







RooFit

Aula 04



Parte 02



Expressões genéricas de PDFs

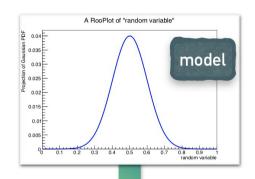
Se a sua PDF favorita não estiver lá:

Use a classe RooGenericPdf.

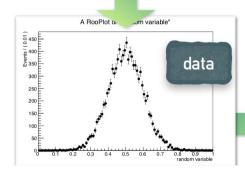
```
// PDF variables
RooRealVar x("x","x",-10.,10.);
RooRealVar y("y","y",0,5);
RooRealVar a("a","a",3.0);
RooRealVar b("b","b",-2.0);
// Generic PDF
RooGenericPdf model("model","GenericPDF","exp(x*y+a)-b",RooArgSet(x,y,a,b));
```



Geração e Ajuste



model.generate(x,10000);



```
0 450
                             g 400
                             350
RooPlot* fm = x.frame():
                              250
data->plotOn(fm);
model.plotOn(fm);
fm->Draw():
COVARIANCE MATRIX CALCULATED SUCCESSFULLY
FCN=-8863.01 FROM HESSE STATUS=0K 10 CALLS 34 TOTAL
EDM=1.57332e-06
                  STRATEGY= 1 ERROR MATRIX ACCURATE
EXT PARAMETER
      NAME
                VALUE
                                  ERROR
NO.
    mu
                  5.00665e-01
                                9.97372e-04
    sigma
                 9.97366e-02
                               7.05314e-04
```

A BooPlot of "random variable"

```
RooFitResult *res = model.fitTo(*data, ...);
```

Essa classe armazena os resultados de um ajuste de modelo, incluindo os parâmetros ajustados, suas incertezas, a matriz de covariância, entre outros.



Geração e Ajuste

Algumas opções úteis podem ser adicionadas para "gerar" e "ajustar" à parte "...":

RooFitResult* res = model.fitTo(*data, ...);

Save()	Se o RooFitResult é produzido . RooFit::Save().
Extended()	Adiciona o termo de likelihood estendida. N_obs.
Verbose()	Informações adicionais são impressas sobre como o cálculo de probabilidade é configurado.
NumCPU(N)	Paralelizar o cálculo de probabilidade sobre N processos.



Exemplo da saída do ajuste

```
progress
                                     information
                                    RooMinuit::optimizeConst: activating const optimization
            [#1] INFO:Minization --
                  13 **MIGRAD
                                     1000
             FIRST CALL TO USER FUNCTION AT NEW START POINT, WITH IFLAG=4.
                                                               10 CALLS
            FCN=25019.2 FROM MIGRAD
                                        STATUS=INITIATE
                                                                                 11 TOTAL
                                 EDM= unknown
                                                    STRATEGY = 1
                                                                     NO ERROR MATRIX
                                          CURRENT GUESS
                                                               STEP
                 PARAMETER
                                                                            FIRST
                                                               SIZE
                   NAME
                              VALUE
                                               ERROR
                                                                         DERIVATIVE
                              1.00000e+000
                                            2.00000e+000
                                                           2.02430e-001 -1.99022e+002
                 mean
                                                           2.22742e-001
                 sigma
                              3.00000e+000
                                            9.90000e-001
                                           ERR DEF= 0.5
             MIGRAD MINIMIZATION HAS CONVERGED.
             MIGRAD WILL UERIFY CONVERGENCE AND ERROR MATRIX.
                                        STATUS = CONVERGED
                                                               32 CALLS
                                                                                 33 TOTAL
                                 EDM=5.79448e-007
                                                      STRATEGY = 1
                                                                       ERROR MATRIX ACCURATE
             EXT PARAMETER
                                                               STEP
                                                                            FIRST
                   NAME
                              VALUE
                                               ERROR
                                                               SIZE
              NO.
                                                                         DERIVATIVE
                                                           29345e-004 -8.34497e-002
                              1.01746e+000
                                            3.00149e-002
                 mean
                                                           5.32112e-004
                                            2.19221e-002
                 sigma
                                           EDD PEE- 0 E
                                                     NPAR= 2
             EXTERNAL ERROR MATRIX.
                                       NDIM= 25
                                                                 ERR DEF=0.5
            1.839e-005 4.806e-004
min NLL
                       CORRELATION COEFFICIENTS
                       GLOBAL
                       0.02795
                                 1.000
                                        0.028
                      0.02795
                                 0.028
                                        1.000
                                                                             status, distance to
       error &
                                          fit values and errors _
                                                                             minimum (EDM)
       correlation matrix
```



