# 贪吃蛇 反汇编代码分析报告



THINCT January 29, 2024

SnakeGame::update

SnakeGame::update 推测 this 的成员类型

SnakeGame::SnakeGame 推测 this 的成员类型

SnakeGame CE 动态监视 this 的成员类型

SnakeGame 内存分析 this 的成员含义

SnakeGameApp

SnakeGame::update

SnakeGame::update 推测 this 的成员类型

SnakeGame::SnakeGame 推测 this 的成员类型

SnakeGame CE 动态监视 this 的成员类型

SnakeGame 内存分析 this 的成员含义

SnakeGameApp

### EBX 代替当前的函数栈底

	004079C0	push	ebx
	004079C1	mov	ebx, esp
	004079C3	sub	esp, 8
	004079C6	and	esp, -8
	004079C9	add	esp, 4
	004079CC	push	ebp
	004079CD	mov	ebp,
[ebx+4]			
	004079D0	mov	[esp+4],
ebp			
	004079D4	mov	ebp, esp

- 1. 当 eip 在.text:004079C0 处, esp 所指向的是 ret addr.
- 2. 当 eip 在.text:004079C1 处, ebx 所指向的是 esp-4. 此时:
  - ・ebx+4 指向的是 ret addr
  - ・ebx+8 指向的是第一个参数

### EBX 代替当前的函数栈底

	004079C3	sub	esp, 8
	004079C6	and	esp,
0FFFFFF8h			
	004079C9	add	esp, 4
	004079CC	push	ebp

esp 实现了向下最近的 8 的倍数取证。比如 12 取整就是 8,16 取整就是 16,18 取整就是 16.因为是针对栈结构地址取整,所以越是往小的方向越安全,因为对于栈结构来讲,越小的地址是没有用过的地址。所以后面的 ebp,esp,ebp 只能作为局部变量的索引,而对于参数的索引,用 ebx 比较合适。

#### 总结:

对于这个函数来讲,并不是按照套路 ebp 作为局部变量和函数参数的唯一参考.

## 🧖 operator += 传参

&,sf::Time)

```
004079FF
                           mov
                                    eax,
[ebx+8]
              00407A02
                           mov
                                    ecx,
[eax+4]
                           push
              00407A05
                                    ecx
                                    edx, [eax]
              00407A06
                           mov
              00407A08
                           push
                                    edx
              00407A09
                           mov
                                    eax,
[ebp-2Ch]
              00407A0C
                           add
                                    eax, 28h
; '('
              00407A0F
                           push
                                    eax
                      sf::operator+=(sf::Time
             call
00407A10
```

### operator += 传参

&,sf::Time)

```
004079FF
                           mov
                                    eax,
[ebx+8]
              00407A02
                           mov
                                    ecx,
[eax+4]
                           push
              00407A05
                                    ecx
                                    edx, [eax]
              00407A06
                           mov
              00407A08
                           push
                                    edx
              00407A09
                           mov
                                    eax,
[ebp-2Ch]
              00407A0C
                           add
                                    eax, 28h
; '('
              00407A0F
                           push
                                    eax
                      sf::operator+=(sf::Time
             call
00407A10
```

6

### operator += 传参

#### 总结:

operator += 第一个参数是传地址, 第二个参数是传值, 只不过 sf::Time 的内存是 8 个字节, 所以从起始地址连续压栈 2 次. 本重 载函数主要需要掌握的是: **不能根据 push 来判断函数的参数个数**.

### 🏿 函数的返回值才是第一个参数

```
00407A19 mov
                                  ecx,
[ebp-2Ch]
             00407A1C movss
                                xmm0.
ds: real@3f800000
             00407A24 divss
                                xmm0, dword
ptr [ecx+24h]
             00407A29 push
                                ecx
             00407A2A movss
                                dword ptr
[esp]. xmm0
             00407A2F lea
                                  edx,
[ebp-28h]
             00407A32 push
                                edx
             00407A33 call
ds:__imp_?seconds@sf@@YA?AVTime@1@M@Z ;
sf::seconds(float)
```

### 函数的返回值才是第一个参数

```
xmm0, dword ptr [esp+8]
7AC94C90
             movss
7AC94C96
             mulss
                       xmm0, dword ptr
ds: [7AC982B8h]
              7AC94C9E
                           call
                                      7AC9600E
7AC94CA3
                         ecx, dword ptr
             mov
[esp+4]
              7AC94CA7
                                        dword
                           mov
ptr [ecx],eax
              7AC94CA9
                                        eax, ecx
                           mov
                                        dword
              7AC94CAB
                           mov
ptr [ecx+4],edx
              7AC94CAE
                           ret
```

