soit strictement croissant avec $\xi_n^d = 1$.

2.a. Rappeler la définition de la discrépance à l'origine du n -uplet (ξ_1, \dots, ξ_n) , que l'on notera $D_n^*(\xi_1, \dots, \xi_n)$ dans la suite, en accord avec le cours.

2.b. Montrer que

$$D_n^*(\xi_1^d, \dots, \xi_n^d) = \max_{1 \leq k \leq n} \left| \xi_k^d - \frac{k}{n} \right| \vee \left| \xi_k^d - \frac{k-1}{n} \right|.$$

2.c. On note $\tilde{\xi}_k = (\xi_1^1, \dots, \xi_k^{d-1})$, $k = 1, \dots, n$. Montrer (avec les notations vues en cours) que $D_n^*(\xi_1, \dots, \xi_n)$ est égale à

$$D_n^*(\tilde{\xi}_1, \dots, \tilde{\xi}_n) \vee \max_{1 \leq k \leq n} \sup_{x \in [0, 1]^{d-1}} \left| \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^k \mathbf{1}_{[0, x]}(\tilde{\xi}_\ell) - \xi_k^d \prod_{i=1}^{d-1} x^i \right| \vee \left| \frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^{k-1} \mathbf{1}_{[0, x]}(\tilde{\xi}_\ell) - \xi_k^d \prod_{i=1}^{d-1} x^i \right|.$$

2.d. En déduire que

$$D_n^*(\tilde{\xi}_1, \dots, \tilde{\xi}_n) \leq D_n^*(\xi_1, \dots, \xi_n) \leq \frac{\max_{1 \leq k \leq n} k D_k^*(\tilde{\xi}_1, \dots, \tilde{\xi}_k)}{n} + D_n^*(\xi_1^d, \dots, \xi_n^d).$$

3.a. Rappeler la définition de la suite de Halton pour une dimension d donnée ainsi qu'une estimation explicite non asymptotique de sa discrépance à l'origine en fonction de n .

3.b. Soit $d \geq 2$. Montrer l'existence d'une constante $C_d > 0$ telle que, pour tout entier $n \geq 1$, il existe un n -uplet $(\xi_1, \dots, \xi_n) \in ([0, 1]^d)^n$ tel que

$$D_n^*(\xi_1, \dots, \xi_n) \leq C_d \frac{(\log(n+1))^{d-1}}{n}.$$

On proposera en outre une heuristique pour un choix performant de la d -ème coordonnée de ce n -uplet.

4. Rappeler brièvement les principes de base de la simulation QMC et quel rôle y joue la discrépance à l'origine.

Problème 1 (Réduction de variance). On considère un marché financier de d actifs risqués $(X_t^1, \dots, X_t^d)_{t \in [0, T]}$ (l'actif dit sans risque $X_t^0 \equiv 1$ pour simplifier) définis sur un espace probabilisé filtré $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}, (\mathcal{F}_k)_{k \geq 0})$. Ces actifs sont tous supposés de carré intégrable. On note les valeurs initiales pour mettre en évidence leur caractère déterministe $X_0^i = x_0^i$, $i = 1 : d$. On négocie sur ce marché, outre les actifs eux-mêmes, des options européennes multi-sous-jacents de maturité T de forme générique

$$h_T = \varphi(X_T^1, \dots, X_T^d) \geq 0.$$

où $\varphi : \mathbb{R}_+^d \rightarrow \mathbb{R}_+$ est à croissance linéaire. On dispose de l'information selon laquelle, pour tout $i \in \{1, \dots, d\}$, le payoff vanille

$$k_T^i = \varphi(x_0^1, \dots, x_0^{i-1}, X_T^i, x_0^{i+1}, \dots, x_0^d)$$

donne lieu à un calcul de prime par formule fermée. En d'autres termes, on sait calculer (sans EDP ni simulation de Monte Carlo)

$$P_i(x_0^1, \dots, x_0^d) = \mathbb{E} k_T^i = \mathbb{E} \varphi(x_0^1, \dots, x_0^{i-1}, X_T^i, x_0^{i+1}, \dots, x_0^d), \quad i = 1 : d.$$

On veut utiliser ces payoffs vanille comme variables de contrôle pour le calcul par simulation de Monte Carlo de la prime $\mathbb{E} h_T$. À cette fin, on définit pour tout $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_d) \in \mathbb{R}^d$, la variable aléatoire

$$k_T^{(\lambda)} = \sum_{i=1}^d \lambda_i k_T^i.$$

1. Donner un exemple simple d'une telle situation lorsque les X^1, \dots, X^d suivent un modèle de Black-Scholes multi-dimensionnel (aucun calcul n'est demandé).

2. On pose

$$\Sigma = [\text{Cov}(k_T^i, k_T^j)]_{1 \leq i, j \leq d}$$

que l'on suppose inversible. Calculer pour tout $\lambda \in \mathbb{R}^d$, $\text{Var}(h_T - k_T^{(\lambda)})$ en fonction de la variance de h_T , de Σ et des covariances entre h_T et les k_T^i .

3. Déterminer le vecteur λ_{opt} qui minimise la variance de $h_T - k_T^{(\lambda)}$.

4. Proposer un estimateur "simple" du vecteur λ_{opt} .

5. Proposer des méthodes de réduction de variance reposant sur cette variable de contrôle.

Problème 2 (Autour du schéma d'Euler). On considère une diffusion brownienne $X = (X_t)_{t \in [0, T]}$, solution de l'équation différentielle stochastique (EDS) :

$$dX_t = b(X_t)dt + \sigma(X_t)dW_t,$$

issue de X_0 où b, σ sont des fonctions boréliennes définies sur \mathbb{R}^d à valeurs dans \mathbb{R}^d et $M(d, q, \mathbb{R})$ respectivement et W est un mouvement brownien q -dimensionnel ($q \in \mathbb{N}^*$) défini sur un espace de probabilité $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$, indépendant de la variable aléatoire X_0 définie sur le même espace. On munit cet espace de probabilité de la filtration naturelle augmentée de W .

