11장 순환 신경망

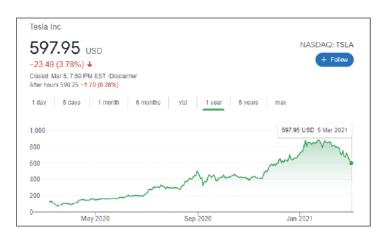


- 순환 신경망의 작동 원리를 이해한다.
- 순환 신경망을 이용하여서 사인파를 예측하는 프로그램을 작성해본다.
- 순환 신경망을 이용하여서 주가를 예측하는 프로그램을 작성해본다.



순차 데이터(시계열 데이터)

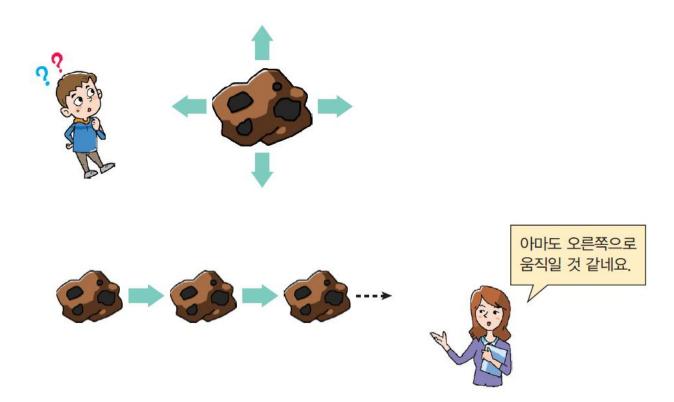
- 순차데이터란, 순서가 있는 데이터이다. 시간적인 순서도 가능하고 공간 적인 순서도 가능하다.
- 주식 가격이나 텍스트 데이터, 오디오 데이터





순차 데이터

순차 데이터를 처리하여 정확한 예측을 하려면, 과거의 데이터를 어느 정도 기억하고 있어야 한다.



교준 신경망 vs 순환 신경망

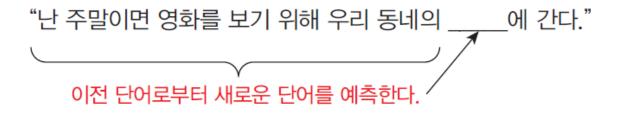
- 우리가 앞에서 학습한 표준 신경망을 사용하여도 어느 정도 예측이 가능하지만, 표준 신경망은 멀리 떨어진 과거의 데이터를 잘 기억하지는 못한다.
- 표준 신경망의 구조를 순차 데이터를 잘 처리하게끔 변경하는 것이 필요하다. 이것이 바로 순환 신경망(RNN: recurrent neural network)이다.

순환 신경망의 응용 분야

분야	형태	최종 결과물
음성 인식	++++++	What are recurrent neural network?
감정 분석	"It is my favorite time travel sci-fi"	****
자동 번역	"순환 신경망이란 무엇인가?"	"What is Recurrent Neural Network?"

주체적인 예

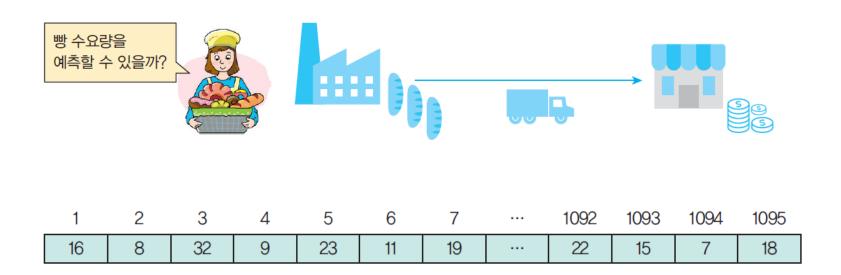
• 문장 중의 빈칸을 예측하는 문제를 생각해보자.



- 순환 신경망의 기능
 - 가변 길이의 입력을 처리할 수 있어야 한다.
 - 장기 의존성을 추적할 수 있어야 한다.
 - 순서에 대한 정보를 유지해야 한다.
 - 시퀀스 전체의 파라미터를 공유할 수 있어야 한다.

