AEDS III

Ordenação Externa Prof. Olga Goussevskaia

Sumário:

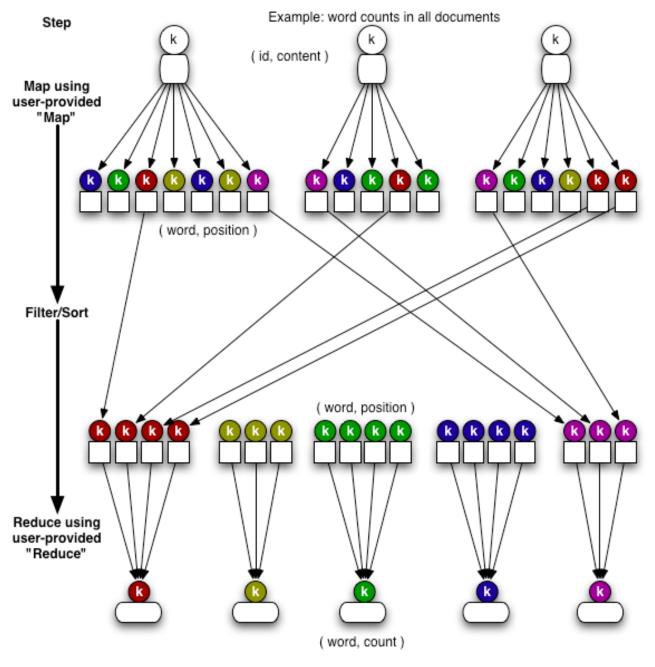
- Exemplo de aplicação: MapReduce do Google
- Intercalação balanceada
- Seleção por substituição
- Intercalação polifásica
- Quicksort externo

- Exemplo de aplicação: MapReduce do Google
 - Framework de computação distribuída e paralela.
 - Realiza operações simples sobre entradas muito grandes de dados, onde a computação sobre uma parte não afeta a computação sobre a outra parte (admite paralelização trivial)

MapReduce do Google

- Exemplo de problema: contar quantas vezes cada URL foi acessada.
 - Entrada: vários arquivos de log de acessos
 - Estimativa do número de documentos indexados pelo Google em 2008: 1 trilhão (10^12).
- Map: dividir a entrada de dados e distibuir entre vários processadores (p_i). Retorno: lista de pares <URL, count_i>
- Reduce: agregar as saídas da fase Map através de uma ordenação externa e emitir o resultado total <URL, count total>

MapReduce do Google



Exemplo 2: contar ocorrências de palavras em todos os documentos.

- A ordenação externa consiste em ordenar arquivos de tamanho maior que a memória interna disponível.
- Os métodos de ordenação externa são muito diferentes dos de ordenação interna.
- Na ordenação externa os algoritmos devem diminuir o número de acesso as unidades de memória externa.
- Nas memórias externas, os dados ficam em um arquivo seqüencial.
- Apenas um registro pode ser acessado em um dado momento. Essa é uma restrição forte se comparada com as possibilidades de acesso em um vetor.
- Logo, os métodos de ordenação interna são inadequados para ordenação externa.
- Técnicas de ordenação diferentes devem ser utilizadas.

Fatores que determinam as diferenças das técnicas de ordenação externa:

- 1. Custo para acessar um item é algumas ordens de grandeza maior.
- 2. O custo principal na ordenação externa é relacionado a transferência de dados entre a memória interna e externa.
- 3. Existem restrições severas de acesso aos dados.
- 4. O desenvolvimento de métodos de ordenação externa é muito dependente do estado atual da tecnologia.
- 5. A variedade de tipos de unidades de memória externa torna os métodos dependentes de vários parâmetros.
- 6. Assim, apenas métodos gerais serão apresentados.

- O método mais importante é o de ordenação por intercalação.
- Intercalar significa combinar dois ou mais blocos ordenados em um único bloco ordenado.
- A intercalação é utilizada como uma operação auxiliar na ordenação.
- Estratégia geral dos métodos de ordenação externa:
 - 1. Quebre o arquivo em blocos do tamanho da memória interna disponível.
 - 2. Ordene cada bloco na memória interna.
 - 3. Intercale os blocos ordenados, fazendo várias passadas sobre o arquivo.
 - 4. A cada passada são criados blocos ordenados cada vez maiores, até que todo o arquivo esteja ordenado.

- Os algoritmos para ordenação externa devem reduzir o número de passadas sobre o arquivo.
- Uma boa medida de complexidade de um algoritmo de ordenação por intercalação é o número de vezes que um item é lido ou escrito na memória auxiliar.
- Os bons métodos de ordenação geralmente envolvem no total menos do que dez passadas sobre o arquivo.

