

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ
ФЕДЕРАЦИИ

Московский Авиационный Институт
(Национальный Исследовательский Университет)

Институт №8 "Компьютерные науки и прикладная математика"
Кафедра 806 "Вычислительная математика и программирование"

Лабораторные работы №5-7
По курсу «Операционные системы»

Студент: Григорьев Т. А.

Группа: М8О-208Б-23

Преподаватель: Живалев Е. А.

Дата: _____

Оценка: _____

Подпись: _____

Москва, 2024

Тема: Управление серверами сообщений и организация распределённых вычислений

Цель работы: Целью лабораторной работы являлось приобретение практических навыков в:

- управлении серверами сообщений;
- применении отложенных вычислений;
- интеграции программных систем друг с другом.

Вариант: 25 (дерево общего вида, локальный целочисленный словарь, heartbeat).

Задачи работы:

1. Реализовать распределённую систему асинхронной обработки запросов с использованием технологии очередей сообщений.
2. Создать топологию взаимодействия узлов в виде дерева общего вида.
3. Предусмотреть обработку ошибок и проверку доступности узлов.
4. Реализовать команды:
 - создание нового вычислительного узла;
 - выполнение вычислений на узле;
 - проверка доступности узлов.

Описание решения: Программное решение реализовано на языке C++ с использованием библиотеки ZeroMQ для организации межпроцессного взаимодействия. Основные модули системы:

1. **Клиент (Client):**
 - **Функции:**
 - Принимает команды от контроллера.
 - Создаёт новые вычислительные узлы, добавляя их в структуру дерева.
 - Обработывает команды на выполнение арифметических операций и проверку доступности.
 - Реализует механизмы создания и завершения процессов узлов.
 - **Структуры данных:**
 - `Child`: структура для хранения информации о дочерних узлах, включая идентификатор, PID и сокет ZeroMQ.
 - `std::map<std::string, int>`: хранение пар "имя-значение" для реализации целочисленного словаря
2. **Главный процесс (Main):**
 - **Функции:**
 - Инициализирует контроллер и управляет взаимодействием с пользователем.

- Обработывает команды создания, удаления, выполнения операций, пинга и проверки состояния узлов.
 - Управляет деревом узлов через структуру `Tree`.
 - Реализует механизм `heartbeat` для проверки доступности узлов.
 - **Структуры данных:**
 - `Tree`: структура для хранения и управления деревом вычислительных узлов.
 - `ChildNode`: структура для хранения информации о дочерних узлах, аналогично клиенту.
3. **Дерево узлов (Tree):**
- **Функции:**
 - Добавление узлов в дерево.
 - Удаление узлов из дерева.
 - Получение списка всех узлов для выполнения операций и проверки состояния.
 - **Структуры данных:**
 - `Node`: структура для представления узла дерева, содержащая идентификатор, список дочерних узлов и флаг нахождения.

Процесс взаимодействия:

- Главный процесс (контроллер) принимает команды от пользователя и выполняет соответствующие действия.
- При создании нового узла контроллер форкает новый процесс клиента, который связывается с контроллером через ZeroMQ на определённом порту.
- Команды, такие как `exec`, `ping` и `heartbeat`, отправляются через очереди сообщений ZeroMQ в формате строк, а ответы возвращаются обратно в контроллер.
- Узлы могут создавать дочерние узлы, формируя структуру дерева для распределённой обработки задач.

Механизм проверки доступности (Ping и Heartbeat):

- **Ping:**
 - Отправляет команду `ping` на указанный узел.
 - Получает подтверждение доступности или ошибку недоступности.
- **Heartbeat:**
 - Периодически отправляет команду `heartbeat` на все узлы с указанным интервалом времени.
 - Определяет доступность узлов на основе полученных ответов.

Обработка ошибок:

- Проверка корректности вводимых команд и их аргументов.
- Обработка ошибок при форке процессов и установлении соединений через ZeroMQ.
- Управление неудачными попытками отправки или получения сообщений.
- Обработка ситуаций, когда узел недоступен или не отвечает на команды.

Пример реализации некоторых функций из программы:

client.cpp:

```

bool send_message(zmq::socket_t& socket, const string& message_string) {
    zmq::message_t message(message_string.size());
    memcpy(message.data(), message_string.c_str(), message_string.size());
    auto result = socket.send(message, zmq::send_flags::none);
    return result.has_value();
}

string receive_message(zmq::socket_t& socket) {
    zmq::message_t message;
    bool ok = false;
    try {
        auto result = socket.recv(message, zmq::recv_flags::none);
        ok = result.has_value();
    } catch (...) {
        ok = false;
    }
    string received_message(static_cast<char*>(message.data()), message.size());
    if (received_message.empty() || !ok) {
        return "";
    }
    return received_message;
}

```

main.cpp:

```

void create_node(int id, int port) {
    char* arg0 = strdup("./client");
    char* arg1 = strdup((to_string(id)).c_str());
    char* arg2 = strdup((to_string(port)).c_str());
    char* args[] = {arg0, arg1, arg2, NULL};
    execv("./client", args);
}

```

tree.cpp:

```

void Tree::push(int id) {
    root = push(root, id);
}

Node* Tree::push(Node* root, int val) {
    if (root == NULL) {
        root = new Node;
        root->id = val;
        root->found = false;
        return root;
    } else {
        root->children.push_back(push(NULL, val));
    }
    return root;
}

```

Пример работы функций: Создание нового узла, выполнение команды `exes`, проверка доступности узлов с помощью `ping` и `heartbeat`.

Команды программы: Программа поддерживает следующие команды:

1. `create <id>` — создание нового узла с указанным идентификатором.
 - o **Пример:** `create 123 -> "Ok"`

2. `exec <id> <name> <value>` — выполнение команды обновления значения на указанном узле.
 - о **Пример:** `exec 123 sum 10 -> "Ok:123:10"`
3. `ping <id>` — проверка доступности указанного узла.
 - о **Пример:** `ping 123 -> "Ok: 1"`
4. `heartbeat <ping_time>` — периодическая проверка доступности всех узлов с заданным интервалом времени.
 - о **Пример:** `heartbeat 1000 -> "Node 123 is available."`
5. `exit` — завершение работы программы.
 - о **Пример:** `exit -> Завершение всех процессов и выход.`

Репозиторий: <https://github.com/timofeez/os-labs/tree/main/05-07>

Исходный код: Программа состоит из следующих файлов:

- `client.cpp`: реализация клиентских узлов, обработка команд и взаимодействие с контроллером.
- `main.cpp`: точка входа, инициализация контроллера, обработка пользовательских команд.
- `tree.cpp`: реализация структуры дерева для управления узлами.
- `tree.hpp`: определение структуры `Tree` и `Node`.

Пример работы:

```
$ ./main
Commands:
1. create (id)
2. exec (id) (name, value)
3. ping (id)
4. heartbeat (ping_time)
5. exit

create 123
Ok
ping 123
Ok: 1
exec 123 sum 15
Ok:123:15
ping 124
Error: Not found
heartbeat 1000
Node 123 is available.
exit
```

Вывод: В ходе выполнения работы были достигнуты все поставленные цели. Реализованная распределённая система корректно обрабатывает команды асинхронной обработки запросов, поддерживает заданную иерархию взаимодействия узлов и обеспечивает устойчивость при сбоях отдельных компонентов. Программа протестирована в операционной системе Linux и продемонстрировала стабильную работу. Получены практические навыки работы с библиотекой ZeroMQ, управления процессами и организации межпроцессного взаимодействия, а также разработки структур данных для управления распределёнными системами.