RooFit Workspace



- A classe **RooWorkspace**: container para todos os objetos do RooFit que foram criados:
 - -configuração completa do modelo
 - descrição dos parâmetros/observáveis e PDF
 - incertezas
 - -(múltiplos) conjuntos de dados
- Mantém uma completa descrição de todo o modelo
 - -possibilidade de salvar o modelo por completo em um ROOT file
 - -toda informação estará disponível para uma análise aprofundada
- Combinação dos resultados juntando workspaces em um só
 - -formato padrão para combinar e compartilhar resultados de física

```
RooWorkspace workspace("w");
workspace.import(*data); workspace.import(*pdf);
workspace.writeToFile("myWorkspace.root")
```



Usando o workspace



- Workspace
 - Um classe de contêiner genérica para todos os objetos RooFit do seu projeto
 - Ajuda a organizar projetos de análise
- Criação de um workspace

```
RooWorkspace w("w");
```

- Colocando as variáveis e funções em um workspace
- Ao importar uma função, todas as suas componentes(variáveis) também são importadas automaticamente

```
RooWorkspace w("w");//criando o workspace
RooRealVar x("x","x",-10,10);
RooRealVar mean("mean","mean",5);
RooRealVar sigma("sigma","sigma",3);
RooGaussian f("f","f",x,mean,sigma);
w.import(f); // importando f,x,mean e sigma
```



Usando o workspace

Dentro de um workspace

```
w.Print();
variables
-----
(mean,sigma,x)
p.d.f.s
-----
RooGaussian::f[ x=x mean=mean sigma=sigma ] = 0.249352
```

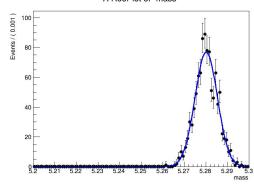
Acessando variáveis e funções fora de um workspace

```
RooPlot* frame = w.var("x")->frame();
w.pdf("f")->plotOn(frame);
```



```
#include "IH1.h"
#include "RooRealVar.h"
#include "RooDataSet.h"
#include "RooAraSet.h"
#include "RooPlot.h"
#include "RooFit.h"
#include "TCanvas.h"
#include <iostream>
using namespace RooFit;
void exWorkspace()
 //pdf
  RooRealVar mass("mass", "mass", 5.20, 5.30);
  RooRealVar mean("mean", "mean", 5.28, 5.20, 5.30);
 RooRealVar sigma("sigma", "sigma", 0.005, 0.001, 0.05);
  RooGaussian model("model", "model", mass, mean, sigma);
 // Importar a pdf no workspace
  RooWorkspace w("w");
 w.import(model) ;
 // Gerar dados
  RooDataSet* dado = w.pdf("model")->generate(*w.var("mass"),1000) ;
 // Executar o ajuste aos dados
 w.pdf("model")->fitTo(*dado);
  RooPlot* frame = w.var("mass")->frame();
 TCanvas *c = new TCanvas("c", "c", 800, 600);
  dado->plotOn(frame);
  w.pdf("model")->plotOn(frame);
  frame->Draw() :
  c->Draw();
  c->SaveAs("w.png");
 w.writeToFile("wspacecpp.root");
```

A RooPlot of "mass"





Usando o workspace

O Workspace pode ser gravado em um arquivo com todo o seu conteúdo
 Escrever o workspace e o conteúdo no arquivo:

```
w.writeToFile("wspacecpp.root");
```

```
eliza@93f99f4d0fb7:~/Aula_IntroducaoAnalaiseDados_2024_02/testes/RooFit$ root -l
root [0] TFile *f = TFile::Open("wspacecpp.root");
root [1] .ls
TFile**
                wspacecpp.root
 TFile*
                wspacecpp.root
  KEY: RooWorkspace
                        W; 1
  KEY: TProcessID
                        ProcessID0:1
                                        7ba93ac6-818f-11ef-a482-050013acbeef
root [2] f->Get("w"):
root [3] w->Print();
RooWorkspace(w) w contents
variables
(mass, mean, sigma)
p.d.f.s
RooGaussian::model[ x=mass mean=mean sigma=sigma ] = 4.83288e-08
root [4]
```



RooFit Factory - gerador de objetos

```
RooRealVar x("x","x",2,-10,10)
RooRealVar s("s","s",3);
RooRealVar m("m","m",0);
RooGaussian g("g","g",x,m,s)
```

Fornece uma "fábrica(*factory*)" para geração automática de objetos de uma linguagem semelhante à matemática.

```
RooWorkspace w;
w.factory("Gaussian::g(x[2,-10,10],m[0],s[3])") 1 linha
```

Agora, você pode usar o workspace factory para construir modelos.



