

<div><div><div>ZF</div></div></div> 发光方向盘状态与表现形式映射表		方向盘工程师团队 Ver-A02/ 31. May. 2019	
状态编号	车辆状态	方向盘表现形式	风险
1	外部环境亮度变化	根据外部亮度调节全局亮度，无特殊说明均使用全局亮度值	根据实际效果可能下调各档亮度
2	在手动驾驶时，满足自动驾驶条件	将亮度分为三档，高（100%功率），中（75%功率），低（50%功率） T-zone全部灯常绿	对应的功率或升级灯珠功率
3	在状态2情况下，司机手离开方向盘	T-zone全部灯闪烁绿光，0.5s灭，0.5s亮	本车未使用HOD或相同效果的离手判定机制
4	在司机手回到方向盘操控后，并且仍旧满足自动驾驶条件	从6，7两灯开始常亮，其余灯保持状态3中的闪烁频率，每次亮向外的两颗灯进入常亮状态，直至恢复至状态2	本车未使用HOD或相同效果的离手判定机制
5	司机脱手一段时间，可以判断为放弃操控彻底进入自动驾驶模式	三区构成一个大流水灯，四灯一组，红橙黄绿蓝紫六色，0.5s移动一灯	本车未使用HOD或相同效果的离手判定机制
6	在自动驾驶情况下，自动驾驶判定失效，需要警告司机接管控制	T-zone闪烁的黄色灯0.3s灭，0.3s亮（表示低紧急度）	需多级提醒
7		三区黄红交替闪烁0.3s黄0.3s红，并且将亮度调至最高（表示高紧急度）（车内其余内饰也应有配合提醒）	
8	在手动驾驶条件下，由满足自动驾驶条件路况切换至不满足自动驾驶路况	T-zone 全部灯 蓝绿闪烁0.5s蓝0.5s绿，3s后切换为低亮度蓝色	
9	手动驾驶状态下，路况不满足自动驾驶条件	T-zone 全部灯为低亮度蓝色	
10	被后车从左超车（提醒观察后视镜）	从T-zone 1 和L-zone的11、12开始，闪烁黄色0.3s亮0.3s灭，每次闪烁多亮三颗灯（T-zone+1，L-zone+2）直至T-zone左侧（1-6）和L-zone全部进入闪烁状态	未来可以根据两车距离定义进入闪烁的区域
11	被后车从右超车（提醒观察后视镜）	从T-zone 12 和R-zone的1、2开始，闪烁黄色0.3s亮0.3s灭，每次闪烁多亮三颗灯（T-zone+1，L-zone+2）直至T-zone右侧（7-12）和R-zone全部进入闪烁状态	未来可以根据两车距离定义进入闪烁的区域
12	手动驾驶过程中且自动驾驶条件不满足，司机双手离开方向盘	三区全部灯闪烁红色，0.3s亮，0.3s灭	
13	探测到司机疲劳或注意力不在驾驶	三区黄红交替闪烁0.3s黄0.3s红	
14	手动驾驶情况下，高速路可超车提醒（高速只应考虑左侧超车）	从T-zone的1-4开始四灯绿色，0.5s向左运动一灯即L-zone，运动L-zone 1灯开始重复返回T-zone 4灯	
15	手动驾驶情况下交通拥堵状态可超车提醒，左侧	从T-zone的1-4开始四灯绿色，0.5s向左运动一灯即L-zone，运动L-zone 1灯开始重复返回T-zone 4灯	拥挤情况超车时间有限，是否可以表示清晰
16	手动驾驶情况下交通拥堵状态可超车提醒，右侧	从T-zone的8-12开始四灯绿色，0.5s向右运动一灯即R-zone，运动至R-zone 12灯开始重复返回T-zone 8灯	拥挤情况超车时间有限，是否可以表示清晰
17	被后车从左侧超车（状态9新方案）	从L-zone 1开始，闪烁黄色0.3s亮0.3s灭；每次闪烁一个灯；逐步过渡到2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12；然后循环开始，重新从1，逐步再次过度到12；	
18	被后车从右侧超车（状态10新方案）	从L-zone 12开始，闪烁黄色0.3s亮0.3s灭；每次闪烁一个灯；逐步过渡到11,10,9,8,7,6,5,4,3,2,1；然后循环开始，重新从11，逐步再次过度到1	

