Lab#4

Image Enhancement with

AutoEncoder



Agenda

4.1 Data Preparation

4.2 Autoencoder

4.3 Hyperparameter Tuning



Libraries

- #Array, image processing
- import cv2
- import numpy as np
- import matplotlib.pyplot as plt
- #Model Operation
- from keras import Model, Input
- import keras.utils as image
- From keras.wrappers.scikit_learn import KerasRegressor
- from tensorflow.keras.layers import Dense, Conv2D, MaxPool2D, UpSampling2D
- from tensorflow.keras.callbacks import EarlyStopping
- from sklearn.model selection import train test split
- from sklearn.model_selection import GridSearchCV
- from sklearn import metrics
- # io
- import glob
- from tqdm import tqdm
- import warnings;
- warnings.filterwarnings('ignore')



DATA PREPARATION

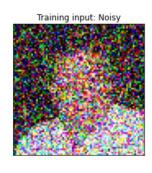
Data Preparation

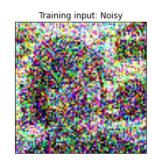
8.

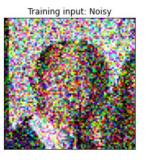
```
อ่านไฟล์ภาพทั้งหมดเก็บในในรูป array (จำนวนภาพไม่น้อยกว่า 100 ภาพ)
             glob.glob ()
             load img(fname, target size, interpolation="nearest") # target size ไม่ควรเกิน (100,100)
             img to array(img)
      Normalzied ภาพ (เพื่อให้ค่า pixel intensity = [0, 1])
2.
             img/255
      Append images to an array
3.
      แบ่งชุดข้อมูลเป็น Training data, Testing data (70 : 30)
4.
             train x, test x = train test split(imgs, random state=k, test size=0.3)
     แบ่งชุดข้อมูล Training_data เป็น Training_data, Validation_data (80:20)
5.
             train x, val x = train test split(train x, random state=k, test size=0.2)
     กำหนด noise parameters
6.
             noise distribution: normal, noise mean = 0, noise std = scalar, noise factor = scalar
     สร้าง noise บวกเพิ่มเข้าในภาพ train x, val x, test x (เลือกอย่างน้อย 2 ชุดพารามิเตอร์เพื่อให้เห็นประมาณ noise ที่แตกต่าง)
             train x noise = train x + (noise factor * np.random.normal(loc=noise mean, scale=noise std, size=imgs.shape))
             val x noise = val x + (noise factor * np.random.normal(loc=noise mean, scale=noise std, size=imgs.shape) )
             test\_x\_noise = test\_x + (noise\_factor * np.random.normal(loc=noise\_mean, scale=noise std, size=imgs.shape))
     แสดงภาพเปรียบเทียบ ภาพที่เพิ่ม noise และภาพ ต้นฉบับ
```

Training input: Noisy

Training input: Noisy







4.1



Choose to plot at least 3 images

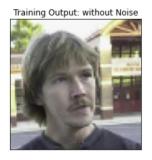
Training Output: without Noise



Training Output: without Noise



Training Output: without Noise

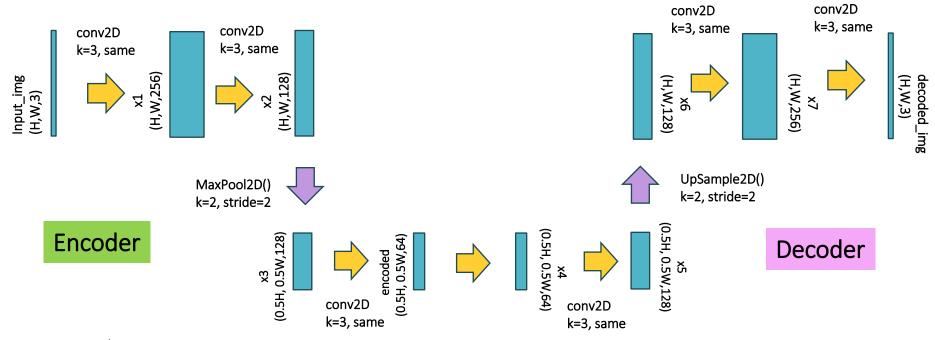






AUTOENCODER MODEL

Step#1: Create Layers of Encoder Model



1. # กำหนด Object แต่ละเลเยอร์ของ Encoder Architecture

Input img = Input(shape=(height, width, ch))

