# Aprendizagem de Máquina

Modelos Baseados em Árvores

Telmo de Menezes e Silva Filho tmfilho@gmail.com/telmo@de.ufpb.br www.de.ufpb.br



#### Sumário

Introdução

Árvores de Decisão para Classificação

Árvores de Decisão para Regressão

Importância dos Atributos

**Para Terminar** 



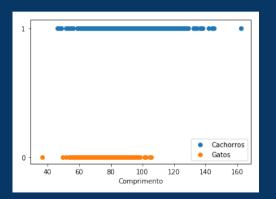
# Exemplo de conjunto de dados

O conjunto abaixo contém dados fictícios de cães e gatos:

	Comprimento (cm)	Altura (cm)	Peso (kg)	Classe
1	89,64	44,23	20,39	Cachorro
2	69,27	43,06	15,03	Cachorro
3	70,52	28,30	12,32	Cachorro
4	88,28	49,45	15,81	Cachorro
996	87,46	18,67	4,21	Gato
997	69,98	23,90	5,57	Gato
998	85,52	23,87	6,33	Gato
999	88,44	23,76	5,63	Gato



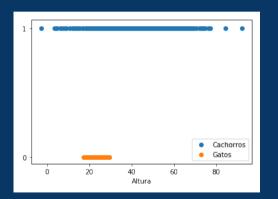
Uma forma intuitiva de categorizar novos exemplos como cães e gatos é observar as variáveis que os descrevem





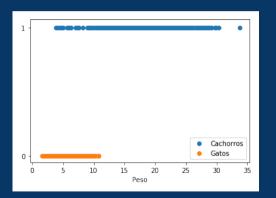


Uma forma intuitiva de categorizar novos exemplos como cães e gatos é observar as variáveis que os descrevem



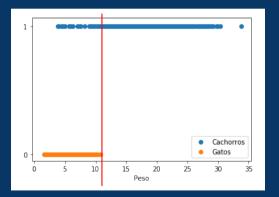


Uma forma intuitiva de categorizar novos exemplos como cães e gatos é observar as variáveis que os descrevem





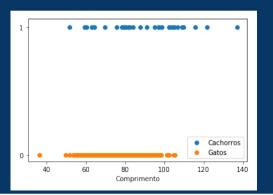
 Podemos definir um ponto de corte (10,8kg) em cima da variável Peso

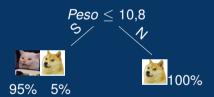






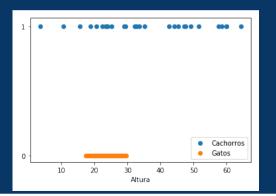
 Podemos agora tentar diferenciar os animais que têm menos de 10,8kg usando as outras duas variáveis







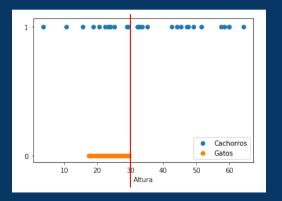
 Podemos agora tentar diferenciar os animais que têm menos de 10,8kg usando as outras duas variáveis







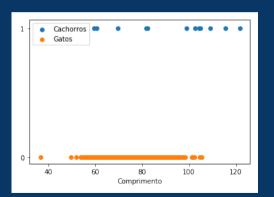
 Fazemos o próximo ponto de corte (30cm) usando a variável Altura







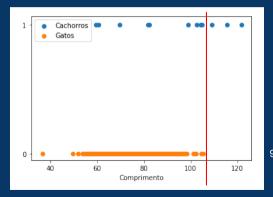
Por último, ficamos com a variável Comprimento