Factoring Sintaxe

Regra #1 – Crie uma variável (w.factory("x[0, 10]");)

```
x[-10,10] // Create variable with given range
x[5,-10,10] // Create variable with initial value and range
x[5] // Created initially constant variable
```

Regra #2 – Crie uma função ou o objeto pdf

```
ClassName::Objectname(arg1,[arg2],...)
```

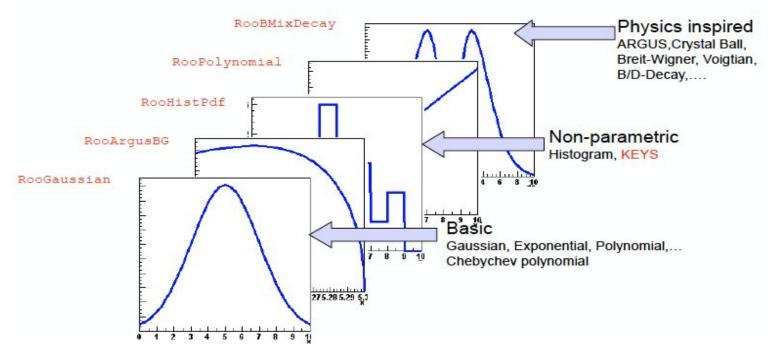
- O 'Roo' no nome da classe pode ser omitido
- Argumentos são nomes de objetos que já existem em um workspace
- Os objetos nomeados devem ser do tipo correto, se não a factory imprime erro
- Os argumentos definidos e listados podem ser construídos entre chaves {}

```
Gaussian::g(x,mean,sigma)
// equivalent to RooGaussian("g","g",x,mean,sigma)
Polynomial::p(x,{a0,a1})
// equivalent to RooPolynomial("p","p",x",RooArgList(a0,a1));
```



Construindo Modelos

RooFit fornece uma coleção de classes de PDF



É fácil estender a biblioteca: cada p.d.f. é uma classe C++ separada



(Re)usando componentes padrões

```
Gaussian::g(x,mean,sigma)
   BreitWigner::bw(x,mean,gamma)
Landau::l(x,mean,sigma)
   Exponential::e(x,alpha)
  Polynomial::p(x,{a0,a1,a2})
  Chebychev::p(x,{a0,a1,a2})
       KeysPdf::k(x,dataSet)
Poisson::p(x,mu)
Voigtian::v(x,mean,gamma,sigma)
```

Factory - usando expressões

PDF customizada a partir de expressões interpretadas

```
w.factory("EXPR::mypdf('sqrt(a*x)+b',x,a,b)");
```

re-parametrização de variáveis (fazendo funções)

```
w.factory("expr::w('(1-D)/2',D[0,1])");
```

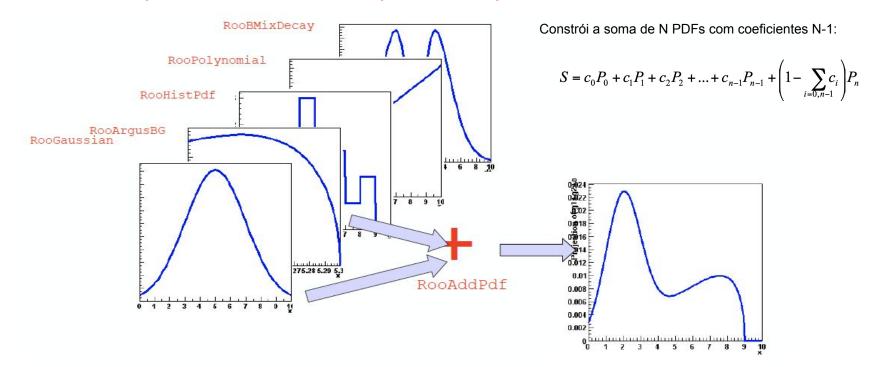
 nota: usando expr (cria-se uma função, uma RooAbsReal) usando EXPR (cria-se uma PDF, uma RooAbsPdf)

O uso de maiúscula e minúscula também se aplica a outros comandos da factory (SUM, PROD,....)

