# 体系结构 第二章

by xjc

## 第二章 计算机指令集结构

## 2.1 指令集结构的分类

### 2.1.1 指令集结构的分类依据及结果

- 1. 区分不同指令集结构的主要因素: CPU中 用于存放操作数的 存储单元的类型
- 2. 3种存放操作数的存储单元的类型
  - 1. 堆栈
  - 2. 累加器
  - 3. 通用寄存器组
- 3. 指令集结构的分类
  - 1. 堆栈结构
  - 2. 累加器结构
  - 3. 通用寄存器结构/load-store结构 (寄存器-存储器结构RM结构,寄存器-寄存器结构 RR结构)

## 2.1.2 通用寄存器结构详解

特点: 1) 现代指令集结构的主流; 2) 在灵活性和提高性能方面具有明显的优势: 访问块, 便于编译器使用, 可存放变量, 减少对存储器的访问, 用更少的地址位寻址

细分类型: 1) 寄存器-寄存器型 (RR); 2) 寄存器-存储器型 (RM); 3) 存储器-存储器型 (MM)

## 2.2 寻址方式

### 10种寻址方式,要求掌握

有几种方式容易错, 多看看

寻址方式	代码示例	含义
寄存器寻址	Add R4, R3	Regs[R4]←Regs[R4]+Regs[R3]
立即数寻址	Add R4, #3	Regs[R4]←Regs[R4]+3
偏移寻址	Add R4, 100(R1)	Regs[R4]←Regs[R4]+Mem[100+Regs[R1]]
寄存器间接寻址	Add R4, (R1)	Regs[R4]← Regs[R4] + Mem[Regs[R1]]

寻址方式	代码示例	含义
索引寻址	Add R3, (R1+R2)	Regs[R3]← Regs[R3] + Mem[Regs[R1]+Regs[R2]]
直接寻址(绝对 寻址)	Add R1, (1001)	Regs[R1]←Regs[R1] + Mem[1001]
存储器间接寻址	Add R1, @(R3)	$Regs[R1] \leftarrow Regs[R1] + Mem[Mem[Regs[R3]]$
自增寻址	Add R1, (R2)+	Regs[R1]←Regs[R1]+Mem[Regs[R2]] Regs[R2]= Regs[R2] + d
自减寻址	Add R1, -(R2)	Regs[R2] = Regs[R2] - d Regs[R1] $\leftarrow$ Regs[R1] + Mem[Regs[R2]]
缩放寻址	Add R1, 100(R2),[R3]	Regs[R1]←Regs[R1]+Mem[100 + Regs[R2] + Regs[R3]]

# 2.3 指令集结构的功能设计

### 2.3.0 指令集结构功能设计概念

- 1. <mark>功能设计的思路:</mark> 确定软硬件功能分配
- 2. 考虑因素: 速度、成本、灵活性
- 3. 对指令集的基本要求: 完整性、规整性、高效率、兼容性
- 4. 两种设计策略: CISC (复杂指令集计算机) 和RISC (精简指令集计算机)

## 2.3.1 CISC指令集结构的功能设计

### (1) 设计目标

- 强化指令功能,功能交由硬件实现
- 减少程序的指令条数
- 以达到提升性能的目的

### (2) 增强指令功能的方法

- 1. 面向目标程序增强指令功能
- 2. 面向高级语言的优化实现改进指令集
- 3. 面向操作系统的优化实现改进指令集

### 2.3.2 RISC指令集结构的功能设计

### (1) CISC存在的问题

- 1. 各种指令的使用频度相差悬殊
- 2. 指令集庞大,指令条数多,功能复杂,导致控制器硬件非常复杂

- 3. 指令CPI大, 执行速度慢
- 4. 指令功能复杂导致规整性不好,不利于采用流水技术提高性能

### (2) RISC指令集功能设计原则

- 1. 指令数少且简单
- 2. 指令格式简单统一,寻找方式少
- 3. 保证指令可在单个周期内完成
- 4. 采用 load-store架构,只针对 寄存器 进行运算
- 5. 指令尽量用硬件逻辑实现
- 6. 基于寄存器,为编译器提供更大的优化空间
- 7. 可充分利用 pipeline流水技术 来挖掘ILP (指令并行性)

