第九章 查找

查找表:由同一类型的数据元素(记录)组成的集合。

记作: ST={a1, a2, ..., an}

学生成绩表

序号	学 号	姓 名	性别	数学	外语
1	200041	刘大海	男	80	75
2	200042	王 伟	男	90	83
_	200046	吴晓英	女	82	88
3	200048	王伟	女	80	90
4	• • • • •		• • •		• • •

数据项1

n

数据项2

数据项5

(主关键字)

● 关键字: 可以标识一个记录的数据项

● 主关键字: 可以唯一地标识一个记录的数据项

● 次关键字: 可以识别若干记录的数据项



> 查找表的操作:

生成查找表 查找元素(记录)x在是否在表ST中 查找元素(记录)x的属性 插入新元素(记录)x 删除元素(记录)x

• • • • •



▶ 查找----根据给定的某个关键字值,在查找表中确定一个其关键字等于给定值的记录或数据元素。

设k为给定的一个关键字值,R[1...n]为n个记录的表,若存在R[i]. key=k, $1 \le i \le n$, 称**查找成功**;否则称**查找失败**。

- ▶ 静态查找:查询某个特定的元素,检查某个特定的数据元素的属性,不插入新元素或删除元素(记录)。
- ▶ 动态查找:在查找过程中,同时插入查找表中不存在的数据元素(记录)。





- > 查找表的类型及其查找方法
 - (1) 静态查找表
 - 顺序表,用顺序查找法
 - 线性链表,用顺序查找法
 - 有序的顺序表,用:折半查找法;
 - **斐班那契查找法;插值查找法;
 - 索引顺序表/分块表,用分块查找法。
 - (2) 动态查找表
 - 二叉排序树,平衡二叉树(AVL树)
 - ** B树, B+树, 键树
 - (3) 哈希(Hash)表





》**平均查找长度**-----查找一个记录时比较关键字次数的平均值。





- 9.1 静态查找表
- 9.1.1 顺序表与顺序查找法
 - 1. 顺序表的描述





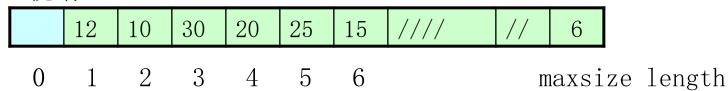
```
例1 元素类型为记录(结构)
 #define maxsize 100 //表长100
 typedef struct node
   { keytype key; //关键字类型
     char name[6]; //姓名
                  //其它
   } ElemType;
typedef struct
   ElemType elem[maxsize+1]; //maxsize+1个记录,
                           //elem[0]为监视哨
   int length;
  } SSTable;
SSTable ST1, ST2;
```



例2 元素类型为整型

SSTable ST1, ST2;

监视哨







2. 顺序查找法(sequential search)算法设计

算法1: 假定不使用监视哨elem[0]

基本思想:

将关键字k依次与记录的关键字:

elem [n].key, elem[n-1].key, ..., elem[1].key 比较。

如果找到一个记录elem[i],有:

elem[i].key=k $(1 \leq i \leq n)$,

则查找成功,停止比较,返回记录的下标i; 否则,查找失败,返回0。





```
输入: 查找表ST, 查找条件(关键字) k
输出:成功时:记录序号,失败时:0
int sequsearch (SSTable ST, keytype k)
 int i=ST. length; //从第n个记录开始查找
 while (i)=1 \&\& k!=ST.elem[i].key
                           //继续扫描
     i--;
 if (i)
    printf(" success\n");
                            //查找成功
 else printf("fail\n");
                            //查找失败
                       //返回记录的下标i
 return i:
```



算法2: 假定使用监视哨elem[0]

基本思想:

先将关键字k存入elem[0].key,再将k依次与elem[n].key,...,elem[1].key,elem[0].key
进行比较。

如果找到一个记录,有:

k=elem [i].key, (0≤i≤n), 则停止比较。

如果 i>0,则查找成功;否则,查找失败。





```
输入: 查找表ST, 查找条件(关键字) k
输出:成功时:记录序号,失败时:0
int sequsearch (SSTable ST, keytype k)
                   //从第n个记录开始查找
 int i=ST. length;
 ST. elem[0]. key=k;
               //k填入ST.elem[0].key
 while (k!=ST.elem[i].key)
                       //继续扫描
   i-- :
                       //返回记录的下标i
 return i;
```





3 查找算法性能分析:

对n个记录的表,所需比较关键字的次数

● 只考虑查找成功:最少为1,最多为n 假定每个记录的查找概率相等,

$$P_1 = P_2 = \dots = P_n = 1/n$$

ASL=
$$\sum_{i=1}^{n} P_{i}C_{i} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} C_{i}$$

$$= \frac{1}{n}(n+(n-1)+...+1)$$

$$=(n+1)/2$$





● 考虑查找失败: 使用监视哨elem[0],为 n+1 不使用监视哨elem[0],为 n

假定查找成功和失败的机会相同,对每个记录的 查找概率相等,

$$P_i=1/(2*n)$$
,则

$$ASL = -\frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} C_i + \frac{n+1}{2} = -\frac{n+1}{4} + \frac{n+1}{2} = 3 (n+1)/4$$

$$2n i = 1 \qquad 2 \qquad 4 \qquad 2$$

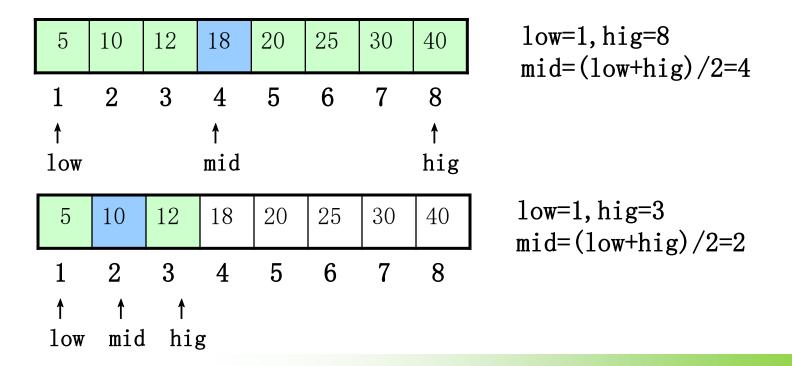


9.1.2 有序的顺序表的查找与折半查找法

1. 有序表

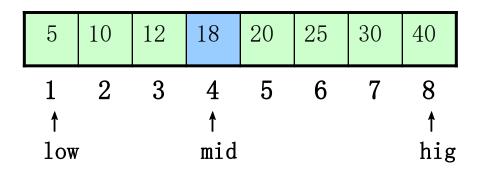
elem[1]. $key \le elem[2]$. $key \le ... \le elem[n]$. key

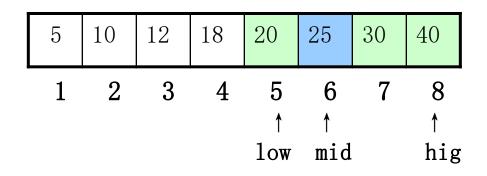
2. 折半查找(binary search, 对半查找, 二分查找) 假定 k=10





假定k=40

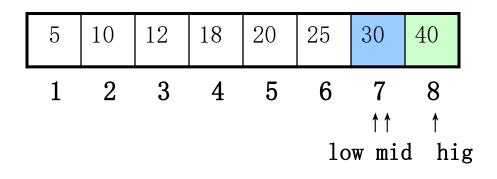


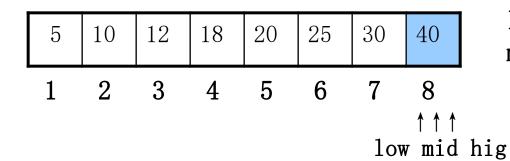






假定 k=40 (续)

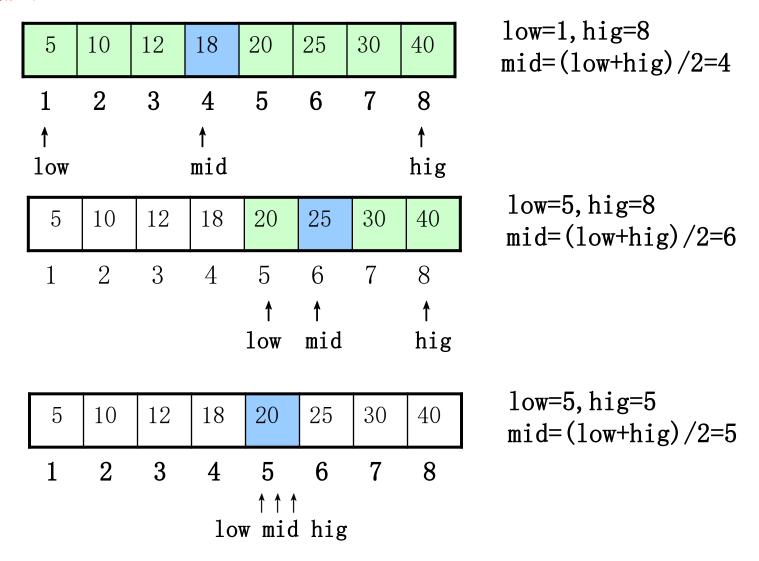








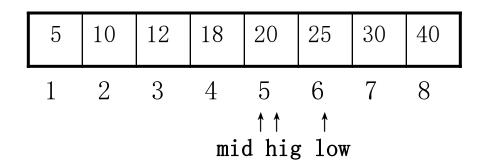
假定 k=22







假定 k=22 (续)



