

4

Görbementi integrálok

Matematika G3 – Többszörös változós analízis

Utolsó frissítés: 2023. október 15.

Ebben a fejezetben megismerkedünk a vonalmenti integrálok fogalmával, és azzal, hogy hogyan számíthatjuk ki őket.

4.1. Elméleti áttekinő

Definíció 4.1. [Reguláris görbe]

Legyen $I \subset \mathbb{R}$ nem feltétlenül korlátos intervallum. Ekkor az $\mathbf{r} : I \rightarrow \mathbb{R}^3$ immerziót reguláris görbének nevezzük.

Definíció 4.2. [Pályasebesség, ívhossz]

A $v : I \rightarrow \mathbb{R}, t \mapsto \|\dot{\mathbf{r}}(t)\|$ függvényt pályasebességnek hívjuk.

A pályasebesség I feletti integrálját a görbe ívhosszának nevezzük:

$$L(\mathbf{r}) = \int_I \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt.$$

Definíció 4.3. [Irányított görbe]

Egy $\mathbf{r} : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ görbe irányított, ha adott egy rendezés (\leq) a paraméterértékeken. Ekkor $t_1 < t_2$ esetén $\mathbf{r}(t_1)$ a görbe korábbi pontja, $\mathbf{r}(t_2)$ -höz képest. Ha $\mathbf{r}(a) = \mathbf{r}(b)$, akkor a görbe zárt.

Definíció 4.4. [Skalármező görbe menti skalárértékű integrálja]

Legyen $\varphi : U \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ leképezés, $\mathbf{r} : [a; b] \rightarrow \gamma \subset U, t \mapsto \mathbf{r}(t)$ pedig a γ görbe parametrizált egyenlete. Ekkor az φ skalármező γ görbe menti skalárértékű integrálja:

$$\int_{\gamma} \varphi(\mathbf{r}) ds = \int_a^b \varphi(\mathbf{r}(t)) \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt.$$

Definíció 4.5. [Vektormező görbe menti skalár- és vektorértékű integrálja]

Legyen $\mathbf{v} : U \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ vektormező, $\mathbf{r} : [a; b] \rightarrow \gamma \subset U, t \mapsto \mathbf{r}(t)$ pedig a γ görbe parametrizált egyenlete. Ekkor az \mathbf{v} vektormező γ görbe menti

- skalárértékű integrálja: $\int_{\gamma} \langle \mathbf{v}(\mathbf{r}); d\mathbf{r} \rangle = \int_a^b \langle \mathbf{v}(\mathbf{r}(t)); \dot{\mathbf{r}}(t) \rangle dt,$
- vektorértékű integrálja: $\int_{\gamma} \mathbf{v}(\mathbf{r}) \times d\mathbf{r} = \int_a^b \mathbf{v}(\mathbf{r}(t)) \times \dot{\mathbf{r}}(t) dt.$

4.2. Feladatok

#4.1. Számítsuk ki a megadott görbék ívhosszát az adott intervallumon!

a) $\mathbf{r}(t) = (t) \hat{\mathbf{i}} + (\sqrt{6}t^2/2) \hat{\mathbf{j}} + (t^3) \hat{\mathbf{k}}, \quad t \in [0; 2]$

b) $\mathbf{r}(t) = (t \cos t) \hat{\mathbf{i}} + (t \sin t) \hat{\mathbf{j}}, \quad t \in [0; 1]$

c) $\mathbf{r}(t) = (e^t \cos t) \hat{\mathbf{i}} + (e^t \sin t) \hat{\mathbf{j}} + (e^t) \hat{\mathbf{k}}, \quad t \in [0; 2\pi]$

d) $\mathbf{r}(t) = (t - \sin t) \hat{\mathbf{i}} + (1 - \cos t) \hat{\mathbf{j}}, \quad t \in [0; 2\pi]$

a) $\mathbf{r}(t) = (t) \hat{\mathbf{i}} + (\sqrt{6}t^2/2) \hat{\mathbf{j}} + (t^3) \hat{\mathbf{k}}, \quad t \in [0, 2]$

$$\begin{aligned} L &= \int_0^2 \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt = \int_0^2 \sqrt{1^2 + (\sqrt{6}t)^2 + (3t)^2} dt = \int_0^2 \sqrt{1 + 6t^2 + 9t^4} dt \\ &= \int_0^2 1 + 3t^2 dt = [t + t^3]_0^2 = 10 \end{aligned}$$

b) $\mathbf{r}(t) = (t \cos t) \hat{\mathbf{i}} + (t \sin t) \hat{\mathbf{j}}, \quad t \in [0; 1]$