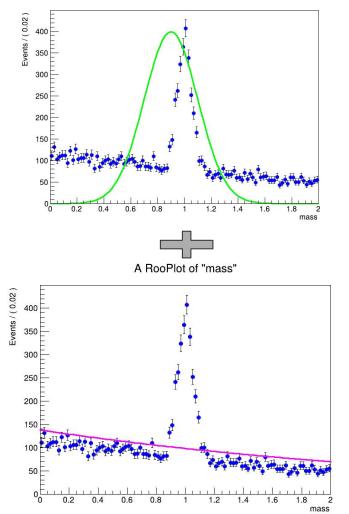


Construindo Modelo - usando componentes padrões

- Os modelos mais realistas são construídos como a soma de uma ou mais p.d.f.s (ex.: sinal e fundo (background))
- Facilitado por meio de classes operador p.d.f RooAddPdf

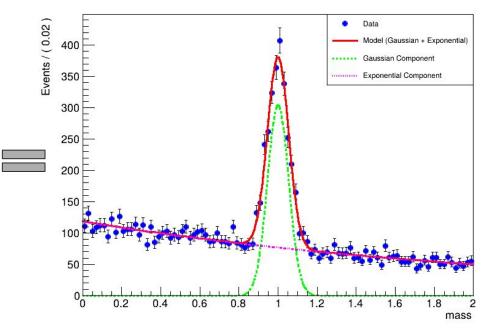






A RooPlot of "mass"

A RooPlot of "mass"





```
// Definir a funcão gaussiana (sinal)
   RooRealVar mean("mean", "Mean of Gaussian", 1.0, 0.9, 1.1);
   RooRealVar sigma("sigma", "Width of Gaussian", 0.1, 0.01, 0.2);
   RooGaussian gauss("gauss", "Gaussian PDF", x, mean, sigma);
   // Definir os parâmetros da exponencial (fundo)
   RooRealVar expParam("expParam", "Exponential decay", -1.0, -5.0, 0.0);
   RooExponential expo("expo", "Exponential PDF", x, expParam);
   // Ajustar a função aos dados
   //gauss.fitTo(dataUnbinned);
   //expo.fitTo(dataUnbinned);
   // Combinar os dois modelos
   RooRealVar frac("frac", "Fraction of Gaussian", 0.5, 0.0, 1.0);
   RooAddPdf model("model", "gauss+expo", RooArgList(gauss, expo), RooArgList(frac));
   model.fitTo(dataUnbinned);
   TCanvas *c = new TCanvas("c", "Imported Data", 800, 600);
   RooPlot* frame = x.frame();
   dataUnbinned.plotOn(frame, RooFit::MarkerColor(kBlue), RooFit::Name("Unbinned"));
   //Plotar a Gaussiana+expo ajustada no mesmo frame
   //gauss.plot0n(frame, RooFit::LineColor(kGreen), RooFit::Name("Gaussian Fit"));
   //expo.plot0n(frame, RooFit::LineColor(kMagenta), RooFit::Name("Expo Fit"));
   model.plotOn(frame, RooFit::LineColor(kRed), RooFit::Name("Model Fit"));
   model.plotOn(frame, RooFit::Components("gauss"), RooFit::LineStyle(kDashed),
RooFit::LineColor(kGreen), RooFit::Name("Gaussian"));
   model.plotOn(frame, RooFit::Components("expo"), RooFit::LineStyle(kDotted),
RooFit::LineColor(kMagenta), RooFit::Name("Exponential"));
   frame->Print():
   frame->Draw():
   // Adicionar legenda
   TLegend *legend = new TLegend(0.6, 0.7, 0.9, 0.9); // Posição da legenda
    legend->AddEntry(frame->findObject("Unbinned"), "Data", "p");
   legend->AddEntry(frame->findObject("Model Fit"), "Model (Gaussian + Exponential)", "l");
    legend->AddEntry(frame->findObject("Gaussian"), "Gaussian Component", "l");
```

```
// Garantir que a legenda é desenhada
legend->SetBorderSize(1); // Borda visível para verificar a presença da legenda
legend->Draw();

// Atualizar o canvas para garantir que a legenda seja mostrada
c->Update();

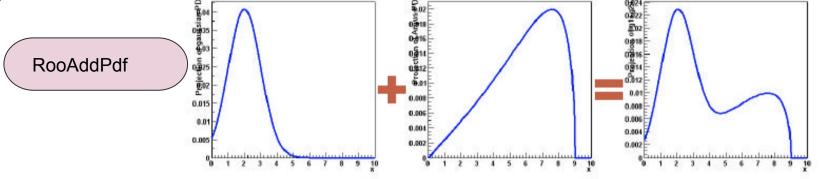
//c->Draw();

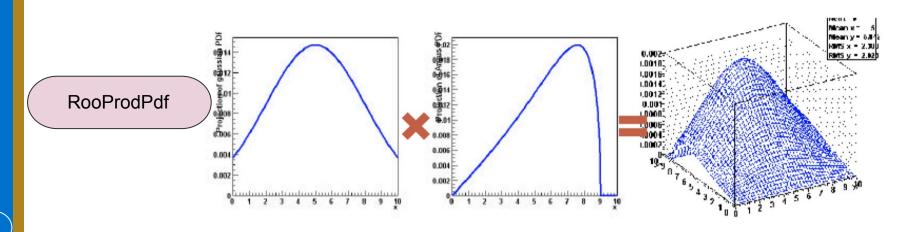
c->SaveAs("ImportarDadosFitModel.png");

file->Close();
```