### (3) 早期的RISC微处理器特点 (了解)

- 1. 采用load-store结构
- 2. 指令字长为32位
- 3. 采用高效的流水技术

### 2.3.3 控制指令

- (1) 功能: 改变控制流
- (2) 类型: 跳转 (无条件)、分支 (有条件)
- (3) 能够改变控制流的指令: 分支、跳转、过程调用、过程返回
- (4) 使用频度: 改变控制流的大部分是分支指令
- (5) 表示分支条件的方法: 条件码 (ALU设置) 、条件寄存器、比较与分支
- (6) 转移目标地址的表示: 在指令中添加偏移量,与PC相加得到目标地址
- (7) 过程调用与返回:
  - 保存机器状态 (保存返回地址)
  - 以前有专门的保存机制,现在使用load/store保存和恢复

## 2.4 操作数的类型和大小

### 2.4.1 操作数的设计概念

- (1) 数据表示: 计算机硬件能够直接识别、指令集可以直接调用的数据类型
- (2) 数据结构: 由软件进行处理和实现的各种数据类型

### 2.4.2 表示操作数类型和大小

### (1) 表示操作数类型

方法一: 指令操作码指定操作数类型 (常用方法)

方法二: 数据中包含指示操作数类型的

### (2) 表示操作数大小

主要的大小: 字节 (8位) 半字 (16位) 字 (32位) 双字 (64位)

## 2.5 指令格式的设计

### 2.5.1 指令格式设计基本概念

指令的组成:操作码+地址码

指令格式的设计: 确定指令字的编码方式, 含操作码字段+地址码字段的编码与表示方式

### 2.5.2 操作码编码方式

(1) Huffman编码法:操作码变长编码,减少了操作码平均位数,但不规整

(2) 固定长度: 保证操作码译码速度

### 2.5.3 寻址方式表示

- (1) 寻址方式编码于操作码中
- (2) 设置专门的地址描述符

## 2.5.4 指令格式设计考虑因素

- (1) 指令和目标代码大小:寄存器个数、寻址方式数目对指令平均字长和目标代码大小的影响
- (2) 硬件处理/流水:指令格式需要便利硬件处理,尤其是流水处理
- (3) 指令字长限制:指令字长为字节(8位)的整数倍,不能随意设计

### 2.5.5 指令集的3种编码格式

### (1) 变长编码格式

- 1. 应用范围: 指令集寻址方式、操作种类很多时,效果最好
- 2. 优点: 最少二进制位表示目标代码
- 3. 缺点: 每条指令字长、执行时间差距大

操作码 | 地址描述符 1 | 地址码 1 | ・・・ | 地址描述符 n | 地址码 n

### (2) 定长编码格式

1. 特点: 操作类型+寻址方式 编码到 操作码中

2. 应用: 寻址方式、操作种类很少时,效果好

3. 优点: 降低译码复杂度, 提高效率

4. RISC: RISC使用这种

操作码 地址码 1	地址码 2	地址码3
-----------	-------	------

## (3) 混合型编码格式

1. 特点: 变长和定长的结合, 提供若干固定指令字长

2. 优点: 一举两得,减少目标代码长度,也能降低译码复杂度

操作码	地址描述符	地址码		
操作码	地址描述符1	地址描述符 2	地址码	
操作码	地址描述符	地址码1	地址码 2	

# 2.6 MIPS指令集结构 (理解, 无需精准记忆)

### 2.6.1 MIPS的寄存器

寄存器类型	个数	位数	符号	功能	备注
通用寄存器(GPRs)	32	64位	R0~R31	存放整数	R0永远为0
浮点数寄存器 (FPRs)	32	64位	F0~F31	存放浮点 数	存放单精度(32位时,只用 一半)
特殊寄存器	1	1	1	1	可与通用寄存器交换数据

