

§ 1.6 可满足性问题与 Cook 定理

一. 可满足性问题

1.例子：给出一个合取范式

$$(\bar{A} \vee B \vee C) \wedge (\bar{A} \vee C \vee D) \wedge (B \vee \bar{C}) \wedge (\bar{A} \vee C \vee D) \quad (1.1)$$

A, B, C, D 为逻辑变量，取“真”和“假”两个值，用 T 和 F 表示。

\bar{A} 为 A 的补， \bar{B} 为 B 的补等等。

$(\bar{A} \vee B \vee C), (\bar{A} \vee C \vee D), (B \vee \bar{C}), (\bar{A} \vee C \vee D)$ 称为合取范式的子句。一个合取范式为 T 当且仅当每个子句取 T 值。上例中

A = F, B = C = D = T 时，(1.1) 式为 T。

判断(1.1)式是否可满足的问题相当于在每个子句中取一个文字组成集合，使得所选取的文字集合避免出现互补的一对。上例中，取

\bar{A}, B, C, D 。

2. 可满足性问题：

设 $L = \{A, B, \dots, \bar{A}, \bar{B}, \dots\}$

C_1, C_2, \dots, C_k 是 L 的有限子集，称为子句。每个 C_i 中不出现 L 中互补的一对(即 $x \in C_i$, 则 $\bar{x} \notin C_i$), $i = 1, 2, \dots, k$ 。所谓可满足性问题，是确定是否存在一个集合 $S \subseteq L$ ，满足以下两个要求：

$$\forall x \in S, \bar{x} \notin S;$$

$S \cap C_i \neq \emptyset, i = 1, 2, \dots, k$ 。

可满足性问题用 SAT 表示。

二. Cook 定理

定理 1.5(Cook 定理): 若 $L \in NP$, 则 $L \propto SAT$ 。

证：由于 SAT 问题属于 NP 类，故只要证任一属于 NP 类的问题 L 在多项式时间内可转换为 SAT 问题。

设已知一非确定型图灵机 M，在 $T(n)$ 多项式界内对输入 x 进行识别，只要找一有多项式界的方法把输入符号串 x 转换为一组子句 $f(x)$ ，而且 M 接受 x 当且仅当 $f(x)$ 是可满足的。

设 NDTM 状态集为 $Q = \{q_1, q_2, \dots, q_l\}$ ，其中， q_1 为初始状态， q_2 为 q_Y ， q_3 为 q_N 。NDTM 的带字母表为 $\Gamma = \{a_1, a_2, \dots, a_m\}$ ，其中 a_1 为空格符 #。

*NDTM 在不超过 N 步内接受 x，每一步，读写头最多左移或右移一格。故读写头的活动范围不超过以初始位置为中心的左、右各 N 格，共 $2N+1$ 格。

*每行的 $2N+1$ 个方格上的符号串，机器的当时状态以及读写头的位置，这些信息完全描绘了机器的瞬间图像。共有 N 行，描述了 N 个时刻的机器的瞬间图像。

t 从 1 到 N，每个时刻机器的瞬间图像是 x 被接受的全过程。

引入一 $N \times (2N+1)$ 的方格，第 t 行记录下 t 时刻带上的符号，第 t 行第 i 列的方格用 (t, i) 表示。令

$$A(t, i, j) = \begin{cases} T, & \text{若}(t, i)\text{的符号为}a_j \\ F, & \text{其它} \end{cases}$$

$$H(t, i) = \begin{cases} T, & \text{若 } t \text{ 时刻读写头的位置为第 } i \text{ 格} \\ F, & \text{其它} \end{cases}$$

$$S(t, k) = \begin{cases} T, & \text{若 } t \text{ 时刻机器的状态为 } q_k \\ F, & \text{其它} \end{cases}$$

其中: $1 \leq t \leq N, 1 \leq i \leq 2N + 1, 1 \leq j \leq m, 1 \leq k \leq l$ 。

初始输入符号串为 $a_{k_1} a_{k_2} \cdots a_{k_n}$, 带上符号为

$$\underbrace{\#\#\cdots\#}_N a_{k_1} a_{k_2} \cdots a_{k_n} \underbrace{\#\#\cdots\#}_{N+1-n}$$