## ≥ 参数与函数可能隔了几个 call

	00407B1A	push	1 ;
includesHea	d		
	00407B1C	mov	ecx,
[ebp-2Ch]	00/07045	- 4.4	
1408h	00407B1F	add	ecx,
140011			
00407B25	call	sf::Trans	formable::getPo
	cacc	011111111	101111000005001
	00407B2B	push	eax ;
location	00407B2B		<u> </u>
			<u> </u>
location [ebp-2Ch]	00407B2B 00407B2C	push mov	eax;
	00407B2B	push	eax ;

## 参数与函数可能隔了几个 call

includesHead	00407B1A	push	1 ;
	00407B1C	mov	ecx,
[ebp-2Ch]	00407B1F	add	ecx,
1408h			
00407B25	<b>call</b> 00407B2B	sf::Transfo. push	rmable::getPo eax ;
location			
[ebp-2Ch]	00407B2C	mov	ecx,
[ebp-2Ch]	00407B2C 00407B2F	add	ecx,

### 参数与函数可能隔了几个 call

#### 总结:

- 1. 通过动态调试观察 esp 变化来判断参数的个数
- 2. 经过编译器的优化, 函数的 push 可能在其他 call 之前进行 压栈的

#### 思考:

在函数被调用前后观察 esp 的变化, 是不是就能确定函数的调用约定了呢?

SnakeGame::update

SnakeGame::update 推测 this 的成员类型

SnakeGame::SnakeGame 推测 this 的成员类型

SnakeGame CE 动态监视 this 的成员类型

SnakeGame 内存分析 this 的成员含义

SnakeGameApp

### [ebp-2Ch] 存放 this, 加法偏移识别 this 的成员变量

cf..onovator -(cf..Timo C cf..Timo)

```
00407A16
                      add
                                  esp, OCh
          00407A19
                                  ecx, [ebp-2Ch]
                      mov
          00407A1C
                      movss
                                xmm0, ds: real@3f800000
                                xmm0. dword ptr [ecx+24h] : float :
          00407A24
                      divss
this->offset24h
          00407A29
                      push
                                  ecx
          00407424
                                dword ptr [esp], xmm0;
                      movss
esp->ecx [esp]=ds: real@3f800000
          00407A2F
                     lea
                                  edx, [ebp-28h];
sf::seconds的返回值存放的临时变量
          00407432
                      push
                                  edx
          00407A33
                      call
                                  ds:__imp_?seconds@sf@@YA?AVTime@1@M@Z ;
sf::seconds(float)
          00407A44
                                  edx, [ebp-2Ch]
                      mov
          00407A47
                      mov
                                  eax, [edx+2Ch]
          00407A4A
                      push
                                  eax
          00407A4B
                                  ecx. [edx+28h] : sf::Time : this->offset28h
                      mov
          00407A4E
                      push
                                  ecx
          00407A4F
                      call.
                                  ds: imp ??PsfaaYA NVTimea0a0aZ ;
sf::operator>=(sf::Time,sf::Time)
                      add
                                  esp, 10h
          00407A55
          00407A6A
                      push
                                  ecx
          00407A6B
                      mov
                                  edx, [ebp-2Ch]
          00407A6E
                      add
                                  edx, 28h; sf::Time : this->offset28h
          00407A71
                      push
                                  edx
          00407A72
                      call.
                                  ds: imp ??ZsfaaYAAAVTimeaOaAAV10aV10aaZ ;
```

### [ebp-2Ch] 存放 this, 加法偏移识别 this 的成员变量

00407C06

Snake::setColor(sf::Color)

call

```
00407A90
                      mov
                                  ecx, [ebp-2Ch]
          00407A93
                      add
                                  ecx, 13F0h
std::deque<Direction> : this->offset13F0h
                        ?fronta?$dequeaVDirectionaaV?$allocatoraVDirectionaaastdaaastdaa
00407A99
           call
: std::deaue<Direction>::front(void)
          00407ACC
                      push
                                  eax
                                                               : right
          00407ACD
                      mov
                                  ecx, [ebp-2Ch]
          00407AD0
                      add
                                  ecx, 1408h
00407AD6
           call
                       ds: imp ?getPosition@Transformable@sf@@QBEABV?$Vector2@M@2@XZ
: sf::Transformable::getPosition(void)
                  00407AFE
                              push
                                          edx
                                                                       : result
                  00407AFF
                              mov
                                          ecx, [ebp-2Ch]
                  00407B02
                              add
                                          ecx, 4Ch; BackgroundGrid:
this->offset4Ch
00407B05
           call
                        ?generateRandomPosition@BackgroundGrid@@QAE?AV?$Vector2@M@sf@@X2
: BackgroundGrid::generateRandomPosition(void)
          00407B0B
                                  ecx, [ebp-2Ch]
                      mov
          00407B0E
                      add
                                  ecx, 1408h; sf::Transformable:
this->offset1408h
                       ds: imp ?setPosition@Transformable@sfa@QAEXABV?$Vector2@M@2@@Z
00407B14
           call
: sf::Transformable::setPosition(sf::Vector2<float> const &)
          00407000
                                  ecx, [ebp-2Ch]
                      mov
          00407003
                                  ecx, 30h; Snake: this->offset30h
                      add
                                                                                    15
```

