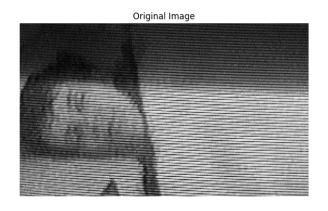
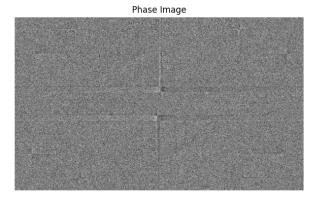
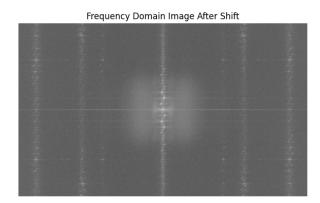
功課要求

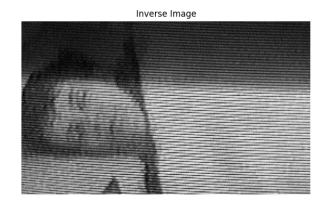
- 1. 撰寫傅利葉轉換程式 (Forward Fourier Transform and Inverse Fourier Transform) 將一張圖像轉換至頻域
- 2. 將頻譜大小與相位角度各以灰階256 色圖像方式呈現出
- 3. 呈現還原後圖像

成果









開發環境

os	Editor	Language	OpenCV
Windows 10	Visual Studio Code	Python 3.9.16	OpenCV 4.5.4

實作

使用的 libraries 如下:

```
import cv2
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
```

1/ 讀取圖片並顯示

```
cv2.imread(file_name, cv2.IMREAD_GRAYSCALE) 會以灰階模式讀入一張圖。

# Read image original_img = cv2.imread(".\\image3.png", cv2.IMREAD_GRAYSCALE)

再使用 plt 創建一個 2*2 空間的畫布·並以灰階模式顯示·加上 title 和 axis off 讓他更美觀。

plt.subplot(2, 2, 1) plt.imshow(original_img, cmap='gray') plt.title("Original Image") plt.axis("off")
```

2/ 調整圖像大小

DFT 在某些大小的畫布下可以計算得比較快,所以我們透過在圖片的右方與下方插入白色畫布,拓展他的尺寸。

getOptimalDFTSize() 可以幫我們取得 x 軸和 y 軸所要調整的最佳大小。

使用 np.zeros() 創建一個 dft_M * dft_N 大小的白色畫布,在畫布左上角用 original_img 覆蓋。

```
# get optimal size for dft

dft_M = cv2.getOptimalDFTSize(original_img.shape[0])

dft_N = cv2.getOptimalDFTSize(original_img.shape[1])

# add zero padding

dft_A = np.zeros((dft_M, dft_N), dtype=np.float32)

dft_A[:original_img.shape[0], :original_img.shape[1]] = original_img
```

3/ 計算 DFT

由於 DFT 結果是複數,包含實部和虛部,所以使用二維 array planes 協助我們儲存。

利用 cv2.dft() 算 DFT 後,再使用 cv2.split() 將實部虛部兩個通道分開。

cv2.magnitude(x, y) 的原理是實部相乘 + 虛部相乘 · 公式為 $dst(I) = \sqrt{x(I)^2 + y(I)^2}$ · 再來對它取 \log 。

```
# make two channel for dft (real and imaginary)
planes = [dft_A, np.zeros(dft_A.shape, np.float32)]
dft_A = cv2.merge(planes)
cv2.dft(dft_A, dft_A)
cv2.split(dft_A, planes)
#compute the magnitude
magnitude = cv2.magnitude(planes[0], planes[1])
magnitude = np.log(magnitude + 1)
```

4/ 平移頻譜圖

頻譜圖有時候會需要平移一下,將重點放到圖片中心,好讓人類觀看,如果把四個角的亮部移到中心, 我們會更好觀察,所以把原圖這樣切割:

```
| 0 | 1 | | 2 | 3 |
```

