

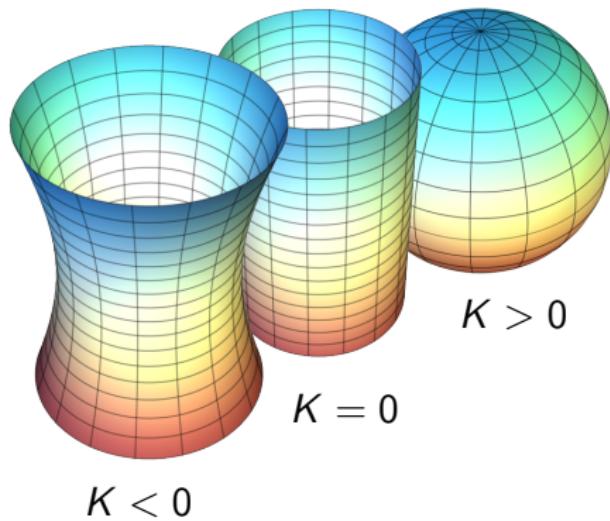
# Alexandrov-Krümmung, Hadamard-Räume und der Satz von Cartan-Hadamard

Tim Baumann

Seminar Metrische Geometrie

27. Mai 2014

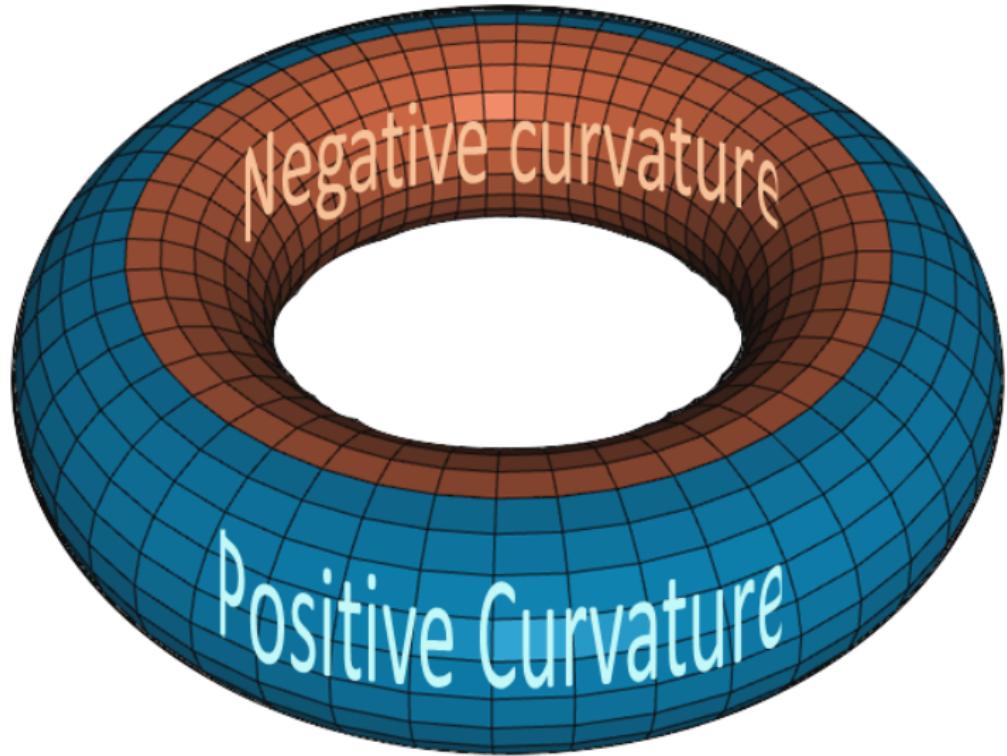
# Krümmung in der Differentialgeometrie

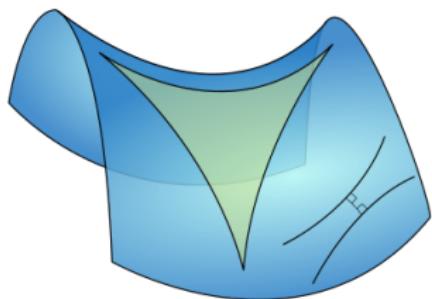


Für die Gaußkrümmung  $K$  im Punkt  $u$  gilt  $K = \kappa_1 \cdot \kappa_2 = \det(W_u)$ , wobei  $\kappa_1$  und  $\kappa_2$  die Hauptkrümmungen und

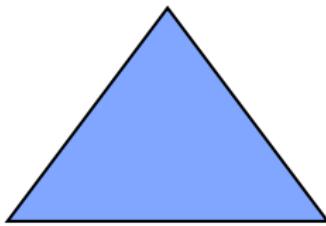
$$W_u := D_u \nu \circ (D_u X)^{-1} : T_u X \rightarrow T_u X$$

die Weingartenabbildung in  $u$  bezeichnet.

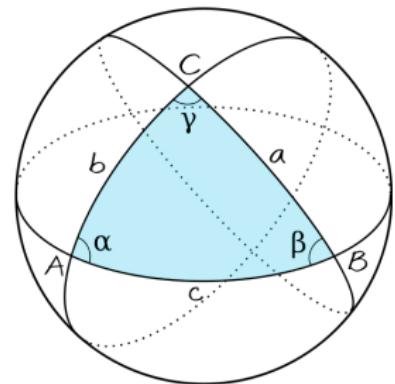




$K < 0$



$K = 0$



$K > 0$

## Proposition (BBI, 9.1.17)

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $U \subseteq X$  ein  $\text{CAT}(0)$ -Gebiet. Dann gilt:

- ① Seien  $\sigma_{ab}$  und  $\sigma_{bc}$  zwei kürzeste Wege in  $U$ , die in  $b$  enden bzw. starten. Falls  $\angle abc = \pi$ , dann ist auch  $\sigma_{ab} * \sigma_{bc}$  ein kürzester Weg.
- ② Jede Geodäte in  $U$  ist ein kürzester Weg.

## Definition

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum. Eine Geodäte  $\gamma : [a, b] \rightarrow X$  heißt linear parametrisiert, wenn für alle  $a \leq s < t \leq b$  gilt:

$$\frac{L(\gamma|_{[s,t]})}{\gamma} = \frac{t-s}{b-a}$$

## Lemma (BBI, 9.2.3)

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $U \subseteq X$  ein CAT(0)-Gebiet und  $\alpha, \beta : I \rightarrow U$  zwei durch dasselbe Intervall  $I$  und linear parametrisierte Geodäten in  $U$ . Dann ist die Distanzfunktion

$$\delta : I \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}, \quad t \mapsto d(\alpha(t), \beta(t))$$

konvex.

## Korollar (Eindeutigkeit)

Sei oben  $I = [t_1, t_2]$  und  $\alpha(t_1) = \beta(t_1)$ ,  $\alpha(t_2) = \beta(t_2)$ . Dann gilt  $\alpha \equiv \beta$  auf ganz  $I$ .