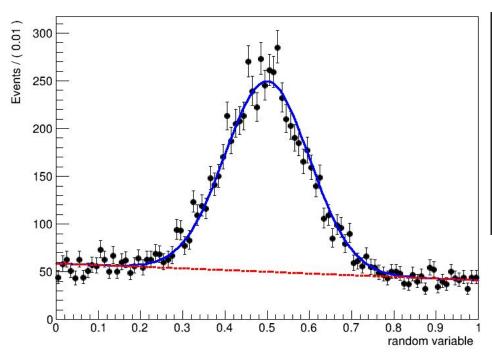
Construindo Modelo - usando componentes padrões







A RooPlot of "random variable"



um modelo composto por uma distribuição <u>Gaussiana</u> e uma função <u>linear</u>, gera dados aleatórios com base nesse modelo e, em seguida, plota os dados e o modelo no mesmo gráfico.

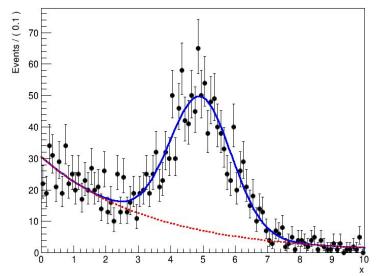
```
wsing namespace Roofit;
  void exemploAddPdf(){
  // observable
  RooRealVar x("x", "random variable", 0.0, 1.0);
  // Gaussian model
  RooRealVar mu("mu", "mean parameter", 0.5, 0.0, 1.0);
  RooRealVar sigma("sigma", "width parameter", 0.1, 0.0, 0.3);
  RooGaussian gaus("gaus", "Gaussian PDF", x, mu, sigma);
  // Linear function: 1 + slope*x
  RooRealVar slope("slope", "slope parameter", -0.3, -10., 10.);
  RooPolynomial linear("linear", "Linear function", x, RooArgSet(slope));
  // add up: Gaussian + linear
  RooRealVar fraction("fraction", "fraction of Gaussian", 0.5.0., 1.);
  RooAddPdf model("model", "PDF model", RooArgList(gaus, linear), RooArgList(fraction));
  // generate random data, plot
  RooDataSet *dataset = model.generate(x, 10000);
  RooFitResult* fit result = model.fitTo(*dataset. RooFit::Save()):
  fit result->Print("v");
  TCanvas *c1 = new TCanvas("c1", "c1", 800, 600);
  RooPlot* frame = x.frame():
  dataset->plotOn(frame);
  model.plotOn(frame):
  model.plotOn(frame, Components(linear), LineStyle(7), LineColor(kRed));
  frame->Draw():
  c1->Draw();
  c1->SaveAs("exemploSomaPDF.png");
```

0.2 0.3 0.4 0.5 0.6 0.7 0.8 0.9



Ajuste não estendido vs Ajuste estendido:





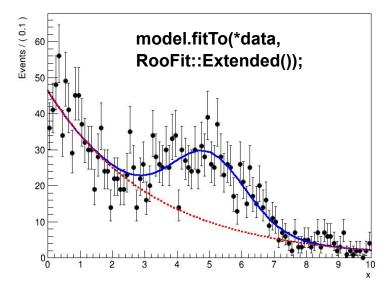
 $L_i = f_s \cdot P_s(x_i; \mu, \sigma) + (1 - f_s) \cdot P_b(x_i; c_1)$

