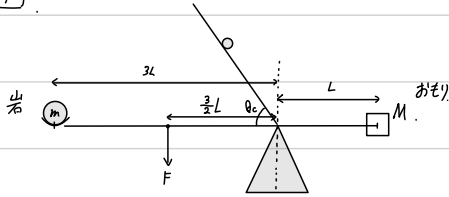


物理.

[1]



[1].

(1) 回転軸周りの力のモーメントのつり合いより

$$mg \cdot 3L + F \cdot \frac{3}{2}L = Mg \cdot L.$$

$$\frac{3}{2}F = Mg - 3mg.$$

$$F = \frac{2}{3}(M - 3m)g$$

(2) $F > 0$ より $M - 3m > 0$. $m < \frac{1}{3}M$.

(3) 投石機の慣性モーメント I は $I = ML^2 + m \cdot 9L^2 = (M + 9m)L^2$

その瞬間 $I \cdot \frac{d^2\theta}{dt^2} = MgL - mg \cdot 3L$ が成り立つので.

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} = \frac{(M - 3m)gL}{I} = \frac{(M - 3m)g}{(M + 9m)L}$$

(4) 位置エネルギーの和 U は.

$$U = -MgL \sin \theta + mg \cdot 3L \sin \theta = -\frac{1}{12}(M - 3m)gL$$

(5) アームが水平時、エネルギーは 0 である.

アームがもつ回転運動エネルギーは $K = \frac{1}{2}I \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2$ であり $0 = U + K$ が成り立つから.

$$\frac{1}{2}I \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2 = \frac{1}{12}(M - 3m)gL. \quad \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2 = \sqrt{2} \cdot \frac{(M - 3m)gL}{I} = \sqrt{2} \frac{(M - 3m)g}{(M + 9m)L}$$

従って $\frac{d\theta}{dt}$ の大きさは、負に降いて. $\left| \frac{d\theta}{dt} \right| = \sqrt{2} \cdot \sqrt{\frac{(M - 3m)g}{(M + 9m)L}}$

(6) 岩のもつエネルギー K_m は、岩の速度を $v = 3L \cdot \frac{d\theta}{dt}$ と表せることを用いて、

$$K_m = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{9}{2} m L^2 \left(\frac{d\theta}{dt} \right)^2 \text{ と表せる.}$$

(5) の結果を用いて $K_m = \frac{9}{2} m \cdot \sqrt{2} \cdot \frac{(M-3m)gL}{M+9m}$ と表せる.

K_m が最大となるとき、 $\frac{m(M-3m)}{M+9m}$ も最大となるので、これを $f(m)$ とする

$$\begin{aligned} \frac{df(m)}{dt} &= \frac{(M-6m)(M+9m) - m(M-3m) \cdot 9}{(M+9m)^2} = \frac{1}{(M+9m)^2} \{ M^2 + 3Mm - 54m^2 + 27m^2 - 9Mm \} = \frac{1}{(M+9m)^2} \{ -27m^2 - 6Mm + M^2 \} \\ &= -\frac{1}{(M+9m)^2} (27m^2 + 6Mm - M^2) \end{aligned}$$

$$\frac{df(m)}{dt} = 0 \text{ のとき、 } m = \frac{-3M \pm \sqrt{9M^2 + 27M^2}}{27} = \frac{-3M \pm 6M}{27} \quad \text{負を除いて、 } m = \frac{3}{27} M = \frac{1}{9} M.$$

増減表は、	0	...	$\frac{1}{9} M$...	となるので、 $f(m)$ は、 $m = \frac{1}{9} M$ で最大.
$f'(m)$	+	+	0	-	従って、求める重量は、 $\frac{1}{9} M$.
$f(m)$	0	\nearrow		\searrow	

[2]

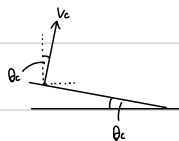
$$(1) U = -MgL \cdot \sin \theta_s + mg \cdot 3L \sin \theta_c = -(M-3m)gL \cdot \sin \theta_c.$$

(2) まず、ストップに当たる直前の $\frac{1}{9} M$ の速さ v_c は、 $\theta = L$ の角速度から求める.

$$[1]-(5), (6) \text{ と同様、 } \left| \frac{d\theta}{dt} \right| = \sqrt{2 \frac{(M-3m)g}{(M+9m)L} \cdot \sin \theta_c} \text{ と求めるので、}$$

$$v_c = 3L \cdot \left| \frac{d\theta}{dt} \right| = 3 \sqrt{2 \frac{(M-3m)g}{(M+9m)L} \cdot \sin \theta_c}$$

$$\text{求める鉛直方向の成分は、 } v_c \cos \theta = 3 \cos \theta_c \sqrt{2 \frac{(M-3m)g}{(M+9m)L} \cdot \sin \theta_c}$$



(3) 求める時間 t とすると、 $v_c \cos \theta - gt = 0$.

