

****Cấu trúc các thư mục****

1. SDcard Folder

- device.txt: chứa thông tin của các channel của device
- config.txt: thông tin setting của gateway
- event.txt: các sự kiện xảy ra dưới gateway
- ghi lại thông tin các gói tin không thể gửi lên server.

2. Desktop_UI Folder

Source code của ứng dụng Desktop

- **tool.py** là file để build.

3. STM32_MODBUS_RTU_MASTER Folder

Source code chính của gateway.

1. Công cụ

- Dùng **STM32CubeIDE** làm môi trường để cấu hình vi điều khiển, tạo code.

(Khuyến khích: nên dùng **version 1.4.0**).

- Dùng **Visual Code** hoặc **Qt Creator** để biên dịch cho ứng dụng Desktop.

- Các cấu hình trên board **Olimex STM32-E407**

- + 2 port Modbus: USART2, USART3

- + 1 serial port: USART6

- + SDIO chế độ 4bit

- Để build Desktop app trong VS Code -> **python .\tool.py**

2. Hoạt động của source code

2.1 Các tác vụ chính

****Nằm trong `void StartDefaultTask(void const * argument)`****

- Các tác vụ chính nằm trong file **freertos.c**. Bao gồm các task:

- + **ModbusRTUTask**: Khởi tạo, cấu hình các thành phần cần thiết cho giao thức Modbus (chọn uart, baud)

- + **ModbusTestTask**: Triển khai Modbus RTU đảm nhận xử lý các gói tin Modbus Uplink

- + **ModbusDownlinkTask**: Nhận command để xử lý các gói tin Modbus Downlink

- + **NetworkTimeTask**: Lấy thời gian từ mạng, sau đó kích hoạt RTC

- + **netmqttTask**: Triển khai giao thức MQTT trên nền giao thức TCP đã khởi tạo trước đó.

+ `ResetHandlerTask`: Reset hệ thống khi gọi lệnh **save**

****Note**:**

1. Chú ý độ ưu tiên của mỗi task.
2. Đọc file **command.c** để hiểu rõ các lệnh để thao tác cài đặt cho gateway.
3. Hiện tại có 2 cơ chế lấy thời gian để đảm bảo lấy được thời gian từ mạng để kích RTC. Một là `netmqttTask` lấy thời gian trực tiếp từ internet. Hai là lấy từ server thông qua topic **time**.

2.2 Các công việc được bộ lập trình quản lý

****Nằm trong `void StartDefaultTask(void const * argument)`****

```
enum {  
    SYS_START, SYS_MB_PROTOCOL, SYS_MB_APP, SYS_MB_DOWNLINK, SYS_NET_TIME, SYS_CORE_DISCOV, SYS_MQTT, SYS_HTTP, SYS_RECORD, SYS_DEVICE, SYS_DEFAULT  
};
```

2.3 Hoạt động

1. Khởi tạo ngoại vi cần thiết (UART, SDIO, RTC, FATFS,...)
2. Gọi hàm để khởi tạo các chức năng của FreeRTOS thông qua hàm `MX_FREERTOS_Init()`;
3. Sau khi khởi tạo Queue, các task vụ -> Cho phép chạy scheduler của FreeRTOS thông qua hàm `osKernelStart()`;
4. **`StartDefaultTask(void const * argument)`**: Task chính mà scheduler sẽ quản lý (dựa vào trạng thái của 2 biến `uiSysState` và `uiSysUpdate` thì scheduler sẽ quyết định task nào sẽ được chạy.
5. Hoạt động của các luồng dữ liệu Modbus, MQTT -> Đã được trình bày rõ trong báo cáo luận văn.

3. Các công việc chưa hoàn thành

- Gateway

+ Porting Modbus TCP vào source code.

Có thể tham khảo link này: <https://m.blog.naver.com/eziya76/220971629198>

+ Cơ chế giám sát tại gateway: Phát triển thuật toán để có thể phát hiện thiết bị lỗi tại biên và có thể loại bỏ thiết bị ra khỏi network.

+ Các lệnh xóa device chưa hoàn thành.

- Desktop application

+ Tùy chỉnh giao diện để responsive với người dùng.

+ Các lệnh xóa device chưa hoàn thành.