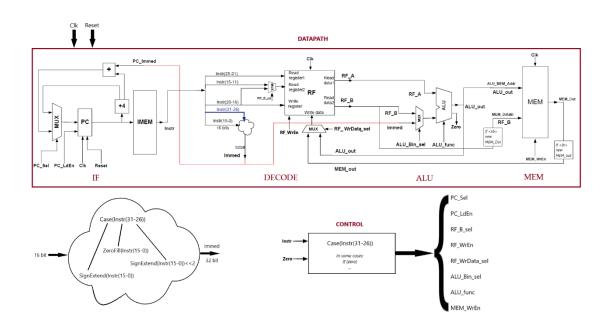


Αριστοτέλειο Πανεπιστήμιο Θεσσαλονίκης

Τμήμα Ηλεκτρολόγων Μηχανικών και Μηχανικών Υπολογιστών Ψηφιακά συστήματα HW-1

Σχεδίαση επεξεργαστή πολλαπλών κύκλων Project Report

Λιούπης Θεόδωρος 9733 Μπαρμπαρούσης Δημήτριος 9775



Η υλοποίηση του project πραγματοποιήθηκε χρησιμοποιώντας τα εργαλεία της Xilinx σε γλώσσα Verilog. Αρχικά, δημιουργήσαμε τα submodules του επεξεργαστή και στην συνέχεια, προσομοιώσαμε την λειτουργεία του εκτελώντας τις εντολές του αρχείου rom.data.

Ο επεξεργαστής αποτελείται από τα παρακάτω modules:

- Processor (top module)
 - A. Datapath
 - 1. Ifstage
 - 2. Decstage
 - 3. Alustage
 - 4. Memstage
 - B. Control

Για την σύνθεση των παραπάνω modules ήταν απαραίτητο να δημιουργηθούν επιπλέον βοηθητικά modules όπως:

- Register modules
- Register File module
- Mux modules
- Alu module
- Memory modules

A. Datapath Module

Το συγκεκριμένο module συνδέει τις τέσσερις βαθμίδες ifstage, decstage, alustage και memstage μεταξύ τους. Δέχεται σαν είσοδο τα σήματα ελέγχου του κάθε stage και σαν έξοδο δίνει την τρέχουσα εντολή, το αποτέλεσμα του alustage, την έξοδο της μνήμης RAM και το περιεχόμενο του καταχωρητή rd (αποτέλεσμα εντολής).

A1. IFSTAGE

Το module αυτό είναι υπεύθυνο για το Instruction Fetch. Αποτελείται από τον PC register, έναν πολυπλέκτη που ελέγχει την είσοδο του PC και την μνήμη ROM που περιέχει τις εντολές προς εκτέλεση. Δέχεται σαν είσοδο το PC_Immed, τα σήματα ελέγχου PC_Sel, PC_LdEn, Clk, Reset και στην έξοδο του δίνει την εντολή προς εκτέλεση (Instr).

Σε κάθε κύκλο ρολογιού, εφόσον είναι ενεργοποιημένο το PC_LdEn, ο PC διαβάζει τη νέα του τιμή (είσοδος) η οποία καθορίζεται στον πολυπλέκτη με βάση το PC_sel. Η είσοδος του PC μπορεί να είναι είτε PC + 4 είτε PC + 4 + PC_Immed (για εντολές Branch). Η έξοδος του PC είναι η διεύθυνση της επόμενης εντολής στην μνήμη ROM. Η μνήμη αυτή αρχικοποιείται στην αρχή με βάση το αρχείο rom.data και η έξοδος της είναι η εντολή που θα εκτελεστεί στον επόμενο κύκλο ρολογιού. Τέλος, ο καταχωρητής PC μηδενίζεται όταν ενεργοποιηθεί το σήμα Reset.

Οι εντολές που εξέρχονται έχουν τις εξής δύο δομές:

6-bits	5-bits	5-bits	5-bits	5-bits	6-bits
Opcode	rs	rd	rt	not-used	func
		•	•	•	
6-bits	5-bits	5-bits		16-bits	
Opcode	rs	rd		Immediate	

A2. DECSTAGE

Το module αυτό είναι υπεύθυνο για την αποκωδικοποίηση της εντολής (Instr), το διάβασμα των αντίστοιχων καταχωρητών που εμπλέκονται στην εντολή και την καταχώρηση του αποτελέσματος των αντίστοιχων εντολών. Τα modules από τα οποία αποτελείται είναι ένα register file και δύο πολυπλέκτες. Δέχεται σαν είσοδο την εντολή προς εκτέλεση (Instr), τα σήματα ελέγχου RF_WrEn, RF_WrData_sel και Clk καθώς και τις εξόδους ALU_Out και MEM_Out των αντίστοιχων βαθμίδων. Στην έξοδο του δίνει το τροποποιημένο Immed (16 to 32 bits), τις τιμές των καταχωρητών που διαβάζονται από το register file και τέλος, τα δεδομένα προς εγγραφή στο register file (RF[rd]).

