#### МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ТОМСКИЙ ПОЛИТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»



Инженерная школа информационных технологий и робототехники 15.03.06 «Мехатроника и робототехника»

# ЗНАКОМСТВО С SPI. РАБОТА СО СВЕТОДИОДНОЙ МАТРИЦЕЙ И STM32 ЧЕРЕЗ ИНТЕРФЕЙС SPI ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА 1

# по дисциплине: «Микропроцессоры и микроконтроллеры »

Выполнил:			
студент гр. 8ЕМ31	Нгуен Х. Т.		
	Ф. И. О.	подпись	дата
Проверил:			
ассистент ОАР	Поберезкин Н. И.		
должность	Ф. И. О	подпись	дата

## Цель работы

Изучение SPI на микроконтроллерах. Программирование для светодиодной матрицы с помощью микроконтроллера STM32, подключенного через SPI.

#### Задание

Установить связь между микроконтроллером STM32 и светодиодной матрицей P10 32x16 через SPI. Отображать на светодиодной матрице переходный процесс апериодического звена 2-го порядка. Процесс должен постоянно обновляться с течением времени. Помех подается при нажатии кнопки на микроконтроллере.

### Ход работы

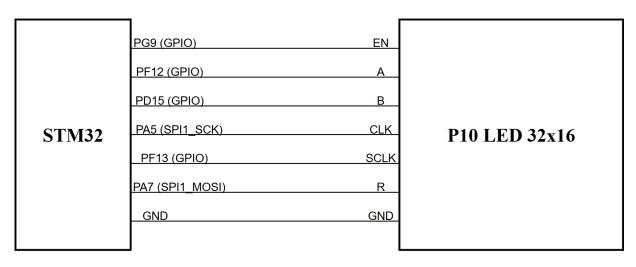


Рисунок 1 — Схема подключение между STM32F429ZI и светодиодной матрицей P10

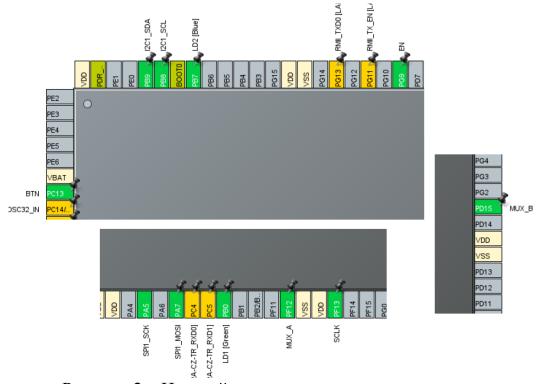


Рисунок 2 — Настройка пинов на микроконтроллере в среде STM32CubeMX

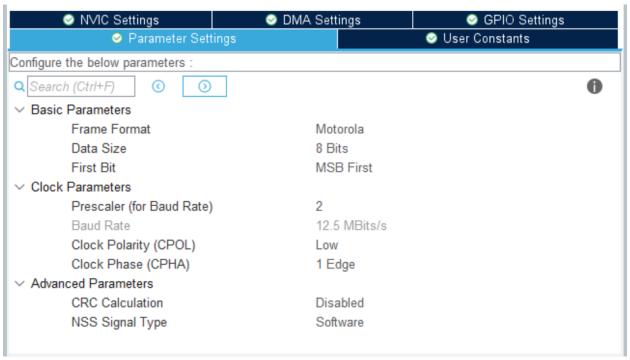


Рисунок 3 – Настройка SPI в среде STM32CubeMX

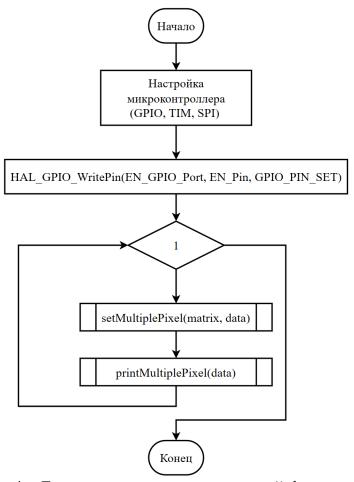


Рисунок 4 – Блок-схема алгоритма главной функции программы

Функции setMultiplePixel позволяет установить последовательность байтов в необходимой последовательности для выполнения передачи на светодиодную матрицу. Параметр matrix представляет собой двумерный массив из 512 элементов, соответствующих 512 светодиодам на матрице. Параметр data представляет собой 2-мерный массив, состоящий из 4 одномерных 16-байтовых массивов для управления соответственно 16 секциями светодиодов на матрице по 4 отдельным рядам.

Использование массива из 512 элементов, соответствующих каждому светодиоду, позволяет проводить более удобного расчеты для отображения желаемого контента на светодиодной матрице. Расчет выполняется при прерывании по таймеру 3.

Функции printMultipleMatrix позволяет передать данные на светодиодную матрицу.

Расчет переходного процесса выполняется в прерывании в таймере 3.

Передаточная функция апериодического звена второго порядка:

$$W(s) = \frac{K}{T_1 s^2 + T_2 s + 1} = \frac{7}{0,09s^2 + 0,18s + 1}.$$

Дифференциальное уравнение звена имеет вид:

$$T_1 \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + T_2 \frac{dy(t)}{dt} + y(t) = Kx(t)$$

y(t) – выходной сигнал;

x(t) = 1– входной сигнал.

Значение y(t) можно рассчитать следующим образом.

При t=0, установить нулевое начальное значение для переменных y, y'' . Через одинаковый интервал времени  $\tau$  , который обеспечивается прерыванием, обновить новые значения:

$$y(t) = y(t - \tau) + y'(t - \tau)\tau;$$
  

$$y'(t) = y'(t - \tau) + y''(t - \tau)\tau;$$
  

$$y''(t) = \frac{K}{T_1}x(t) - \frac{T_2}{T_1}y'(t) - \frac{1}{T_1}y(t).$$

Помех реализуется путем подачи на вход -1 при нажатии на кнопку.

Полый проект расположен в GitHub по ссылке.

https://github.com/tieensnh/Lab01

#### Заключение

В результате данной работы были установлено подключении и передачи данных между микроконтроллером STM32F429ZI и светодиодной матрицей P10 через SPI. На матрице были успешно отображен переходный процесс апериодического звена второго порядка.