QUESTIONS PRÉLIMINAIRES α . Écrire le schéma d'Euler $\bar{X}^n = (\bar{X}_{t_k}^n)_{k=0:n}$ à temps discret de pas $\frac{T}{n}$ associé à cette EDS (les notations sont celles du cours), puis le schéma d'Euler en temps continu $(\bar{X}_t)_{t \in [0, T]}$.

β. On suppose que b et σ sont à croissance (au plus) linéaire, au sens où il existe une constante réelle $C > 0$ telle que

$$\forall x \in \mathbf{R}^d, \quad |b(x)| + \|\sigma(x)\| \leq C(1 + |x|)$$

où, pour fixer les idées $|\cdot|$ désigne la norme euclidienne canonique sur \mathbf{R}^d et $\|A\|^2 = \text{Tr}(AA^*) = \sum_{1 \leq i \leq d} \sum_{1 \leq j \leq q} a_{ij}^2$, $A = [a_{ij}] \in M(d, q, \mathbf{R})$. Soit $p \in [1, +\infty[$. Rappeler sans démonstration un résultat précis relatif aux moments d'ordre p (éventuels) de la diffusion et du schéma d'Euler continu.

γ. Que peut-on dire de l'*EDS* ci-dessus si b et σ sont lipschitziennes sur \mathbf{R}^d ? ✓

Aucun autre résultat relatif au schéma d'Euler ne pourra être utilisé ou invoqué dans la suite sans démonstration, sauf dans la question **3.e.**

On suppose à partir de maintenant que $d = q = 1$, b est toujours lipschitzienne et que

$$\sigma(x) = \sigma > 0 \text{ est constante.}$$

Les notations sont celles utilisées en cours et dans le polycopié.

1.a. Montrer que

$$\sup_{t \in [0, T]} |\bar{X}_t - X_t| \leq e^{[b]_{\text{Lip}} T} \sup_{t \in [0, T]} \left| \int_0^t (b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_{\underline{s}})) ds \right|. \quad \times$$

1.b. En déduire alors l'existence d'une constante réelle $C_{p, b, \sigma, T}^{(1)} \geq 0$ telle que

$$\left\| \sup_{t \in [0, T]} |\bar{X}_t - X_t| \right\|_p \leq C_{p, b, \sigma, T}^{(1)} (1 + \|X_0\|_p) \sqrt{\frac{T}{n}}. \quad \checkmark$$

2. On suppose maintenant que b est dérivable à dérivée lipschitzienne. Montrer que

$$\begin{aligned} \sup_{t \in [0, T]} \left| \int_0^t (b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_{\underline{s}})) ds \right| &\leq [b]_{\text{Lip}} \frac{T}{n} \int_0^T |b(\bar{X}_s)| ds + [b']_{\text{Lip}} \int_0^T |\bar{X}_s - \bar{X}_{\underline{s}}|^2 ds \\ &\quad + \sigma \sup_{t \in [0, T]} \left| \int_0^t b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds \right|. \end{aligned}$$

3.a. Montrer que $\sup_{n \geq 1} \left\| \int_0^T |b(\bar{X}_{\underline{s}})| ds \right\|_p < +\infty$ et qu'il existe une constante réelle $C_{p, b, \sigma, T}^{(2)} \geq 0$ telle que

$$\left\| \int_0^T |\bar{X}_s - \bar{X}_{\underline{s}}|^2 ds \right\|_p \leq C_{p, b, \sigma, T}^{(2)} (1 + \|X_0\|_p) \frac{T}{n}. \quad \checkmark$$

3.b. Montrer que, pour tout $t = \frac{kT}{n}$, $k = 0, \dots, n$ (i.e. tel que $t = \underline{t}$),

$$\int_0^t b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds = \int_0^t (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s$$

où $\bar{s} = \frac{kT}{n}$ pour $s \in [\frac{(k-1)T}{n}, \frac{kT}{n}]$ puisque, pour tout $t \in [0, T]$,

$$\int_{\underline{t}}^t b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds = b'(\bar{X}_{\underline{t}}) \int_{\underline{t}}^t (t - s) dW_s. \quad \checkmark$$

3.c. Montrer que

$$\begin{aligned} \sup_{t \in [0, T]} \left| \int_0^t b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds \right| &\leq \sup_{t \in [0, T]} \left| \int_0^t (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s \right| \\ &\quad + \frac{T}{n} \sup_{t \in [0, T]} |b'(\bar{X}_{\underline{t}})| |W_t - W_{\underline{t}}|. \end{aligned}$$

3.d. Montrer que

$$\left\| \sup_{t \in [0, T]} \left| \int_0^t (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s \right| \right\|_p \leq \kappa_p \frac{T}{n} \left\| \int_0^T |b'(\bar{X}_{\underline{s}})|^2 ds \right\|_{\frac{p}{2}}$$

où κ_p est une constante réelle universelle ne dépendant que de p [Indication : on pourra d'abord examiner le cas $p = 2$ puis s'appuyer sur une inégalité vue en cours de calcul stochastique].

3.e. Rappeler (sans démonstration) la majoration vue en cours pour $\left\| \sup_{t \in [0, T]} |W_t - W_{\underline{t}}| \right\|_p$ en fonction du pas $\frac{T}{n}$. En déduire qu'il existe une constante réelle $C_{p, b, \sigma, T}^{(3)} \geq 0$ telle que

$$\left\| \sup_{t \in [0, T]} \left| \int_0^t (b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_{\underline{s}})) ds \right| \right\|_p \leq C_{p, b, \sigma, T}^{(3)} (1 + \|X_0\|_p^2) \frac{T}{n}.$$

4. Quelle conclusion vue en cours, mais non démontrée, peut-on tirer des résultats obtenus au fil des questions précédentes ?

