

Verständnisfragen

Wann liefert die Formel $V(s) = G(s)U(s)$ den richtigen Verlauf der Ausgangsgröße? ?

Antwort:

Sie kennen die DGL eines LZI-Systems. Wie können Sie den Frequenzgang des Systems theoretisch berechnen?

Antwort:

Wie können Sie den Frequenzgang eines stabilen LZI-Systems experimentell ermitteln?

Antwort:

Beweisen Sie mit den Mitteln der Laplace-Transformation, dass $h(t)$ das Integral von $g(t)$ ist!

Antwort:

Was unterscheidet die gewöhnliche Differenziation von der verallgemeinerten Differenziation?

Antwort:

Bei einem linearen System:

- ist die Ausgangsgröße immer eine lineare Funktion
- ist die Eingangsgröße immer eine lineare Funktion
- überlagern sich die Wirkungen der Eingangsgrößen additiv
- darf keine Totzeit enthalten sein

Bei einem zeitinvarianten System:

- enthält das System keine dynamischen Glieder
- enthält das System keine nichtlinearen Glieder
- ist der Ausgang immer konstant
- enthält das System keine zeitabhängigen Parameter

Bei einem stabilen LZI-System:

- kommt der Ausgang immer zur Ruhe
- geht die Übergangsfunktion auf Null
- geht die Impulsantwort auf Null
- treten keine Schwingungen auf

Wie kann mit Hilfe von $g(t)$ der Systemausgang $v(t)$ prinzipiell nicht berechnet werden:

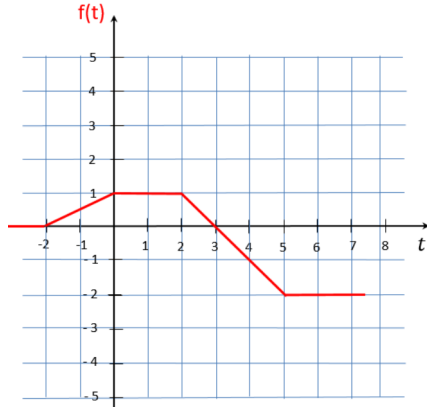
- mit dem Faltungsintegral
- mit $v(t) = g(t) \cdot u(t)$
- mit der Laplacetransformation
- mit der Fouriertransformation

Die Zustandsraumdarstellung:

- verwendet Matrizen.
- beruht auf Differentialgleichungen 2. Ordnung
- ist nicht für Mehrgrößensysteme geeignet
- arbeitet im Bildbereich der Laplace-Transformation

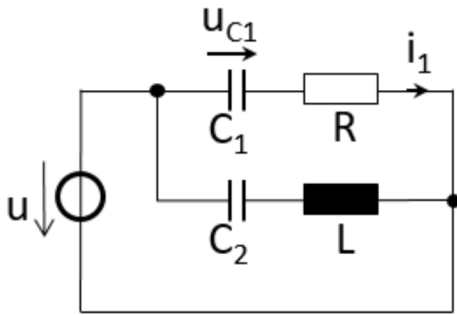
Laplace/Fourier Trafo

Gegeben sei folgende Zeitfunktion:



- Bestimmen Sie $f(t)$!
- Handelt es sich bei $f(t)$ um ein Energiesignal? (Begründung erforderlich)
- Bestimmen Sie die Laplace-Transformierte $F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$!
- Bestimmen Sie die Laplace-Transformierte der um 3 nach rechts verschobenen Zeitfunktion $f(t - 3)$!

Gegeben sei folgende Schaltung:

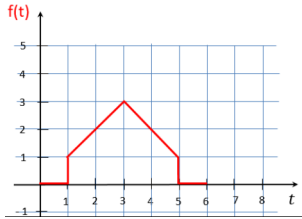


- a) Bestimmen Sie die Übertragungsfunktion $G(s) = \frac{I_1(s)}{U(s)}$!
- b) Bestimmen Sie die zugehörige DGL!
- c) Bestimmen Sie $g(t)$!

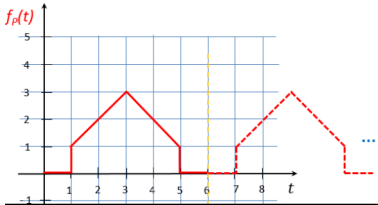
Gegeben ist die Übertragungsfunktion $G(s) = \frac{10}{(s+0,5)(s+4)}$

- a) Ist das System stabil (Begründung erforderlich)!
- b) Berechnen Sie die Einschwingzeit von $h(t)$!
- c) Mit welchem Faktor wird für großes t die Amplitude der Eingangsschwingung $u(t) = \sin(10t)$ verstärkt!
- d) Der Eingang ist nun $u(t) = (1 - e^{-t})\sigma(t)$. Berechnen Sie $U(s)$!
- e) Bestimmen Sie $v(t)$ für den Eingang aus d)! (Anfangswerte sind 0)!

