Analysis 2 (Prof. Scherbina) Notizen

Sisam Khanal

 $31.\ \mathrm{Mai}\ 2024$

§1 Der \mathbb{R}^n und seine Topologie

Erklärt man auf der Menge $R^n := \{\alpha = (x_1, x_2, x_3 \dots) | x_i \in \mathbb{R} \forall i = 1, \dots n \}$ aller geordneten n-Tupel reeller Zahlen eine Addition komponenteweise durch $x + y = x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots x_n + y_n$ für x = $(x_1,x_2,\ldots,x_n),y=(y_1,y_2\ldots y_n)\in\mathbb{R}^n$ und eine Multiplikation mit reellen Skalaren. So erhält \mathbb{R}^n die Structure eines n-dimensionalen Vecktorraums über \mathbb{R} ; eine Basis des \mathbb{R}^n ist durch die Vektoren $e_1=(1,0,\ldots,0)\ldots e_n=(0,\ldots,0,1)$ gegeben. Man bezeichent die Familie $\{e_1,e_2,\ldots e_n\}$ als Standardbasis oder auch kanonische Basis des \mathbb{R}^n

euklidisches Skalarproduckt: Das euklidisches Skalarproduckt auf \mathbb{R}^n ist die Abbildung $\langle \circ, \circ \rangle : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R} (x, y) \mapsto \langle x, y \rangle = \sum_{1=1}^n x_i y_i$ die je zwei Vektoren $x, y \in \mathbb{R}^n$ die reellen Zahl $\langle x,y\rangle$ zugeordnet, welsche man euklidisches Skalarproduckt von x und y nennt.

Eine weitere gebräuchliche Schreibweise für das euklidische Skalarproduckt zwei Vektor ist $\langle x,y\rangle=:x\cdot y$ Die wichtigsten Eigenschaft des euklidische Skalarproduckt nennt der folgende Satz, auf dessen trivialen Beweis wir versichten werden.

Für alle $x, y, z \in \mathbb{R}^n$ und jedes $\alpha \in \mathbb{R}$ gilt:

- a) $\langle (x+z), y \rangle = \langle x, y \rangle + \langle z, y \rangle$
- b) $\langle (\alpha \cdot x), y \rangle = \alpha \langle x, y \rangle$ c) $\langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle$
- d) $\langle x, x \rangle$ und $\langle x, x \rangle = 0 \iff x = 0$

Euklidische Norm: Sei $z \in \mathbb{R}^n$, dann nennt man die Zahl $|x| := \sqrt{\langle x, x \rangle}$, die euklidische

Norm von x . Es folgt

- a) $|x| \ge 0$ und $|x| = 0 \iff x = 0$
- b) $|\alpha \cdot x| = |\alpha| \cdot |x|$
- c) $|x + y| \le |x| + |y|$

Schwarzsche Ungleichung: Für alle $x, y \in \mathbb{R}^n$ gilt: $\langle |x, y| \rangle \leq |x| |y|$

(wurde in LA2 beweiesen)

Eigenschaft von Norm auf Vektorraum

Allgemein nennt man jede Abbildung $\|\cdot\|:V\to\mathbb{R}$ auf einem R-Vektorraum V eine Norm auf V, wenn sie die folgende Eigenschaften haben

- a) $\forall x \in V; ||x|| \ge 0$ und $||x|| = 0 \iff x = 0$
- b) $\forall x \in V, \forall a \in \mathbb{R} \|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|$
- c) $\forall x, y \in V : ||x + y|| \le ||x|| + ||y||$

Man nennt dann das Tupel $(V, \|\cdot\|)$ einem nominierten Vektorraum Dies wurde auch in LA2 bewiesen

Beispiel

- a) $V := \mathbb{R}^n$ und sei $\|.\|_{\infty} : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}_0^+$. $x = (x_1, x_2 \dots x_n) \to \|x\|_{\infty} := max\{|x_1|, |x_2|, |x_n|\}$. Dann ist $\|.\|_{\infty}$ eine Norm auf \mathbb{R}_n nennt.
- b) Der Vektorraum V aller linearen Abbildungen $L: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ wird durch die Definition $||L|| := sum\{|L(x)| : x \in \mathbb{R}^n, |x| \le 1\}$
- c) Fehlt

euklidische Metrik: Die Funktion $d: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, (x,y) \mapsto d(x,y) := |x-y|$ heißt euklidische Metrik auf \mathbb{R}^n

Eigenschaften der euklidischen Metrik auf \mathbb{R}^n sind:

Eigenschaften der euklidischen Metrik: $\forall x, y, z \in \mathbb{R}^n$ gibt:

- a) $d(x,y) \ge 0$ und $d(x,y) = 0 \iff x = y$
- b) d(x,y) = d(y,x) (Symmetrie)
- c) $d(x,y) \ge d(x,y) + d(y,z)$ (Dreiecksgleichung)

Metrik auf eine Menge: Eine Metrik auf eine Menge A ist eine Abbildung $f: A \times A \to \mathbb{R}_0^+$ mit der Eigenschaft a)- c) von Satz 1.16

Beispiel

Sei A beliebige Menge und $f: A \times A \to \mathbb{R}_0^+$ definiert durch

$$p(x,y) := \begin{cases} 1, & \text{falls } x \neq y \\ 0, & \text{falls } x = y \end{cases}$$

Kugel: Sei $a \in \mathbb{R}^n$ und sei r > 0. Dann heißt die Menge $B(a,r) := \{x \in \mathbb{R}^n : |x-a| < r\}$ als die Kugel um a mit dem Radius r.

Offene und abgeschlosse Menge: Sei $S \subset \mathbb{R}^n$ eine Menge

- a) S heißt offen, wenn $\forall a \in S \exists r > 0 \text{ sodass } B(a,r) < S$
- b) \mathcal{S} heißt abgeschlossen, wenn \mathbb{R}^n \mathcal{S} offen ist.

Sätze über offene Menge:

- a) \mathbb{R}^n und die leere Menge \emptyset sind offen.
- b) Sei $J \neq \emptyset$ eine beliebige Indexmenge und sei $\{U_i : i \in J\}$ eine Familie offener Menge $U_i \subset \mathbb{R}^n$ Dann ist die Menge $V := \bigcup_{i \in J} U_i$ ebenfalls offen.
- c) Sei $m \in \mathbb{N}$ und $seine U_1, U_2, \dots, U_m$ offene Menge in \mathbb{R}^n Dann ist die Menge $W := \bigcap_{i=1}^m U_i$ ebenfalls offen

Beweis. a) Trivial

- b) Sei $a \in V \implies \exists i \in J \text{ sodass } a \in U_i \ U_i \text{ offen } \implies r > 0 \text{ sodass } B(a,r) \subset U_i \subset V \implies V offen$
- c) Sei $a \in W \implies a \in U_i, i = 1, 2, ..., m$. $U_i offen \implies r_i > 0$ sodass $B(a, r_i) \subset U_i$. Sei $r := min\{r_1, r_2, ..., r_m\} > 0$ Dann $\forall i = 1, 2, ..., m$ gilt $B(a, r) \subset B(a, r_i) \subset V_i \implies B(a, r) \subset \bigcap_{i=1}^m U_i = w \implies w offen$

Weitere Eigenschaften von Menge:

- a) \mathbb{R}^n und die leere Menge \emptyset sind abgeschlossen
- b) Sei $J \neq \emptyset$ eine beliebige Indexmenge und sei $\{A_i : i \in J\}$ eine Familie abgeschlossner Menge $A_i \subset \mathbb{R}^n$. Dann ist die Menge $A := \bigcap_{i \in J} A_i \subset \mathbb{R}^n$ ebenfalls abgeschlossen.
- c) Sei $m \in \mathbb{N}$ und seien $A_1, A_2, \dots A_m$ abgeschlossene Mengen in \mathbb{R}^n . Dann ist die Menge $L := \bigcup_{i=1}^m A_i \subset \mathbb{R}^n$ ebenfalls abgeschlossen. $\bigcap_{i \in J} (\mathbb{R}^n A_i) = \mathbb{R}^n \bigcup_{i \in J} A_i$ und $\bigcup_{i \in J} (\mathbb{R}^n A_i) = \mathbb{R}^n \bigcap_{i \in J} A_i$

