

数字图像处理 Digital Image Processing

信息工程学院

School of Information Engineering



2.4 像素间的关系

杨杰主讲



像素空间的关系

图像由像素组成,像素在图像空间上按规 律排列,相互之间有一定的联系。

像素的邻域与连接

连通性

距离度量



口 像素的邻域 - 邻接关系

• 4邻域——*N*₄(*p*):

$$p(x, y)$$
: $(x+1, y)$; $(x-1, y)$
 $(x, y+1)$; $(x, y-1)$

• 对角邻域——*N_D(p)*:

$$p(x, y)$$
: $(x-1, y-1)$; $(x+1, y-1)$
 $(x-1, y+1)$; $(x+1, y+1)$

• 8-邻域——*N*₈(*p*):

注意:边缘像素的邻域

	r	
r	p	r
	r	

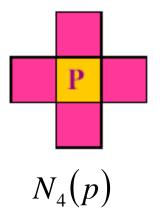
S		S
	p	
S		S

S	r	S
r	p	r
S	r	S

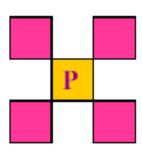


象素的邻域

4 - 邻域

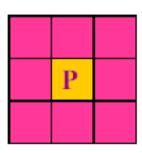


4 - 对角邻域



 $N_D(p)$

8 - 邻域



 $N_8(p)$



□ 连接(connectivity)

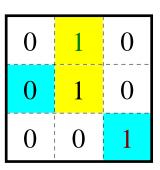
- 邻接仅考虑像素间的空间关系
- 连接:空间上邻接且像素灰度值相似
- 两个像素是否连接:
 - ① 是否接触(邻接)
 - ② 灰度值是否满足某个特定的相似准则。 灰度值相等 或 同在一个灰度值集合中



三种连接:

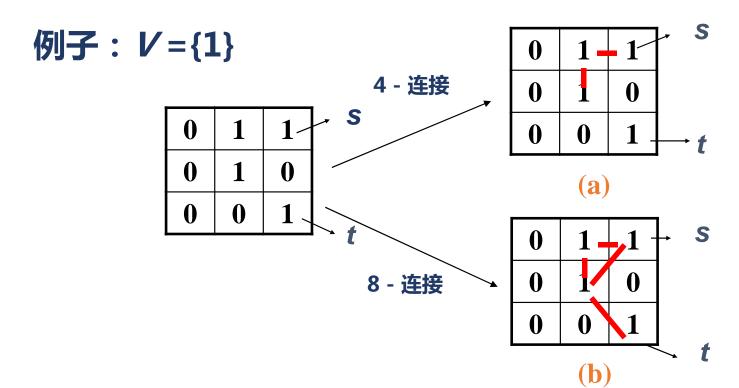
假设V为灰度值集合

- 1. 4 连接
 - ▶ 2个像素 p 和 r在 V 中取值且 r在 N₄(p)中
- 2. 8 连接
 - ▶ 2个像素 p 和 r在 V 中取值
 且 r在 N₈(p)中



0	1	0
0	1	0
0	0	1







- 3. m-连接(混合连接)
 - ◆ 2个像素 p 和 r 在 V 中取值,且满足下列条件之一
 - ② r在N₄(p)中
 - ② r在 $N_D(p)$ 中且集合 $N_4(p) \cap N_4(r)$ 是空集

(这个集合是由p和r的在V中取值的4-连接像素组成的)

当像素间同时存在4-连接和8-连接时,优先采用4-连接,屏蔽 两个和同一像素间存在4-连接的 像素之间的8-连接。

0	1 -	- 1 -	$\rightarrow S$
0	1	0	
0	0	1	
			1



连通性

口 像素的连通

- 反映两个像素间的空间关系
- ① 通路

0	1	1_	—	p
0	1	0		
0	0	1		• a

• 通路种类: 4-通路; 8-通路



连通性

□ 像素的连通

② 连通:通路上的所有像素灰度值满足相似准则

即: (x_i, y_i) 与 (x_{i-1}, y_{i-1}) 连接

• 种类: 4-连通; 8-连通; m-连通

• 实例: 像素s 和t间(右图)

• 4-连通:不存在

• 8-连通:两条

• m-连通:一条

0	1	1-	S
0	1	0	
0	0	1	



□ 距离

定义:对于像素 p, q和 z, 分别具有坐标(x, y), (s, t), (u, v), 如果:

a.
$$D(p, q) \ge 0$$
 [$D(p, q) = 0$, 当且仅当 $p=q$]

b.
$$D(p, q) = D(q, p)$$

c.
$$D(p, z) \leq D(p, q) + D(q, z)$$

则 D 是距离函数或度量



\Box 欧氏距离 D_e

• 定义

$$D_e(p,q) = [(x-s)^2 + (y-t)^2]^{\frac{1}{2}}$$

• 距点 (x, y) 的 D_e 距离小于或等于某一值 r 的像素形成一个中心在 (x, y) 的半径为 r 的圆平面





口 D4 距离(城市距离)

・定义

$$D_4(p,q) = |x-s| + |y-t|$$

• 距点(x, y)的 D_4 距离小于或等于某一值 r 的像素形成一个中心在(x, y)的菱形

• $D_4 = 1$ 的像素是(x, y)的 N_4

		2		
	2	1	2	
2	1	0	1	2
	2	1	2	
·		2		•



□ D8距离(棋盘距离)

• 定义

$$D_8(p,q) = \max(|x-s|, |y-t|)$$

- 距点(x, y)的D8距离小于或等于某一值 r的像素形成一个中心在(x, y)的正方形
- D8 = 1的像素是(x, y)的N8

2	2	2	2	2
2	1	1	1	2
2	1	0	1	2
2	1	1	1	2
2	2	2	2	2

