

# Microcontroladores

Profesor: Kalun José Lau Gan  
Semestre 2023-2  
Semana 10

1

## ¿Preguntas previas?

- Puede explicarnos sobre interrupciones vectorizadas en el XC8 con el Curiosity Nano?
  - Hoy atenderemos ese punto
- ¿Cómo puedo construir un reloj con el Curiosity Nano?
  - Empleando el Timer1 ó algún módulo RTC externo (DS1307, DS3231 ó similares)
- ¿MPLAB Xpress puede correr fuera de una PC?
  - Como se evidenció la semana pasada, MPLAB Xpress al ser una plataforma que corre en un navegador web, se puede emplear cualquier máquina que tenga ello (un web browser), pudiendo ser una PC desktop corriendo Windows, Linux, MacOS, Android. Hasta desde un celular puedes desarrollar una aplicación con el Curiosity Nano!

2

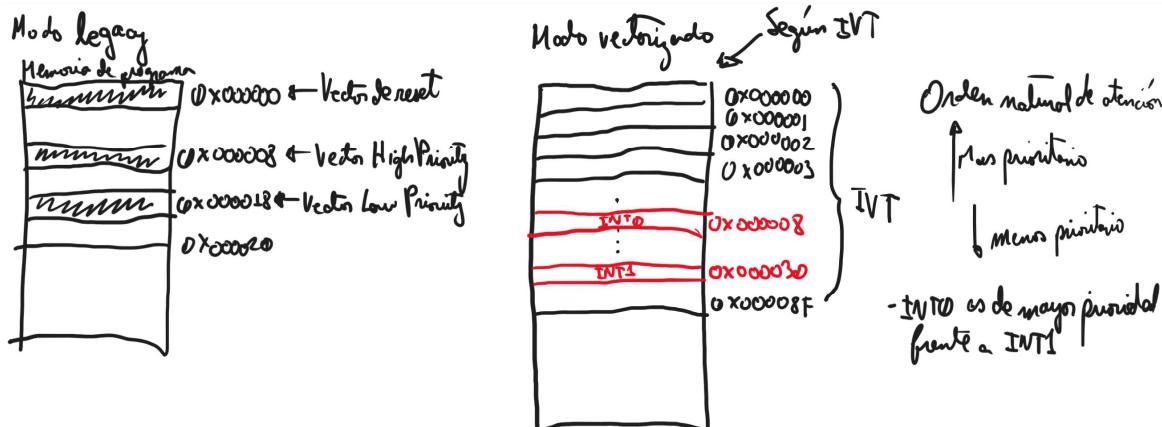
## Agenda:

- Interrupciones vectorizadas en XC8
- El Timer1 para RTC
  - Timer1 junto con el CCP1 en modo comparador
- Interrupciones externas INT0 e INT1

3

## Interrupciones vectorizadas a detalle

- Hay una tabla de interrupciones vectorizadas (IVT)
- Cada fuente de interrupción que posee el microcontrolador se encuentra en una dirección en particular en la IVT



4

# Interrupciones vectorizadas a detalle

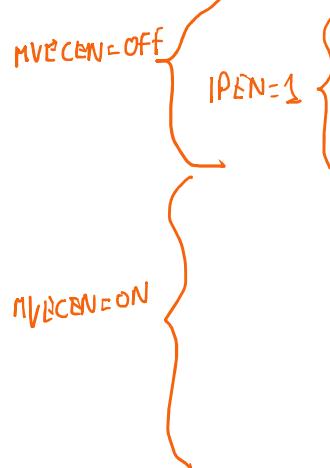
- La IVT:
- La atención de las interrupciones en el orden natural: menor valor de dirección mayor prioridad.

Vector Number	Interrupt source	Vector Number (cont.)	Interrupt source (cont.)
0x0	Software Interrupt	0x3E	PWM3INT
0x1	HLVD (High/Low-Voltage Detect)	0x3F	PWM3INT
0x2	OSF (Oscillator Fail)	0x40	U2RX
0x3	CSW (Clock Switching)	0x41	U2TX
0x4	-	0x42	U2E
0x5	CLC1 (Configurable Logic Cell)	0x43	U2
0x6	-	0x44	TMR5
0x7	IOC (Interrupt-On-Change)	0x45	TMR5G
0x8	INT0	0x46	CCP2
0x9	ZCD (Zero-Crossing Detection)	0x47	SCAN
0xA	AD/ADC Conversion Complete	0x48	USRIN
0xB	ACT (Active Clock Tuning)	0x49	U2TX
0xC	CM1 (Comparator)	0x4A	U3E
0xD	SMT1 (Signal Measurement Timer)	0x4B	U3
0xE	SMT1PRA	0x4C	-
0xF	SMT1PWA	0x4D	CLC4
0x10	ADT	0x4E - 0x4F	-
0x11 - 0x13	-	0x50	INT2
0x14	DMA1SCNT (Direct Memory Access)	0x51	CLC5
0x15	DMA1DCNT	0x52	CWG2 (Complementary Waveform Generator)
0x16	DMA1OR	0x53	NC02
0x17	DMA1A	0x54	DMA4CNT
0x18	SPI1RX (Serial Peripheral Interface)	0x55	DMA4DCNT
0x19	SPI1TX	0x56	DMA3OR
0x1A	SPI1	0x57	DMA3A
0x1B	TMR2	0x58	CCP3
0x1C	TMR1	0x59	CLC9
0x1D	TMR1G	0x6A	CWG3
0x1E	CCP1 (Capture/Compare/PWM)	0x6B	TMR4
0x1F	TMR0	0x6C	DMA4SINT
0x20	UIRX	0x6D	DMA4DCNT
0x21	-	0x6E	DMA4COR
0x22	UIE	0x6F	DMA4A
0x23	UI	0x70	U4RX
0x24 - 0x25	-	0x71	-
0x26	PWM1RINT	0x72	U4E
0x27	PWM1GINIT	0x73	U4
0x28	SPI2RX	0x74	DMA4SSINT
0x29	SPI2TX	0x75	DMA4DCNT
0x2A	SPI2	0x76	DMA5OR
0x2B	-	0x77	DMA5A
0x2C	TMR3	0x78	USRX
0x2D	TMR4	0x79	U2TX
0x2E	PWM2RINT	0x7A	U5E
0x2F	PWM2GINIT	0x7B	U5
0x30	INT1	0x7C	DMA4SSINT
0x31	CLC2	0x7D	DMA4DCNT
0x32	CWG1 (Complementary Waveform Generator)	0x7E	DMA5OR
0x33	NC01 (Numerically Controlled Oscillator)	0x7F	DMA6A
0x34	DMA2SCNT	0x76	-
0x35	DMA2DCNT	0x71	CLC7
0x36	DMA2OR	0x72	CM2
0x37	DMA2A	0x73	NC03
0x38	I2C1RX	0x74 - 0x77	-
0x39	I2C1TX	0x78	NVM
0x3A	I2C1	0x79	CLC8
0x3B	I2C1E	0x7A	CRC (Cyclic Redundancy Check)
0x3C	-	0x7B	TMR6
0x3D	CLC3	0x7C - 0x8F	-