Por último, ficamos com a variável Comprimento







# Seguimos um algoritmo de forma natural

 Agora temos um modelo que nos permite categorizar novos exemplos

Exemplo: Peso: 10,7kg Altura: 46cm Comp: 110cm







# Seguimos um algoritmo de forma natural

 Agora temos um modelo que nos permite categorizar novos exemplos

Exemplo: Peso: 10,7kg Altura: 46cm Comp: 110cm







# Seguimos um algoritmo de forma natural

 Agora temos um modelo que nos permite categorizar novos exemplos

Exemplo: Peso: 10,7kg Altura: 46cm Comp: 110cm

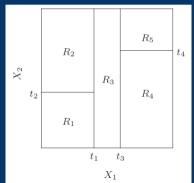








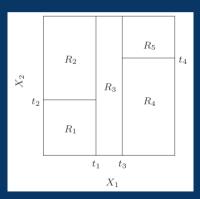
- Nos slides anteriores, construímos nossa árvore de decisão manualmente
- Para que o algoritmo seja útil, precisamos encontrar uma forma de escolher a variável e o ponto de corte a cada nível automaticamente
- Suponha que vamos dividir nosso conjunto de dados em M regiões  $R_1, R_2, \ldots, R_M$





Na região  $R_m$ , com  $N_m$  observações, podemos calcular a proporção da classe k

$$\hat{\rho}_{mk} = \frac{1}{N_m} \sum_{\mathbf{x}_i \in R_m} \mathbb{1}(y_i = k)$$





lacktriangle Na região  $R_m$ , com  $N_m$  observações, podemos calcular a proporção da classe k

$$\hat{\rho}_{mk} = \frac{1}{N_m} \sum_{\mathbf{x}_i \in R_m} \mathbb{1}(y_i = k)$$

lacktriangle Dadas novas observações na região  $R_m$ , iremos classificá-las de acordo com

$$\hat{y}(m) = \arg\max_{k} \hat{p}_{mk}$$



- Podemos então calcular o grau de "impureza" em uma região R<sub>m</sub> de várias formas diferentes
  - Taxa de erro:

$$Q_m = \frac{1}{N_m} \sum_{i \in R_m} \mathbb{1}(y_i \neq \hat{y}(m)) = 1 - \hat{p}_{mk}$$

Índice de Gini:

$$Q_m = \sum_{k=1}^K \hat{p}_{mk} (1 - \hat{p}_{mk})$$

Entropia cruzada:

$$Q_m = -\sum_{k=1}^K \hat{p}_{mk} \log \hat{p}_{mk}$$



- No caso binário, podemos a proporção da classe positiva de  $\hat{p}_m$  e as medidas viram
  - Taxa de erro:

$$Q_m = 1 - \max(\hat{p}_m, 1 - \hat{p}_m)$$

Índice de Gini:

$$Q_m = 2\hat{p}_m(1-\hat{p}_m)$$

Entropia cruzada:

$$Q_m = -\hat{p}_m \log \hat{p}_m - (1 - \hat{p}_m) \log (1 - \hat{p}_m)$$



# Por que Medimos a Impureza das Regiões?

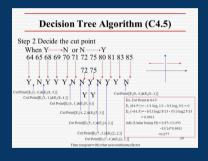
- Usamos a impureza para decidir que variável e que ponto de corte vamos usar no próximo nível da árvore
- Começando com todos os dados e dados uma variável j e um ponto de corte s, definimos um par de regiões  $R_1(j,s)=\{\mathbf{x}|x_j\leq s\}$  e  $R_2(j,s)=\{\mathbf{x}|x_j>s\}$
- Buscamos a variável j e o ponto de corte s que minimizam

$$\min_{j,s} \left( \frac{N_1 Q_1 + N_2 Q_2}{N_1 + N_2} \right)$$



# Por que Medimos a Impureza das Regiões?

Para encontrar j e s, podemos ordenar os valores observados de cada variável j
e testá-los sequencialmente como pontos de corte (ou selecionar aleatoriamente)



- Uma vez encontrada a melhor partição, fazemos o mesmo processo em cada região resultante
  - Recursão

## Controlando o Tamanho da Árvore

- Se não pararmos o processo de construção da árvore, ele seguirá até que todas as regiões sejam puras (podendo ser uma região por instância)
  - Ou até que não ocorra ganho de informação
  - Isso resulta em uma classificação perfeita dos dados de treinamento
  - Mas quão bem isso generaliza para dados fora do conjunto de treinamento?
- Podemos definir uma profundidade máxima para a árvore ou um número mínimo de instâncias em um nó
- Poda por custo-complexidade
  - https://medium.com/@sanchitamangale12/ decision-tree-pruning-cost-complexity-method-194666a5dd2f