#encoding architecture

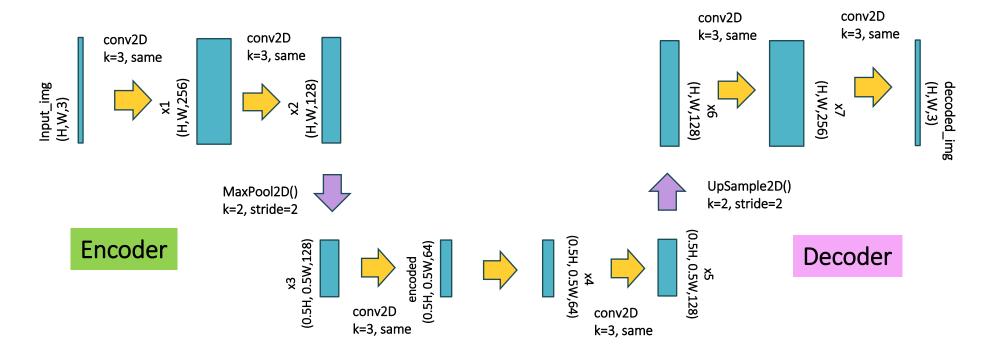
Example Layer#1:

x1 = Conv2D(256, (3, 3), activation='relu', padding='same')(Input img)

เขียน code เชื่อมต่อ Layer#2 - 5 จนได้ผลลัพธ์ จาก encoded (x4)

ตามรูปภาพโครงข่าย

Step#2: Create Layers of Decoder Model



2. # กำหนด Object แต่ละเลเยอร์ของ Decoder Architecture

decoding architecture

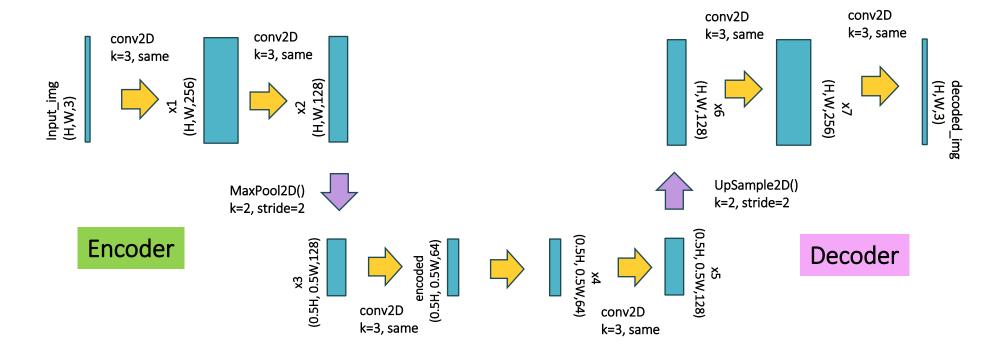
Example Layer#6

x4 = Conv2D(64, (3, 3), activation='relu', padding='same')(encoded)

เขียน code เชื่อม encoded มายัง decoder Layer#6 – 10

(ตามรูปภาพโครงข่าย)

Step#3: Connect Encoder and Decoder Model



3. # สร้างโมเดล autoencoder และกำหนด optimizer setting

```
autoencoder = Model(Input_img, decoded)
autoencoder.compile(optimizer='adam', loss='mse')
#loss ใช้ Mean Square Error
autoencoder.summary()
```

Model: "model"

Layer (type)	Output Shape	Param #
input_2 (InputLayer)	[(None, 80, 80, 3)]	0
conv2d (Conv2D)	(None, 80, 80, 256)	7168
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 80, 80, 128)	295040
<pre>max_pooling2d (MaxPooling2D)</pre>	(None, 40, 40, 128)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 40, 40, 64)	73792
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 40, 40, 64)	36928
<pre>up_sampling2d (UpSampling2D)</pre>	(None, 80, 80, 64)	0
conv2d_4 (Conv2D)	(None, 80, 80, 128)	73856
conv2d_5 (Conv2D)	(None, 80, 80, 256)	295168
conv2d_6 (Conv2D)	(None, 80, 80, 3)	6915
		========