5	10	12	18	20	25	30	40		
1	2	3	4	5 ↑ ↑	Ü	7	8		
	mid hig low								

hig<low, 查找失败



3 折半查找算法1

```
int binsrch(SSTable ST, keytype k)
{ int low, mid, hig;
 low=1;
 hig=ST. length;
 while (low<=hig)
  \{ \text{mid} = (\text{low+hig})/2; 
                    //计算中间记录的地址
    if (k<ST.elem[mid].key)
                        //査左子表
         hig=mid-1;
    else if (k==ST.elem[mid].key)
                           //查找成功,退出循环
         break:
    else low=mid+1; //查右子表
```



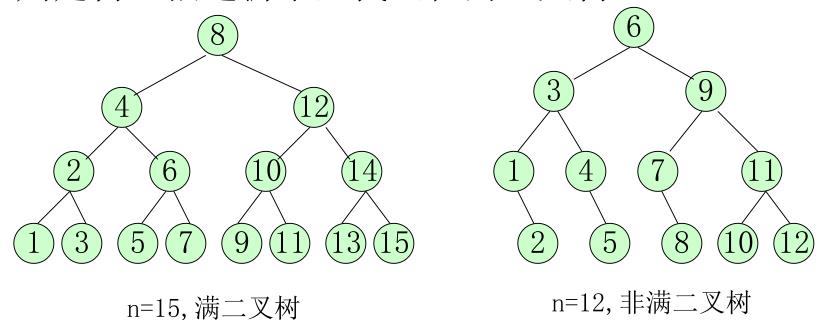
```
if (ST. elem[mid]. key==k)
     { printf("success\n"); //查找成功
      return mid;
 else
     { printf("fail\n");
                             //查找失败
      return 0;
```



```
折半查找算法2
```

```
int binsrch (SSTable ST, keytype k)
{int low, mid, hig;
 low=1; hig=ST. length;
while (low <= high)
 \{ \text{ mid}=(1\text{ow}+\text{high})/2; \}
   if (k<ST.elem [mid].key) hig=mid-1; //查左子表
   else if (k==ST.elem [mid].key)
          return mid; //查找成功,返回mid
   else low=mid+1; //查右子表
                        //查找失败,返回0
 return 0:
```

4. 判定树(描述折半查找过程的二叉树)



- ▶结点内的数据表示数据元素的序号(如例中表示有15个元素组成的有序表的判定树)
- ▶根结点表示首先要和关键字k进行比较的数据元素的序号(如8), 比较相等时,查找成功,否则,当k小于根结点对应元素的关键字 时,下步就和左子结点(如序号4)对应元素的关键字比较,否则, 下步就和右子结点(如序号12)对应元素的关键字比较。



● 若 $n = 2^k - 1$, 则判定树为满二叉树, 其深度为 $k=\log_2(n+1)$

假定 $P_i=1/n(i=1,2,\ldots,n)$, 比较关键字的次数:

- ●最少 Cmin=1
- ●最多 Cmax=log₂(n+1)

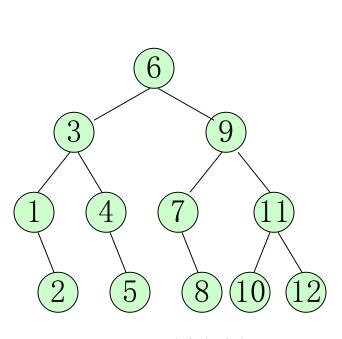
$$\bullet$$
 ASL= $\frac{n+1}{n}$ -log₂ (n+1)-1

设n=15 ASL =
$$-\frac{15+1}{15}$$
 - $\log_2(15+1)$ - $1=\frac{16}{15}$ - *4-1≈3.3

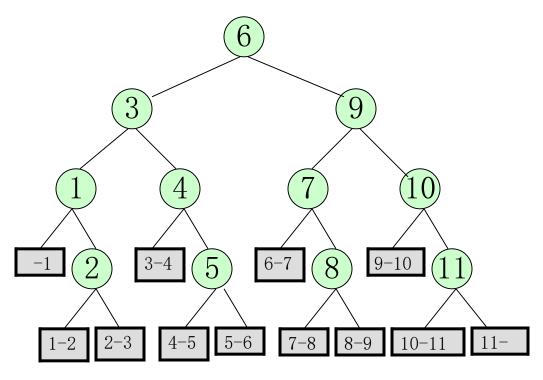


对任意的n

$$ASL$$
≈ $-- 1og_2(n+1)-1 = 0(1og_2 n)$ n $1+2+2+3+3+3+4+4+4+4 = 37$ 12 12 12 12 12

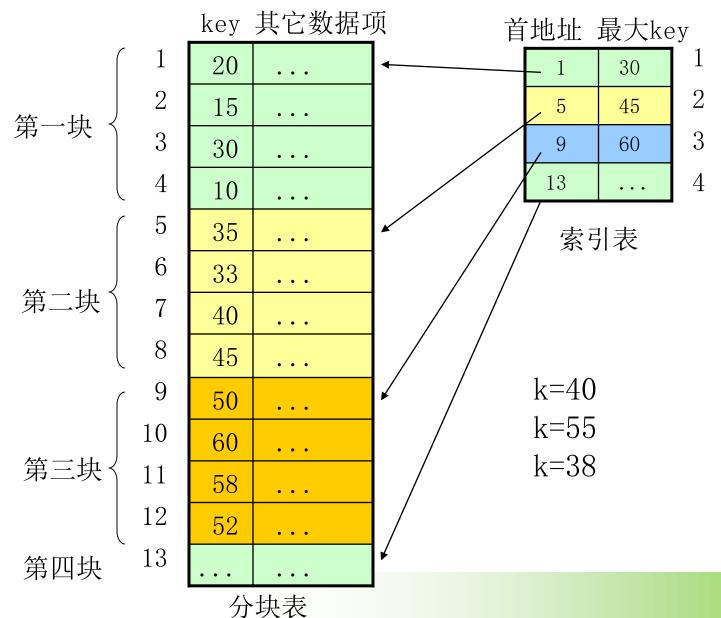


n=12, 判定树



n=11, 加外部结点的判定树

9.1.3 索引顺序表(分块表)与分块查找法



- 条件
 - (1)分块表"按块有序",索引表"按key有序"
 - (2)设n个记录分为b个块,每块的记录数s=n/b
- 查找方法与ASL
 - (1)顺序查找(或折半查找)索引表 确定k值所在的块号或块的首地址

(2) 在某一块中顺序查找

ASL (2) =
$$L_{W} = \frac{S+1}{2}$$

- ASL=Lb+Lw= $\frac{b+1}{2} + \frac{s+1}{2} = \frac{1}{2}$ (b+s)+1= $\frac{1}{2}$ ($\frac{n}{s}$ + s)+1
- 最佳分块

$$s = \sqrt{n}$$
 $b = \sqrt{n}$
 $ASL_{min} = \sqrt{n} + 1 = 0 (\sqrt{n})$

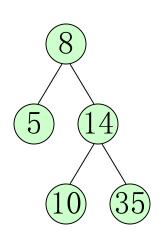
9.2 动态查找表

1. 二叉排序树(二叉查找树)

