

```

1 # __Projet Numerique 3: __Câble sous marin
2 ---
3
4

```

In [16]:

```

1 from matplotlib import pyplot as plt
2 import numpy as np
3 #from matplotlib.pyplot import *
4 #import seaborn as sns
5 #sns.set()
6 %matplotlib notebook
7 import random as r
8

```

In [17]:

```

1 #Discrétisation
2 A=0
3 B=500
4 N=101 #Nombre de points de discrétisation
5 Delta = (B-A)/(N-1)
6 discretization_indexes = np.arange(N)
7 discretization = discretization_indexes*Delta
8 #Paramètres du modèle
9
10 mu=-5
11 a = 50
12 sigma2 = 12
13
14 #Données
15
16 observation_indexes = [0,20,40,60,80,100]
17 depth = np.array([0, -4, -12.8, -1, -6.5, 0])
18
19 #Indices des composantes correspondant aux observations et aux composantes non observées
20 unknown_indexes=list(set(discretization_indexes)-set(observation_indexes))

```

```

1 ---
2 ## Questions Théoriques:
3
4 **1)**
5 `La loi des grands nombres` pour une suite de variables indépendantes de même loi
6 nous autorise à approcher l'espérance par moyenne empirique des réalisations.
7
8 **2)**
9 D'après le cours ProbasIV, le vecteur  $\mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{N-n}$  des
10 composantes de  $\mathbf{Z} \in \mathbb{R}^N$  non connues correspondant aux points de
11 discrétisation sans observation, connaissant les valeurs prises par les composantes
12 aux sites d'observation ( $\mathbf{z} \in \mathbb{R}^n$ ) est gaussien, de densité:
13
14 
$$f_{Y|Z=z}(y) = \frac{1}{(2\pi)^{k/2} \sqrt{\det(\Sigma_{S_Y})}} \exp \left( -\frac{1}{2} \left( y - \psi(z) \right)^t \Sigma_{S_Y}^{-1} \left( y - \psi(z) \right) \right)$$

15
16 Où  $\psi$  est l'espérance conditionnelle de  $\mathbf{Y}$  sachant  $\mathbf{Z}$ , et  $S_Y$  le
17 `complément de Schur` de la matrice de covariance de  $\mathbf{Y}$ .

```

```

13 On a  $m_{Y|Z=z} = \psi(z) = m_Y + \Sigma_{Y,Z} \Sigma_Z^{-1} (z - m_Z)$  où
     $m_Y$  et  $m_Z$  sont des vecteurs d'espérance ne contenant qu'une seule valeur
     $\mu$ , et  $\Sigma_{Y,Z}$ ,  $\Sigma_Z$  connues en fonction des  $x_{j_1}, \dots, x_{j_n}$  points d'observation.
14
15 **3)**
16 **Y**  $= (Y_1, Y_2, \dots, Y_p)$  un vecteur de composantes gaussiennes centrées
    réduites et indépendantes.
17 Alors **Z**  $= m + RY$  est un vecteur gaussien, d'espérance  $m$  et de matrice de
    covariance  $R R^T$ 
18
19 **4)**
20 Un algorithme de simulation conditionnelle envisageable serait le suivant:
21 On commence par simuler un vecteur  $Y_1$  de composantes gaussiennes centrées
    réduites indépendantes, que l'on utilise pour obtenir une simulation du vecteur
    **Y**  $\in \mathbb{R}^{N-n}$  des composantes de **Z**  $\in \mathbb{R}^N$  non
    connues correspondant aux points de discrétisation sans observation: **Y**  $= m_{Y|Z=z} + L_Y Y_1$  où  $L_Y L_Y^T = \Sigma_{Y|Z=z}$  (Decomposition de Cholesky)
22 On calcule ensuite la longueur de câble correspondant à cette réalisation de **Z**
23 On recommence pour obtenir  $l_{(1)}, \dots, l_{(K)}$ 

```

```

1 ---
2 ## Implementation:

```

In [18]:

```

1  ##1 Covariance
2  def cov(h, a = 50, sigma_carre = 12 ):
3      return (sigma_carre * np.exp(np.abs(h) / a))
4
5  ##2 Matrice de Distance
6  Distance = np.zeros((N,N))
7  for i in range(N):
8      for j in range(N):
9          Distance[i][j] = np.abs( Delta * (i -j))
10
11 ##3 Matrice de Covariance de Z
12 Covariance = cov(Distance)
13
14 ##4 Matrice extraites:
15 n = len(observation_indexes)
16 p = len(unknown_indexes)
17
18 cov_obs = np.zeros((n,n))
19 for i, k in enumerate(observation_indexes): #C_Z
20     for j, l in enumerate(observation_indexes):
21         cov_obs[i][j] = Covariance[k][l]
22
23 cov_YZ = np.zeros((p,n))
24 for i,k in enumerate(unknown_indexes):
25     for j,l in enumerate(observation_indexes):
26         cov_YZ[i][j] = Covariance[k][l]
27
28 cov_unknown = np.zeros((p,p)) #= C_Y
29 for i, k in enumerate(unknown_indexes):
30     for j, l in enumerate(unknown_indexes):
31         cov_unknown[i][j] = Covariance[k][l]
32