Umgebung: Ist $a \in \mathbb{R}^n$ gegeben, so nennt man jede offene Menge $U \in \mathbb{R}^n$ mit $a \in U$ eine offene Umgebung von a. Für $\varepsilon > 0$ bezeichnet man die Kugel $B(a, \varepsilon)$ auch als ε -Umgebung von a

Definition:

- a) Man bezeichnet die Menge $\overline{A}:=\bigcap B$ mit $A\subset B\subset \mathbb{R}^n$, B-abgeschlossen als den Abschlüß oder abgeschlossene Hülle von A
- b) Die Menge $\mathring{A} \stackrel{\mathrm{u}}{=} uU$ mit $u \in U$ und U of fen heißt offener Kern von A
- c) Der Rand von A ist gegeben durch $\partial A := \overline{A} \setminus \mathring{A}$

Bemerkung

Nach Satz 1.10 und 1.11 ist \overline{A} stets abgeschlossen und \mathring{A} stets offen. \mathring{A} ist die kleinste abgeschlossene Menge, die \overline{A} enthält, \mathring{A} ist die größte in A enthälte offene Teilmenge von A. Insbosendere gilt $\mathring{A} \subset A \subset \overline{A}$

Beisiele

- a) Sei $A = [0,1) \times [0,1] \subset \mathbb{R}^2$. Dann ist $\overline{A} = (0,1) \times (0,1), \overline{A} = [0,1] \times [0,1], \partial A = 0, 1 \times [0,1]$ und $\partial A = 0, 1 \times [0,1] \cup [0,1] \times [0,1]$
- b) $A = B(0,1) \cup (B(0,2) \cup (\mathbb{Q} \times \mathbb{Q}))$ und $\overline{A} = \overline{B(0,2)}, \mathring{A} = B(0,1), \partial A = B(0,2) \setminus B(0,1)$

Eigenschaften der abgeschlossenen Hülle und offener Kern:

Sei $A \subset \mathbb{R}^n$ und sei $x \in \mathbb{R}^n$. Dann gilt:

- a) $x \in \partial A \iff$ jede offene Umgebug des Punktes x sowhol A als auch $\mathbb{R}^n \setminus A$ trifft. (Das heißt sowhol mit A, als auch mit $\mathbb{R}^n \setminus A$ einen nicht leeren Durchschnitt hat.)
- b) $A \setminus \partial A = \mathring{A}$
- c) $A \bigcup \partial = \overline{A}$
- d) ∂A ist abgeschlossen.

innerer Punkt: Sei $A \in \mathbb{R}^n$.

- a) Man nennt $x \in A$ einen inneren Punkt der Menge A, wenn es eine offene Umgebung U = U(x) des Punktes x gibt, so dass $U \subset A$ gilt.
- b) Mann nennt $y \in \mathbb{R}^n$ einen Häufungsspunkt der Menge A, wenn in jeder offenen Umgebung U = U(y) des Punktes y ein von y verschiedener Punkt der Menge A liegt, dass heißt wenn gilt:

$$\forall U = U(y) \text{ offen } \exists x \in A \bigcup U : x \neq y$$

Die Menge der Häufungsspunkt von A wird HP(A)

- 8 Satz: Sei $A \subset \mathbb{R}^n$, dann gilt:
 - a) $\mathring{A} = \{x \in A : x \text{ ist inerer Punkt con A}\}\$
 - b) $\overline{A} = A \bigcup HP(A)$
- Beweis. a) Ist $x \in \mathring{A}$ so it definitions gemäß $x \in U \bigcup : U \subset A, U$ offen also existiert mindestens eine offene Umgebung V = V(x) des Punktes x mit $V \subset A \Longrightarrow x$ innerer Punkt von A ist. Ist anderseites x innerer Punkt von A, so existiert eine offene Umgebung V = V(x) des Punktes x mit $x \in V \subset A \Longrightarrow$ insbesondere x ist dann Element der Vereinigung. $\bigcup U : U \subset A, U$ offen, das heißt $x \in \overline{A}$.
 - b) Wegen $\overline{A}A \bigcup \partial A = A \bigcup (\partial A \setminus A)$ und $HP(A) \bigcup = A \bigcup (HA(A) \setminus A)$ folgt die Behauptung aus der einfachen Beobachtung, dass alle nicht in A gelegene Randpunkte von A zwangsläufig Häufungsspunkt von A sind und umgekehrt alle nicht in A gelegenen Häufungsspunkt von A naturliche Randpunkte von A sind.

$\S 2$ Punktfolgen im \mathbb{R}^n

Definition: Sei $(x_k) \subset \mathbb{R}^n$ eine Folge von Punkten im \mathbb{R}^n . (x_k) heißt konvergent gegeben $a \in \mathbb{R}^n$ (in Zeichnen: $\lim_{h\to\infty} x_k = a$), wenn zu jeder offenen Umgebung U = U(a) des Punktes a ein Index $k_0 \in \mathbb{N}$ existiert, so dass $x_n \in U \forall x \geq k_0$ gibt.

Bemerkung

Definition $\iff \forall \varepsilon > 0 \exists k_0 \in \mathbb{N} \text{ sodass } x_k \in B(a, \varepsilon) \forall k \geq k_0$

9 Satz: Sei $(x_k) \subset \mathbb{R}^n$ eine Folge und sei $a \in \mathbb{R}^n$; es seien Komponentschreibweise $x_k = (x_{k_1}, x_{k_2} \cdots x_{k_n}) \, \forall k \in \mathbb{N}, a = (a_1, a_2 \cdots a_n)$, Dann gilt

$$\lim_{k \to \infty} x_k = a \iff \lim_{k \to \infty} x_{k_j} a_j \forall j = 1, 2 \cdots, n$$

Beweis. " \Longrightarrow " $\forall \varepsilon > 0$ sei $k_0 \in \mathbb{N}$ so gesählt, dass $x_k \in B(a,\varepsilon) \forall k \geq k_0$ gilt. Für beliebiges $j \in \{1,2,\cdots n\}$ ist dann

$$|x_{k_j} - a_j| = \sqrt{(x_{k_j} - a_j)^2}$$

$$\leq \sqrt{(x_{k_1} - a_1)^2 + (x_{k_2} - a_2)^2 \cdots (x_{k_n} - a_n)^2}$$

$$= |x_k - a|$$

$$< \varepsilon \implies \lim_{k \to \infty} x_j = a$$

8 Punktfolgen im \mathbb{R}^n

" \Leftarrow " $\forall \varepsilon > 0$ wähle mann $\forall j \in \{1, 2, \dots n\}$, so gilt $\forall k \geq k_0$

$$|x_{k_j} - a_j| = \sqrt{(x_{k_1} - a_1)^2 + (x_{k_2} - a_2)^2 \cdots (x_{k_n} - a_n)^2}$$

$$= \sqrt{\left(\frac{\varepsilon}{\sqrt{n}}\right)^2 + \cdots + \left(\frac{\varepsilon}{\sqrt{n}}\right)^2}$$

$$= \sqrt{\varepsilon^2}$$

$$= \varepsilon \implies \lim_{k \to \infty} x_k = a$$

Definition: Sei $(x_k) \subset \mathbb{R}^n$ eine Folge. Man nennt $a \in \mathbb{R}^n$ einen Häufungsspunkt der Folge (x_k) , falls es eine Teilfolge $(x_{k_y}) \subset (x_k)$ mit $\lim_{y\to\infty} x_{k_y} = a$ gibt.

