

von

Timo Benzel

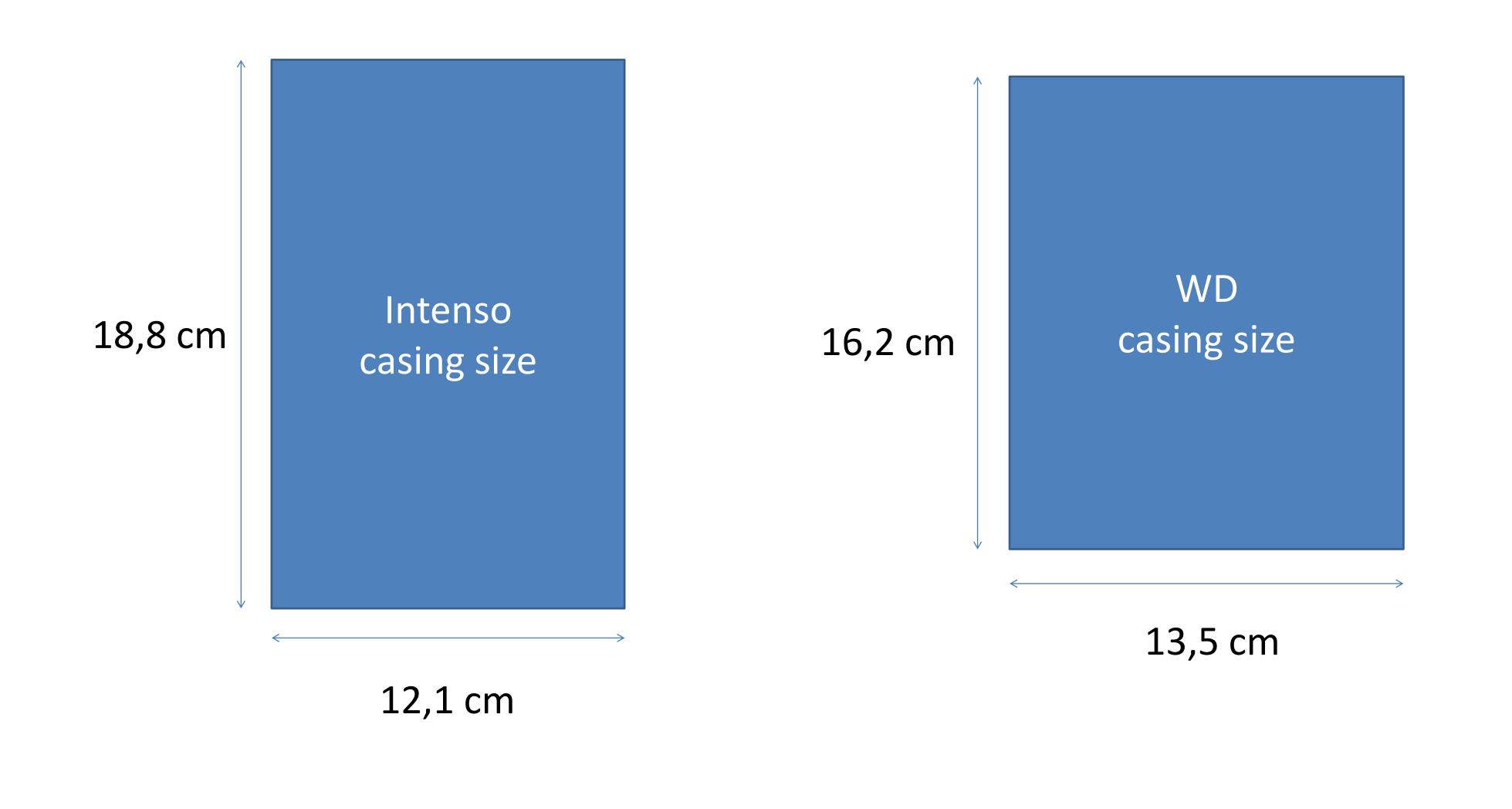
Using a Raspberry Pi 2 V1.1

and two 4 TB HDDs

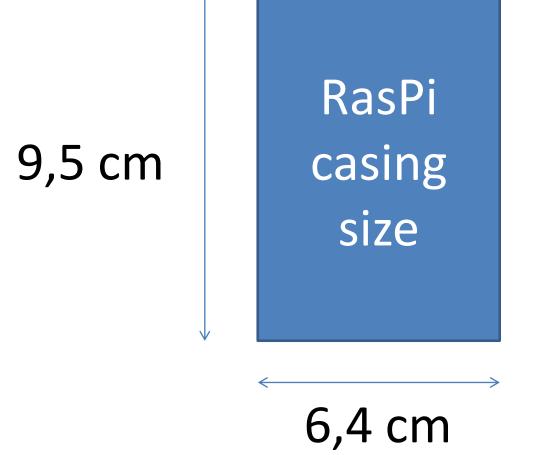
to create a NAS drive and a printer server



Mögliche Anordnung mit Pi Intenso 4TB und WD 4TB



Mögliche Anordnung mit Pi Intenso 4TB und WD 4TB



Kombination von WD 4TB-HDD und Intenso 4TB-HDD ist eher unglücklich

- Anderes Inventar: WD 3,5" 4TB-HDD (Desktop-Gehäuse)
 - → Bestelle eher nochmals eine dieser Art und packe die zwei in ein externes Festplatten Gehäuse

 Achtung: Controller der externen Festplatte muss 4 TB verwalten können (viele können nur 2 TB!)