$$\begin{aligned} L &= \int_0^1 \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt = \int_0^1 \sqrt{(\cos t - t \sin t)^2 + (\sin t + t \cos t)^2} dt = \int_0^1 \sqrt{1 + t^2} dt \\ &= \int_0^1 \cosh u \sqrt{1 + \sinh^2 u} du = \int_0^1 \cosh^2 u du = \int_{u_1}^{u_2} \frac{1 + \cosh 2u}{2} du \\ &= \left[\frac{u}{2} + \frac{\sinh 2u}{4} \right]_{u_1}^{u_2} = \left[\frac{\operatorname{arsinh} t}{2} + \frac{t\sqrt{t^2 + 1}}{2} \right]_0^1 = \frac{\operatorname{arsinh} 1 + \sqrt{2}}{2} \approx 1,1478 \end{aligned}$$

c) $\mathbf{r}(t) = (e^t \cos t) \hat{\mathbf{i}} + (e^t \sin t) \hat{\mathbf{j}} + (e^t) \hat{\mathbf{k}}, \quad t \in [0; 2\pi]$

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2\pi} \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt = \int_0^{2\pi} \sqrt{e^{2t}(\cos t - \sin t)^2 + e^{2t}(\sin t + \cos t)^2 + e^{4t}} dt \\ &= \int_0^{2\pi} \sqrt{3} e^t dt = [\sqrt{3} e^t]_0^{2\pi} = \sqrt{3}(e^{2\pi} - 1) \approx 925,7667 \end{aligned}$$

d) $\mathbf{r}(t) = (t - \sin t) \hat{\mathbf{i}} + (1 - \cos t) \hat{\mathbf{j}}, \quad t \in [0; 2\pi]$

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2\pi} \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt = \int_0^{2\pi} \sqrt{(1 - \cos t)^2 + \sin^2 t} dt \\ &= \int_0^{2\pi} \sqrt{1 - 2\cos t + \cos^2 t + \sin^2 t} dt = \int_0^{2\pi} \sqrt{2 - 2\cos t} dt \\ &= \int_0^{2\pi} \sqrt{4 \sin^2 \frac{t}{2}} dt = 2 \int_0^{2\pi} \sin \frac{t}{2} dt = \left[-4 \cos \frac{t}{2} \right]_0^{2\pi} = 8 \end{aligned}$$

#4.2. Integráljuk a saklármezőket a megadott görbék mentén!

- a) $f(\mathbf{r}) = \sqrt{1 + 4x^2 + 16yz}$, $\mathbf{r}(t) = (t)\hat{\mathbf{i}} + (t^2)\hat{\mathbf{j}} + (t^4)\hat{\mathbf{k}}$, $t \in [0; 1]$
- b) $g(\mathbf{r}) = 2x$, a $(3; 0)$ és $(0; 4)$ pontokat összekötő szakasz mentén
- c) $h(\mathbf{r}) = x^2 + y^2$, első síknegyedbeli egységköríven, óramutató járásával ellentétesen
- d) $i(\mathbf{r}) = x^2 + y^2$, $r = 2$ sugarú, origó középpontú, pozitív irányítású körön

- a) $f(\mathbf{r}) = \sqrt{1 + 4x^2 + 16yz}$, $\mathbf{r}(t) = (t)\hat{\mathbf{i}} + (t^2)\hat{\mathbf{j}} + (t^4)\hat{\mathbf{k}}$, $t \in [0; 1]$

$$\begin{aligned}\int_{\gamma} f(\mathbf{r}) ds &= \int_0^1 f(\mathbf{r}(t)) \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt = \int_0^1 \sqrt{1 + 4t^2 + 16t^6} \sqrt{1^2 + (2t)^2 + (4t^3)^2} dt \\ &= \int_0^1 1 + 4t^2 + 16t^6 dt = \left[t + \frac{4}{3}t^3 + \frac{16}{7}t^7 \right]_0^1 = 1 + \frac{4}{3} + \frac{16}{7} = \frac{97}{21}\end{aligned}$$

- b) $g(\mathbf{r}) = 2x$, a $(3; 0)$ és $(0; 4)$ pontokat összekötő szakasz mentén

A szakasz paraméteres egyenlete és annak deriváltja:

$$\mathbf{r}(t) = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 0 - 3 \\ 4 - 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 - 3t \\ 4t \end{bmatrix}, \quad t \in [0, 1], \quad \dot{\mathbf{r}}(t) = \begin{bmatrix} -3 \\ 4 \end{bmatrix}, \quad \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| = 5.$$

Végezzük el az integrálást:

$$\int_{\gamma} g(\mathbf{r}) ds = \int_0^1 g(\mathbf{r}(t)) \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt = \int_0^1 2(3 - 3t) \cdot 5 dt = 30 \left[t - \frac{t^2}{2} \right]_0^1 = 15.$$

- c) $h(\mathbf{r}) = x^2 + y^2$, első síknegyedbeli egységköríven, óramutató járásával ellentétesen

