

2015-2 期中试卷参考解答

$$1. \quad \overrightarrow{OA} = \{2, 3, 1\}, \quad \overrightarrow{OB} = \{1, 2, 2\}, \quad \overrightarrow{OC} = \{3, -1, 4\},$$

$$\text{四面体的体积} \quad V = \frac{1}{6} |(\overrightarrow{OA} \times \overrightarrow{OB}) \cdot \overrightarrow{OC}| = \frac{1}{6} \left\| \begin{vmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 3 & -1 & 4 \end{vmatrix} \right\| = \frac{19}{6}.$$

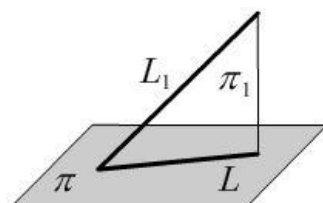
2. 思路: 求过直线 L_1 且与平面 π 垂直的平面 π_1 的方程, 与 π 联立即可。

解法 1 利用平面束, 过直线 L_1 : $\begin{cases} x - y + z + 1 = 0 \\ x - y - z - 1 = 0 \end{cases}$ 的平面束为

$$x - y + z + 1 + \lambda(x - y - z - 1) = 0$$

由 π_1 与 $x + y + z = 0$ 垂直, 得 $\{1 + \lambda, -1 - \lambda, 1 - \lambda\} \cdot \{1, 1, 1\} = 0$, 解得 $\lambda = 1$,

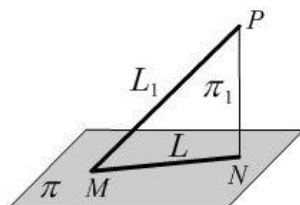
故 π_1 为 $2x - 2y = 0$ 或 $x - y = 0$, 从而投影直线 L 的方程为 $\begin{cases} x - y = 0 \\ x + y + z = 0 \end{cases}$.



解法 2 由已知直线 L_1 的方程知该直线过 $(0, 0, -1)$, 且方向矢量 $\vec{s} = \{1, 1, 0\}$, 于是过该直线

且与平面 $x + y + z = 0$ 垂直的平面 π_1 的法矢量 $\vec{n} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \{1, -1, 0\}$,

故平面 π_1 为 $x - y = 0$, 从而投影直线 L 的方程为 $\begin{cases} x - y = 0 \\ x + y + z = 0 \end{cases}$



3. **解法 1** 过 P 在垂直于平面 π 的直线的参数方程为: $\begin{cases} x = t + 1 \\ y = 4t - 2 \\ z = t + 3 \end{cases}$ (t 为参数), 将其代入

平面 π 的方程, 得到 $t = 1$, 根据参数方程几何意义, 则当 $t = 2$ 时对应的点就是的对称点。

所以对称点为 $Q(3, 6, 5)$ 。

解法 2 设对称点为 $Q(a, b, c)$, 由 $\overrightarrow{PQ} \parallel \{1, 4, 1\} \Rightarrow \frac{a-1}{1} = \frac{b-2}{4} = \frac{c-3}{1} \stackrel{\text{令其为}}{=} t$, 得

$\begin{cases} a = t + 1 \\ b = 4t - 2 \\ c = t + 3 \end{cases}$, 由 PQ 的中点 $(\frac{1+a}{2}, \frac{b-2}{2}, \frac{c+3}{2})$ 在 π 上, 得

$$\frac{1+1+t}{2} + 4 \cdot \frac{4t-4}{2} + \frac{t+6}{2} = 14 \quad \text{即} \quad 18t = 36, \quad t = 2,$$

所以对称点为 $Q(3,6,5)$ 。

$$4. \text{ 因 } 0 < \frac{x^2 + y^2}{|x| + |y|} = \frac{x^2}{|x| + |y|} + \frac{y^2}{|x| + |y|} \leq |x| + |y| \rightarrow 0 (x \rightarrow 0, y \rightarrow 0), \text{ 由夹挤准则}$$

得 $l = 0$.

$$5. \quad \frac{\partial z}{\partial x} = y\varphi' \cdot 2x, \quad \frac{\partial z}{\partial y} = \varphi + y\varphi' \cdot (-2y),$$

$$\text{于是 } \frac{1}{x} \frac{\partial z}{\partial x} + \frac{1}{y} \frac{\partial z}{\partial y} = 2y\varphi' + \frac{1}{y}\varphi - 2y\varphi' = \frac{z}{y^2} \quad (\text{或 } \frac{\varphi}{y})$$

