

引言：高等代数的研究对象

朝暮

2025 年 12 月 2 日

作为高等代数的第一节课，需要先搞清楚一件事情——我们可以从这门课程中学到什么。换言之，高等代数在研究什么？

我们在中学阶段就已经开始接触“代数”了，对“代数”的第一印象就是所谓的“用字母表示数”。

实际问题中常含有一些“已知量”与“未知量”。

* **未知量**：通常用 x, y, z, \dots 等字母来表示；

* **已知量**：如果是具体的问题，已知量通常是具体的数字；如果是抽象问题，已知量一般用 a, b, c, \dots 来表示。

基于实际问题，可以找出等量关系，进而列出含有未知量的等式，这就是**方程**。

一元一次方程 在初中一年级，我们首先接触到的就是一元一次方程，即形如

$$ax + b = c$$

的方程。

证明. 当 $a \neq 0$ 时，可以简单地通过四则运算，得到方程的解：

$$x = \frac{c - b}{a}.$$

□

值得注意的是，上述一元一次方程的解是一个“未知量在左边”的等式，这被称为一元一次方程的**求根公式**。

一元二次方程 在初中三年级，我们又接触了一元二次方程，即形如

$$ax^2 + bx + c = 0$$

的方程。

证明. 显然，一元二次方程也存在求根公式。

- 若 $a > 0$ 且判别式 $\Delta = b^2 - 4ac \geq 0$ ，方程有两个解，可以用如下的求根公式来表示：

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}.$$

- 若 $a \neq 0$ 且判别式 $\Delta = b^2 - 4ac = 0$ ，方程有唯一解。
- 若 $a = 0$ ，方程退化为一元一次方程。

□

一元高次方程 我们将方程中非零项的最高次数称为该方程的**次数**，抓住方程“次数”的特征，自然而然地可以将其推广至一元三次方程、一元四次方程等。方便起见，我们将次数高于 2 的方程统称为**一元高次方程**。

一元高次方程是否有根？这是经典代数学的中心问题。具体来说，需要关心这样一些事情：

- 一元高次方程是否存在根？
- 如果存在根，是否可求？如果可求，是否存在统一的求根公式？

前面的内容是通过抓住方程“次数”的特征，从一次方程推广到高次方程，进而引出经典代数学的中心问题。然而实际问题往往复杂得多，比如方程所涉及到的未知量常常不止一个，下面我们就抓住方程未知量的个数，也就是“元”的特征进行推广。

二元一次方程 含有两个未知量，且每个未知量都是一次的，称这样方程为二元一次方程。如

$$ax + by + c = 0.$$

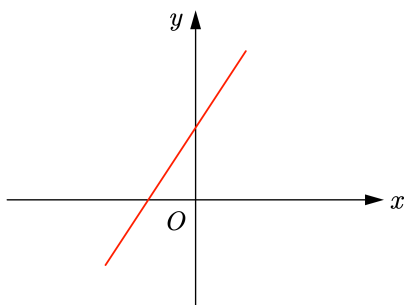
三元一次方程 含有三个未知量，且每个未知量都是一次的，称这样的方程为三元一次方程。如

$$ax + by + cd + e = 0.$$

一元 n 次方程 一般地，若方程含有 n 个未知量，且每个未知量都是一次的，则称这样的方程为一元 n 次方程。

可以考虑一元 n 次方程的几何意义。联想中学阶段学习过的平面解析几何知识：一个二元一次方程可以对应到平面直角坐标系中的一条直线，

例 1. 考虑一元二次方程 $3x + 2y = 1$ 在平面直角坐标系中的图像。



可以借用几何直观，通常可将 n 元一次方程称作 n 元线性方程。

显然，方程的未知量个数变多后，仅凭一个方程是无法求解出来未知量的，需要多个方程，进而组成了所谓的“方程组”。

二元一次方程组 有两个一元二次方程构成的方程组。如

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 = b_2 \end{cases}$$

三元一次方程组 有三个一元二次方程构成的方程组。如

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 = b_2 \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 = b_3 \end{cases}$$

以上是在中学阶段所熟知的关于一元二次、三次方程组的形式。需要特别指出的是，方程组中所含方程的个数与方程未知量的个数并无必要

联系。如三元一次方程组，可以包含三个方程、也可以包含四个，或者更多。

例 2.

$$\begin{cases} x_1 + 3x_2 + x_3 = 2 \\ 3x_1 + 4x_2 + 2x_3 = 9 \\ -x_1 - 5x_2 + 4x_3 = 10 \\ 2x_1 + 7x_2 + x_3 = 1 \end{cases}$$

自然而然地，可以抓住方程组“元”的特征，将其推广到任意多个未知量的情形。

n 元一次方程组 一般地，由若干个一元 n 次方程构成的方程组称为 n 元一次方程组。借用几何直观，可将其称作 n 元线性方程组。其一般形式如下：

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \cdots \cdots \cdots \\ a_{s1}x_1 + a_{s2}x_2 + \cdots + a_{sn}x_n = b_s \end{cases} \quad (1)$$

其中， a_{ij} ($1 \leq i \leq s, 1 \leq j \leq n$) 称为方程组 (1) 的**系数**； b_j ($1 \leq j \leq n$) 称为其**常数项**。