• Pi und Festplatten sitzen auf Winkel



- Lockblechsteifen (s.u.) halten Pi und Festplatten vom überkippen zurück
- Lockblechsteifen und Winkel sind mit Schrauben an Brett befestigt
- Überziehe Lochblechstreifen mit Schrumpfschlauch (rot)



 Verkabelung USB / Strom auf Rückseite des Panels mit Kabelschellen



• Ränder der Löcher durchs Brett mit Sugru auskleiden







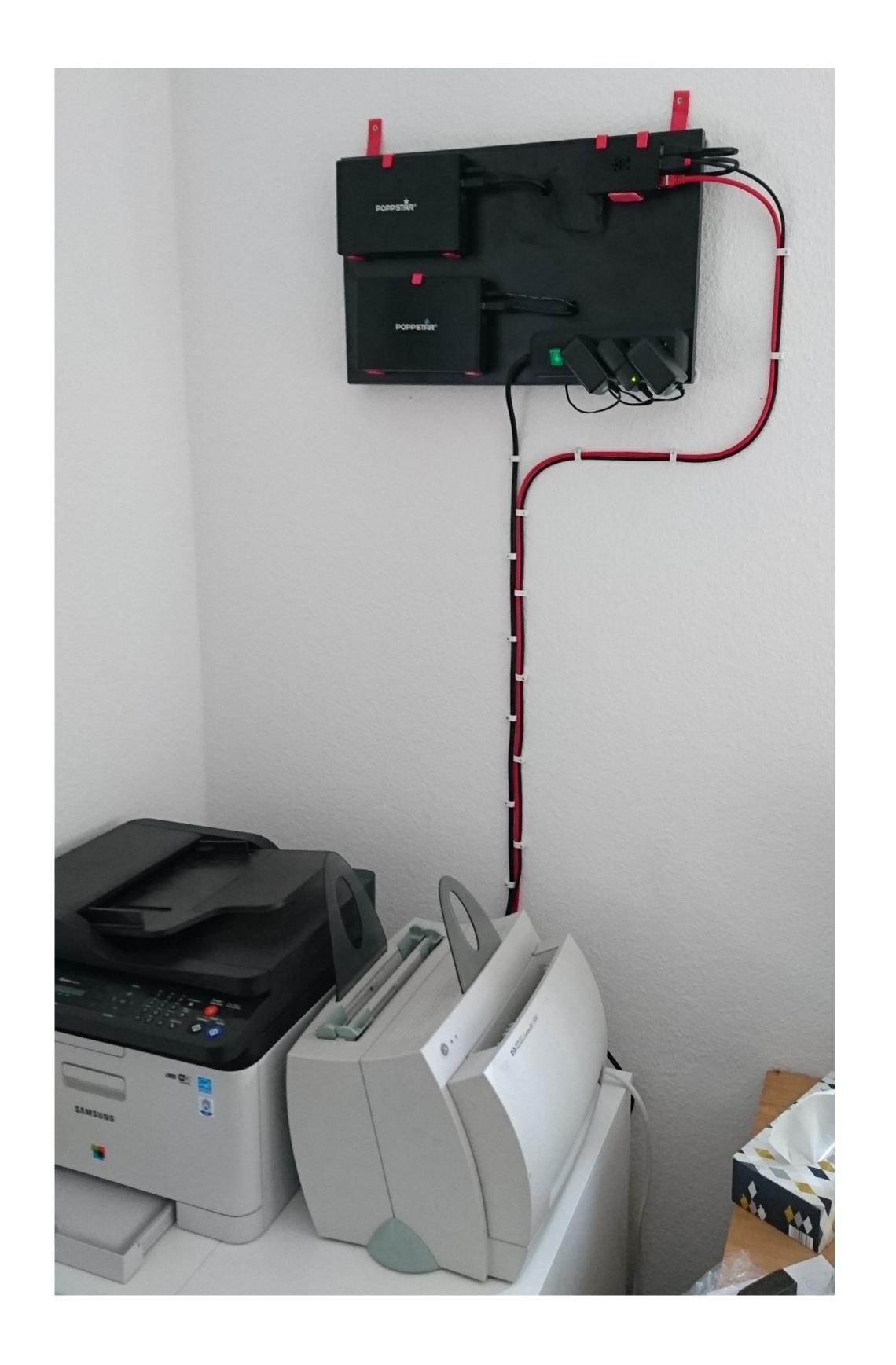
→ mit Schrauben in Dübeln in der Wand befestigt



Finale Version

Kabel jetzt mit Kabelschellen geführt LAN Kabel läuft jetzt über Switch





- Grundlegendes zu Linux auf dem Raspberry Pi:
 - Auf dem Pi läuft "Raspbian", eine Sonderversion von "Debian" (Linux Distribution) für den Mikrocontroller
 - Raspbian ist eine OpenSource Software
 - Raspbian beinhaltet von Start an
 - einen Webbrowser, meist Firefox oder IceWeasel (abgespeckte Variante von Firefox)
 - Python 2 & Python 3
 - Minecraft
 - LibreOffice
 - Wolfram & Mathematica
 - PDF-Viewer
 - Java IDE
 - nano (extrem simpler Editor, den man häufig verwendet um Einstellungen zu setzen)

- Bedienung von Linux
 - Linux wird mit einer "Shell" (Eingabefenster/Kommandozeile) bedient
 - Wenn man Einstellungen / Dinge starten will, muss oft "sudo" davorgesetzt werden "sudo" steht für "superuser do"
 - Oft verwendeter Befehl in dieser Anleitung: sudo nano path/myfile
 - → d.h. Superuser fordert nano auf das file "myfile" im Pfad "path" zu öffnen

- Bedienung von Raspbian
 - Updates für den Raspberry Pi werden in der Shell aufgerufen mit:

```
sudo apt-get update
```

Updates werden installiert mit

```
sudo apt-get upgrade
```

 Packages sind in einer repository (Sammlung) verfügbar und können automatisiert heruntergeladen werden mit:

```
sudo apt-get install XYZ
```

wobei "XYZ" ersetzt wird mit dem entsprechenden Paketnamen

 Den Paketnamen kann man googlen oder man erhält auch alle möglichen Pakete über

```
sudo apt-cache search Suchbegriff
```