可用下列子句叙述如下:

$$\bigwedge_{i=1}^N A(1, i, 1) \bigwedge_{i=N+1}^{N+n} A(1, i, k_{i-N}) \bigwedge_{i=N+n+1}^{2N+1} A(1, i, 1) \quad (1.2)$$

初始状态为 q_1 时, 读头位于第 $N+1$ 格, 对应子句

$$S(1, 1) \wedge H(1, N + 1) \quad (1.3)$$

(1) 对于任一 $t, 0 < t \leq N$, 机器有一种状态, 而且只有一种状态, 对应子句为

$$\bigwedge_{t=1}^N \left(\left(\bigvee_{j=1}^l S(t, j) \right) \wedge \left(\bigwedge_{1 \leq j_1 < j_2 \leq l} \overline{(S(t, j_1) \wedge S(t, j_2))} \right) \right) \quad (1.4)$$

由德·摩根律, 可化为

$$\bigwedge_{t=1}^N \left(\left(\bigvee_{j=1}^l S(t, j) \right) \bigwedge_{j_1 < j_2} \overline{(S(t, j_1) \vee S(t, j_2))} \right) \quad (1.5)$$

(2) 对于 $1 \leq t \leq N, 1 \leq i \leq 2N + 1$ 的任一方格, (t, i) 有一个字符且仅有一个字符, 和(3)相似, 对应子句为

$$\bigwedge_{t=1}^N \bigwedge_{i=1}^{2N+1} \left(\left(\bigvee_{j=1}^m A(t, i, j) \right) \bigwedge_{1 \leq j_1 < j_2 \leq m} \overline{(A(t, i, j_1) \vee A(t, i, j_2))} \right) \quad (1.6)$$

(3) 对于 $1 \leq t \leq N$ 的任何时刻, 读写头在一个方格上且仅在一个方格上, 对应子句为

$$\bigwedge_{t=1}^N \left(\left(\bigvee_{i=1}^{2N+1} H(t, i) \right) \bigwedge_{1 \leq i_1 < i_2 \leq 2N+1} \overline{(H(t, i_1) \vee H(t, i_2))} \right) \quad (1.7)$$

(4) 从 t 时刻到 $t + 1$ 时刻, 只有 t 时刻读写头所在的方格, 它的符号才有所改变。对应子句为

$$A(t, i, j) \leftrightarrow (A(t + 1, i, j) \vee H(t, i)) \quad (1.8)$$

上式易于化为合取式。

(5) 对于 t 时刻机器的状态 $q \in Q \setminus \{q_Y, q_N\}$, 则 $t + 1$ 时刻机器状态, 读写头所在的位置, 以及原来 t 时刻读写头所在位置的符号的改变, 这三者均服从机器的控制功能。对应有

$$\bigwedge_{t=1}^N \bigwedge_{i=1}^{2N+1} \bigwedge_{k=1}^l \bigwedge_{j=1}^m \overline{(A(t, i, j) \vee H(t, i) \vee S(t, k)) \vee}$$

$$\bigvee_{c \in f} (A(t+1, i, j_c) \wedge S(t+1, k_c) \wedge H(t+1, i_c))) \quad (1.9)$$

后面括号中的 $\bigvee_{c \in f}$ 指的是根据当前的状态 q_k 和当前读头读到的带符号 a_j 对转移函数的所有转移动作进行的。

(1.9)式有两种可能：一是 t 时刻机器状态与

$$A(t, i, j) \wedge H(t, i) \wedge S(t, k) \text{ 不符, 即 } \overline{A(t, i, j)} \overline{VH(t, i)} \overline{VS(t, k)} = T;$$

二是 A, H, S 满足 t 时刻的状态, 这时

$$\overline{A(t, i, j)} \overline{VH(t, i)} \overline{VS(t, k)} = F, \text{ 而 } \bigvee_{c \in f} (A(t+1, i, j_c) \wedge S(t+1, k_c) \wedge H(t+1, i_c)) \quad (1.10)$$