5

# Interrupciones vectorizadas a detalle

- Plantilla de funciones de interrupciones:



```

//----- un sola fuente de interrupcion
void __interrupt() INT_ISR(void){
//-
}

//----- con prioridades en modo legacy
void __interrupt(high_priority) INT_HP_ISR(void){
//-
} OR

void __interrupt(low_priority) INT_LP_ISR(void){
//-
}

//----- con prioridades de orden natural segun IVT
void __interrupt(irq(IRQ_INT0) INT0_ISR(void){
//-
}

void __interrupt(irq(IRQ_INT1) INT0_ISR(void){
//-
}

void __interrupt(irq(IRQ_INT2) INT0_ISR(void){
//-
}

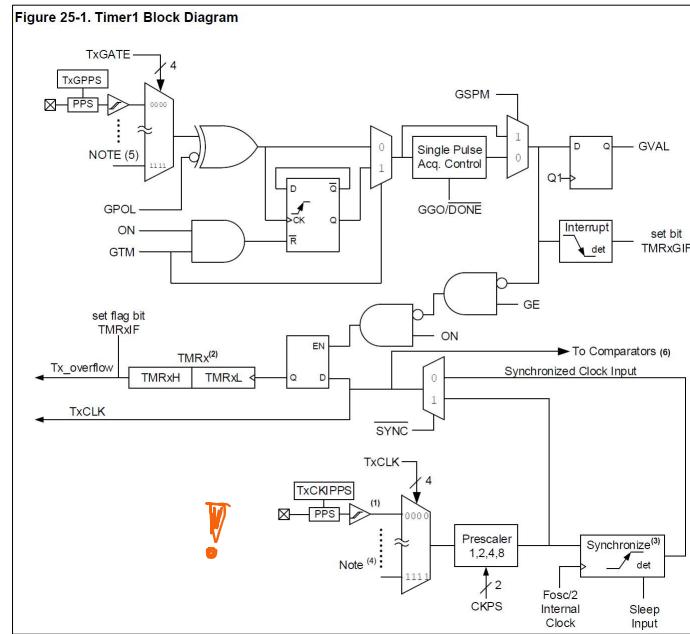
void __interrupt(irq(IRQ_TMR0) INT0_ISR(void){
//-
}

```

6

## El Timer 1 en el PIC18F57Q43

- Módulo temporizador de 16 bits
- Empleado para aplicaciones de RTC ✓
- Función de gate
- Funciona con el CCP1 (modo captura ó modo comparación)
- Múltiples fuentes de reloj



7

## El Timer 1 en el PIC18F57Q43

- Selección de la fuente de reloj (registro T1CLK)

Name: TxCLK  
Address: 0x321,0x32D,0x339

Timer Clock Source Selection Register

Bit	7	6	5	4	3	2 CS[4:0]	1	0
Access						R/W	R/W	R/W
Reset						0	0	0
Bits 4:0 – CS[4:0] Timer Clock Source Selection								
Table 25-4. Timer Clock Sources								
CS	Timer1	Timer3	Timer5					
11111-10110				Reserved				
10101				CLC8_OUT				
10100				CLC7_OUT				
10011				CLC6_OUT				
10010				CLC5_OUT				
10001				CLC4_OUT				
10000				CLC3_OUT				
01111				CLC2_OUT				
01110				CLC1_OUT				
01101	TMR5_OUT			TMR5_OUT				
01100	TMR3_OUT			Reserved				
01011	Reserved			TMR1_OUT				
01010				TMR0_OUT				
01001				CLKREF_OUT				
01000				EXTOSC				
00111				SOSC				
00110				MFINTOSC (31.25 kHz)				
00101				MFINTOSC (500 kHz)				
00100				LFINTOSC				
00011				HFINTOSC				
00010				$F_{osc}$				
00001	Pin selected by T1CKIPPS			$F_{osc}/4$				
00000				Pin selected by T3CKIPPS				
	Reset States: POR/BOR = 00000 All Other Resets = uuuuu							