- Bevor der Pi als NAS (Network Attached Storage → Netzlaufwerk) agieren kann müssen folgende Dinge erledigt werden:
 - 1. LAN/WLAN einrichten
 - 2. VNC muss eingerichtet werden (damit remote Zugriff auf Pi jederzeit möglich ist)
 - 3. VNC muss nach jedem Neustart automatisch gestartet werden
 - 4. Festplatten in ext4 Format formatieren (effektiver unter Linux/Raspbian)
 - Festplatten müssen erkannt und gemountet werden (Zugriff muss von Raspbian aus möglich sein)
 - 6. Festplatten müssen nach dem Neustart automatisch gemountet werden
 - 7. Samba Server muss eingerichtet werden (Einfacher Zugriff auf Festplatte von Win-PC aus)
 - 8. Samba-Server muss automatisch starten
 - 9. Sicher stellen das Festplatten nicht durchweg laufen, sondern in den stand-by modus gehen können (set hdparm; journaling=off)
 - 10. Rsync einrichten (alle Daten von einer Festplatte auf eine andere synchronisieren) → zunächst testen, dass das einmal funktioniert (alle Daten überprüfen: noch ok?)
 - 11. Rsync einrichten, dass es jeden Tag (bspw. 5:00 Uhr morgens) automatisch synchronisiert

Raspi2 – NAS-SW 1: LAN Setup



- Beschreibung um das LAN/WLAN einzurichten findet man hier: Link
- Öffne das Setup-File für die LAN-Adpter (Netzwerk-Anschlüsse):

```
sudo nano /etc/network/interfaces
```

Setze dort

```
auto lo
iface lo inet loopback
iface eth0 inet dhcp
hostname "myRasPi"
# "myRasPi" can be exchanged with an arbitrary name
allow-hotplug wlan0
iface wlan0 inet dhcp
wpa-conf /etc/wpa_supplicant/wpa_supplicant.conf
iface default inet dhcp
```

• Dann mit "Ctrl+X" und "Enter" das Setting-File speichern und den Nano-Editor schließen





15

 Dann müssen die Einstellungen zum Anmelden im LAN bzw. für den Router eingetragen werden. Dazu öffne das File:

sudo nano /etc/wpa_supplicant/wpa_supplicant.conf

country=DE Und trage dort die Anmeldedaten ein ctrl_interface=DIR=/var/run/wpa_supplicant GROUP=netdev update_config=1 → Netzwerkname network={ ssid="YOURSSID" Netzwerkpasswort psk="YOURPASSWORD" # Protocol type can be: RSN (for WP2) and WPA (for WPA1) Verwende "RSN" Protokoll für ein Netzwerk mit proto=RSN WPA2 (ist üblich) # Key management type key_mgmt=WPA-PSK Verwende immer CCMP # Pairwise can be CCMP or TKIP (for WPA2 or WPA1) pairwise=CCMP #Authorization option should be OPEN for both WPA1/WPA2 # (in less commonly used are SHARED and LEAP) auth_alg=OPEN

(C) 2017 Timo Benzel - Projekt "Another Pi on the Wall"

Raspi2 – NAS-SW 1: WLAN



 Verhindern dass der EDMIX WLAN-Stick in den sleep-modus geht (andernfalls ist Pi per VNC nicht mehr erreichtbar und muss neu gestartet werden):

The problem seems to be that the adapter has power management features enabled by default. This can be checked by running the command:

```
cat /sys/module/8192cu/parameters/rtw power mgnt
```

• A value of 0 means disabled, 1 means min. power management, 2 means max. power management. To disable this, you need to create a new file:

```
sudo nano /etc/modprobe.d/8192cu.conf
```

• and add the following:

```
# Disable power management
options 8192cu rtw_power mgnt=0 rtw enusbss=0
```

• Once you save the file and reboot your RPi, the WiFi should stay on indefinitely.

Raspi2 – NAS-SW 2: VNC

Zum nachlesen: Link

1. Update durchführen:

sudo apt-get update && apt-get upgrade

2. Download app "tightvncserver":

sudo apt-get install tightvncserver

3. Passwort festlegen:

vncpasswd

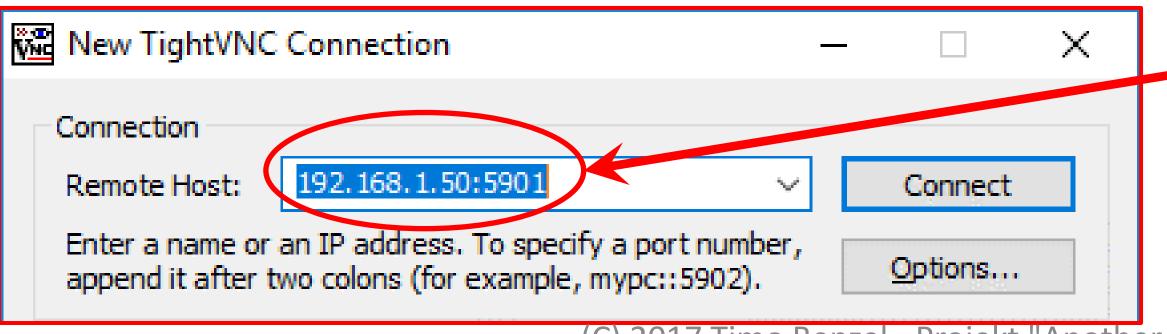
4. Auf Windows PC → TightVNC-Viewer runterladen: → nur den Viewer installieren

http://www.tightvnc.com/download.php

5. Testen ob eine VNC-Session ohne Autostart möglich ist:

Raspi: tightvncserver

Windows:



IP des Raspberry Pi (idealerweise fix eingetragen im DHCP-Server des Routers)

Port (hinter ":") ist immer "5901"

Raspi2 – NAS-SW 2: VNC

Anmerkungen:

• Die Auflösung des VNC kann im init-File angepasst werden indem man die Zeile

```
su $USER -c '/usr/bin/tightvncserver :1'
wie folgt umändert
```

```
su $USER -c '/usr/bin/tightvncserver :1 -geometry 1920x1080 -depth 24'
```

es wird empfohlen die Auflösung klein zu halten. Zum Arbeiten geht es trotzdem auf Full-HD. Zum Spielen vermutlich eher schlecht...