Floating Parameter

bkgc fraction sigmean sigwidth

FinalValue +/- Error

A RooPlot of "x"



$$L_i = n_s \cdot P_s(x_i; \mu, \sigma) + n_b \cdot P_b(x_i; c_1)$$

Floating Parameter	FinalValue +/-	Error
bkgc nbkg nsig sigmean sigwidth	-3.0682e-01 +/- 1.4397e+03 +/- 5.6009e+02 +/- 4.9749e+00 +/- 1.1567e+00 +/-	



```
b #include "Kooplot.n"
7 #include "TCanvas.h"
9 void extended likelihood() {
11
       RooRealVar x("x", "x", -10, 10);
12
13
      // Definir o PDF do sinal (Gaussiana)
14
      RooRealVar mean("mean", "mean of gaussian", 0, -10, 10);
15
       RooRealVar sigma("sigma", "width of gaussian", 2, 0.1, 5);
       RooGaussian gauss("gauss", "Gaussian Signal PDF", x, mean, sigma);
17
18
      // Definir o PDF do fundo (Exponencial)
19
       RooRealVar tau("tau", "slope of exponential", -0.5, -5.0, 0.0);
      RooExponential expo("expo", "Exponential Background PDF", x, tau);
21
22
       // Número esperado de eventos de sinal e fundo
23
      RooRealVar nsig("nsig", "number of signal events", 500, 0, 1000);
24
      RooRealVar nbkg("nbkg", "number of background events", 500, 0, 1000);
25
26
       // Modelo estendido combinando sinal e fundo
27
       RooAddPdf model("model", "Signal + Background", RooArgList(gauss, expo), RooArgList(nsig, nbkg));
28
29
      // Gerar um conjunto de dados simulados
30
      RooDataSet* data = model.generate(x, 1000);
31
32
      // Ajustar o modelo aos dados (verossimilhança estendida)
33
      //model.fitTo(*data, RooFit::Extended());
34
       RooFitResult* fit result = model.fitTo(*data, RooFit::Save(), RooFit::Extended());
       // Acessar os parâmetros ajustados e seus erros
      fit result->Print("v"); // Imprime os detalhes do ajuste
37
38
      // Acessar os valores ajustados e incertezas
       double nsig val = nsig.getVal();
10
      double nsig err = nsig.getError();
11
       double nbkg val = nbkg.getVal();
12
      double nbkq err = nbkq.getError();
43
14
       std::cout << "Número ajustado de eventos de sinal: " << nsig val << " ± " << nsig err << std::endl;
       std::cout << "Número ajustado de eventos de fundo: " << nbkg val << " ± " << nbkg err << std::endl;
       // Criar um gráfico para a variável x e plotar os dados
       RooPlot* frame = x.frame();
       data->plotOn(frame);
```

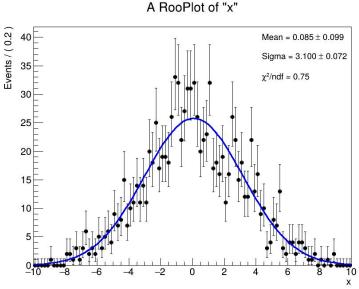




Como você sabe se o seu fit está "bom"?

- Para 1-D fit, χ^2 é usualmente a melhor coisa a fazer
- Algumas ferramentas implementadas no RooPlot é capaz de calcular o

double chi2 = frame->chisquare(nFloatParam);



```
pdf.paramOn(frame, RooFit::Layout(0.6, 0.9,0.9));
  // Adicionar um TLegend para exibir informações dos parâmetros e
chi2
  TLegend *leg = new TLegend(0.6, 0.7, 0.9, 0.9);
  leg->SetTextSize(0.03);
  leg->SetBorderSize(0);
  leg->SetFillStyle(0):
  leg->AddEntry((TObject*)0, Form("Mean = %.3f #pm %.3f",
mean.getVal(), mean.getError()), "");
  leg->AddEntry((TObject*)0, Form("Sigma = %.3f #pm %.3f",
sigma.getVal(), sigma.getError()), "");
  leg->AddEntry((TObject*)0, Form("#chi^{2}/ndf = %.2f", chi2), "");
  leg->Draw():
```



Estudo de Validação do Ajuste - A distribuição pull

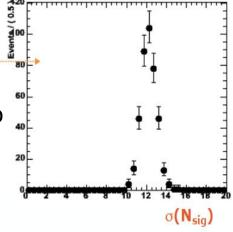
E quanto à validade do erro?