```

### ### 5) Calcul de l'espérance conditionnelle:

```

2
3 L'espérance conditionnelle des composantes non observées **Y** connaissant les
  observations **Z** nous est donnée par la formule suivante:
4 > $ m_{Y|Z = z} = m_{Y} + \Sigma_{Y,Z}\Sigma_{Z}^{-1}(z - m_{Z}) $

```

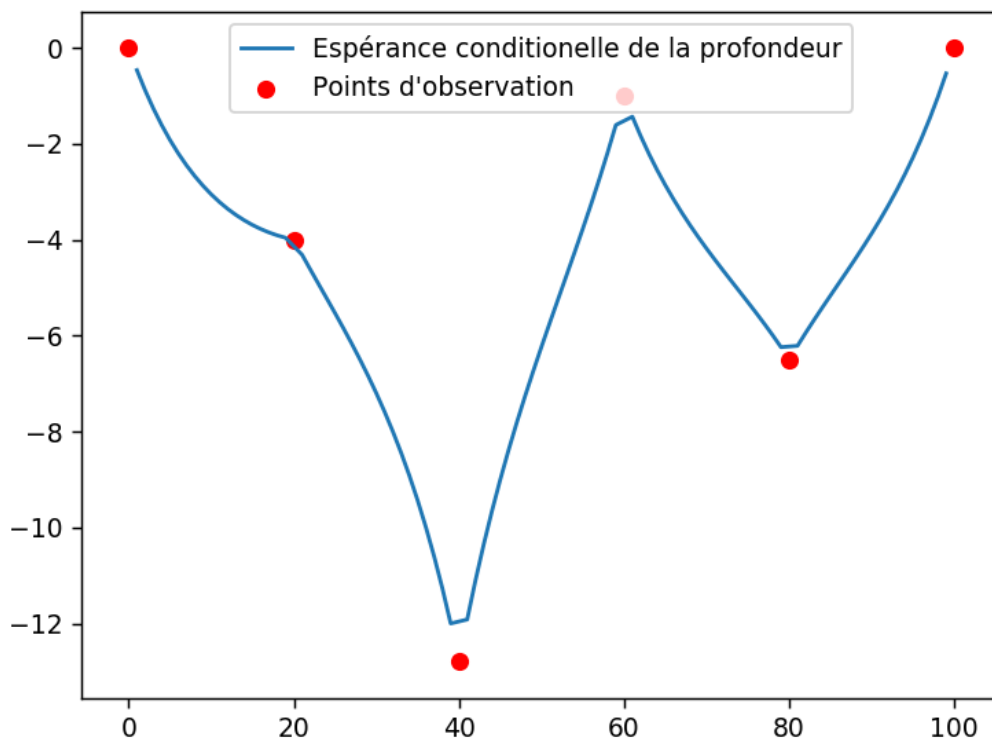
In [19]:

```

1 obs= np.array([depth])
2 E_YZ = mu * np.ones((p, 1)) + np.dot(np.dot(cov_YZ, np.linalg.inv(cov_obs)), (obs.T - mu))
3
4 #Représentation
5 plt.plot(unknown_indexes, E_YZ.T[0], label = 'Espérance conditionnelle de la profondeur')
6 plt.scatter(observation_indexes, depth, color = 'red', label = "Points d'observation")
7 plt.legend()
8 plt.show()

```

&lt;IPython.core.display.Javascript object&gt;



```

1 ### 6) Calcul de la variance conditionnelle:
2

```

```

3 La variance conditionnelle des composantes non observées **Y** connaissant les
  observations **Z** nous est donnée par  $S_{\{Y\}}$  le `complément de Schur` de la
  matrice de covariance de **Y**:
4  $\text{var}_{\{Y|Z\}} = \Sigma_{S_Y} = \Sigma_Y - \Sigma_{\{Y,Z\}} \Sigma_{\{Z\}}^{-1} \Sigma_{\{Z,Y\}}$ 