Total params: 788,867

Trainable params: 788,867 Non-trainable params: 0

4.2

Autoencoder Model

Step#2: Training Autoencoder Model

1. # กำหนด Training parameter

```
e = จำนวน epoch โดย กำหนดให้ เลือกทดลอง epoch = [2, 4, 8, 16] อย่างน้อย 1 ค่า b = batch_size = [16, 32, 64, 128] ทดลองอย่างน้อย 2 ค่า จำนวนภาพทั้งหมด ไม่น้อกว่า 1,000 ภาพ
```

2. # เริ่มการ training

ทดสอบ autoencoder model ด้วย test data

```
predictions test = autoencoder.predict(test x noisy)
```

4. #View Loss from history

```
plt.plot(history.history['loss'])
plt.plot(history.history['val_loss'])
plt.title('model loss') plt.ylabel('loss')
plt.xlabel('epoch')
plt.legend(['train', 'test'], loc='upper left')
plt.show()
```

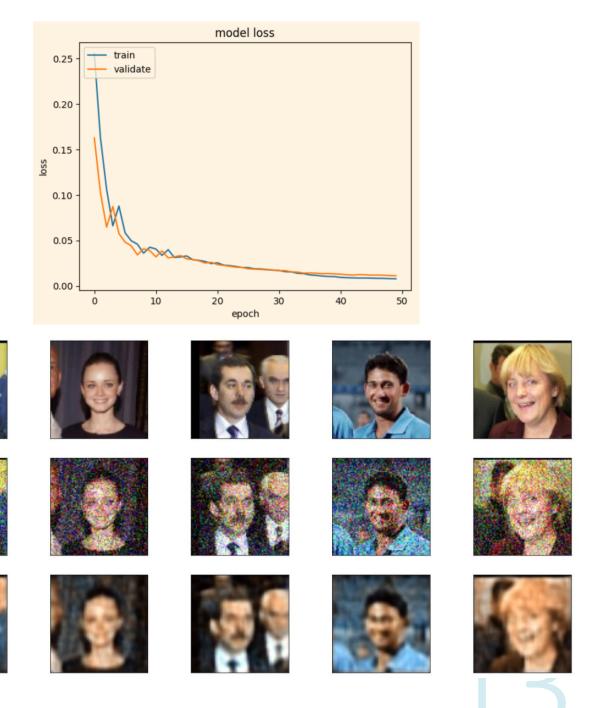
Training autoencoder เก็บ Loss แต่ละรอบออกมา

Predict results เมื่อผ่านภาพ validate, testing

แสดงกราฟเปรียบเทียบผลจาก training และ validation Loss

แสดงรูปภาพ Input, noise, และ ผลลัพธ์จาก Testing images

Autoencoder Model





HYPERPARAMETER TUNING

Hyperparameter Tuning

- 1. สร้าง function create_autoencoder() โดยภายในกำหนดชั้นของ Convolutional layers ตาม 4.2 step 1
- 2. สร้าง KerasRegressor Model เพื่อทำหน้าที่เชื่อมพารามิเตอร์จาก GridSearchCV ไปยัง ฟังก์ชั่นสร้าง autoencoder model = KerasRegressor(build_fn=create_autoencoder, epochs=2, batch_size=16, verbose=0)
- 3. สร้าง Dict ของชุดพารามิเตอร์ เงื่อนไขพารามิเตอร์ตามตารางหน้าท้ายเอกสาร

```
opts = [], lnR = [], bs = [], eps = []
param_grid = dict(batch_size=bs, epochs=eps, optimizer=opts, learning=lnR)
```