描述了 $t+1$ 时刻机器的可能状态。

(6)NDTM 总有一个时刻处于停机状态

$$\bigvee_{t=1}^N S(t, 2) \quad (1.11)$$

表达式(1.9)可满足, 当且仅当 NDTM 存在一个接受 x 的动作序列。

对以上所有子句作合取, 经逻辑变换, 可化为合取范式。该逻辑表达式可满足当且仅当 NDTM 接受 x 。而把输入串 x 化为这一公式的过程的时间复杂度有多项式的上界。从而所有 NP 类问题可化为可满足性问题。证毕。

§1.7 其它 NP 完全问题及归约

*上一节我们证明了可满足性问题是 NP 完全问题, 本节我们根据定理 1.4, 给出几个其它的 NP 完全问题, 并介绍证明 NP 完全问题的归约技术。

一. 团问题:

若完全图 G_1 是图 G 的子图, 则称 G_1 是图 G 的团。

团问题: 已知图 G 和整数 k , 试判定图 G 是否存在 k 个顶点的团。

定理 1.6: 团问题属于 NPC。

证: 可满足性问题可化为团问题。做法如下: 令图的顶点分别对应于表达式中出现的文字。

两个顶点之间有边相连当且仅当

两个顶点对应的文字不出现在同一子句中;

两个顶点对应的文字不相互补。

故存在 k 个顶点的团(k 为合取范式中子句的个数)的充分必要条件

是子句集合是可满足的。显然, 团的问题属于 NP 类, 故团的问题是 NP 完全的。证毕。

二. 3SAT

3SAT 问题：每个子句恰有 3 个文字的可满足性问题。

定理 1.7：3SAT 问题属于 NPC。

证：3SAT 问题显然属于 NP。对合取范式的每个子句

$$x_1 \vee x_2 \vee \cdots \vee x_k \quad (1.12)$$

代以 $(x_1 \vee x_2 \vee y_1) \wedge (\bar{y}_1 \vee x_3 \vee \cdots \vee x_k)$ (1.13)

继续以上过程，直到每个子句都不超过 3 个文字为止，其中 y_i 是不出现在原合取范式中的文字。

下面证明(1.12)是可满足的充要条件是(1.13)是可满足的。

设 $x_1 \vee x_2 \vee \cdots \vee x_k = T$ ，则存在 x_i ，使 $x_i = T$ 。若 $(x_1 = T) \vee (x_2 = T)$ ，则令 $y_1 = F$ ，则有 $(x_1 \vee x_2 \vee y_1) \wedge (\bar{y}_1 \vee x_3 \vee \cdots \vee x_k) = T$ 。

若 x_3, \dots, x_k 中有一个为 T，则令 $y_1 = T$ ，上式依然成立。

故如果(1.12)可满足，则(1.13)也可满足。

反之，若(1.13)可满足，由于 $y_1 \wedge \bar{y}_1 = F$ ，故 x_1, x_2, \dots, x_k 中至少有一个为 T。即有 $x_1 \vee x_2 \vee \cdots \vee x_k = T$ 。

故如果(1.13)式可满足，则(1.12)式也可满足。

若 $k = 1$ 或 2 ，则有以下两个等值式：

$$(1)(x_1 \vee y_1 \vee y_2) \wedge (x_1 \vee \bar{y}_1 \vee y_2) \wedge (x_1 \vee y_1 \vee \bar{y}_2) \wedge (x_1 \vee \bar{y}_1 \vee \bar{y}_2) = x_1$$

$$(2)(x_1 \vee x_2 \vee y_1) \wedge (x_1 \vee x_2 \vee \bar{y}_1) = x_1 \vee x_2$$