• Considere um arquivo armazenado em uma fita de entrada:

- Objetivo:
 - Ordenar os 22 registros e colocá-los em uma fita de saída.
- Os registros são lidos um após o outro.
- Considere uma memória interna com capacidade para para três registros.
- Considere que esteja disponível seis unidades de fita magnética.

• Fase de criação dos blocos ordenados:

fita 1: INT ACO ADE

fita 2: CER ABL A

fita 3: AAL ACN

- Fase de intercalação Primeira passada:
 - 1. O primeiro registro de cada fita é lido.
 - 2. Retire o registro contendo a menor chave.
 - 3. Armazene-o em uma fita de saída.
 - 4. Leia um novo registro da fita de onde o registro retirado é proveniente.
 - 5. Ao ler o terceiro registro de um dos blocos, sua fita fica inativa.
 - 6. A fita é reativada quando o terceiro registro das outras fitas forem lidos.

- Fase de intercalação Primeira passada:
 - 7. Neste instante um bloco de nove registros ordenados foi formado na fita de saída.
 - 8. Repita o processo para os blocos restantes.
- Resultado da primeira passada da segunda etapa:

fita 4: AACEILNRT

fita 5: *A A A B C C L N O*

fita 6: *A A D E*

- Quantas passadas são necessárias para ordenar um arquivo de tamanho arbitrário?
 - Seja n, o número de registros do arquivo.
 - Suponha que cada registro ocupa m palavras na memória interna.
 - A primeira etapa produz n/m blocos ordenados.
 - Seja P(n) o número de passadas para a fase de intercalação.
 - Seja f o número de caminhos intercalados.
 - Assim:

$$P(n) = \log_f \frac{n}{m}.$$

No exemplo acima, n=22, m=3 e f=3 temos:

$$P(n) = \log_3 \frac{22}{3} = 2.$$

- No exemplo foram utilizadas 2f fitas para uma intercalação-de-f-caminhos.
- É possível usar apenas f + 1 fitas:
 - Encaminhe todos os blocos para uma única fita.
 - Redistribuia estes blocos entre as fitas de onde eles foram lidos.
 - O custo envolvido é uma passada a mais em cada intercalação.
- No caso do exemplo de 22 registros, apenas quatro fitas seriam suficientes:
 - A intercalação dos blocos a partir das fitas 1, 2 e 3 seria toda dirigida para a fita 4.
 - Ao final, o segundo e o terceiro blocos ordenados de nove registros seriam transferidos de volta para as fitas 1 e 2.

- A implementação do método de intercalação balanceada pode ser realizada utilizando filas de prioridades.
- As duas fases do método podem ser implementadas de forma eficiente e elegante.
- Operações básicas para formar blocos ordenados:
 - Obter o menor dentre os registros presentes na memória interna.
 - Substituí-lo pelo próximo registro da fita de entrada.
- Estrutura ideal para implementar as operações: heap.
- Operação de substituição:
 - Retirar o menor item da fila de prioridades.
 - Colocar um novo item no seu lugar.
 - Reconstituir a propriedade do heap.

Algoritmo:

- 1. Inserir m elementos do arquivo na fila de prioridades.
- 2. Substituir o menor item da fila de prioridades pelo próximo item do arquivo.
- 3. Se o próximo item é menor do que o que saiu, então:
 - Considere-o membro do próximo bloco.
 - Trate-o como sendo maior do que todos os itens do bloco corrente.
- 4. Se um item marcado vai para o topo da fila de prioridades então:
 - O bloco corrente é encerrado.
 - Um novo bloco ordenado é iniciado.

Entra	1	2	3
E	I	N	T
R	N	E^*	T
C	R	E^*	T
A	T	E^*	<i>C</i> *
L	A^*	E^*	<i>C</i> *
A	C^*	E^*	L^*
C	E^*	\boldsymbol{A}	L^*
A	L^*	\boldsymbol{A}	C
0	\boldsymbol{A}	\boldsymbol{A}	C
В	\boldsymbol{A}	O	C
A	В	0	C

Entra	1	2	3
L	C	O	A^*
A	L	O	A^*
N	O	A^*	A^*
C	A^*	<i>N</i> *	A^*
E	A^*	<i>N</i> *	<i>C</i> *
A	C^*	<i>N</i> *	E^*
D	E^*	<i>N</i> *	\boldsymbol{A}
A	N^*	D	\boldsymbol{A}
	\boldsymbol{A}	D	\boldsymbol{A}
	\boldsymbol{A}	D	
	D		

- Primeira passada sobre o arquivo exemplo.
- Os asteriscos indicam quais chaves pertencem a blocos diferentes.

