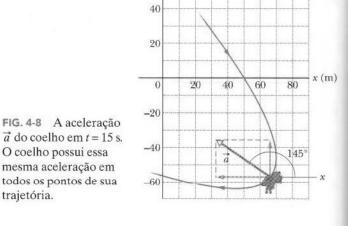
Entretanto, esse ângulo, que é o resultado fornecido por uma calculadora, indica que a orientação de \vec{a} é para a direita e para baixo na Fig. 4-8. Porém, sabemos pelas componentes x e y que a orientação de \vec{a} é para a esquerda e para cima. Para determinar o outro ângulo que possui a mesma tangente que -35° , mas não é mostrado pela calculadora, somamos 180° :

$$-35^{\circ} + 180^{\circ} = 145^{\circ}$$
. (Resposta)

Este novo resultado \acute{e} compatível com as componentes de \vec{a} . Observe que \vec{a} tem o mesmo módulo e a mesma orientação para qualquer instante de tempo, já que a aceleração do coelho \acute{e} constante.



y (m)

Exemplo 4-5

Uma partícula cuja velocidade é $\vec{v}_0 = -2.0\hat{i} + 4.0\hat{j}$ (em metros por segundo) em t = 0 sofre uma aceleração constante \vec{a} , de módulo a = 3.0 m/s², que faz um ângulo $\theta = 130^\circ$ com o semi-eixo x positivo. Qual é a velocidade \vec{v} da partícula em t = 5.0 s?

IDÉIA-CHAVE Como a aceleração é constante, a Eq. 2-11 $(v = v_0 + at)$ pode ser usada, mas devemos aplicá-la separadamente ao movimento paralelo ao eixo x e para o movimento paralelo ao eixo y.

Cálculos: Determinamos as componentes da velocidade, v_x e v_y , a partir das equações

$$v_x = v_{0x} + a_x t$$
 e $v_y = v_{0y} + a_y t$.

Nessas equações, v_{0x} (= -2,0 m/s) e v_{0y} (= 4,0 m/s) são as componentes x e y de \vec{v}_0 e a_x e a_y são as componentes x e y de \vec{a} . Para determinar a_x e a_y podemos decompor \vec{a} usando uma calculadora ou com o auxílio da Eq. 3-5:

$$a_x = a \cos \theta = (3.0 \text{ m/s}^2)(\cos 130^\circ) = -1.93 \text{ m/s}^2,$$

 $a_y = a \sin \theta = (3.0 \text{ m/s}^2)(\sin 130^\circ) = +2.30 \text{ m/s}^2.$

Quando esses valores são inseridos nas equações de v_x e v_y , descobrimos que no instante t = 5,0 s

$$v_x = -2.0 \text{ m/s} + (-1.93 \text{ m/s}^2)(5.0 \text{ s}) = -11.65 \text{ m/s},$$

 $v_y = 4.0 \text{ m/s} + (2.30 \text{ m/s}^2)(5.0 \text{ s}) = 15.50 \text{ m/s}.$

Assim, em t = 5.0 s temos, depois de arredondar,

$$\vec{v} = (-12 \text{ m/s})\hat{i} + (16 \text{ m/s})\hat{j}$$
. (Resposta)

Usando uma calculadora ou a Eq. 3-6 descobrimos que o módulo e o ângulo de \vec{v} são:

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = 19,4 \approx 19 \text{ m/s} \text{ (Resposta)}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{v_y}{v_x} = 127^\circ \approx 130^\circ$$
. (Resposta)

Verificação: Que resultado a sua calculadora fornece, 127° ou -53° ? Desenhe o vetor \vec{v} com suas componentes para verificar qual dos dois ângulos é mais razoável.