```

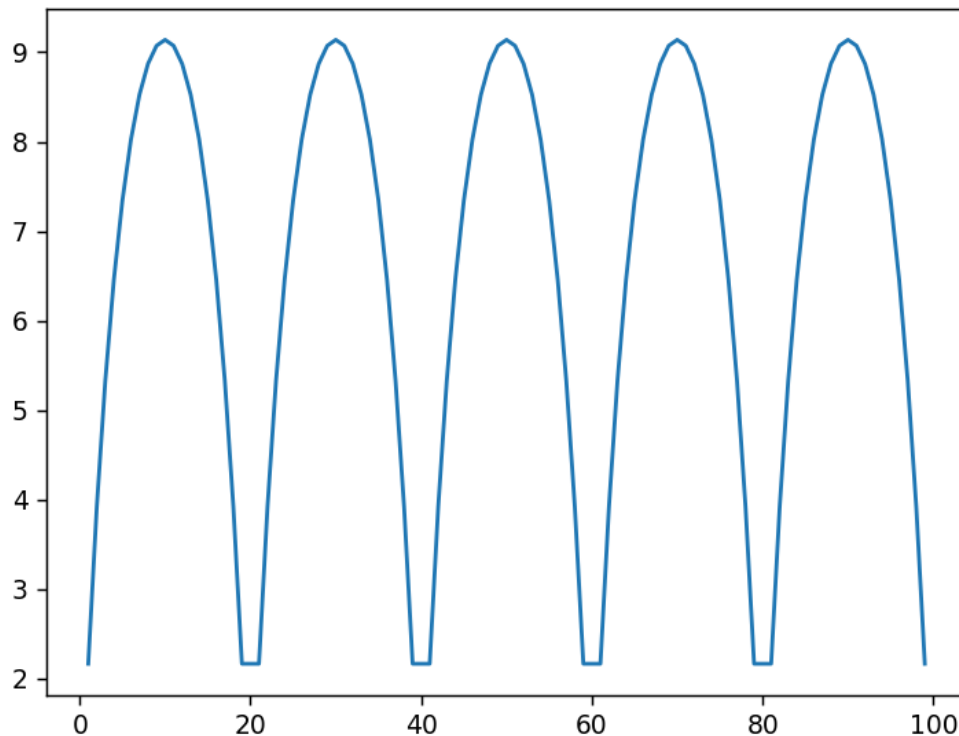
In [20]:

```

1 var_YZ = cov_unknown - np.dot(cov_YZ, np.dot(np.linalg.inv(cov_obs), cov_YZ.T))
2
3 #La pratique nous montre que pour que ça marche on doit prendre l'opposé de la valeur
4 var_YZ = -var_YZ
5
6 #Et on plot
7 plt.figure()
8 plt.plot(unknown_indexes, [var_YZ[i][i] for i in range(p)], label = 'Espérance conditionnelle')
9 plt.show()

```

<IPython.core.display.Javascript object>



```

1 La variance des valeurs simulées est une fonction croissante de la distance aux
  points d'observation.

```

```

1 ### 7) Simulation conditionnelle

```

In [26]:

```
1 def liste_profondeur(Y, prof = depth, i_obs = observation_indexes):
2     #prend un vecteur simulé en parametre, et depth et observations_indexes
3     #renvoie la liste de toutes les profondeurs, en insérant celles des sites d'observ
4     y = list(Y.T[0])
5     z = list(prof)[::-1]
6     for i in i_obs:
7         a = z.pop()
8         y = y[:i] + [a] + y[i::]
9     return y
```

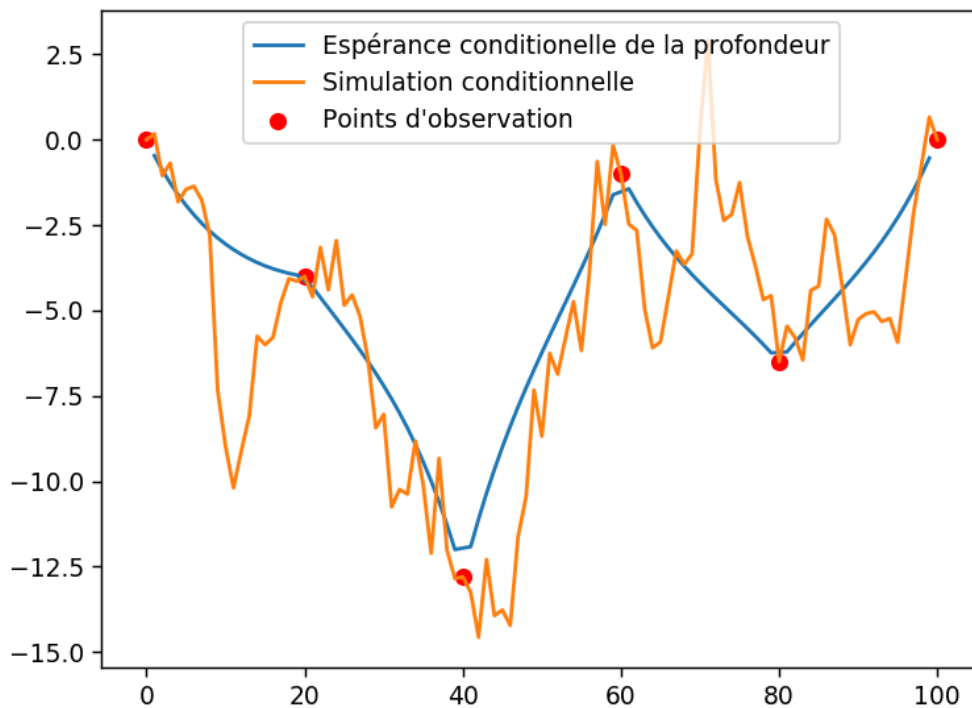
In [27]:

```

1  #On commence par définir une fonction générant des valeurs selon une loi normale centrée
2  def loi_normale():
3      u = 0
4      v = 0
5      while u == 0 or v == 0:
6          u = r.random()
7          v = r.random()
8      return np.sqrt(-2*np.log(u)) * np.cos(2*np.pi * v)
9
10
11 def Cholesky(A):
12     #A symétrique définie positive
13     #Calcul de la factorisation de Cholesky de A
14     L = np.zeros(A.shape)
15     L[0][0] = np.sqrt(A[0][0])
16     for i in range(1, len(L)):
17         j = 0
18         s = 0
19         while j < i:
20             sum = 0
21             for k in range(j):
22                 sum += L[i][k] * L[j][k]
23             L[i][j] = (A[j][i] - sum) / L[j][j]
24             s += (L[i][j]) ** 2
25             j += 1
26         L[i][i] = np.sqrt(A[i][i] - s)
27     return L
28
29 L = Cholesky(var_YZ)
30
31 def simulation():
32     #On génère un vecteur gaussien d'espérance 0 de matrice de covariance La matrice ic
33     Gaussien = np.array([[loi_normale() for i in range(p)]])
34     Gaussien = Gaussien.T
35
36     #On obtient un vecteur Y des profondeurs aux points non mesurés par la méthode déci
37     Y = E_YZ + np.dot(L, Gaussien)
38     return Y
39
40 Y = simulation()
41
42 #On affiche le résultat
43 plt.figure()
44 plt.plot(unknown_indexes, E_YZ.T[0], label = 'Espérance conditionnelle de la profondeur
45 plt.plot(discretization_indexes, liste_profondeur(Y), label = 'Simulation conditionnel
46 plt.scatter(observation_indexes, depth, color = 'red', label = "Points d'observation")
47 plt.legend()
48 plt.show()