- Fase de intercalação dos blocos ordenados obtidos na primeira fase:
 - Operação básica: obter o menor item dentre os ainda não retirados dos f blocos a serem intercalados.

Algoritmo:

- Monte uma fila de prioridades de tamanho f.
- A partir de cada uma das f entradas:
 - Substitua o item no topo da fila de prioridades pelo próximo item do mesmo bloco do item que está sendo substituído.
 - Imprima em outra fita o elemento substituído.

• Exemplo:

Entra	1	2	3
\boldsymbol{A}	\boldsymbol{A}	\boldsymbol{C}	I
L	\boldsymbol{A}	\boldsymbol{C}	I
E	\boldsymbol{C}	L	I
R	E	L	I
N	I	L	R
	L	N	R
T	N	R	
	R	T	
	T		

- Para f pequeno não é vantajoso utilizar seleção por substituição para intercalar blocos:
 - Obtém-se o menor item fazendo f-1 comparações.
- Quando f é 8 ou mais, o método é adequado:
 - Obtém-se o menor item fazendo $\log_2 f$ comparações.

- As operações de entrada e saída de dados devem ser implementadas eficientemente.
- Deve-se procurar realizar a leitura, a escrita e o processamento interno dos dados de forma simultânea.
- Os computadores de maior porte possuem uma ou mais unidades independentes para processamento de entrada e saída.
- Assim, pode-se realizar processamento e operações de E/S simultaneamente.

- Técnica para obter superposição de E/S e processamento interno:
 - Utilize 2f áreas de entrada e 2f de saída.
 - Para cada unidade de entrada ou saída, utiliza-se duas áreas de armazenamento:
 - 1. Uma para uso do processador central
 - 2. Outra para uso do processador de entrada ou saída.
 - Para entrada, o processador central usa uma das duas áreas enquanto a unidade de entrada está preenchendo a outra área.
 - Depois a utilização das áreas é invertida entre o processador de entrada e o processador central.
 - Para saída, a mesma técnica é utilizada.

- Problemas com a técnica:
 - Apenas metade da memória disponível é utilizada.
 - Isso pode levar a uma ineficiência se o número de áreas for grande.
 Ex: Intercalação-de-f-caminhos para f grande.
 - Todas as f áreas de entrada em uma intercalação-de-f-caminhos se esvaziando aproximadamente ao mesmo tempo.

- Solução para os problemas:
 - Técnica de previsão:
 - * Requer a utilização de uma única área extra de armazenamento durante a intercalação.
 - Superpõe a entrada da próxima área que precisa ser preenchida com a parte de processamento interno do algoritmo.
 - * É fácil saber qual área ficará vazia primeiro.
 - * Basta olhar para o último registro de cada área.
 - A área cujo último registro é o menor, será a primeira a se esvaziar.

- Escolha da ordem de intercalação f:
 - Para fitas magnéticas:
 - * f deve ser igual ao número de unidades de fita disponíveis menos um.
 - * A fase de intercalação usa f fitas de entrada e uma fita de saída.
 - * O número de fitas de entrada deve ser no mínimo dois.
 - Para discos magnéticos:
 - * O mesmo raciocínio acima é válido.
 - * O acesso sequencial é mais eficiente.
 - Sedegwick (1988) sugere considerar f grande o suficiente para completar a ordenação em poucos passos.
 - Porém, a melhor escolha para f depende de vários parâmetros relacionados com o sistema de computação disponível.

- Notação:
 - n: número e registros a serem ordenados,
 - m: tamanho da memória principal,
 - f: número de caminhos intercalados
- Estratégia geral:
 - 1. Quebrar o arquivo em blocos menores ordenados
 - Intercalação balanceada: criar n/m blocos de tamanho m
 - Seleção por substituição: usar um heap de tamanho m para criar blocos de tamanho médio 2m
 - Iterativamente intercalar blocos ordenados, criando blocos ordenados cada vez maiores

- Notação:
 - n: número e registros a serem ordenados,
 - m: tamanho da memória principal,
 - f: número de caminhos intercalados
 - b: número inicial de blocos ordenados
 - P(n): número de passadas na fase de intercalação

$$P(n) = \log_{f}(b)$$

- Intercalação balanceada: P(n) = log_f (teto(n/m))
 - Ex: n=22, m=3, f=3, P(n)=2
- Seleção por substituição: P(n) = log_f (teto(n/2m))
 - Ex: n=22, m=3, f=3, P(n)=2
- Tem que considerar tb o custo de uma passada adicional para criar os blocos ordenados iniciais