- 4. สร้าง parameter set (ตามเงื่อนไขใน param_grid) และจัดการ Cross Validation ด้วย GridSearchCV grid = GridSearchCV(estimator=model, n_jobs=1, verbose= 10, cv=2, param_grid=param_grid)
- 5. รัน grid search เพื่อ train และ ค้นหาพารามิเตอร์ที่ดีที่สุด เพื่อลด noise ในภาพอินพุท เพื่อให้ได้ใกล้เคียง ภาพเป้าหมายที่ไม่มี noise grid_result = grid.fit(train_x_noise, train_x)
- 6. แสดงพารามิเตอร์และ score หรือ error ที่ให้ผลลัพธ์ validation ที่ดีที่สุด grid_result.best_params_ , grid_result.best_score_
- 7. แสดงสถิติค่าเฉลี่ย (mean) และค่าเบี่ยงเบนมาตรฐาน (stds) ของค่า score ในแต่ละค่าพารามิเตอร์

```
means = grid_result.cv_results_['mean_test_score']
stds = grid_result.cv_results_['std_test_score']
params = grid_result.cv_results_['params']
```

```
-0.035230 (0.000611) with: {'batch_size': 8, 'epochs': 2, 'optimizer': 'SGD'}
-0.027494 (0.006680) with: {'batch_size': 8, 'epochs': 2, 'optimizer': 'RMSprop'}
-0.197460 (0.010895) with: {'batch_size': 8, 'epochs': 2, 'optimizer': 'Adadelta'}
-0.010964 (0.001539) with: {'batch_size': 8, 'epochs': 2, 'optimizer': 'Adam'}
-0.024397 (0.001206) with: {'batch_size': 8, 'epochs': 4, 'optimizer': 'SGD'}
-0.073503 (0.041198) with: {'batch_size': 8, 'epochs': 4, 'optimizer': 'RMSprop'}
-0.175634 (0.021580) with: {'batch_size': 8, 'epochs': 4, 'optimizer': 'Adadelta'}
-0.006595 (0.000302) with: {'batch_size': 8, 'epochs': 4, 'optimizer': 'Adam'}
```

Getting Results from best parameters

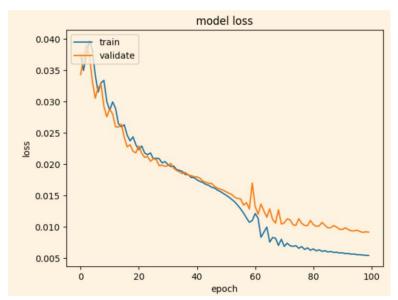
1. กำหนด Training parameter ตามค่าที่ได้จาก best params e = best epoch, b = best batch size, o = best optimizer, l = best learning rate # กำหนด optimizer setting autoencoder = Model(Input img, decoded) autoencoder.compile(optimizer=o, loss='mse') 2. Train model ด้วยค่าพารามิเตอร์ที่ดีที่สด callback = EarlyStopping(monitor='loss', patience=3) history = autoencoder.fit(train x noise, train x, epochs=e, batch size=b, shuffle=True, v alidation data=(val x noise, val x), callbacks=[early stopper]) 3. ทดสอบ autoencoder model ด้วย validation data และ test data test predictions = autoencoder.predict(test x noise) 4. View Loss from history plt.plot(history.history['loss']) plt.plot(history.history['val loss']) plt.title('model loss') plt.ylabel('loss') plt.xlabel('epoch')

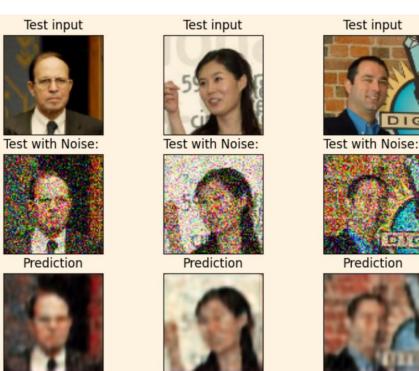
5. Display Result test image

plt.show()

plt.legend(['train', 'test'], loc='upper left')

Autoencoder Model





สรุปผลการปรับพารามิเตอร์

สรุปผลค่าความผิดพลาดในการประมาณค่าภาพจากโมเดล AutoEncoder จากพารามิเตอร์ที่ได้รับตามตารางในลิงค์ด้านล่าง (สามารถทดสอบมากกว่าที่กำหนดได้)

https://docs.google.com/spreadsheets/d/1LNzKsoPVwL58mStpg16SDogO9cSEdz8Ll2zBxjZfTog/edit?usp=sharing

- 1. แสดงค่า Best parameter ที่ให้ Error ต่ำสุด 3 อันดับ สังเกตุค่าเฉลี่ยและค่า std ของ Error จากแต่ละ Cross Validation ว่ามีสัดส่วนใดของ training data ให้ผลแตกต่างจากส่วนอื่นหรือไม่ อย่างไร
- 2. ผลลัพธ์ของภาพทดสอบ (Test image) มีลักษณะเป็นอย่างไร คิดว่าโครงสร้าง autoencoder เพียงพอจะได้ผลลัพธ์ที่ดีแล้ว หรือไม่ เพราะเหตุใด