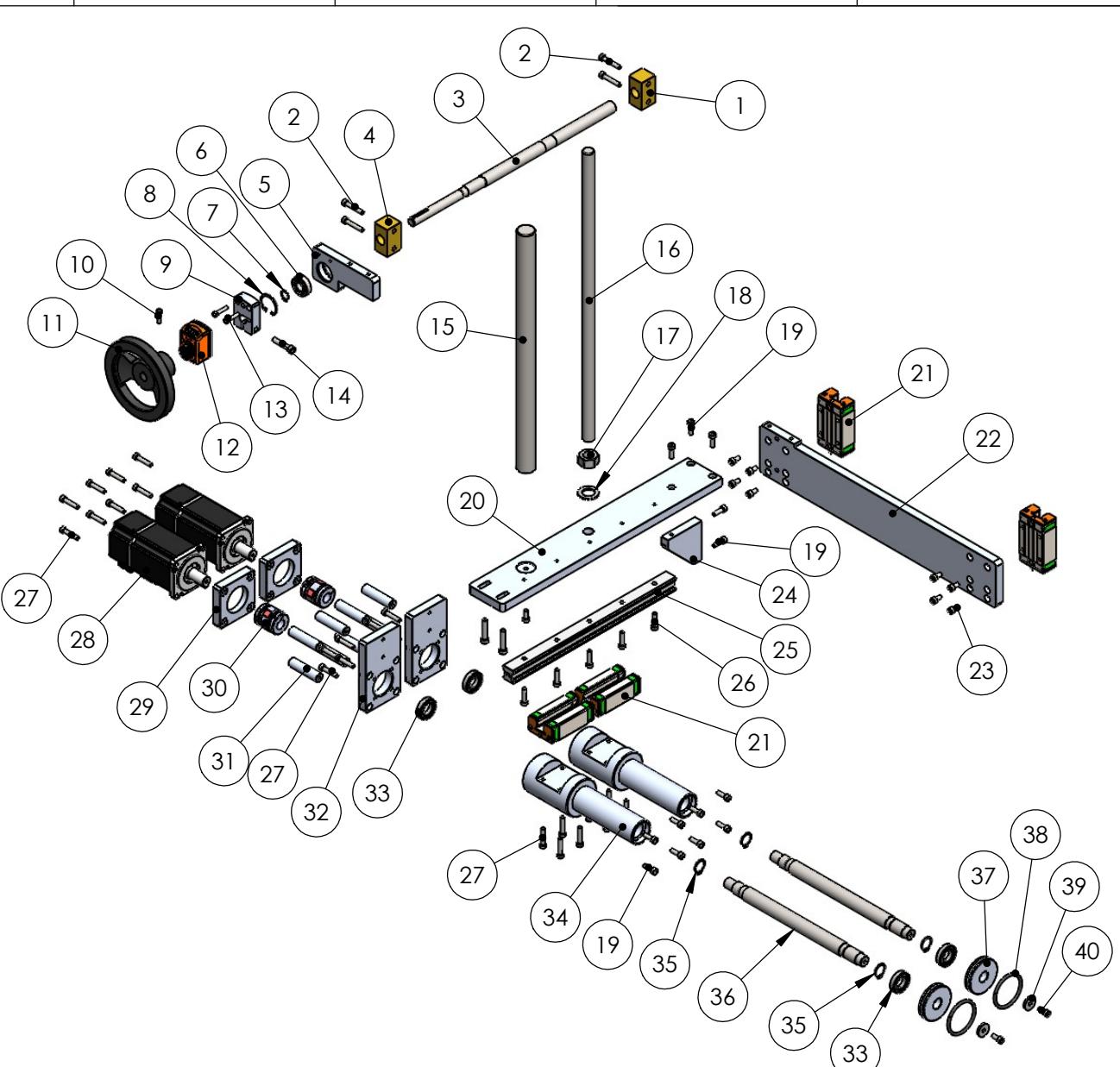


ITEM	Nº DA PEÇA	DESCRIÇÃO	QTDE
1	CP04_0049_00	CASTANHA ROSCA ESQUERDA	1
2		Parafuso Sext. Int. Cabeça Cilíndrica Inox M5x30	4
3	CP04_0063_00	FUSO EJETOR	1
4	CP04_0048_00	CASTANHA ROSCA DIREITA	1
5	CP04_0069_01	MANCAL EJETOR	1
6		ROLAMENTO DE ESFERAS 6001	1
7		Anel Elástico Externo 12mm	1
8		Anel Elástico Interno 28mm Inox	1
9	CP04_0047_00	MORDENTE SIKO	1
10		Parafuso Sext. Int. Cab. Cil. Inox M4x16	1
11		VOLANTE CHAVETADO	1
12		CONTADOR DE VOLTA SIKO DA04	1
13		Parafuso Sext. Int. Cabeça Cilíndrica Inox M4x20	2
14		Parafuso Sext. Int. Cabeça Cilíndrica Inox M6x30	3
15	CP04_0141_00	HASTE RETIFICADA EJETOR	1
16	CP04_0072_00	FUSO VERTICAL EJETOR	1
17		Porca Sextavada Inox M16x2,0 Polido	1
18		Arruela Lisa M16 Inox	1
19		Parafuso Sext. Int. Cabeça Cilíndrica Inox M5x16	13
20	CP04_0066_00	BASE MANCAL GUIA EJETOR	1
21		BLOCO GUIA LINEAR CGH20CAZ0H	4
22	CP04_0065_00	BASE MOV. EJETOR	1
23		Parafuso Sext. Int. Cabeça Cilíndrica Inox M5x10	8
24	CP04_0068_00	CANTONEIRA SUST.	1
25		CGR20R300H - TRILHO GUIA LINEAR	1
26		Parafuso Sext. Int. Cabeça Cilíndrica Inox M5x20	5
27		Parafuso Sext. Int. Cabeça Cilíndrica Inox M5x25	24
28		SERVO MOTOR 400W EM1CM4020C0C	2
29	CP04_0060_00	SUPORTE FIX. MOTOR	2
30	CP04_0058_00	ACOPLAMENTO SERVO MOTOR	2
31	CP04_0059_00	ESPEÇADOR SUP. MOTOR	8
32	CP04_0057_01	BASE MANCAL TRAÇÃO	2
33		Rolamento de Esferas 61903	4
34	CP04_0053_00	MANCAL EJETOR/TRAÇÃO	2
35		Anel Elástico Externo 17mm	4
36	CP04_0064_00	EIXO MANCAL EJETOR	2
37	CP04_0067_00	RODA DE FRICÇÃO	2
38		ANEL ORING 2224	2
39	CP04_0142_00	ARRUELA TRAVA	2
40		Parafuso Sext. Int. Cabeça Cil. Inox M5x12	3



N/A	9.89	01	N/A	N/A
TRATAMENTO SUPERFICIAL	PESO UNIT. (Kg)	QTDE.	MATERIAL	DIMENSÕES EM BRUTO
TOLERÂNCIA GERAL Quando não especificado utilizar ISO 2768 mK	DESENHADO POR: Carlos Donato	DATA 03/10/2024	NOME/NÚMERO DO DESENHO MT04_0005_00	
	APROVADO POR: Bruno Marques	ESCALA 1:50	REV.: 00	
	DESCRÍPCAO DO COMPONENTE CJ. EJETOR			
	CLIENTE: IMEK® - Automação & Robótica	DIMENSÕES EM: mm	FOLHA 1 DE 1	
	1º DIEDRO	3º DIEDRO		

**IMEK**  
AUTOMAÇÃO E ROBÓTICA