## Definition

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum. Eine Geodäte  $\gamma : [a, b] \rightarrow X$  heißt linear parametrisiert, wenn für alle  $a \leq s < t \leq b$  gilt:

$$\frac{L(\gamma|_{[s,t]})}{\gamma} = \frac{t-s}{b-a}$$

## Lemma (BBI, 9.2.3)

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $U \subseteq X$  ein CAT(0)-Gebiet und  $\alpha, \beta : I \rightarrow U$  zwei durch dasselbe Intervall  $I$  und linear parametisierte Geodäten in  $U$ . Dann ist die Distanzfunktion

$$\delta : I \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}, \quad t \mapsto d(\alpha(t), \beta(t))$$

konvex.

## Korollar (Eindeutigkeit)

Sei oben  $I = [t_1, t_2]$  und  $\alpha(t_1) = \beta(t_1)$ ,  $\alpha(t_2) = \beta(t_2)$ . Dann gilt  $\alpha \equiv \beta$  auf ganz  $I$ .

## Definition

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum. Eine Geodäte  $\gamma : [a, b] \rightarrow X$  heißt linear parametrisiert, wenn für alle  $a \leq s < t \leq b$  gilt:

$$\frac{L(\gamma|_{[s,t]})}{\gamma} = \frac{t-s}{b-a}$$

## Lemma (BBI, 9.2.3)

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $U \subseteq X$  ein CAT(0)-Gebiet und  $\alpha, \beta : I \rightarrow U$  zwei durch dasselbe Intervall  $I$  und linear parametisierte Geodäten in  $U$ . Dann ist die Distanzfunktion

$$\delta : I \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}, \quad t \mapsto d(\alpha(t), \beta(t))$$

konvex.

## Korollar (Eindeutigkeit)

Sei oben  $I = [t_1, t_2]$  und  $\alpha(t_1) = \beta(t_1)$ ,  $\alpha(t_2) = \beta(t_2)$ . Dann gilt  $\alpha \equiv \beta$  auf ganz  $I$ .

## Definition

Sei  $X$  ein topologischer Raum,  $\gamma_1, \gamma_2 : [0, 1] \rightarrow X$  stetige Wege mit  $p = \gamma_1(0) = \gamma_2(0)$  und  $q = \gamma_1(1) = \gamma_2(1)$ . Eine **Homotopie** der Wege  $\gamma_1$  und  $\gamma_2$  **relativ der Endpunkte** ist eine stetige Abbildung

$$H : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow X$$

mit

- $H(-, 0) = \gamma_1$ ,
- $H(-, 1) = \gamma_2$ ,
- $H(0, t) = p$  für alle  $t \in [0, 1]$ ,
- $H(1, t) = q$  für alle  $t \in [0, 1]$ .

## Definition

Ein topologischer Raum  $X$  heißt **einfach zusammenhängend**, falls

- er **wegzusammenhängend** ist und
- jeder geschlossene Weg  $\gamma : [0, 1] \rightarrow X$  (d. h.  $\gamma(0) = \gamma(1)$ ) homotop relativ der Endpunkte zum konstanten Weg  $t \mapsto \gamma(0)$  ist.

## Definition

Sei  $X$  ein topologischer Raum,  $\gamma_1, \gamma_2 : [0, 1] \rightarrow X$  stetige Wege mit  $p = \gamma_1(0) = \gamma_2(0)$  und  $q = \gamma_1(1) = \gamma_2(1)$ . Eine **Homotopie** der Wege  $\gamma_1$  und  $\gamma_2$  **relativ der Endpunkte** ist eine stetige Abbildung

$$H : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow X$$

mit

- $H(-, 0) = \gamma_1$ ,
- $H(-, 1) = \gamma_2$ ,
- $H(0, t) = p$  für alle  $t \in [0, 1]$ ,
- $H(1, t) = q$  für alle  $t \in [0, 1]$ .

## Definition

Ein topologischer Raum  $X$  heißt **einfach zusammenhängend**, falls

- er wegzusammenhängend ist und
- jeder geschlossene Weg  $\gamma : [0, 1] \rightarrow X$  (d. h.  $\gamma(0) = \gamma(1)$ ) homotop relativ der Endpunkte zum konstanten Weg  $t \mapsto \gamma(0)$  ist.



## Definition

Ein vollständiger, einfach zusammenhängender Längenraum mit Alexandrov-Krümmung  $\leq 0$  heißt **Hadamard-Raum**.

## Satz (Cartan-Hadamard)

- ① Für alle Paare  $p, q$  von Punkten in einem Hadamard-Raum gibt es genau eine verbindende Geodäte  $\sigma_{pq}$ .
- ② All diese Geodäten sind kürzeste Wege.

## Lemma (Konvergenz von linear param. Geodäten)

Sei  $X$  ein vollständiger  $\text{CAT}(0)$ -Raum und  $(\gamma_n : [0, 1] \rightarrow X)_{n \in \mathbb{N}}$  eine Cauchy-Folge bestehend linear parametrisierten Geodäten bzgl. der Maximumsmetrik

$$d(\alpha, \beta) := \max_{t \in [0,1]} d(\alpha(t), \beta(t)).$$

Dann ist die Grenzfunktion

$$\gamma : [0, 1] \rightarrow X, \quad t \mapsto \lim_{n \rightarrow \infty} \gamma_n(t)$$

eine linear parametrisierte Geodäte.

## Lemma (BH, II.4.3)

Sei  $(X, d)$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $c : [0, 1] \rightarrow X$  eine Geodäte von  $x := c(0)$  nach  $y := c(1)$ . Sei  $\epsilon > 0$  so klein, dass  $B_{2\epsilon}(c(t))$  für alle  $t \in [0, 1]$  eine CAT(0)-Umgebung ist. Dann gilt:

- ① Seien  $\alpha, \beta : [0, 1] \rightarrow X$  linear parametrisierte Geodäten mit  $d(\alpha(t), c(t)) < \epsilon$  und  $d(\beta(t), c(t)) < \epsilon \quad \forall t \in [0, 1]$ . Dann ist die Abstandsfunktion  $\delta(t) := d(\alpha(t), \beta(t))$  konvex.
- ② Für alle  $\bar{x} \in B_\epsilon(x)$  und  $\bar{y} \in B_\epsilon(y)$  gibt es genau eine Geodäte  $\bar{c} : [0, 1] \rightarrow X$  von  $\bar{x}$  nach  $\bar{y}$ , sodass
$$t \mapsto d(c(t), \bar{c}(t))$$
konvex ist.
- ③ Außerdem gilt:  $L(\bar{c}) \leq d(x, \bar{x}) + L(c) + d(\bar{y}, y)$

## Bemerkung

Solch ein  $\epsilon > 0$  existiert aufgrund der Kompaktheit von  $c([0, 1])$ .