?setColor@Snake@@QAEXVColor@sf@@@Z ;

### [ebp-2Ch] 存放 this, 加法偏移识别 this 的成员变量

#### 总结:

在同一个函数中, 找到 this 变量, 将所有基于该变量偏移的片段 截取出来, 结合已知的调用函数原型推导变量的含义和类型.

SnakeGame::update

SnakeGame::update 推测 this 的成员类型

SnakeGame::SnakeGame 推测 this 的成员类型

SnakeGame CE 动态监视 this 的成员类型

Slidkeddille 內仔方例 tills 的风贝音文

SnakeGameApp

### [ebp-14h] 存放 this, 加法偏移识别 this 的成员变量

```
004074AC mov
                             [ebp-14h], ecx
         004074C6 mov
                             edx. [ebp-14h]
                             dword ptr [edx], offset ??_7SnakeGameഎഎ6Bഎ
         004074C9 mov
         004074D1 mov
                             ecx, [ebp-14h]
         004074D4 add
                             ecx. 10h
                             ??ODirectionลลQAEลHลZ :
         004074D7 call
Direction::Direction(int)
         004074FD mov
                           ecx, [ebp-14h]
         004074F0 add
                             ecx. 14h
         004074F3 call
                             ds:__imp_??0Color@sf@@QAE@EEEE@Z ;
sf::Color::Color(uchar,uchar,uchar,uchar)
         0040750D mov ecx. [ebp-14h]
         00407510 add
                           ecx. 18h
         00407513 call
                             ds: imp ??OColorลsfลลOAEaEEEEaZ :
sf::Color::Color(uchar,uchar,uchar,uchar)
         00407524 mov ecx. [ebp-14h]
         00407527 add
                           ecx. 1Ch
         0040752A call
                           ds: imp ??OColorลsfลลOAEaEEEEaZ :
sf::Color::Color(uchar,uchar,uchar,uchar)
         0040753B mov ecx. [ebp-14h]
         0040753F add
                           ecx. 20h :
         00407541 call
                             ds: imp ??OColorลsfลลOAEaEEEEaZ :
sf::Color::Color(uchar,uchar,uchar,uchar)
         00407547 mov eax. [ebp-14h]
         0040754A movss
                           xmm0. ds: real@41200000
                           dword ptr [eax+24h], xmm0
         00407552 movss
```

### [ebp-14h] 存放 this, 加法偏移识别 this 的成员变量

Snake::collidesWith(sf::Vector2<float> const &.bool)

```
00407557 mov
                               ecx. [ebp-14h]
          0040755A add
                               ecx, 28h; '('
          0040755D call
                               ds: imp ??OTime@sf@@QAE@XZ ;
sf::Time::Time(void)
          0040778D mov
                               ecx. [ebp-14h]
          00407790 add
                               ecx, 13F0h
                                                      ; this
          00407796
call.
            ??0?$dequeaVDirectionaaV?$allocatoraVDirectionaaastdaaastdaaOAEaXZ
: std::deaue<Direction>::deaue<Direction>(void)
          004077E0 mov
                               ecx, [ebp-14h]
          004077E3 add
                               ecx, 1404h
          004077F9
call
            ds: imp ?setFillColor@Shape@sf@@QAEXABVColor@2@@Z ;
sf::Shape::setFillColor(sf::Color const &)
          004077FF
          004077F6 mov
                               ecx, [ebp-14h]
          004077F9 add
                               ecx. 4Ch : 'L' : this
          004077FC
call.
            ?generateRandomPositionaBackgroundGridaaOAE?AV?$Vector2aMasfaaXZ :
BackgroundGrid::generateRandomPosition(void)
                  00407811 push
                                        ecx. [ebp-14h]
                  00407813 mov
                  00407816 add
                                       ecx, 1408h
                  0040781C
call.
            ds:__imp_?getPosition@Transformable@sf@@QBEABV?$Vector2@M@2@XZ ;
sf::Transformable::getPosition(void)
          00407822 push
                                                            : location
                               eax
          00407823 mov
                               ecx, [ebp-14h]
          00407826 add
                               ecx. 30h : '0'
                                                  : this
          00407829
call
            ?collidesWith@Snake@@QBE NABV?$Vector2@M@sf@@ N@Z ;
```