A görbe paraméteres egyenlete és annak deriváltja:

$$\mathbf{r}(t) = \begin{bmatrix} \cos t \\ \sin t \end{bmatrix}, \quad t \in [0, \pi/2], \quad \dot{\mathbf{r}}(t) = \begin{bmatrix} -\sin t \\ \cos t \end{bmatrix}, \quad \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| = 1.$$

Végezzük el az integrálást:

$$\int_{\gamma} h(\mathbf{r}) ds = \int_0^{\pi/2} h(\mathbf{r}(t)) \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt = \int_0^{\pi/2} (\cos^2 t + \sin^2 t) dt = \int_0^{\pi/2} 1 dt = \frac{\pi}{2}.$$

- d) $i(\mathbf{r}) = x^2 + y^2$, $r = 2$ sugarú, origó középpontú, pozitív irányítású körön

A görbe paraméteres egyenlete és annak deriváltja:

$$\mathbf{r}(t) = \begin{bmatrix} 2 \cos t \\ 2 \sin t \end{bmatrix}, \quad t \in [0, 2\pi], \quad \dot{\mathbf{r}}(t) = \begin{bmatrix} -2 \sin t \\ 2 \cos t \end{bmatrix}, \quad \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| = 2.$$

Végezzük el az integrálást:

$$\int_{\gamma} i(\mathbf{r}) ds = \int_0^{2\pi} h(\mathbf{r}(t)) \|\dot{\mathbf{r}}(t)\| dt = \int_0^{2\pi} (4 \cos^2 t + 4 \sin^2 t) \cdot 2 dt = \int_0^{2\pi} 8 dt = 16\pi.$$

#4.3. Számítsuk ki az alábbi vektormezők skalárértékű integrálját az adott görbék mentén!

- a) $\mathbf{u}(\mathbf{r}) = (y+z)\hat{\mathbf{i}} + (x+z)\hat{\mathbf{j}} + (x+y)\hat{\mathbf{k}}$, $\mathbf{r}(t) = (t)\hat{\mathbf{i}} + (t^2)\hat{\mathbf{j}} + (t^3)\hat{\mathbf{k}}$, $t \in [0; 1]$
 b) $\mathbf{v}(\mathbf{r}) = (-yz)\hat{\mathbf{i}} + (xz)\hat{\mathbf{j}} + (x^2 + y^2)\hat{\mathbf{k}}$, $\mathbf{r}(t) = (\cos t)\hat{\mathbf{i}} + (\sin t)\hat{\mathbf{j}} + (2t)\hat{\mathbf{k}}$, $t \in [0; 2]$
 c) $\mathbf{w}(\mathbf{r}) = (y)\hat{\mathbf{i}} + (x)\hat{\mathbf{j}}$, az $(1; 0)$ pontból a $(0; 2)$ pontba

• Egyenes szakasz mentén

• Origó középpontú ellipszis mentén

- a) $\mathbf{u}(\mathbf{r}) = (y+z)\hat{\mathbf{i}} + (x+z)\hat{\mathbf{j}} + (x+y)\hat{\mathbf{k}}$, $\mathbf{r}(t) = (t)\hat{\mathbf{i}} + (t^2)\hat{\mathbf{j}} + (t^3)\hat{\mathbf{k}}$, $t \in [0; 1]$

$$\begin{aligned}\int_{\gamma} \langle \mathbf{u}(\mathbf{r}); d\mathbf{r} \rangle &= \int_0^1 \langle \mathbf{u}(\mathbf{r}(t)); \dot{\mathbf{r}}(t) \rangle dt = \int_0^1 \begin{bmatrix} t^2 + t^3 \\ t + t^3 \\ t + t^2 \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} 1 \\ 2t \\ 3t^2 \end{bmatrix} dt \\ &= \int_0^1 (t^2 + t^3 + 2t^2 + 2t^4 + 3t^3 + 3t^4) dt \\ &= \int_0^1 (3t^2 + 4t^3 + 5t^4) dt = [t^3 + t^4 + t^5]_0^1 = 3\end{aligned}$$

- b) $\mathbf{v}(\mathbf{r}) = (-yz)\hat{\mathbf{i}} + (xz)\hat{\mathbf{j}} + (x^2 + y^2)\hat{\mathbf{k}}$, $\mathbf{r}(t) = (\cos t)\hat{\mathbf{i}} + (\sin t)\hat{\mathbf{j}} + (2t)\hat{\mathbf{k}}$, $t \in [0; 2]$

$$\begin{aligned}\int_{\gamma} \langle \mathbf{v}(\mathbf{r}); d\mathbf{r} \rangle &= \int_0^2 \langle \mathbf{v}(\mathbf{r}(t)); \dot{\mathbf{r}}(t) \rangle dt = \int_0^2 \begin{bmatrix} -2t \sin t \\ 2t \cos t \\ \cos^2 t + \sin^2 t \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} -\sin t \\ \cos t \\ 2 \end{bmatrix} dt \\ &= \int_0^2 2t(\sin^2 t + \cos^2 t) + 2(\cos^2 t + \sin^2 t) dt \\ &= \int_0^2 2t + 2 dt = [t^2 + 2t]_0^2 = 8\end{aligned}$$