```

&lt;IPython.core.display.Javascript object&gt;



1 On constate que les valeurs de la simulation fluctuent autour de l'espérance.

### 1 **### 8) Longueur du câble**

2 On définit une fonction qui renvoie la longueur du câble pour une simulation donnée, en fonction du pas de discrétisation

In [28]:

```
1 def longueur(Z):
2     l = 0
3     for i in range(1, len(Z)):
4         l += np.sqrt(Delta ** 2 + (Z[i] - Z[i-1]) **2 )
5     return l
6
```

### 1 **### 9) Estimation de la longueur**

2 On calcule la longueur du câble à partir de 100 simulations



In [32]:

```

1 def moyenne_longueur(nb = 100):
2     #renvoie la Longueur moyenne et la table des Longueurs correspondants aux différents
3     s = 0
4     lo = []
5     for i in range(nb):
6         Y = simulation()
7         Z = liste_profondeur(Y, depth, observation_indexes)
8         l = longueur(Z)
9         lo.append(l)
10        s += l
11        # plt.plot(discretization, Z)
12        # plt.plot(discretization, liste_profondeur(E_YZ, depth, observation_indexes), color='red')
13        # plt.plot(discretization, np.array(liste_profondeur(np.array([[var_YZ[i][i] for i in range(depth)] for i in range(nb)])), color='blue')
14        # plt.plot(discretization, - np.array(liste_profondeur(np.array([[var_YZ[i][i] for i in range(depth)] for i in range(nb)])), color='green')
15        # plt.show()
16
17        s = s / nb
18    return s, lo
19
20 esperance_longueur, l = moyenne_longueur(100)
21 #Longueur de l'espérance conditionnelle
22 longueur_esperance = longueur(liste_profondeur(E_YZ, depth, observation_indexes))
23
24 print(f"La valeur moyenne de la longueur est: {esperance_longueur}, tandis que la longueur de l'espérance conditionnelle vaut {longueur_esperance}")
25 print(f"Soit une différence de {esperance_longueur - longueur_esperance}, c'est à dire une différence d'environ {((esperance_longueur - longueur_esperance) / longueur_esperance) * 100} %")

```

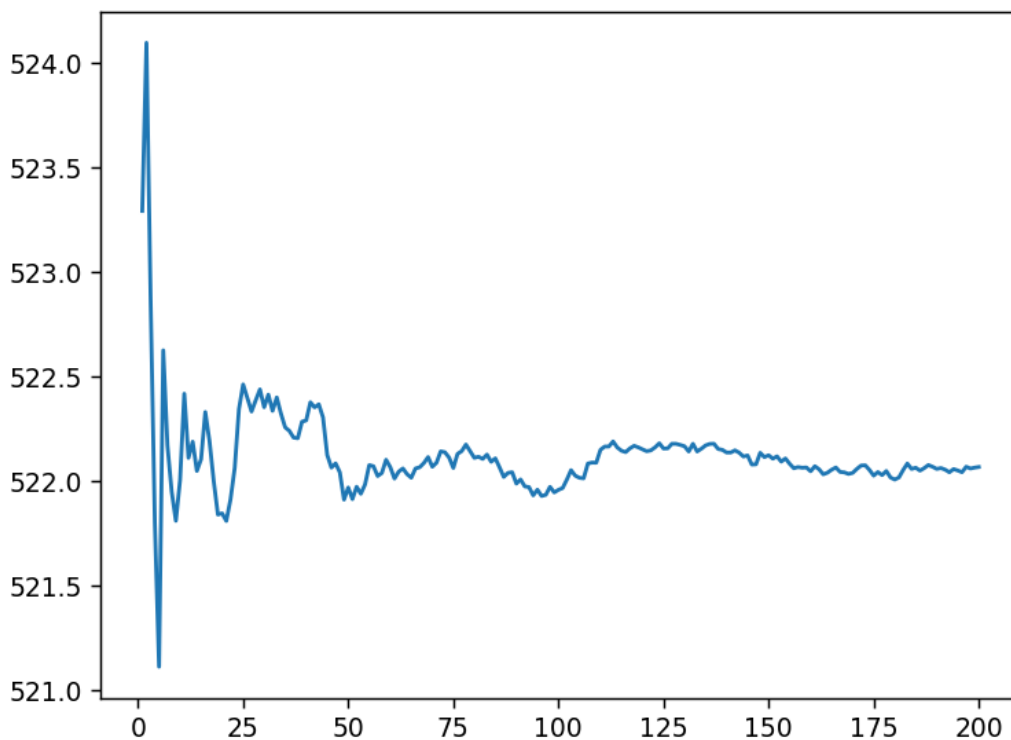
La valeur moyenne de la longueur est: 522.5320035858338, tandis que la longueur de l'espérance conditionnelle vaut 501.646841691841  
 Soit une différence de 20.885161893992745, c'est à dire une différence d'environ 3.9969153565083104 %