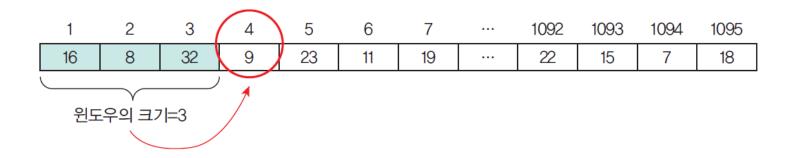
순환 데이터의 이해

순환 데이터: 본격적으로 순환 신경망을 학습시키는 데 사용되는 데이터



순환 데이터

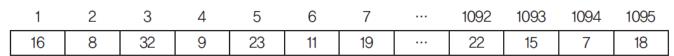
 순환 신경망을 학습시키려면 위의 데이터를 일정한 길이로 잘라서 여러 개의 훈련 샘플을 만들어야 한다



순환 데이터

• 전체 데이터를 다음과 같이, 크기가 3인 샘플과 정답으로 분리하게 된다

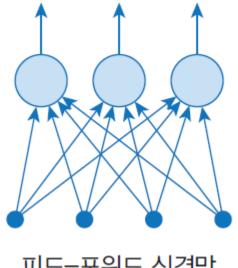
샘플 번호	x(입력)	y(정답)
1	[16, 8, 32]	[9]
2	[8, 32, 9]	[23]
3	[32, 9, 23]	[11]
1092	[22, 15, 7]	[18]



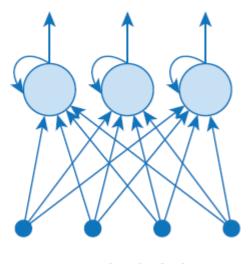




피드-포워드 신경망(feed-forward neural network) vs RNN

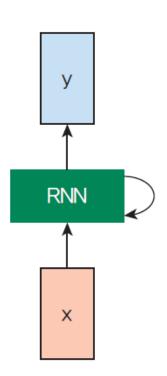


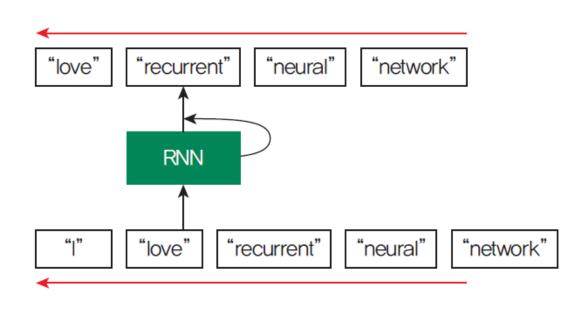
피드-포워드 신경망



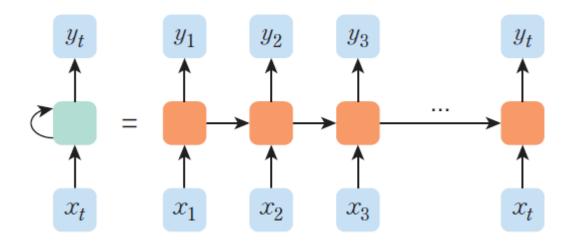
순환 신경망

다음 단어를 예측하는 RNN





순환 신경망을 펼쳐 놓은 그림



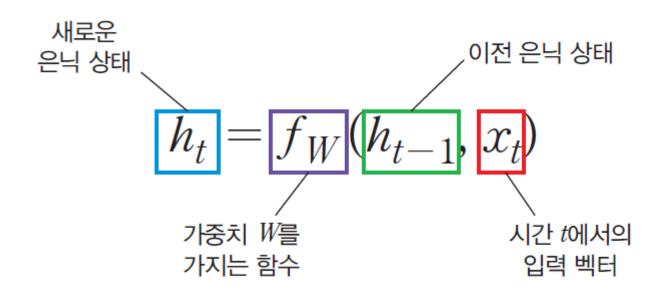


NOTE 은닉 상태, 입력 벡터, 출력 벡터

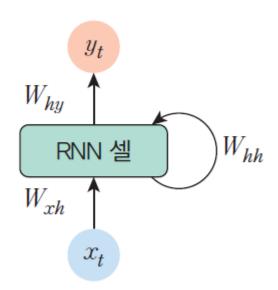
지금까지는 은닉층이란 용어를 사용했지만, 순환 신경망에서는 은닉 상태라는 용어를 주로 사용한다. 또 입력 층, 출력층보다는 입력 벡터, 출력 벡터라고 한다. 만약 주가 예측 신경망에서 지난 3일치의 데이터를 가지고, 다음 날짜의 주가를 예측한다면, 입력 벡터의 크기는 3일 것이다.



• 활성화 함수로는 tanh 함수를 주로 사용한다.