## Lemma (BH, II.4.3)

Sei  $(X, d)$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $c : [0, 1] \rightarrow X$  eine Geodäte von  $x := c(0)$  nach  $y := c(1)$ . Sei  $\epsilon > 0$  so klein, dass  $B_{2\epsilon}(c(t))$  für alle  $t \in [0, 1]$  eine CAT(0)-Umgebung ist. Dann gilt:

- ① Seien  $\alpha, \beta : [0, 1] \rightarrow X$  linear parametrisierte Geodäten mit  $d(\alpha(t), c(t)) < \epsilon$  und  $d(\beta(t), c(t)) < \epsilon \quad \forall t \in [0, 1]$ . Dann ist die Abstandsfunktion  $\delta(t) := d(\alpha(t), \beta(t))$  konvex.
- ② Für alle  $\bar{x} \in B_\epsilon(x)$  und  $\bar{y} \in B_\epsilon(y)$  gibt es genau eine Geodäte  $\bar{c} : [0, 1] \rightarrow X$  von  $\bar{x}$  nach  $\bar{y}$ , sodass
$$t \mapsto d(c(t), \bar{c}(t))$$
konvex ist.
- ③ Außerdem gilt:  $L(\bar{c}) \leq d(x, \bar{x}) + L(c) + d(\bar{y}, y)$

## Bemerkung

Solch ein  $\epsilon > 0$  existiert aufgrund der Kompaktheit von  $c([0, 1])$ .

## Lemma (BH, II.4.3)

Sei  $(X, d)$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $c : [0, 1] \rightarrow X$  eine Geodäte von  $x := c(0)$  nach  $y := c(1)$ . Sei  $\epsilon > 0$  so klein, dass  $B_{2\epsilon}(c(t))$  für alle  $t \in [0, 1]$  eine CAT(0)-Umgebung ist. Dann gilt:

- ① Seien  $\alpha, \beta : [0, 1] \rightarrow X$  linear parametrisierte Geodäten mit
$$d(\alpha(t), c(t)) < \epsilon \quad \text{und} \quad d(\beta(t), c(t)) < \epsilon \quad \forall t \in [0, 1].$$
Dann ist die Abstandsfunktion  $\delta(t) := d(\alpha(t), \beta(t))$  konvex.
- ② Für alle  $\bar{x} \in B_\epsilon(x)$  und  $\bar{y} \in B_\epsilon(y)$  gibt es genau eine Geodäte  $\bar{c} : [0, 1] \rightarrow X$  von  $\bar{x}$  nach  $\bar{y}$ , sodass

$$t \mapsto d(c(t), \bar{c}(t))$$

konvex ist.

- ③ Außerdem gilt:  $L(\bar{c}) \leq d(x, \bar{x}) + L(c) + d(\bar{y}, y)$

## Bemerkung

Solch ein  $\epsilon > 0$  existiert aufgrund der Kompaktheit von  $c([0, 1])$ .

## Lemma (BH, II.4.3)

Sei  $(X, d)$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $c : [0, 1] \rightarrow X$  eine Geodäte von  $x := c(0)$  nach  $y := c(1)$ . Sei  $\epsilon > 0$  so klein, dass  $B_{2\epsilon}(c(t))$  für alle  $t \in [0, 1]$  eine CAT(0)-Umgebung ist. Dann gilt:

- ① Seien  $\alpha, \beta : [0, 1] \rightarrow X$  linear parametrisierte Geodäten mit
$$d(\alpha(t), c(t)) < \epsilon \quad \text{und} \quad d(\beta(t), c(t)) < \epsilon \quad \forall t \in [0, 1].$$
Dann ist die Abstandsfunktion  $\delta(t) := d(\alpha(t), \beta(t))$  konvex.
- ② Für alle  $\bar{x} \in B_\epsilon(x)$  und  $\bar{y} \in B_\epsilon(y)$  gibt es genau eine Geodäte  $\bar{c} : [0, 1] \rightarrow X$  von  $\bar{x}$  nach  $\bar{y}$ , sodass
$$t \mapsto d(c(t), \bar{c}(t))$$
konvex ist.
- ③ Außerdem gilt:  $L(\bar{c}) \leq d(x, \bar{x}) + L(c) + d(\bar{y}, y)$

## Bemerkung

Solch ein  $\epsilon > 0$  existiert aufgrund der Kompaktheit von  $c([0, 1])$ .

## Definition

Sei  $X$  ein metrischer Raum und  $p \in X$ . Dann wird

$$\tilde{X}_p := \{\text{Geodäten } \gamma : [0, 1] \rightarrow X \text{ mit } \gamma(0) = p \\ \text{und } \gamma \text{ linear parametrisiert}\}$$

Raum der Geodäten mit Startpunkt  $p$  genannt. Mit der Metrik

$$d(\alpha, \beta) := \max_{t \in [0, 1]} |\alpha(t) - \beta(t)|$$

wird  $(\tilde{X}_p, d)$  zu einem metrischen Raum.

Der Punkt  $\tilde{p} \in \tilde{X}_p$  sei die konstante Geodäte  $t \mapsto p$ .

## Definition

Die Exponentialabbildung ist die Abbildung

$$\exp_p : \tilde{X}_p \rightarrow X, \quad \gamma \mapsto \gamma(1),$$

welche jede Geodäte auf ihren Endpunkt abbildet.

## Definition

Sei  $X$  ein metrischer Raum und  $p \in X$ . Dann wird

$$\tilde{X}_p := \{\text{Geodäten } \gamma : [0, 1] \rightarrow X \text{ mit } \gamma(0) = p \\ \text{und } \gamma \text{ linear parametrisiert}\}$$

Raum der Geodäten mit Startpunkt  $p$  genannt. Mit der Metrik

$$d(\alpha, \beta) := \max_{t \in [0, 1]} |\alpha(t) - \beta(t)|$$

wird  $(\tilde{X}_p, d)$  zu einem metrischen Raum.

Der Punkt  $\tilde{p} \in \tilde{X}_p$  sei die konstante Geodäte  $t \mapsto p$ .

## Definition

Die Exponentialabbildung ist die Abbildung

$$\exp_p : \tilde{X}_p \rightarrow X, \quad \gamma \mapsto \gamma(1),$$

welche jede Geodäte auf ihren Endpunkt abbildet.

## Lemma (BH, II.4.6)

Sei  $X$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $p \in X$ . Dann ist auch  $\tilde{X}_p$  vollständig.