- Como escolher f (número de caminhos)?
 - Ex: n=200milhões, m=1milhão, P(n)=2?

$$f^2 >= teto(n/2m) => f >= sqrt(100) => f >= 10$$

- E o número de fitas?
 - Intercalação balanceada: 2f (muito grande)
 - Alternativa: f+1
 - Usar uma única fita de saída
 - Custo: uma cópia adicional a cada passada da fase de intercalação!
 - Como eliminar este custo adicional?

- Problema com a intercalação balanceada de vários caminhos:
 - Necessita de um grande número de fitas.
 - Faz várias leituras e escritas entre as fitas envolvidas.
 - Para uma intercalação balanceada de f caminhos são necessárias 2f fitas.
 - Alternativamente, pode-se copiar o arquivo quase todo de uma única fita de saída para f fitas de entrada.
 - Isso reduz o número de fitas para f + 1.
 - Porém, há um custo de uma cópia adicional do arquivo.
- Solução:
 - Intercalação polifásica.

- Os blocos ordenados s\(\tilde{a}\) dispon\(\tilde{v}\) eis.
- Uma fita é deixada livre.
- Em seguida, a intercalação de blocos ordenados é executada até que uma das fitas esvazie.
- Neste ponto, uma das fitas de saída troca de papel com a fita de entrada.

- Blocos iniciais criados na Seleção por Substituição:
 - Arquivo: INTERCALACAOBALANCEADA
 - f1: INRT AACEN
 - f2: ACEL AAD
 - f3: AABCLO
- Blocos iniciais criados na Intercalação Polifásica:
 - f1: INRT ACEL AABCLO
 - f2: AACEN AAD
 - f3:
- Fase de intercalação polifásica (nenhuma cópia direta)
 - f1: AABCLO (alguns blocos não são intercalados)
 - f2:
 - f3: AACEINNRT AAACDEL

- Exemplo:
 - Depois da intercalação-de-2-caminhos das fitas 1 e 3 para a fita 2:

fita 1:

fita 2: AAAABCCEILNNORT

fita 3: AAACDEL

- Finalmente:

fita 1: A A A A A A A B C C C D E E I L L N N O R T

fita 2:

fita 3:

- A intercalação é realizada em muitas fases.
- As fases n\u00e3o envolvem todos os blocos.
- Nenhuma cópia direta entre fitas é realizada.

- A implementação da intercalação polifásica é simples.
- A parte mais delicada está na distribuição inicial dos blocos ordenados entre as fitas.
- Distribuição dos blocos nas diversas etapas do exemplo:

fita 1	fita 2	fita 3	Total
3	2	0	5
1	0	2	3
0	1	1	2
1	0	0	1

Intercalação Polifásica (4 fitas)

f1	f2	f3	f4	Total
0	13	11	7	31
7	6	4	0	17
3	2	0	4	9
1	0	2	2	5
0	1	1	1	3
1	0	0	0	1

Menor num.
Fibonacci
generalizado
(Tribonacci)
maior que
num. inicial de
blocos.

Análise:

- A análise da intercalação polifásica é complicada.
- O que se sabe é que ela é ligeiramente melhor do que a intercalação balanceada para valores pequenos de f.
- Para valores de f > 8, a intercalação balanceada pode ser mais rápida.

- Quicksort interno (paradigma de divisão e conquista):
 - Escolher um elemento pivot p da lista (rand/mediana)
 - Particionamento: reordenar a lista, tal que todos os elementos p fiquem depois de p. (se =p, qq lado)
 - Recursivamente ordenar as sub-listas p.
- Quicksort externo (mesmo paradigma)
 - Igual ao quicksort interno, so que o pivot é substituido por um buffer de tamanho m (m=O(log n), m≥3)
 - É um algoritmo in situ, ou seja, não necessita de memória externa adicional.
 - Os n registros a serem ordenados estão em memória secundária de acesso randômico.

- Foi proposto por Monard em 1980.
- Utiliza o paradigma de divisão e conquista.
- O algoritmo ordena *in situ* um arquivo $A = \{R_1, \dots, R_n\}$ de n registros.
- Os registros estão armazenados consecutivamente em memória secundária de acesso randômico.
- O algoritmo utiliza somente $O(\log n)$ unidades de memória interna e não é necessária nenhuma memória externa adicional.