4-5 | Movimento de Projéteis

Consideraremos a seguir um caso especial de movimento bidimensional: Uma partícula que se move em um plano vertical com velocidade inicial \vec{v}_0 e com uma aceleração constante, igual à aceleração de queda livre \vec{g} , dirigida para baixo. Uma partícula que se move dessa forma é chamada de **projétil** (o que significa que é projetada ou lançada), e seu movimento é chamado de **movimento balístico**. Um projétil pode ser uma bola de tênis (Fig. 4-9) ou de pingue-pongue, mas não um avião ou um pato. Muitos esportes (do golfe e do futebol ao lacrosse e ao raquetebol) envolvem os movimentos balísticos de uma bola; jogadores e técnicos estão sempre procurando controlar esses movimentos para obter o máximo de vantagem. O jogador que descobriu a rebatida em Z no raquetebol na década

de 1970, por exemplo, vencia os jogos com facilidade porque a trajetória peculiar da bola no fundo da quadra surpreendia os adversários.

Nosso objetivo atual é analisar o movimento dos projéteis usando as ferramentas descritas nas Seções 4-2 a 4-4 para o movimento bidimensional, desprezando a influência do ar. A Fig. 4-10, que será discutida na próxima seção, mostra a trajetória de um projétil quando o efeito do ar pode ser ignorado. O projétil é lançado com uma velocidade inicial \vec{v}_0 que pode ser escrita na forma

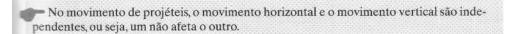
$$\vec{v}_0 = v_{0x}\hat{i} + v_{0y}\hat{j}. \tag{4-19}$$

As componentes v_{0x} e v_{0y} podem ser calculadas se conhecermos o ângulo θ_0 entre \vec{v}_0 e o semi-eixo x positivo:

$$v_{0x} = v_0 \cos \theta_0$$
 e $v_{0y} = v_0 \sin \theta_0$. (4-20)

Durante o movimento bidimensional, o vetor posição \vec{r} e a velocidade \vec{v} do projétil mudam continuamente, mas o vetor aceleração \vec{a} é constante e está sempre dirigido verticalmente para baixo. O projétil não possui aceleração horizontal.

O movimento de projéteis, como os das Figs. 4-9 e 4-10, parece complicado, mas temos a seguinte propriedade simplificadora (demonstrada experimentalmente):

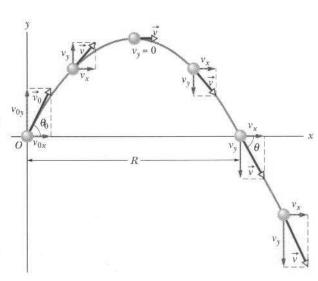


Esta propriedade permite decompor um problema que envolve um movimento bidimensional em dois problemas unidimensionais independentes e mais fáceis de serem resolvidos, um para o movimento horizontal (com aceleração nula) e outro para o movimento vertical (com aceleração constante para baixo). Apresentamos a seguir dois experimentos que mostram que o movimento horizontal e o movimento vertical são realmente independentes.

Duas Bolas de Golfe

A Fig. 4-11 é uma fotografia estroboscópica de duas bolas de golfe, uma que simplesmente se deixou cair e outra que é lançada horizontalmente por uma mola. As bolas de golfe têm o mesmo movimento vertical; ambas percorrem a mesma distância vertical no mesmo intervalo de tempo. *O fato de uma bola estar se movendo horizontalmente enquanto está caindo não afeta o seu movimento vertical*, ou seja, os movimentos horizontal e vertical são independentes.

FIG. 4-10 Trajetória de um projétil que é lançado em $x_0 = 0$ e $y_0 = 0$ com uma velocidade inicial \vec{v}_0 . São mostradas a velocidade inicial e as velocidades em vários pontos ao longo da trajetória, juntamente com suas componentes. Observe que a componente horizontal da velocidade permanece constante, mas a componente vertical muda continuamente. O alcance R é a distância horizontal percorrida pelo projétil quando retorna à altura do lançamento.



