## ÁLGEBRAS DE LIE

## EXERCÍCIOS :: AULA 04

- 4.1. Dada uma álgebra de Lie  $\mathfrak{g}$ , mostre que uma transformação linear  $\delta \colon \mathfrak{g} \to \mathfrak{g}$  é uma derivação se, e somente se,  $\operatorname{ad}(\delta x) = \delta \circ \operatorname{ad}(x) \operatorname{ad}(x) \circ \delta$  para todo  $x \in \mathfrak{g}$ .
- 4.2. Dada uma álgebra de Lie  $\mathfrak{g}$ , mostre que uma transformação linear  $\phi \colon \mathfrak{g} \to \mathfrak{g}$  é um automorfismo se, e somente se,  $\operatorname{ad}(\phi x) = \phi \circ \operatorname{ad}(x) \circ \phi^{-1}$  para todo  $x \in \mathfrak{g}$ .
- 4.3. (Humphreys 2.1) Mostre que  $Inn(\mathfrak{g})$  é um ideal de  $Der(\mathfrak{g})$ .
- 4.4. (Humphreys 2.10) Mostre que  $\sigma(x) = -y$ ,  $\sigma(h) = -h$ ,  $\sigma(y) = -x$  define um automorfismo em  $\mathfrak{sl}(2)$ .
- 4.5. (Humphreys 2.11) Mostre que toda matriz  $A \in GL(n)$  define um automorfismo de  $\mathfrak{sl}(n)$  via  $\phi_A(x) = Ax^tA^{-1}, x \in \mathfrak{sl}(n)$ .
- 4.6. Sejam  $\mathfrak{g}$  uma álgebra de Lie e A e uma álgebra associativa e comutativa. Dadas  $\delta_1 \in \operatorname{Der}(\mathfrak{g})$  (resp.  $\operatorname{Aut}(\mathfrak{g})$ ) e  $\delta_2 \in \operatorname{Der}(A)$  (resp.  $\operatorname{Aut}(A)$ ), determine se  $\delta \colon \mathfrak{g} \otimes A \to \mathfrak{g} \otimes A$  dada por  $\delta(x \otimes a) = \delta_1(x) \otimes \delta_2(a)$  é uma derivação (resp. um automorfismo) da álgebra de Lie  $\mathfrak{g} \otimes A$ .
- 4.7. Seja  $\mathfrak g$  uma álgebra de Lie e  $\sigma$  um automorfismo de  $\mathfrak g$ . Mostre que  $\mathfrak g^\sigma:=\{x\in\mathfrak g\mid\sigma(x)=x\}$  é uma subálgebra de  $\mathfrak g$ .
- 4.8. Dadas duas álgebras de Lie  $\mathfrak{g}_1$  e  $\mathfrak{g}_2$ , verifique que o produto semidireto delas é uma álgebra de Lie
- 4.9. Dados uma álgebra de Lie  $\mathfrak{g}$ , um  $\mathfrak{g}$ -módulo V e um automorfismo  $\sigma \colon \mathfrak{g} \to \mathfrak{g}$ . Mostre que  $x \cdot v := \sigma(x)v$  define uma estrutura de  $\mathfrak{g}$ -módulo em V. (Esse  $\mathfrak{g}$ -módulo é chamado de torcido e, às vezes, denotado por  $V^{\sigma}$ .)

Entregar dia: 09 de abril de 2019.