Αρχικά, η εντολή χωρίζεται στα κατάλληλα κομμάτια σύμφωνα με την δομή της και στην συνέχεια διαβάζονται οι κατάλληλοι καταχωρητές από το register file. Συγκεκριμένα, η έξοδος RF_A έχει συνεχώς την τιμή του καταχωρητή rs ενώ η RF_B την τιμή του καταχωρητή rt (χωρίς immediate) ή του rd (με immediate) σύμφωνα με το σήμα ελέγχου RF_B_sel. Στον επόμενο κύκλο ρολογιού, εφόσον είναι ενεργοποιημένο το σήμα RF_WrEn και με βάση το σήμα RF_WrData_sel, γράφουμε στον κατάλληλο καταχωρητή (rd) τα δεδομένα του ALU_Out ή του MEM_Out.

Στις εντολές που τα πρώτα 16 bits περιέχουν το immediate, είναι αναγκαία η μετατροπή του σε 32 bits. Για αυτόν τον λόγο στην αρχή της βαθμίδας παίρνουμε τα δεδομένα Instr(15-0) και σύμφωνα με το opcode της εντολής (Instr(15-0)) το μετατρέπουμε σε 32 bits ως εξής:

Εντολή	New Immediate	In Verilog
addi, li, lb, lw, sb, sw	SignExtend(Immed)	SiEx [15:0] = {Instr[15:0]};
		SiEx[31:16] = {16{Instr[15]}};
andi, ori	ZeroFill(Immed)	ZeFi [15:0] = Instr[15:0];
		ZeFi [31:16] = 16'b0;
b,beq,bne	SignExtend(Immed)<<2	SiEx [15:0] = {Instr[15:0]};
		SiEx[31:16] = {16{Instr[15]}}; shiftSiEx = SiEx<<2;

A3. ALUSTAGE

Το module αυτό είναι υπεύθυνο για την εκτέλεση αριθμητικών και λογικών πράξεων. Αποτελείται από μία αριθμητική και λογική μονάδα (ALU) και έναν πολυπλέκτη. Έχει σαν είσοδο τις τιμές RF_A, RF_B, Immed και τα σήματα ελέγχου ALU_Bin_sel και ALU_func. Στην έξοδο του έχει το αποτέλεσμα της πράξης (ALU_Out) και το σήμα Zero το οποίο ενεργοποιείται όταν το αποτέλεσμα της πράξης είναι μηδέν.

Η πρώτη είσοδος της ALU είναι η τιμή RF_A ενώ η δεύτερη είναι RF_B ή Immed σύμφωνα με το σήμα ελέγχου ALU_Bin_sel. Τέλος, η πράξη που εκτελείται στην μονάδα καθορίζεται από το σήμα ALU func.

A4. MEMSTAGE

Το module αυτό αποτελείται από μία μνήμη RAM και είναι υπεύθυνο για την εγγραφή και την ανάγνωση δεδομένων της μνήμης. Έχει ως είσοδο το αποτέλεσμα ALU_Out της προηγούμενης βαθμίδας την τιμή του καταχωρητή RF_B και ένα σήμα ελέγχου MEM_WrEn.

Όταν το MEM_WrEn είναι ενεργοποιημένο γράφουμε στην διεύθυνση μνήμης [ALU_Out] (MEM[ALU_Out]) τα δεδομένα RF_B, ενώ όταν είναι απενεργοποιημένο διαβάζουμε τα δεδομένα MEM[ALU_Out].

Επιπλέον modules που χρειάστηκαν για την υλοποίηση των παραπάνω βαθμίδων:

Mux modules

Σε διάφορα σημεία της δημιουργίας του datapath ήταν απαραίτητη η χρήση διάφορων πολυπλεκτών. Για αυτό φτιάξαμε τα εξής modules:

- 1. mux2to1 (δύο είσοδοι των 32 bit, μία έξοδος των 32 bit)
- 2. mux2to1_5bit (δύο είσοδοι των 5 bit, μία έξοδος των 5 bit)
- 3. mux32to1 (τριάντα δύο είσοδοι των 32 bit, μία έξοδος των 32 bit)

Register Module

Το module αυτό αποτελεί έναν 32 bit καταχωρητή. Τα δεδομένα στην είσοδο του καταχωρητή εγγράφονται σε κάθε νέο κύκλο ρολογιού (posedge Clk) εφόσον το σήμα WrEn είναι ενεργοποιημένο.