6. 方程 $xe^x - ye^y - ze^z = 0$ 两边微分:

$$e^x dx + xe^x dx - e^y dy - ye^y dy - e^z dz - ze^z dz = 0,$$

$$\text{求得 } dz = \frac{e^x(x+1)dx - e^y(y+1)dy}{e^z(z+1)},$$

$$\begin{aligned} du &= f_x dx + f_y dy + f_z dz = f_x dx + f_y dy + f_z \frac{e^x(x+1)dx - e^y(y+1)dy}{e^z(z+1)} \\ &= (f_x + f_z \frac{e^x(x+1)}{e^z(z+1)})dx + (f_y - f_z \frac{e^y(y+1)}{e^z(z+1)})dy \end{aligned}$$

$$7. \quad \vec{n} = \{2x, 4y, -4z\} \Big|_{(1,1,1)} = \{2, 4, -4\} // \{1, 2, -2\}, \quad \vec{n}^0 = \{\frac{1}{3}, \frac{2}{3}, -\frac{2}{3}\}.$$

$$\nabla u(1,1,1) = \left\{ \frac{1}{x}, \frac{2}{y}, \frac{3}{z} \right\} \Big|_{(1,1,1)} = \{1, 2, 3\}, \text{ 所以 } \frac{\partial u(P_0)}{\partial \vec{n}} = \frac{1}{3} + \frac{4}{3} - 2 = -\frac{1}{3}.$$

8. 旋转面方程为 $x^2 + 4y^2 + z^2 = 1$, 其上任意一点的法矢量为 $\{2x, 8y, 2z\}$, 又已知平面的

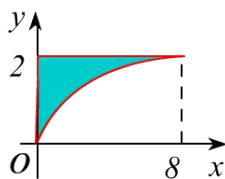
法矢量为 $\{1, -2, \frac{1}{2}\}$, 由题设 $\frac{x}{1} = \frac{4y}{-2} = 2z$, 即 $x = -2y, z = -y$, 代入旋转面方程, 得

$$(-2y)^2 + 4y^2 + (-y)^2 = 1 \rightarrow y = \pm \frac{1}{3}. \text{ 解出切点为 } (-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, -\frac{1}{3}) \text{ 与 } (\frac{2}{3}, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}), \text{ 因此, 所}$$

$$\text{求切平面方程为 } x - 2y + \frac{1}{2}z \pm \frac{2}{3} = 0$$

$$9. \text{ 交换积分次序得 } I = \int_0^2 dy \int_0^{y^3} \sin \frac{x}{y} dx$$

$$= \int_0^2 y dy \int_0^{y^3} \sin \frac{x}{y} d(\frac{x}{y}) = -\int_0^2 y [\cos \frac{x}{y}]_0^{y^3} dy = \int_0^2 (y - y \cos y^2) dy = 2 - \frac{\sin 4}{2}.$$



10. 由于区域 D 关于 x 轴对称, 所以 $\iint_D y dx dy = 0$; 记 $D_1: x^2 + y^2 \leq 2x, y \geq 0$, 则

$$\begin{aligned} \iint_D (y + \sqrt{x^2 + y^2}) dx dy &= 2 \iint_{D_1} \sqrt{x^2 + y^2} dx dy = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta \int_0^{2\cos\theta} r^2 dr = \frac{16}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^3 \theta d\theta \\ &= \frac{16}{3} \cdot \frac{2}{3} = \frac{32}{9} \end{aligned}$$

11. $\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{1}{y} f_1$; $\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial z} = \frac{1}{y} \cdot \left(-\frac{y}{z^2}\right) f_{12} = -\frac{1}{z^2} f_{12}$;

$$\frac{\partial^3 u}{\partial x \partial z^2} = \frac{2}{z^3} f_{12} - \frac{1}{z^2} \cdot \left(-\frac{y}{z^2}\right) f_{122} = \frac{2}{z^3} f_{12} + \frac{y}{z^4} f_{122}.$$

12. 解法 1 视 x, z 为因变量, 方程组两边对 y 求导:
$$\begin{cases} (1 - \frac{dx}{dy})F_1 + (1 - \frac{dz}{dy})F_2 = 0 \\ (x + y\frac{dx}{dy})G_1 + \frac{dz}{dy}G_2 = 0 \end{cases}$$

整理得
$$\begin{cases} F_1 \frac{dx}{dy} + F_2 \frac{dz}{dy} = F_1 + F_2 \\ yG_1 \frac{dx}{dy} + G_2 \frac{dz}{dy} = -xG_1 \end{cases},$$

于是
$$\frac{dz}{dy} = \frac{yG_1(F_1 + F_2) + xF_1G_1}{yF_2G_1 - F_1G_2} \quad (yF_2G_1 - F_1G_2 \neq 0)$$