Exercice QMC : Hammersley réversité

1) $(\zeta_1, \dots, \zeta_m) \in \mathbb{C}_{[0,1]^d}$ $\forall i \in \{1, \dots, m\} \quad a_{i+1,m} > 0$ et $b \in \mathbb{R}$

$$\psi(y) = \frac{1}{m} \sum_{k=1}^m a_k \mathbf{1}_{\{\zeta_k \leq y\}} - by$$

Mg ψ cqd. lèg et $\sup_{y \in \mathbb{R}} |\psi(y)| = \max_{1 \leq k \leq m} |\psi(\zeta_k)| \vee |\psi(\zeta_{k-1})| \vee |\psi(1)|$

$$= \max_{1 \leq k \leq m} \left| \frac{1}{m} \sum_{l=1}^k a_l - b \zeta_k \right| \vee \left| \frac{1}{m} \sum_{l=1}^{k-1} a_l - b \zeta_k \right| \vee \left| \frac{1}{m} \sum_{l=1}^m a_l - b \right|$$

$$\psi(y) = \frac{1}{m} \sum_{k=1}^m a_k \mathbf{1}_{\{\zeta_k \leq y\}} - by$$

Cqd. lèg
⇒ ψ cqd. lèg par somme

$y \mapsto \frac{1}{m} \sum_{k=1}^m a_k \mathbf{1}_{\{\zeta_k \leq y\}}$ est dc par morceaux

et $y \mapsto -by$ est monotone

$\Rightarrow \max |\psi(y)|$ est atteint soit en un point de saut (ζ_k et ζ_{k-1}) soit en 0

(-by à la frontière)



$$\text{De } +, \psi(\zeta_k) = \frac{1}{m} \sum_{l=1}^k a_l - b \zeta_k = \frac{1}{m} \sum_{l=1}^k a_l - b \bar{\zeta}_k$$

= 1 si ζ_k

$$\psi(\zeta_{k-1}) = \frac{1}{m} \sum_{l=1}^{k-1} a_l - b \bar{\zeta}_k \text{ car } \zeta_{k-1} < \zeta_k$$

2) $(\bar{\zeta}_1, \dots, \bar{\zeta}_m) \in \mathbb{C}_{[0,1]^d}$ $d \geq 2$ $\psi(\bar{\zeta}_1, \dots, \bar{\zeta}_m)$ est strictement > 0 avec $\bar{\zeta}_1^d = 1$

2-a) Rappeler la def de la discrépance à l'origine du m -uplet $(\bar{\zeta}_1, \dots, \bar{\zeta}_m)$ notée $D_m^*(\bar{\zeta}_1, \dots, \bar{\zeta}_m)$

$$D_m^*(\bar{\zeta}_1, \dots, \bar{\zeta}_m) := \sup_{x \in \mathbb{C}_{[0,1]^d}} \left| \frac{1}{m} \sum_{k=1}^m \mathbf{1}_{\{\bar{\zeta}_k \in C_{0,x}\}} - \frac{1}{m} \psi(x) \right|$$

$$2-b) Mg D_m^*(\bar{\zeta}_1^d, \dots, \bar{\zeta}_m^d) = \max_{1 \leq k \leq m} \left| \bar{\zeta}_k^d - \frac{k}{m} \right| \vee \left| \bar{\zeta}_k^d - \frac{k-1}{m} \right|$$

On applique 1) avec $a_k = 1$ et $b = 1$

$$\Rightarrow \text{par 1) on a } \sup_{y \in \mathbb{R}} |\psi(y)| = \max_{1 \leq k \leq m} \left| \frac{1}{m} \times k - \bar{\zeta}_k^d \right| \vee \left| \frac{1}{m} \times (k-1) - \bar{\zeta}_k^d \right|$$

$$\text{et } \sup_{y \in \mathbb{R}} |\psi(y)| = D_m^*(\bar{\zeta}_1^d, \dots, \bar{\zeta}_m^d)$$

$$\Rightarrow D_m^*(\bar{\zeta}_1^d, \dots, \bar{\zeta}_m^d) = \max_{1 \leq k \leq m} \left| \bar{\zeta}_k^d - \frac{k}{m} \right| \vee \left| \bar{\zeta}_k^d - \frac{k-1}{m} \right|$$

$$2-c) \bar{\zeta}_k = (\bar{\zeta}_k^1, \dots, \bar{\zeta}_k^{d-1}) \quad Mg D_m^*(\bar{\zeta}_1, \dots, \bar{\zeta}_m) = D_m^*(\bar{\zeta}_1, \dots, \bar{\zeta}_m) \vee \max_{1 \leq k \leq m} \sup_{x \in \mathbb{C}_{[0,1]^d}} \left| \frac{1}{m} \sum_{l=1}^k \mathbf{1}_{\{C_{0,x} \ni \bar{\zeta}_l\}} - \bar{\zeta}_k^d \right| \vee \left| \frac{1}{m} \sum_{l=1}^{k-1} \mathbf{1}_{\{C_{0,x} \ni \bar{\zeta}_l\}} - \bar{\zeta}_k^d \right|$$

$$D_m^*(\bar{\zeta}_1, \dots, \bar{\zeta}_m) = \sup_{x \in \mathbb{C}_{[0,1]^d}} \sup_{1 \leq k \leq m} \left| \frac{1}{m} \sum_{l=1}^k \frac{1}{a_k} \mathbf{1}_{\{\bar{\zeta}_l \in C_{0,x}\}} - \frac{1}{b_k} \bar{\zeta}_k^d x^d \right|$$

