

THOMAS LEPOIX

Ingénieur systèmes embarqués

COORDONNÉES

27 rue Gensan 33000 Bordeaux
thomas.lepoix@protonmail.ch
0683604789
thomaslepoix
thomas-lepoix-298758150
Permis B
17/01/1996



COMPÉTENCES

Linux embarqué (Yocto)	●●●●
C / C++	●●●●
Électronique (BF, HF, CEM)	●●●●
Environnement libre / GNU	●●●●
Scripts shell	●●●●
LaTeX	●●●●
DevOps (CMake, Docker, Debian)	●●●○
Bus (UART, SPI, I2C, CAN, etc.)	●●●○
Anglais	●●●○
Microcontrôleurs (8 bits / ARM)	●○○○
Assembleur CISC Freescale	●○○○
Réseau / infra	●○○○
VHDL / SoPC	●○○○
Python	●○○○

FORMATIONS

2017 - 2019
Master systèmes embarqués
ESTEI / Ynov - Bordeaux

2016 - 2017
**Bachelor systèmes
embarqués & robotique**
ESTEI - Bordeaux

2014 - 2016
**BTS systèmes numériques
électronique & communication**
Lycée Jean-Baptiste de Baudre - Agen

2012 - 2014
BAC S - SVT
**Spécialité Informatique
& science du numérique**
Lycée Bernard Palissy - Agen

PROFIL

Caractère
Déterminé, perfectionniste,
observateur

Centres d'intérêt
Musique, arts, logiciels libres, cuisine

EXPÉRIENCES PRO

Juin 2019 - Février 2020

Stage & CDI - DMIC / Ubiwan, Bordeaux

Développeur back-end (C++)

- Développement d'un framework de mesure de performances
- Étude de faisabilité d'une solution nouvelle
- Séparation d'un programme : librairie interne / partie métier
- Profiling (Hotspot, Valgrind, Heaptrack), debug, optimisation
- Migration d'anciens programmes Delphi vers C++

Mai 2015 - Juin 2015 (6 semaines)

Stage - Pesage47, Agen

Technicien

- Diagnostic et réparation de balances / bascules
- Calibration / vérification de balances

PROJETS PERSO

Octobre 2018 - Présent

Amélioration de l'environnement libre de production hardware RF

Objectif : Une alternative aux logiciels propriétaires et onéreux

- Création du logiciel libre Qucs-RFlayout
- Co-crédation du projet Open-RFlab
- Contribution aux simulateurs électroniques Qucs et OpenEMS
- Fédération d'une communauté
- Travail en C++ / Qt et en anglais
- Roadmap en collaboration avec la communauté

Mai 2020 - Présent

Raisin : Générateur de graphe CFG à partir de code C++

Initiative et co-crédation du projet

- Utilisation des bibliothèques LLVM/Clang
- Travail au niveau du compilateur sur la syntaxe du langage C++
- Travail en C++, OOP, design patterns, peer programming
- Projet naissant
- Aucun équivalent libre actuellement

PROJETS EN ÉCOLE

Novembre 2018 - Juin 2019

Réalisation en groupe d'un télescope robotisé imprimé en 3D

- Architecture système
- Coordination de l'équipe
- Réalisation intégrale du hardware (pluggable sur Raspberry Pi)
- Réalisation intégrale de l'OS (Yocto)
- Développement d'un driver GPS en C

Mars 2017 - Juin 2017

Réalisation en groupe d'un aéroglisseur télécommandé

Réalisation intégrale du hardware

- Définition du cahier des charges
- Design du châssis
- Carte d'alimentation
- Carte microcontrôleur
- Module radio
- Module de programmation USB