RNN의 동작



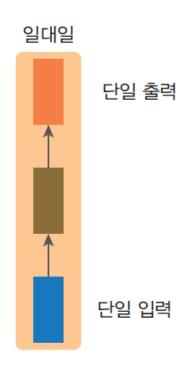
- 입력 벡터: x_t
- 출력 벡터: $y_t = f(W_{hy}h_t)$
 - 은닉 상태: h_t = $\tanh(W_{xh}x_t + W_{hh}h_{t-1})$



- 일대일(One to One)
- 일대다(One to Many)
- 다대일(Many to One)
- 다대다(Many to Many)

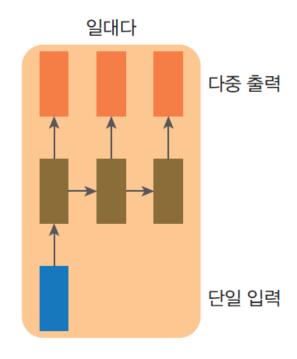
일대일(One to One)

• 단일 입력과 단일 출력이 있는 가장 일반적인 신경망이다. 많은 머신 러닝 문제에 사용된다. 이것을 보통 "Vanilla Neural Network"이라고 한다.



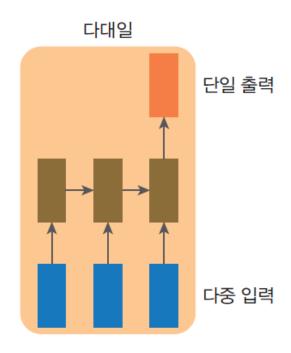
일대다(One to Many)

하나의 입력을 받아서 많은 수의 출력을 한다. 가장 좋은 예가 이미지 캡션을 생성하는 RNN이다. 하나의 이미지가 입력되면 이미지를 가장 잘 설명하는 캡션들이 생성된다.



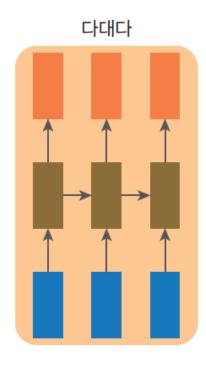
다대일(Many to One)

 이 RNN은 일련의 입력을 받아 단일 출력을 생성한다. 예를 들어서 감정 (Sentiment) 분석 신경망이 이 타입에 속한다. 감성 분석 신경망은 주어 진 문장들이 긍정적 또는 부정적 감정인지를 분류한다.

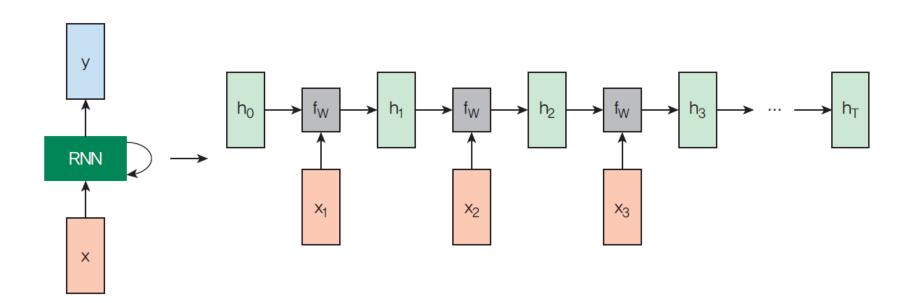


다다(Many to Many)

이 RNN은 많은 수의 입력을 받아 많은 수의 출력을 생성한다. 기계 번역이 가장 좋은 예이다. 기계 번역에서는 단어들을 다른 단어들로 계속 출력하게 된다.