$$\stackrel{\text{par 1) et } \bar{\zeta}_m^d = 1}{=} \max_{1 \leq k \leq m} \sup_{x \in \mathbb{C}_{[0,1]^d}} \left| \frac{1}{m} \sum_{l=1}^k \frac{1}{a_k} \mathbf{1}_{\{\bar{\zeta}_l \in C_{0,x}\}} - \bar{\zeta}_k^d \right| \vee \underbrace{D_m^*(\bar{\zeta}_1, \dots, \bar{\zeta}_m)}_{\psi(x) = \psi(\bar{\zeta}_m^d)}$$

$$2-d) \quad (2-c) \Rightarrow D_m^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_m) \geq D_n^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_n)$$

$$\text{et } \max_{1 \leq k \leq m} \sup_{x \in \mathbb{R}^d} \left| \frac{1}{m} \sum_{i=1}^k \frac{1}{P_i(x)} z_i - \bar{z}_k^{(d)} x \right|^{\alpha} \leq \max_{1 \leq k \leq n} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^k \frac{1}{P_i(x)} z_i - \bar{z}_k^{(d)} x \leq \max_{1 \leq k \leq m} \frac{1}{m} D_k^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_k) + \sup_{x \in \mathbb{R}^d} \frac{1}{m} \max_{1 \leq k \leq m} |z_k^{(d)} - \bar{z}_k^{(d)}|$$

$$\leq \frac{1}{m} \left(\frac{1}{m} \sum_{i=1}^n \frac{1}{P_i(x)} z_i - \bar{z}_n^{(d)} x \right) \leq \frac{1}{m} D_n^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_n) \stackrel{(2)}{=} D_n^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_n)$$

D'où $D_m^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_m) \leq D_n^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_n) \leq \frac{1}{m} \max_{1 \leq k \leq m} k D_k^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_k) + D_n^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_n)$

3-a) Rappeler def suite de Halton pour dim d et une estimation explicite non asymptotique de sa discrépance à l'origine en fonction de m.

p_1, \dots, p_d d' premiers mbz \neq

$$m = a_{10} + a_{11} p_1 + a_{12} p_1^2 + \dots + a_{1d} p_1^d \quad \text{où } a_j \in \{0, 1, \dots, p-1\}$$

$$\bar{z}_m = \frac{a_{10}}{p_1} + \frac{a_{11}}{p_1^2} + \dots + \frac{a_{1d}}{p_1^d} \in [0, 1]$$

$$\bar{z}_m = (\bar{z}_m^{(1)}, \dots, \bar{z}_m^{(d)})$$

$$D_m^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_m) \leq \frac{1}{m} \prod_{i=1}^d \left(p_i - 1 \right) \left\lceil \frac{\log(p_i)}{\log(p_i)} \right\rceil \leq C \frac{\log(m)^d}{m}$$

3-b) $d \geq 2, M \geq 0$ dc $b_j, \forall m \geq 1, \exists (\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_m) \in (C_{b_j})^m$ b_j

$$D_m^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_m) \leq C_d \frac{\log(m)^{d-1}}{m}$$

On fixe m. $(\bar{z}_k^{(j)})_{k=1}^m$ suite de Halton dans $(C_{b_j})^{d-1}$

On prend $\bar{z}_k = (\bar{z}_k^{(1)}, \dots, \bar{z}_k^{(d)})$ où \bar{z}_k la suite de Halton.

$$D_m^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_m) \leq C_d \frac{\log(m)^{d-1}}{m}$$

$$\text{Par (2d)} \quad D_m^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_m) \leq \max_{1 \leq k \leq m} k D_k^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_k) + D_m^*(\bar{z}_1, \dots, \bar{z}_m) \leq \max_{1 \leq k \leq m} \left(\frac{k G \log(k)^{d-1}}{m} + \frac{1}{m} \right) = \frac{G \log(m)^{d-1}}{m} \leq C_d \frac{\log(m)^{d-1}}{m}$$

4) Rappeler brièvement les principes de base de QMC et quel rôle y joue la discrépance à l'origine

Pour estimer $E[f(u)]$ on va utiliser $\frac{1}{m} \sum_{k=1}^m f(\bar{z}_k) \rightarrow E[f(u)]$

Si \bar{z}_k iid ~ $U(C_{b_j})$, on a LGN, TCL dc où l'erreur $\sim \frac{1}{\sqrt{m}}$

Mais on a $\frac{1}{m} \sum f(\bar{z}_k) \rightarrow \int f(u) du$ $\frac{1}{m} \sum \bar{z}_k = \lambda_d \rightarrow$ on peut chercher la suite (\bar{z}_k) tq $\frac{1}{m} \sum \bar{z}_k = \lambda_d$ (équirépartie) et la variance de C'est mieux que pour MC standard \sqrt{C}

Rôle de D_m^* : pour f finie à variation finie au sens de la mesure, on a l'égalité de Koksma-Hawking $|\frac{1}{m} \sum f(\bar{z}_k) - \int f(u) du| \leq V(f) D_m^*(\bar{z})$

C'est pourquoi on cherche les suites à discrépance faible

$$(D_m^*(\bar{z})) \rightarrow 0 \text{ plus vite que } \frac{1}{\sqrt{m}} \quad \text{En fait, } \frac{\log(m)^{d-1}}{m}$$

Problème 1 (Réduction de variance)

$$h_T = \varphi(X_T^1, \dots, X_T^d) \geq 0 \quad \text{où } \varphi: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^+ \text{ est à croissance linéaire.}$$

$\forall i \in \{1, \dots, d\}$, payoff vanille $R_T^i = \varphi(X_T^1, \dots, X_T^{i-1}, X_T^i, X_T^{i+1}, \dots, X_T^d)$ donc l're à un calcul de prime par formule fermée.