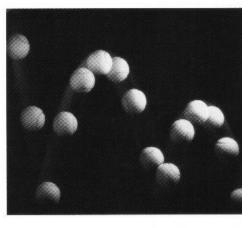


FIG. 4-9 Fotografia estroboscópica de uma bola de tênis amarela quicando em uma superfície dura. Entre os impactos, a trajetória da bola é balística. *Fonte:* Richard Megna/ Fundamental Photographs.

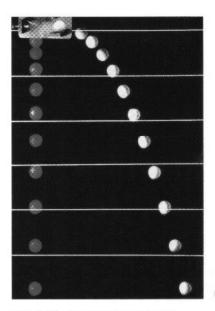


FIG. 4-11 Uma bola é deixada cair a partir do repouso no mesmo instante que outra bola é lançada horizontalmente para a direita. Os movimentos verticais das duas bolas são iguais. Fonte: Richard Megna/Fundamental Photographs.

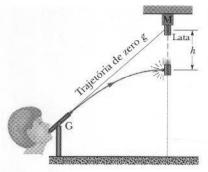


FIG. 4-12 A bola sempre acerta na lata que está caindo, já que as duas percorrem a mesma distância *h* em queda livre.

Uma Demonstração Interessante

A Fig. 4-12 mostra uma demonstração que tem animado muitas aulas de física. Ela envolve um canudo G, através do qual se pode soprar pequenas bolas que se comportam como projéteis. O alvo é uma lata suspensa por um eletroímã M, e o tubo é apontado para a lata. O experimento é arranjado de tal forma que o ímã solta a lata no mesmo instante em que a bola deixa o tubo.

Se g (o módulo da aceleração de queda livre) fosse zero, a bola seguiria a trajetória em linha reta mostrada na Fig. 4-12 e a lata continuaria no mesmo lugar após ter sido solta pelo eletroímã. Assim, a bola certamente atingiria a lata.

Na verdade, g não \acute{e} zero, mas a bola atinge a lata! Como mostra a Fig. 4-12, a aceleração da gravidade faz com que a bola e a lata sofram o mesmo deslocamento para baixo, h, em relação à posição que teriam, a cada instante, se a gravidade fosse nula. Quanto maior a força do sopro, maior a velocidade inicial da bola, menor o tempo que a bola leva para se chocar com a lata e menor o valor de h.

TESTE 3 Em um certo instante, uma bola que descreve um movimento balístico tem uma velocidade $\vec{v} = 25\hat{i} - 4.9\hat{j}$ (o eixo x é horizontal, o eixo y é para cima e \vec{v} está em metros por segundo). A bola já passou pelo ponto mais alto da trajetória?

4-6 | Análise do Movimento de um Projétil

Agora estamos preparados para analisar o movimento horizontal e vertical de um projétil.

Movimento Horizontal

Como *não existe aceleração* na direção horizontal, a componente horizontal v_x da velocidade de um projétil permanece inalterada e igual ao seu valor inicial v_{0x} durante toda a trajetória, como mostra a Fig. 4-13. Em qualquer instante t, o deslocamento horizontal do projétil em relação à posição inicial, $x-x_0$, é dado por

$$x - x_0 = v_{0x}t.$$

Como $v_{0x} = v_0 \cos \theta_0$, temos:

$$x - x_0 = (v_0 \cos \theta_0)t. \tag{4-21}$$

Movimento Vertical

O movimento vertical é o movimento que discutimos na Seção 2-9 para uma partícula em queda livre. O mais importante é que a aceleração é constante. Assim, as equações da Tabela 2-1 podem ser usadas, desde que a seja substituído por -g e o eixo x seja substituído pelo eixo y. Assim, por exemplo, a Eq. 2-15 se torna

$$y - y_0 = v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2$$

= $(v_0 \operatorname{sen} \theta_0)t - \frac{1}{2}gt^2$, (4-22)

onde a componente vertical da velocidade inicial, v_{0y} , é substituída pela expressão equivalente v_0 sen θ_0 . Da mesma forma, as Eqs. 2-11 e 2-16 se tornam

$$v_y = v_0 \operatorname{sen} \theta_0 - gt \tag{4-23}$$

$$v_y^2 = (v_0 \sin \theta_0)^2 - 2g(y - y_0).$$
 (4-24)

Como mostram a Fig. 4-10 e a Eq. 4-23, a componente vertical da velocidade se comporta exatamente como a de uma bola lançada verticalmente para cima.