### [ebp-14h] 存放 this, 加法偏移识别 this 的成员变量

#### 总结:

一般构造函数会对所有成员变量进行初始化的, 所以从构造函数来分析 this 的成员变量是一个不错的选择.

Table 1: SnakeGame Parse

Class members by offset			
+10h	m_Direction_1		
+14h	m_sfTime_1		
+18h	m_sfColor_1		
+1Ch	m_sfColor_2		
+20h	m_sfColor_3		
+24h	m_float_second_1		
+28h	m_sfTime_2		
+30h	m_object_Snake_1		
+4Ch	m_BackgroundGrid		
+13F0h	m_stddeque_Direction_1		
+1404h	m_sfShape		
+1408h	m_sfTransformable_position		

SnakeGame::update

SnakeGame::update 推测 this 的成员类型

SnakeGame::SnakeGame 推测 this 的成员类型

SnakeGame CE 动态监视 this 的成员类型

SnakeGame 内存分析 this 的成员含义

SnakeGameApp

### CE 平坦式内存

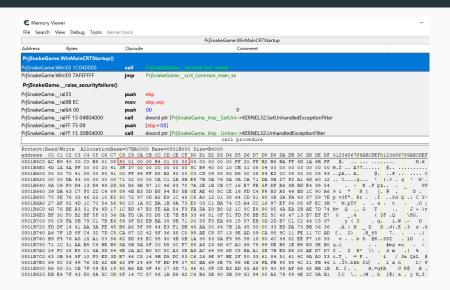


Figure 1: 平坦式内存

### M CE 层级内存

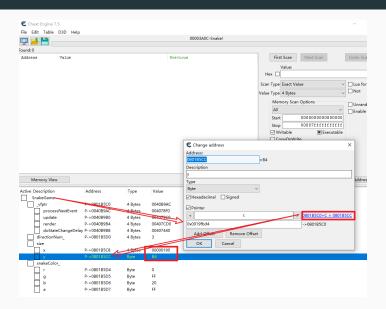


Figure 2: 层级内存

### 🏴 CE 监视内存

#### 总结:

- 1. 通过平坦式内存全局观察所有的内存单元变化. 比如 SnakeGame 的内存偏移就说明是线性存储了数据.
- 2. 通过对象字段存储的地址继续进一步观察,不断得到下一级数据,从而得到纵向的存储数据.

纵横内存分析,即可描绘出完整的嵌套式数据结构.

SnakeGame::update

SnakeGame::update 推测 this 的成员类型

SnakeGame::SnakeGame 推测 this 的成员类型

SnakeGame CE 动态监视 this 的成员类型

SnakeGame 内存分析 this 的成员含义

SnakeGameApp

### 🧖 对象内存分析

#### 时间旅行反汇编 AddrFlowEasy.asm

Table 2: SnakeGame Object Memory Parse

#### Class members by offset base on memory line 行 65: [edx+0x4]=[0x08A66894]=0x08A66890:[edx+0x8]=[0x08A66898]=0x00000190 行 68: :[edx+0xC]=[0x08A6689C]=0x00000150 行 71: 行 88: :[edx]=[0x08A66890]=0x00406708 行 93: ;[edx+0x10]=[0x08A668A0]=0x00000003 行 141: :[esi+0x24]=[0x08A668B4]=0x41200000 行 212: ;[eax]=[0x08A668C0]=0x004066E8 行 230: [ecx+0x4]=[0x08A668C4]=0x07836E98行 237: [ecx+0xC]=[0x08A668CC]=0x00000003 行 242: :[ecx+0x10]=[0x08A668D0]=0x41700000 行 245: [ecx+0x14]=[0x08A668D4]=0x41800000行 251: :[eax]=[0x08A668D8]=0xFF94FF00 行 356: :[ecx+0x8]=[0x08A668C8]=0x00000001 行 469: ;[esi]=[0x08A67C80]=0x08A36778