c.e. on sait calculer de façon déterministe $P_i(R_T^i) = E[R_T^i] = E[\varphi(X_T^1, \dots, X_T^{i-1}, X_T^i, X_T^{i+1}, \dots, X_T^d)] \quad i=1, \dots, d$

$$\text{Variable de contrôle } R_T^{(1)} = \sum_{i=1}^d \lambda_i R_T^i$$

1) Exemple d'une telle situation

$$\text{Opt}^* \text{ sur premier } h_T = \frac{\left(\sum w_i X_T^i - k \right)^+$$

$$k_T^i = \left(\omega_i k_T - \left(k - \sum_{j \neq i} \omega_j k_T^j \right) \right)^+ - \text{opt}^\circ \text{ vanille standard} \rightarrow \text{Formule de BS}$$

2) On pose $\Sigma = [\text{Cov}(h_T^i, h_T^j)]_{i,j \in \{1, \dots, d\}}$ Supposée inversible

$$\begin{aligned} \forall \lambda \in \mathbb{R}^d, \quad \mathbb{V}[h_T - k_T^\lambda] &= \mathbb{V}[h_T] + \mathbb{V}[k_T^\lambda] - 2 \text{Cov}(h_T, k_T^\lambda) \\ &= \mathbb{V}[h_T] + \sum_{i,j} \lambda_i \lambda_j \sum_{ij} - 2 \sum_i \lambda_i \text{Cov}(h_T, h_T^i) \\ &= \mathbb{V}[h_T] + \lambda^\top \Sigma \lambda - 2 \lambda^\top \text{Cov}(h_T, h_T) \\ &\quad \underbrace{= (\text{Cov}(h_T, h_T))_{ii}}_{\Sigma(\lambda)} \end{aligned}$$

3) Déterminer λ^* qui minimise $\mathbb{V}[h_T - k_T^\lambda]$

$\Sigma(\lambda)$ est stt cov (Σ inversible) $\rightarrow \nabla \Sigma(\lambda^*) = 0$

$$\nabla \Sigma(\lambda) = 2 \Sigma \lambda - 2 \text{Cov}(h_T, h_T) = 0$$

$$\Rightarrow \lambda^* = \Sigma^{-1} \cdot \text{Cov}(h_T, h_T)$$

inversus

4) Estimator simple de $\lambda^* \rightarrow \lambda_{\text{opt}}$

$$\begin{aligned} \Sigma &= \mathbb{E}[h_T h_T^\top] \\ \text{Cov}(h_T, h_T) &= \mathbb{E}[h_T] \mathbb{E}[h_T]^\top \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Estimer } \Sigma \text{ similaire} \\ \mathbb{E}[h_T] = \mathbb{E}[h_T - k_T^\lambda] + \mathbb{E}[k_T^\lambda] \end{array} \right\} \rightarrow \hat{\lambda}_{\text{opt}} = \hat{\Sigma}^{-1} \hat{\text{Cov}}(h_T, h_T) \end{aligned}$$

5) Proposer méthodes de réduct° de variance reposant sur cette variable de contrôle

$$\mathbb{V}[h_T - k_T^\lambda] \leq \mathbb{V}[h_T] \quad \forall \lambda \text{ s.t. } \text{Cov}(h_T, k_T^\lambda) \neq 0$$

$$\mathbb{V}[h_T] = \mathbb{V}[h_T - k_T^\lambda] + \mathbb{V}[k_T^\lambda]$$

$$\mathbb{E}[h_T] = \mathbb{E}[h_T - k_T^\lambda] + \sum_{i=1}^d \lambda_i^* P_i(x_i, \rightarrow x_i)$$

Simuler $X_T^{(m)}$ $m=1, \dots, N$

$$\mathbb{E}[h_T] \approx \sum_{i=1}^d \lambda_i^* P_i(x_i, \rightarrow x_i) + \frac{1}{N} \sum_{m=1}^N (\psi(X_T^{(m)}) - \sum_{i=1}^d \lambda_i^* \psi(x_i, X_T^{(m)}, \rightarrow x_i))$$

Problème 2 (Autour du Schéma d'Euler)

$$dx_t = b(x_t) dt + \sigma(x_t) dw_t \quad \begin{matrix} \text{a.s.} \\ \in \mathbb{R}^d \end{matrix}$$

a- Ecrire le Schéma d'Euler discret continu

$$\bar{X}_{k+1} = \bar{X}_k + b(\bar{X}_k)(t_{k+1} - t_k) + \sigma(\bar{X}_k)(W_{t_{k+1}} - W_t)$$

$$\bar{X}_t = \bar{X}_0 + b(\bar{X}_0)(t - 0) + \sigma(\bar{X}_0)(W_t - W_0)$$

b- On suppose que b et σ sont à \mathcal{P}^{loc} (au plus) linéaire au sens où $\exists C > 0, \forall x \in \mathbb{R}^d, |b(x)| + |\sigma(x)| \leq C(1 + |x|)$

$$b \text{ et } \sigma \text{ pdl} \Rightarrow \|\sup_{t \in [0, T]} |X_t|\|_p + \|\sup_{t \in [0, T]} |X_t|\|_p \leq C(1 + \|x_0\|_p)$$

c- Si $b, \sigma \in \mathcal{L}^p$ sur \mathbb{R}^d ?