- 1 **### 10) Representation de la suite des moyennes des longueurs**
- 2 Representation de la suite des moyennes des longueurs en fonction du nombre de simulation.
- 3 On constate que la suite converge vers une valeurs moyenne, l'espérance de la longueur

In [37]:

```
1 s, l = moyenne_longueur(200)
2 Mn = []
3 for i in range(1, len(l) + 1):
4     Mn.append(sum(l[:i])/(i))
5
6 plt.figure()
7 plt.plot([i for i in range(1, len(Mn)+1)], Mn)
8 plt.show()
```

&lt;IPython.core.display.Javascript object&gt;



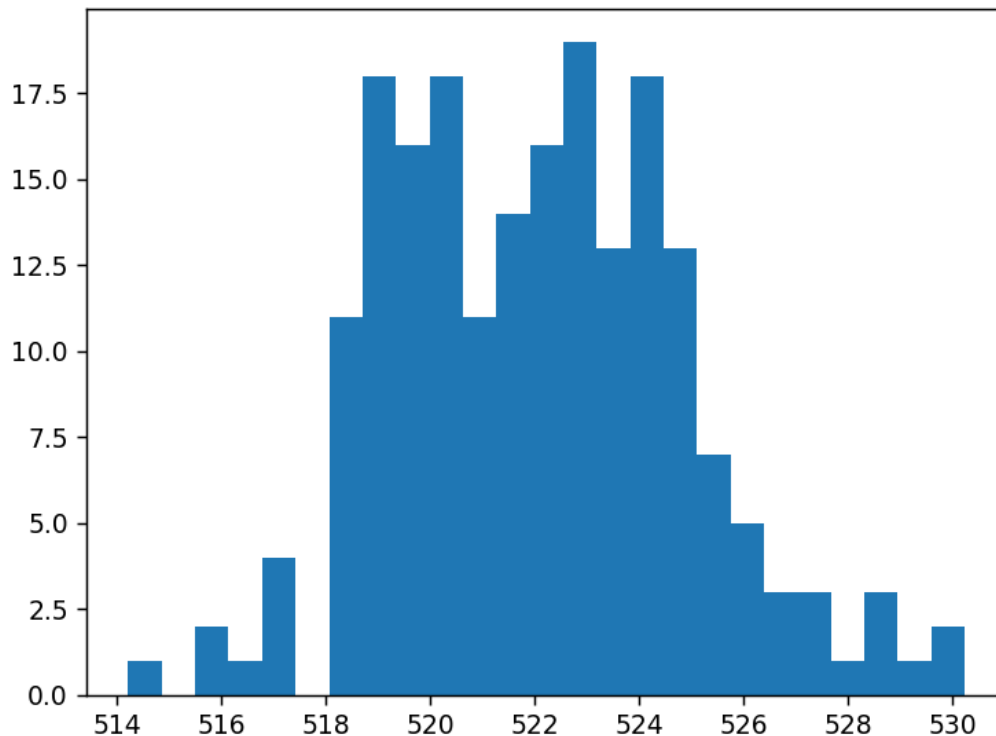
In [56]:

```

1 n_bins = 25
2
3 plt.figure()
4 plt.hist(l, bins=n_bins)
5 plt.show()
6

```

&lt;IPython.core.display.Javascript object&gt;



1 Aurait-on une distribution s'approchant d'une distribution gaussienne?

### 1 **### 12) Intervalle de confiance**

```

2
3 __Première Méthode: __
4 On trie notre liste des longueurs et on calcule l'écart à la moyenne. On supprime
  les longueurs présentant le plus grand écart jusqu'à ne plus avoir que 95% des
  valeurs initiales.
5
6 __Deuxième Méthode: __
7 On calcule l'écart type de notre échantillon. Puis on estime l'intervalle de
  confiance à 95% selon la formule:
8 > $I_{95} = [ m - 1,96 \times \frac{\sigma}{\sqrt{\text{taille de l'échantillon}}}; m +
  1,96 \times \frac{\sigma}{\sqrt{\text{taille de l'échantillon}}} ]$, où m est la moyenne
  des valeurs de l'échantillon