### 2.6.2 MIPS的数据表示

### (1) 整数

- 字节 (8位)
- 半字 (16位)
- 字 (32位)
- 双字 (64位)

### (2) 浮点数

- 单精度浮点 (32位)
- 双精度浮点 (64位)

### (3) 扩展备注

字节、半字、字(小于等于32位)装入64位寄存器时,进行*零扩展/符号扩展*,此后按照64位整数运算

## 2.6.3 MIPS数据寻址方式

寻址类型	特殊功能
立即数寻址 偏移量寻址	均为16位
寄存器间接寻址	0作为偏移量
绝对寻址	16位,把R0作为基址寄存器
存储器	字节寻址,64位
存储器访问	必须边界对齐

## 2.6.4 MIPS的指令格式

### (1) 特点

- 1. 寻址方式编码到操作码种
- 2. 所有指令均为32位
- 3. 操作码占6位
- 4. 3种指令格式

### (2) |类指令

包含类型: load/store指令、立即数指令、分支指令、寄存器跳转指令、寄存器连接跳转指令 立即数: 字段为16位

6	5	5	16	
操作码	rs	rt	立即数 (immediate)	
0 5	6 10	11 15	16 31	

### (3) R类指令

包含类型: ALU指令、专用寄存器读/写指令、move指令

6			5	5	5		5		5		6	
操作矿	马		rs	r	t		rd	sh	am		func	
0	5	6	10	11	15	16	20	21	25	26		31

## (4) J类指令

包含类型: 跳转指令、跳转并连接指令、自陷指令、异常返回指令低26位为偏移量

6	26
操作码	与 PC 相加的偏移量
0 5	6 31

# 2.6.5 MIPS的操作

### (1) MIPS的四种指令

- 1. load/store
- 2. ALU
- 3. 分支与跳转
- 4. 浮点操作
  - (2) 各种指令的具体解释

### 3. load和store指令

指令举例	指令名称	含义
LD R2, 20 (R3)	装入双字	Regs[R2] ← <sub>64</sub> Mem[20+Regs[R3]]
LW R2, 40(R3)	装入字	Regs[R2] ← <sub>64</sub> (Mem[40+Regs[R3]] <sub>0</sub> ) <sup>32</sup> ## Mem[40+Regs[R3]]
LB R2, 30 (R3)	装入字节	Regs[R2] ← 64 (Mem[30+Regs[R3]] <sub>0</sub> ) <sup>56</sup> ## Mem[30+Regs[R3]]
LBU R2, 40(R3)	装入无符号字节	Regs[R2] ← <sub>64</sub> 0 <sup>56</sup> ## Mem[40+Regs[R3]]
LH R2, 30(R3)	装入半字	Regs[R2]← <sub>64</sub> (Mem[30+Regs[R3]] <sub>0</sub> ) <sup>48</sup> ##
		Mem[30+Regs[R3]]## Mem[31+Regs[R3]]
L. S F2, 60 (R4)	装入半字	Regs[F2] ← 64 Mem[60+Regs[R4]] ## 032
L.D F2, 40(R3)	装入双精度浮点数	Regs[F2] ← <sub>64</sub> Mem[40+Regs[R3]]
SD R4, 300(R5)	保存双字	Mem[300+Regs[R5]] ← <sub>64</sub> Regs[R4]
SW R4, 300(R5)	保存字	Mem[300+Regs[R5]] ← <sub>32</sub> Regs[R4]
S. S F2, 40 (R2)	保存单精度浮点数	Mem[40+Regs[R2]] ← <sub>32</sub> Regs[F2] <sub>0·31</sub>
SH R5, 502(R4)	保存半字	Mem[502+Regs[R4]] ← <sub>16</sub> Regs[R5] <sub>4863</sub>