\Rightarrow J! solution forte de l'EDS

On suppose maintenant que $d=q=1, b \in L^p$ et $\sigma(x)=\tau > 0$ clé

$$1-a) \quad \sup_{t \in [0, T]} |\bar{X}_t - X_t| \leq e^{\int_0^T |b(s)| ds} \sup_{t \in [0, T]} \int_0^t (|b(\bar{X}_s)| - |b(X_s)|) ds$$

$$\begin{aligned} X_r &= x + \int_0^r b(X_s) ds + \sigma W_r \\ \bar{X}_r &= x + \int_0^r b(\bar{X}_s) ds + \sigma W_r \\ \Rightarrow |\bar{X}_r - X_r| &\leq \left| \int_0^r b(X_s) - b(\bar{X}_s) ds \right| \\ &\leq \left(\int_0^r |b(X_s) - b(\bar{X}_s)| ds \right) + \left(\int_0^r |b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s)| ds \right) \\ &\leq [b]_{Lip} \int_0^r |\bar{X}_s - X_s| ds + \underbrace{\sup_{\text{reg}(T)} \int_0^r |b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s)| ds}_{\text{II-T}} \end{aligned}$$

Lemme de Gronwall: Soient f, g deux fonctions continues sur $[a, b]$, à valeurs positives et telles que $\forall t \in [a, b], g(t) \leq f(t) + \int_a^t p(s)g(s) ds$. Alors, $\forall t \in [a, b], g(t) \leq f(t) + \int_a^t p(s)g(s) \exp \int_s^t p(u) du ds$

Si f est croissante, c'est à dire si g vérifie $\forall t \in [a, b], g(t) \leq C + \int_a^t g(s) ds$ alors, $\forall t \in [a, b], g(t) \leq C \exp \int_a^t g(s) ds$

$$\text{Donc par Gronwall, } |\bar{X}_r - X_r| \leq e^{[b]_{Lip} T} \cdot \sup_{\text{reg}(T)} \left| \int_0^r b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s) ds \right| \leq e^{[b]_{Lip} T} \cdot \sup_{\text{reg}(T)} \int_0^r |b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s)| ds$$

$$\begin{aligned} \text{Ici, } f(t) &= |\bar{X}_r - X_r| \\ C &= \sup_{\text{reg}(T)} \int_0^r |b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s)| ds \\ g(s) &= [b]_{Lip} s \Rightarrow f(t) \leq C e^{[b]_{Lip} s} \end{aligned}$$

$$1-b) \text{ On démontre } \exists C_{p, b, T}^{(1)} \geq 0 \text{ tq } \left\| \sup_{\text{reg}(T)} |\bar{X}_r - X_r| \right\|_p \leq C_{p, b, T}^{(1)} (1 + \|X_0\|_p) \sqrt{\frac{T}{m}}$$

$$\begin{aligned} \text{Par 1-a on a donc } \left\| \sup_{\text{reg}(T)} |\bar{X}_r - X_r| \right\|_p &\leq e^{[b]_{Lip} T} \left\| \sup_{\text{reg}(T)} \left| \int_0^r b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s) ds \right| \right\|_p \leq e^{[b]_{Lip} T} \left\| \int_0^T [b]_{Lip} |\bar{X}_s - \bar{X}_s| ds \right\|_p \\ &\leq e^{[b]_{Lip} T} [b]_{Lip} \left\| \int_0^T |\bar{X}_s - \bar{X}_s| ds \right\|_p \\ &\leq C \int_0^T \|\bar{X}_s - \bar{X}_s\|_p ds \end{aligned}$$

$$\text{Or } \|\bar{X}_s - \bar{X}_s\|_p = \underbrace{\left\| \int_s^T b(\bar{X}_s) ds \right\|_p}_{(S-S) \|\bar{b}(\bar{X}_s)\|} + \sigma \underbrace{\|W_s - W_S\|_p}_{C_p \sqrt{S-s}} \leq (S-S) (1 + \|\bar{X}_s\|_p) + \sigma C_p \sqrt{S-S}$$

$$\Rightarrow \left\| \sup_{\text{reg}(T)} |\bar{X}_r - X_r| \right\|_p \leq C_{p, b, T}^{(1)} (1 + \|X_0\|_p) \sqrt{\frac{T}{m}}$$

2) On suppose b dérivable à droite le Lipschitz théorème.

$$\text{Mq } \sup_{\text{reg}(T)} \left| \int_0^r b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s) ds \right| \leq [b]_{Lip} \frac{1}{m} \int_0^T \left| b(\bar{X}_s) \right| ds + [b']_{Lip} \int_0^T |\bar{X}_s - \bar{X}_s|^2 ds + \sigma \sup_{\text{reg}(T)} \left| \int_0^r b'(\bar{X}_s) (W_s - W_S) ds \right|$$

b est dérivable en utile donc on devrait avoir de Taylor $\Rightarrow b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s) = b'(\eta_s)(\bar{X}_s - \bar{X}_s)$ où $\eta_s \in [\bar{X}_s, \bar{X}_s]$

$$\Rightarrow \int_0^T b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s) ds = \int_0^T b'(\eta_s)(\bar{X}_s - \bar{X}_s) ds$$

$$\text{Or } b' \text{ est Lip} \Rightarrow |b'(\eta_s) - b'(\bar{X}_s)| \leq [b']_{Lip} |\eta_s - \bar{X}_s|$$

$$\Rightarrow |b'(\eta_s)| \leq |b'(\bar{X}_s)| + [b']_{Lip} |\bar{X}_s - \bar{X}_s|$$

$$\Rightarrow b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s) \leq b'(\bar{X}_s)(\bar{X}_s - \bar{X}_s) + [b']_{Lip} |\bar{X}_s - \bar{X}_s|^2 \leq b'(\bar{X}_s)(\bar{X}_s - \bar{X}_s) + \sigma (W_s - W_S) + [b']_{Lip} |\bar{X}_s - \bar{X}_s|^2$$

$\in [b]_{Lip}$ — qu'on utilise que sur le lemme $b(\bar{X}_s)(\bar{X}_s - \bar{X}_s)$ △ A revoir la validité de cela.