10 Satz: Für eine Mengne $A \subset \mathbb{R}^n$ sind folgende Aussagen äquivalent:

- a) A ist abgeschlossen.
- b) Der Grenzwert einer jeden Folge $(x_k) \subset A$, die als Punktfolge in \mathbb{R}^n konvergiert, liegt in A

Beweis. 1) \Longrightarrow 2) Sei A abgeschlossen und sei $(x_k) \subset A$ eine Folge mit $\lim_{k \to \infty} x_k = a \in \mathbb{R}^n$. Falls x_n eine konsatante Teilfolge $(x_{k_\gamma}) \subset (x_k)$, so gilt $x_{k_\gamma} = a \forall \gamma \in \mathbb{N}$, und es folgt $a \in A$ wegen $(x_{k_\gamma}) \subset A \Longrightarrow a \in A$ Hat (x_k) keine konsatante Teilfolge, so gibt es ein $k_0 \in \mathbb{N}$ derart, dass $x_k \neq a \ \forall k \geq k_0$ gilt, offenbar ist a ein Häufungspunkt der Menge $\{x_k : k \geq k_0\} \subset A$ und deshalb auch $a \in HP(A)$. Nach Satz 8 ist $HP(A) \subset \overline{A}$, aber $\overline{A} = A$, denn A is abgeschlossen. Deshalb $a \in A$

2) \Longrightarrow 1) Sei $x \in HP(A)$. Dann gibt es eine Folge $(x_k) \subset A, x_k \neq x \ \forall x \in \mathbb{N}$, so dass $x = \lim_{k \to \infty} x_k$ gilt. Nach Voraussetzung liegt der Grenzwert jeder jonvergente Folge von Punkten aus A ebenfalls in A, und es folgt $x \in A$. Dann ist $HP(A) \subset A$ gezeigt, also ist $A = A \cup HP(A) = \overline{A}$, das heißt A - abgeschlossen

Definition: Eine Folge $(x_k) \subset \mathbb{R}^n$ heißt *Cauchy-Folge*, wenn es $\forall \varepsilon > 0 \ \exists k_0 \in \mathbb{N}$, s.d $|x_n - x_m| < \varepsilon \ \forall n, m \ge k_0$

11 Satz: Jede konvergente Folge $(x_k) \subset \mathbb{R}^n$ ist eine Cauchy-Folge

12 Satz: Sei $(x_k) \in \mathbb{R}^n$ eine Folge, es sei $x_k = (x_{k_1}, x_{k_2}, \dots, x_{k_n}) \, \forall \, k \in \mathbb{N}$. Dann ist (x_k) eine Cauchy-Folge genau dann, wenn jede der Folgen $x_{k_j}, \ j = 1, 2, \dots, n$ eine Cauchy-Folge in \mathbb{R} ist.

Beweis. " \Longrightarrow " (x_k) ist eine Cauchy-Folge \Longrightarrow $\forall \varepsilon > 0 \; \exists k_0 \in \mathbb{N} \; \text{s.d.} \; |x_k - x_m| < \varepsilon \; \forall k, m \geq k_0 \; \Longrightarrow \; \forall 1 \leq j \leq n$

9 Punktfolgen im \mathbb{R}^n

"
$$\Leftarrow$$
 " (x_{k_j}) -eine Cauchy-Folge $\forall 1 \leq j \leq \Longrightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists k_{0_j} \in \mathbb{N} \text{ s.d } |x_{k_j} - s_{m_j}| < \varepsilon \ \forall k, m \geq k_{0_j}$. Sei $k_0 := \max\{k_{0_1}, \cdots, k_{0_n}\} \in \mathbb{N}$. Dann ist $|x_k - x_m| = \sqrt{(x_{k_1} - x_{m_1})^2 + \cdots + (x_{k_n} - x_{m_n})^2} < \sqrt{\left(\frac{\varepsilon}{\sqrt{n}}\right)^2 + \cdots + \left(\frac{\varepsilon}{\sqrt{n}}\right)^2} = \varepsilon \ \forall k, m \geq k_0 \implies (x_k)$ -eine Cauchy-Folge.

13 Satz: Jede Cauchy-Folge im \mathbb{R}^n ist konvergent, das heißt \mathbb{R}^n ist vollstandig.

§2 Funktionen, Abhildungen, Stetigkeit

```
 \begin{array}{ll} \textbf{Definition:} & \text{Eine Funktion } f: U \to \mathbb{R} \text{ heißt } \textit{stetig} \text{ and der Stell } a \in U, \text{ wenn gilt: } \forall \varepsilon > \\ 0 \text{ s.d. } |x-a| < \delta, x \in U \implies |f(x)-f(a)| < \varepsilon \\ f \text{ heißt } \textit{stetig } \text{ ( auf } U \text{), wenn } f \text{ in jedem Punkt } a \in U \text{ stetig ist.} \\ \end{array}
```

Wir verallgemeinern diese Stetigkeitsdefinition sogleich auf Abbildungen mit Werten in \mathbb{R}^m . Eine Abbildung $f: \mathbb{R}^n \subset U \to \mathbb{R}^m$ ist gegeben durch ein m-Tupel $f = (f_1, f_2, \cdots, f_m)$ von Funktionen $f_j: U \to \mathbb{R}, 1 \le j \le m \ \forall x \in U, f(x) \in \mathbb{R}^m, \ \text{d.h} \ f(x) = (f(x_1), \cdots, f(x_m))$

```
Definition: f: \mathbb{R}^n \subset U \to \mathbb{R}^m ist an der stelle a \in U stetig, wenn \forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 s.d x \in U, |x-a| < \delta \implies |f(x) - f(a)| < \varepsilon. f heißt stetig (auf U), wenn \forall a \in U, f in a stetig ist.
```

14 Satz: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $a \in U$ und $f = (f_1, f_2, \dots, f_m) : U \to \mathbb{R}^m$ ein Abbildung. f ist stetig in a, genau dann, wenn jede der Komponentenfunktionen $f_j : U \to \mathbb{R}, j = 1, 2, \dots, m$ stetig in a ist.

Beweis. Der Beweis beruht wie der Beweis des Sates 9 auf der Äquivalenz der Maximumnorm auf \mathbb{R}^m zur euklidischen Norm auf \mathbb{R}^m , genauer auf der Beziehung

$$||x||_{\infty} := max\{|x_1|, \cdots, |x_m| \le \sqrt{m} ||x||_{\infty}\} \ \forall x \in \mathbb{R}^m$$

15 Satz: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, sei $a \in U$. Eine Abbildung $f: U \to \mathbb{R}^m$ ist genau dann in a stetig, wenn zu jeder offenen umgebung $F = V(f(a)) \subset \mathbb{R}^m$ des Punktes $f(a)inn\mathbb{R}^m$ eine offene Umgebug $W = W(a) \subset \mathbb{R}^n$ des Punktes $a \in V$ existiert, so dass $f(W) = \{f(x) := x \in U \cap W\} \subset V$ gilt.

 $\begin{array}{lll} \textit{Beweis.} & " \implies "f \text{ ist stetig. sei } V = V\left(f\left(a\right)\right) \subset \mathbb{R}^{m} \text{ eine offene Umgebung des Punktes a} \implies \exists \varepsilon > 0 \text{ ,s.d. } B(f(a),\varepsilon) \subset V(f(a)). f \text{ ist stetig in a} \implies \exists \delta > 0 \text{ ,s.d. } x \in \underbrace{B(a,\delta) \cap U}_{:=W} \\ \implies f(x) \in B(f(a),\varepsilon) \subset V(f(a)) \\ \\ " \Longleftarrow " \text{Sei } \forall V(f(a))\text{-offen, } \exists W(a)\text{-offen s.d. } f(W) \subset V \text{ gilt. } \forall \varepsilon > 0 \text{ sei } V = N(f(a),\varepsilon) \\ \text{,dann } \exists W(a)\text{-offen s.d. } f(W) \subset B(f(a),\varepsilon) \implies \exists \delta > 0 \text{ s.d. } B(a,\delta) \subset W \\ \implies f(B(a,\varepsilon) \cap U \subset B(f(a),\varepsilon) \implies f \text{ ist stetig in a} \\ \square \end{array}$

16 Satz: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen und sei $f: U \to \mathbb{R}^m$ eine Abbildung. f ist genau dann auf U stetig, wenn das Urbild $f^{-1}(V) := \{x \in U : f(x) \in V\}$ einer jeden offene Teilmenge $V \subset \mathbb{R}^m$ unter f selbst wieder offen ist.

