

$\exp_p: B_\varepsilon(0) \rightarrow M$  ist ein Diffeomorphismus auf  $\exp(B_\varepsilon(0))$  für  $\varepsilon > 0$  hinreichend klein.

$0 < r < \varepsilon$ :  $B_r(p) \subseteq M$ ,  $B_r(p) := \exp_p \left( \underbrace{B_r(0)}_{\in T_p M} \right)$   
 "geodätischer Ball"

$S_r(p) := \{ \exp_p(v) \mid \|v\| = r \}$   
 "geodätische Sphäre"

Gauss Lemma. "Geodätische Kurven durch  $p$  stehen senkrecht auf geodätischen Sphären."

Proposition. (Geodätische minimieren lokal die Länge von Kurven)

Sei  $p \in M$ ,  $\varepsilon > 0$  so klein, dass  $\exp_p: B_\varepsilon(0) \rightarrow M$  ein Diffeomorphismus auf  $\exp_p(B_\varepsilon(0))$

ist. Sei  $\gamma: [0,1] \rightarrow B := B_r(p)$ ,  $r < \varepsilon$ ,  $\gamma(0) = p$  eine Geodätische. Sei  $c: [0,1] \rightarrow M$  eine (stückweise) glatte Kurve mit  $c(0) = p$ ,  $c(1) = q = \gamma(1)$ .

Dann gilt:  $\ell_0^1(c) \geq \ell_0^1(\gamma)$  und

$$\ell_0^1(c) = \ell_0^1(\gamma) \Rightarrow \text{im } c = \text{im } \gamma.$$



Beweis.

Idee: Schreibe  $c = c(s)$  in Polarkoordinaten:

$$\exp := \exp_p$$

$$c(s) = \exp(r(s) \cdot v(s)) \text{ mit } r > 0 \text{ für } s > 0 \text{ (zerlege Kurve s.d. } p \notin c((0,1)) \text{)}$$

Wir nehmen dabei zunächst an, dass  $c([0,1]) \subseteq B$ .

o.B.d.A.:  $c(s) \neq p \quad \forall s > 0$

$$\text{Setze } f(r,s) := \exp(r \cdot v(s)) \Rightarrow c(s) = f(r(s), s)$$

$$\Rightarrow c'(s) = \frac{\partial f}{\partial r} \bigg|_{r(s)} \cdot \frac{dr}{ds} \bigg|_s + \frac{\partial f}{\partial s} \bigg|_s$$

$$\begin{aligned} \|c'\|^2 &= \left\| \frac{\partial f}{\partial r} \cdot \frac{dr}{ds} \right\|^2 + 2 \left\langle \frac{\partial f}{\partial r} \frac{dr}{ds}, \frac{\partial f}{\partial s} \right\rangle + \left\| \frac{\partial f}{\partial s} \right\|^2 \\ &= \left| \frac{dr}{ds} \right|^2 \underbrace{\left\| \frac{\partial f}{\partial r} \right\|^2}_{=1} + 2 \frac{dr}{ds} \underbrace{\left\langle \frac{\partial f}{\partial r}, \frac{\partial f}{\partial s} \right\rangle}_{=0, \text{ Gauss-Lemma}} + \left\| \frac{\partial f}{\partial s} \right\|^2 \end{aligned}$$

denn:

$$\left\| \frac{\partial f}{\partial r} \right\| = \left\| \frac{\partial}{\partial r} \exp(r v(s)) \right\| = \left\| \frac{\partial}{\partial r} \gamma(r, v(s)) \right\| = \|v(s)\| = 1.$$

$$\Rightarrow \|c'\|^2 = \left| \frac{\partial r}{\partial s} \right|^2 + \left\| \frac{\partial f}{\partial s} \right\|^2 \Rightarrow \|c'\|^2 \geq \left| \frac{\partial r}{\partial s} \right|^2 \quad \text{Sei } \delta > 0 \text{ klein.}$$

$$\underbrace{\int_{\delta}^1 \|c'(s)\| ds}_{\xrightarrow{s \rightarrow 0} l_0^1(c)} \geq \int_{\delta}^1 |r'(s)| ds \geq \int_{\delta}^1 r'(s) ds = r(1) - \underbrace{r(\delta)}_{\xrightarrow{s \rightarrow 0} 0} \xrightarrow{s \rightarrow 0} r(1) = l_0^1(\gamma)$$

( $r' = \frac{\partial r}{\partial s}$ )

Gleichheit  $\Rightarrow \left\| \frac{\partial f}{\partial s} \right\| = 0 \Rightarrow f(r(s))$  konstant in  $s \Rightarrow v(s) = v_0 \quad \forall s$