8

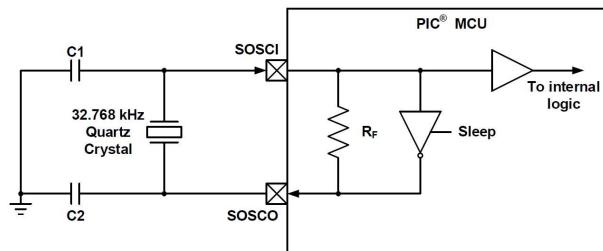
## El Timer 1 en el PIC18F57Q43



- Oscilador secundario

### 12.1.1.5 Secondary Oscillator

The Secondary Oscillator (SOSC) is a separate external oscillator block that can be used as an alternate system clock source or as a Timer clock source. The SOSC is optimized for 32.768 kHz, and can be used with either an external quartz crystal connected to the SOSCI and SOSCO pins, or with an external clock source connected to the SOSCI pin as shown in the figures below.



9

## El CCP1 en el PIC18F57Q43

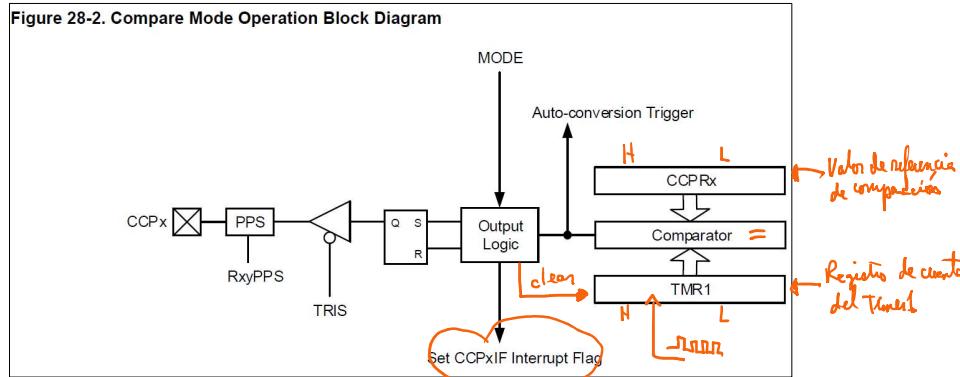
- Módulo  
captura/comparación/PWM

CCP Mode	Timer Resource
Capture	Timer1, Timer3 or Timer5
Compare	
PWM	Timer2, Timer4 or Timer6

10

## El CCP1 en el PIC18F57Q43

- CCP1 en modo comparación
- Diagrama de bloques



11

## El CCP1 en el PIC18F57Q43

- CCP1 en modo comparación
- Información importante:

### 28.3.2 Timer1 Mode for Compare

In Compare mode, Timer1 must be running in either Timer mode or Synchronized Counter mode. The compare operation may not work in Asynchronous Counter mode.

See the “**TMR1 - Timer1 Module with Gate Control**” section for more information on configuring Timer1.

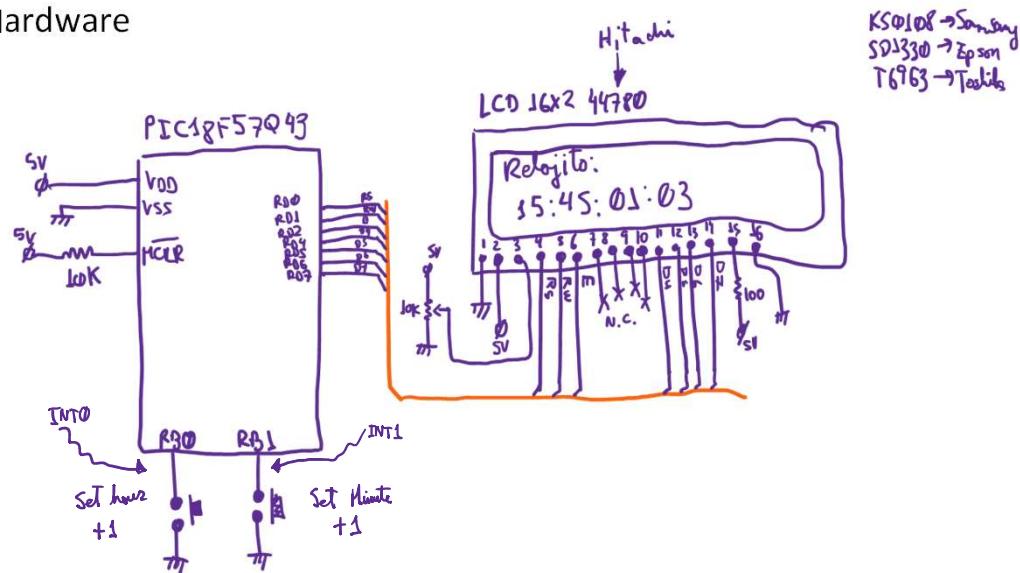


**Important:** Clocking Timer1 from the system clock ( $F_{osc}$ ) must not be used in Compare mode. For Compare mode to recognize the trigger event on the CCPx pin, Timer1 must be clocked from the instruction clock ( $F_{osc}/4$ ) or from an external clock source.