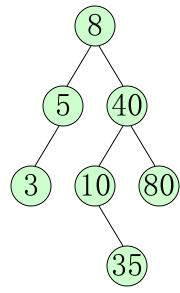
(1) 二叉排序树的定义

如果二叉树的任一结点大于其非空左子树的所有结点,而小于其非空右子树的所有结点,则这棵二叉树称为二叉排序树。

对一棵二叉排序树进行中序遍历,所得的结点序列一定是递增有序的。



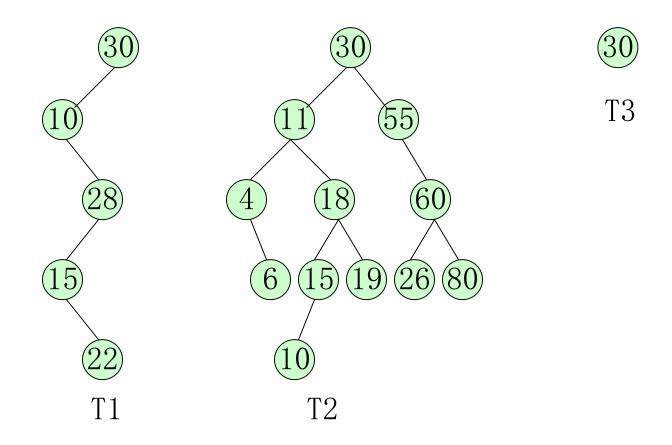
LDR: 5, 8, 10, 14, 35



LDR: 3, 5, 8, 10, 35, 40, 80

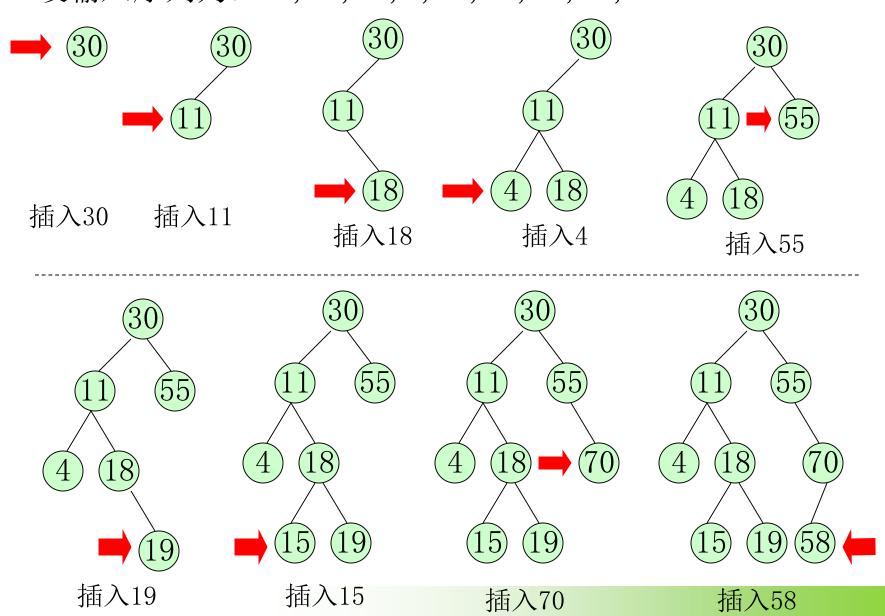


下列二叉树是否为二叉排序树?



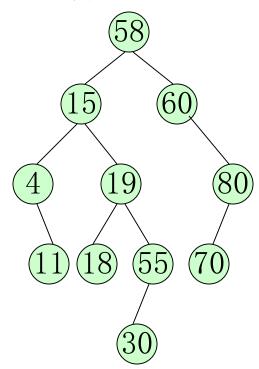


(2) 二叉排序树的生成 设输入序列为: 30,11,18,4,55,19,15,70,58



课堂练习:

设输入关键字序列为:58,60,15,80,19,55,4,18,70,11,30, 生成二叉排序树,试画出二叉排序树;假定查找每个结点(关键 字)的概率相同,计算查找成功时的平均查找长度ASL。



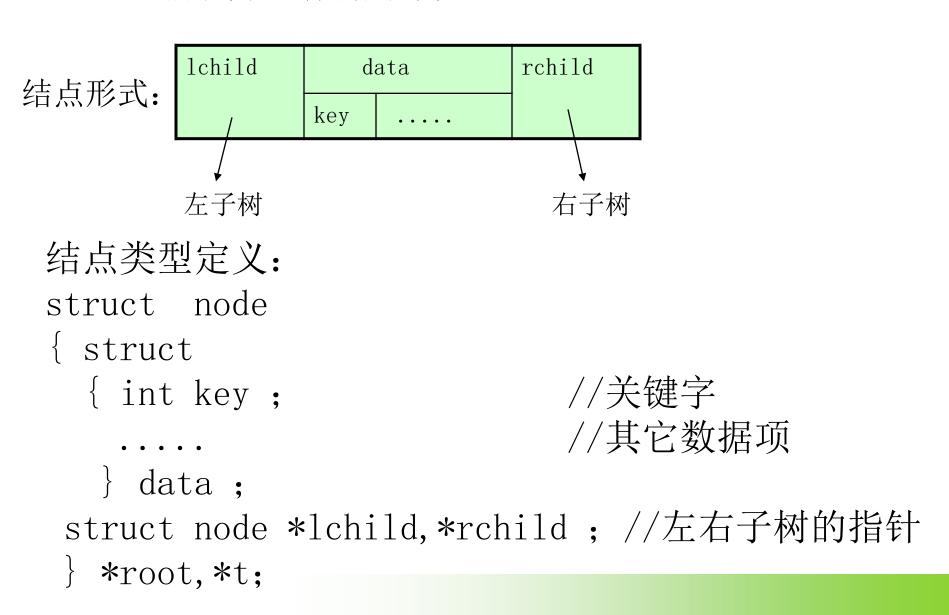
$$1+2+2+3+3+3+4+4+4+5 \qquad 35$$

$$ASL = ---- = -- \approx 3.18$$

 $\lfloor 1 \rfloor$

11

(3)二叉排序树的存储结构



(4) 插入1个元素到二叉排序树的算法

```
struct node *intree(struct node *t, ElemType x)
{ if (t==NULL)
             //t是指向二叉树根的指针
  t=(struct node *)malloc(sizeof(struct node));
                            //生成并插入结点x
  t- data=x;
  t->1child=t->rchild=NULL; //为叶子结点
 else if (x. key<t->data. key)
        t->1child=intree(t->1child,x); //插入左子树
      else
        t->rchild=intree(t->rchild, x); //插入右子树
 return t;
```

(5) 二叉排序树的**查找算法** (返回值 失败: NULL 成功: 非NULL, 结点指针)

a) 递归算法

```
struct node *search tr(struct node *t, keytype k)
{ if (t==NULL) return NULL;
                                //查找失败
  else
    if (k==t-)data. key)
            return t; //查找成功
    else
      if (k\langle t-\rangle data. key)
        return search tr(t->1child,k); //查左子树
      else
        return search tr(t->rchild,k); //查右子树
```



b) 非**递归算法**

```
struct node *search tree(struct node *t, keytype k)
  { while (t!=NULL)
      if (k==t-)data. key)
                               //查找成功
          return t;
      else
       if (k\langle t-\rangle data. key)
                              //查左子树
            t=t->1child:
       else
                              //查右子树
            t=t->rchild;
                               //查找失败
    return t;
```

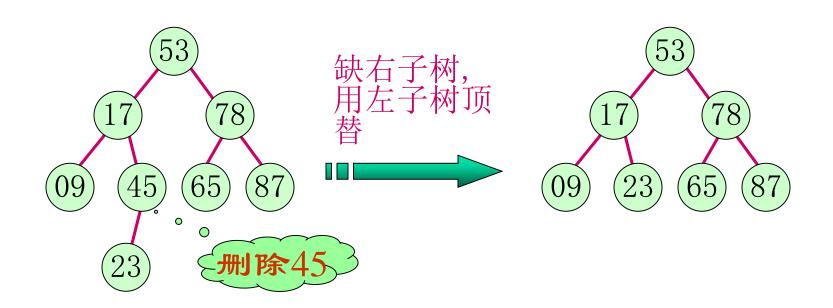


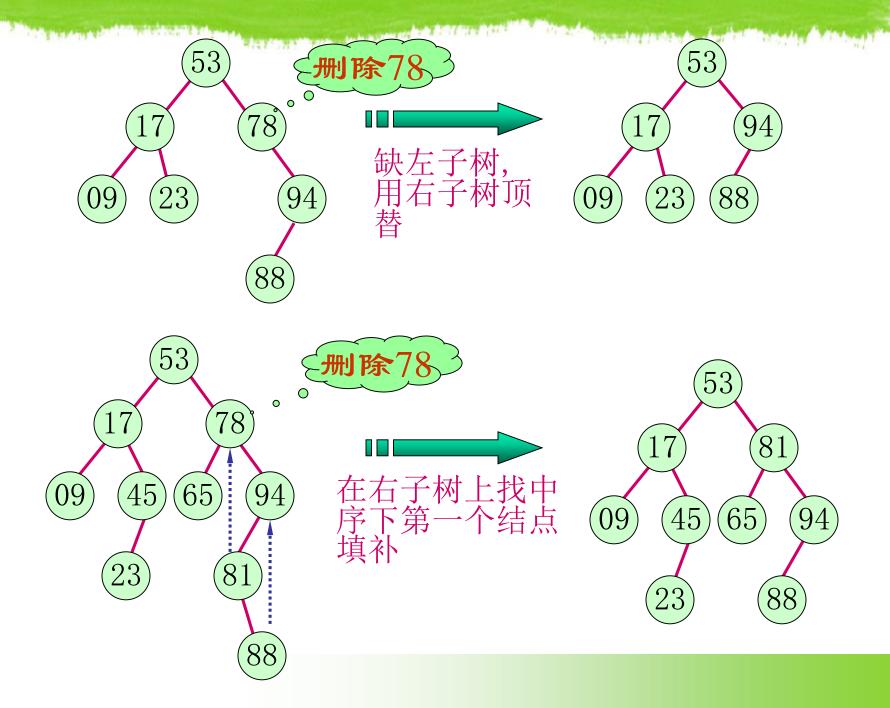
(6) 二叉排序树的删除

在二叉排序树中删除一个结点时,必须将因删除 结点而断开的二叉链表重新链接起来,同时确保 二叉排序树的性质不会失去。

- 为保证在删除节点后二叉排序树的性质不会丢失:
 - <u>删除叶结点</u>,只需将其双亲结点指向它的指针 置空,再释放它即可。
 - <u>被删结点缺左子树(或右子树)</u>,可以用被删节点的右子树(或左子树)顶替它的位置,再释放它。

