

Rapport d'avancement - Semaine du 26-11-2024 au 02-12-2024

Semaine dernière :

- R.F.19 : Terminer la connexion au serveur pour la communication pair à pair.
- R.F.6 et R.F.7 : Réaliser des tests finaux avec les robots physiques et en simulation.
- R.F.9 : Tester la position des robots sur la carte en temps réel avec un scénario complet sur robots physiques.
- R.F.17 : Ajouter les données manquantes à la base de données de l'historique des missions.
- R.F.12 : Finaliser les spécifications des positions initiales et les intégrer dans les simulations.
- R.F.20 : Poursuivre et avancer de manière significative dans l'implémentation du geofence.
- R.F.18 : Commencer l'intégration du suivi des tâches (task tracking) pour les robots dans l'interface utilisateur.
- RR : Début de la complétion du rapport final pour le Readiness Review

Cette semaine :

- R.F.20 : Finir l'implémentation du geofence
- R.F.13 : Finir la détection de l'élévation négative
- RR : Finir le rapport final pour le Readiness Review
- Présentation : Présentation finale du projet
- Compléter les tests unitaires du client et du serveur
- Compléter le test.pdf et les README.MD explicatifs
- Faire les dernières vidéos de de démos

Notes additionnelles :

- L'ajout de documentation explicatives et des tests occupent une place importante