12

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

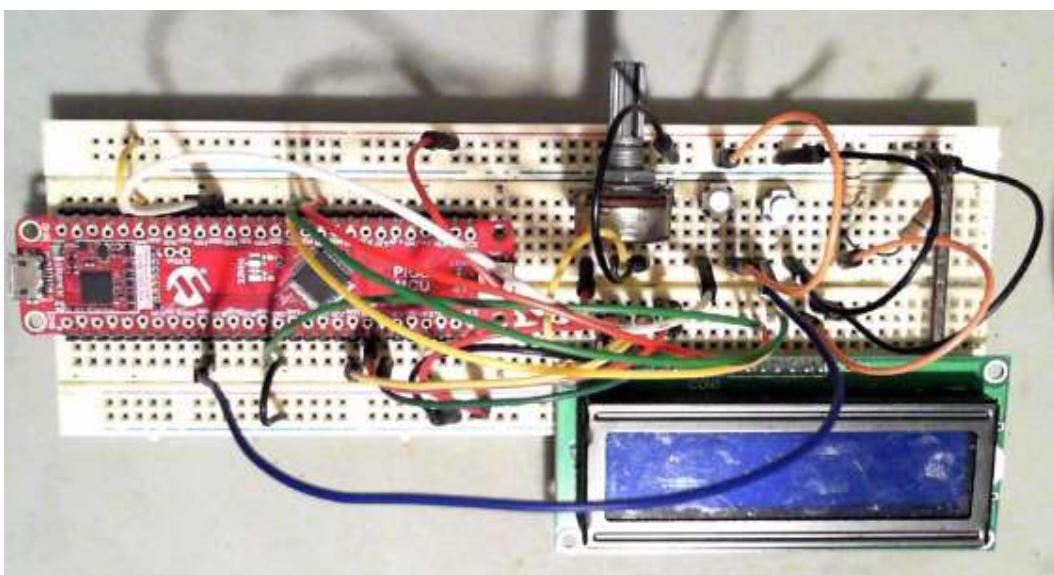
- Hardware



13

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Hardware

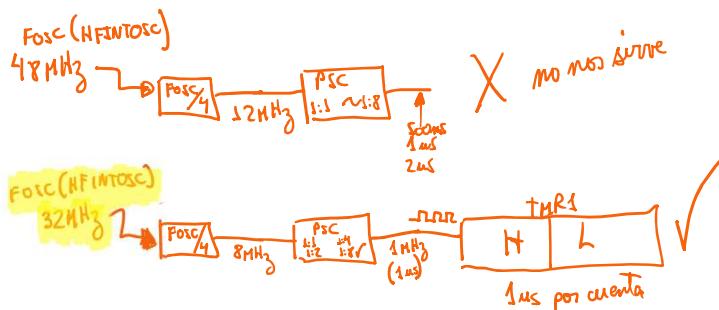


14

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- A tener de cuenta con respecto a la frecuencia del reloj principal

1:1 1:2 1:4 1:8 1:16 1:32 ...

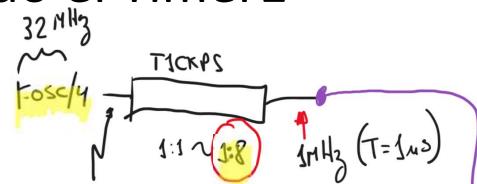


15

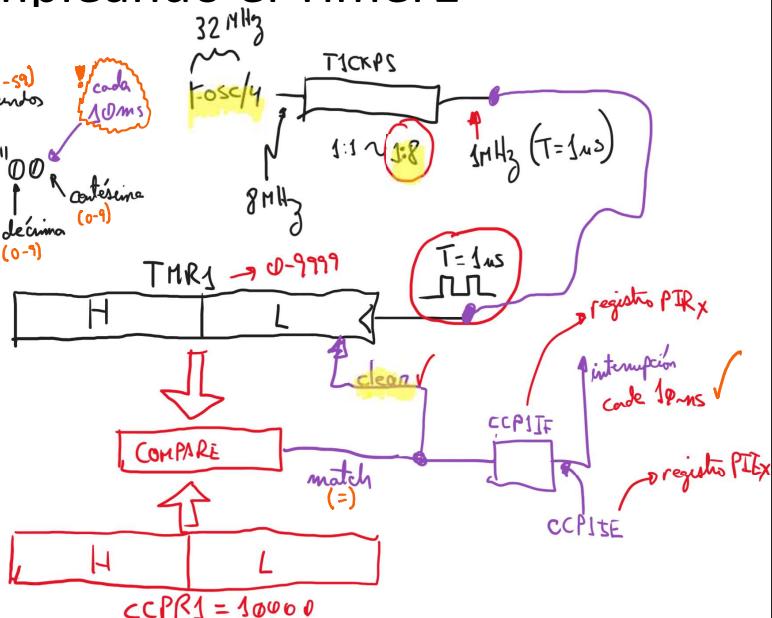
## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

Analizando:

Formato de tiempo:  
00:00'00"00  
horas (0-23)  
minutos (0-59)  
segundos (0-59)  
centésima (0-9)  
deécima (0-9)