## Lemma (BH, II.4.5)

Sei  $X$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $p \in X$ . Dann gilt:

- ①  $\tilde{X}_p$  ist zusammenziehbar.
- ②  $\exp_p : \tilde{X}_p \rightarrow X$  ist eine lokale Isometrie, d. h. für alle  $\tilde{x} \in \tilde{X}_p$  existiert ein  $r > 0$ , sodass  $\exp_p(B_r(\tilde{x})) \subseteq B_r(\exp_p(\tilde{x}))$  und
$$\exp_p|_{B_r(\tilde{x})} : B_r(\tilde{x}) \rightarrow B_r(\exp_p(\tilde{x}))$$
eine Isometrie ist.

## Korollar

$\tilde{X}_p$  ist einfach zusammenhängend.

## Lemma (BH, II.4.6)

Sei  $X$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $p \in X$ . Dann ist auch  $\tilde{X}_p$  vollständig.

## Lemma (BH, II.4.5)

Sei  $X$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $p \in X$ . Dann gilt:

- ①  $\tilde{X}_p$  ist zusammenziehbar.
- ②  $\exp_p : \tilde{X}_p \rightarrow X$  ist eine lokale Isometrie, d. h. für alle  $\tilde{x} \in \tilde{X}_p$  existiert ein  $r > 0$ , sodass  $\exp_p(B_r(\tilde{x})) \subseteq B_r(\exp_p(\tilde{x}))$  und
$$\exp_p|_{B_r(\tilde{x})} : B_r(\tilde{x}) \rightarrow B_r(\exp_p(\tilde{x}))$$
eine Isometrie ist.

## Korollar

$\tilde{X}_p$  ist einfach zusammenhängend.

## Lemma (BH, II.4.6)

Sei  $X$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $p \in X$ . Dann ist auch  $\tilde{X}_p$  vollständig.

## Lemma (BH, II.4.5)

Sei  $X$  ein vollständiger CAT(0)-Raum und  $p \in X$ . Dann gilt:

- ①  $\tilde{X}_p$  ist zusammenziehbar.
- ②  $\exp_p : \tilde{X}_p \rightarrow X$  ist eine lokale Isometrie, d. h. für alle  $\tilde{x} \in \tilde{X}_p$  existiert ein  $r > 0$ , sodass  $\exp_p(B_r(\tilde{x})) \subseteq B_r(\exp_p(\tilde{x}))$  und
$$\exp_p|_{B_r(\tilde{x})} : B_r(\tilde{x}) \rightarrow B_r(\exp_p(\tilde{x}))$$
eine Isometrie ist.

## Korollar

$\tilde{X}_p$  ist einfach zusammenhängend.









Für  $K \in \mathbb{R}$  ist der Modellraum  $M_K^2$  definiert durch

$$M_K^2 := \begin{cases} (S^2, \frac{1}{\sqrt{K}} d_{S^2}) & \text{für } K > 0, \\ (\mathbb{E}^2, d_{\mathbb{E}^2}) & \text{für } K = 0, \\ (\mathbb{H}^2, \frac{1}{\sqrt{-K}} d_{\mathbb{H}^2}) & \text{für } K < 0, \end{cases}$$

wobei  $\mathbb{E}^2 = \mathbb{R}^2$  den gewöhnlichen euklidischen Raum und  $\mathbb{H}^2$  den zweidimensionalen hyperbolischen Raum mit konstanter Krümmung -1 bezeichnet.

Dabei sind  $d_{S^2}$  und  $d_{\mathbb{H}^2}$  die induzierten intrinsischen Normen.

Im Fall  $K \neq 0$  bezeichnet  $\frac{1}{\sqrt{|K|}} d$  die skalierte Metrik

$$(x, y) \mapsto \frac{1}{\sqrt{|K|}} d(x, y).$$

Sei  $K \in \mathbb{R}$  und  $(X, d)$  ein Längenraum.

### Definition

Ein **Dreieck**  $\Delta abc$  in  $X$  besteht aus drei Eckpunkten  $a, b, c \in X$  und verbindenden kürzesten Wegen  $\sigma_{ab}, \sigma_{bc}, \sigma_{ac} : [0, 1] \rightarrow X$ .

Sei  $K \in \mathbb{R}$  und  $(X, d)$  ein Längenraum.

### Definition

Ein **Dreieck**  $\Delta abc$  in  $X$  besteht aus drei Eckpunkten  $a, b, c \in X$  und verbindenden kürzesten Wegen  $\sigma_{ab}, \sigma_{bc}, \sigma_{ac} : [0, 1] \rightarrow X$ .

### Definition

Ein **Vergleichsdreieck**  $\Delta \overline{abc}$  von  $\Delta abc$  in  $M_K^2$  besteht aus drei Punkten  $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c} \in M_K^2$  und verbindenden kürzesten Wegen  $\sigma_{\bar{a}\bar{b}}, \sigma_{\bar{b}\bar{c}}, \sigma_{\bar{c}\bar{a}} : [0, 1] \rightarrow M_K^2$ , sodass gilt:

$$d_{M_K^2}(\bar{a}, \bar{b}) = d(a, b), \quad d_{M_K^2}(\bar{b}, \bar{c}) = d(b, c), \quad d_{M_K^2}(\bar{c}, \bar{a}) = d(c, a)$$

Sei  $K \in \mathbb{R}$  und  $(X, d)$  ein Längenraum.

### Definition

Ein **Dreieck**  $\Delta abc$  in  $X$  besteht aus drei Eckpunkten  $a, b, c \in X$  und verbindenden kürzesten Wegen  $\sigma_{ab}, \sigma_{bc}, \sigma_{ac} : [0, 1] \rightarrow X$ .

### Definition

Ein **Vergleichsdreieck**  $\Delta \overline{abc}$  von  $\Delta abc$  in  $M_K^2$  besteht aus drei Punkten  $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c} \in M_K^2$  und verbindenden kürzesten Wegen  $\sigma_{\bar{a}\bar{b}}, \sigma_{\bar{b}\bar{c}}, \sigma_{\bar{c}\bar{a}} : [0, 1] \rightarrow M_K^2$ , sodass gilt:

$$d_{M_K^2}(\bar{a}, \bar{b}) = d(a, b), \quad d_{M_K^2}(\bar{b}, \bar{c}) = d(b, c), \quad d_{M_K^2}(\bar{c}, \bar{a}) = d(c, a)$$

### Definition

Ein **Vergleichspunkt** von  $d \in \text{Bild}(\sigma_{ac})$  in einem Vergleichsdreieck  $\Delta \overline{abc}$  ist ein Punkt  $\bar{d} \in \text{Bild}(\sigma_{\bar{a}\bar{c}})$  mit  $d(a, d) = d_{M_K^2}(\bar{a}, \bar{d})$ .

Sei  $K \in \mathbb{R}$  und  $(X, d)$  ein Längenraum.