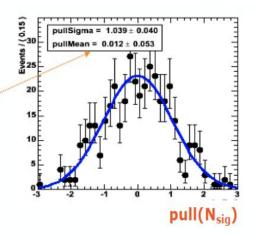
- Distribuição de erro de experimentos simulados é difícil de interpretar
- -Não temos o equivalente de $N_{\rm sig}$ (gerado) para o erro
 - Solução: verificar a pull distribution

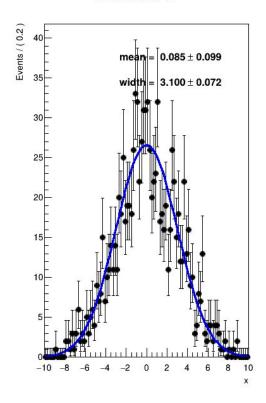
Definição:

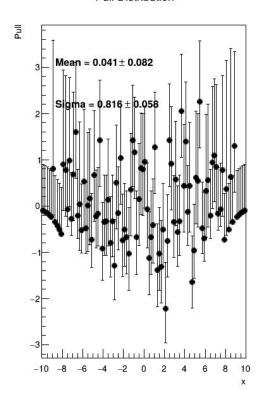
$$pull(N_{sig}) = rac{N_{sig}^{fit} - N_{sig}^{true}}{\sigma_N^{fit}}$$

- Propriedades da pull:
- frame->pullHist();
- Mean é 0 se não há bias
- Width é 1 se o erro está correto
- Nesse exemplo: sem bias, erro correto dentro da precisão estatística de estudo









- Pull: http://physics.rockefeller.edu/luc/technical_reports/cdf5776_pulls.pdf



Trabalhando com o RooFit

Exercício 1

- Crie uma p.d.f Crystall Ball, gere uma amostra de dados a partir dessa pdf e ajuste aos dados, adicione a caixa de informação estatistica dos dados e do modelo. Quais foram os valores ajustados para os parâmetros dessa pdf?
- Você pode encontrar diversas pdfs no RooFit no link abaixo:
 - -https://root.cern/download/doc/RooFit_Users_Manual_2.91-33.pdf
 - -(todas os nomes das classes em RooFit começam com "Roo")



Exercício 2

Defina uma variável contínua x no intervalo de 0 a 10.

Defina uma função exponencial decrescente (exp(-lambda * x)), onde lambda é um parâmetro inicial com valor de 1 e limites de ajuste entre 0.1 e 2.

Gere 1500 eventos simulados a partir dessa distribuição exponencial.

Realize um ajuste **estendido** da função exponencial, ajustando tanto o parâmetro lambda quanto o número total de eventos observados.

Visualize o ajuste e exiba os resultados ajustados para lambda e o rendimento total (número de eventos).

Responda:

Qual é o valor ajustado para o parâmetro lambda?

Qual é o número total de eventos de eventos ajustados?

Compare os valores ajustados com os valores gerados. Eles estão dentro das expectativas?



Exercício 3

Construa um modelo (sinal + background) e ajuste aos dados para a distribuição de massa da ressonância J/ψ . Utilize o arquivo que se encontra no link: https://cernbox.cern.ch/index.php/s/DInglmV9W52WPvY

Faça o teste estatistico do seu ajuste, calculando o \Box^2 / ndf. Use o método paramOn() para adicionar os parâmetros ajustados ao gráfico.

Informação: pico da massa do J/Psi ~ 3,096916 GeV/c²

- o a PDF do sinal no pico do J/₩ com uma função Crystal Ball
- o a PDF do Background com uma polinomial



Sumário sobre o RooFit

- Overview das funcionalidades do RooFit
 - -nem tudo foi coberto
- –não foi discutido como isso funciona internamente (optimização, dedução analitica,etc..)
- Capaz de lidar com modelos complexos
 - -modelos com grande número de parâmetros
 - -sendo usado em muitas análises do LHC
- Workspace:
 - -fácil de criar modelos usando a sintaxe factory
- -ferramenta para armazenar e compartilhar modelos (combinação de análise)



Backup

Os dados observados são consistentes com o modelo proposto?

- O teste do χ^2 é uma ferramenta estatística usada para avaliar a adequação de um modelo aos dados observados.
- Ele mede a discrepância entre os dados observados e os valores esperados de um modelo, ajudando a verificar a qualidade do ajuste.
- É calculado por: $\chi^2 = \sum_{i=1}^n \frac{(O_i E_i)^2}{E_i}$
- onde O_i são os valores observados e E_i são os valores esperados.



• O melhor ajuste é obtido quando o valor de χ^2 dividido pelo número de graus de liberdade (ndf) se aproxima de 1.

• Graus de liberdade referem-se ao número de valores independentes que podem variar em uma análise.

• Em um ajuste de curva, os graus de liberdade são geralmente dados pelo número de pontos de dados menos o número de parâmetros ajustados.