- Alternative Dokus:
 - https://jankarres.de/2012/08/raspberry-pi-vnc-server-installieren/
 - https://www.elektronik-kompendium.de/sites/raspberry-pi/2011021.htm

Raspi2 – NAS-SW 3: VNC Autostart

6. VNC zum Autostart hinzufügen indem folgende Datei erstellt wird:

Wichtig: Die erste Zeile mit #!/bin/sh ist extrem wichtig!!

7. Die Datei kann auch über

wget http://www.penguintutor.com/otherfiles/tightvncserver-init.txt heruntergeladen und über

sudo mv tightvncserver-init.txt /etc/init.d/tightvncserver

ins richtige Verzeichnis abgelegt werden (muss in init.d liegen!)

Wichtiger Hinweis: Es gibt viele Versionen dieses init-files. Viele haben kein "#!/bin/sh" in der ersten Zeile. Das ist allerdings absolut wichtig!

8. Zugriffsrechte des Files anpassen:

sudo chown root:root /etc/init.d/tightvncserver

9. Datei ausführbar machen:

sudo chmod 755 /etc/init.d/tightvncserver

10. File in die default runlevels hinzufügen (damit es beim start ausgeführt wird)

sudo update-rc.d tightvncserver defaults

→ Fertig!

Raspi2 – NAS-SW 4: ext4 format

1. Formatiere und erstelle Partitionen für beide Festplatten im ext4 Format

Wichtig: "journaling" soll ausgeschaltet sein

Wichtig: "lazy_itable_init" muss aus sein

→ das dauert bei der Formatierung zwar lang, aber dann werden nach jedem booten die Festplatten schnell gemountet)

```
sudo mkfs.ext4 -E lazy_itable_init=0,lazy_journal_init=0 /dev/sdXY
```

2. Um herauszufinden unter welchen Namen die Festplatte im System läuft, geben wir folgenden Befehl ein. In unserem Beispiel ist es /dev/sda

```
sudo fdisk -l
```

Raspi2 – NAS-SW 5: HDD mount

Zunächst alle nötigen Apps installieren

```
sudo apt-get -y install ntfs-3g hfsutils hfsprogs exfat-fuse
```

- Das Tool ntfs-3g ist notwendig um das Windows-Format "NTFS" in Linux lesen zu können
- Erstelle einen Ordner in den wird die Festplatte mounten können (d.h. in diesem Ordner wird angezeigt was auf der Festplatte ist

```
sudo mkdir /media/usbstick
```

• Liste alle Datenträger auf, die gerade angeschlossen sind:

```
sudo blkid -o list -w /dev/null oder sudo lsblk
```

• USB-Sticks heißen meist *sda* und externe Festplatten *hd*, ggf. mit anhängender Nummer. Uns interessiert die erste und letzte Spalte des richtigen Gerätes mit dessen *device* Pfad und *UUID*.

Raspi2 – NAS-SW 5: HDD mount

Mounten eines Laufwerks mit Datentyp...

```
– FAT32
    sudo mount -t vfat -o utf8, uid=pi, gid=pi, noatime /dev/sda /media/usbstick
 – NTFS
    sudo mount -t ntfs-3g -o utf8, uid=pi, gid=pi, noatime /dev/sda /media/usbstick
 — HFS+
    sudo mount -t hfsplus -o utf8, uid=pi, gid=pi, noatime /dev/sda /media/usbstick
 exFAT
    sudo mount -t exfat -o utf8, uid=pi, gid=pi, noatime /dev/sda /media/usbstick
 – ext4
    sudo mount -t ext4 -o defaults /dev/sda /media/usbstick
Um ein Laufwerk zu unmounten (herauszunehmen)
    sudo umount /media/usbstick
```

 Soll der USB-Stick oder die USB-Festplatte nun bei jedem Start des Raspberry Pis automatisch eingebunden werden, können wir dies für einen Eintrag in *fstab* erlauben, wozu wir die zuvor ausgelesene UUID benötigen. *fstab k*önnen wir editieren:

```
sudo nano -w /etc/fstab
```

• Die UUID bekommt man über die Liste mit:

```
sudo blkid -o list -w /dev/null
```