如何对 n 元线性方程组进行求解呢？在中学阶段，我们已经学习过如何对二元、三元线性方程组进行求解，常使用的方法是：代入消元法、加减消元法。可以肯定的是，这两种方法对于一般的 n 元线性方程组依然有效。为了使其更加规范、乃至可以使用现代计算机进行求解，后续将引入所谓的“矩阵消元法”。

注 计算机的发展，也极大地推动了线性方程组理论的发展。许多过去难解的、乃至解不了的方程组，如今凭借计算机可以方便得进行求解。

回顾对二元、三元线性方程组的求解过程，有以下的共同点：

1. 仅仅对系数项以及常数项进行了运算；
2. 由字母表示的未知量并未参与运算。

为了简化书写，可以将方程组的所有系数“抽离”出来。

例 3. 将例2方程组的所有系数抽离出来，按照原有次序，可以排列成如下的数表。

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 & 2 \\ 3 & 4 & 2 & 9 \\ -1 & -5 & 4 & 10 \\ 2 & 7 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

对于一般的 n 元线性方程组，可以按照同样的操作，将其所有的系数项按原有次序排列成一张数表，这就是“矩阵”。

$$\left\{ \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \cdots \cdots \cdots \\ a_{s1}x_1 + a_{s2}x_2 + \cdots + a_{sn}x_n = b_s \end{array} \right. \xrightarrow{\text{抽离系数}} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{21} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \cdots & a_{sn} \end{bmatrix}$$

矩阵 由 $s \times n$ 个数排列成的 s 行、 n 列的数表称为矩阵，通常用大写字母 A 、 B 、 C 、 \cdots 来表示一个矩阵，如

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{21} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \cdots & a_{sn} \end{bmatrix} \quad (2)$$

例 4. 称

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{21} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \cdots & a_{sn} \end{bmatrix}$$

为方程组 (1) 的系数矩阵。

例 5. 称

$$\bar{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{21} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \cdots & a_{sn} & b_s \end{bmatrix} \quad (3)$$

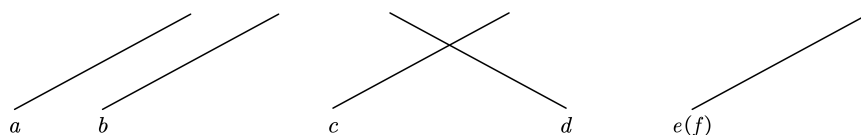
为方程组 (1) 的增广矩阵。

高等代数的出发点之一，就是 n 元线性方程组的求解问题。而研究 n 元线性方程组的解法，可以归结为对矩阵的研究。

然而，仅仅了解了一般的 n 元线性方程组如何求解是远远不够的。面对一个具体的线性方程组，我们期望可以在求解之前，就能预先对其解的情况做一定的判断：是否有解？若有解，有多少解？特别是无解的方程组，解了半天才发现解不存在，就太浪费时间了。

如何在实际求解前，就能得知方程组解的情况呢？可以借助于几何直观。

例 6. 在平面几何中，二元一次方程可以表示一条直线，由两个二元一次方程构成的方程组就对应两条直线。由几何关系可知：平面内的两条直线可以平行；可以相交；可以重合。如果直线相交，则交点正是该方程组的解。



借助于几何直观，可以猜测，对于一般的 n 元线性方程组，其至少存在三种解的情况：有唯一解；有无穷多解；无解。原则上讲，是否存在其它解的情况是需要进一步分析讨论的。比如恰好有两个解；恰好有三个解等等。

如何建立这种方程组解的情况判别方法呢？要想找到一种统一的、普遍的判别方法，就不能拘泥于某些特例，而要从所有方程组的共通点着手。显而易见，方程组的系数项以及常数项可以作为突破点。而出于简化的目的，结合前面的讨论，我们的任务又可归结为研究方程组的系数矩阵以及增广矩阵。

方程组的系数矩阵以及增广矩阵均由若干行构成，每一行又由若干个、按照一定次序排列的数构成。这里出现了“若干个数字的有序排列”，而类

似的结构并不陌生。例如：平面坐标 (x, y) ；空间坐标 (x, y, z) ；物理时空坐标 (z, y, z, t) ……

综合这些示例，可以抽象出“ n 元有序数组”的概念。

n 维向量空间 考虑由所有 n 元有序组构成的集合，并且类比几何空间，可在其上引入加法、数量乘法两种运算，进而得到 **n 维向量空间**。

进一步的分析表明，研究线性方程组解的判别方法，可以促使我们研究 **n 维向量空间**，这将在第3章展开细致讨论。

此外，若 n 元线性方程组有无穷多解，则还可以通过研究 **n 维向量空间**的结构，来研究解集的结构。

对于几何空间、 n 维向量空间，仍可抓住共同特征，抽象出“线性空间”的概念。

既然已经通过 **n 维向量空间**解决了线性方程组的求解问题，为什么还要继续抽象出所谓的“线性空间”的概念呢？这就是数学的一大特点，当解决了某一类问题之后，应当沿着某一思路继续探索，以期得到新的理论，使其能够处理更广泛的问题。