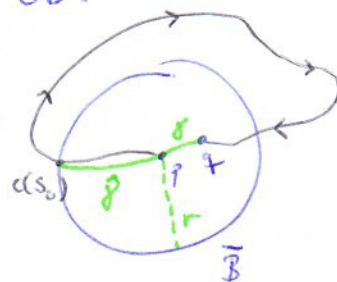
$\Rightarrow c(s) = \exp(r(s)v_0) \Rightarrow c$  ist eine Reparametrisierung von  $\gamma$

(monoton:  $r' = |r'| \Rightarrow r' \geq 0$ )

$\Rightarrow \text{im } c = \text{im } \gamma$

Wenn  $d[0,1] \not\subset B$ , sei  $s_0$  der kleinste Wert  $s$  mit  $c(s) \in \partial \bar{B}$ .

$$l_0^1(c) \geq l_0^2(c) \geq l_0^1(\hat{\gamma}) = r \geq l_0^1(\gamma)$$



$\hat{\gamma}$ : Geodäte  $p \leftrightarrow c(s_0)$

Bemerkung:

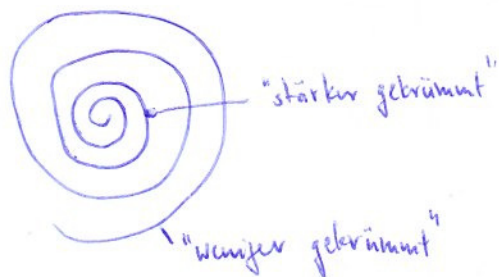
1) Man kann zeigen: Ist  $\gamma$  eine Kurve, parametrisiert proportional zur Bogenlänge, sodass

$$l_0^1(\gamma) \leq l_0^1(c) \quad \forall \text{ Kurven } c, \gamma(0) = c(0), \gamma(1) = c(1)$$

dann ist  $\gamma$  eine Geodätische.

2) Isometrien erhalten Geodätische

## KRÜMMUNG



Bsp.



Krümmung (Kreis mit Radius  $r$ )  
 $= \frac{1}{r}$

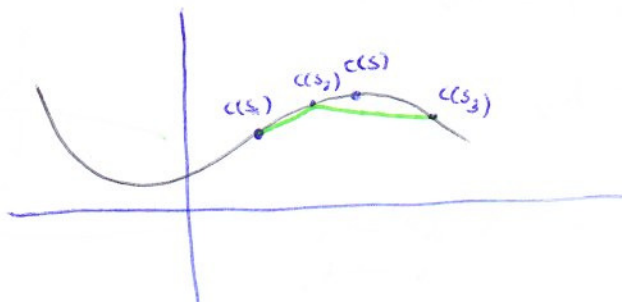
• Kurven  $\subseteq \mathbb{R}^2$ : (Kurven seien parametrisiert durch die Bogenlänge)

$c(s)$ .

Sei  $c'(s) \neq 0$ .

$s_1, s_2, s_3$  nahe bei  $s$

$\Rightarrow c(s_1), c(s_2), c(s_3)$  nicht kollinear.

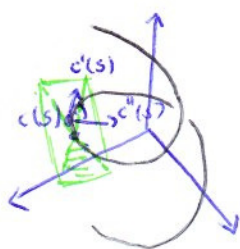


$\Rightarrow c(s_1), c(s_2), c(s_3)$  liegen auf einem eindeutig bestimmten Kreis mit Radius  $R$ .

Für  $s_1, s_2, s_3 \rightarrow s$  erhält man einen wohldefinierten Grenzkreis, den sogenannten "oskulierenden" Kreis in  $c(s)$ .

Krümmung in  $c(s) :=$  Krümmung des osk. Kreises in  $c(s)$ ,  $= \frac{1}{R} = |c''(s)|$   
lässt sich zeigen

• Kurven  $\subseteq \mathbb{R}^3$ . Wir fixieren wieder  $s$ . Sei  $c'(s) \neq 0$ .



$c(s_1), c(s_2), c(s_3)$  definieren eine Ebene  $\subseteq \mathbb{R}^3$ .

$s_1, s_2, s_3 \rightarrow s$  Grenzebene  $=$ ; oskulierende Ebene

Der oskulierende Kreis liegt dann in der osk. Ebene.