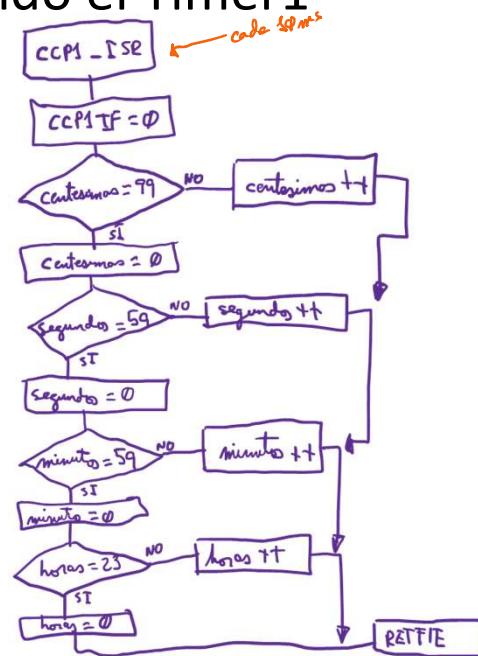
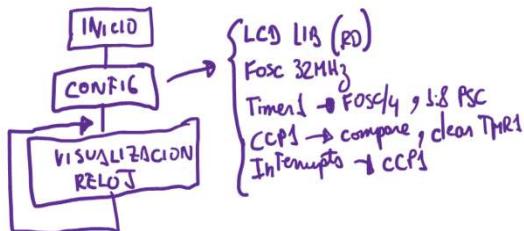
- Timer 1 conectado a CCP1
- CCP1 en modo comparador evento especial de disparo
- FOSC (HFINTOSC) debe de configurarse a 32MHz
- Prescaler del Timer1: 1:8
- Valor de referencia de comparación del CCP1: 10000
- Cuando cuentas del Timer1 llegue a 10000 ocurrirá una igualdad y será reiniciada la cuenta, por lo tanto el renglo de cuentas será de 0000 a 9999
- Cuando ocurra el match se levantará la bandera CCP1IF y generará una interrupción, esto sucederá de manera repetitiva y regular cada 10ms.



16

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Algoritmo



17

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

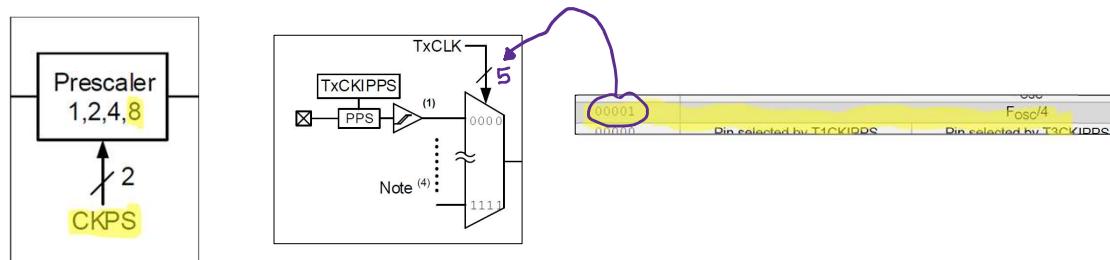
- Tres tareas principales a cumplir (base de tiempo):
  - Configurar el Timer1
  - Configurar el CCP1
  - Configurar las interrupciones

18

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Configuración del Timer1:

Address	Name	Bit Pos.	7	6	5	4	3	2	1	0
0x031C	TMR1	7:0								TMR1[7:0]
0x031E	T1CON	15:8								TMR1[15:8]
0x031F	T1GCON	7:0	GE	GPOL	GTM	GSPM	GGO/DONE	SYNC	RD16	ON
0x0320	T1GATE	7:0								GSS[5:0]
0x0321	T1CLK	7:0								CS[4:0]



19

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Registro T1CLK

$T1CLK = 0x\Phi1$   
 ↑  
 Source  $Fosc/4$

Name: TxCLK Address: 0x321,0x32D,0x339			
Timer Clock Source Selection Register			
Bit	7	6	5
Access	R/W	R/W	R/W
Reset	0	0	0
Bits 4:0 – CS[4:0] Timer Clock Source Selection			
Table 25-4. Timer Clock Sources			
CS	Timer1	Timer3	Timer5
11111-10110			Reserved
10101			CLC8_OUT
10100			CLC7_OUT
10011			CLC6_OUT
10010			CLC5_OUT
10001			CLC4_OUT
10000			CLC3_OUT
01111			CLC2_OUT
01110			CLC1_OUT
01101	TMR5_OUT	TMR5_OUT	Reserved
01100	TMR3_OUT	Reserved	TMR3_OUT
01011	Reserved	TMR1_OUT	TMR1_OUT
01010		TMR0_OUT	
01001		CLKREF_OUT	
01000		EXTOSC	
00111		SOSC	
00110		MFINTOSC (31.25 kHz)	
00101		MFINTOSC (500 kHz)	
00100		LINTOSC	
00011		HINTOSC	
00010		Fosc	
00001		Fosc/4	
00000	Pin selected by T1CKIPPS	Pin selected by T3CKIPPS	Pin selected by T5CKIPPS