解法 2 方程组两边微分
$$\begin{cases} F_1(dy - dx) + F_2(dy - dz) = 0 \\ G_1(ydx + xdy) + G_2dz = 0 \end{cases}, \quad \text{解得}$$

$$\frac{dz}{dy} = \frac{yG_1(F_1 + F_2) + xF_1G_1}{yF_2G_1 - F_1G_2}.$$

13. 思路: 同时将 x 换做 $-x$, 将 y 换做 $-y$, 发现方程不变, 因此椭圆中心为坐标原点。

记 (x, y) 是椭圆上任意一点, 问题归结于在约束条件 $5x^2 + 4xy + 2y^2 - 1 = 0$ 下求距离

$d = \sqrt{x^2 + y^2}$ 的最大值与最小值。

解法 1 构造 Lagrange 函数 $L(x, y, \lambda) = x^2 + y^2 + \lambda(5x^2 + 4xy + 2y^2 - 1)$

令
$$\begin{cases} F_x = 2x + 10\lambda x + 4\lambda y = 0 \\ F_y = 2y + 4\lambda x + 4\lambda y = 0 \\ F_\lambda = 5x^2 + 4xy + 2y^2 - 1 = 0 \end{cases} \quad \text{求得 } x = 2y \text{ 或者 } y = -2x,$$

将 $x = 2y$ 代入约束条件得 $y^2 = \frac{1}{30}$, $x^2 = \frac{4}{30}$, 从而 $d = \sqrt{\frac{1}{6}}$;

将 $y = -2x$ 代入约束条件得 $x^2 = \frac{1}{5}$, $y^2 = \frac{4}{5}$, 从而 $d = 1$, 所以, 长半轴的长为 1, 短半轴的长为 $\sqrt{\frac{1}{6}}$.

解法 2 利用梯度法, 所求驻点满足 $\{x, y\} // \{10x + 4y, 4y + 4x\}$, 即

$4x^2 + 4xy = 10xy + 4y^2$, 亦即 $2x^2 - 2y^2 - 3xy = 0$ 。解得得 $x = 2y$ 或者 $y = -2x$ ………

(6 分, 求对一个给 2 分) 其余同解法 1.

解法 3 曲线上的点到原点距离可以用利用极坐标变量 r 表示, 因此问题转化为求曲线上 r 的最值。

$$r^2 = \frac{1}{5 \cos^2 \theta + 4 \sin \theta \cos \theta + 2 \sin^2 \theta} = \frac{1}{2 + \frac{3 + 5 \sin 2\theta}{2}}$$

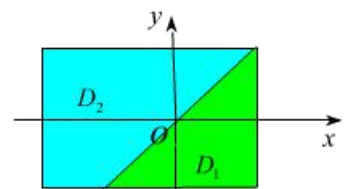
直接从正弦函数性质得出所求最大值和最小值。

解法 4 用 $y = kx$ 去交曲线, 得到参数化的交点坐标 $P(x(k), kx(k))$, 于是目标函数是一元函数

$d^2 = x(k)^2 [1 + k^2] = \frac{1 + k^2}{2k^2 + 4k + 5}$, 然后求其最值。

14. $I = \iint_{D_1} (x - y) dx dy - \iint_{D_2} (x - y) dx dy$ D_1 与 D_2 见图

$$= 2 \int_{-1}^1 dx \int_{-1}^x (x - y) dy + \int_{-1}^1 dy \int_{-2}^y (x - y) dx = \frac{8}{3} + 3 = \frac{17}{3}$$



15. (1) 证: 取路径 $y = kx^2$, 故 $\lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ y = kx^2}} \frac{x^2 y}{x^4 + y^2} = \frac{k}{1 + k^2}$, 所以 $\lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ y \rightarrow 0}} \frac{x^2 y}{x^4 + y^2}$ 不存在, 从而

不连续。

(2) 因为 $f(x, 0) = 0$, 所以 $f_x(0, 0) = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x, 0) - f(0, 0)}{x^4} = 0$; 同理 $f_y(0, 0) = 0$.

(3) 因 $f(x, y)$ 在原点 $(0, 0)$ 处不连续, 所以不可微。

(4) 因 $f(x, y)$ 在原点 $(0, 0)$ 处不可微, 所以只能用定义讨论和计算方向导数

$$\frac{\partial f(0,0)}{\partial n} = \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{f(\rho \cos \alpha, \rho \sin \alpha)}{\rho} = \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{\rho^3 \cos^2 \alpha \sin \alpha}{\rho^3 (\rho^2 \cos^4 \alpha + \sin^2 \alpha)} = \frac{\cos^2 \alpha}{\sin \alpha}.$$