#### 对象内存分析

```
/*0%00403691*/ mov edx, ecx

/*0%00403693*/ mov dword ptr ss:[ebp-0x20], edx

;[ebp-0x20]=[0x0019FBF8]=0x00000001

;[ebp-0x20]=[0x0019FBF8]=0x08A66890 <-- Modify
```

通过 ecx 推断可知 0x08A66890 是 Object 对象的首地址. 根据上面的表格的地址计算 0x08A66890 的偏移, 并结合赋值 推测变量的类型和含义。

Table 3: SnakeGame Object Memory Parse

Class members by offset base on memory line			
行 65:	;[edx+0x4]=[0x08A66894]=0x08A66890	+Offset 0x4	
行 68:	;[edx+0x8]=[0x08A66898]=0x00000190	+Offset 0x8	
行 71:	;[edx+0xC]=[0x08A6689C]=0x00000150	+Offset 0xc	
行 88:	;[edx]=[0x08A66890]=0x00406708	+Offset 0x0	
行 93:	;[edx+0x10]=[0x08A668A0]=0x00000003	+Offset 0x10	
行 141:	;[esi+0x24]=[0x08A668B4]=0x41200000	+Offset 0x24	
行 212:	;[eax]=[0x08A668C0]=0x004066E8	+Offset 0x30	
行 230:	;[ecx+0x4]=[0x08A668C4]=0x07836E98	+Offset 0x34	
行 237:	;[ecx+0xC]=[0x08A668CC]=0x00000003	+Offset 0x3c	
行 242:	;[ecx+0x10]=[0x08A668D0]=0x41700000	+Offset 0x40	
行 245:	;[ecx+0x14]=[0x08A668D4]=0x41800000	+Offset 0x44	
行 251:	;[eax]=[0x08A668D8]=0xFF94FF00	+Offset 0x48	
行 356:	;[ecx+0x8]=[0x08A668C8]=0x00000001	+Offset 0x38	
行 469:	;[esi]=[0x08A67C80]=0x08A36778	+Offset 0x13f0	

### 对象内存分析

Table 4: SnakeGame Object Memory Parse

Class members by offset base on memory line			
行 65:	;[edx+0x4]=[0x08A66894]=0x08A66890	猜测系统 DLL 的函数	
行 68:	;[edx+0x8]=[0x08A66898]=0x00000190	SizeX	
行 71:	;[edx+0xC]=[0x08A6689C]=0x00000150	SizeY	
行 88:	;[edx]=[0x08A66890]=0x00406708	猜测本模块的函数地址, 虚表?	
行 93:	;[edx+0x10]=[0x08A668A0]=0x00000003	枚举值	
行 141:	;[esi+0x24]=[0x08A668B4]=0x41200000	浮点数	
行 212:	;[eax]=[0x08A668C0]=0x004066E8	猜测本模块的函数地址, 虚表?	
行 230:	;[ecx+0x4]=[0x08A668C4]=0x07836E98	猜测系统 DLL 的函数	
行 237:	;[ecx+0xC]=[0x08A668CC]=0x00000003	枚举值	
行 242:	;[ecx+0x10]=[0x08A668D0]=0x41700000	浮点数:15.0	
行 245:	;[ecx+0x14]=[0x08A668D4]=0x41800000	浮点数:16.0	
行 251:	;[eax]=[0x08A668D8]=0xFF94FF00	???	
行 356:	;[ecx+0x8]=[0x08A668C8]=0x00000001	枚举值或者 bool 值	
行 469:	;[esi]=[0x08A67C80]=0x08A36778	猜测系统 DLL 的函数	

#### SnakeGameApp

SnakeGameApp::updateCurrentState

SnakeGameApp

SnakeGameApp::updateCurrentState

## 虚函数简单识别

	0040906B	mov	edx,dword
<pre>ptr [eax+4]</pre>			
	0040906E	call	edx

0040906E call 调用目标是寄存器, 说明 edx 存放的是函数指针, 从 0040906B 处 edx 通过 eax+4 解引用得到的。初步确认 edx 存放的是虚函数指针, 而 eax 是虚表的首地址.eax 进一步在内存中确认:

0x0040B9AC f0 78 40 00

0x0040B9B0 c0 79 40 00

0x0040B9B4 d0 7c 40 00

0x0040B9B8 40 74 40 00

0x0040B9BC 60 78 40 00

从上面的存放内容, 基本就可以确认是虚表内容了. 如果某个对象存放了这个 eax, 那么那个引用地址就是虚表的所属的对象了。

### 虚函数简单识别

#### 总结:

call 后面的寄存器是由一个地址加偏移的结果解引用得到的,那么就大胆的猜测它就是虚函数吧!