20

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Registro T1CON:

$$T1CON = 0x33$$

Prescaler 1:8

Timer1 ON

Name:	TxCON															
Address:	0x31E,0x32A,0x336															
Timer Control Register																
Bit 7 6 5 4 3 2 1 0																
Access	R/W	R/W	CKPS[1:0]	R/W	R/W	XNC	R/W	R/W								
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0								
<b>Bits 5:4 – CKPS[1:0] Timer Input Clock Prescaler Select</b>																
Reset States: POR/BOR = 00 All Other Resets = uu																
Value	Description															
11	1:8 Prescaler value															
10	1:4 Prescaler value															
01	1:2 Prescaler value															
00	1:1 Prescaler value															
<b>Bit 2 – SYNC Timer External Clock Input Synchronization Control</b>																
Reset States: POR/BOR = 00 All Other Resets = u																
Value	Condition	Description														
x	CS = F <sub>osc</sub> /4 or F <sub>osc</sub>	This bit is ignored. Timer uses the incoming clock as is.														
1	All other clock sources	Do not synchronize external clock input														
0	All other clock sources	Synchronize external clock input with system clock														
<b>Bit 1 – RD16 16-Bit Read/Write Mode Enable</b>																
Reset States: POR/BOR = 00 All Other Resets = u																
Value	Description															
1	Enables register read/write of Timer in one 16-bit operation															
0	Enables register read/write of Timer in two 8-bit operations															
<b>Bit 0 – ON Timer On</b>																
Reset States: POR/BOR = 00 All Other Resets = u																
Value	Description															
1	Enables Timer															
0	Disables Timer															

21

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Configuración del CCP1:

Address	Name	Bit Pos.	7	6	5	4	3	2	1	0
0x0340	CCPR1	7:0								CCPR[7:0]
		15:8								CCPR[15:8]
0x0342	CCP1CON	7:0	EN		OUT	FMT				MODE[3:0]
0x0343	CCP1CAP	7:0								CTS[3:0]

CCPR1H = 0x27 ✓      } Valores de referencia  
 CCPR1L = 0x10      del comparador

10000 en decimal

CCPR1 = 100000; X

22

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Registro CCP1CON:

Name: CCPxCON  
Address: 0x342,0x346,0x34A

CCP Control Register

Access	EN	7	6	5	4	3	2	1	0
Reset	0		x	0	1	0	0	0	0
R/W				R/W		R/W	R/W	R/W	R/W

*CCP1CON = 0x81*

Bit 7 – EN CCP Module Enable

Value	Description
1	CCP is enabled
0	CCP is disabled

Bit 5 – OUT CCP Output Data (read-only)

Bit 4 – FMT CCPxRH:L Value Alignment (PWM mode)

Value	Condition	Description
x	Capture mode	Not used
x	Compare mode	Not used
1	PWM mode	Left aligned format
0	PWM mode	Right aligned format

Bits 3:0 – MODE[3:0] CCP Mode Select

Table 28-5. CCPx Mode Select

MODE Value	Operating Mode	Operation	Set CCPxIF
11xx	PWM	PWM operation	Yes
1011		Pulse output; clear TMR1 <sup>(2)</sup>	Yes
1010		Pulse output	Yes
1001		Clear output <sup>(1)</sup>	Yes
1000		Set output <sup>(1)</sup>	Yes
0111		Every 16 <sup>th</sup> rising edge of CCPx input	Yes
0110		Every 4 <sup>th</sup> rising edge of CCPx input	Yes
0101		Every rising edge of CCPx input	Yes
0100		Every falling edge of CCPx input	Yes
0011		Every edge of CCPx input	Yes
0010	Toggle output	Yes	
0001	Toggle output; clear TMR1 <sup>(2)</sup>	Yes	
0000	Disabled	—	

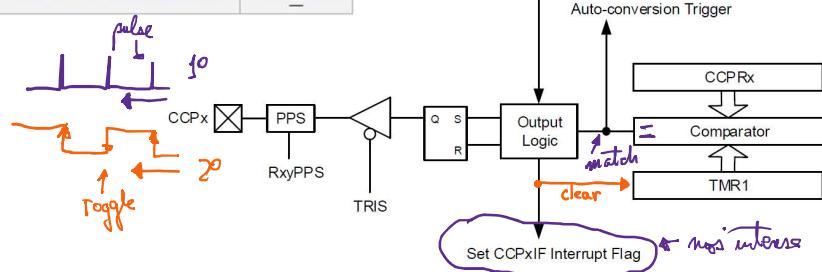
23

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Registro CCP1CON:

Bits 3:0 – MODE[3:0] CCP Mode Select  
Table 28-5. CCPx Mode Select

MODE Value	Operating Mode	Operation	Set CCPxIF
11xx	PWM	PWM operation	Yes
1011		Pulse output; clear TMR1 <sup>(2)</sup>	Yes
1010		Pulse output	Yes
1001		Clear output <sup>(1)</sup>	Yes
1000		Set output <sup>(1)</sup>	Yes
0111		Every 16 <sup>th</sup> rising edge of CCPx input	Yes
0110		Every 4 <sup>th</sup> rising edge of CCPx input	Yes
0101		Every rising edge of CCPx input	Yes
0100		Every falling edge of CCPx input	Yes
0011		Every edge of CCPx input	Yes
0010	Toggle output	Yes	
0001	Toggle output; clear TMR1 <sup>(2)</sup>	Yes	
0000	Disabled	—	



24

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Configuración de las interrupciones del CCP1:

0x04A1	PIE3	7:0	TMROIE	<b>CCP1IE</b>	TMR1GIE	TMR1IE	TMR2IE	SPI1IE	SPI1TXIE	SPI1RXIE
--------	------	-----	--------	---------------	---------	--------	--------	--------	----------	----------

↑ 1 → habilitado de la int del ccp1

0x04D6	INTCON0	7:0	<b>GIE/GIEH</b>	GIEL	IPEN		INT2EDG	INT1EDG	INT0EDG
--------	---------	-----	-----------------	------	------	--	---------	---------	---------