Terminologias

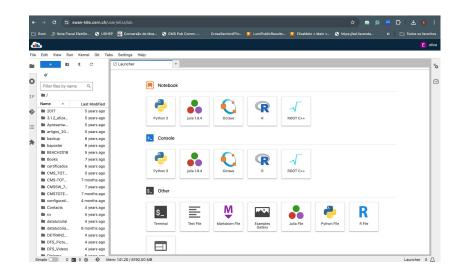
Here we give pragmatic definitions for a few basic concepts that we will use.

- **observable** something you measure in an experiment, for example a particle's momentum. Often, a function of measured quantities, for example an invariant mass of several particles
- global observable or auxiliary observable an observable from another measurement, for example, the integrated luminosity
- model a set of probability density functions (PDFs), which describe distributions of the observables or functions of observables
- model parameter any variable in your PDF expression, which is not an observable
- parameter of interest (POI) a model parameter that you study, for example a cross section of your signal process
- **nuisance parameter** every other model parameter, which is not your parameter of interest
- data or dataset a set of values of observables, either measured in an experiment, or simulated
- **likelihood** a model computed for a particular dataset
- **hypothesis** a particular model, with specified observables, POI, nuisance parameters, and prior PDFs (in case of Bayesian inference)
- **prior PDF** a probability density for an observable or a model parameter, which is known *a priori*, i.e. before a measurement is considered. This is a Bayesian concept exclusively. Prior has no meaning or place in a frequentist type of inference
- Bayesian a type of statistical inference that usually produces probability of the hypothesis given the data.
 Requires a prior.
- **frequentist** a type of statistical inference that usually produces probability of the data given the hypothesis.



O **Jupyter Notebook** é uma aplicação web de código aberto que permite criar e compartilhar documentos que contêm código executável, visualizações, texto explicativo e outros elementos multimídia. Ele é amplamente utilizado em ciência de dados, análise estatística, aprendizado de máquina, simulações numéricas e em muitos outros campos onde a exploração interativa e a comunicação de resultados são importantes.







Exemplo 02 em C++

```
#include "RooRealVar.h"
#include "RooGaussian.h"
#include "RooDataSet.h"
#include "RooPlot.h"
#include "TCanvas.h"
void generate_events() {
   // Definir variável e PDF
   RooRealVar x("x", "x", -10, 10);
   RooRealVar mean("mean", "mean", 0, -10, 10);
   RooRealVar sigma("sigma", "sigma", 1, 0.1, 10);
   RooGaussian gauss("gauss", "Gaussian PDF", x, mean, sigma);
   // Gerar dataset
   RooDataSet* data = gauss.generate(RooArgSet(x), 10000);
   // Criar frame para plotagem
   RooPlot* xframe2 = x.frame(ROOT.RooFit.Title("Gaussian p.d.f. with data"));
   // Plotar dados e PDF no frame
   data->plotOn(xframe2);
   gauss.plotOn(xframe2);
   // Criar canvas e desenhar frame
   TCanvas* canvas = new TCanvas("canvas", "Gaussian PDF with Data", 800, 600);
   xframe2->Draw();
   canvas->Draw();
generate_events();
```



Gerando um Conjunto de Dados Unbinned:

```
#include "RooRealVar.h"
#include "RooGaussian.h"
#include "RooDataSet.h"
void generate_unbinned_data() {
    RooRealVar x("x", "x", -10, 10);
    RooRealVar mean("mean", "mean", 0, -10, 10);
    RooRealVar sigma("sigma", "sigma", 1, 0.1,
10);
    RooGaussian gauss("gauss", "Gaussian PDF",
x, mean, sigma);
    // Gerar dados unbinned
    RooDataSet* unbinned_data =
gauss.generate(RooArgSet(x), 10000);
    // Usar o conjunto de dados para análise ou
ajuste
```

Gerando um Conjunto de Dados binned:

```
#include "RooRealVar.h"
#include "RooGaussian.h"
#include "RooDataSet.h"
#include "RooDataHist.h"
void generate_binned_data() {
    RooRealVar x("x", "x", -10, 10);
    RooRealVar mean("mean", "mean", 0, -10, 10);
    RooRealVar sigma("sigma", "sigma", 1, 0.1, 10);
    RooGaussian gauss("gauss", "Gaussian PDF", x, mean,
sigma);
    // Gerar dados unbinned
    RooDataSet* unbinned_data =
gauss.generate(RooArgSet(x), 10000);
    // Criar histograma a partir dos dados unbinned
    RooDataHist* binned_data =
unbinned_data->binnedClone();
   // Usar o conjunto de dados binned para análise ou ajuste
```