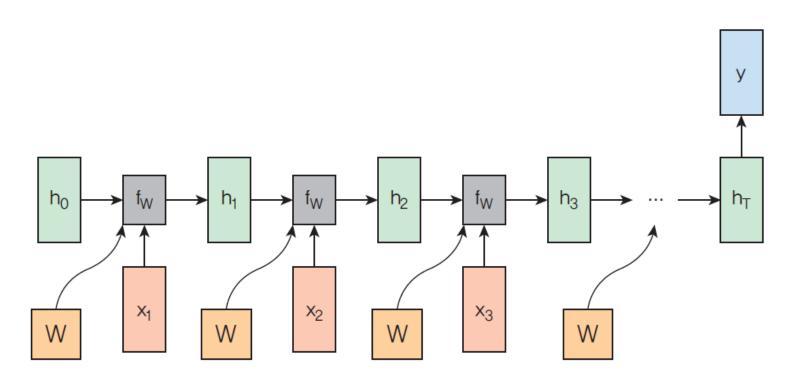


RNN의 순방향 패스

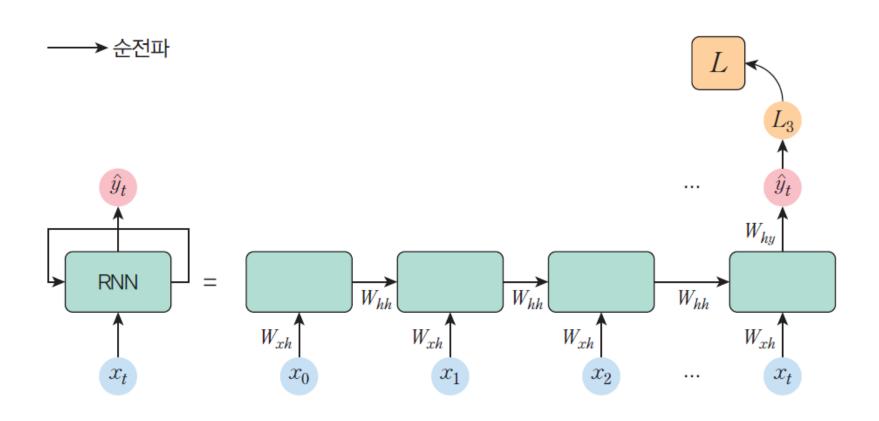


RNN의 순방향 패스

우리는 다대일(many-toone) 방식을 선택하자. 즉 맨 끝에서 하나의 출력만 생성된다.



RNN의 순방향 패스



```
hidden_state = [ 0, 0, 0, 0 ]
sentence = [ "I", "love", "recurrent", "neural" ]
```

for word in sentence:

```
hidden_state = np.tanh(np.dot(Wxh, word) + np.dot(Whh, hidden_state))
prediction = f(np.dot(Wxh, word) + np.dot(Why, hidden_state))
```

print(prediction) # "network"이 되어야 한다.

가상적인 알고리즘

케라스에서의 RNN

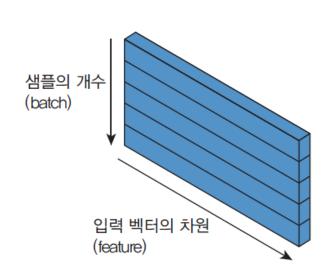
```
inputs = np.random.random([32, 10, 8]).astype(np.float32)
```

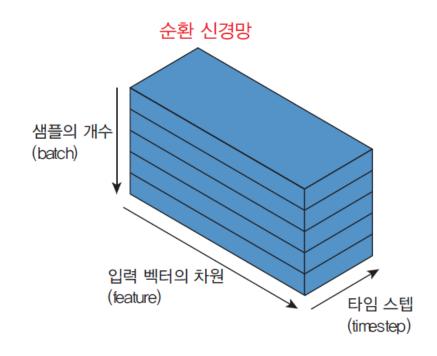
```
simple_rnn = tf.keras.layers.SimpleRNN(4) # 4개의 셀
output = simple_rnn(inputs) # output은 최종 은닉 상태로 `[32, 4]` 형상이다.
```

- SimpleRNN(4)와 같이 호출하면 셀이 4개인 RNN 레이어가 만들어진다.
 SimpleRNN의 입력은 [batch, timesteps, feature]과 같은 형상을 가지는
 는 3차원 텐서라고 간주된다.
- 위의 코드에서는 [32, 10, 8]이다. 즉 32개의 샘플이고 각 샘플당 10개의 시계열 데이터가 있다.
- 하나의 데이터는 8개의 실수로 이루어진다

RNN에서의 입력 형상

피드-포워드 신경망

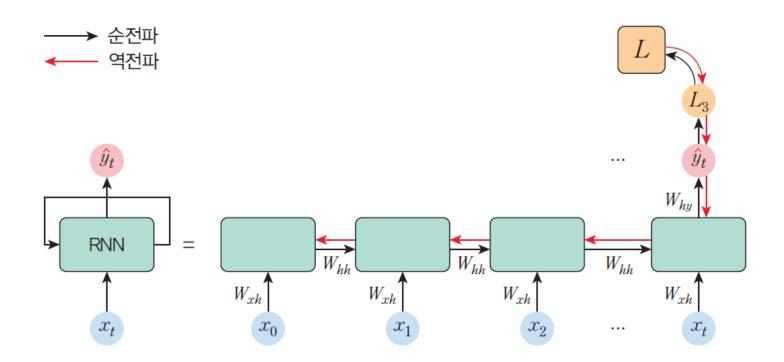




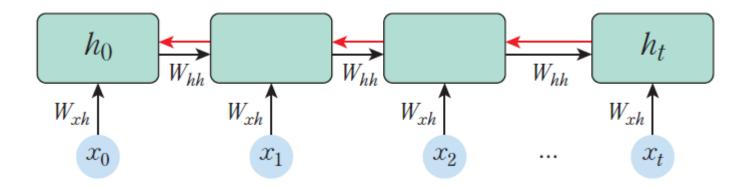
에모리 셀의 각 시점에서의 모든 은닉 상태값을 반환받고 싶으면

시간에 따른 역전파(BPTT)

- 순환 신경망에서는 계층을 통해 오류를 역전파하는 대신, 시간을 거슬러 올라가면서 그래디언트를 역전파한다.
- 이것을 BPTT(Backpropagation Through Time)라고 한다.