```

In [52]:

```

1  #Première Méthode:
2  d = sorted(l)
3  conserver = int(0.95 * len(l))
4  ecarts = [(i, abs(longueur - s)) for i, longueur in enumerate(d)]
5  ecarts = sorted(ecarts, key = lambda x: x[1])
6  a_supprimer = []
7  j = len(d)
8  while j > conserver:
9      i, ecart = ecarts.pop()
10     a_supprimer.append(i)
11     j -= 1
12
13  a_supprimer.sort(reverse = True)
14  for i in a_supprimer:
15      d.remove(d[i])
16
17  print(f"Méthode 1: Intervalle = [{d[0]}; {d[-1]}]")
18
19  #Deuxième Méthode:
20  ecart_type = np.sqrt(sum([(longueur - s)**2 for longueur in l])/len(l))
21
22  a1 = s - 1.96 * ecart_type / np.sqrt(len(l))
23  a2 = s + 1.96 * ecart_type / np.sqrt(len(l))
24
25  print(f"Méthode 2: Intervalle = [{a1}; {a2}]")

```

Méthode 1: Intervalle = [516.5037898685689; 527.2235278388663]

Méthode 2: Intervalle = [521.6723125650631; 522.4659983957818]

- 1 Les deux intervalles diffèrent beaucoup. Nous verrons comment ceci évolue pour un plus grand nombre de simulations.

- 1 **### 13) Probabilité que la longueur soit supérieure à 525m**
- 2 On estime cette probabilité comme étant  $\frac{\text{nombre}_{\{\text{longueur} > 525\}}}{\text{nombre}_{\{\text{simulations}\}}}$

In [53]:

```
1 print(f"Proba(L > 525m) = {len([x for x in l if x>525])/len(l)}")
```

Proba(L &gt; 525m) = 0.13

- 1 **### 14) On augmente le nombre de simulations**
- 2 On va définir une fonction qui réalise toutes les opérations précédentes

In [60]:

```

1  def analyse(nb_simulation):
2      #Moyenne des Longueurs
3      esperance_longueur, l = moyenne_longueur(nb_simulation)
4      #Longueur de l'espérance conditionnelle
5      longueur_esperance = longueur(liste_profondeur(E_YZ, depth, observation_indexes))
6      print('-----')
7      print(f"La valeur moyenne de la longueur est: {esperance_longueur}, tandis que la :
8      print(f"Soit une difference de {esperance_longueur - longueur_esperance}, c'est à c
9
10     #Suite des moyennes
11     plt.figure()
12     Mn = []
13     for i in range(1, len(l) + 1):
14         Mn.append(sum(l[:i])/(i))
15
16     plt.subplot(2, 1, 1)
17     plt.plot([i for i in range(1, len(Mn)+1)], Mn)
18     plt.title('Moyenne des longueurs')
19     plt.xlabel('Nombre de simulations')
20     plt.ylabel('Mètres')
21
22     #Histogramme
23     n_bins = 25
24
25     plt.subplot(2, 1, 2)
26     plt.hist(l, bins=n_bins)
27     plt.xlabel('longueur (mètres)')
28     plt.ylabel('Nombre de réalisations')
29
30     #Intervalle de confiance
31
32     print('-----')
33
34     d = sorted(l)
35     conserver = int(0.95 * len(l))
36     ecarts = [(i, abs(longueur - esperance_longueur)) for i, longueur in enumerate(d)]
37     ecarts = sorted(ecarts, key = lambda x: x[1])
38     a_supprimer = []
39     j = len(d)
40     while j > conserver:
41         i, ecart = ecarts.pop()
42         a_supprimer.append(i)
43         j -= 1
44     a_supprimer.sort(reverse = True)
45     for i in a_supprimer:
46         d.remove(d[i])
47     print(f"Méthode 1: Intervalle = [{d[0]}; {d[-1]}]")
48
49     ecart_type = np.sqrt(sum([(longueur - esperance_longueur)**2 for longueur in l])/len(l))
50     a1 = s - 1.96 * ecart_type / np.sqrt(len(l))
51     a2 = s + 1.96 * ecart_type / np.sqrt(len(l))
52     print(f"Méthode 2: Intervalle = [{a1}; {a2}] \n")
53
54     #Proba L > 525m
55     print('-----')
56     print(f"Proba(L > 525m) = {len([x for x in l if x>525])/len(l)}")
57
58     plt.show()

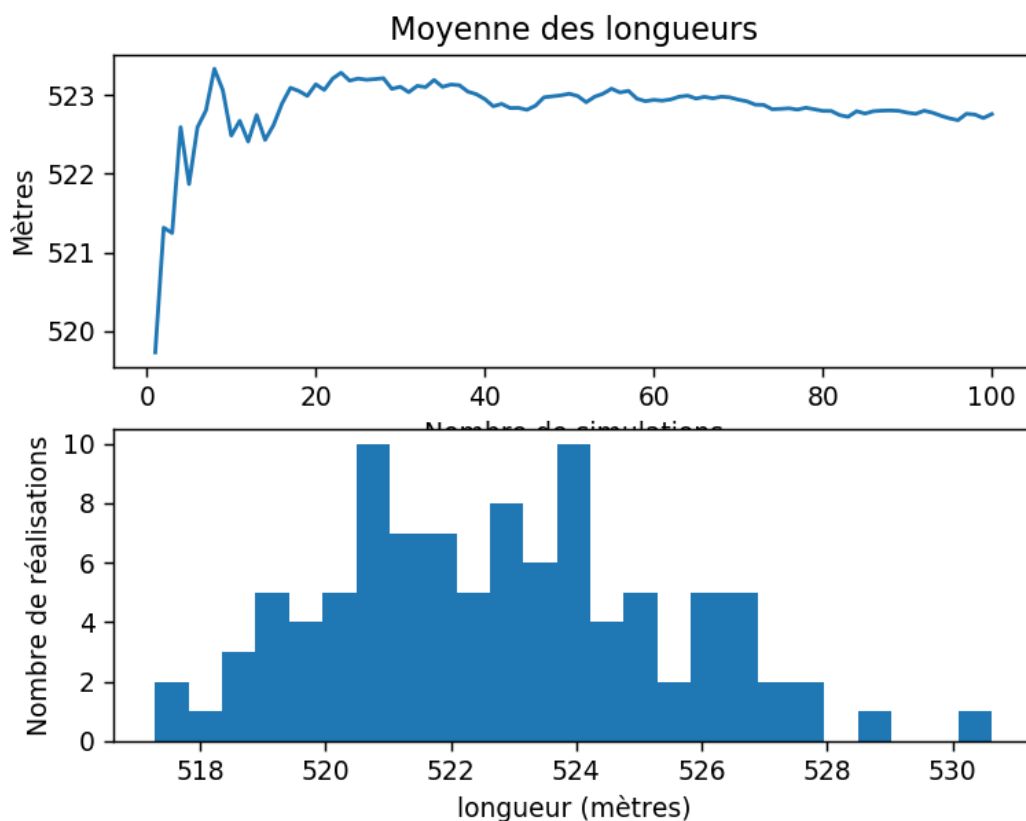
```