# Estimação de Probabilidades de Classe

- Dado um nó de decisão  $R_m$  e a proporção de elementos da classe k,  $\hat{p}_{mk}$ , seria intuitivo estimarmos  $\hat{P}(Y = k | \mathbf{x} \in R_m) = \hat{p}_{mk}$ , quando  $\mathbf{x} \in R_m$
- ▶ No entanto, imagine que R<sub>m</sub> contém apenas 2 instâncias da mesma classe
  - Você se sentiria confortável de estimar uma probabilidade de classe  $\hat{P}(Y = k | \mathbf{x} \in R_m) = 1$  baseado em apenas 2 observações?
- Uma correção muito usada para esse problema é a suavização de Laplace (Laplace smoothing):

$$\hat{P}(Y = k | \mathbf{x} \in R_m) = \frac{\sum_{\mathbf{x}_i \in R_m} \mathbb{1}(y_i = k) + 1}{N_m + K}$$



# Árvores de Decisão para Regressão



# Árvores de Decisão para Regressão

- Na tarefa de regressão, construímos a árvore de decisão da mesma forma, ou seja, reduzindo a impureza dos nós recursivamente
- Podemos medir a impureza em cada região usando a soma das diferenças quadráticas

$$Q_m = \sum_{i \in R_m} (y_i - \hat{y}(m))^2$$

Naturalmente, para minimizar esse valor, o  $\hat{y}(m)$  ideal para a região  $R_m$  é

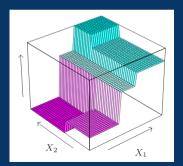
$$\hat{y}(m) = \frac{\sum_{i \in R_m} y_i}{N_m}$$



# Árvores de Decisão para Regressão

- Podemos então construir a árvore exatamente como fazemos para a tarefa de classificação
- Buscamos a variável j e o ponto de corte s que minimizam

$$\min_{j,s} \left( \frac{N_1 Q_1 + N_2 Q_2}{N_1 + N_2} \right)$$





# Importância dos Atributos



# Importância dos Atributos

- Devido a sua construção, modelos de árvore de decisão podem ser usados para avaliar a importância de cada atributo para o resultado predito
- Calculamos a importância de cada atributo como a diminuição da impureza ponderada pela probabilidade de chegar ao nó
  - Aproximamos a probabilidade de chegar ao nó usando o número de instâncias no nó dividido pelo número total de instâncias  $N_m/N$
- Quanto maior o valor calculado, maior a importância do atributo



# Importância dos Atributos

Para um atributo j, sua importância g(j) é a média da redução de impureza de cada nó em que j foi escolhido

$$\delta(m) = \frac{1}{N} (N_m Q_m - N_{m1} Q_{m1} - N_{m2} Q_{m2})$$

$$g(j) = \frac{\sum_{m \in T_j} \delta(m)}{\sum_{w \in T} \delta(w)}$$

- Onde T e T<sub>j</sub> indicam os conjuntos dos nós da árvore e dos nós vinculados ao atributo j, respectivamente
- Por último, normalizamos as importâncias para que somem pra 1

$$fi(j) = \frac{g(j)}{\sum_{u=1}^{p} g(u)}$$



#### Prós e Contras

- Árvores de decisão são muito instáveis
  - Pequenas mudanças nos dados podem mudar totalmente a árvore encontrada
- Suas decisões são facilmente interpretáveis
  - É mais fácil explicá-las para um leigo do que as predições de muitos outros modelos (frequentemente chamados de modelos caixa-preta)



# Sugestões de Atividades

- Vimos como construir uma árvore de decisão de forma genérica. Busque ler sobre o algoritmo mais usado: C4.5
  - https: //sefiks.com/2018/05/13/a-step-by-step-c4-5-decision-tree-example/
  - https://www.youtube.com/watch?v=qPbimXOR5vg
- Tente implementar implementar uma árvore de decisão de forma recursiva
- Tente implementar a poda por custo-complexidade







# Aprendizagem de Máquina

Modelos Baseados em Árvores

Telmo de Menezes e Silva Filho tmfilho@gmail.com/telmo@de.ufpb.br www.de.ufpb.br