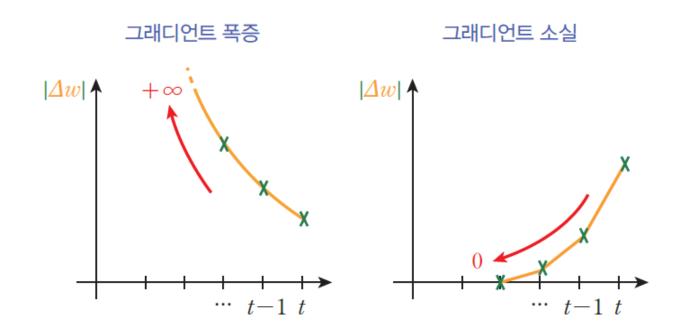


グ그래디언트 역전파 과정



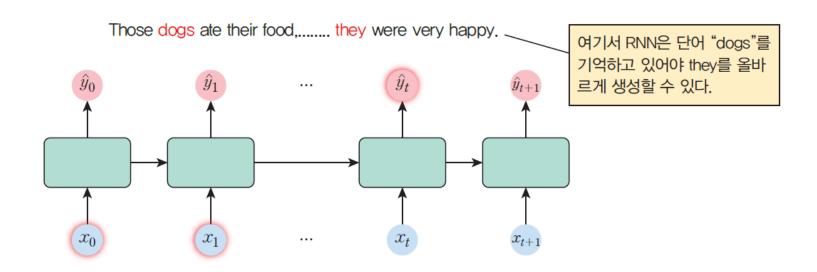
문제 발생

- 1보다 작은 값이 여러 번 곱해지는 경우 → 그래디언트가 점점 작아지다 가 사라지게 된다.
- 1보다 큰 값이 여러 번 곱해지는 경우 → 그래디언트가 폭발적으로 증가 한다.



그래디언트 소실 문제

그래디언트가 소실되면 학습이 진행되어도 먼 거리의 의존 관계는 파악하지 못하고 근거리의 의존 관계만을 중시하게 된다.

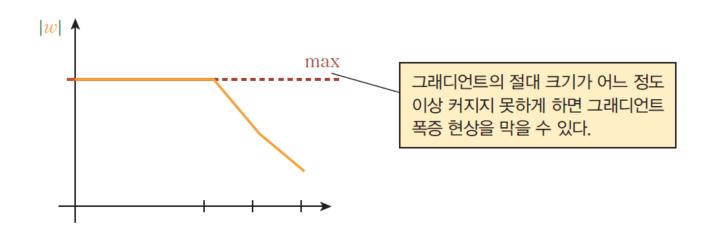


그래디언트 소실 방안

- 피드-포워드 신경망과 마찬가지로 활성화 함수를 ReLU로 바꾸면 도움이 된다.
- 또 다른 해결책으로는 가중치를 단위 행렬로 초기화하는 방법이 있다. 바이어스는 0으로 초기화하는 것도 도움이 된다.
- 또 하나의 해결책은 보다 복잡한 순환 유닛인 LSTM이나 GRU 같은 Gated Cell을 사용하는 것이다.
- 이들 게이트들은 어떤 정보를 지나가게 할 것인지를 제어할 수 있어서 장 기적으로 기억할 수 있다.

☼그래디언트 폭증 방안

 그래디언트 폭증은 그래디언트가 너무 커지는 것이다. 이때는 그래디언트 를 일정 크기 이상 커지지 못하게 하는 방법이 많이 사용된다.