• 被删结点左、右子树都存在,可以在它的右子树中寻找中序下的第一个结点(关键值最小),用它的值填补到被删结点中,再来处理这个结点的删除问题。





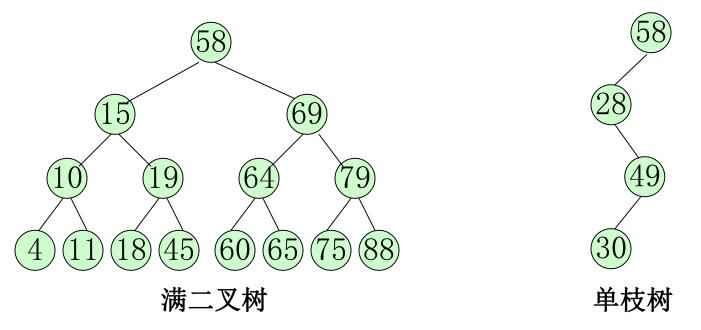
(7) 查找性能分析

最好情况(为满二叉树)

$$ASL = \frac{n+1}{-1} \log_2(n+1) - 1 = 0 (\log_2 n)$$

最坏情况(为单枝树): ASL=(1+2+...+n)/n=(n+1)/2

平均值: $ASL \approx 0 (log_2 n)$

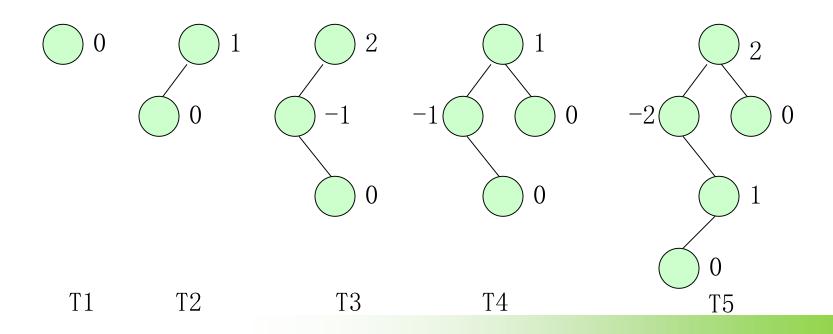


 $ASL=(15+1)/15*log_2(15+1)-1\approx 3.3$ AS

ASL = (1+2+3+4)/4=2.5

2. 平衡二叉树(高度平衡二叉树)

- (1) AVL树的定义
 - ▶ AVL树: 由G. M. Adelson-Velskii和E. M. Landis提出。
 - > 结点的平衡因子:结点的左右子树的深度之差。
 - » 平衡二叉树:任意结点的平衡因子的绝对值 小于等于1的二叉树。



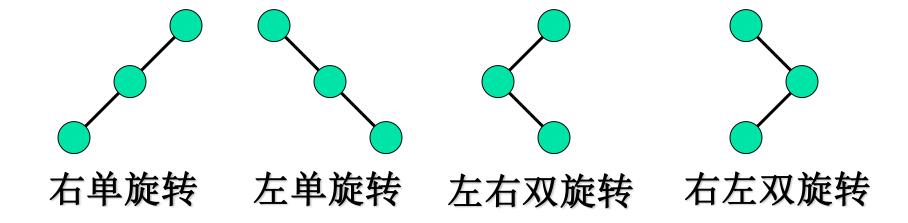
(2) AVL树的存储结构:

```
//结点数据类型
typedef int DataType;
typedef struct node { //AVL树结点定义
                     //结点数据域
   DataType data;
                     //结点平衡因子域
   int balance;
   struct node *leftChild, *rightChild;
                 //结点左、右子树指针域
 AVLNode:
                          //AVL树
typedef AVLNode * AVLTree;
```

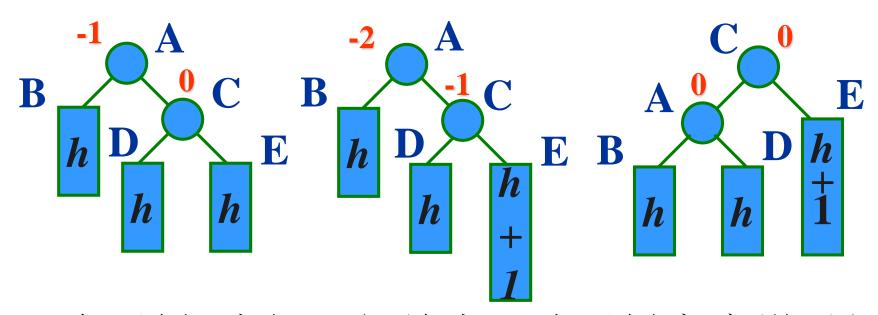
(3) 平衡化旋转

- 如果在一棵平衡的二叉搜索树中插入一个新结点,造成了不平衡。此时必须调整树的结构,使之平衡化。
- 平衡化旋转有两类:
 - ◆ 单旋转(左旋和右旋)
 - ◆ 双旋转(左平衡和右平衡)
- 每插入一个新结点时, AVL 树中相关结点的平衡状态会发生改变。因此, 在插入一个新结点后, 需要从插入位置沿通向根的路径回溯, 检查各结点的平衡因子。

- 如果在某一结点发现高度不平衡,停止回溯。从发生不平衡的结点起,沿刚才回溯的路径取直接下两层的结点。
- <u>如果这三个结点处于一条直线上,则采用</u> <u>单旋转进行平衡化。</u>单旋转可按其方向分 为左单旋转和右单旋转, 其中一个是另一 个的镜像,其方向与不平衡的形状相关。
- <u>如果这三个结点处于一条折线上,则采用</u> <u>双旋转进行平衡化。</u>双旋转分为先左后右 和先右后左两类。

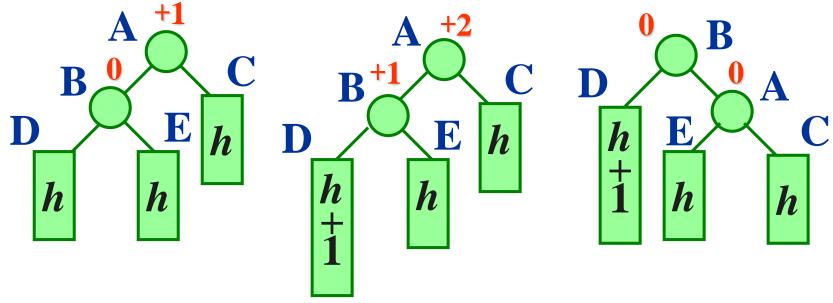


(a) 左单旋转 (RotateLeft)



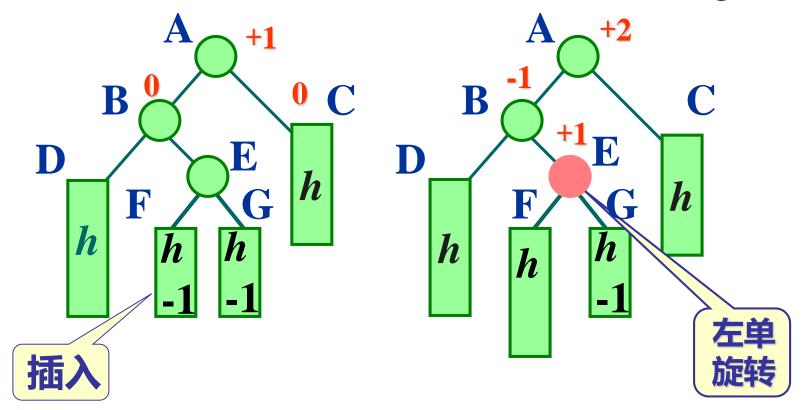
- 在子树E中插入新结点,该子树高度增1导致结点A的平衡因子变成-2,出现不平衡。
- 沿插入路径检查三个结点A、C和E。它们处于方向为"\"的直线上,需做左单旋转。
- ■以结点C为旋转轴,让结点A逆时针旋转。

(b) 右单旋转 (RotateRight)

