Лабораторная №2 - Задача о погоне

Миша Нкого Хосе Адольфо Мба НФИбд-02-19¹ 14 февраля, 2022, Москва, Россия

¹Российский Университет Дружбы Народов

Цели и задачи работы

Цель работы:

Сегодня мы разберем один из случаев построения математической модели, в случае когда нам нужно выбрать правильную стратегию для решения задач поиска. Для примера мне был выдан вариант, где я должен рассмотреть задачу преследования браконьеров береговой охраной. Ее условия: "На море в тумане катер береговой охраны преследует лодку браконьеров. Через определенный промежуток времени туман рассеивается, и лодка обнаруживается на расстоянии к км от катера. Затем лодка снова скрывается в тумане и уходит прямолинейно в неизвестном направлении. Известно, что скорость катера в п раза больше скорости браконьерской лодки. Необходимо определить по какой траектории необходимо двигаться катеру, чтоб нагнать лодку."

2/12

Задача:

Задача:

- 1. Изучить условия задачи. Сделать рассуждения на тему решения задачи
- 2. Вывести дифференциальное уравнение, беря в расчет условие, что скорость катера больше скорости лодки в п раз (или меньше) .
- 3. Рассчитать и построить траекторию движения катера и лодки для двух случаев.
- 4. Определить по графику точку пересечения катера и лодки.

лабораторной работы

Процесс выполнения

- Принимаем за $t_0=0, X_0=0$ место нахождения лодки браконьеров в момент, когда их обнаруживают катера береговой охраны. После введем полярные координаты.
- Время, за которое они пройдут это расстояние, вычисляется как $\frac{x}{v}$ или $\frac{x+k}{v}$ (для второго случая $\frac{x-k}{v}$). Так как время одно и то же, то эти величины одинаковы.
- Тогда неизвестное расстояние можно найти из следующего уравнения: $\frac{x}{v}=\frac{x+k}{v}$ в первом случае, $\frac{x}{v}=\frac{x-k}{v}$ во втором случае.

• Отсюда мы найдем два значения x_1 и x_2 , задачу будем решать для двух случаев :

$$x_1=rac{k}{n+1}$$
 ,при $heta=0$ $x_2=rac{k}{n-1}$,при $heta=-\pi$

- Найдем тангенциальную скорость для нашей задачи $\upsilon_t = r \frac{d\theta}{dt}.$
- Вектора образуют прямоугольный треугольник, откуда по теореме Пифагора можно найти тангенциальную скорость $v_t = \sqrt{n^2 v_r^2 v^2}$. Поскольку, радиальная скорость равна v, то тангенциальную скорость находим из уравнения $v_t = \sqrt{n^2 v^2 v^2}$. Следовательно, $v_\tau = v \sqrt{n^2 1}$.
- Тогда получаем $r rac{d heta}{d t} = \upsilon \sqrt{n^2 1}$

 Решение исходной задачи сводится к решению системы из двух дифференциальных уравнений

$$\begin{cases} \frac{dr}{dt} = \upsilon \\ r\frac{d\theta}{dt} = \upsilon\sqrt{n^2 - 1} \end{cases}$$

• с начальными условиями

$$\begin{cases} \theta_0 = 0 \\ r_0 = \frac{k}{n+1} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \theta_0 = -\pi \\ r_0 = \frac{k}{n-1} \end{cases}$$

- Исключая из полученной системы производную по t, можно перейти к следующему уравнению: $\frac{dr}{d\theta} = \frac{r}{\sqrt{n^2-1}}$
- Начальные условия остаются прежними. Решив это уравнение, мы получим траекторию движения катера в полярных координатах.

Условие задачи:

На море в тумане катер береговой охраны преследует лодку браконьеров. Через определенный промежуток времени туман рассеивается, и лодка обнаруживается на расстоянии 19 км от катера. Затем лодка снова скрывается в тумане и уходит прямолинейно в неизвестном направлении. Известно, что скорость катера в 5.1 раза больше скорости браконьерской лодки

Результаты## Результаты работы программы



Figure 1: траектории для случая 1

Точка пересечения красного и зеленого графиков является точкой пересечения катера береговой охраны и лодки браконьеров. Исходя из этого графика, мы имеем координаты:

215

Результаты



Figure 2: траектории для случая 2

Точка пересечения красного и зеленого графиков является точкой пересечения катера береговой охраны и лодки браконьеров. Исходя из этого графика, мы имеем координаты:

215

 $\theta = 31$

Выводы по проделанной работе

Выводы по проделанной работе

Мы рассмотрели задачу о погоне, также провели анализ с помощью данных которые нам были даны, составили и решили дифференциальные уравнения. Смоделировали ситуацию и сделали вывод из модели ситуации. Из модели мы выяснили, что при погоне «по часовой стрелке» для достижения цели потребуется пройти значительно меньшее расстояние.