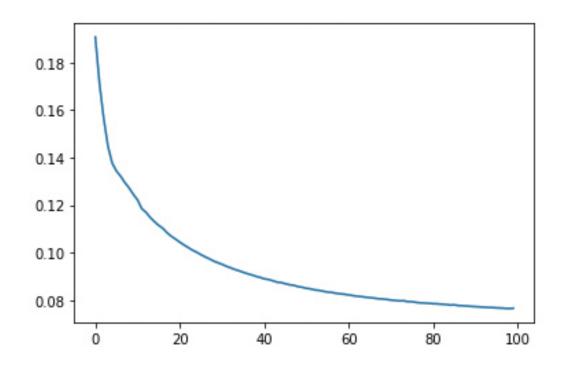


에제: 사인파 예측 프로그램

```
import numpy as np
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import SimpleRNN
from tensorflow.keras.layers import Dense
import matplotlib.pyplot as plt
def make_sample(data, window):
  train = []
                                                     # 공백 리스트 생성
  target = []
  for i in range(len(data)-window):
                                            # 데이터의 길이만큼 반복
    train.append(data[i:i+window])
                                           # i부터 (i+window-1) 까지를 저장
                                            # (i+window) 번째 요소는 정답
    target.append(data[i+window])
                                            # 파이썬 리스트를 넘파이로 변환
  return np.array(train), np.array(target)
seq_data = []
for i in np.arange(0, 1000):
  seq_data += [[np.sin( np.pi * i* 0.01 )]]
X, y = make_sample(seq_data, 10)
                                            #윈도우 크기=10
```

```
model = Sequential()
model.add(SimpleRNN(10, activation='tanh', input_shape=(10,1)))
model.add(Dense(1, activation='tanh'))
model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
history = model.fit(X, y, epochs=100, verbose=1)
plt.plot(history.history['loss'], label="loss")
plt.show()
```

실행 결과

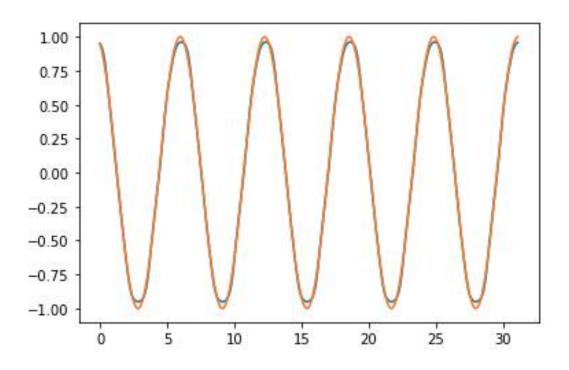


예제: 사인파 예측 프로그램

```
seq_data = []
for i in np.arange(0, 1000): # 테스트 샘플 생성
    seq_data += [[np.cos( np.pi * i* 0.01 )]]
X, y = make_sample(seq_data, 10) # 윈도우 크기=10

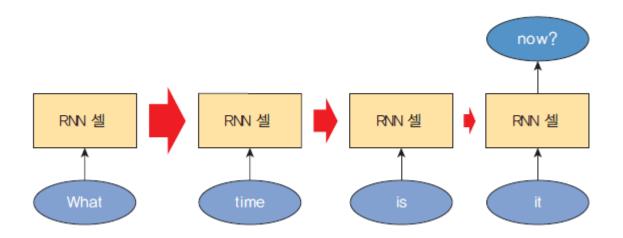
y_pred = model.predict(X, verbose=0) # 테스트 예측값
plt.plot(np.pi * np.arange(0, 990)*0.01, y_pred )
plt.plot(np.pi * np.arange(0, 990)*0.01, y)
plt.show()
```

실행 결과



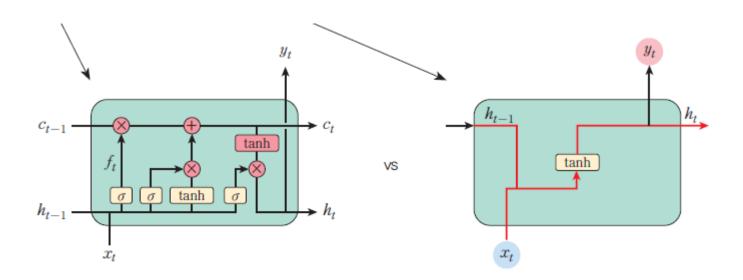
LSTM 신경망

- RNN에서는 그래디언트 소실 현상 때문에 초반의 입력은 뒤로 갈수록 점점 손실된다.
- RNN이 초반의 입력을 기억 못 한다면 다음 단어를 엉뚱하게 예측할 것이다. 이것을 장기 의존성 문제라고 한다.



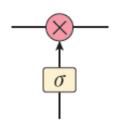
LSTM(Long short-term memory)

- LSTM은 기존 RNN을 훈련할 때 발생할 수 있는 그래디언트 소실 문제를 해결하기 위해 개발되었다.
- LSTM 유닛은 셀, 입력 게이트, 출력 게이트, 삭제 게이트로 구성된다.
- 셀은 임의의 시점에 대한 값을 기억하고 세 개의 게이트(입력 게이트, 망각 게이트, 출력 게이트)는 셀로 들어오고 나가는 정보의 흐름을 조절한다.

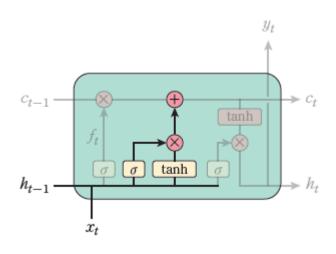




• LSTM의 주된 빌딩 블록은 게이트(gate)이다. LSTM 안의 정보들은 게이트를 통하여 추가되거나 삭제된다.