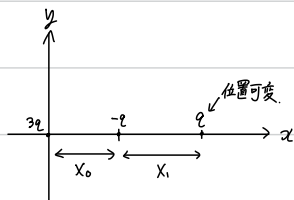
$$t = \frac{v_c \cos \theta}{g} = 3 \cos \theta_c \sqrt{2 \frac{(M-3m)L}{(M+9m)g} \sin \theta_c}$$

$$(4) L_x = v_c \sin \theta \cdot t = \frac{1}{g} \cdot v_c^2 \sin \theta \cos \theta = \frac{1}{g} \cdot \left(9 \frac{2(M-3m)}{(M+9m)L} gL \cdot \sin \theta_c \right) \sin \theta_c \cdot \cos \theta_c$$

$$\therefore L_x = 18 \cdot \frac{M-3m}{M+9m} L \sin^2 \theta_c \cos \theta_c = 9 \cdot \frac{M-3m}{M+9m} L \sin 2\theta_c \cos \theta_c$$

[2]

[1]



$$(1) \text{ 大きさ: } \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{3\ell^2}{(X_0+X_1)^2}$$

向き: x軸正の向き

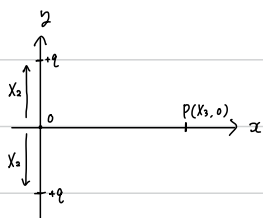
$$(2) \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left\{ \frac{3\ell^2}{(X_0+X_1)^2} - \frac{\ell^2}{X_1^2} \right\} = 0 \quad \text{が成り立つ。}$$

$$3\ell^2 X_1^2 = \ell^2 (X_0+X_1)^2 \quad 3X_1^2 = X_1^2 + 2X_1 X_0 + X_0^2$$

$$2X_1^2 - 2X_1 X_0 - X_0^2 = 0. \quad X_1^2 = \frac{X_0 \pm \sqrt{X_0^2 + 2X_0^2}}{2} = \frac{(1 \pm \sqrt{3})X_0}{2}$$

$$\text{負を除いて } X_1 = \frac{1+\sqrt{3}}{2} X_0$$

[2]



$$(1) \vec{E} = \left(2 \times \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\ell}{X_2^2 + X_3^2} \cdot \frac{X_3}{\sqrt{X_2^2 + X_3^2}}, 0 \right)$$

$$= \left(\frac{\ell X_3}{2\pi\epsilon_0 (X_2^2 + X_3^2)^{\frac{3}{2}}}, 0 \right)$$

$$\text{従って、大きさ: } \frac{\ell X_3}{2\pi\epsilon_0 (X_2^2 + X_3^2)^{\frac{3}{2}}}$$

向き: x軸正の向き

$$(2) \frac{X_3}{(X_2^2 + X_3^2)^{\frac{3}{2}}} \text{ に注目し、これを } f(X_3) \text{ とおく}$$

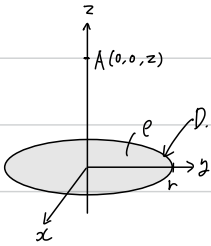
$$\frac{df(X_3)}{dX_3} = \frac{1}{(X_2^2 + X_3^2)^3} \left\{ (X_2^2 + X_3^2)^{\frac{3}{2}} - X_3 \cdot \frac{3}{2} \sqrt{X_2^2 + X_3^2} \cdot 2X_3 \right\} = 0 \text{ とする } X_3 \text{ を求める。}$$

$$(X_2^2 + X_3^2)^{\frac{3}{2}} - 3X_3^2 \sqrt{X_2^2 + X_3^2} = (X_2^2 + X_3^2 - 3X_3^2) \sqrt{X_2^2 + X_3^2} = (X_2^2 - 2X_3^2) \sqrt{X_2^2 + X_3^2} = 0 \text{ と解いて、}$$

$$X_3 > 0 \text{ より、 } X_3 = \frac{X_2}{\sqrt{2}}, \quad \text{このとき } \vec{E} \text{ の大きさが最大となり、}$$

$$\text{大きさは、 } \frac{\ell \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} X_2}{2\pi\epsilon_0 \cdot X_2^3 \cdot \frac{3}{2} \cdot \sqrt{\frac{3}{2}}} = \frac{\ell}{3\sqrt{3} \pi \epsilon_0 \cdot X_2^2}$$

[3]



(1) 微小面積は $ds \cdot \sin\theta$ を表すから.

$$\begin{aligned} E &= \int_0^{2\pi} \int_0^r \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\rho \cdot ds \cdot d\theta}{s^2 + z^2} \cdot \frac{z}{\sqrt{s^2 + z^2}} \\ &= \frac{\rho z}{2\epsilon_0} \cdot \int_0^r \frac{s}{(s^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} ds \\ &= \frac{\rho z}{2\epsilon_0} \cdot \left[-\frac{1}{\sqrt{s^2 + z^2}} \right]_0^r \\ &= \frac{\rho z}{2\epsilon_0} \left(\frac{1}{z} - \frac{1}{\sqrt{r^2 + z^2}} \right) \end{aligned}$$

従って、大きさは: $\frac{\rho z}{2\epsilon_0} \left(\frac{1}{z} - \frac{1}{\sqrt{r^2 + z^2}} \right)$

向き: z軸正の向き.

$$\begin{aligned} (2) \quad V &= - \int_{-\infty}^0 \frac{\rho}{2\epsilon_0} \left(1 - \frac{z}{\sqrt{r^2 + z^2}} \right) dz \\ &= - \frac{\rho}{2\epsilon_0} \left[z - \sqrt{r^2 + z^2} \right]_{-\infty}^0 \\ &= \frac{\rho r}{2\epsilon_0} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} V &= \int_0^{2\pi} \int_0^r \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\rho \cdot ds \cdot d\theta}{\sqrt{s^2 + z^2}} \\ &= \frac{\rho}{2\epsilon_0} \int_0^r \frac{s}{\sqrt{s^2 + z^2}} ds \\ &= \frac{\rho}{2\epsilon_0} \left[\sqrt{s^2 + z^2} \right]_0^r \\ &= \frac{\rho}{2\epsilon_0} (\sqrt{r^2 + z^2} - z) \end{aligned}$$

こっちの方が良さそう V から E.

式(1)の $z=0$ で $V = \frac{\rho r}{2\epsilon_0}$ と一致