Beweis. " \Longrightarrow " f ist stetig auf U. Sei V in \mathbb{R}^n offen. Sei $a \in f^{-1}(V)$, d.h. $f(a) \in V \xrightarrow{Satz15} \exists W(a) \subset \mathbb{R}^n$ offen, s.d $f(W(a) \cap V) \subset V \Longrightarrow \exists \delta > 0$ s.d. $B(a, \delta) \subset W(a) \Longrightarrow W(a) \subset f^{-1}(V) \Longrightarrow B(a, \delta) \subset f^{-1}(V)$ " \Longrightarrow " Für $a \in f^{-1}(V)$ sei $W(a) := f^{-1}(V) \xrightarrow{Satz15} f$ stetig in a

Für stetige Abbildung des \mathbb{R}^n mit Werten in \mathbb{R} gelten Rechenregeln, die denen für das Rechnen mit stetige Funktionen $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ entsprechen und die völlig analog zu beweisen sind:

17 Satz: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen. Die Funktionen $f: U \to \mathbb{R}$ und $g: U \to \mathbb{R}$ seien beide stetig an der Stelle $a \in U$, dann gilt :

- a) Die Funktion $(f+g): U \to \mathbb{R}$ ist stetig in a
- b) Die Funktion $(f \cdot g) : U \to \mathbb{R}$ ist stetig in a
- c) Falls $g(a) \neq 0$ existiert eine offene Umgebung V = V(g) mit $g(x) \neq 0 \ \forall x \in V$, die Funktion $\left(\frac{f}{g}\right): V \to \mathbb{R}$ ist stetig in a.

Bemerkung

Die Übertragung des Sates 17 auf dem Fall \mathbb{R}^m -wertiger Abbildungen ist nicht uneingeschränkt möglich. Folgende Version auf deren Beweis wie ebenfalls versichten können, ist aber gültig.

- 18 Satz: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, die Abbildung $f: U \to \mathbb{R}^m$ sei stetig in a. Dann gilt:
 - a) Ist die Abbildung $g:V\to\mathbb{R}^m$ stetig in a, so ist auch die Abbildung $(f+g):U\to\mathbb{R}$ ist stetig in a.
 - b) Ist die Funktion $g:U\to\mathbb{R}$ stetig in a, so ist auch die Abbildung $(f\cdot g):U\to\mathbb{R}$ ist stetig in a.
 - c) Ist die Funktion $g:U\to\mathbb{R}$ stetig in a und $g(a)\neq 0$, so existiert eine offene Umgebung V=V(a) mit $g(x)\neq 0$ $\forall x\in V$; die Abbildung $\left(\frac{f}{g}\right):V\to\mathbb{R}$ ist stetig in a.

Auch die Komposition stetiger Abbildungen liefert wieder eine stetige Abbildung:

19 Satz: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$, $V \subset \mathbb{R}^m$ offen und seien $f: U \to V \subset \mathbb{R}^m$ sowie $g: V \to \mathbb{R}^k$ Abbildungen für die gilt: f ist stetig in $x_0 \in V, g$ ist stetig in $y_0 = f(x_0) \in V$. Dann ist die Abbildung $(g \cdot f): U \xrightarrow{f} V \xrightarrow{g} \mathbb{R}^k$ stetig in x_0

Beweis. Ist $W=W\left((g\cdot f)\left(x_0\right)\right)$ eine offene Umgebung des Punktes $|g\cdot f|=g(y_0)\in\mathbb{R}^k$, so gibt es wegen der Stetigkeitvon g an der Stell y_0 nach Satz 15 eine offene y_0 -Umgebung $W_1=W(y_0)=W\left(f\left(x_0\right)\right)\subset\mathbb{R}^m$ mit $g\left(w_1\right)\subset W$. Ebenso impliziert die Stetigkeit von f in x_0 die Existenz einer offenen Umgebung $W_2=W_2\left(x_0\right)$ mit $f\left(W_2\right)\subset W_1$. Offenbar ist dann $(g\cdot f)\left(W_2\right)\subset g\left(f\left(W_2\right)\right)\subset g\left(W_1\right)\subset W$, und die Stetigkeit von $(g\cdot f)$ in x_0 sit beweisen

Definition: Sei $D \subset \mathbb{R}^n$ und sei (f_k) ein Folge von Abbildungen $f_k : D \to \mathbb{R}^m$, $k \in \mathbb{N}$.

a) (f_k) heißt auf D gleichmäßig konvergent gegen $f:D\to\mathbb{R}^n$, wenn gilt:

$$\forall \varepsilon > 0 \; \exists k_0 \in \mathbb{N} \text{ s.d. } |f(x) - f_k(x)| < \varepsilon \; \forall x \in D, \; \forall k \geq k_0$$

b) (f_k) heißt auf D lokal-gleichmäßig konvergent gegen $f: D \to \mathbb{R}^n$, wenn es $\forall a \in D \exists V = V(a) \subset \mathbb{R}^n$ -offen s.d. die Folge $(f_k|_{D \cap V})$ auf $D \cap V$ gleichmäßig gegen $f|_{D \cap V}$ konvergiert.

Bemerkung

b) \iff a) . Gegenbeispiel: Sei $D=(0,+\infty)$ und $f_k(x):=\frac{1}{kx}$ für $1,2\cdots$ lokal-gleichmäßig konvergiert gegen 0, aber nicht gleichmäßig.

20 Satz: Sei $D \subset \mathbb{R}^n$ und sei (f_k) eine Folge stetiger Abbildungen $f_k : D \to \mathbb{R}^m$ welsche auf D lokal-gleichmäßig gegen $f : D \to \mathbb{R}^m$ konvergiert. Dann ist f stetig auf D

Definition: Sei $S \subset \mathbb{R}^n$, $S \neq \emptyset$.

a) Unter dem $Durchmesser\ von\ \mathcal{S}\$ versteht man die Zahl

$$d(\mathcal{S}) := \sup\{|x - y| : x, y \in \mathcal{S}\} \le \infty$$

b) S heißt beschränkt, falls $d(S) < \infty$ gilt.

Bemerkung

- a) Ist $\mathcal{S} \subset \mathbb{R}^n$ beschränkt und ist $x_0 \in \mathcal{S}$ gilt $\mathcal{S} \subset B(0,|x_0|+d(\mathcal{S}))$, denn $\forall y \in \mathcal{S}$ ist $|y| = |y-x_0+x_0| \leq |y-x_0|+|x_0| \leq d|\mathcal{S}|+|x|$.
- b) Ist $S \subset B(0,r)$, so folgt $d|S| \leq 2r$, denn $\forall x,y \in S$ gilt $|x-y| \leq |x| + |y| \leq 2r \implies d|S| \leq 2r$.
- c) Für $S_1 \subset S_2$ gilt $d(S_1) \subset (S_2)$

Definition: Sei $K \subset \mathbb{R}^n$ und sie J eine beliebige (endlich oder unendliche) Indexmenge.

a) Eine Familie $(V_j)_{j\in J}$ von offenen Menge $V_j\subset \mathbb{R}^n$ heißt (offene) Überdeckung von K wenn $K\subset \cup V_j$ gibt.

b) K heißt kompakt, wenn es zujeder offenen Überdeckung $(U_i)_{i\in I}$ der Menge K endlich viele Indizes $i_1, \dots, i_m \in I$ gibt, so dass bereits

$$K \subset \bigcup_{p=1}^{m} U_{i_p}$$

gibt. Mann nennt ein solches endliches Mengensystem $\{U_{i_p}; p=1,2,\cdots m\}$ offener Menge der Überdeckung $(V_i)_{i\in I}$ von K, welsches die Eigenschaft $K\subset\bigcup_{p=1}^m U_{i_p}$ hat eine $(U_i)_{i\in I}$ zugehörige offene Teilüberdeckung der Menge $\mathbb R$

Beispiele

- a) Die Menge $K_1 := \left\{ \frac{1}{n}, n \in \mathbb{N} \right\} \subset \mathbb{R}$ nicht kompakt, weil sie nicht abgeschlossen ist.
- b) $K_2 \cup \{0\}$ ist aber kompakt.