저장 연산은 셀 상태에 관련있는, 새로 운 정보를 저장

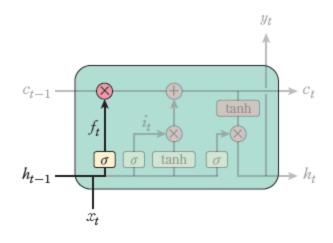


$$i_{t} = \sigma(W_{xi}x_{t} + W_{hi}h_{t-1})$$

$$g_{t} = \tanh(W_{xg}x_{t} + W_{hg}h_{t-1})$$

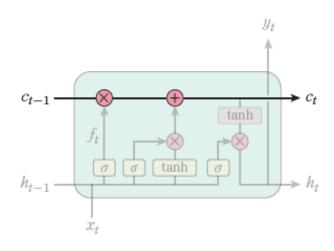
삭제 연산은 예전 상태 중에서 일부 관 련이 없는 정보를 지우는 것

 삭제 게이트는 기억을 삭제하기 위한 게이트이다. 현재 시점의 입력 xt와 이전 은닉상태 ht-1이 시그모이드 함수를 거친다. 0과 1 사이의 값이 출력되는데 이 값이 바로 셀 상태에서 삭제를결정하는 값이다. 0에 가까우면 기억이 많이 삭제 될 것이고 1에 가까우면 정보들이 많이 살아남는다.



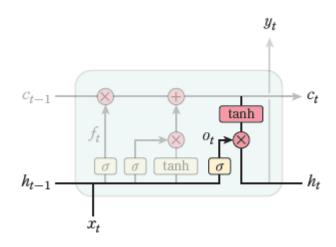
업데이트 연산은 선택적으로 셀 상태 값을 업데이트하는 것

- LSTM에서 장기 기억이 저장되는 곳이 셀 상태 ct이다. 여기서는 셀 상태를 계산한다. 먼저 셀상태에 삭제 게이트를 통하여 들어온 값을 곱해서 일부 기억을 삭제한다. 여기에 입력 게이트를 통한 값을 더해준다. 즉 입력 게이트에서 선택된기억이 추가되는 것이다.
- 삭제 게이트는 이전 시점의 입력을 얼마나 기억할지를 결정하고, 입력 게이트는 현재 시점의 입력을 얼마나 기억할지를 결정한다.



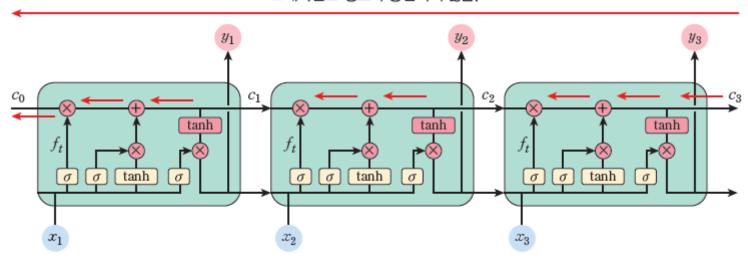
출력 연산

 출력 게이트는 현재 시점의 입력값과 이전 시점의 은닉 상태에 시그모이 드 함수를 적용한다. 시그모이드 함수의 결과 값은 다음 시점의 은닉 상태 를 결정하는 일에 사용된다.





그래디언트 정보가 중단되지 않음!



케라스에서의 LSTM

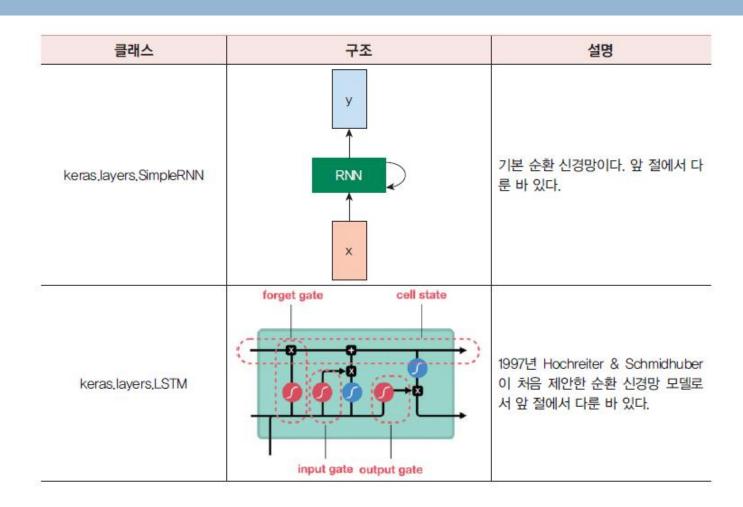
```
inputs = tf.random.normal([32, 10, 8])

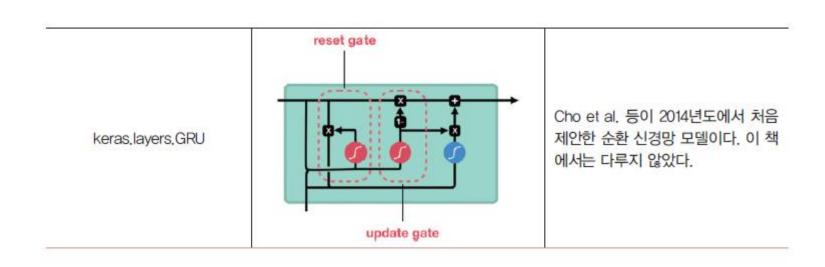
lstm = tf.keras.layers.LSTM(4) # 4개의 셀을 가진다.
output = lstm(inputs)

print(output.shape)
print(output)
```