Register File module

Το αρχείο καταχωρητών αποτελείται από ένα decoder module, 32 register modules και δύο mux32to1 modules. Σκοπός του είναι η εγγραφή και η ανάγνωση των δεδομένων καταχωρητών.

Alu module

To module αυτό είναι υπεύθυνο για την εκτέλεση αριθμητικών και λογικών πράξεων.

Memory modules

Για την δημιουργία του επεξεργαστή ήταν αναγκαία η χρήση μίας μνήμης ROM και μίας μνήμης RAM. Η πρώτη αρχικοποιείται με τις εντολές προς εκτέλεση από το αρχείο rom.data, ενώ η δεύτερη χρησιμοποιείται για την αποθήκευση των αποτελεσμάτων συγκεκριμένων εντολών.

B. CONTROL

Το συγκεκριμένο module αποτελεί την μονάδα ελέγχου του datapath και είναι υπεύθυνο για την αναγνώριση της εντολής και την ρύθμιση των σημάτων ελέγχου. Δέχεται σας είσοδο την εντολή Instr που βγαίνει από την βαθμίδα IFSTAGE του datapath και το σήμα εξόδου Zero της βαθμίδας ALUSTAGE. Ανάλογα με την εντολή, το control δίνει στην έξοδο τα κατάλληλα σήματα για να εκτελεστεί σωστά η εντολή στο datapath.

Ανάλυση του τρόπου λειτουργείας του control

Η αναγνώριση της κάθε εντολής γίνεται με βάση το opcode της που ισούται με το Instr[31:26] και αποθηκεύεται σε έναν ενδιάμεσο καταχωρητή. Οι βασικές κατηγορίες εντολών είναι:

- 1) Εντολές αριθμητικών και λογικών πράξεων
 - a) Πράξεις μόνο με καταχωρητή/ες: add, sub, and, not, or, shr, shl, sla,rol, ror
 - b) Πράξεις με καταχωρητή και Immediate: li, addi, andi, ori
- 2) Εντολές διακλάδωσης: b, beq, bne
- 3) Εντολές μνήμης
 - a) Εντολές ανάγνωσης: *lb, lw* b) Εντολές εγγραφής: *sb, sw*

Καθορισμός των σημάτων ελέγχου ανάλογα με το είδος τις εντολής:

1a. Πράξεις μόνο με καταχωρητή/ες

Βαθμίδα	Σήμα Ελέγχου	Τιμή	Σχόλια
IFSTAGE	PC_sel	0	Διάβασμα αμέσως επόμενης εντολής ,
	PC_LdEn	1	PC = PC + 4
DECSTAGE	RF_B_sel	0	Επιλογή καταχωρητή rt
	RF_WrEn	1	Εγγραφή στο regfile
	RF_WrData_sel	1	RF[rd] = ALU_Out
ALUSTAGE	ALU_Bin_sel	0	Πράξη στην ALU με RF_B
	ALU_func	Instr[3:0]	Επιλογή πράξης
MEMSTAGE	Mem_WrEn	0	Δεν γράφουμε στην μνήμη

1b. Πράξεις με καταχωρητή και Immediate

Βαθμίδα	Σήμα Ελέγχου	Τιμή	Σχόλια
IFSTAGE	PC_sel	0	Διάβασμα αμέσως επόμενης εντολής,
	PC_LdEn	1	PC = PC + 4
DECSTAGE	RF_B_sel	1	Επιλογή καταχωρητή rd
	RF_WrEn	1	Εγγραφή στο regfile
	RF_WrData_sel	1	RF[rd] = ALU_Out
ALUSTAGE	ALU_Bin_sel	1	Πράξη στην ALU με Immed
	ALU_func	0	Για την <i>li</i> *
		opcode[3:0]	Για τις addi, andi, ori
MEMSTAGE	Mem_WrEn	0	Δεν γράφουμε στην μνήμη

^{*}στην εντολή <Ii>>: ALU_Out = RF[rs] + Immed = RF[0] + Immed = Immed. Στην συγκεκριμένη περίπτωση ο καταχωρητής rs (Instr(25-21)) είναι πάντα ο \$0 του register file ο οποίος έχει συνεχώς την έξοδο μηδέν.