FIG. 4-13 A componente vertical da velocidade deste skatista está variando, mas não a componente horizontal, que é igual à velocidade do skate. Em conseqüência, o skate permanece abaixo do atleta, permitindo que ele pouse no skate após o salto. Fonte: Jamie Budge/Liaison/Getty Images, Inc.

Inicialmente ela está dirigida para cima e seu módulo diminui continuamente até se anular, o que determina a altura máxima da trajetória. Em seguida, a componente vertical da velocidade muda de sentido e seu módulo passa a aumentar com o tempo.

Equação da Trajetória

Podemos obter a equação do caminho percorrido pelo projétil (sua **trajetória**) eliminando o tempo *t* nas Eqs. 4-21 e 4-22. Explicitando *t* na Eq. 4-21 e substituindo o resultado na Eq. 4-22, obtemos, após algumas manipulações algébricas,

$$y = (\tan \theta_0)x - \frac{gx^2}{2(\nu_0 \cos \theta_0)^2}$$
 (trajetória). (4-25)

Esta é a equação da trajetória mostrada na Fig. 4-10. Ao deduzi-la, para simplificar, fizemos $x_0 = 0$ e $y_0 = 0$ nas Eqs. 4-21 e 4-22, respectivamente. Como g, θ_0 e v_0 são constantes, a Eq. 4-25 é da forma $y = ax + bx^2$, onde a e b são constantes. Como esta é a equação de uma parábola, a trajetória é parabólica.

Alcance Horizontal

O alcance horizontal R de um projétil, como mostra a Fig. 4-10, é a distância horizontal percorrida pelo projétil até voltar à sua altura inicial (altura de lançamento). Para determinar o alcance R, fazemos $x = x_0 = R$ na Eq. 4-21 e $y - y_0 = 0$ na Eq. 4-22, obtendo

$$R = (v_0 \cos \theta_0)t$$
$$0 = (v_0 \sin \theta_0)t - \frac{1}{2}gt^2.$$

Eliminando t nessas duas equações, obtemos

$$R = \frac{2v_0^2}{g} \operatorname{sen} \theta_0 \cos \theta_0.$$

Usando a identidade sen $2\theta_0 = 2 \operatorname{sen} \theta_0 \cos \theta_0$ (veja o Apêndice E), obtemos

$$R = \frac{v_0^2}{g} \operatorname{sen} 2\theta_0. \tag{4-26}$$

Atenção: Esta equação não fornece a distância horizontal percorrida pelo projétil quando a altura final é diferente da altura de lançamento.

Observe que R na Eq. 4-26 atinge o valor máximo para sen $2\theta_0 = 1$, que corresponde a $2\theta_0 = 90^\circ$ ou $\theta_0 = 45^\circ$.



Quando a altura final é diferente da altura de lançamento, como acontece no arremesso de peso, lançamento de disco e basquetebol, a distância horizontal máxima não é atingida para um ângulo de lançamento de 45°.

Efeito do Ar

Até agora, supusemos que o ar não exerce efeito algum sobre o movimento de um projétil. Entretanto, em muitas situações a diferença entre a trajetória calculada dessa forma e a trajetória real do projétil pode ser muito grande, já que o ar resiste (se opõe) ao movimento. A Fig. 4-14, por exemplo, mostra as trajetórias de duas bolas de beisebol que deixam o bastão fazendo um ângulo de 60° com a horizontal, com uma velocidade inicial de 44,7 m/s. A trajetória I (de uma bola de verdade) foi calculada para as condi-

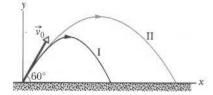


FIG. 4-14 (I) Trajetória teórica de uma bola, levando em conta a resistência do ar. (II) Trajetória que a bola seguiria no vácuo, calculada usando as equações deste capítulo. Os dados correspondentes estão na Tabela 4-1. (Adaptada de "The Trajectory of a Fly Ball," Peter J. Brancazio, *The Physics Teacher*, January 1985.)