(32, 4)

에게: Keras를 이용한 주가 예측





```
import FinanceDataReader as fdr
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import pandas as pd
samsung = fdr.DataReader('005930', '2016')
print(samsung)
openValues = samsung[['Open']]
from sklearn.preprocessing import MinMaxScaler
scaler = MinMaxScaler(feature_range = (0, 1))
scaled = scaler.fit_transform(openValues)
TEST_SIZE = 200
train_data = scaled[:-TEST_SIZE]
test_data = scaled[-TEST_SIZE:]
```

```
def make_sample(data, window):
    train = []
    target = []
    for i in range(len(data)-window):
        train.append(data[i:i+window])
        target.append(data[i+window])
    return np.array(train), np.array(target)

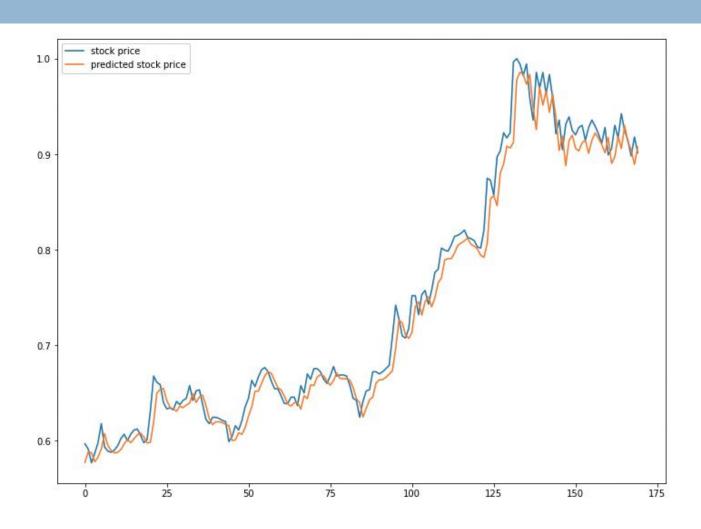
X_train, y_train = make_sample(train_data, 30)
```

```
from tensorflow.keras.models import Sequential
from tensorflow.keras.layers import Dense
from tensorflow.keras.layers import LSTM
model = Sequential()
model.add(LSTM(16,
          input_shape=(X_train.shape[1], 1),
          activation='tanh',
          return_sequences=False)
model.add(Dense(1))
model.compile(optimizer = 'adam', loss = 'mean_squared_error')
model.fit(X_train, y_train, epochs = 100, batch_size = 16)
```

```
X_test, y_test = make_sample(test_data, 30)
pred = model.predict(X_test)

import matplotlib.pyplot as plt
plt.figure(figsize=(12, 9))
plt.plot(y_test, label='stock price')
plt.plot(pred, label='predicted stock price')
plt.legend()
plt.show()
```

실행 결과





- RNN(Recurrent Neural Network)은 시계열 또는 자연어와 같은 시퀀스 데이터
 를 모델링하는 데 강력한 신경망이다.
- RNN은 시간을 통하여 오차를 역전파하여 학습한다. 이것을 시간에 따른 역전파 (BPTT)라고 한다.
- Keras에는 세 가지 내장 RNN 레이어가 있다. keras.layers.SimpleRNN는 이전 시간 단계의 출력이 다음 시간단계로 공급되는 완전히 연결된 RNN이다. keras.layers.GRU는 Cho et al. 등에 의하여 2014년에서 처음으로 제안되었다. keras.layers.LSTM은 1997년 Hochreiter & Schmidhuber에 의하여 처음으로 제안되었다.
- RNN은 음악 생성이나 기계 번역 등에 사용할 수 있고 주가 예측이나 텍스트 처리, 기후 예측과 같은 분야에도 사용할 수 있다.