



# DINA DAHA BELGHITI

## INGÉNIEURE EN AUTOMATIQUE ET ROBOTIQUE

*Curieuse de nature, déterminée et toujours prête pour un nouveau challenge*

### COORDONNÉES

13100, Aix en Provence

belghitidina@gmail.com

+33.7.54.28.79.50

/dina-daha-belghiti

### FORMATION

*Polytech Orléans | 2018 - 2019*

Data mining : Extraction et visualisation de données via Python

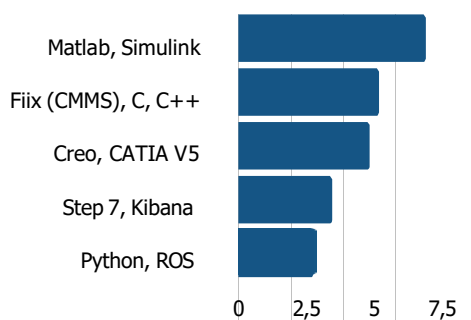
*Polytech Orléans | 2017- 2019*

Master MARS (Mécatronique, Automatique, Robotique, Signal)

*Faculté des Sciences et Techniques | 2017*

Licences Sciences et Techniques : Conception et Analyse  
Mécanique

### COMPÉTENCES



### LANGUES

Anglais : TOEIC (900/990)

Français : Bilingue

Arabe : Bilingue

Espagnol : A2

### CERTIFICATIONS

Habilitation électrique basse tension  
BE/ BR (NF C18510)

Sécurité Secouriste au Travail (SST)

Equipier de première intervention

### CENTRES D'INTÉRÊT

Volontariat, Voyage, Natation, Karaté

### EXPÉRIENCES PROFESSIONNELLES

#### SAFT Bordeaux | Septembre 2022 – Présent

##### **Ingénieure de sûreté de fonctionnement dans le secteur ferroviaire**

- Définition d'un plan de sûreté conformément aux exigences client : Réalisation des dossiers de sécurité pour des batteries Ni-Cd/ Lithium
- Certification et évaluation, des études de disponibilité et de maintenabilité des systèmes
- Réaliser les tâches/ documentations techniques conformément aux modèles de prestation définis

#### Ocado Engineering Paris | Février 2020 – Aout 2022

##### **Ingénieure pilote de maintenance d'un entrepôt robotisé**

- Maintenance réactive et préventive des robots mobiles
- Extraction et analyse de données pour de la maintenance préventive
- Responsable de l'organisation des formations HSE
- Responsable de formation en France, Suède et UK

#### Laboratoire PRISME Orléans | Mars 2019 - Novembre 2019

##### **Ingénieure stagiaire en R & D : Modélisation et contrôle prédictif d'une combustion d'un moteur HCCI par ajout d'Ozone**

- Analyse, modélisation et identification des systèmes non linéaires
- Conception d'une commande prédictive, optimale et robuste sur Matlab/ Simulink
- Validation et application sur les bancs d'essai

#### OCP (Stage PFE) | Avril - Juillet 2017

- Le dimensionnement d'une station de pompage
- Réduire les coûts nécessaires des interventions par les sociétés de maintenance

### COMPÉTENCES ET PROJETS

- Projet Collaboratif : Développement d'un outil de localisation et navigation d'un robot mobile à l'aide de ROS/V-rep suivi de trajectoire sur Matlab/Simulink

- Formation Udemy : Modélisation et contrôle prédictif d'un drone UAV, systèmes d'espace d'état et simulation Python