TABELA 4-1

Trajetórias de Duas Bolas de Beisebol*

	Trajetória I (Ar)	Trajetória II (Vácuo)
Alcance	98,5 m	177 m
Altura máxima	53,0 m	76,8 m
Tempo de percurso	6,6 s	7,9 s

*Veja a Fig. 4-14. O ângulo de lançamento é de 60° e a velocidade de lançamento é de 44,7 m/s. ções normais de jogo, levando em conta a resistência do ar. A trajetória II (de uma bola em condições ideais) é a trajetória que a bola seguiria no vácuo.

TESTE 4 Uma bola de beisebol é rebatida em direção ao campo de jogo. Durante o percurso (ignorando o efeito do ar), o que acontece com as componentes (a) horizontal e (b) vertical da velocidade? Quais são as componentes (c) horizontal e (d) vertical da aceleração durante a subida, durante a descida e no ponto mais alto da trajetória da bola?

Exemplo 4-6 Aumente sua capacidade

Na Fig. 4-15 um avião de salvamento voa a 198 km/h (= 55,0 m/s), a uma altura constante de 500 m, rumo a um ponto diretamente acima da vítima de um naufrágio, para deixar cair uma balsa.

(a) Qual deve ser o ângulo ϕ da linha de visada do piloto para a vítima no instante em que o piloto deixa cair a balsa?

Depois de liberada, a balsa é um projétil; assim, seus movimentos horizontal e vertical podem ser examinados separadamente (não é preciso levar em conta a forma da trajetória).

Cálculos: Na Fig. 4-15 vemos que ϕ é dado por

$$\phi = \tan^{-1} \frac{x}{h},\tag{4-27}$$

onde x é a coordenada horizontal da vítima (e da balsa ao chegar à água) e h = 500 m. Podemos calcular x com o auxílio da Eq. 4-21:

$$x - x_0 = (v_0 \cos \theta_0)t. \tag{4-28}$$

Sabemos que $x_0 = 0$ porque a origem foi colocada no ponto de lançamento. Como a balsa é $deixada\ cair$ e não lançada do avião, sua velocidade inicial \vec{v}_0 é igual à velocidade do avião. Assim, sabemos também que a velocidade inicial tem módulo $v_0 = 55,0$ m/s e ângulo $\theta_0 = 0^\circ$ (medido em relação ao semi-eixo x positivo). Entretanto, não conhecemos o tempo t que a balsa leva para percorrer a distância do avião até a vítima.

Para determinar o valor de t, temos que considerar o movimento *vertical* e, mais especificamente, a Eq. 4-22:

$$y - y_0 = (v_0 \operatorname{sen} \theta_0)t - \frac{1}{2}gt^2.$$
 (4-29)

onde o deslocamento vertical $y - y_0$ da balsa é -500 m (o valor negativo indica que a balsa se move *para baixo*). Assim,

$$-500 \text{ m} = (55.0 \text{ m/s})(\text{sen } 0^{\circ})t - \frac{1}{2}(9.8 \text{ m/s}^2)t^2.$$

Resolvendo esta equação, obtemos t = 10,1. Substituindo este valor na Eq. 4-28, temos:

$$x - 0 = (55.0 \text{ m/s})(\cos 0^{\circ})(10.1 \text{ s}),$$

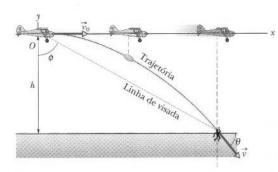


FIG. 4-15 Um avião lança uma balsa enquanto se desloca com velocidade constante em um vôo horizontal. Durante a queda a velocidade horizontal da balsa permanece igual à velocidade do avião.