- Seja R_i , $1 \le i \le n$, o registro que se encontra na i-ésima posição de A.
- Algoritmo:
 - 1. Particionar *A* da seguinte forma:

$$\{R_1,\ldots,R_i\} \le R_{i+1} \le R_{i+2} \le \ldots \le R_{j-2} \le R_{j-1} \le \{R_j,\ldots,R_n\},$$

2. chamar recursivamente o algoritmo em cada um dos subarquivos

$$A_1 = \{R_1, \dots, R_i\}$$
 e $A_2 = \{R_j, \dots, R_n\}$.

- Para o partionamento é utilizanda uma área de armazenamento na memória interna.
- Tamanho da área: TamArea = j i 1, com $TamArea \ge 3$.
- Nas chamadas recusivas deve-se considerar que:
 - Primeiro deve ser ordenado o subarquivo de menor tamanho.
 - Condição para que, na média, $O(\log n)$ subarquivos tenham o processamento adiado.
 - Subarquivos vazios ou com um único registro são ignorados.
 - Caso o arquivo de entrada A possua no máximo TamArea registros, ele é ordenado em um único passo.

- 1. Lê os primeiros m/2 e os últimos m/2 elementos para o buffer e ordena
- Guarda max(buffer) e min(buffer) para evitar reordenar elementos no meio q já estão escritos
- 3. Lê o próximo elemento x do começo ou do fim, alternadamente, de forma a balancear a escrita
- 4. Se x ≤ min(buffer), escreve x no espaço liberado no começo do arquivo de entrada
 Se x ≥ max(buffer), escreve x no fim do arquivo
 Senão, escreve min(buffer) ou max(buffer) e coloca x no buffer
- 5. Ao terminar, escrever o conteúdo do buffer
- Recursivamente, ordena(partição menor); ordena (partição restante)

- Exemplo: ordenar A{5, 3, 10, 6, 1, 7, **4**}, m=3
- 1. Lê {4,5,7}, ordene em memória: B{4,5,7}, min=4,max=7
- 2. Lê $\{3\}$: $(3 \le min) => escreve 3: A<math>\{3, 3, 10, 6, 1, 7, 4\}$
- 3. Lê {1}: $(1 \le min) =$ escreve 1: A{3, 1, 10, 6, 1, 7, 4}
- 4. Lê $\{10\}$: $(10 \ge max) => escreve 10$: A $\{3, 1, 10, 6, 1, 7, 10\}$
- 5. Lê {6}: (min < 6 < max) => escreve max (p/ balancear), coloca {6} no buffer:
 - A{3, 1, 10, 6, 1, 7, 10}, B{4,5,6}, min=4,max=6
- 6. Escreve o buffer no arquivo: A{3, 1, 4, 5, 6, 7, 10}
- 7. Recursão: ordena A{3, 1}; ordena A{7,10};

- Exemplo: ordenar A{**5**, 3, 10, 6, 1, 7, 4}, m=3
- 1. Lê {5,4,3}, ordene em memória: B{3,4,5}, min=3,max=5
- 2. Lê $\{7\}$: $(7 \ge max) => escreve 7$: A $\{5, 3, 10, 6, 1, 7, 7\}$
- 3. Lê {1}: $(1 \le min) =$ escreve 1: A{1, 3, 10, 6, 1, 7, 7}
- 4. Lê $\{10\}$: $(10 \ge max) => escreve 10$: A $\{1, 3, 10, 6, 1, 10, 7\}$
- 5. Lê $\{6\}$: $(6 \ge max) => escreve 6: A<math>\{1, 3, 10, 6, 6, 10, 7\}$
- 11. Escreve o buffer no arquivo: A{1, 3, 4, 5, 6, 10, 7}
- 12. Recursão: ordena A{1}; ordena A{6,10,7};

Quicksort Externo: Análise

- Seja n o número de registros a serem ordenados.
- Seja e b o tamanho do bloco de leitura ou gravação do Sistema operacional.
- Melhor caso: $O(\frac{n}{b})$
 - Por exemplo, ocorre quando o arquivo de entrada já está ordenado.
- Pior caso: $O(\frac{n^2}{\text{TamArea}})$
 - ocorre quando um dos arquivos retornados pelo procedimento
 Particao tem o maior tamanho possível e o outro é vazio.
 - A medida que n cresce, a probabilidade de ocorrência do pior caso tende a zero.
- Caso Médio: $O(\frac{n}{b}log(\frac{n}{\mathrm{TamArea}}))$
 - É o que tem amaior probabilidade de ocorrer.