In [62]:

```
1 analyse(100)
```

-----  
 La valeur moyenne de la longueur est: 522.7600536489339, tandis que la longueur de l'espérance conditionnelle vaut 501.646841691841  
 Soit une différence de 21.113211957092858, c'est à dire une différence d'environ 4.0387959657054635 %

<IPython.core.display.Javascript object>



-----  
 Méthode 1: Intervalle = [518.3146328918838; 527.6686207153789]

Méthode 2: Intervalle = [521.5421470035071; 522.5961639573377]

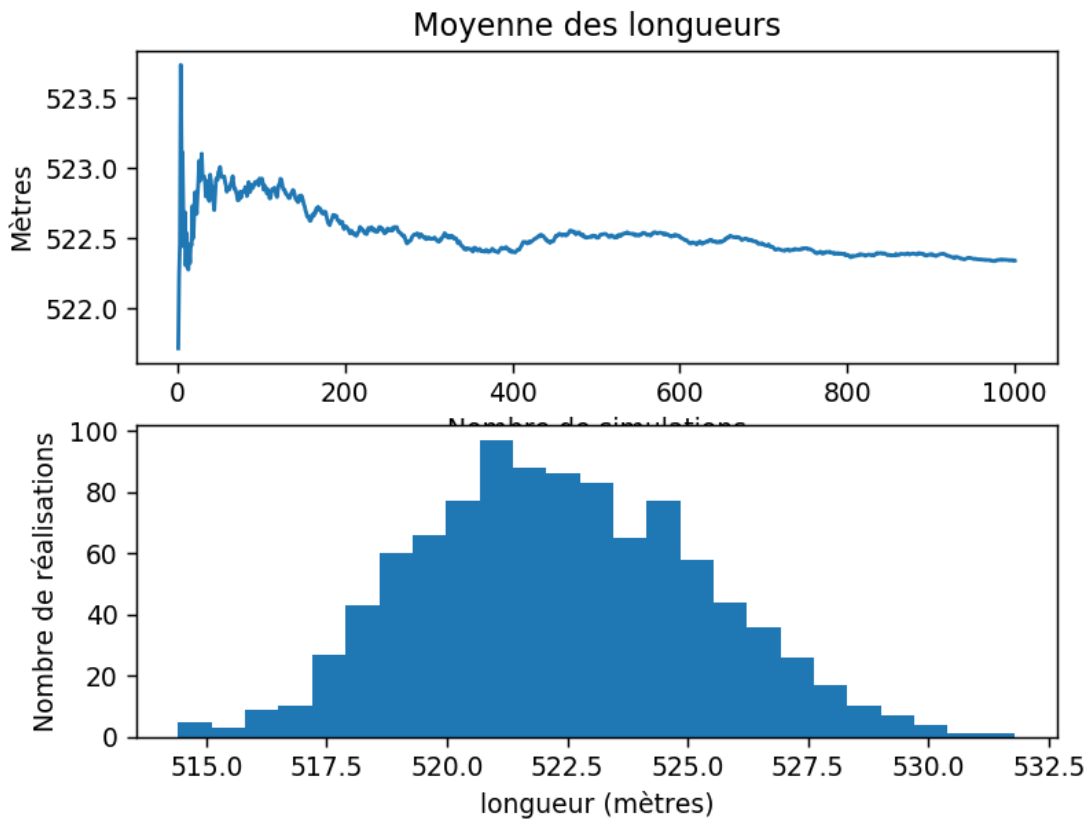
-----  
 Proba( $L > 525m$ ) = 0.22

In [63]:

```
1 analyse(1000)
```

-----  
 La valeur moyenne de la longueur est: 522.3395781872547, tandis que la longueur de l'espérance conditionnelle vaut 501.646841691841  
 Soit une différence de 20.69273649541367, c'est à dire une différence d'environ 3.961548647572611 %

<IPython.core.display.Javascript object>



-----  
 Méthode 1: Intervalle = [516.8454950345248; 527.8530884726623]

Méthode 2: Intervalle = [521.8874444774151; 522.2508664834297]