Nesse caso, a Eq. 4-27 nos dá

$$\phi = \tan^{-1} \frac{555,5 \text{ m}}{500 \text{ m}} = 48,0^{\circ}.$$
 (Resposta)

(b) No momento em que a balsa atinge a água, qual é sua velocidade \vec{v} em termos dos vetores unitários e na notação módulo-ângulo?

IDÉIAS-CHAVE (1) As componentes horizontal e vertical da velocidade da balsa são independentes. (2) A componente ν_x não muda em relação ao valor inicial $\nu_{0x} = \nu_0 \cos \theta_0$, pois não existe uma aceleração horizontal. (3) A componente ν_y muda em relação ao valor inicial $\nu_{0y} = \nu_0 \sin \theta_0$, pois existe uma aceleração vertical.

Cálculos: Quando a balsa atinge a água,

$$v_r = v_0 \cos \theta_0 = (55.0 \text{ m/s})(\cos 0^\circ) = 55.0 \text{ m/s}.$$

Usando a Eq. 4-23 e o tempo de queda da balsa t = 10,1 s, descobrimos que quando a balsa atinge a água

$$v_y = v_0 \operatorname{sen} \theta_0 - gt$$
 (4-30)
= (55,0 m/s)(sen 0°) - (9,8 m/s²)(10,1 s)
= -99,0 m/s.

Assim, no momento em que a balsa atinge a água, sua velocidade é

$$\vec{v} = (55.0 \text{ m/s})\hat{i} - (99.0 \text{ m/s})\hat{j}$$
. (Resposta)

Usando a Eq. 3-6 como guia, descobrimos que o módulo e o ângulo de \vec{v} são

$$v = 113 \text{ m/s}$$
 e $\theta = -60.9^{\circ}$. (Resposta)

ou

$$x = 555,5 \text{ m}.$$

Exemplo 4-7

A Fig. 4-16 mostra um navio pirata a 560 m de um forte que protege a entrada de um porto. Um canhão de defesa, situado ao nível do mar, dispara balas com uma velocidade inicial $v_0 = 82$ m/s.

(a) Com que ângulo θ_0 em relação à horizontal as balas devem ser disparadas para acertar o navio?

IDÉIAS-CHAVE (1) Uma bala disparada pelo canhão é um projétil. Estamos interessados em uma equação que relacione o ângulo de lançamento θ_0 ao deslocamento horizontal da bala entre o canhão e o navio. (2) Como o canhão e o navio estão na mesma altura, o deslocamento horizontal é igual ao alcance.

Cálculos: Podemos relacionar o ângulo de lançamento θ_0 ao alcance R através da Eq. 4-26, $R = (v_0^2/g)$ sen $2\theta_0$, que pode ser escrita na forma

$$\theta_0 = \frac{1}{2} \operatorname{sen}^{-1} \frac{gR}{v_0^2} = \frac{1}{2} \operatorname{sen}^{-1} \frac{(9.8 \text{ m/s}^2)(560 \text{ m})}{(82 \text{ m/s})^2}$$
$$= \frac{1}{2} \operatorname{sen}^{-1} 0.816. \tag{4-31}$$

Uma solução de sen⁻¹ 0,816 (54,7°) é a fornecida pelas calculadoras; subtraindo-a de 180°, obtemos a outra solução (125,3°). Assim, a Eq. 4-31 nos dá

$$\theta_0 = 27^\circ$$
 e $\theta_0 = 63^\circ$. (Resposta)

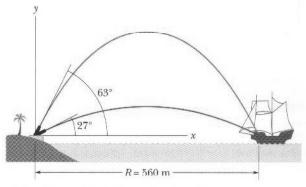


FIG. 4-16 Um navio pirata sendo atacado.

(b) Qual é o alcance máximo das balas de canhão?