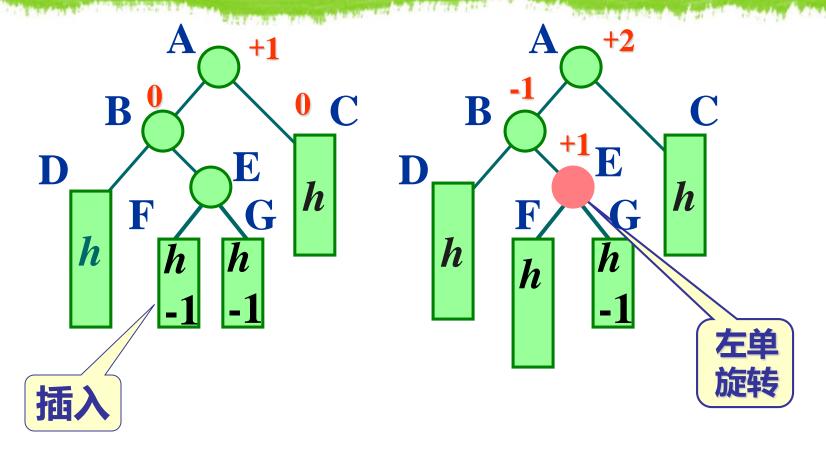


- 在子树D中插入新结点,该子树高度增1导致结点A的平衡因子变成+2,出现不平衡。
- 沿插入路径检查三个结点A、B和D。它们处于方向为"/"的直线上,需做右单旋转。
- ■以结点B为旋转轴,让结点A顺时针旋转。

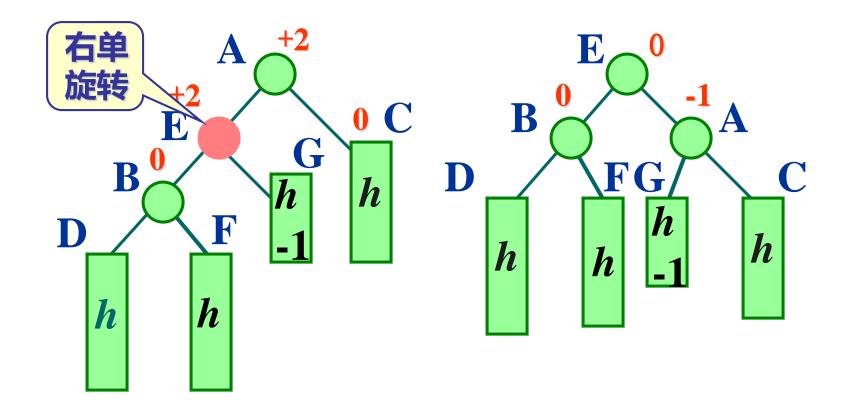
(c) 先左后右双旋转 (RotationLeftRight)



■ 在子树F或G中插入新结点,该子树的高度增 1。结点A的平衡因子变为+2,发生了不平衡。

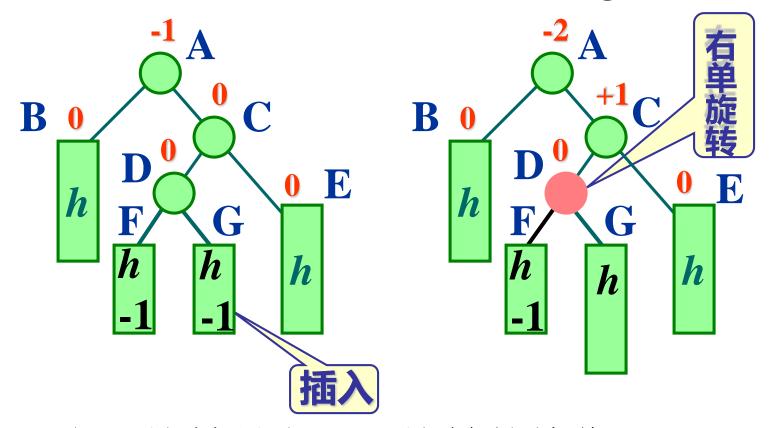


- 从结点A起沿插入路径选取3个结点A、B和 E,它们位于一条形如"〈"的折线上,因 此需要进行先左后右的双旋转。
- ■以结点E为旋转轴,将结点B逆时针旋转。

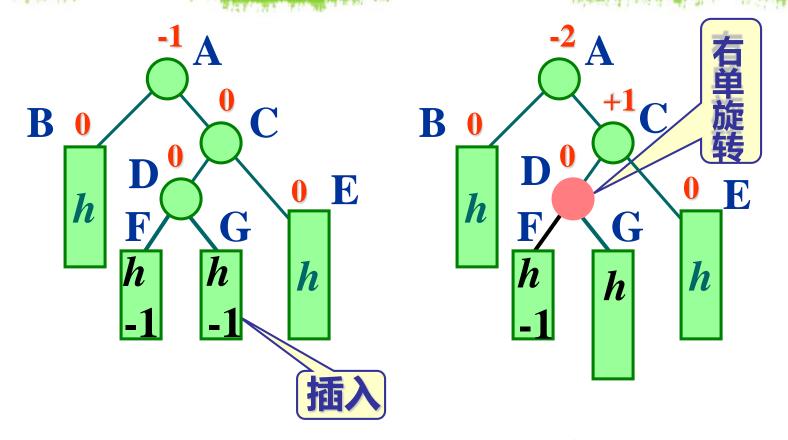


■ 再以结点E为旋转轴,将结点A顺时针旋转。

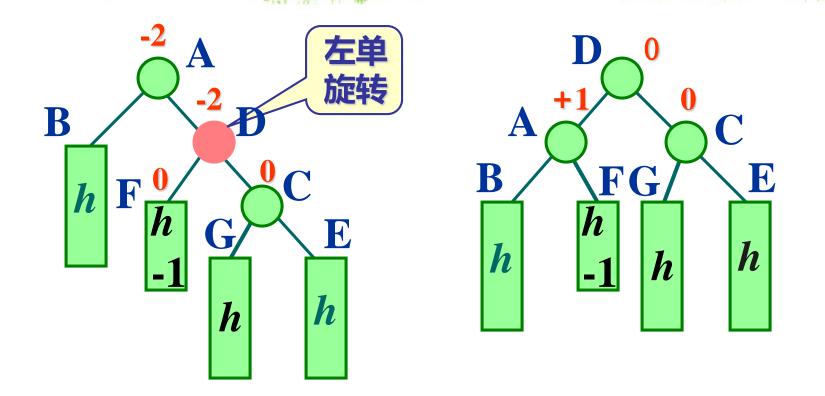
(d) 先右后左双旋转(RotationRightLeft)



- 右左双旋转是左右双旋转的镜像
- 在子树F或G中插入新结点,该子树高度增1, A的平衡因子变为+2,发生了不平衡。



- 从结点A起沿插入路径选取3个结点A、C和D,它们位于一条形如"〉"的折线上,因此需要进行先右后左的双旋转。
- ■以结点D为旋转轴,将结点C顺时针旋转。

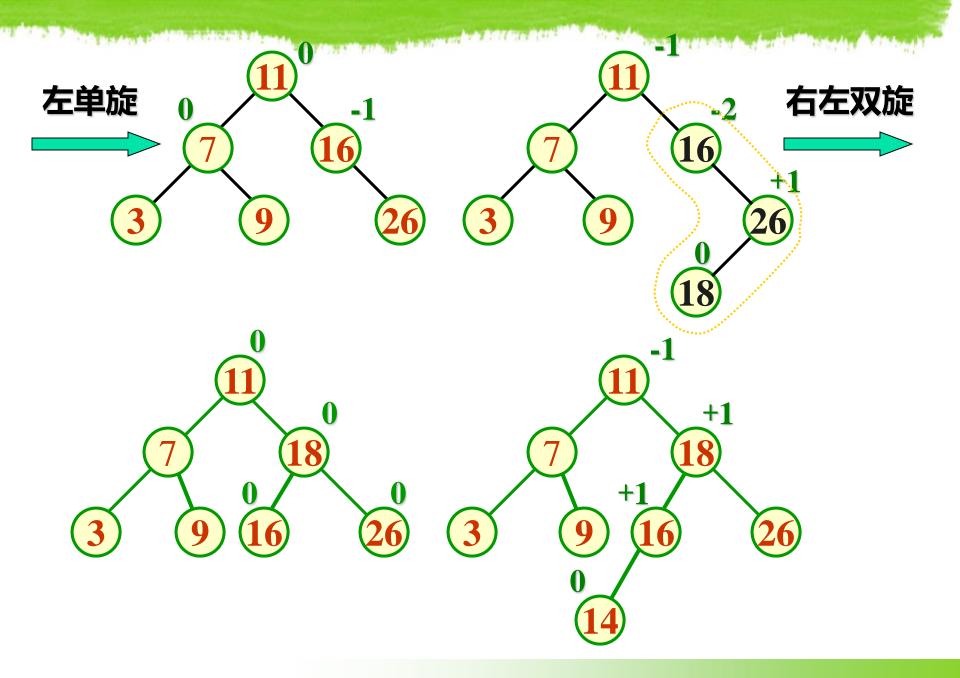


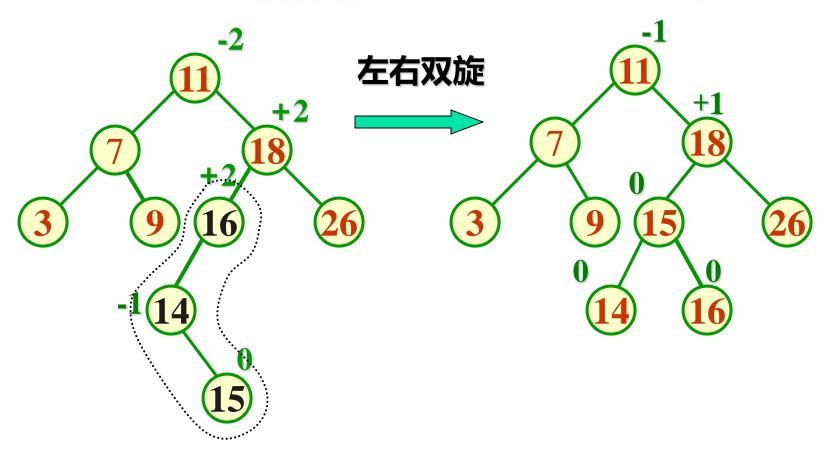
■ 再以结点D为旋转轴,将结点A逆时针旋转。

(3) AVL树的插入

- 在向一棵本来是高度平衡的AVL树中插入一个新结点时,如果树中某个结点的平衡因子的绝对值 |balance| > 1,则出现了不平衡,需要做平衡化处理。
- 算法从一棵空树开始,通过输入一系列对象关键码,逐步建立AVL树。在插入新结点时使用平衡旋转方法进行平衡化处理。