- 1. LD = LOAD DOUBLE
- 2. LW = LOAD WORD
- 3. LB = LOAD BYTE
- 4. LBU = LOAD BYTE UNSIGNED
- 5. LH = LOAD HALF WORD
- 6. L.S = LOAD SINGLE FLOAT
- 7. L. D = LOAD DOUBLE FLOAT

- 1. SD = STORE DOUBLE
- 2. SW = STORE WORD
- 3. SB = STORE BYTE
- 4. SBU = STORE BYTE UNSI
- 5. SH = STORE HALF WORD
- 6. S. S = STORE SINGLE FL
- 7. S. D = STORE DOUBLE FL

#### 4. ALU指令

## 寄存器-寄存器型(RR型)指令或立即数型 算术和逻辑操作:加、减、与、或、异或和移位等

指	6令举例	指令名称	含义
DADDU	R1, R2, R3	无符号加	Regs[R1] ← Regs[R2]+ Regs[R3]
DADDIU	R4, R5, #6	加无符号立即数	Regs[R4] ← Regs[R5]+6
LUI	R1, #4	把立即数装入到一个 字的高16位	Regs[R1] ← 0 <sup>32</sup> ## 4 ## 0 <sup>16</sup>
DSLL	R1, R2, #5	逻辑左移	Regs[R1] ← Regs[R2]<<5
DSLT	R1, R2, R3	置小于	<pre>If(Regs[R2] &lt; Regs[R3]) Regs[R1] ← 1 else Regs[R1] ←0</pre>

- 1. DADDU = DATA ADD UNSIGNED
- 2. DADDIU = DATA ADD IMMEDIATE UNSIGNED
- 3. LUI = LOAD UNSIGNED IMMEDIATE
- 4. DSLL = DATA SHIFT LOGIC LEFT
- 5. DSLT = DATA SET IF LITTLE

### 2.6.6 MIPS的控制指令

指令举例	指令名称	含义
J name	跳转	PC <sub>36··63</sub> ← name<<2
JAL name	跳转并链接	Regs[R31] $\leftarrow$ PC+4; PC $_{36 \cdot \cdot 63} \leftarrow$ name $<<2$ ; $((PC+4) - 2^{27}) \le \text{name} < ((PC+4) + 2^{27})$
JALR R3	寄存器跳转并链接	Regs[R31] ←PC+4; PC← Regs[R3]
JR R5	寄存器跳转	PC← Regs[R5]
BEQZ R4, name	等于零时分支	if (Regs[R4]== 0) PC←name ; ((PC+4) $-2^{17}$ ) ≤name < ((PC+4) $+2^{17}$ )
BNE R3, R4, name	不相等时分支	if(Regs[R3]!= Regs[R4]) PC←name ((PC+4) -2 <sup>17</sup> ) ≤name < ((PC+4)+2 <sup>17</sup> )
MOVZ R1, R2, R3	等于零时移动	if(Regs[R3]==0) Regs[R1] ← Regs[R2]

#### 由一组跳转和一组分支指令来实现控制流的改变

#### (1) 跳转指令

#### 4种类型

#### 1. 确定目标地址的方式:

- 26位偏移量左移2位,替换PC的28位
- 寄存器给出目标地址(间接跳转)

### 2. 跳转是否链接:

- 简单跳转 (直接给PC)
- 跳转并链接 (目标地址给PC, 返回地址给R31)

### (2) 分支指令

## 分支条件由指令确定

分支的目标地址: 16为带符号偏移量 左移2位 与PC相加得到

### 2.6.7 MIPS的浮点操作

- 1. **浮点指示**:操作码指示操作数的精度,后缀S表示单精度,后缀D表示双精度
- 2. 浮点操作: 加减乘除, 分别有单精度和双精度指令
- 3. 浮点数比较指令:根据比较结果设置浮点状态寄存器,并进行分支