Cálculos: Como vimos anteriormente, o alcance máximo corresponde a um ângulo de elevação θ_0 de 45°. Assim,

$$R = \frac{v_0^2}{g} \operatorname{sen} 2\theta_0 = \frac{(82 \text{ m/s})^2}{9.8 \text{ m/s}^2} \operatorname{sen} (2 \times 45^\circ)$$

= 686 m \approx 690 m. (Resposta)

Quando o navio pirata se afasta do porto, a diferença entre os dois ângulos de elevação que permitem acertar o navio diminui até que eles se tornam iguais entre si e iguais a $\theta = 45^{\circ}$ quando o navio está a 690 m de distância. Para distâncias maiores é impossível acertar o navio.

Exemplo 4-8

Suponha que um jogador de beisebol B rebata uma bola na direção de um jogador F com uma velocidade inicial $\mathbf{v}_0 = 40$ m/s e um ângulo inicial $\theta_0 = 35^\circ$. Durante o trajeto da bola uma reta ligando o jogador F à posição da bola faz um ângulo ϕ com o solo. Faça um gráfico do ângulo de visada ϕ em função do tempo t, supondo (a) que o jogador F está na posição correta para apanhar a bola; (b) que o jogador está a 6,0 m de distância da posição correta, mais perto do jogador B; (c) está a 6,0 m de distância da posição correta, mais longe do batedor B.

in <u>Elas-Chave</u> (1) Desprezando a resistência do ar, a bola é um projétil para o qual o movimento vertical e o movimento horizontal podem ser analisados separadamente. (2) Supondo que a bola é apanhada aproximadamente na mesma altura em que é rebatida, a distância horizontal percorrida pela bola é o alcance R, dado pela Eq. 4-26, $R = (v_0^2/g)$ sen $2\theta_0$.

Cálculos: A bola será apanhada se a distância entre o jogador F e o jogador B for igual ao alcance R da bola. De acordo com a Eq. 4-26, temos:

$$R = \frac{v_0^2}{g} \operatorname{sen} 2\theta_0 = \frac{(40 \text{ m/s})^2}{9.8 \text{ m/s}^2} \operatorname{sen} (70^\circ) = 153,42 \text{ m}.$$
(4-32)

A Fig. 4-17*a* mostra um instantâneo da bola quando ela se encontra a altura y e a uma distância horizontal x do jogador B (que está na origem). A distância horizontal entre a bola e o jogador $F \in R - x$, e o ângulo de visada da bola, ϕ , do ponto de vista do jogador F, é dado por tan $\phi = y/(R - x)$. Para calcular a altura y usamos a Eq. 4-22, $y - y_0 = (v_0 \operatorname{sen} \theta_0)t - gt^2/2$, fazendo $y_0 = 0$. Para calcular a distância horizontal x usamos a Eq. 4-21, $x - x_0 = (v_0 \operatorname{cos} \theta_0)t$, fazendo $x_0 = 0$. Nesse caso, para $x_0 = 40 \operatorname{m/s} e \theta_0 = 35^\circ$, temos:

$$\phi = \tan^{-1} \frac{(40 \sin 35^\circ)t - 4.9t^2}{153.42 - (40 \cos 35^\circ)t}.$$
 (4-33)

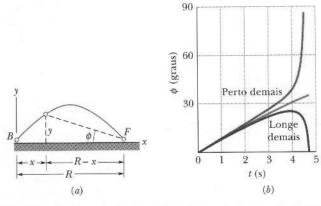


FIG. 4-17 (a) Ângulo de elevação ϕ de uma bola em relação a um jogador. (b) Gráfico de ϕ em função do tempo t.

A curva do meio da Fig. 4-17b é o gráfico desta função. Vemos que o ângulo de visada aumenta de forma quase linear durante todo o percurso da bola.