- c) $\mathbf{w}(\mathbf{r}) = (y)\hat{\mathbf{i}} + (x)\hat{\mathbf{j}}$

i) Az egyenes szakasz mentén:

$$\begin{aligned}\mathbf{r}(t) &= \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 0 - 1 \\ 2 - 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - t \\ 2t \end{bmatrix}, \quad t \in [0; 1], \quad \dot{\mathbf{r}}(t) = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix} \\ \int_0^1 \begin{bmatrix} 2t \\ 1 - t \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix} dt &= \int_0^1 (-2t + 2 - 2t) dt = \int_0^1 2 - 4t dt = [2t - 2t^2]_0^1 = 0\end{aligned}$$

i) Az ellipszis mentén:

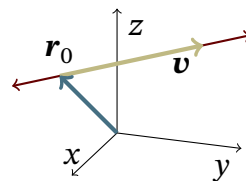
$$\begin{aligned}\mathbf{r}(t) &= \begin{bmatrix} \cos t \\ 2 \sin t \end{bmatrix}, \quad t \in [0; \pi/2], \quad \dot{\mathbf{r}}(t) = \begin{bmatrix} -\sin t \\ 2 \cos t \end{bmatrix} \\ \int_0^{\pi/2} \begin{bmatrix} 2 \sin t \\ \cos t \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} -\sin t \\ 2 \cos t \end{bmatrix} dt &= 2 \int_0^{\pi/2} (\cos^2 t - \sin^2 t) dt = 2 \int_0^{\pi/2} \cos 2t dt = 2 \left[\frac{\sin 2t}{2} \right]_0^{\pi/2} = 0\end{aligned}$$

4.3. Segédlet

4.3.1. Görbék paraméterezése

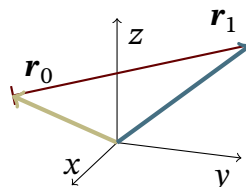
• Egyenes: $\mathbf{r}(t) = \mathbf{r}_0 + t\mathbf{v}$

$$t \in \mathbb{R}$$



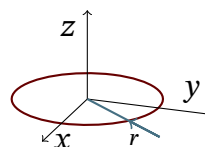
• Szakasz: $\mathbf{r}(t) = \mathbf{r}_0 + t(\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_0)$

$$t \in [0; 1]$$



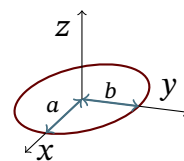
• Körvonal: $\mathbf{r}(t) = \begin{bmatrix} r \cos t \\ r \sin t \\ 0 \end{bmatrix}$

$$t \in [0; 2\pi]$$



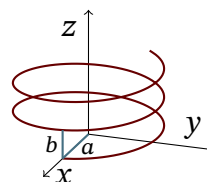
• Ellipszis: $\mathbf{r}(t) = \begin{bmatrix} a \cos t \\ b \sin t \\ 0 \end{bmatrix}$

$$t \in [0; 2\pi]$$



• Spirál: $\mathbf{r}(t) = \begin{bmatrix} a \cos t \\ a \sin t \\ bt \end{bmatrix}$

$$t \in \mathbb{R}$$



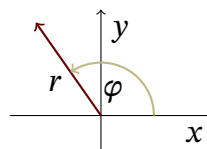
4.3.2. Koordináta-transzformációk

• Polár: $x = r \cos \varphi$
 $y = r \sin \varphi$

$$r \in [0; R]$$

$$\varphi \in [0; 2\pi)$$

$$\det \mathbf{J} = r$$



• Henger:

$$x = r \cos \varphi$$

$$y = r \sin \varphi$$

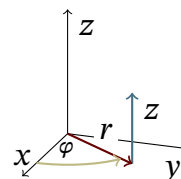
$$z = z$$

$$r \in [0; R]$$

$$\varphi \in [0; 2\pi]$$

$$z \in \mathbb{R}$$

$$\det \mathbf{J} = r$$



• Gömb:

$$x = r \sin \varphi \cos \vartheta$$

$$y = r \sin \varphi \sin \vartheta$$

$$z = r \cos \varphi$$

$$r \in [0; R]$$

$$\varphi \in [0; \pi]$$

$$\vartheta \in [0; 2\pi]$$

$$\det \mathbf{J} = r^2 \sin \varphi$$