## Definition

Eine Teilmenge  $U \subseteq X$  heißt **CAT( $K$ )-Gebiet**, falls gilt:

- Für alle  $x, y \in U$  gibt es eine Geodäte  $\sigma_{xy} : [0, 1] \rightarrow U$  der Länge  $d(x, y)$ .
- Alle Dreiecke  $\Delta abc$  mit Eckpunkten und Seiten in  $U$  erfüllen die CAT( $K$ )-Vergleichseigenschaft:

Für alle  $d \in \text{Bild}(\sigma_{ac})$  mit Vergleichspunkt  $\bar{d}$  in  $\Delta \overline{abc}$  gilt

$$d(b, d) \leq d_{M_K^2}(\bar{b}, \bar{d}).$$

und analog für  $d' \in \sigma_{ab}$ ,  $d'' \in \sigma_{bc}$ .

Sei  $K \in \mathbb{R}$  und  $(X, d)$  ein Längenraum.

### Definition

Eine Teilmenge  $U \subseteq X$  heißt **CAT( $K$ )-Gebiet**, falls gilt:

- Für alle  $x, y \in U$  gibt es eine Geodäte  $\sigma_{xy} : [0, 1] \rightarrow U$  der Länge  $d(x, y)$ .
- Alle Dreiecke  $\Delta abc$  mit Eckpunkten und Seiten in  $U$  erfüllen die CAT( $K$ )-Vergleichseigenschaft:

Für alle  $d \in \text{Bild}(\sigma_{ac})$  mit Vergleichspunkt  $\bar{d}$  in  $\Delta \overline{abc}$  gilt

$$d(b, d) \leq d_{M_K^2}(\bar{b}, \bar{d}).$$

und analog für  $d' \in \sigma_{ab}$ ,  $d'' \in \sigma_{bc}$ .

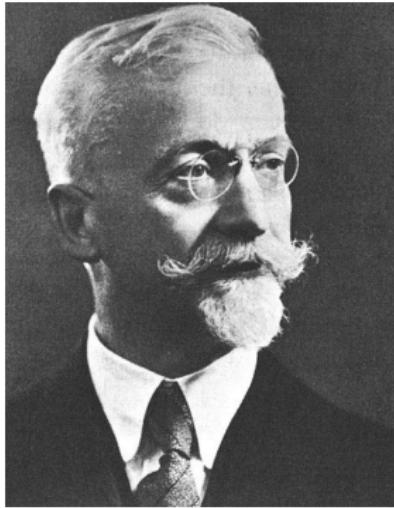
### Definition

Der Längenraum  $X$  heißt **CAT( $K$ )-Raum**, falls  $X$  eine Überdeckung mit offenen CAT( $K$ )-Gebieten besitzt.

Man sagt auch, der Raum habe **Alexandrov-Krümmung  $\leq K$** .

# Warum der Name CAT( $K$ )?





Élie Cartan  
(1869-1951)



Alexander D. Alexandrov  
(1912-1999)



Victor A. Toponogov  
(1930-2004)

## Bemerkung (BBI, Exercise 4.1.11)

Es reicht aus, in der Definition die Ungleichung

$$d(b, d) \leq d_{M_K^2}(\bar{b}, \bar{d})$$

nur für Mittelpunkte  $d$  der Seite  $\sigma_{ac}$ , also  $d \in \text{Bild}(\sigma_{ac})$  mit  
 $d(a, d) = d(d, c) = \frac{1}{2}d(a, c)$ , zu fordern.

## Bemerkung (BBI, Exercise 4.1.11)

Es reicht aus, in der Definition die Ungleichung

$$d(b, d) \leq d_{M_K^2}(\bar{b}, \bar{d})$$

nur für Mittelpunkte  $d$  der Seite  $\sigma_{ac}$ , also  $d \in \text{Bild}(\sigma_{ac})$  mit  
 $d(a, d) = d(d, c) = \frac{1}{2}d(a, c)$ , zu fordern.

## Beispiele

- $\mathbb{R}^n$  ist ein CAT(0)-Raum.

## Bemerkung (BBI, Exercise 4.1.11)

Es reicht aus, in der Definition die Ungleichung

$$d(b, d) \leq d_{M_K^2}(\bar{b}, \bar{d})$$

nur für Mittelpunkte  $d$  der Seite  $\sigma_{ac}$ , also  $d \in \text{Bild}(\sigma_{ac})$  mit  
 $d(a, d) = d(d, c) = \frac{1}{2}d(a, c)$ , zu fordern.

## Beispiele

- $\mathbb{R}^n$  ist ein CAT(0)-Raum.
- $\mathbb{R}^2 \setminus B_1(0)$  ist ein CAT(0)-Raum.

## Bemerkung (BBI, Exercise 4.1.11)

Es reicht aus, in der Definition die Ungleichung

$$d(b, d) \leq d_{M_K^2}(\bar{b}, \bar{d})$$

nur für Mittelpunkte  $d$  der Seite  $\sigma_{ac}$ , also  $d \in \text{Bild}(\sigma_{ac})$  mit  
 $d(a, d) = d(d, c) = \frac{1}{2}d(a, c)$ , zu fordern.

## Beispiele

- $\mathbb{R}^n$  ist ein CAT(0)-Raum.
- $\mathbb{R}^2 \setminus B_1(0)$  ist ein CAT(0)-Raum.
- Klebe drei Kopien des Strahls  $[0, \infty)$  am Punkt 0 zusammen.  
Dieser Raum hat nichtpositive Krümmung.

## Bemerkung (BBI, Exercise 4.1.11)

Es reicht aus, in der Definition die Ungleichung

$$d(b, d) \leq d_{M_K^2}(\bar{b}, \bar{d})$$

nur für Mittelpunkte  $d$  der Seite  $\sigma_{ac}$ , also  $d \in \text{Bild}(\sigma_{ac})$  mit  $d(a, d) = d(d, c) = \frac{1}{2}d(a, c)$ , zu fordern.

## Beispiele

- $\mathbb{R}^n$  ist ein CAT(0)-Raum.
- $\mathbb{R}^2 \setminus B_1(0)$  ist ein CAT(0)-Raum.
- Klebe drei Kopien des Strahls  $[0, \infty)$  am Punkt 0 zusammen.  
Dieser Raum hat nichtpositive Krümmung.

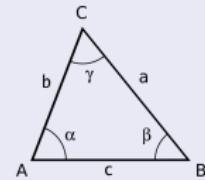
## Satz (Ballmann, 3.7)

Sei  $X$  eine Riemannsche Mannigfaltigkeit. Dann ist die Alexandrov-Krümmung von  $X$  höchstens  $K$  genau dann, wenn die Schnittkrümmung von  $X$  nach oben durch  $K$  beschränkt ist.