Gegeben sei folgende Zeitfunktion $f(t)$:



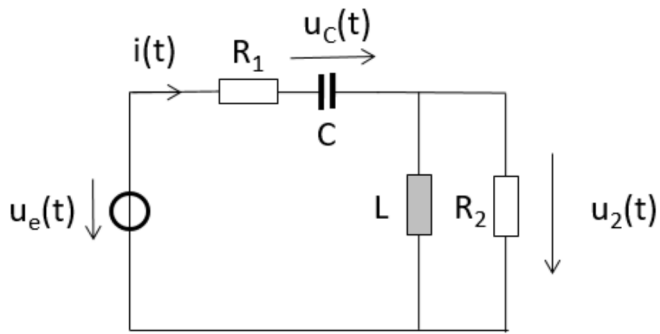
- a) Bestimmen Sie $f(t)$! 3 b) Bestimmen Sie die Laplace-Transformierte $F(s) = Lf(t)$! c) Durch periodische Fortsetzung von $f(t)$ in $t = 6$ entsteht die Funktion $f_p(t)$. (siehe Grafik)



Bestimmen Sie die LaplaceTransformierte $F_p(s) = Lf_p(t)$!

- d) Existiert die Fouriertransformierte zu $f(t)$ (Begründung erforderlich!)?
 e) $f(t)$ wird nun auch für negative Zeiten in $t = 6$ periodisch fortgesetzt, daraus entsteht die Funktion $f_{2p}(t)$. Bei welchen Kreisfrequenzen hat die Fouriertransformierte $F_{2p}(\omega) = Ff_{2p}(t)$ von Null verschiedene Werte?

Gegeben sei die folgende Schaltung:



a) Bestimmen Sie die Übertragungsfunktion $G(s) = U_2(s)U_e(s)$!

b) Die Anfangswerte $i_L(-0) = i_{L0}$ und $u_C(-0) = u_{C0}$ sind nun von Null verschieden sind!

Soll weiter die Operatorenmethode angewendet werden, muss die Schaltung erweitert werden. Zeichnen sie die erweiterte Schaltung!

Gegeben ist die Übertragungsfunktion $G(s) = \frac{10}{s^2 + 2s + 10}$

c) Ist das System stabil (Begründung erforderlich)!

d) Berechnen Sie den Endwert von $h(t)$!

e) Mit welchem zeitlichen Übergangsverhalten müssen sie rechnen?

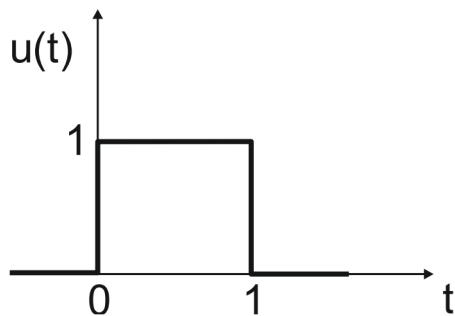
Die Differentialgleichung eines Systems lautet: $y'''(t) + y''(t) - 2y'(t) = e^{-t}$ mit den Anfangswerten $y(-0) = 1$, $y'(-0) = -2$ und $y(0)''(-0) = 3$

a) Berechnen sie $y(t)$ mit Hilfe der Laplace-Transformation

- Gegeben ist die folgende Zeitfunktion $f(t) = \frac{t^2}{T^2}$ im Intervall 0 bis T. Die Funktion wird periodisch fortgesetzt.
- a) Bestimmen Sie den komplexen Fourierkoeffizienten c_0 der zugehörigen Fourierreihe!
 - b) Bestimmen Sie für diese Reihe den allgemeinen komplexen Fourierkoeffizienten c_k für $k \neq 0$ und stellen ihn so einfach wie möglich dar.

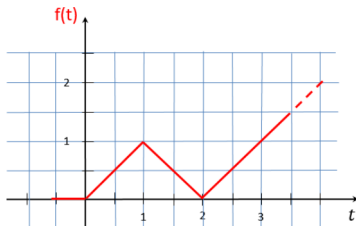
Gegeben ist die Übertragungsfunktion einer elektrischen Schaltung: $G(s) = \frac{s}{s^2 + 2s + 1}$

a) Bestimmen Sie das Ausgangssignal (normierter Strom $i(t)$) für das folgende Eingangssignal (normierte Spannung $u(t)$):



- b) Bestimmen Sie $i(t)$ für t gegen unendlich.
- c) Zeichnen Sie eine elektrische Schaltung, die die obige Übertragungsfunktion erfüllt und geben Sie die normierten Bauelementwerte an.

Gegeben sei die Zeitfunktion $f(t)$:



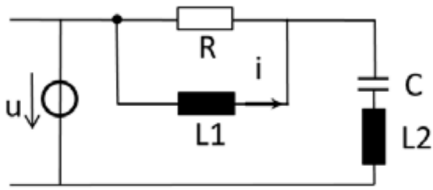
Bestimmen Sie $f(t)$!