$$\Rightarrow \sup_{\text{reg}(T)} \left| \int_0^r b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_s) ds \right| \leq \sup_{\text{reg}(T)} \left| \int_0^r b'(\eta_s)(\bar{X}_s - \bar{X}_s) ds \right| + [b']_{Lip} \sup_{\text{reg}(T)} \int_0^r |\bar{X}_s - \bar{X}_s|^2 ds$$

$$\Rightarrow \sup_{\text{reg}(T)} \left| \int_0^r b'(\eta_s)(\bar{X}_s - \bar{X}_s) ds \right| \leq \int_0^T [b']_{Lip} \left| b(\bar{X}_s) \right| (\bar{X}_s - \bar{X}_s) ds + \sup_{\text{reg}(T)} \int_0^T |\bar{X}_s - \bar{X}_s|^2 ds$$

$$\leq [b']_{Lip} \frac{1}{m} \int_0^T \left| b(\bar{X}_s) \right| ds + [b']_{Lip} \int_0^T |\bar{X}_s - \bar{X}_s|^2 ds + \sigma \sup_{\text{reg}(T)} \left| \int_0^r b'(\bar{X}_s) (W_s - W_S) ds \right|$$

$$3-a) \text{ Mq } \sup_{m \geq 1} \left\| \int_0^T \left| b(\bar{X}_s^m) \right| ds \right\|_p < \infty \text{ et qu'} \exists C_{p, b, T}^{(2)} \geq 0 \text{ tq } \left\| \int_0^T |\bar{X}_s^m - \bar{X}_s|^2 ds \right\|_p \leq C_{p, b, T}^{(2)} (1 + \|X_0\|_p) \frac{1}{m}$$

$$\int_0^T \left| b(\bar{X}_s^m) \right| ds \leq \int_0^T C (1 + |\bar{X}_s^m|) ds$$

$$\Rightarrow \sup_{m \geq 1} \left\| \int_0^T \left| b(\bar{X}_s^m) \right| ds \right\|_p \leq \tilde{C} \int_0^T (1 + \|X_0\|_p) ds < \infty$$

$$\text{D'autre part, } \int_0^T |\bar{X}_s - \bar{X}_{\underline{s}}|^2 ds \leq 2 \int_0^T \|b(\bar{X}_{\underline{s}})(s-\underline{s})\|_{\frac{p}{2}}^2 + \sigma^2 \|W_s - W_{\underline{s}}\|_{\frac{p}{2}}^2 ds$$

$$\bar{X}_s - \bar{X}_{\underline{s}} = \frac{\int_{\underline{s}}^s b(\bar{X}_u) du - \sigma (W_s - W_{\underline{s}})}{\sqrt{\int_{\underline{s}}^s b(\bar{X}_u)^2 du}}$$

$$\Rightarrow \left\| \int_0^T |\bar{X}_s - \bar{X}_{\underline{s}}|^2 ds \right\|_p \leq 2 \int_0^T \|b(\bar{X}_{\underline{s}})(s-\underline{s})\|_{\frac{p}{2}}^2 + \sigma^2 \|W_s - W_{\underline{s}}\|_{\frac{p}{2}}^2 ds \leq C_{p, \sigma, T}^{(2)} (\text{if } \|X\|_p^2) \frac{T}{m} \leq C_p \sqrt{\frac{T}{m}}$$

$$\bar{X}_s = x + \int_0^s b(\bar{X}_u) du + \sigma W_s$$

3-b) $M_T \forall t = \frac{kT}{m} \quad k=0, \dots, m \quad \text{i.e. } k \geq l, \quad \int_0^t b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds = \int_0^t (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s \quad \text{où } \bar{s} = \frac{kT}{m} \text{ pour } s \in [\frac{(k-1)T}{m}, \frac{kT}{m}]$
 puisque $\forall t \in [0, T], \int_0^t b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds = b'(\bar{X}_{\underline{s}}) \int_0^t (t-s) dW_s$

$$\int_0^k b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds = \sum_{k=0}^{m-1} \int_{kT}^{kT} b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds$$

$$= \sum_{k=0}^{m-1} \int_{kT}^{kT} b'(\bar{X}_{kT})(W_s - W_{kT}) ds \\ = \sum_{k=0}^{m-1} b'(\bar{X}_{kT}) \int_{kT}^{kT} (W_s - W_{kT}) ds$$

$$\text{Or } d(sW_s) = sdW_s + W_s ds \Rightarrow b'(\bar{X}_{kT})(W_s - W_{kT}) = \int_{kT}^{kT} s dW_s + \int_{kT}^{kT} W_s ds \\ \Rightarrow b'(\bar{X}_{kT})(W_s - W_{kT}) = \int_{kT}^{kT} sdW_s + \int_{kT}^{kT} (W_s - W_{kT}) ds \\ \Rightarrow \int_{kT}^{kT} (b'(\bar{X}_{kT}) - s) dW_s = \int_{kT}^{kT} (W_s - W_{kT}) ds$$

$$\Rightarrow \int_0^k b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds = \sum_{k=0}^{m-1} b'(\bar{X}_{kT}) \int_{kT}^{kT} (W_s - W_{kT}) ds = \sum_{k=0}^{m-1} b'(\bar{X}_{kT}) \int_{kT}^{kT} (W_s - W_{kT}) ds \xrightarrow[2 \text{ points}]{\text{sa pour les}} \\ = \int_0^t (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s$$

3-c) $M_T \sup_{s \in [0, T]} \left| \int_0^s b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds \right| \leq \sup_{s \in [0, T]} \left| \int_0^s (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s \right| + \frac{T}{m} \sup_{s \in [0, T]} \|b'(\bar{X}_{\underline{s}})\| \|W_s - W_{\underline{s}}\|$

$$\int_0^t b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds = \int_0^t - + \int_1^t - \underbrace{+ \int_0^{\underline{s}} (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s}_{\leq \sup_{s \in [0, \underline{s}]} \left| \int_0^s b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s \right|} + (\underline{s} - 1) \sup_{s \in [\underline{s}, 1]} \|b'(\bar{X}_{\underline{s}})\| \|W_s - W_{\underline{s}}\| \\ \Rightarrow \sup_{s \in [0, T]} \left| \int_0^s b'(\bar{X}_{\underline{s}})(W_s - W_{\underline{s}}) ds \right| \leq \sup_{s \in [0, T]} \left| \int_0^s (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s \right| + \frac{T}{m} \sup_{s \in [0, T]} \|b'(\bar{X}_{\underline{s}})\| \|W_s - W_{\underline{s}}\|$$