## Satz (Kosinussatz)

In jedem wie rechts beschrifteten Dreieck gilt

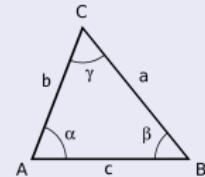
$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos \gamma$$



## Satz (Kosinussatz)

In jedem wie rechts beschrifteten Dreieck gilt

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos \gamma$$



## Definition

Für drei Punkte  $x, y, z$  aus einem metrischen Raum  $(X, d)$  heißt

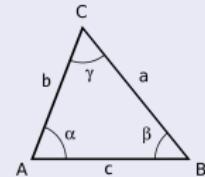
$$\tilde{\angle}xyz := \arccos \frac{d(y, x)^2 + d(y, z)^2 - d(x, z)^2}{2 \cdot d(y, x) \cdot d(y, z)}$$

Vergleichswinkel.

## Satz (Kosinussatz)

In jedem wie rechts beschrifteten Dreieck gilt

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos \gamma$$



## Definition

Für drei Punkte  $x, y, z$  aus einem metrischen Raum  $(X, d)$  heißt

$$\tilde{\angle}xyz := \arccos \frac{d(y, x)^2 + d(y, z)^2 - d(x, z)^2}{2 \cdot d(y, x) \cdot d(y, z)}$$

## Vergleichswinkel.

## Definition

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $p \in X$  und  $\alpha, \beta : [0, \epsilon) \rightarrow X$  zwei Geodäten mit  $\alpha(0) = \beta(0) = p$ . Falls der Limes existiert, so heißt

$$\angle(\alpha, \beta) = \lim_{s, t \rightarrow 0} \tilde{\angle}(\alpha(s), p, \beta(t))$$

## Winkel zwischen $\alpha$ und $\beta$ .

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $U \subseteq X$  ein  $\text{CAT}(0)$ -Gebiet.

### Proposition (BBI, 4.3.5)

Seien  $\alpha, \beta : [0, \epsilon] \rightarrow U$  kürzeste Wege mit  $\alpha(0) = \beta(0) = p$ .

Dann ist die Abbildung

$$\Theta : [0, \epsilon] \times [0, \epsilon] \rightarrow [0, \pi], \quad (s, t) \mapsto \tilde{\angle}(\alpha(s), p, \beta(t))$$

monoton steigend in beiden Argumenten.

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $U \subseteq X$  ein  $\text{CAT}(0)$ -Gebiet.

### Proposition (BBI, 4.3.5)

Seien  $\alpha, \beta : [0, \epsilon] \rightarrow U$  kürzeste Wege mit  $\alpha(0) = \beta(0) = p$ .

Dann ist die Abbildung

$$\Theta : [0, \epsilon] \times [0, \epsilon] \rightarrow [0, \pi], \quad (s, t) \mapsto \tilde{\angle}(\alpha(s), p, \beta(t))$$

monoton steigend in beiden Argumenten.

### Korollar (BBI, 4.3.2)

Sei  $\Delta abc$  ein Dreieck in  $U$ . Dann sind die Winkel

$\alpha := \angle(\sigma_{ab}, \sigma_{ac})$ ,  $\beta := \angle(\sigma_{ba}, \sigma_{bc})$ ,  $\gamma := \angle(\sigma_{ca}, \sigma_{cb})$ ,  
wohldefiniert und es gilt  $\alpha + \beta + \gamma \leq \pi$ .

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $U \subseteq X$  ein  $\text{CAT}(0)$ -Gebiet.

### Proposition (BBI, 4.3.5)

Seien  $\alpha, \beta : [0, \epsilon] \rightarrow U$  kürzeste Wege mit  $\alpha(0) = \beta(0) = p$ .

Dann ist die Abbildung

$$\Theta : [0, \epsilon] \times [0, \epsilon] \rightarrow [0, \pi], \quad (s, t) \mapsto \tilde{\angle}(\alpha(s), p, \beta(t))$$

monoton steigend in beiden Argumenten.

### Korollar (BBI, 4.3.2)

Sei  $\Delta abc$  ein Dreieck in  $U$ . Dann sind die Winkel

$\alpha := \angle(\sigma_{ab}, \sigma_{ac})$ ,  $\beta := \angle(\sigma_{ba}, \sigma_{bc})$ ,  $\gamma := \angle(\sigma_{ca}, \sigma_{cb})$ ,  
wohldefiniert und es gilt  $\alpha + \beta + \gamma \leq \pi$ .

### Bemerkung

Die Behauptung des Korollars ist äquivalent zur  
 $\text{CAT}(0)$ -Vergleichseigenschaft, kann also auch als zur Definition  
von  $\text{CAT}(0)$ -Gebieten verwendet werden.

## Proposition (BBI, 9.1.17)

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $U = B_r(x_0) \subseteq X$  ein  $\text{CAT}(0)$ -Gebiet.  
Dann gilt:

- ① Für alle  $a, b \in U$  gibt es einen eindeutigen kürzesten Weg, der  $a$  und  $b$  verbindet, und dieser ist in  $U$  enthalten.
- ② Seien  $\sigma_{ab}$  und  $\sigma_{bc}$  zwei kürzeste Wege in  $U$ , die in  $b$  enden bzw. starten. Falls  $\angle abc = \pi$ , dann ist auch  $\sigma_{ab} * \sigma_{bc}$  ein kürzester Weg.
- ③ Jede Geodäte in  $U$  ist ein kürzester Weg.

### Lemma (BBI, 9.2.3)

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $U \subseteq X$  ein  $\text{CAT}(0)$ -Gebiet und  $\alpha, \beta : I \rightarrow U$  zwei durch dasselbe Intervall  $I$  parametrisierte und mit jeweils konstanter Geschwindigkeit durchlaufene Geodäten in  $U$ . Dann ist die Distanzfunktion

$$\delta : I \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}, \quad t \mapsto d(\alpha(t), \beta(t))$$

konvex.



## Lemma (Alexandrov's Lemma)

Seien  $a, b, c, d \in \mathbb{E}^2$ , sodass  $a$  und  $c$  auf verschiedenen Halbebenen bezüglich der Verbindungsstrecke  $[bd]$  liegen. Seien  $\tilde{a}, \tilde{b}, \tilde{c} \in \mathbb{E}^2$  mit  $d(a, b) = d(\tilde{a}, \tilde{b})$ ,  $d(b, c) = d(\tilde{b}, \tilde{c})$ ,  $d(a, d) + d(d, c) = d(\tilde{a}, \tilde{c})$ . Sei  $\tilde{d} \in [\tilde{a}, \tilde{c}]$  mit  $d(\tilde{a}, \tilde{d}) = d(a, d)$ . Dann gilt:

- $\angle adb + \angle bdc < \pi$  genau dann, wenn  $d(\tilde{b}, \tilde{d}) < d(d, b)$ . Dann gilt auch  $\angle \tilde{b}\tilde{a}\tilde{d} < \angle bad$  und  $\angle \tilde{b}\tilde{c}\tilde{d} < \angle bcd$ .