21 Definition: Sei $K \subset \mathbb{R}^n$. Dann gilt: Ist K kompakt, so ist K abgeschlossen und beschränkt.

 $K \subset \mathbb{R}^n$ kompakt $\iff k$ abgeschlossen und beschränkt

Beweis. a) K ist beschränkt. Wir betrachten folgende Überdeckung von \mathbb{R}^n bei offene Menge $U_k := B(0,k), \ k \in \mathbb{N}$ Dann ist $K \subset \mathbb{R}^n = \bigcup_{k=1}^{\infty} U_k$. K-kompakt, $\{U_k\}_{k=1}^{\infty}$ eine offene Überdeckung von $K \implies \exists k_1, k_2, \cdots k_m \text{ s.d. } K \subset \bigcup_{i=1}^m U_{k_i}$. Sei $k^* := \max\{k_1, k_2, \cdots k_m\}$. Dann ist $K \subset B(0, k^*) \implies d(K) < 2k^* \implies k$ -beschränkt

b) " \Longleftarrow " K ist abgeschlossen (Wiederspruchbeweis!) Sei K ist nicht abgeschlossen. Dann gitb es ein Punkt $x \in \mathbb{R}^n \setminus K$ eine Folge $\{x_i\}_{i=1}^\infty, x_i \in K \ \forall i \in \mathbb{N}, \lim_{i \to \infty} x_i = x$. Wir betrachten folgende offen Überdeckungen K: $U_i := \mathbb{R}^n \setminus \overline{B\left(x,\frac{1}{i}\right)}, i = 1, 2, \cdots$. Denn $\bigcup_{i=1}^\infty U_i = \mathbb{R}^n \setminus x \supset K \implies \exists i_1, i_2, \cdots i_m$ s.d. $K \subset \bigcup_{k=1}^m U_{i_k}$. Sei $i^* = \max\{i_1, i_2, \cdots i_m\}$ Dann ist $K \subset \mathbb{R}^n \setminus \overline{B\left(x,\frac{1}{i^*}\right)} \implies K \cap B\left(x,\frac{1}{i^*}\right) = \emptyset$ Wiederspruch.

22 Satz: Sei $K \subset \mathbb{R}^n$ kompakt. Dann ist jede abgeschossene Menge $A \subset K$ ebenfalls Kompakt.

Beweis. Sei $\{U_i\}_{i\in I}$ eine offene Überdeckung vom A. Dann ist die Familie $\{\{U_i\}_{i\in I}, \mathbb{R}^n \setminus A\}$ - eine Überdeckung von $\mathbb{R}^n \supset K, K - kompakt \implies \exists U_{i_1}, \cdots U_{i_k} \text{ s.d. } K \subset \bigcup_{k=1}^m U_{i_k} \cup (\mathbb{R}^n \setminus A) \implies A \subset \bigcup_{k=1}^m U_{i_k} \cup (\mathbb{R}^n \setminus A) \implies A \subset \bigcup_{k=1}^m U_{i_k} \cup (\mathbb{R}^n \setminus A) \implies A - \text{kompakt}.$

Quader: Eine Menge in $Q \subset \mathbb{R}^n$ heißt abgeschlossene Quader, wenn es beschränkt, abgeschlossene Intervalle $I_k = [a_k, b_k] \subset \mathbb{R}^n$, $-\infty < a_k < b_k < +\infty$, $k = 1, 2, \dots, n$ gibt, so dass $Q = I_1 \times I_2 \times \dots \times I_n = \{x \in \mathbb{R}^n : a_k \leq x_k \leq b_k, \forall k = 1, 2, \dots n\}$ gilt.

23 Satz: Jede abgeschlossene Quader $Q \subset \mathbb{R}^n$ ist kompakt.

Wir werden folgende Resultat brauchen: $Cantorsche\ Schachtelungsprinzip$:

24 Satz: Sei (A_k) eine Folge nicht-leerer, abgeschlossene Menge $A_k \subset \mathbb{R}^n$ mit der folgende Eigenschaften:

- a) (A_k) ist absteigend, d.h es gilt $A_{k+1} \subset A \ \forall k \in \mathbb{N}$
- b) Die Folge $(d(A_k))$ der Durchmesser der Menge A_k ist eine Nullfolge $(d.h d(A_k) \to 0)$

Dann gibt es genau einen Punkt $x \in \mathbb{R}^n$ der allen Menge A_k angehört:

$$\bigcap_{k=1}^{\infty} A_k = \{x\}$$

Beweis. a) Wir zeigen dass $\bigcap_{k=1}^{\infty} A_k \neq \emptyset$. Sei $(x_k)_{k=1}^{\infty}$ eine Folge s.d. $x_k \in A_k \ \forall k \in \mathbb{N}$. Wir wissen, dass $d(A_k) \to 0$ wenn $k \to \infty \implies \forall \varepsilon > 0 \exists k_0 \in \mathbb{N}$ s.d. $d(A_k) < \varepsilon \ \forall k \geq k_0$. Dann ist $\forall k, m \geq k_0$ $x_k \in A_k \subset A_{k_0}, \ x_m \in A_m A_{k_0} \implies x_k, x_m \in A_{k_0} \implies \|x_k - x_m\| \leq d(A_{k_0}) < \varepsilon \implies (x_k)$ -eine Cauchy-Folge. $\implies \exists x \in \mathbb{R}^n$ s.d. $\lim_{k \to \infty} x_k = x \ \forall x \in \mathbb{N}$ ist $x_m \in A_m \subset A_k, \ m \geq k$, A_k -abgeschlossen $\implies x = \lim_{m \to \infty} x_m \in A_k \ \forall k \in \mathbb{N} \implies x \in \bigcap_{k=1}^{\infty} A_k$

b) Wir zeigen, dass $\bigcap_{k=1}^{\infty} A_k$ nur eine Punkt x. (Wiederspruchbeweis). Sei $x \neq y \in \bigcap_{k=1}^{\infty} A_k$. Dann ist $x, y \in A_k, k \in \mathbb{N} \implies \|x - y\| \le d(A_k) \to 0$ wenn $k \to \infty \implies \|x - y\| = 0 \implies x = y$ -Wiederspruch

Das Contorsche Schachtelungsprinzip werden wir zum Beweis des Satzes 23 auf eine geeignete absteigende Folge abgeschl. Quader an: Es sei $Q \subset \mathbb{R}^n$ eine abgeschl. Quader und (U_i) eine offene Überdeckung von Q.

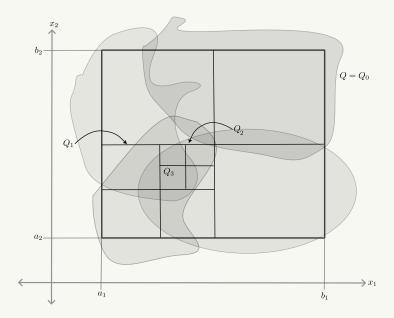
Annahme: Zu (U_i) gibt es keine endliche Teilüberdeckung von Q. Wir konstruieren induktiv eine absteigende Folge

$$Q = Q_0 \subset Q_1 \subset Q_2 \subset \cdots$$

abgeschl. Quader $Q_m \subset \mathbb{R}^n$ mit der folgenden Eigenschaften:

a) $\forall m \in \mathbb{N}$: Es gibt keine (U_i) zugehörige endliche Teilüberdeckung von Q_m

b)
$$d(Q_m) = \frac{1}{2m} d(Q_m) \implies \lim_{n \to \infty} d(Q_m) = 0$$



Unsere Ausgangsquader $Q_0 = Q$ hat die geforderten Eigenschaften. Seine $Q = Q_0 \supset Q_1 \supset Q_2 \supset \cdots$ bereits konstruiert. Es gelte $Q_m = I_1 \times I_2 \times \cdots I_n$, $I_k = [a_k, b_k] \subset \mathbb{R} \ \forall k = 1, 2, \cdots, n$. Wir splitten jedes der Intervalle I_k in der Intervallemitte auf und erhalten Unterteilung $I_k = I_{k_1} \cup I_{k_2}$ mit $I_{k_1} = \left[a_k, \frac{a_k + b_k}{2}\right]$, $I_{k_2} = \left[\frac{a_k + b_k}{2}, b_k\right]$, $1 \le k \le n$. Die kartesischen Produckte $I_{1\gamma_1} \times I_{2\gamma_2} \times \cdots I_{n\gamma_n}$, $\gamma \in 1, 2 \ \forall 1 \le k \le n$ aller Intervallhälften der I_k , $k = 1, 2, \cdots n$ unterteilen den abgeschlossener Quader Q_m in in insgesamt 2^n vielen kleinere abgeschlos. Quader Nur können wir folgendes Kriterium formulieren:

25 Satz von Heine-Borel: Für ein Menge $K \subset \mathbb{R}^n$ sind folgende Ausagen äquivalent:

- a) K ist abgeschlossen und beschränkt
- b) K ist kompakt

Beweis. Siehe Satz 21. \Box

Korollar

Für jede kompakte Teilmenge $\emptyset \neq A \subset \mathbb{R}$ gilt:

$$sup A \in A, inf A \in A$$

Beweis. Da A als kompakte Menge insbesondere beschränkt ist, existeren supA, $infA \in R$. Weil sowohl supA als auch infA Häufungspunkte geeigneter Folgen in A sind, impliziert die Abgeschlossenheit von A in Verbindung mit Satz 8, dass $supA \in A$ und $infA \in A$ gilt.

26 Satz: Ist $U \subset \mathbb{R}^n$ offen $K \subset U$ -kompakt und $f: U \to \mathbb{R}^m$ -stetige Abbildung, so ist $f(k) \subset \mathbb{R}^m$ ebenfalls kompakt.

Beweis. Sei $(U_i)_{i\in I}$ eine offene Überdeckung von f(k). Sei $\forall i\in I,\ V_i:=f^{-1}(U_i),\ f$ -stetig $\Longrightarrow i\in I$ V_i -offen. Die Familie $(V_i)_{i\in I}$ ist dine Überdeckungvon K, K-kompakt $\Longrightarrow \exists V_{i_1},V_{i_2},\cdots V_{i_n}$ s.d. $K\subset \bigcup_{p=1}^k U_{i_p} \Longrightarrow f(k)\subset \bigcup_{p=1}^k U_{i_p} \Longrightarrow f(k)$ -kompakt

27 Satz: Ist $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $k \subset U$ kompakt und $f: U \to \mathbb{R}$ eine stetige Funktion auf U, so gibt es Punkte $p, q \in K$ mit $f(p) = \sup \{f(x) : x \in K\}, f(q) = \inf \{f(x) : x \in K\}$

Beweis. Laut Satz 26 ist $A:=f(k)\subset\mathbb{R}$ kompakt, also im Hinblick auf dem Korollar zu Satz 25: $supf(k)\in f(k),\ inff(k)\in f(k)$. Deshalb können wir $p,q\in K$ mit gewünschten Eigenschaften finden \square

Definition: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ eine beliebige Teilmenge und $f: U \to \mathbb{R}^m$ eine Abbildung. Dann nennt man f gleichmäßig stetig auf U wenn gilt:

$$\forall \varepsilon > 0 \; \exists \delta > 0 \; \text{s.d.} \; |x - y| < \delta, \; x, y \in U \implies |f(x) - f(y)| < \varepsilon$$

28 Satz: Sei $R \in \mathbb{R}^n$ kompakt und $f: K \to \mathbb{R}^m$ eine stetige Abbildung. Dann ist f gleichmäßig stetig auf K

Beweis. Sei $\varepsilon > 0$ vergegeben. $\forall a \in K \ \exists r(a) > 0 \ \text{mit} \ |f(x) - f(a)| < \frac{\varepsilon}{2} \ \forall x \in B(a, r(a)) \cap K \ \text{(wegen der Stetigkeit von } f \ \text{in a)}$ Offenbar ist $K \subset \bigcup_{a \in K} B(a, \frac{r(a)}{2})$. K-kompakt $\implies a_1, a_2, \cdots, c_k \ \text{s.d.} K \subset \bigcup_{p=1} B\left(a_p, \frac{r(a_p)}{2}\right)$. Man setz nun $\delta := \frac{1}{2}min\left\{r\left(a_1\right), \cdots, \left(a_k\right)\right\}$ Seien dann $x_1, x_2 \in K \ \text{mit} \ |x_1 - x_2| < \delta$ beliebig gewählt. Wir fixieren ein $i \in \{1, 2, \cdots, k\}$ mit $x_1 \in B\left(a_i, \frac{r(a_i)}{2}\right)$; dann gilt auch $|x_2 - a_i| \le |x_2 - x_1| + |x_1 + a_i| < \delta + \frac{r(a_i)}{2} < r(a_i)$ also liegt mit x_1 auch x_2 in $B(a_i, r\left(a_i\right))$, und wir erhalten $|f\left(x_1\right) - f\left(x_2\right)| \le |f\left(x_1\right) - f\left(a_i\right)| + |f\left(a_i\right) - f\left(x_2\right)| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2}$. Damit ist die gleichmäßig Stetigkeit von f auf K beweisen.

§5 Partielle Ableitung

Definition: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, ferner

$$f: U \to \mathbb{R}(x_1, x_2, \cdots, x_n) \mapsto f(x_1, x_2, \cdots, x_n)$$

eine Funktion auf U und $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in U$

a) f heißt in a partiell differenzierbar nach x_i oder auch partiell differenzierbar bezüglich der i-ten Koordinate, wenn der Grenzwert

$$D_{i}f(a): \frac{\partial f}{\partial x_{i}}(a)_{i}:= = \lim_{\substack{t \to a_{i} \\ t \neq a_{i}}} \frac{f(a_{1}, \cdots, a_{i-1}, t, a_{i+1}, \cdots, a_{n}) - f(a_{1}, \cdots, a_{i-1}, a_{i}, a_{i+1}, \cdots, a_{n})}{t - a_{i}}$$

dann $\frac{\partial f}{\partial x_i}(a)$ die partille Ableitung von f nach x_i an der Stelle a

- b) f heißt in a partiall differenzierbar, wenn f in a nach $allen x_i, i = 1, \dots, n$ partiell differenzierbarist. In diesem Fall nennt man den Vektor $grad(f(a)) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(a), \frac{\partial f}{\partial x_2}(a), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(a)\right)$ den $Gradient \ von \ f \ in \ a$
- c) f heißt auf U partiell differenzierbar, wenn f partiell differenzierbar in a für jedes $a \in U$ ist.
- d) f heißt in a stetig partiell differenzierbar , wenn f auf U partiell differenzierbar ist und zusätzlich alle Ableitungen $\frac{\partial f}{\partial x_i} = D_i f_i U \to \mathbb{R}, 1 \leq i \leq n$, an der Stelle a stetig sind.
- e) f heißt stetig partiell differenzierbar auf U, wenn f in jedem $a \in U$ stetig partiell differenzierbar ist. Für die Menge aller solcher Funktion führen wir die Bezeichnung

$$C^1(U) := \{ f : U \to \mathbb{R} : f \text{ ist stetig partial differential auf } U \}$$

ein.

Beispiel

. . .

19 Partielle Ableitung

Definition: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, ferner $f: U \to \mathbb{R}(x_1, x_2, \dots, x_n) \mapsto f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ eine Funktion auf U und $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in U$. Seien $k \in \mathbb{N}$ und $i \in 1, \dots, n$

- a) f heißt in a k-mal partiell differenzierbar nach x_i , wenn f (k-1)-mal partiell differenzierbar auf U ist und alle partiell Ableitungen (k-1)-ter Ordnung von f an der Stell a partiell differenzierbar nach x_i sind.
- b) f heißt in a k-mal partiell differenzierbar, wenn f in a k-mal partiell differenzierbar ist. Nach x_j für alle $j \in 1, 2, \dots, n$ ist. Die partielle Ableitungen der Ordnung k von f in a sind dann gegeben durch

$$D_{i_{k}}\left(D_{i_{k-1}}\left(\cdots D_{i_{2}}\left(D_{i_{1}}(f)\right)\cdots\right)\right)(a) := \frac{\partial^{k} f}{\partial x_{i_{k}} \partial x_{i_{k-1}} \cdots \partial x_{i_{1}}}(a)$$

$$:= D_{i_{k}} D_{i_{k-1}} \cdots D_{i_{1}} f(a)$$

$$:= f_{x_{i_{k}} x_{i_{k-1}} \cdots x_{i_{1}}}^{(k)}(a)$$

wobei die Indizes i_1, \dots, i_k voneinandere unabhängig die Menge $1, 2, \dots, n$ durchlaufen.

