# m hcrtos winusb(wcid)驱动使用 说明

# H2 概述

本驱动支持winusb(wcid)驱动, PC Windows就可以通过免驱的方式, 利用usb线跟开发板进行数据传输.

另外支持用户修改winusb驱动中的vendor参数,例如 PID / VID / product\_name / wcid vendor code 等参数. 如果不做这些修改, 缺省的参数如下

```
winusb 缺省参数

PID: 0xABCD

VID: 0x0002

bcdDevice: 0x0001

winusb vendor code: 0x17 ## 即回应字符描述符index 0xEE时候的参数

manufacturer: Hichip Inc

product: hichip winusb

响应 inusb vendor cod 并且index为5时的

prop_name: DeviceInterfaceGUID

prop_data: {1D4B2365-4749-48EA-B38A-7C6FDDDD7E26}
```

## H2 使能winusb 驱动

打开menuconfig, 配置如下

- **使能winusb驱动** // 必须项目
  - BR2\_PACKAGE\_PREBUILTS\_USBDRIVER
  - BR2\_PACKAGE\_PREBUILTS\_USBGADGETDRIVER
  - BR2\_PACKAGE\_PREBUILTS\_USBGADGETDRIVER\_WINUSB
- 使能winusb vendor配置 // 非必须项目, 如果需要自定义PID/VID/product\_name这些参数才必要打开
  - CONFIG\_USB\_VENDOR

```
    CONFIG_USB_GADGET_VENDOR
    CONFIG_USB_GADGET_WINUSB_VENDOR
    测试winusb 驱动的demo示例 // 非必须项目, 仅是展示使用的demo示例
    CONFIG_CMDS_USB
    CONFIG_CMDS_USB_GADGET_WINUSB
```

使能以上menuconfig配置后, 编译命令如下

```
1 make kernel-rebuild cmds-rebuild all
```

# H2 winusb驱动使用说明

#### H3 源码API

#### H3 使用简单示例

```
1 #include <kernel/drivers/hcusb.h>
2
3 void module_init_winusb(void)
```

#### H3 通过/dev/winusb 收发数据

当winusb驱动成功初始化之后,就是会创建一个新的设备文件 /dev/winusb ,应用层就可以通过这个设备文件进行 open / write / read / poll / close 的操作

#### demo源码示例

具体请见 components\cmds\source\usb\usb\_gadget\_cmd\_winusb.c,

以下示例就是将所收到的数据,再重新发回去给PC,相当于起到一个loopback的效果

```
1 int setup_usbd_winusb_demo(int argc, char **argv)
   #define WINUSB_BUF_LEN (1024 * 4)
        int fd, rd, wr, index;
        struct pollfd pfd;
       unsigned char buf[WINUSB_BUF_LEN];
       fd = open("/dev/winusb", O_RDWR);
       if(fd < 0) {
10
            printf("Cannot open /dev/winusb\n");
11
            return -1;
12
13
       pfd.fd = fd;
        pfd.events = POLLIN | POLLRDNORM;
15
16
       while(1) {
            memset(buf, 0, WINUSB_BUF_LEN);
17
            if (poll(&pfd, 1, -1) \leq 0) {
18
19
                printf(" \implies poll abort ... \n");
20
                break;
21
            }
22
```

```
rd = read(fd, buf, WINUSB_BUF_LEN);
23
            if(rd < 0) {
                printf(" ⇒ read error ..\n");
25
                break;
26
27
28
            printf("read len: %d\n", rd);
            for(index = 0; index < rd; index++) {</pre>
                if(index % 16 = 0)
                     printf("%.4xh: ", index);
32
33
                printf("%2.2x ", buf[index]);
                if(index % 16 = 15)
36
                     printf("\n");
38
            printf("\n");
            wr = write(fd, buf, rd);
42
            if(wr < 0) {
                printf(" \Rightarrow write error ..\n");
            printf("write len: %d\n", wr);
        close(fd);
        printf("exit ... \n");
        return 0;
52 }
```

# H2 Demo使用说明

## menuconfig配置

```
测试winusb 驱动的demo示例 // 非必须项目, 仅是展示使用的demo示例

CONFIG_CMDS_USB

CONFIG_CMDS_USB_GADGET_WINUSB
```

#### H3 对应源码

components\cmds\source\usb\usb\_gadget\_cmd\_winusb.c

#### H3 命令行使用示例

```
1 ### -p 0 表示选择 usb#0 作为winusb端口,
2 ### -p 1 表示选择 usb#1 作为winusb端口,
3 $ usb g_winusb -p 0
4
5 ### 这个demo是展示如何使用本winusb驱动,它会将从PC windows上收过来的数据再发回去给PC
6 $ usb g_winusb_demo
```

# H2 用户进行vendor自定义配置

本驱动也开放对应的源码, 让用户可以自定义对应的winusb vendor配置

# menuconfig配置

使能winusb vendor配置 // 非必须项目, 如果需要自定义PID/VID/product\_name这些参数才必要打开

- CONFIG\_USB\_VENDOR
- CONFIG\_USB\_GADGET\_VENDOR
- CONFIG\_USB\_GADGET\_WINUSB\_VENDOR

配置完成后, 执行以下编译命令

1 make kernel-rebuild cmds-rebuild all

## H3 源码修改

#### 源码位置

 $components \verb|\kernel| source \verb|\drivers| usb \verb|\gadget| legacy \verb|\winusb.c|$ 

#### 源码修改说明

具体修改请见源码内部的注释说明

#### 主要支持修改的内容如下

- PID
- VID
- bcdDevice
- winusb vendor code ## 即回应字符描述符index 0xEE时候的参数
- manufacturer
- product
- 响应 inusb vendor cod 并且index为5时的control传输
  - o prop\_name
  - o prop\_data