用上述等值式左边代替右边，可将 SAT 问题化为 3SAT 问题。以上将 SAT 问题转化为 3SAT 问题的过程所需时间显然为多项式时间。证毕。

三. 独立集、顶点覆盖

设 $G = (V, E)$ 是一个图， $S \subseteq V(G)$ 。若集合 S 中任意两个顶点都不相邻，则称 S 为图 G 的独立集。若 $C \subseteq V$ ，且 G 的任一边至少有一个端点属于 C ，则称 C 为图 G 的顶点覆盖。

独立集问题：已知图 $G = (V, E)$ ， $k \leq |V|$ ，问是否存在独立集 $S \subseteq V$ ，使得 $|S| \geq k$ ？

顶点覆盖问题：已知图 $G = (V, E)$ ，正整数 $k \leq |V|$ ，问是否存在顶点覆盖 $C \subseteq V$ ，使得 $|C| \leq k$ ？

定理 1.8：独立集问题属于 NPC。

证：因独立集问题属于 NP 类，只要证团问题可以多项式归约于独立集问题即可。

已知图 $G = (V, E)$ 及 k ，作图 G 的补图 $\bar{G} = (V, \bar{E})$ 使得 $\forall u, v \in V$ ， $(u, v) \in \bar{E}$ 当且仅当 $(u, v) \notin E$ 。 $S \subseteq V$ 是 G 的团的充要条件是：对于图 \bar{G} ， S 是独立集。证毕。

定理 1.9: 顶点覆盖问题属于 NPC。

证: 顶点覆盖问题显然属于 NP 类, 只要证独立集问题可以多项式归约为顶点覆盖问题。

已知图 $G = (V, E)$ 及整数 k , 令 $l = |V| - k$ 。

如果有一独立集 S , 使得 $|S| \geq k$, 显然 $V \setminus S$ 是图 G 的顶点覆盖, $V \setminus S$ 的顶点数为 $|V| - |S| \leq |V| - k = l$ 。

反之, 如果 C 是图 G 的顶点覆盖集, $|C| \leq l$, 则 $V \setminus C$ 是独立集, 且 $V \setminus C$ 的顶点数为 $|V| - |C| \geq |V| - l = k$ 。证毕。

四. 哈密顿道路问题

已知有向图 $G = (V, E)$ 及两个顶点 u, v , 问是否存在以 u 为始点, 以 v 为终点的有向哈密顿道路? 这个问题称为有向哈密顿道路问题。

定理 1.10: 有向哈密顿道路问题属于 NPC。

证: 显然有向哈密顿道路问题属于 NP 类。只要证顶点覆盖问题可以多项式归约为有向哈密顿道路问题。

已知无向图 $G = (V, E)$, k 是正整数, 与 $v \in V$ 点相关联的边(即以 v 点为一端点的边)的数目设为 d_v , 这些边设为 $e_1^v, e_2^v, \dots, e_{d_v}^v$ 。现构造一有向图 $G' = (V', E')$ 如下:

顶点集 V' 有以下两个组成部分:

(a) 新增加 $k+1$ 个顶点: a_0, a_1, \dots, a_k

(b) 对于任一顶点 $v \in V$, 对应有 $2d_v$ 个顶点:

$$v_1^{(1)}, v_1^{(2)}, v_2^{(1)}, v_2^{(2)}, \dots, v_{d_v}^{(1)}, v_{d_v}^{(2)}$$

有向边集 E' 的组成部分有:

(a) $(a_i, v_1^{(1)}), 0 \leq i \leq k, v \in V$

(b) $(v_{d_v}^{(2)}, a_i), 0 \leq i \leq k, v \in V$

(c) 对于图 G 中相邻两个顶点 u 和 v , 设 $e_i^u = e_j^v$, 则有边:

$$(u_i^{(1)}, v_j^{(1)}), (u_i^{(2)}, v_j^{(2)}), (v_j^{(1)}, u_i^{(1)}), (v_j^{(2)}, u_i^{(2)})$$

(d) 对于每个 $v \in V$, 对应有边:

$$(v_i^{(1)}, v_i^{(2)}), 1 \leq i \leq d_v, \text{ 和 } (v_i^{(2)}, v_{i+1}^{(1)}), 1 \leq i < d_v$$