例, 输入关键码序列为 { 16, 3, 7, 11, 9, 18, 14, 15 }, 插入和调整过程如下。

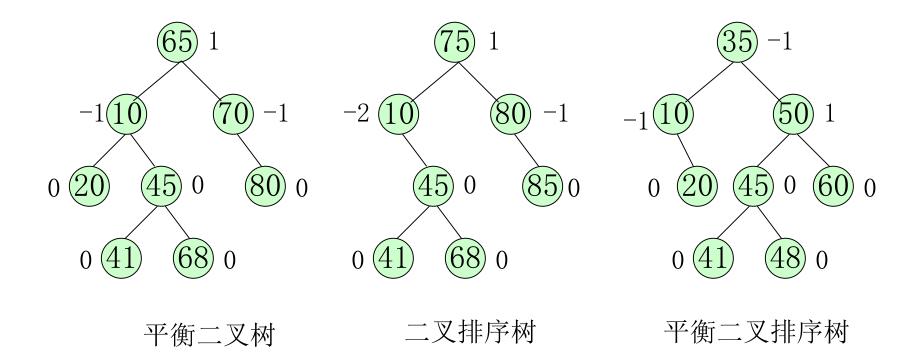




从空树开始的建树过程



平衡二叉树、二叉排序树、平衡二叉排序树的区别:







静态和动态查找表查找方法

静态查找表和动态查找表通过比较关键字进行查找:

- (1) 顺序表,对数据元素的存储一般有两种形式:
 - (a) 是按到来次序连续存放,查找时顺序比较查找;
 - (b) 按关键字的相对关系整理后以递增或递减形式连续存放,则查找时使用顺序法或二分法比较查找。
- (2) 二叉排序树,从根开始进行比较查找。

不足: 查找时无法根据关键字的值估计数据元素可能在的位置。





9.3 哈希(Hash)表和哈希法

存储数据元素时,利用一个Hash函数根据数据元素的关键字计算出该数据元素的存储位置,查找时,也是根据给定的数据元素的关键字计算出该数据元素可能存储位置,这样一来,存储和查找的效率相当高,

哈希表也称为散列表,其数据元素的存储一般是不连续的。 通过Hash函数计算出的地址称为哈希地址或散列地址。



9.3.1 哈希表相关术语

Hash函数实现的是将一组关键字映象到一个有限的地址区间上,理想的情况是不同的关键字得到不同的地址。

设 K_1 和 K_2 为关键字,若 $K_1 \neq K_2$, $H(K_1) = H(K_2)$,则称 K_1 , K_2 为同义词, K_2 与 K_1 发生了冲突

例 设 H(k)=k%17

$$k1=5$$

$$k2 = 22$$

- H(5) = 5%17 = 5 H(22) = 22%17 = 5 H(5) = H(22) = 5
- ∴ 5和22是同义词, 5和22发生冲突

9.3.1 哈希表相关术语

采用哈希表进行存储和查找需要着重考虑两个 问题:

- (a) 选择一个好的哈希(散列)函数;
- (b) 选择一种解决冲突(碰撞)的方法。



9.3.2 构造哈希函数的方法

1. 直接定址法

取关键字或关键字的 某个线性函数值为哈希地 址

例1 人口统计表

今旦

卢 亏			
(地址) 年	龄人数	(万)
1	1	10. 5	
2	2	12.6	
3	3	11.0	
4	4	20.8	
150	• • •	• • •	
	150	• • •	
	kev		_





例2 学生成绩表

序号 (地址)学 号 姓 名 性别 数学 外语

1	200041	刘大海	男	80	75
2	200042	王 伟	男	90	83
3	200043	吴晓英	女	82	88
4	200044	王 伟	女	80	90
n				:	••

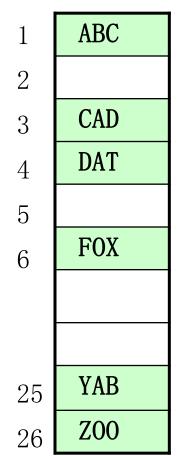
key





例3 标识符表

序号 标识符(key)



H(key)= key的第一个字母在 字母表中的序号									
key	•			-	YAB	Z00			
H(kev)	=1	3	4	6	25	26			





2. 除留余数法

设哈希表HT[0..m-1]的表长为m,哈希地址为key除以p所的的余数:

```
H(key)=key MOD p //PASCAL语言
H(key)=key % p //C语言
其中: MOD,%为"取模"或"求余"
```

p<=m , p为接近m的质数(素数), 如: 3, 5, 7, 11, 13, 17, 19, 23, 29, 31, 37......

或不包含小于20的质因子的合数,如: 713(=23*31)