Se o jogador F está a 6,0 m de distância da posição correta, mais perto do jogador B, substituímos a distância de 153,42 m da Eq. 4-33 por 153,42 m - 6,0 m = 147,42 m. O gráfico da nova função é a curva "perto demais" da Fig. 4-17b. Nesse caso, o ângulo de visada da bola aumenta rapidamente na parte final do percurso, quando a bola passa sobre a cabeça do jogador. Se o jogador F está a 6,0 m de distância da posição correta, mais longe do jogador B, substituímos a distância de 153,42 m da Eq. 4-33 por 153,42 + 6,0 m = 159,42 m. O gráfico da nova função é a curva "longe demais" da Fig. 4-17b. Nesse caso, o ângulo de visada primeiro aumenta e depois diminui rapidamente. Assim, se a bola é rebatida na direção do jogador F, este é capaz de avaliar, pelo modo como o ângulo de visada ϕ varia com o tempo, se deve permanecer onde está, correr na direção do jogador B ou correr na direção oposta.

Exemplo 4-9 Aumente sua capacidade

Uma bola de golfe é lançada no instante t=0, como mostra a Fig. 4-18a. A Fig. 4-18b mostra o ângulo θ entre a direção do movimento da bola e o semi-eixo x positivo em função do tempo t. A bola se choca com o solo no instante t=6,00 s. Determine o módulo v_0 da velocidade de lançamento da bola, a altura $(y-y_0)$ do ponto em que a bola atinge o solo em relação ao ponto de lançamento e a direção do movimento da bola no momento em que atinge o solo.

projétil, as componentes horizontal e vertical do movimento podem ser analisadas separadamente. (2) A componente horizontal do movimento da bola, $v_x = v_0 \cos \theta_0$, não varia com o tempo. (3) A componente vertical do movimento da bola, v_y , varia com o tempo e se anula quando a bola atinge a altura máxima. (4) A direção do movimento da bola em qualquer instante é o ângulo do vetor velocidade \vec{v} nesse instante. Esse ângulo é dado por tan $\theta = v_x/v_y$, com as componentes da velocidade calculadas para esse instante.

Cálculos: Quando a bola atinge a altura máxima, $v_y = 0$. Assim, a direção da velocidade \vec{v} é horizontal, ou seja, $\theta = 0^{\circ}$. Observando o gráfico, vemos que isso acontece no instante t = 0.4 s. Vemos também que o ângulo de lançamento θ_0 (o ângulo no instante t = 0) é 80° . Usando a Eq. 4-23, $v_y = v_0$ sen $\theta_0 - gt$, com t = 4.0 s, g = 9.8 m/s² e $v_y = 0$, obtemos

$$v_0 = 39,80 \approx 40 \text{ m/s.}$$
 (Resposta)

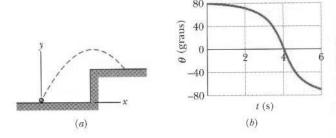


FIG. 4-18 (a) Trajetória de uma bola de golfe lançada em um terreno mais elevado. (b) Gráfico do ângulo θ entre a direção do movimento da bola e o semi-eixo x positivo em função do tempo t.

A bola se choca com o solo no instante t = 6,00 s. Usando a Eq. 4-22, $y - y_0 = (v_0 \text{ sen } \theta_0)t - gt^2/2$, com t = 6,00 s, obtemos

$$y - y_0 = 58,77 \text{ m} \approx 59 \text{ m}.$$
 (Resposta)

No momento em que a bola se choca com o solo, sua velocidade horizontal v_x ainda é v_0 cos θ_0 ; substituindo v_0 e θ_0 por seus valores, obtemos $v_x = 6,911$ m/s. Para determinar a velocidade vertical nesse instante usamos a Eq. 4-23, $v_y = v_0$ sen $\theta_0 - gt$, com t = 6,00 s, o que nos dá $v_y = -19,60$ m/s. Assim, o ângulo da direção do movimento da bola com a horizontal no momento em que se choca com o solo é

$$\theta = \tan^{-1} \frac{v_y}{v_x} = \tan^{-1} \frac{-19,60 \text{ m/s}}{6,911 \text{ m/s}} \approx -71^\circ$$
. (Resposta)