# R/E/P/O/R/T

### Self-scoring table:

Score	report	Create	Attach	Nail	Drag	Point	
						damping	
	1/1	1/1	1/1	1/1	1/1	1/1	Total
	Damped	Unstable	Stable	Falling			10/10
	spring						
	1/1	1/1	1/1	1/1			

제출일: 20.06.05

과제명: Programming Assignment #2

과목 : 컴퓨터애니메이션

학과 : 소프트웨어 학부

학번: 2015726076

이름 : 김현구

## 1. Create

```
void addPoint()
161
      {
162
          p.push_back(ee_goal);
          v.push_back(Vector3f(0,0,0));
164
          //collision
166
          contact.push back(false);
167
          contactN.push_back(Vector3f(0, 0, 0));
168
          constrained.push_back(false);
170
          //selected check value
171
          s.push_back(false);
172
173
```

A 키를 누르고 파티클을 추가합니다.

P에 좌표가 저장되고, v, collision, selected 관련 벡터들도 추가해줍니다.

#### 2. Attach

```
else if(s[i])

drawSphere(radius, Vector3f(1, 0, 0), 20);
```

T 키를 누르고 두 파티클을 연결합니다.

선택할 때마다 selectedCount 가 올라가며, 2 가 될 경우 연결합니다.

Vector<bool> s 를 이용해 색을 빨간색으로 표시합니다.





## 3. Nail

```
for (int i = 0; i < p.size(); i++)
{
    //constraint
    if (constrained[i]) continue;

    //contact force
    if (contact[i]) f[i] -= contactN[i].dot(f[i]) * contactN[i];

    switch (intMethod)
    {
        case EULER:
            p[i] += h * v[i];
            v[i] += h * f[i] / m;
            break;
        case MODIFIED_EULER:
            v[i] += h * v[i];
            break;
    }
}</pre>
```

N을 누르고 클릭하면 가까운 점을 선택하고 constrained 벡터에 추가합니다.

추가된 점은 노란색으로 표시되고, 파티클의 속도와 위치를 계산하는 연산에서 제외됩니다.

### 4. Drag

```
if (action == GLFW_RELEASE)
  isDragged = false;
```

D 키를 누르고 클릭했을 때 glfwSetCursorPosCallback 함수를 이용해서 커서의 위치를 가져오고, isDragged 상태일 때 클릭한 지점에서 가장 가까운 점을 드래그 합니다.

## 5. Damping

```
//in force
for (int i = 0; i < e2.size(); i++)
   Vector3f v_i = p[e1[i]] - p[e2[i]];
   float L i = v i.norm();
   Vector3f f i = k[i] * (L i - l[i]) * v i / L i;
   f[e2[i]] += f i;
   f[e1[i]] -= f i;
   //add damping force
   if(pointDamping)
       f[e2[i]] -= dampValue * v[e2[i]];
       f[e1[i]] -= dampValue * v[e1[i]];
    if(dampedSpring)
       Vector3f n = v i / L i; //nij
       Vector3f vel = v[e1[i]] - v[e2[i]]; //vij
       f[e2[i]] += dampValue * n.dot(vel) * n;
       f[e1[i]] -= dampValue * n.dot(vel) * n;
```

Inner force 를 계산할 때, 해당 파티클에 반하는 damping force 를 줍니다.

## 5-1. point damping

Damp coefficient 와 파티클의 속도를 곱해 계산합니다.

Point damping 은 스프링의 방향(v\_i)에 영향을 받지 않고 파티클의 속도에만 영향을 받습니다.

## 5-2. damped spring

Spring 의 힘의 방향의 반대 방향으로 저항을 줍니다.

현재 파티클의 속도(vel)와 스프링의 방향(n)을 내적하여 크기를 구하고, 스프링의 방향의 힘만 가져와서 연결된 양쪽 파티클에 줍니다.

코드에서는 e1 을 기준으로 damped spring force 를 구해 e2 에 해당하는 파티클에는 부호를 반대로 주었습니다.



## 6. Stable/Unstable

```
//Spring constants

case GLFW_KEY_UP: k0 = min(k0 + 0.1, 10.0); rebuildSpringK(); cout << "k : " << k0 << endl; break;

case GLFW_KEY_DOWN: k0 = max(k0 - 0.1, 0.1); rebuildSpringK(); cout << "k : " << k0 << endl; break;

case GLFW_KEY_RIGHT: N_SUBSTEPS = min(N_SUBSTEPS + 5.0, 1000.0); h = 1.0 / 60.0 / N_SUBSTEPS; cout << "h : " << h << endl; break;

case GLFW_KEY_LEFT: N_SUBSTEPS = max(N_SUBSTEPS - 5.0, 1.0); h = 1.0 / 60.0 / N_SUBSTEPS; cout << "h : " << h << endl; break;
```

방향키를 통해 위, 아래키로 spring 상수 K 를,

좌, 우로 SUBSTEP 을 변화시킬 수 있습니다.

```
switch (intMethod)
{
  case EULER:
    p[i] += h * v[i];
    v[i] += h * f[i] / m;
    break;
  case MODIFIED_EULER:
    v[i] += h * f[i] / m;
    p[i] += h * v[i];
    break;
}
```

euler 를 이용할 때, 불안정성이 커져 K 가 높다면 발산하게 됩니다.

H를 작게 함으로 이를 안정시킬 수 있습니다.

## 7. falling

```
//constraints remove
case GLFW_KEY_R: constrained.clear(); constrained.resize(p.size(), false); cout << "constraint removed" << endl; break;
```

R 키를 눌르면 constrained 벡터를 초기화하여 nail 된 파티클들을 모두 해제할 수 있습니다.