↑ 1 → habilitado global de los ints

0x04B1	PIR3	7:0	TMROIF	<b>CCP1IF</b>	TMR1GIF	TMR1IF	TMR2IF	SPI1IF	SPI1TXIF	SPI1RXIF
--------	------	-----	--------	---------------	---------	--------	--------	--------	----------	----------

↑ bandera

25

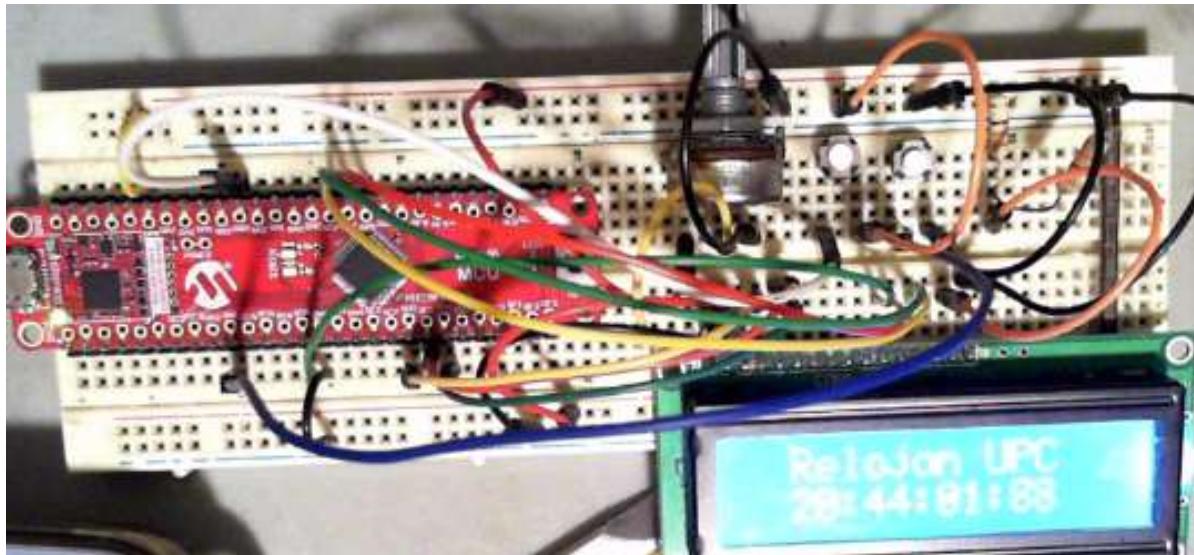
## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

```

1 #include <xc.h>
2 #include "cabecera.h"
3 #include "LCD.h"
4 #define _XTAL_FREQ 32000000UL
5
6 unsigned char horas=20,minutos=02,segundos=16,centesimas=58;
7 unsigned char centena,decena,unidad;
8
9 void configuro(void){
10    //configuracion del oscilador
11    OSCCON1 = 0x60;
12    OSCFRQ = 0x06; //HFINTOSC a 32MHz
13    OSCEN = 0x40;
14    //configuracion del Timer1
15    T1CLR = 0x01;
16    T1CON = 0x33;
17    //configuracion del CCP1
18    CCP1CON = 0x81;
19    CCP1RH = 0x27;
20    CCP1LH = 0x10;
21    //configuracion de las interrupciones
22    PIE3bits.CCP1IE = 1;
23    INTCON0bits.GIE = 1;
24 }
25
26 void lcd_init(void){
27    TRISD = 0x00;
28    ANSEL0 = 0x00;
29    LCD_CONFIG();
30    __delay_ms(21);
31    BORRAR_LCD();
32    CURSOR_HOME();
33    CURSOR_ONOFF(OFF);
34 }
35
36 void convierte(unsigned char numero){
37    centena = numero / 100;
38    decena = (numero % 100) / 10;
39    unidad = numero % 10;
40 }
41
42 void main(void) {
43    configuro();
44    lcd_init();
45    POS_CURSOR(1,2);
46    ESCRIBE_MENSAJE("Reloj con UPC",11);
47    while(1){
48        POS_CURSOR(2,2);
49        convierte(horas);
50        ENVIA_CHAR(decena+0x30);
51        ENVIA_CHAR(unidad+0x30);
52        ENVIA_CHAR(':');
53        convierte(minutos);
54        ENVIA_CHAR(decena+0x30);
55        ENVIA_CHAR(unidad+0x30);
56        ENVIA_CHAR(':');
57        convierte(segundos);
58        ENVIA_CHAR(decena+0x30);
59        ENVIA_CHAR(unidad+0x30);
60        ENVIA_CHAR(':');
61        convierte(centesimas);
62        ENVIA_CHAR(decena+0x30);
63        ENVIA_CHAR(unidad+0x30);
64    }
65 }
66
67 void __interrupt(irq(IRQ_CCPI)) CCP1_ISR(void){
68    PIR3bits.CCP1IF = 0;
69    if(centesimas == 99){
70        centesimas = 0;
71        if(segundos == 59){
72            segundos = 0;
73            if(minutos == 59){
74                minutos = 0;
75                if(horas == 23){
76                    horas = 0;
77                } else{
78                    horas++;
79                }
80            } else{
81                minutos++;
82            }
83        } else{
84            segundos++;
85        }
86    } else{
87        centesimas++;
88    }
89 }
90
91
92
93 }
```