Ergebnis für

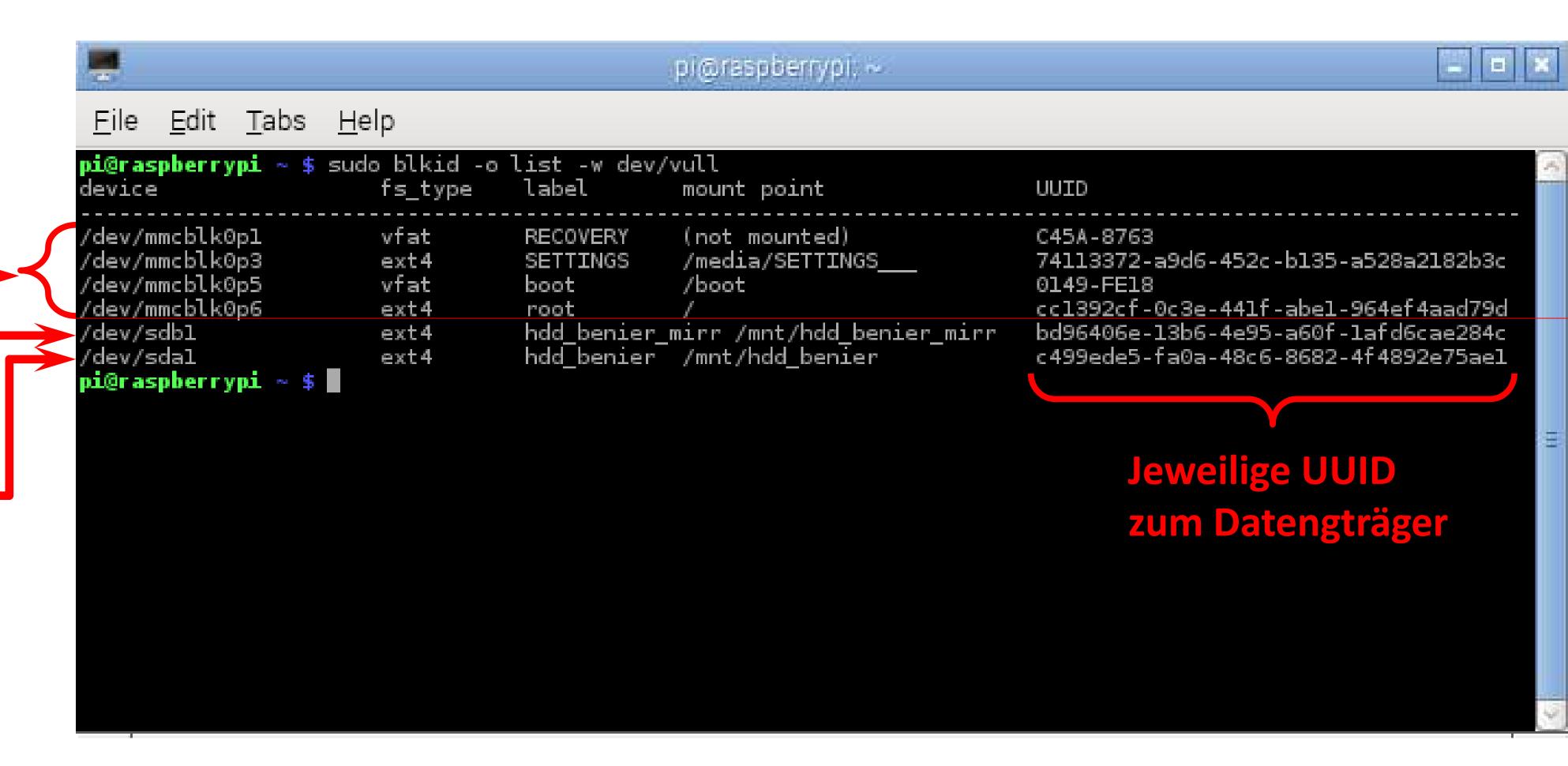
ist:

```
sudo blkid -o list -w /dev/null
```

• Interner Speicher

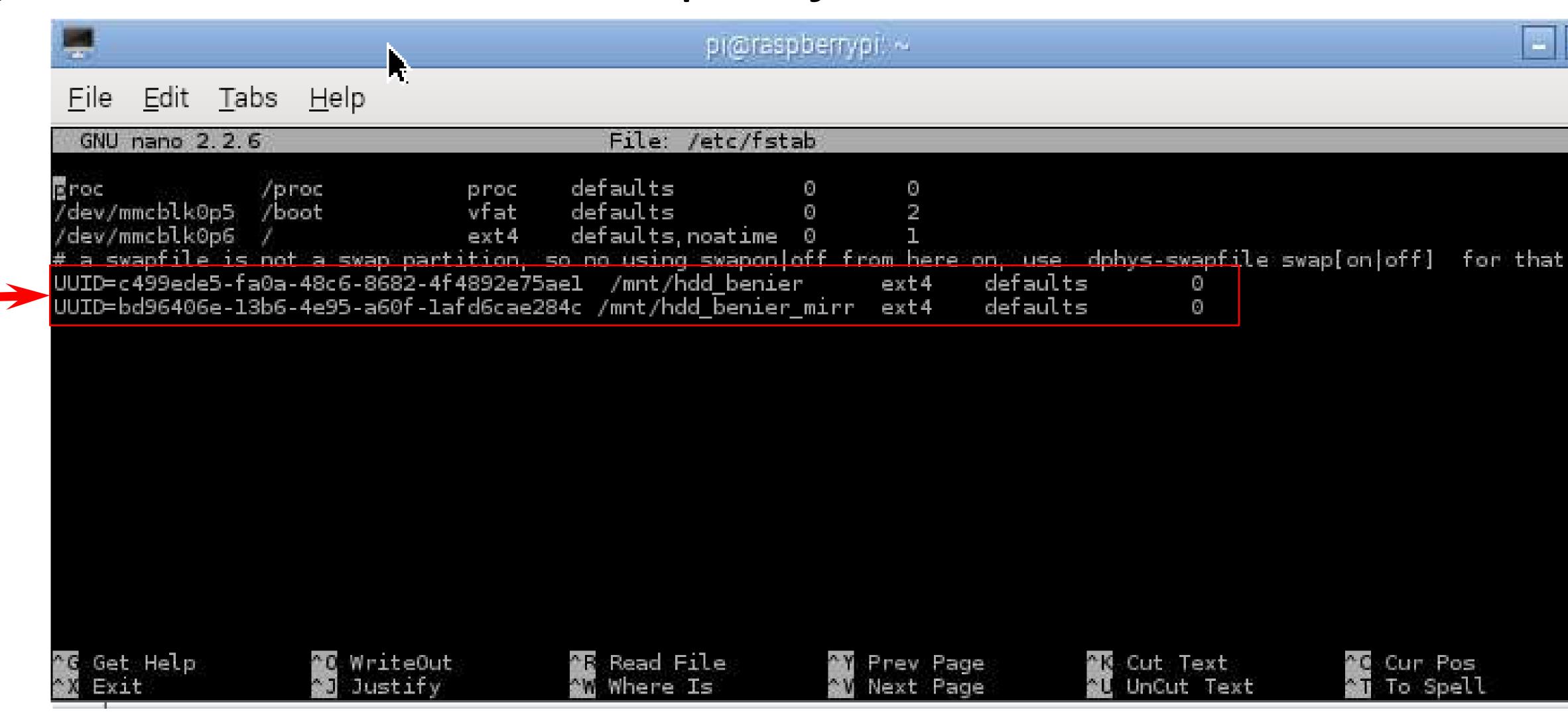
NAS-Festplatte (Backup)

NAS Festplatte



• In /etc/fstab eintragen welche Festplatte mit welcher UUID beim hochfahren wohin gemounted werden soll. Bsp für *fstab*:

Hinzugefügte
 Befehle zu fstab
 um die Fest platten zu booten



- Alternative Dokus dazu:
 - https://jankarres.de/2013/01/raspberry-pi-usb-stick-und-usb-festplatte-einbinden/
 - http://raspberrypi.stackexchange.com/questions/10550/how-to-connect-raspberry-pi-to-a-western-digital-mybooklive-nas-and-create-a-lin

Samba Server installieren

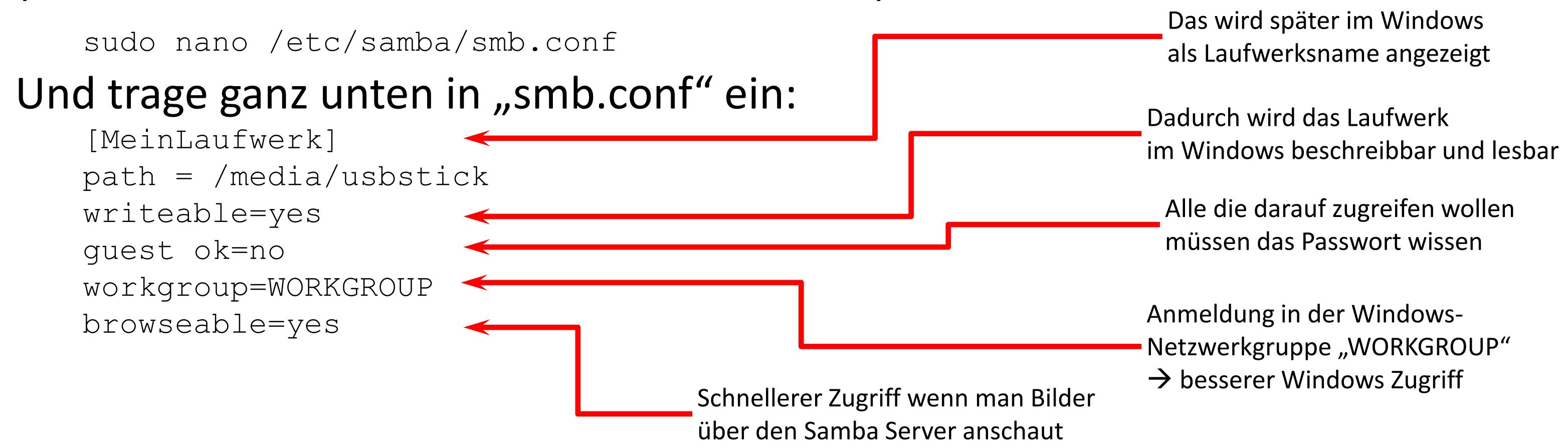
```
sudo apt-get install samba samba-common-bin
```

Bearbeite die Konfiguration

 Jetzt lege einen Samba Nutzer "pi" an und lege ein Passwort fest (Das ist das Passwort das man später im Windows eingibt!)

```
sudo smbpasswd -a pi
```

- Weise dem Samba Server einen Datenträger (Festplatte / USB-Stick) zu:
 sudo chown -R pi:pi /media/usbstick
- Definiere in der smb.conf wie auf den Datenträger zugegriffen werden darf (Nur lesen/schreiben? Immer mit Passwort?). Also rufe



Sobald alles eingestellt ist, starte den Samba Server neu:

sudo /etc/init.d/samba restart

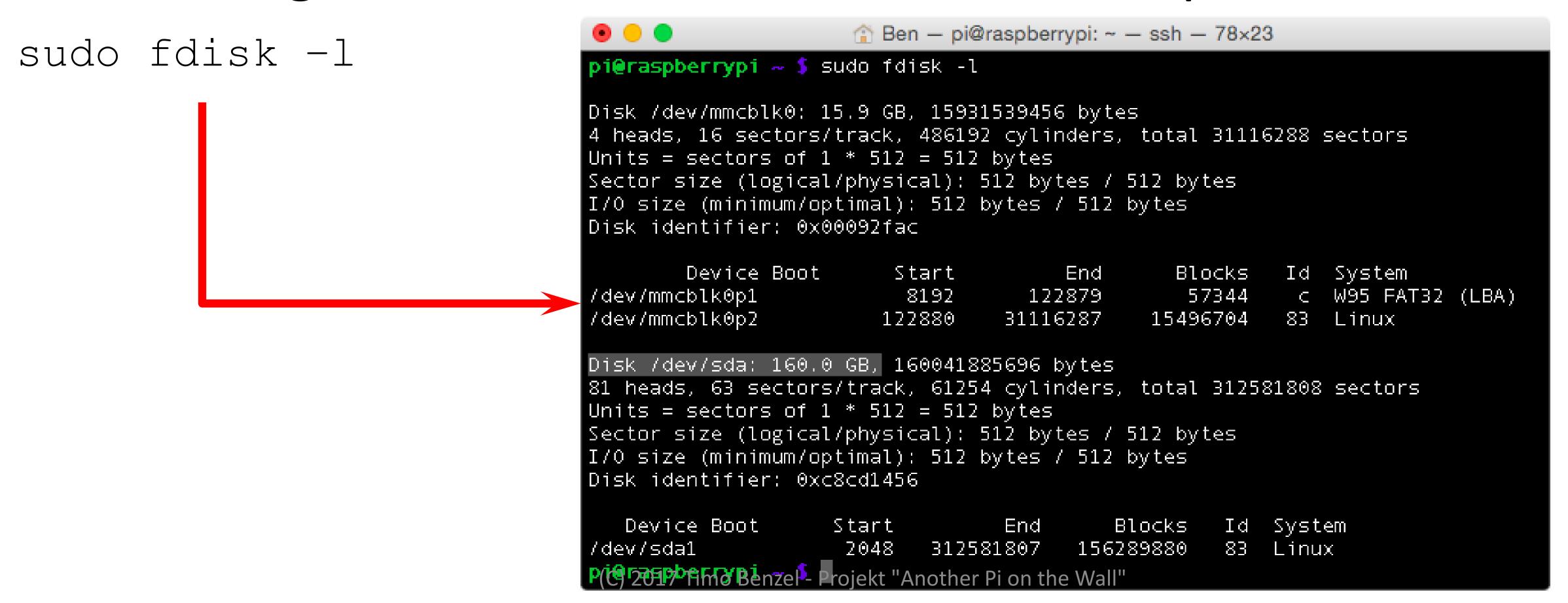
und teste, ob der Zugriff von Windows aus funktioniert.

