## 透反仪通信协议

PC 端发给下位机

	给下位机							
头	命令	2Byte	1Byte	2Byte	2Byte	CS	尾	
14H						检验	07H	
	\					和		
14H	01H	当前	0	0	0	CS	07H	
	透过率测量	波长						
14H	02H	起 始	步长	应用	终点	CS	07H	
	角度扫测	角度		波段	角度			
14H	03H	当 前	0	0	0	CS	07H	
	波段扫测	波长						
14H	04H	角度	0:	0	0	CS	07H	
	镜片台旋转	<u>'</u>	顺时针					
14H	04H	角度	1:	0	0	CS	07H	
	镜片台旋转		逆时针					
14H	05H	角度	0:	0	0	CS	07H	
	传感器旋转		顺时针					
14H	05H	角度	1:	0	0	CS	07H	
	传感器旋转		逆时针					
14H	06H	应 用					07H	
	空测基准	波	CS					
		段:						
		355						
		OR						
		600						
14H	07H						07H	
	平台复位 CS							
14H	08H	CS	CS				07H	
	数据直读							
14H	0EH	CS					07H	
	退出直读							
14H	10H						07H	
	波段扫描完成	CS						
14H	15H						07H	
	光栅调整完成	CS						

下位机发给 PC 端

14H	09H	需要的波	0	0	0	CS	07H
	调整波长	长					
14H	0AH		CS				07H
	角度扫测						
	完成						

14H	ОВН	当前波长 或角度	7 Byte		CS	07H
	返回结果	或角度				