故对应每个顶点 $v \in V$, 存在一个道路

$$H_v: v_1^{(1)} \rightarrow v_1^{(2)} \rightarrow v_2^{(1)} \rightarrow v_2^{(2)} \rightarrow \dots \rightarrow v_{d_v}^{(1)} \rightarrow v_{d_v}^{(2)}$$

对应于边 $e_i^u = e_j^v = (u, v)$ 的两端点 u 和 v , 道路 H_u 和 H_v 之间存在边

$$(u_i^{(1)}, v_j^{(1)}), (u_i^{(2)}, v_j^{(2)})$$

$$(v_j^{(1)}, u_i^{(1)}), (v_j^{(2)}, u_i^{(2)})$$

即边 (u, v) 对应一由 4 个顶点 $u_i^{(1)}, u_i^{(2)}, v_j^{(1)}, v_j^{(2)}$ 组成的子图：(见图 1.6)

若有哈密顿道路进入 $u_i^{(1)}$ 点，则必须从 $u_i^{(2)}$ 点退出该子图。如果从 $v_j^{(2)}$ 退出，则或者无法经过 $u_i^{(2)}$ ，或者无法经过 $v_j^{(1)}$ 。由 $u_i^{(1)}$ 进入由 $u_i^{(2)}$ 退出有两种可能，一是经过这 4 个顶点，另一个是走 $u_i^{(1)} \rightarrow u_i^{(2)}$ 退出这个子图。

从图 1.6 可见，若图 G 中有 $(u, v) \in E$ ，则 G' 图中存在从 a_i 到 a_j 的道路：

$$a_i u_i^{(1)} u_i^{(2)} \dots u_i^{(1)} v_j^{(1)} v_j^{(2)} u_i^{(2)} \dots u_{d_u}^{(1)} u_{d_u}^{(2)} a_j \text{ 和 } a_i v_1^{(1)} v_1^{(2)} \dots v_j^{(1)} u_i^{(1)} u_i^{(2)} v_j^{(2)} \dots v_{d_v}^{(1)} v_{d_v}^{(2)} a_j$$

图 G' 存在有向哈密顿道路的充要条件是图 G 有 k 个顶点的顶点覆盖，设

$$C = \{u, v, \dots, w\} \quad (|C| = k)$$

是图 G 的顶点覆盖，可构造图 G' 的从 a_0 到 a_k 的哈密顿道路，步骤如下：

(a) 构造一从 a_0 到 a_k 的哈密顿道路 P (见图 1.7)

(b) 对于边 $e = (u, z)$ 设点 u 属于顶点覆盖 C ，但 z 不属于 C ，则道路 P 中 H_u 的一段为绕道通过 $z_j^{(1)}$ 和 $z_j^{(2)}$ 两点一段所取代。其中 $(u, z) = e_j^z = e_i^u$ ，即 H_u 中 $u_i^{(1)} \rightarrow u_i^{(2)}$ 的一段改道为 $u_i^{(1)} \rightarrow z_j^{(1)} \rightarrow z_j^{(2)} \rightarrow u_i^{(2)}$ ，从而吸收了 $z_j^{(1)}$ 和 $z_j^{(2)}$ 点。因 C 是顶点覆盖，故可以吸收 G' 的所有顶点，正如 u 点和 z 点通过 e_j^z 边相邻，从而吸收 $z_j^{(1)}$ 和 $z_j^{(2)}$ 一样。

反之，可以从图 G' 构造 G 的顶点覆盖集 S 。由于哈密顿道路过所有的顶点，故过所有的 a_i ($0 \leq i \leq k$)。由于 E' 中不存在从 a_i 到 a_j 的边，故哈密顿道路可以分解为若干段，每一段从某个 a_i 到另一个 a_j ，中间不存在其它的 a_k 。对于每一条从 a_i 到 a_j 的道路对应一顶点 $v \in V$ ，使得道路的端点为 $v_1^{(1)}$ ，这样的 k 个顶点便是图 G 的顶点覆盖集。证毕。