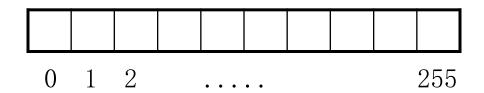




例1 设 m=130, 取p=127, H(key)=key % 127



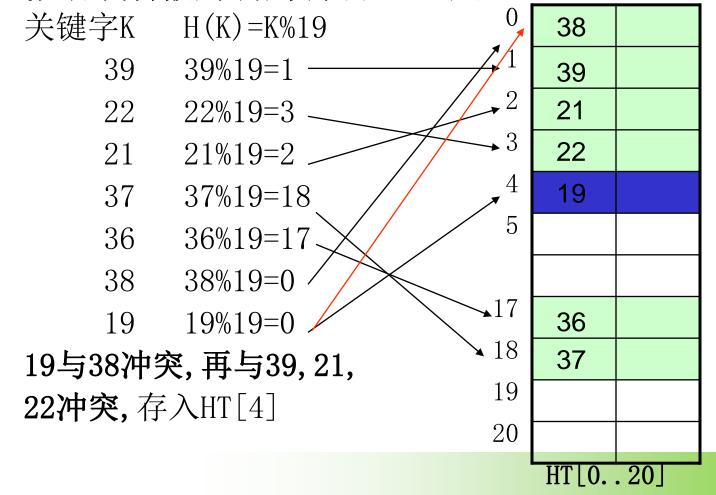
例2 设 m=256 取 p=251 H(key)=key % 251

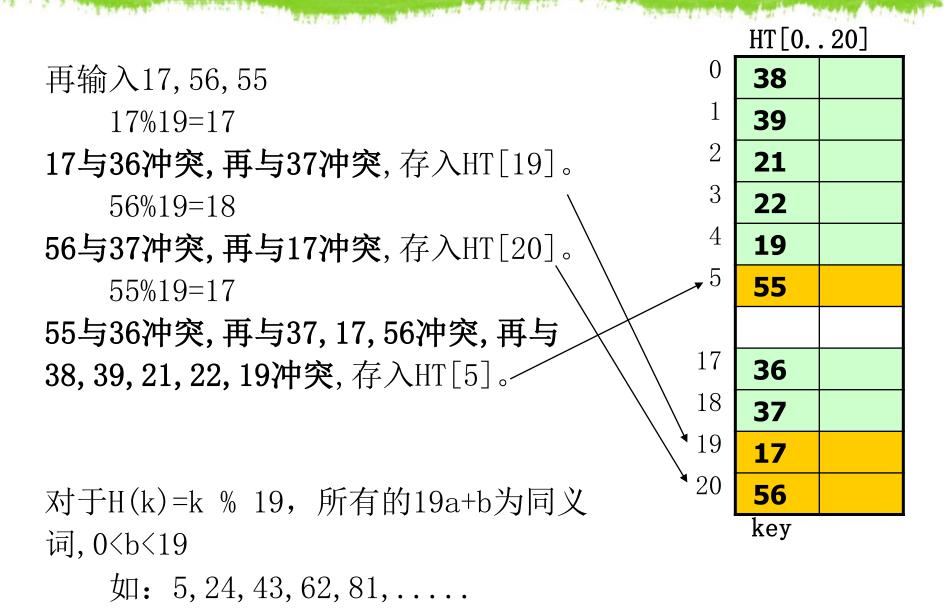




例 设哈希表的地址范围为0~20,哈希函数为 H(K)=K % 19

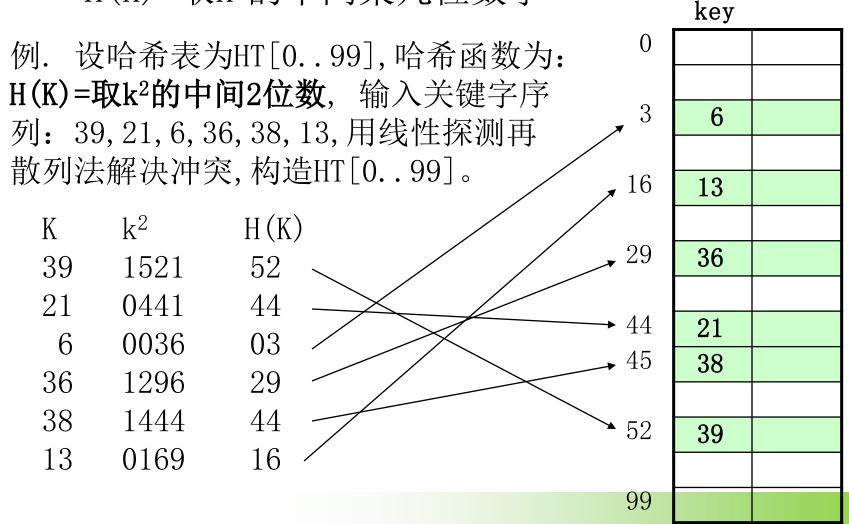
输入关键字序列: 39, 22, 21, 37, 36, 38, 19, 解决冲突的方法 为**线性探测再散列(哈希)**, 构造哈希表HT[0..20]。





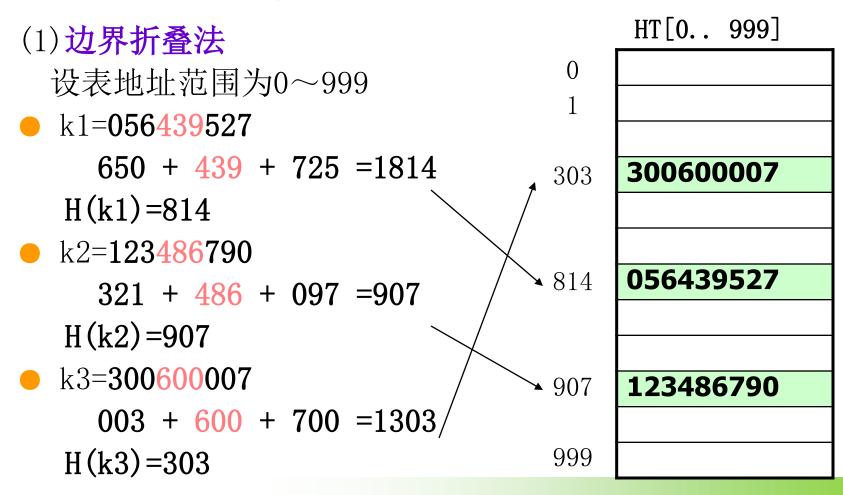
3. 平方取中法----取关键字平方后的中间某几位为哈希地址,即:

H(k)=取k2的中间某几位数字



4.折叠法

将关键字分割成位数相同的几部分,然后取这几部分的叠加和作为哈希地址。



4.折叠法

将关键字分割成位数相同的几部分,然后取这几部分的叠加和作为哈希地址。

(2)移位折叠法(移位法)

设表地址范围为0~999

- k1=056439527• 056 + 439 + 527 = 1022• H(k1)=022
- k2=123486790 $123 + 486 + 790 = 1399 \longrightarrow 399$ H(k2)=399
- k3=300600007 300 + 600 + 007 =907 H(k3)=907

HT[0.. 999]

0

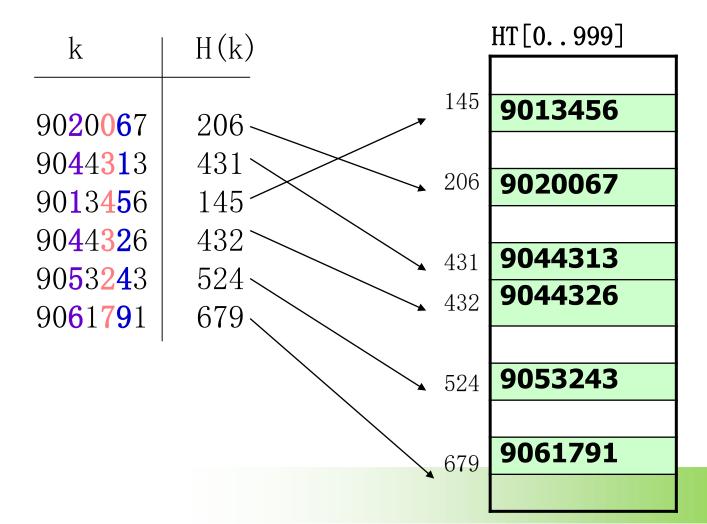
056439527

123486790

300600007

5. 数字分析法

设哈希表中可能出现的关键字都是事先知道的,则可取关键字的若干分布均匀的位组成哈希地址。



6. 随机数法

H(key)=random(key) random(key)为产生伪随机数的函数

7. 灵活构造哈希函数

例. 设哈希表为HT[0..40], 哈希函数为:

H(K)=取k2的中间2位数*40/99

其中40/99将其00~99压缩到00~40之内,

输入关键字序列: 39, 21, 6, 36, 38, 13,

用线性探测再散列法解决冲突。

K	k^2	H (K)
39	1521	52*40/99=21
21	0441	44*40/99=17
6	0036	03*40/99=1
77	5929	92*40/99=37
38	1444	44*40/99=17
13	0169	16*40/99=6

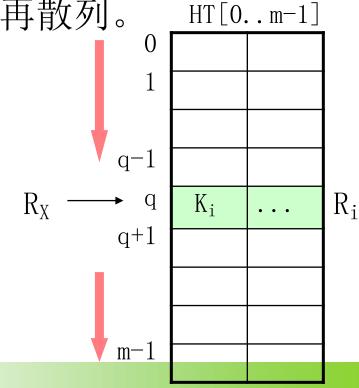
- 9.3.3 如何解决冲突
- 1. 开放地址法(开式寻址法)

假定记录 R_i , R_X 的关键字 K_i , K_X 为同义词,散列地址为 \mathbf{q} , R_i 已存入HT[0...m-1]中的HT[\mathbf{q}]中,则 R_X 存入HT中的某个空位上。依次在地址:

$$q+1, q+2, \ldots, m-1, 0, 1, \ldots, q-1$$

中寻找一个空位,叫做线性探测再散列。

(1) 线性探测再散列



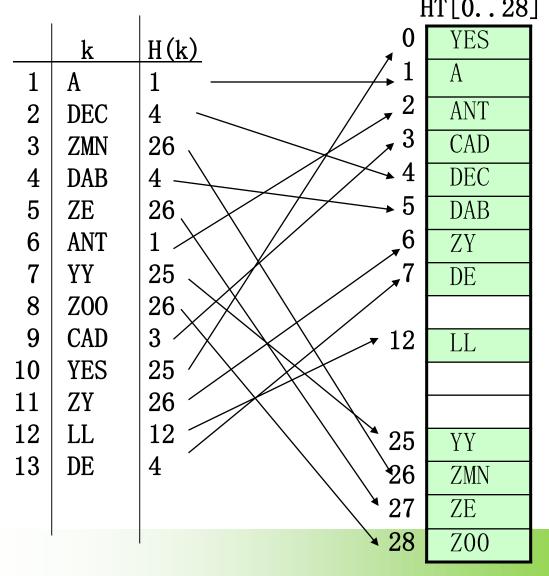
课堂练习:设 H(k)=k的首字母在字母表中的序号,用线性探测再散列法解决冲突,依次用下列关键字,构造哈希表 HT[0..28]。 HT[0..28]

.28	$[]_{\overset{\circ}{\mathrm{K}}}$	TT /1 \	H	IT[028]
_	- K	<u>H(k)</u>	0	
1	A	1	1	
2	DEC	4	2	
3	ZMN	26	3	
4	DAB	4	4	
5	ZE	26	5	
6	ANT	1	6 7	
7	YY	25	•	
8	Z00	26	12	
9	CAD	3	13	
10	YES	25	25	
11	ZY	26	25 26	
12	LL	12	27	
13	DE	4	28	

设 H(k)=k的首字母在字母表中的序号,用线性探测 例

再散列 法解决冲突,依次用下列关键字,构造哈希表 HT[0..28]

HT[0..28]



(2) 二次探测再散列

假定记录 R_i 和 R_j 的关键字 K_i 和 K_j 为同义词,散列地址为q, R_i 已存入HT[0..m-1]中的HT[q]中。若依次在地址 $q+1^2$, $q-1^2$, $q+2^2$, $q-2^2$, ..., $q+i^2$, $q-i^2$, ... 中寻找一个空位,叫做二次探测再散列。

例:设记录X和A为同义词,散列地址为50,二次探测再散列的地址序列为:51,49,54,46,59,41,66,34,75,....