- c) f heißt k- mal partiell differenzierbar auf U, wenn f in jedem $a \in U$ k-mal partiell differenzierbar sit. Die Funktionen $D_{i_k} \cdots D_{i_1} f: U \to \mathbb{R}, i_1, i_2, \cdots, i_k \in 1, \cdots, n$ heißen partiell Ableitung k-te Ordnung von f.
- d) f heißt k-mal stetig partiell differenzierbar auf U wenn fk-mal partiell differenzierbar auf U ist und alle partiellen Ableitungen der Ordnung $\leq k$ auf U stetig sind. Für die Menge aller solcher Funktionen führen wir die Bezeichnung

 $C^k(U) := \{ f : U \to \mathbb{R} : f \text{ ist } k\text{-mal stetig partial differential auf } U \}$

ein.

29 Satz: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen und sei $f: U \to \mathbb{R}$ zweimal partiell differenzierbar auf U; außerhalb seien alle partiellen Ableitungen 2.Ordnung von f stetig auf U. Dann gilt :

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i} \forall i, j \in 1, \dots, n$$

Korollar

Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $k \geq 2$ und sei $f \in C^k(U)$. Dann gilt für jedes k-Tupel von Indizes $(i_1, i_2, \dots, i_k \in 1, 2, \dots, n^k)$ und für jedes Permutation $\pi : \{1, \dots, k\} \to \{1, \dots, k\}$:

$$D_{i_k}D_{i_{k-1}}\cdots D_{i_1}f = D_{i_{\pi(k)}}D_{i_{\pi(k-1)}}\cdots D_{i_{\pi(1)}}f$$

Beweis. Der Beweis erfolgt durch vollständige Induktion über k. Den Induktions Anfang bildet Satz 29 im Induktionsschluss verwendet man die Tatsache, dass sich jede Permutation als Hintereinanderausführung endliche vieler Vertauchungen benachbarter Glider darstellen lässt.

§6 Totale Differezierbarkeit

Definition: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $x_0 = (x_{0_1} \cdots x_{o_n}) \in U$ und $f: U \to \mathbb{R}$ eine Funktion auf U. f heißt (total) differenzierbar in x_0 , wenn es reele Zahlen $a_1, \cdots, a_n \in R$ und eine Funktion $\varphi: U \to \mathbb{R}$ mit $\lim_{x\to 0} \frac{\varphi(x)}{|x-x_0|} = 0$ gibt, dass

$$f(x) = f(x_0) + \sum_{i=1}^{n} a_i(x_i - x_{0_i}) + \varphi(x) \ \forall x = (x_1, \dots, x_n) \in U$$

gilt. Man bezeichnet den Vektor $A := (a_1, \dots, a_n)$ als Differential von f in x

30 Satz: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $x_0 \in U$ sei ferner $f: U \to \mathbb{R}$ total differenz in x_0 und $A = (a_1, \dots, a_n)$ wie in der letzen Definition. Dann gilt:

- a) f ist stetig in x_0 .
- b) f ist partiell differenzierbar in x_0 und es gilt $\frac{\partial f}{\partial x_i}(x_0)=a_i \ \forall i=1,\cdots,n$

31 Satz: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, die Funktion $f: U \to \mathbb{R}$ sei partiell differenzierbar auf U, und alle partielle Ableitungen D_i (oder auch $\frac{\partial f}{\partial x_i}$), $1 \le i \le n$, seien statig in $x_0 \in U$. Dann ist f in x_0 total differenzierbar.

Korollar

Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $f: U \to \mathbb{R}$ eine Funktion auf U und x_0 . Dann gilt:

a) Ist f stetig partiell differenzierbar in x_0 , so ist f and e stelle x_0 stetig.

21 Totale Differezierbarkeit

b) Ist f k-mal partiell differenzierbar auf u und sind alle partiell Ableitungen k-te Ordnung von f stetig in x_0 , so sind alle partielle Ableitungen der Ordnungen $\varphi, 0 \le \varphi \le k$ ebenfalls stetig in x_0

Definition: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $x_0 = (x_{0_1}, \dots, x_{0_n}) \in U$ und $f : U \to \mathbb{R}^n$ eine Abbildung auf U, f heißt (total) differenzierbar in x_0 , wenn es eine Matrix $A = (a_{ij})_{i=1,\dots,m;\ j=1,\dots,n}$ und eine Abbildung $\varphi : U \to \mathbb{R}^m$ mit $\lim_{x\to 0} \frac{|\varphi(x)|}{(x-x_0)} = 0$ gibt, sodass

$$f(x) = f(x_0) + A(x - x_0) + \varphi(x) \ \forall x = (x_1, \dots, x_n) \in U$$

gilt. Der Deutlichkeit halber schreiben wir die obige Gleichung einmal komponentweise auf: Ist $f=(f_1,\cdots,f_m)$ mit $f_i:U\to\mathbb{R},\ \forall i=1,\cdots,m$ und entsprechend $\varphi=(\varphi_1,\cdots\varphi_m)$ mit $\varphi_i:U\to\mathbb{R}\ \forall i=1,\cdots,m$ so ist die Bedingung $\lim_{x\to x_0}\frac{|\varphi(x)|}{|x-x_0|}=0$ gelichdeutend mit $\lim_{x\to x_0}\frac{\varphi_i(x)}{|x-x_0|}=0$ $\forall i=1,\cdots,m$ und die Gleichung bedeutet ausfreülich, dass $\forall x=(x_1,\cdots,x_n)\in U$

$$\begin{pmatrix} f_1(x) \\ \vdots \\ f_m(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f_1(x_0) \\ \vdots \\ f_m(x_0) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m_1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 - x_{0_1} \\ \vdots \\ x_n - x_{0_n} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \varphi_1(x) \\ \vdots \\ \varphi_m(x) \end{pmatrix}$$

Daran kann man sofort ablesen, dass folgende Satz richtig ist.

32 Definition: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $x_0 \in U$ und $f = (f_1, \dots, f_m)$ eine Abbildung $f : U \to \mathbb{R}^m$. Dann gilt:

- a) f ist total differenzierbar in x_0 genau dann, wenn jede der Komponentenfunktion $f_i, 1 \le i \le m$ total differenzierbar in x_0 ist.
- b) Wenn f in x_0 total differenzierbar ist, so ist f an der Stelle x_0 stetig.
- c) Wenn f in x_0 total differenzierbar und die $(m \times n)$ Matrix A wie Definition von oben gewählt ist, dann ist alle Komponentenfunktion $f_i, 1 \le i \le minx_0$ partiell differenzierbar mit $D_{\nu}f_i(x_0) = \frac{\partial f_i}{\partial x_{\nu}}(x_0) = a_{i\nu} \forall \nu = 1, \cdots, n; \ \forall i = 1, \cdots, m$.
- d) Wenn alle Komponentenfunktion f_i auf U partiell differenzierbar sind und alle partiell Ableitungen $D_{\nu}f_i$ an der Stelle x_0 stetig sind, dann ist f in x_0 total differenzierbar.