2. Εντολές διακλάδωσης

Eντολή branch

Βαθμίδα	Σήμα Ελέγχου	Τιμή	Σχόλια
IFSTAGE	PC_sel	1	Διάβασμα επόμενης εντολής ,
	PC_LdEn	1	PC = PC + 4 + Immed
DECSTAGE	RF_B_sel	0	Δεν μας ενδιαφέρει
	RF_WrEn	0	Δεν γράφουμε στο regfile
	RF_WrData_sel	0	Δεν μας ενδιαφέρει
ALUSTAGE	ALU_Bin_sel	0	Δεν μας ενδιαφέρει
	ALU_func	0	Δεν μας ενδιαφέρει
MEMSTAGE	Mem_WrEn	0	Δεν γράφουμε στην μνήμη

Eντολές branch <beq> και

 kαι

Βαθμίδα	Σήμα Ελέγχου	Τιμή	Σχόλια
IFSTAGE	PC_sel	0ή1	 /beq>:
	PC_LdEn	1	if(zero)->PC_sel=1PC=PC+4 +Immed
			else -> PC_sel = 0PC=PC+4
			if(!zero)->PC_sel=1PC=PC+4 +Immed
			else -> PC_sel = 0PC=PC+4
DECSTAGE	RF_B_sel	1	Επιλογή καταχωρητή rd για σύγκριση
	RF_WrEn	0	Δεν μας ενδιαφέρει
	RF_WrData_sel	0	Δεν μας ενδιαφέρει
ALUSTAGE	ALU_Bin_sel	0	Πράξη στην ALU με RF_B
	ALU_func	1	Επιλογή πράξης (αφαίρεση για σύγκριση)
MEMSTAGE	Mem_WrEn	0	Δεν γράφουμε στην μνήμη

3a. Εντολές ανάγνωσης από την μνήμη

Βαθμίδα	Σήμα Ελέγχου	Τιμή	Σχόλια
IFSTAGE	PC_sel	0	Διάβασμα αμέσως επόμενης εντολής ,
	PC_LdEn	1	PC = PC + 4
DECSTAGE	RF_B_sel	1	Επιλογή καταχωρητή rd
	RF_WrEn	1	Εγγραφή στο regfile
	RF_WrData_sel	0	RF[rd] = MEM_Out*
ALUSTAGE	ALU_Bin_sel	1	Πράξη στην ALU με Immed
	ALU_func	0	Πρόσθεση RF[rs] + Immed
MEMSTAGE	Mem_WrEn	0	Δεν γράφουμε στην μνήμη

^{*}Η έξοδος της μνήμης στις εντολές ανάγνωσης είναι MEM_Out = M[ALU_Out] = M[RF[rs] + Immed]. Στην εντολή <Ib> όμως το MEM_Out τροποποιείται και η νέα του δομή είναι η εξής:

ZeroFill(31 downto 8) & MEM[RF[rs] + SignExtend(Imm)](7 downto 0) και σε Verilog: {24'd0,MEM out[7:0] }

Η παραπάνω μετατροπή γίνεται στο <u>DECSTAGE</u> σύμφωνα με το <u>opcode</u>.

3b. Εντολές εγγραφής στην μνήμη

Βαθμίδα	Σήμα Ελέγχου	Τιμή	Σχόλια
IFSTAGE	PC_sel	0	Διάβασμα αμέσως επόμενης εντολής ,
	PC_LdEn	1	PC = PC + 4
DECSTAGE	RF_B_sel	1	Επιλογή καταχωρητή rd
	RF_WrEn	0	Δεν μας ενδιαφέρει
	RF_WrData_sel	0	Δεν μας ενδιαφέρει
ALUSTAGE	ALU_Bin_sel	1	Πράξη στην ALU με Immed
	ALU_func	0	Πρόσθεση RF[rs] + Immed
MEMSTAGE	Mem_WrEn	1	Γράφουμε στην μνήμη*

^{*}Τα δεδομένα εγγραφής στην είσοδο της μνήμης είναι η έξοδος RF_B του register file. Στην συγκεκριμένη περίπτωση έχουμε MEM_DataIn = RF[rd]. Στην εντολή $\langle sb \rangle$ όμως το MEM_DataIn τροποποιείται και η νέα του δομή είναι η εξής:

ZeroFill(31 downto 8) & RF[rd] (7 downto 0)

και σε Verilog: {24'd0,wRF_B[7:0]}

Η παραπάνω μετατροπή γίνεται στο <u>DECSTAGE</u> σύμφωνα με το <u>opcode</u>.