HT[0..99]

G E C A B D F

0 34 41 46 49 50 51 54 59 66 75 99

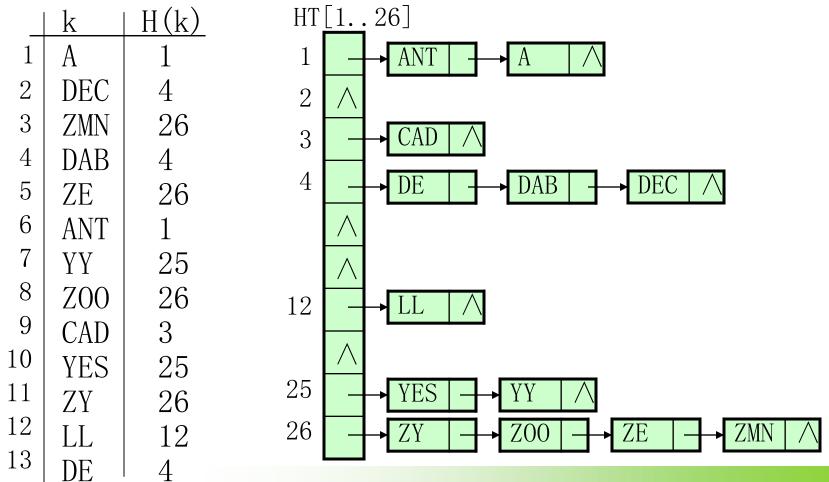
X X X X X X X X X X X

G E C A B D F X

0 34 41 46 49 50 51 54 59 66 75 99

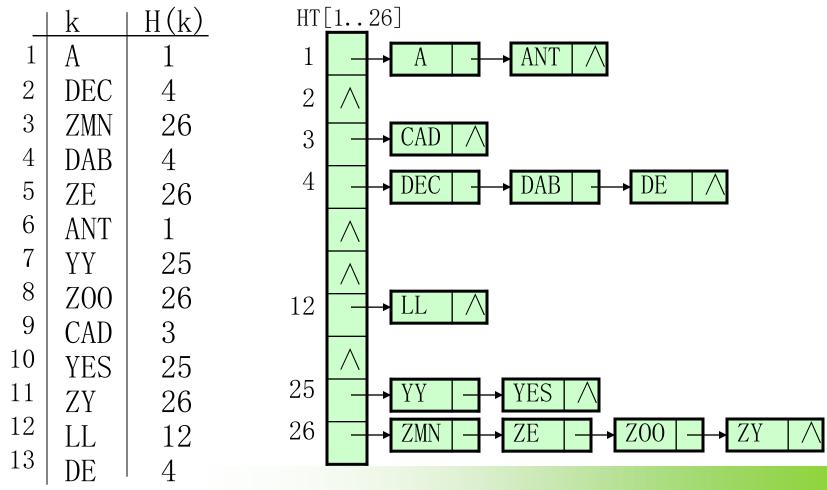
2. 链地址法

将关键字为同义词的所有记录存入同一链表中。(表头插入)例 设H(k)=k的首字母在字母表中的序号,用下列关键字造哈希表HT[1..26]



2. 链地址法

将关键字为同义词的所有记录存入同一链表中。(表尾插入)例 设H(k)=k的首字母在字母表中的序号,用下列关键字造哈希表 HT[1..26]



3. 建立公共溢出区

将发生冲突的所有记录存入一个**公共溢出表0T[0..v]**中。例 设**H(k)=k的首字母在字母表中的序号**,用下列关键字生成基本 表HT[1..26]和溢出表0T[0..50]

	k	H(k)	H	Γ[12	26] OT	[0	50]
1	A	1	1	A	1	DAB	
2	DEC	4	2		2	ZE	
3	ZMN	26			_		
4	DAB	4	3	CAD	3	ANT	
5	ZE	26	4	DEC	4	Z00	
6	ANT	1			5	YES	
7	YY	25			6	ZY	
8	Z00	26	12	TT	7		
9	CAD	3	12	LL	1	DE	
10	YES	25					
11	ZY	26	25	YY			
12	LL	12	26	ZMN	50		
13	DE	4					

4. 再哈希法

发生冲突时,使用下一个哈希函数计算哈希地址:

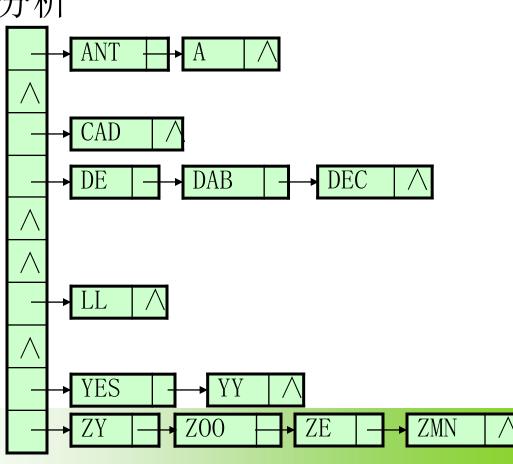
 $j1=H1(K); j2=H2(K); j3=H3(K); \dots$

9.3.4 哈希表的查找及其分析

例1(**链地址法)**假定每个记录的查找概率相等,查找成功时的平均查找长度:

ASL=
$$(1+2+1+1+2+3+1+1+2+1+2+3+4)/13$$

= $24/13$
 ≈ 1.85



例2 (给定线性探测再散列得到的哈希表如 右所示)假定每个记录的查找概率相等,查 找成功时的平均查找长度.

YES 25 5 A 1 1 ANT 1 2 CAD 3 1 DEC 4 1 DAB 4 2 ZY 26 10 DE 4 4 LL 12 1 YY 25 1 ZMN 26 1 ASL	关键字K	H(K)	比较次数	
ANT 1 2 CAD 3 1 DEC 4 1 DAB 4 2 ZY 26 10 DE 4 4 LL 12 1 YY 25 1 ZMN 26 1 ASL Succ = 34		`	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	-
CAD 3 1 DEC 4 1 DAB 2 ZY 26 10 DE 4 4 LL 12 1 YY 25 1 ZMN 26 1 ASL Succ=34	A	1	1	
DEC	ANT	1	2	
DAB ZY 26 10 DE 4 4 LL 12 1 YY 25 ZMN 26 1 ASL SUCC=34	CAD	3	1	
ZY 26 10 DE 4 4 LL 12 1 YY 25 1 ZMN 26 1 ASL	DEC	4	1	
DE	DAB	4	2	
LL 12 1 YY 25 1 ZMN 26 1 ASL _{succ} =34	ZY	26	10	
YY 25 1 ZMN 26 1 ASL _{succ} =34	DE	4	4	
ZMN 26 1 ASL _{succ} =34	LL	12	1	
ZMN 26 1 ASL _{succ} =34	YY	25	1	
	ZMN	26	1	ASL _{succ} =34
ZE 26 2 /13≈2.62	ZE	26	2	/13≈2 62
Z00 26 3	_Z00	26	3	
合计 34		合计	34	

ŀ	T	[0.	•	28	8]	
γ	,		7			

Γ	11 LU., Zð
0	YES
1	A
2	ANT
3	CAD
4	DEC
5	DAB
6	ZY
7	DE
2	LL
2	
25	YY
26	ZMN
27	ZE
) Q	Z00

Asymphic and						
例2(约	卖)(线性探	测再散列) 查找不成功时的	in the state of th	HT[02	8]
平	均查找长度	. 需统计不	下成功时比较次数	0	YES	
H(K)	比较次数	H(K)	比较次数	1	A	
0	8			2	ANT	
1	7	15	0	3	CAD	
2	6	16	0	4	DEC	
3	5	17	0	5	DAB	
4	4	18	0	6	ZY	
5 6	3 2	19 20	0	7	DE	
7	1	21	0	•		
8	0	22	0	12	LL	
9	0	23	0	13		
10	0	24	0	13		
11	0	25	12	0.5	YY	
12	1			25		
13	0			26	ZMN	
14	0	\SL unsuc	$_{c}$ =49/26 \approx 1.885	27	ZE	
				28	Z00	

一般情况: 平均查找长度依赖于哈希表的装填因子:

a=(表中填入记录数)/(哈希表的长度)

	平均查找长度		
解决冲突的方法	查找成功	查找失败	
线性探测再散列	$\frac{1}{2}(1+\frac{1}{1-\alpha})$	$\frac{1}{2}\left[1+\frac{1}{\left(1-\alpha\right)^{2}}\right]$	
二次探测再散列	$\frac{\ln(1-\alpha)}{\alpha}$	$\frac{1}{1-\alpha}$	
链地址	$1+\frac{\alpha}{2}$	$\alpha + e^{-\alpha}$	