3-d) $M_T \left\| \sup_{s \in [0, T]} \left| \int_0^s (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s \right| \right\|_p \leq C_p \frac{T}{m} \left\| \int_0^T \|b'(\bar{X}_{\underline{s}})\|^2 ds \right\|_{p/2}^p$

Q) Inégalité de BDG (Burkholder-Davis-Gundy)

Soit M une martingale continue à valeurs réelles avec $M_0 = 0$ et $\langle M \rangle$ sa variation quadratique

$$\forall p > 0, \exists C_p^{(1)}, C_p^{(2)} > 0 \text{ tq } C_p^{(1)} \mathbb{E}[\langle M \rangle_p^{p/2}] \leq \mathbb{E}[\sup_{s \in [0, T]} |M_s|^p] \leq C_p^{(2)} \mathbb{E}[\langle M \rangle_p^{p/2}] \quad \forall T \geq 0$$

$M_T = \int_0^T (\bar{s} - s) b'(\bar{X}_{\underline{s}}) dW_s$ est une vraie martingale car $\mathbb{E}\left[\int_0^T (\bar{s} - s)^2 b'(\bar{X}_{\underline{s}})^2 ds\right] \leq (\frac{T}{m})^2 \mathbb{E}\left[\int_0^T \|b'(\bar{X}_{\underline{s}})\|^2 ds\right] < \infty$
 $\langle M \rangle_T = \int_0^T (\bar{s} - s)^2 b'(\bar{X}_{\underline{s}})^2 ds \leq (\frac{T}{m})^2 \mathbb{E}\left[\int_0^T \|b'(\bar{X}_{\underline{s}})\|^2 ds\right]$

$$\text{Par BDC, } \left\| \sup_{s \in [0, T]} |M_s|^p \right\|_p = \left\| \mathbb{E}\left[\sup_{s \in [0, T]} |M_s|^p\right] \right\|_p \leq C_p \left(\frac{T}{m}\right)^p \mathbb{E}\left[\left(\int_0^T \|b'(\bar{X}_{\underline{s}})\|^2 ds\right)^{p/2}\right]$$

$$\Rightarrow \left\| \sup_{s \in [0, T]} |M_s|^p \right\|_p \leq \frac{C_p^{(1)} \frac{T}{m}}{C_p^{(2)}} \frac{\mathbb{E}\left[\left(\int_0^T \|b'(\bar{X}_{\underline{s}})\|^2 ds\right)^{p/2}\right]}{\left\| \int_0^T \|b'(\bar{X}_{\underline{s}})\|^2 ds \right\|_p^{p/2}}$$

3-e) Rappeler la majoration pour $\|\sup_{\text{reg}(T)} |W_t - W_T| \|_p$ en fonction de $\frac{T}{m}$

En déduire qu'il existe $C_{bp,T}^{(3)} \geq 0$ tq

$$\left\| \sup_{\text{reg}(T)} \int_0^t (b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_{\underline{s}})) ds \right\|_p \leq C_{bp,T}^{(3)} (1 + \|X_0\|_p^2) \frac{T}{m}$$

$$\begin{aligned} \text{Pour 2) on a } \left\| \sup_{\text{reg}(T)} \int_0^t (b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_{\underline{s}})) ds \right\|_p &\leq [b]_{Lip} \frac{T}{m} \left\| \int_0^T b(\bar{X}_{\underline{s}}) ds \right\|_p + [b]_{Lip} \underbrace{\left\| \int_0^T |\bar{X}_s - \bar{X}_{\underline{s}}|^2 ds \right\|_p}_{3a \leq \frac{C^{(2)}}{m} (1 + \|X_0\|_p^2) T} + \tau \left\| \sup_{\text{reg}(T)} \int_0^t b(\bar{X}_{\underline{s}}) (W_s - W_{\underline{s}}) ds \right\|_p \\ &\stackrel{3-a}{=} C_{bp,b} \\ &\stackrel{3-c+3-d}{\leq} k_p \frac{T}{m} \left\| \int_0^T b(\bar{X}_s) ds \right\|_{p_2} + \frac{T}{m} \left\| \sup_{\text{reg}(T)} |W_s - W_{\underline{s}}| \right\|_p \\ &\stackrel{3-b, 3-d}{\leq} \frac{C^{(2)}}{m} \frac{T}{m} \left\| \int_0^T b(\bar{X}_s) ds \right\|_{p_2} + \frac{T}{m} \left\| \sup_{\text{reg}(T)} |W_s - W_{\underline{s}}| \right\|_p \\ &\Rightarrow \exists C_{bp,T}^{(3)} \geq 0 \text{ tq } \left\| \sup_{\text{reg}(T)} \int_0^t (b(\bar{X}_s) - b(\bar{X}_{\underline{s}})) ds \right\|_p \leq C_{bp,T}^{(3)} (1 + \|X_0\|_p^2) \frac{T}{m} \end{aligned}$$

4) Quelle Conclusion vu en cours, mais mon démontrage, par contre hiver des résultats obtenus au fil des questi°

On a mg (1a+3c) que $\left\| \sup_{\text{reg}(T)} |\bar{X}_t - X_t| \right\|_p \leq C_{bp,T} (1 + \|X_0\|_p^2) \frac{T}{m}$ si $\sigma(x) \equiv \tau$ et $b \in C_c^1$

C'est le thm sur l'erreur forte pour le schéma de Milstein qui coïncide dans ce cas avec le schéma d'Euler car $\tau' = 0$