- Alternative Dokus dazu:
 - https://jankarres.de/2013/11/raspberry-pi-samba-server-installieren/

1. RasPi updaten und "hdparm" installieren:

```
sudo apt-get update
sudo apt-get -y install hdparm
```

2. Um herauszufinden unter welchen Namen die Festplatte im System läuft, geben wir folgenden Befehl ein. In unserem Beispiel ist es /dev/sda



3. Überprüfe den aktuellen Power-Mode-Status. Falls du den Status *unknown* zurück bekommst lässt sich die Festplatte nicht in Standby

```
versetzen.

sudo hdparm -C /dev/sda

sudo hdparm -C /dev/sda

drive state is: active/idle
pi@raspberrypi ~ $ active/idle
```

4. Wir benötigen die UUID der Festplatte. Gib folgenden Befehl in die Console ein und notier dir die UUID der Festplatte.

5. Öffne die hdparm config Datei

sudo nano /etc/hdparm.conf

6. Im File "/etc/hdparm.conf" setze:

7. Deaktivere das journaling der Festplatte (damit sie in den Standby gehen kann):

7. Deaktivere das journaling der Festplatte (damit sie in den Standby gehen kann):

```
# (gehe in root User)
sudo -i
# alle Dienste, die allergisch auf fehlenden Dateisystemzugriff allergisch reagieren
# herunterfahren (sshd natuerlich anlassen), z.B.:
service mysql stop
service postfix stop
service dovecot stop
service rsyslog stop
# usw...
# Magie! Alle Partitionen aushaengen und read-only remounten
echo u > /proc/sysrq-trigger
# Cache auf Platte schreiben
echo s > /proc/sysrq-trigger
# Journaling abschalten: das ^ steht fuer deaktivieren
tune2fs -0 ^has journal /dev/mmcblk0p2
# ein nachfolgender fsck ist wichtig.
e2fsck -fy /dev/mmcblk0p2
# und wieder Cache auf Platte schreiben
echo s > /proc/sysrq-trigger
# und sofortiger Neustart ohne irgendwelche Schreibzugriffe
echo b > /proc/sysrq-trigger
```

- Rsync ist ein Programm mit dem zu vorgegebenen Zeiten die Daten von einem Datenträger auf einen anderen synchronisiert werden
 = Erstellung eines Backups/Mirrors
- Die Synchronisation funktioniert als shell Befehl direkt oder automatisiert zu einer bestimmten Uhrzeit oder sogar an einem bestimmten Tag/Woche
- Im folgenden Beispiel existieren zwei Festplatten, die gemountet sind in
 - 1. /media/usbstick
 - 2. /media/usbstick_mirr

1. rsync installieren

```
sudo apt-get update
sudo hdparm -C /dev/sda
```

- 2. rsync an einem File testen
 - → funktioniert der Kopier-Prozess überhaupt?

rsync -av --delete /media/usbstick/ /media/usbstick mirr/



sein damit du Tests durchführen kannst

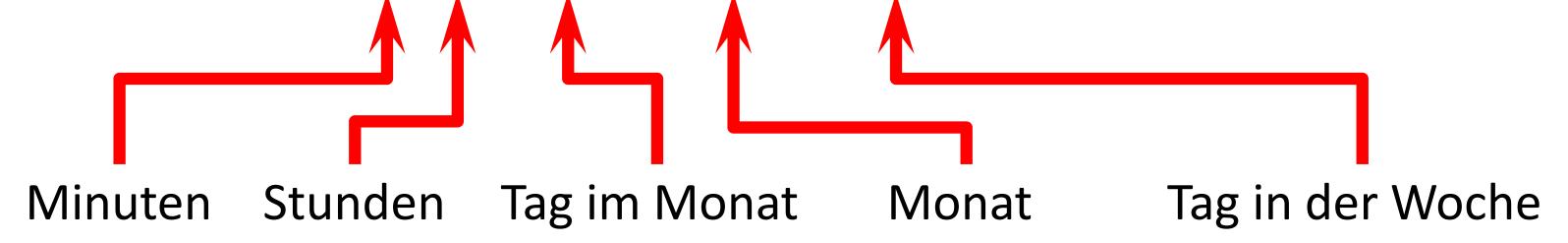
- dabei setzt sich die Option -av aus folgenden Befehlen zusammen:
 - zeigt während des Synchronisierens alle ausgeführten Schritte in der Shell an
 - -a fasst folgende Optionen zusammen:
 - -r kopiert Unterverzeichnisse
 - −1 kopiert symbolische Links
 - -p behält Rechte der Quelldatei bei
 - -t behält Zeiten der Quelldatei bei,
 - -g behält Gruppenrechte der Quelldatei bei
- die Option --delete vergleicht Quellverzeichnisse und Zielverzeichnisse und sorgt dafür, dass Dateien, die im Quellverzeichnis nicht (mehr) vorhanden sind, im Zielverzeichnis gelöscht werden

3. Automatisiert die Synchronisierung einrichten. Dazu erstmal einen cron tab starten:

```
sudo crontab -e
```

Dieser Befehl öffnet ein config-File für rsync im Nano-Editor (**Achtung**: Unbedingt mit "sudo"! Ohne geht zwar auch, aber er öffnet das falsche File!!)