## Lemma (Alexandrov's Lemma)

Seien  $a, b, c, d \in \mathbb{E}^2$ , sodass  $a$  und  $c$  auf verschiedenen Halbebenen bezüglich der Verbindungsstrecke  $[bd]$  liegen. Seien  $\tilde{a}, \tilde{b}, \tilde{c} \in \mathbb{E}^2$  mit  $d(a, b) = d(\tilde{a}, \tilde{b})$ ,  $d(b, c) = d(\tilde{b}, \tilde{c})$ ,  $d(a, d) + d(d, c) = d(\tilde{a}, \tilde{c})$ . Sei  $\tilde{d} \in [\tilde{a}, \tilde{c}]$  mit  $d(\tilde{a}, \tilde{d}) = d(a, d)$ . Dann gilt:

- $\angle adb + \angle bdc < \pi$  genau dann, wenn  $d(\tilde{b}, \tilde{d}) < d(d, b)$ . Dann gilt auch  $\angle \tilde{b}\tilde{a}\tilde{d} < \angle bad$  und  $\angle \tilde{b}\tilde{c}\tilde{d} < \angle bcd$ .
- $\angle adb + \angle bdc > \pi$  genau dann, wenn  $d(\tilde{b}, \tilde{d}) > d(d, b)$ . Dann gilt auch  $\angle \tilde{b}\tilde{a}\tilde{d} > \angle bad$  und  $\angle \tilde{b}\tilde{c}\tilde{d} > \angle bcd$ .

## Lemma (Alexandrov's Lemma)

Seien  $a, b, c, d \in \mathbb{E}^2$ , sodass  $a$  und  $c$  auf verschiedenen Halbebenen bezüglich der Verbindungsstrecke  $[bd]$  liegen. Seien  $\tilde{a}, \tilde{b}, \tilde{c} \in \mathbb{E}^2$  mit  $d(a, b) = d(\tilde{a}, \tilde{b})$ ,  $d(b, c) = d(\tilde{b}, \tilde{c})$ ,  $d(a, d) + d(d, c) = d(\tilde{a}, \tilde{c})$ . Sei  $\tilde{d} \in [\tilde{a}, \tilde{c}]$  mit  $d(\tilde{a}, \tilde{d}) = d(a, d)$ . Dann gilt:

- $\angle adb + \angle bdc < \pi$  genau dann, wenn  $d(\tilde{b}, \tilde{d}) < d(d, b)$ . Dann gilt auch  $\angle \tilde{b}\tilde{a}\tilde{d} < \angle bad$  und  $\angle \tilde{b}\tilde{c}\tilde{d} < \angle bcd$ .
- $\angle adb + \angle bdc > \pi$  genau dann, wenn  $d(\tilde{b}, \tilde{d}) > d(d, b)$ . Dann gilt auch  $\angle \tilde{b}\tilde{a}\tilde{d} > \angle bad$  und  $\angle \tilde{b}\tilde{c}\tilde{d} > \angle bcd$ .

## Lemma

Sei  $(X, d)$  ein Längenraum,  $\Delta abc$  ein Dreieck in  $X$  und  $d \in \text{Bild}(\sigma_{ac})$ . Wenn die Teildreiecke  $\Delta abd$  und  $\Delta cbd$  die CAT(0)-Vergleichseigenschaft erfüllen, dann auch  $\Delta abc$ .

## Definition

Sei  $X$  ein topologischer Raum,  $\gamma_1, \gamma_2 : [0, 1] \rightarrow X$  stetige Kurven mit  $p = \gamma_1(0) = \gamma_2(0)$  und  $q = \gamma_1(1) = \gamma_2(1)$ . Eine Homotopie der Wege  $\gamma_1$  und  $\gamma_2$  relativ der Endpunkte ist eine stetige Abbildung

$$H : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow X$$

mit

- $H(-, 0) = \gamma_1$ ,
- $H(-, 1) = \gamma_2$ ,
- $H(0, t) = p$  für alle  $t \in [0, 1]$ ,
- $H(1, t) = q$  für alle  $t \in [0, 1]$ .

## Definition

Sei  $X$  ein topologischer Raum,  $\gamma_1, \gamma_2 : [0, 1] \rightarrow X$  stetige Kurven mit  $p = \gamma_1(0) = \gamma_2(0)$  und  $q = \gamma_1(1) = \gamma_2(1)$ . Eine Homotopie der Wege  $\gamma_1$  und  $\gamma_2$  relativ der Endpunkte ist eine stetige Abbildung

$$H : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow X$$

mit

- $H(-, 0) = \gamma_1$ ,
- $H(-, 1) = \gamma_2$ ,
- $H(0, t) = p$  für alle  $t \in [0, 1]$ ,
- $H(1, t) = q$  für alle  $t \in [0, 1]$ .

## Definition

Ein topologischer Raum  $X$  heißt einfach zusammenhängend, falls

- er wegzusammenhängend ist und
- jeder geschlossene Weg  $\gamma : [0, 1] \rightarrow X$  (d. h.  $\gamma(0) = \gamma(1) =: p$ ) homotop relativ der Endpunkte zum konstanten Weg  $t \mapsto p$  ist.



## Definition

Seien  $X, Y$  topologische Räume und  $p : X \rightarrow Y$  stetig. Eine Teilmenge  $U \subset Y$  wird von  $p$  **gleichmäßig überlagert**, falls es einen diskreten topologischen Raum  $D$  und einen Homöomorphismus  $\phi : p^{-1}(U) \rightarrow U \times D$  gibt, sodass kommutiert:

$$\begin{array}{ccc} p^{-1}(U) & \xrightarrow[\approx]{\phi} & U \times D \\ & \searrow p & \swarrow \pi \\ & U & \end{array}$$

Die Abbildung  $p$  ist eine **Überlagerung**, falls jeder Punkt in  $y$  eine gleichmäßig überlagerte Umgebung besitzt.

## Beispiel

Jeder Homöomorphismus ist auch eine Überlagerung.

## Definition

Seien  $X, Y$  topologische Räume und  $p : X \rightarrow Y$  stetig. Eine Teilmenge  $U \subset Y$  wird von  $p$  **gleichmäßig überlagert**, falls es einen diskreten topologischen Raum  $D$  und einen Homöomorphismus  $\phi : p^{-1}(U) \rightarrow U \times D$  gibt, sodass kommutiert:

$$\begin{array}{ccc} p^{-1}(U) & \xrightarrow[\approx]{\phi} & U \times D \\ & \searrow p & \swarrow \pi \\ & U & \end{array}$$

Die Abbildung  $p$  ist eine **Überlagerung**, falls jeder Punkt in  $y$  eine gleichmäßig überlagerte Umgebung besitzt.

## Beispiel

Jeder Homöomorphismus ist auch eine Überlagerung.