$\leadsto$  Krümmung

$$\underbrace{\frac{d}{ds} \underbrace{\|c'\|^2}_{\text{konst}}}_{=0} = \frac{d}{ds} \langle c', c' \rangle = 2 \langle c'', c' \rangle \Rightarrow c''(s) \perp c'(s)$$

Es gilt: osk. Ebene  $= \langle c'(s), c''(s) \rangle_{\mathbb{R}}$

• Flächen und Euler.  $M^2 \subseteq \mathbb{R}^3$

$p \in M$ . Sei  $v_p$  ein Einheitsnormalenvektor. am Pkt  $p$ :

$$v_p \perp T_p M, \|v_p\| = 1.$$

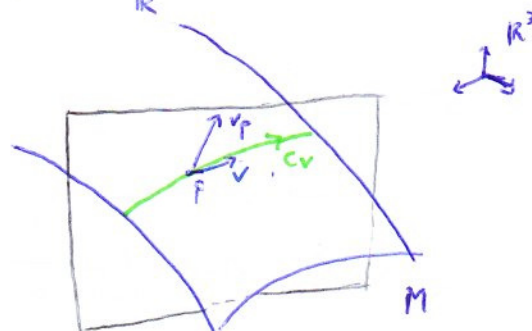
Sei  $v \in T_p M$ ,  $\|v\| = 1$ .

$v_p$  und  $v$  spannen eine Ebene  $E_v$  auf.

$$E_v \cap M = \text{Kurve } c_v$$

parametrisiert durch

$$\text{Bogenlänge } c_v(0) = p, c'_v(0) = v.$$

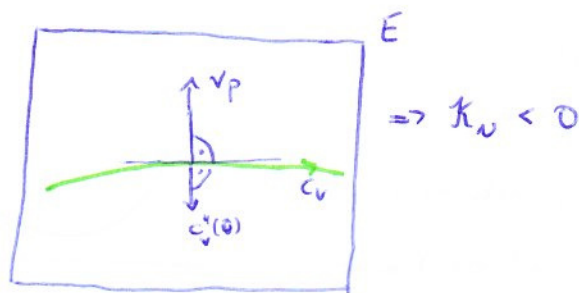




$$c''_v(0) \perp T_p M$$

$$\exists! \kappa_v \in \mathbb{R}: c''_v(0) = \kappa_v \cdot v_p$$

offensichtlich:  $\kappa_{-v} = \kappa_v$ .



Wir erhalten eine Funktion  $\kappa: \mathbb{RP}^1 \rightarrow \mathbb{R}$   
 $v \mapsto \kappa_v$

Satz von Euler. Es existieren eindeutige Richtungen  $v_1, v_2 \in \mathbb{RP}^1$ , so dass

$$\kappa_1 := \kappa_{v_1} = \min_v \kappa_v \leq \max_v \kappa_v = \kappa_{v_2} := \kappa_2$$

Es gilt:  $v_1 \perp v_2$  und  $\kappa_v = \kappa_1 \cos^2 \theta + \kappa_2 \sin^2 \theta$ , wobei  $\theta = \angle(v, v_1)$

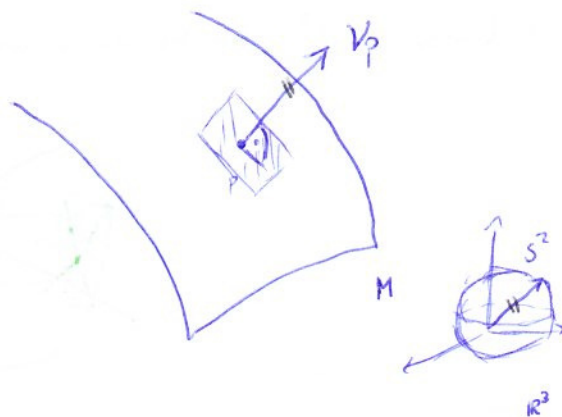
09.05.18

### Krümmung von Flächen nach Gauss

Sei  $M^2 \subseteq \mathbb{R}^3$  eine orientierte Fläche.  $p \in M$ .

Sei  $v_p$  jener Einheitsnormalenvektor auf  $M$  am Punkt  $p$ , so dass  $(v_p, v, w)$  positiv orientiert ist, wobei  $(v, w)$  positiv orientiert ist in  $T_p M$ .

→ Gauss-Abbildung:  $\nu: M \rightarrow S^2$   
 $p \mapsto \nu_p$



Gauss-Krümmung:  $K(p) = \lim_{A \rightarrow p} \frac{\text{vol}(\nu(A))}{\text{vol}(A)}$



Bsp. 1)  $M^2 = S^2 = S^2_1$  Einheitskugel.

→  $\nu = \text{id}: S^2 \rightarrow S^2$

⇒  $\forall p \in S^2: K(p) = \lim_{A \rightarrow p} \frac{\text{vol}(A)}{\text{vol}(A)} = 1$ .

2)  $M = S^2_r$ : Kugel vom Radius  $r$ .

→  $\text{vol}(\nu(A)) = \frac{1}{r^2} \text{vol}(A)$

→  $K(p) = \frac{1}{r^2}$