Processor

O processor αποτελεί το top module της σύνθεσης μας. Σκοπός του είναι η σύνδεση του control με το datapath και η παραγωγή κύκλων ρολογιού (Clk). Έχει ως είσοδο ένα σήμα reset και στην έξοδο του τα ALU_Out, MEM_Out, και την τιμή προς αποθήκευση στον RF[rd].

<u>Reset</u>: Το σήμα αυτό όταν είναι high ο PC register μηδενίζεται και ξεκινάει η ανάγνωση της μνήμης ROM από την αρχή. Όσο παραμένει low, ο PC αυξάνεται σε κάθε κύκλο ρολογιού.

<u>Clk</u>: Με το σήμα αυτό επιτυγχάνεται ο συγχρονισμός όλων των βαθμίδων. Πιο συγκεκριμένα, είναι απαραίτητο για τα modules PCregister, ROM, Register File και RAM.

ΠΑΡΑΤΗΡΗΣΕΙΣ:

- 1. Κάθε εντολή χρειάζεται έναν κύκλο ρολογιού για να εκτελεστεί. Για να αναλύσουμε σωστά τον χρόνο που χρειάζονται οι εντολές διακρίνουμε τις εξής κατηγορίες:
 - a. Εντολές που δεν χρησιμοποιούν την μνήμη RAM
 - b. Εντολές που χρησιμοποιούν την μνήμη RAM

Στην (a) περίπτωση το Instruction Fetch πραγματοποιείται με την άνοδο του ρολογιού και μέχρι την επόμενη άνοδο, γίνεται η πράξη που δηλώνει η εντολή και τα δεδομένα του αποτελέσματος περιμένουν να γραφτούν στον Register File. Ένας καταχωρητής γράφει τα δεδομένα στην άνοδο του ρολογιού όπως φαίνεται και στον κώδικα της Verilog:

Όταν έρθει το επόμενο posedge Clk ταυτόχρονα αλλάζει η κατάσταση του WE (RF_WrEn) σύμφωνα με την επόμενη εντολή. Έτσι, για να μην υπάρξει λάθος στα δεδομένα εγγραφής στο always block του καταχωρητή έχει γίνει non-blocking assignement.

Στην (b) περίπτωση το Instruction Fetch πραγματοποιείται πάλι με την άνοδο του ρολογιού, γίνεται η πράξη που δηλώνει η εντολή και τα δεδομένα του αποτελέσματος περιμένουν είτε να γραφτούν στην μνήμη είτε να χρησιμοποιηθούν για ανάγνωση της μνήμης. Προκειμένου να υπάρξει συγχρονισμός ορίσαμε την

μνήμη RAM να λειτουργεί στην κάθοδο του ρολογιού. Αυτό βέβαια, στις εντολές που γράφουνε στην μνήμη (sb, sw) δεν ήταν απαραίτητο λόγω του non-blocking assignement. Παρατηρήσαμε ότι στις εντολές ανάγνωσης (lb, lw) τα δεδομένα της εξόδου της μνήμης έπρεπε να φτάσουν στην είσοδο του RF στον ίδιο κύκλο ρολογιού ώστε να σήματα ελέγχου να μην έχουν αλλάξει με βάση την επόμενη εντολή, ειδικά στην εντολή < lb > όπου το MEM_Out τροποποιείται σύμφωνα με το opcode. Οπότε στον μισό κύκλο ρολογιού εκτελείται η πράξη της εντολής και στον άλλον μισό χρησιμοποιείται η μνήμη και ο RF.

2. Παρατηρήσαμε ότι υπήρχε καθυστέρηση ίση με έναν κύκλο ρολογιού μεταξύ της εξόδου του PC register και της εξόδου της μνήμης ROM. Αυτό συνέβαινε, λόγω της λειτουργίας και των δύο module στην άνοδο και μόνο του ρολογιού. Έτσι, συγχρονίσαμε την μνήμη με βάση την έξοδο του PC. Όταν η νέα διεύθυνση βγει από τον PC (με βάση το Clk) η μνήμη δεν καθυστερεί και βγάζει την επόμενη εντολή. Για να το πετύχουμε αυτό ορίσαμε την μνήμη να λειτουργεί με always (*).