Handelt es sich bei $f(t)$ um ein Leistungssignal? (Begründung erforderlich)!

Bestimmen Sie die Laplace-Transformierte $F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$!

Gegeben ist Laplace-Transformierte $M(s) = \frac{(1-e^{-s})s+e^{-s}}{s^2}$. Berechnen Sie die zugehörige kausale Zeitfunktion $m(t)$!

Gegeben sei folgende Schaltung:



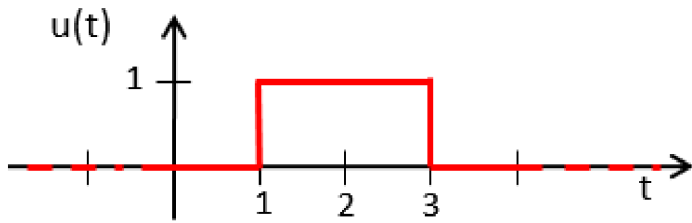
Bestimmen Sie die Übertragungsfunktion $G(s) = \frac{I(s)}{U(s)}$

Im Weiteren sei die Übertragungsfunktion $G(s) = \frac{s+3}{(s+2)(s+1)^2}$!

b) Ist das System mit dieser Übertragungsfunktion stabil (Begründungen erforderlich)?

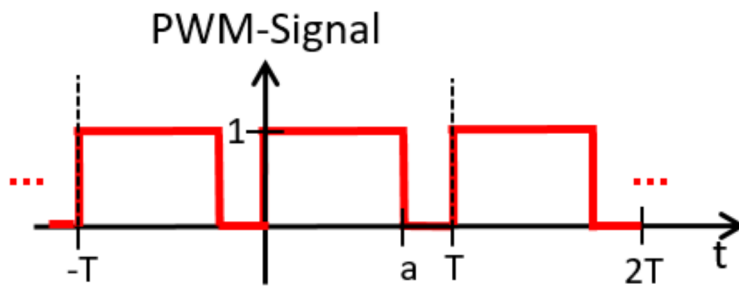
c) Skizzieren Sie $h(t)$! (Anfangs- und Endwert, Einschwingzeit, Übergangsverhalten)!

d) Die Eingangsgröße $u(t)$ zeigt folgende Skizze. Berechnen Sie $U(s)$!



e) Berechnen Sie den Ausgang $v(t)$ des Systems mit der Eingangsgröße aus d)

Ein PWM-Signal der Periodendauer T hat eine Impulslänge a (s. Skizze).



- Berechnen Sie den komplexen Fourierkoeffizienten C_0 in Abhängigkeit von a !
- Berechnen Sie den allgemeinen Fourierkoeffizienten C_k in Abhängigkeit von a !
- Berechnen Sie die Fouriertransformierte der Grundperiode
- Berechnen Sie die Fouriertransformierte des gesamten PWM-Signals!

Z-Trafo/Diskrete Systeme

Ein diskretes System hat die Differenzengleichung : $v_k - 0,6v_{k-1} + 0,08v_{k-2} = u_{k-1} - 0,1u_{k-3}$

- a) Geben Sie die Ordnung n und die Diskrete Totzeit dT des Systems an!
- b) Bestimmen Sie die Übertragungsfunktion $G(z)$ des Systems!
- c) Ist das System stabil? Begründen Sie Ihre Antwort!
- d) Im Schritt $k = 0$ wird der Eingang $u[k]$ aufgeschaltet. Die Vergangenheitswerte sind $u_{-1} = u_{-2} = u_{-3} = 0$ und $v_{-1} = 0, v_{-2} = -1$
Berechnen Sie den Ausgang $V(z)$!
- e) Berechnen Sie mit dem Ergebnis aus d) den Ausgang $v[k]$!

Gegeben ist die Z-Übertragungsfunktion eines Systems: $G(z) = \frac{0,5z^2 - 0,5z + 1}{z^2}$

a) Bestimmen und skizzieren Sie die Impulsantwort $g[k]$.

b) Bestimmen und skizzieren Sie die Sprungantwort $h[k]$ im Bereich von $k = -2$ bis $k = 4$.

Gegeben ist: $G(z) = \frac{z+1}{z^2 - 2,5z + 1}$

c) Bestimmen Sie $g[k]$.

d) Ist das System stabil? Begründen Sie Ihre Antwort

- Ein diskretes System hat die Übertragungsfunktion: $G(z) = \frac{z+0,5}{(z-0,8)(z-0,2)}$
- a) Geben Sie die Differenzengleichung des Systems an!
 - b) Berechnen Sie allgemein die Übergangsfolge $h[k]$ des Systems!
 - c) Berechnen Sie die ersten 4 Werte der Gewichtsfolge $g[k]$ des Systems!