

1. Tutorium Multivariate Verfahren - Lineare Algebra -

Cornelia Gruber
28.04.2020

Institut für Statistik, LMU München

Spektralzerlegung

Sei \mathbf{A} eine quadratische $(n \times n)$ -Matrix mit $\text{rg}(\mathbf{A}) = r$. Dann existiert eine $(n \times r)$ -Matrix \mathbf{P} , sodass gilt:

$$\mathbf{A} = \mathbf{P} \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_r) \mathbf{P}^{-1}$$

Dabei sind λ_i die von Null verschiedenen Eigenwerte von \mathbf{A} . Die Spaltenvektoren von \mathbf{P} bestehen aus Eigenvektoren von \mathbf{A} .

\Rightarrow Suche Eigenwerte und Eigenvektoren!

Besonderheit symmetrische Matrix

- Eigenvektoren sind orthogonal zueinander
- Normierung auf Länge 1 \rightarrow Orthogonale Matrix
- Für orthogonale Matrix P gilt: $P^t P = I$ und damit $P^t = P^{-1}$

Sei \mathbf{B} eine symmetrische $(n \times n)$ -Matrix mit $rg(\mathbf{B}) = r$. Dann existiert eine $(n \times r)$ -Matrix \mathbf{Q} , sodass gilt:

$$\mathbf{B} = \mathbf{Q} \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_r) \mathbf{Q}^t$$

Dabei sind die Spaltenvektoren von \mathbf{Q} paarweise orthonormale Eigenvektoren von \mathbf{B} .

Eigenwerte und Eigenvektoren berechnen

- Eigenwerte sind Nullstellen des charakteristischen Polynoms:
 $\det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) \stackrel{!}{=} 0$
- Eigenvektoren berechnen:
 $(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})\mathbf{x} = 0$

Eigenwerte zur Bestimmung Definitheit Matrizen

Eine quadratische, symmetrische Matrix ist genau dann

- positiv definit, wenn alle Eigenwerte größer als null sind
- positiv semidefinit, wenn alle Eigenwerte größer oder gleich null sind
- negativ definit, wenn alle Eigenwerte kleiner als null sind
- negativ semidefinit, wenn alle Eigenwerte kleiner oder gleich null sind
- indefinit, wenn positive und negative Eigenwerte existieren

Definitheit von nicht symmetrischen Matrizen

Jede reelle quadratische Matrix $M \in \mathbb{R}^{n \times n}$ lässt sich als Summe $M = A + B$ einer symmetrischen Matrix A und einer schiefsymmetrischen Matrix B darstellen.

$$A = \frac{1}{2}(M + M^T) \text{ und } B = \frac{1}{2}(M - M^T)$$

\Rightarrow Die Definitheit der Matrix M entspricht der Definitheit des symmetrischen Anteils A .

Cholesky-Zerlegung

- Effiziente Bestimmung der Quadratwurzel einer Matrix
- Möglichkeit zur Lösung linearer Gleichungssysteme
- Bestimmung der Definitheit von Matrizen

Jede symmetrische, positiv definite Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ kann eindeutig in der Form $A = LL^t$ geschrieben werden.

Cholesky-Zerlegung

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} l_{11} & 0 & 0 \\ l_{21} & l_{22} & 0 \\ l_{31} & l_{32} & l_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} l_{11} & l_{21} & l_{31} \\ 0 & l_{22} & l_{32} \\ 0 & 0 & l_{33} \end{pmatrix} = \mathbf{L}\mathbf{L}^t$$

Formel Berechnung Cholesky-Zerlegung:

$$l_{ii} = (a_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} l_{ik}^2)^{\frac{1}{2}}$$

$$l_{ji} = \frac{1}{l_{ii}} (a_{ji} - \sum_{k=1}^{i-1} (l_{jk} l_{ik}))$$

Funktion in R: chol()