4. Im crontab config-File steht der selbe "rsync …."-Befehl wie vorhin, allerdings mit einem Präfix, der sich aus "mhdom mon dow command" zusammensetzt



alle angaben die nicht benötigt werden, werden durch ein "*" ersetzt. D.h. ein Backup jeden Tag um 5 Uhr morgens für unsere Festplatten wird erledigt mit:

```
00 05 * * rsync -av -delete /media/usbstick/ /media/usbstick mirr
```

Alternative Dokus:

- https://www.howtogeek.com/139433/how-to-turn-a-raspberry-pi-into-a-low-power-network-storage-device/
 (Allgemeine Beschreibung wie man alles einrichtet)
- https://wiki.ubuntuusers.de/rsync/
 (Bedienungsanleitung für das Modul "rsync")

Raspi2 – System backups

- Hier wird beschrieben wie du ein Backup von der SD-Karte im Raspberry Pi mit dem System und allen Einstellungen machen kannst Backup: SD-Karten-Inhalt speichern auf Windows-PC als Image file
- 1. Am Windows PC: Lade das Programm "Win32DiskImager" herunter
- 2. Entnehme die SD-Karte aus dem Raspberry Pi und schließe sich am Windows-

PC an und Starte den Win32DiskImager

- 3. Wähle das Laufwerk mit der SD-Karte aus und definiere über <a>ie mit welchem Dateinamen in welchem Ordner das Backup-file abgelegt werden soll soll in der SD-Karte aus und definiere über soll in welchem Ordner das Backup-file abgelegt werden soll in welchem Ordner das Backup-file abgelegt wel
- 4. Erstelle das Image-File mit "Read"
 Achtung: Der komplette Inhalt der SD-Karte wird in ein Imagefile gesteckt.
 D.h. von einer SD-Karte mit 32GB Speicherplatz wird ein 32GB Imagefile erstellt.

[G:\]

Exit

🐞 Win32 Disk Imager

Copy MD5 Hash:

C:/Users/Timo/Downloads/Backup_file

- Damit Pi als Druckerserver agieren kann muss CUPS installiert werden
- CUPS = Common Unix Printing System
- Das CUPS ist mit dem Browser auf dem Port 631 mit der IP des Raspberry Pi (Bsp. 192.168.1.10) erreichbar, z.B. 192.168.1.10:631
- Wenn CUPS von Windows PCs benutzt wird, ist es nötig einen <u>Samba Server</u> vorher auf dem Raspberry Pi einzurichten
- CUPS zeigt im Browser (192.168.1.10:631) auch die aktuellen Druckaufträge an

1. Installiere CUPS und gutenprint Druckertreiber (hat fast alle nötigen Treiber)

sudo apt-get install cups printer-driver-gutenprint

2. Öffne die Samba Server config

sudo nano /etc/samba/smb.conf

im Bereich "=====Share Definitions=====" gibt es einen Abschnitt "[printers]" der noch auskommentiert ist. Kommentiere diese Stelle ein und passe sie wie folgt an:

```
[printers]
  comment = All Printers
  browseable = no
  path = /var/spool/samba
  printable = yes
  guest ok = no
  read only = yes
  create mask = 0700
```

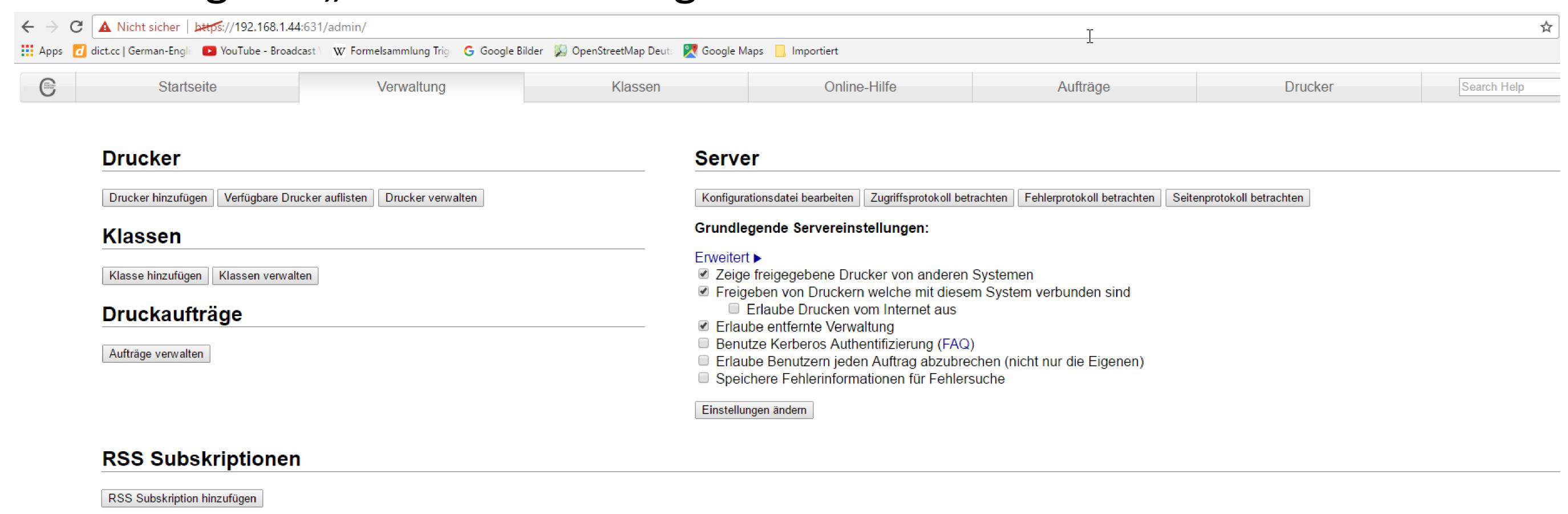
3. Einen Admin einrichten für die Bedienung des CUPS Systems auf dem Browser:

```
sudo usermod -aG lpadmin pi
```

- → Das CUPS Passwort ist jetzt das selbe Passwort des Admin users auf dem Pi
- 4. Das Passwort kann geändert werden mit:

```
sudo passwd pi
```

5. Einen neuen Drucker kann man im CUPS System einfach selbst hinzufügen unter "Verwaltung" → "Drucker hinzufügen":



Evtl. verlangt der Pi, dass man sich als Admin einloggt...