Definition: Ist $U \subset \mathbb{R}^n$ offen und $f = (f_1, \dots, f_m) : U \to \mathbb{R}^m$ total differenzierbar in $x_0 \in U$, so nennt man die Matrix $Df(x_0) := J_f(x_0) := \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x_0)\right)_{\substack{i=1,\dots,m\\j=1,\dots,n}}$

$$:= \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x_0) & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(x_0) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(x_0) & \cdots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(x_0) \end{pmatrix}$$

das Differential oder die Jacobi-Matrix oder die Funktionalmatrix von f in x_0

22 Totale Differezierbarkeit

33 Satz: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $x_0 \subset U, c \in \mathbb{R}$, die Abbildung $f: U \to \mathbb{R}^m$ und $g: U \to \mathbb{R}^m$ seien total differenzierbar in x_0 . Dann gilt:

a) Die Abbildung $(f+g): U \to \mathbb{R}^m$ ist total differenzierbar in x_0 mit $D(f+g)(x_0) = Df(x_0) + Dg(x_0)$

b) Die Abbildung $(c.f): U \to \mathbb{R}^m$ ist total differenzierbar in x_0 mit $D(cf)(x_0) = cDf(x_0)$

Beweis. Wie in Analysis 1 für reellwertige Funktionen.

Eine *Productregel* gilt in folgender Form:

34 Definition: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $x_0 \subset U$ die Abbildung $f = (f_1, \dots, f_m) : U \to \mathbb{R}^m$ und die Funktion $g : U \to \mathbb{R}$ siene total differenzierbar in x_0 . Dann gilt: Die Abbildung $(f \cdot g) : U \to \mathbb{R}^m$ $x \mapsto (f_1(x)g(x), \dots, f_m(x)g_x)$ ist in x_0 total differenzierbar mit $\underbrace{D(f \cdot g)(x_0)}_{(m \times n) - Matrix} = \underbrace{D(f \cdot g)(x_0)}_{(m \times n) - Matrix}$

$$\underbrace{f\left(x_{0}\right)}_{\left(m\times1\right)}\cdot\underbrace{Dg(x_{0})}_{\left(1\times n\right)}+g(x_{0})\underbrace{Df(x_{0})}_{\left(m\times n\right)-Matrix}$$

Beweis. Die totale

35 Kettenregel: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ und $V \subset \mathbb{R}^m$ offen Menge, ferner $g: U \to \mathbb{R}^m$ und $f: V \to \mathbb{R}^l$ Abbildungen mit $g(U) \subset V$. g sie total differenzierbar an der Stelle $x_0 \in U$, f sie total differenzierbar in $y_0 = g(x_0)$. Dann ist die Abbildung $(f \cdot g): U \to \mathbb{R}^l$ total differenzierbar in x_0 mit $\underbrace{D(f \cdot g)(x_0)}_{l \times n} = \underbrace{Df(g(x_0))}_{l \times m} \cdot \underbrace{Dg(x_0)}_{m \times n}$

Korollar

 $U \subset \mathbb{R}^n$ und $V \subset \mathbb{R}^m$ offene Mengen, die Abbildung $(g_1, \cdots, g_m) : U \to \mathbb{R}^m$ sei total differenzierbar in $x_0 \in U$, es gelte $g(U) \subset U$ und die Funktion $f : U \to \mathbb{R}$ sei total differenzierbar in $y_0 = g(x_0)$. Dann ist die Funktion $h := (f \circ g) : U \to \mathbb{R}$ total differenzierbar in x_0 mit partiellen Ableitungen

$$\frac{\partial h}{\partial x_i}(x_0) = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f}{\partial y_i}(y_0) \cdot \frac{\partial g_i}{\partial x_i}(x_0) \ \forall 1 \le j \le n$$

Definition: Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, ferner $x_0 \in U$ und $f: U \to \mathbb{R}$ eine Funktion auf U. Dann bezeichnet man für $v \in \mathbb{R}^n$ $\{0\}$ den Grenzwert

$$D_{v}f(x_{0}) := \lim_{t \to 0} \frac{f(x_{0} + t \cdot v) - f(x_{0})}{t}$$

(im Falle siner Existenz) als $Richtungsableitung\ von\ f\ an\ der\ Stell\ x_0\ in\ Richtug\ v\ und\ nennt\ f\ an\ der\ Stell\ x_0\ in\ Richtug\ v\ differenzierbar$

23 Totale Differezierbarkeit

36 Satz: Sei $U \in \mathbb{R}^n$ offen und sei $f: U \to \mathbb{R}$ eine in $x_0 \in U$ total differenzierbar Funktion.

Dann existiert für jedes $v = (v_1, \dots, v_2) \in \mathbb{R}^n$ {0} die Richtungsableitung $D_v f(x_0)$ von f an der Stelle x_0 in Richtug v und es gilt:

$$D_{\upsilon}f(x_0) = \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_0) \cdot \upsilon_1 = \langle Df(x_0), \upsilon \rangle$$

Wobei

$$gradf(x_0) := \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_0)\right), \cdots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x_0)$$

Beweis. Sei ein beliebiger Vektor $v \in \mathbb{R}^n$ {0} gegeben. Die Abbildung $g : \mathbb{R} \to \mathbb{R}^n$ $t \mapsto g(t) = x_0 + tv$ ist differenzierbar auf \mathbb{R} , und es ist $g(0) = x_0$. Aufgrund der Stetigkeit von g an der stelle 0 existiert ein Intervall $I_{\varepsilon} = (-\varepsilon, \varepsilon) \in \mathbb{R}$ so dass $g(I_{\varepsilon}) \subset B(x_0, t)$ gilbt, hierbei sie r > 0 so gewahlt, dass $B(x_0, r) \subset U$ erfüllt ist, was aufgrund der Offenheit von U möglich ist. Dann ist die Funktion $h := (f \circ g) : I_{\varepsilon} \to \mathbb{R}$ $t \mapsto h(t) := f(x_0 + tv)$ differenzierbaran der Stelle t = 0, und nach dem Korollar zur Kettenregel gilt:

$$D_{\epsilon}f(x_0) = \lim_{t \to 0} \frac{f(x_0 + tv) - f(x_0)}{t} = h'(0) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_0) \frac{dg_i}{t}(0)$$
$$= \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_0) \cdot v_i = \langle Df(x_0), v \rangle$$

§7 Mittelwertsatz

37 Satz: Seien $U \subset \mathbb{R}^n$ offen und $f: U \to \mathbb{R}$ eine total differenzierbar Funktion. Seien $a, b \in U$ zwei Punkte, deren Verbindungsstrecke $|\gamma_{ab}| := \{\gamma_{ab} := a + t(b-a); \ t \in [1,0]\} \subset U$ in U enthalten ist. Dann gibt es ein $\xi \in |\gamma_{ab}|$ derart dass $f(b) = f(a) + Df(\xi) \cdot (b-a)$ gibt.

Beweis. Die Abbildung $\gamma_{ab}: [0,1] \to U$ $t \mapsto \gamma_{ab}(t) = a + t(b-a)$ ist differenzierbar auf \mathbb{R} mit $D\gamma_{ab}(t) = (b-a)$ $\forall t \in \mathbb{R}$. Da $|\gamma_{ab}| = \gamma_{ab}([0,1]) \subset U$ gilt und f auf U differenzierbar ist, ist die Komposition $(f \cdot \gamma_{ab}): [0,1] \to \mathbb{R}$ eine auf [0,1] differenzierbare Funktion, auf die dier Mittelwertsatz für funktionen eine Variabel anwendbar ist. Daher $\exists t_0 \in (0,1)$ so dass

$$(f \circ \gamma_{ab})(1) = (f \circ \gamma_{ab})(0) + (f \circ \gamma_{ab})(t_0) \cdot (1 - 0) \tag{1}$$

gilt. Da aber $\gamma_{ab}(1) = b$ und $\gamma_{ab}(0) = a$ ist, ferner für $s := \gamma_{ab}(t_0) \in |\gamma_{ab}|$ mit der Kettenregel $(f \circ \gamma_{ab})'(t_0) = Df(\gamma_{ab}(t_0)) \cdot D\gamma_{ab}(t_0) = Df(\xi) \cdot (b-a)$ folgt, ist Gleichung (1) äquivalent zu $f(b) = f(a) + Df(\xi) \cdot (b-a)$

Index

abgeschlossene Hülle, $5\,$

Dreiecksgleichung, 3

Häufungsspunkt, 6, 8

innerer Punkt, 6

nominierter Vektorraum, 3

Norm, 3

Skalarproduckt, 2

Vecktorraum, 2