Überlagerungsabbildungen  $p : \tilde{X} \rightarrow X$  besitzen folgende wichtige Hochhebungseigenschaften:

### Lemma (Hochheben von Wegen)

Sei  $\gamma : [0, 1] \rightarrow X$  ein stetiger Weg und  $\tilde{x}_0 \in \tilde{X}$  mit  $p(\tilde{x}_0) = \gamma(0)$ . Dann gibt es genau einen Weg  $\tilde{\gamma} : [0, 1] \rightarrow \tilde{X}$  mit

$$\tilde{\gamma}(0) = \tilde{x}_0 \quad \text{und} \quad p \circ \tilde{\gamma} = \gamma.$$

### Lemma (Hochheben von Weghomotopien)

Seien  $\gamma_1, \gamma_2 : [0, 1] \rightarrow X$  zwei stetige Wege mit  $x_0 := \gamma_1(0) = \gamma_2(0)$  und  $\gamma_1(1) = \gamma_2(1)$  zusammen mit einer Homotopie  $H : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow X$  zwischen  $\gamma_1$  und  $\gamma_2$  relativ der Endpunkte. Sei  $\tilde{x}_0 \in \tilde{X}$  mit  $p(\tilde{x}_0) = x_0$  und  $\tilde{\gamma}_1, \tilde{\gamma}_2 : [0, 1] \rightarrow \tilde{X}$  die Hochhebungen von  $\gamma_1$  bzw.  $\gamma_2$  wie in obigem Lemma. Dann gibt es genau eine Homotopie

$$\tilde{H} : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow \tilde{X}$$

von  $\tilde{\gamma}_1$  und  $\tilde{\gamma}_2$  relativ der Endpunkte.

Überlagerungsabbildungen  $p : \tilde{X} \rightarrow X$  besitzen folgende wichtige Hochhebungseigenschaften:

### Lemma (Hochheben von Wegen)

Sei  $\gamma : [0, 1] \rightarrow X$  ein stetiger Weg und  $\tilde{x}_0 \in \tilde{X}$  mit  $p(\tilde{x}_0) = \gamma(0)$ . Dann gibt es genau einen Weg  $\tilde{\gamma} : [0, 1] \rightarrow \tilde{X}$  mit

$$\tilde{\gamma}(0) = \tilde{x}_0 \quad \text{und} \quad p \circ \tilde{\gamma} = \gamma.$$

### Lemma (Hochheben von Weghomotopien)

Seien  $\gamma_1, \gamma_2 : [0, 1] \rightarrow X$  zwei stetige Wege mit  $x_0 := \gamma_1(0) = \gamma_2(0)$  und  $\gamma_1(1) = \gamma_2(1)$  zusammen mit einer Homotopie  $H : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow X$  zwischen  $\gamma_1$  und  $\gamma_2$  relativ der Endpunkte. Sei  $\tilde{x}_0 \in \tilde{X}$  mit  $p(\tilde{x}_0) = x_0$  und  $\tilde{\gamma}_1, \tilde{\gamma}_2 : [0, 1] \rightarrow \tilde{X}$  die Hochhebungen von  $\gamma_1$  bzw.  $\gamma_2$  wie in obigem Lemma. Dann gibt es genau eine Homotopie

$$\tilde{H} : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow \tilde{X}$$

von  $\tilde{\gamma}_1$  und  $\tilde{\gamma}_2$  relativ der Endpunkte.

## Lemma (BH, I.3.28.)

Sei  $X$  ein wegzusammenhängender metrischer Raum,  $\tilde{X}$  ein vollständiger metrischer Raum und  $p : \tilde{X} \rightarrow X$  ein lokaler Homöomorphismus. Angenommen,

- $L(\tilde{\alpha}) \leq L(p \circ \tilde{\alpha})$  für alle Wege  $\alpha : [0, 1] \rightarrow \tilde{X}$
- für alle  $x \in X$  gibt es ein  $r > 0$ , sodass jedes  $y \in B_r(x)$  mit  $x$  durch eine eindeutige linear parametrisierte Geodäte  $\gamma_y : [0, 1] \rightarrow B_r(x)$  verbunden ist und  $\gamma_y$  stetig von  $y$  abhängt.

Dann ist  $p$  eine Überlagerung.

## Folgerung

Sei  $X$  ein Hadamard-Raum (vollständig, einfach zshgd,  $CAT(0)$ ) und  $p \in X$ . Dann ist  $\exp_p : \tilde{X}_p \rightarrow X$  eine Überlagerung.

## Definition

Ein vollständiger, einfach zusammenhängender Längenraum mit Alexandrov-Krümmung  $\leq 0$  heißt **Hadamard-Raum**.

## Lemma

Sei  $p : \tilde{X} \rightarrow X$  eine Überlagerungsabbildung,  $\tilde{X} \neq \emptyset$ ,  $X$  einfach zusammenhängend und  $\tilde{X}$  wegzusammenhängend. Dann ist  $p$  ein Homöomorphismus.

## Folgerung

$\exp_p : \tilde{X}_p \rightarrow X$  ist ein Homöomorphismus, wenn  $X$  ein Hadamard-Raum ist.

## Satz (Cartan-Hadamard)

- 1 Für alle Paare  $p, q$  von Punkten in einem Hadamard-Raum gibt es genau eine verbindende Geodäte  $\sigma_{pq}$ .
- 2 All diese Geodäten sind kürzeste Wege.

## Definition

Ein vollständiger, einfach zusammenhängender Längenraum mit Alexandrov-Krümmung  $\leq 0$  heißt **Hadamard-Raum**.

## Lemma

Sei  $p : \tilde{X} \rightarrow X$  eine Überlagerungsabbildung,  $\tilde{X} \neq \emptyset$ ,  $X$  einfach zusammenhängend und  $\tilde{X}$  wegzusammenhängend. Dann ist  $p$  ein Homöomorphismus.

## Folgerung

$\exp_p : \tilde{X}_p \rightarrow X$  ist ein Homöomorphismus, wenn  $X$  ein Hadamard-Raum ist.

## Satz (Cartan-Hadamard)

- ① Für alle Paare  $p, q$  von Punkten in einem Hadamard-Raum gibt es genau eine verbindende Geodäte  $\sigma_{pq}$ .
- ② All diese Geodäten sind kürzeste Wege.



## Satz

Sei  $X$  ein Hadamard-Raum. Dann gilt für alle  $x, y, z \in X$  mit verbindenden Kürzesten  $\sigma_{xy}, \sigma_{yz}, \sigma_{xz}$ : Die Winkelsumme des Dreiecks  $\Delta(x, y, z)$  ist  $\leq \pi$ .

## Bemerkung

Dies ist äquivalent dazu, dass das Dreieck die Vergleichseigenschaft erfüllt. Somit sind in Hadamard-Räumen Dreiecke beliebiger Größe „dünn“.

## Beweis

„Alexandrovs Flickwerk“