若要將亮部移動到中心位置,就必須 0、3 互換, 1、2 互換。

這裡我選用了比較原始的方法, numpy 可以使用 ffshift 函式 方便許多。

最後用正規化便於我們顯示灰階圖片。

```
# shift to center

cx = int(dft_A.shape[1] / 2)

cy = int(dft_A.shape[0] / 2)

q0 = magnitude[0:cy, 0:cx]

q1 = magnitude[0:cy, cx:dft_A.shape[1]]

q2 = magnitude[cy:dft_A.shape[0], 0:cx]

q3 = magnitude[cy:dft_A.shape[0], cx:dft_A.shape[1]]

# swap diagonal quadrants

tmp = np.copy(q0)

magnitude[0:cy, 0:cx] = q3

magnitude[cy:dft_A.shape[0], cx:dft_A.shape[1]] = tmp

tmp = np.copy(q1)

magnitude[0:cy, cx:dft_A.shape[1]] = q2

magnitude[cy:dft_A.shape[0], 0:cx] = tmp

cv2.normalize(magnitude, magnitude, 0, 1, cv2.NORM_MINMAX)
```

然後使用 plt 顯示圖片。

```
# show frequency domain image after shift
plt.subplot(2, 2, 2)
plt.imshow(magnitude, cmap='gray')
plt.title("Frequency Domain Image After Shift")
plt.axis("off")
```

5/ 相位角度圖

相位角度通常用來描述圖片的輪廓與細節,這裡直接使用 cv2.phase() 來提取相角,再用和上一步一樣的方法進行平移。

```
# get phase image
phase = cv2.phase(planes[0], planes[1], angleInDegrees=True)
# shift to center
q0 = phase[0:cy, 0:cx]
q1 = phase[0:cy, cx:dft_A.shape[1]]
q2 = phase[cy:dft_A.shape[0], 0:cx]
q3 = phase[cy:dft_A.shape[0], cx:dft_A.shape[1]]
# swap diagonal phase
tmp = np.copy(q0)
phase[0:cy, 0:cx] = q3
phase[cy:dft_A.shape[0], cx:dft_A.shape[1]] = tmp
tmp = np.copy(q1)
phase[0:cy, cx:dft_A.shape[1]] = q2
phase[cy:dft A.shape[0], 0:cx] = tmp
cv2.normalize(phase, phase, 0, 1, cv2.NORM_MINMAX)
# convert to 8 bit unsigned integer
phase = phase * 255
phase = phase.astype(np.uint8)
# show phase image
plt.subplot(2, 2, 3)
plt.imshow(phase, cmap='gray')
plt.title("Phase Image")
plt.axis("off")
```

6/ 還原圖片

最後使用 DFT 得出的 dft_A 來還原圖片,使用 cv2.idft() 做反向的傅立葉轉換, cv2.split() 與 cv2.magnitude() 取得轉換後的影像, normalize 後就能以 unsigned 8 bits 的方式輸出灰階影像。

```
# get inverse dft
cv2.idft(dft_A, dft_A)
cv2.split(dft_A, planes)
# get inverse image
inverse_img = cv2.magnitude(planes[0], planes[1])
# normalize to 0~255
cv2.normalize(inverse_img, inverse_img, 0, 255, cv2.NORM_MINMAX)
# convert to 8 bit unsigned integer
inverse_img = inverse_img.astype(np.uint8)
# show inverse image
plt.subplot(2, 2, 4)
plt.imshow(inverse_img, cmap='gray')
plt.title("Inverse Image")
plt.axis("off")
```

總結

DFT 能將影像從時域轉至頻域,可以用來找出影像中週期性出現的雜訊。

參考資料

- 【沒錢ps,我用OpenCV!】Day 14 進階修圖1,運用 OpenCV 顯示圖片直方圖、分離與合併RGB 通道 show histogram, split, merge RGB channel
- Opencv 例程講解7 ---- DFT圖像傅立葉變換
- 圖解傅立葉分析