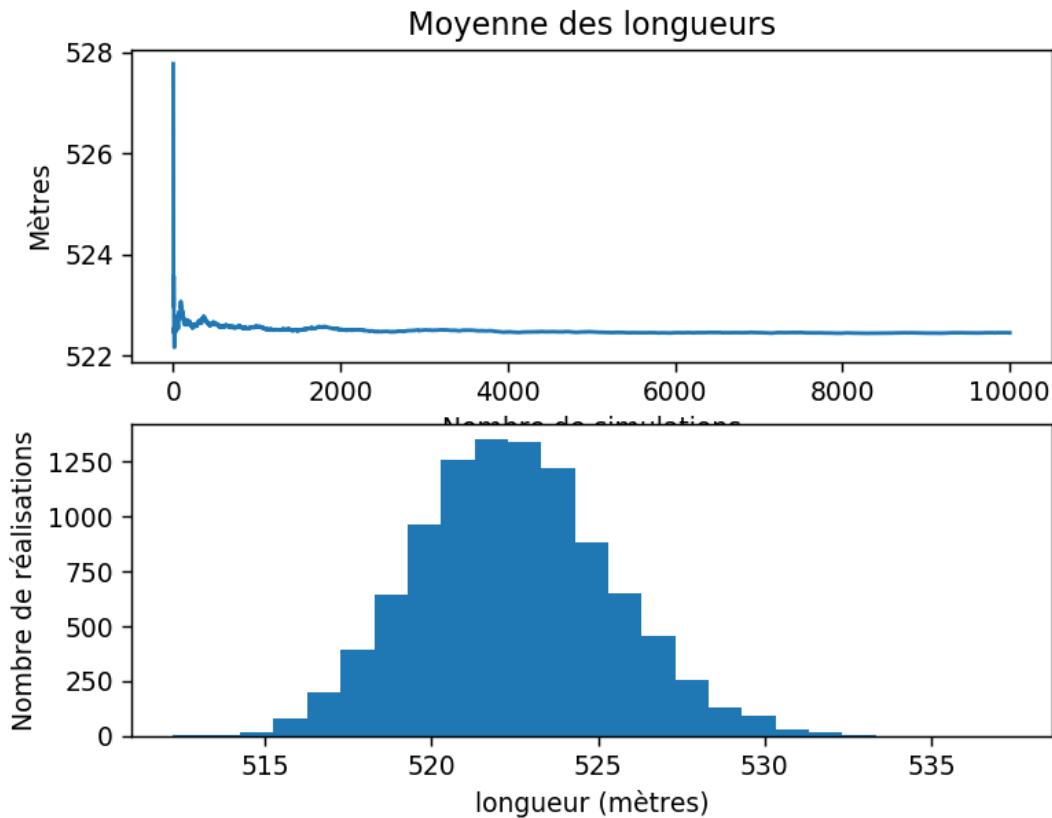
-----  
 Proba( $L > 525m$ ) = 0.189

In [64]:

```
1 analyse(10000)
```

-----  
 La valeur moyenne de la longueur est: 522.4577922351652, tandis que la longueur de l'espérance conditionnelle vaut 501.646841691841  
 Soit une différence de 20.810950543324225, c'est à dire une différence d'environ 3.983278812684822 %

<IPython.core.display.Javascript object>



-----  
 Méthode 1: Intervalle = [516.8084008896094; 528.1065294945347]

Méthode 2: Intervalle = [522.0122429452987; 522.1260680155461]

-----  
 Proba( $L > 525\text{m}$ ) = 0.1858



In [ ]:

```
1 analyse(100000)
```

-----  
La valeur moyenne de la longueur est: 522.4496509173059, tandis que la longueur de l'espérance conditionnelle vaut 501.646841691841  
Soit une différence de 20.802809225464898, c'est à dire une différence d'environ 3.9817825868846444 %

<IPython.core.display.Javascript object>

```
1 La distribution des longueurs semble effectivement s'effectuer selon une loi Normale
```

In [ ]:

```
1
```