26

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1



27

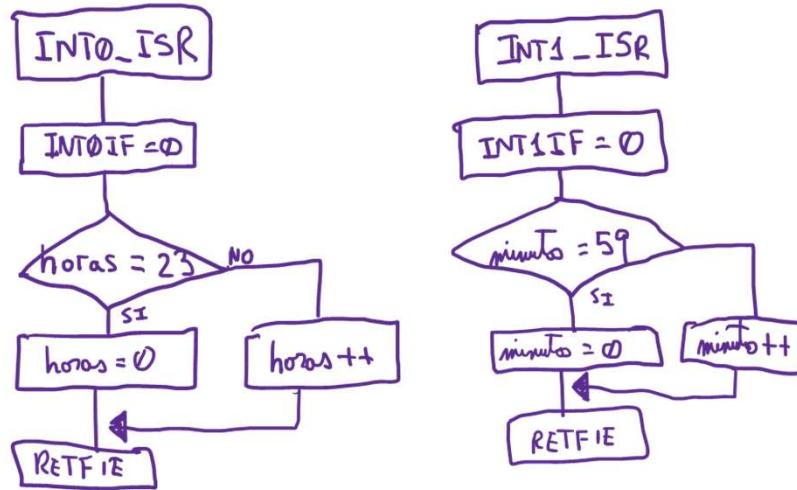
## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Etapa de ajuste de la hora empleando los pulsadores en RB0/INT0 y RB1/INT1
  - Según el circuito implementado, los botones que están en INT0 e INT1 respectivamente son activos en bajo
  - Se debe de activar las pullup en ambos puertos
  - Ambas INTs deben de configurarse en flaco descendente (INT0EDG y INT1EDG deben de ser cero).

28

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Etapa de ajuste de la hora empleando los pulsadores en RB0/INT0 y RB1/INT1



29

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Configuración de las interrupciones de INT0 e INT1:

Address	Name	Bit Pos.	7	6	5	4	3	2	1	0
0x049F	PIE1	7:0	SMT1PWAIE	SMT1PRAIE	SMT1IE	CM1IE	ACTIE	ADIE	ZCDIE	INT0IE
0x04A4	PIE6	7:0	DMA2AIE	DMA2ORIE	DMA2DCNTIE	DMA2SCNTIE	NCO1IE	CWG1IE	CLC2IE	INT1IE
0x04D6	INTCON0	7:0	GIE/GIEH	GIEL	IPEN		INT2EDG	INT1EDG	INT0EDG	
0x04AF	PIR1	7:0	SMT1PWAIF	SMT1PRAIF	SMT1IF	CM1IF	ACTIF	ADIF	ZCDIF	INT0IF
0x04B4	PIR6	7:0	DMA2AIF	DMA2ORIF	DMA2DCNTIF	DMA2SCNTIF	NCO1IF	CWG1IF	CLC2IF	INT1IF

Annotations on the table:

- Yellow boxes highlight interrupt enable (IE) and interrupt flag (IF) bits for INT0 and INT1.
- Handwritten notes:
  - "habilitar INT0" (enable INT0) points to the INT0IE bit.
  - "Iniciadas INT1" (INT1 initiated) points to the INT1IE bit.
  - "detección flanco en INT1" (edge detection on INT1) points to the INT1EDG bit.
  - "detección flanco en INT0" (edge detection on INT0) points to the INT0EDG bit.
  - "bandera de INT0" (INT0 flag) points to the INT0IF bit.
  - "bandera de INT1" (INT1 flag) points to the INT1IF bit.

30

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Código completo final:

```

1  #include <xc.h>
2  #include "cabecera.h"
3  #include "LCD.h"
4  #define _XTAL_FREQ 32000000UL
5
6  unsigned char horas=10,minutos=10,segundos=10,centesimas=10;
7  unsigned char centena,decena,unidad;
8
9  void configuro(void){
10     //configuración del oscilador
11     OSCCON1 = 0x60; //HFINTOSC, posts 1:l
12     OSCFRQ = 0x06; //HFINTOSC a 32MHz
13     OSCEN = 0x40; //HFINTOSC enabled
14     //configuración de E/S
15     TRISB = 0xFF; //RB1 RB0 como entradas
16     ANSELB = 0xFC; //RB1 RB0 como digitales
17     WPUB = 0x03; //RB1 RB0 pullup enabled
18     //configuración del Timer1
19     T1CKL = 0x01; //clk source fosc/4
20     T1CON = 0x33; //TMR1 ON, pres 1:8
21     //configuración del CCP1
22     CCP1CON = 0x81; //compare mode, clear TMRI
23     CCP1RH = 0x27;
24     CCP1RL = 0x10; //valor de referencia 10000
25     //configuración de las interrupciones
26     INTCON0bits.INT0EDGE = 0; //falling edge en INT0
27     INTCON0bits.INT1EDGE = 0; //falling edge en INT1
28     PIR1bits.INT0IE = 1; //INT0 enabled
29     PIR1bits.INT1IE = 1; //INT1 enabled
30     PIR3bits.CCPIE = 1; //CCP1 enabled
31     PIR1bits.INT0IF = 0; //flag INT0 bajada
32     PIR1bits.INT1IF = 0; //flag INT2 bajada
33     FIR3bits.CCP1IF = 0; //flag CCP1 bajada
34     INTCON0bits.GIE = 1; //global ints enabled
35
36 }
37 void lcd_init(void){
38     TRISD = 0x00;
39     ANSELD = 0x00;
40     LCD_CONFIG();
41     _delay_ms(21);
42     BORRAR_LCD();
43     CURSOR_HOME();
44     CURSOR_ONOFF(OFF);
45 }
46
47 void convierte(unsigned char numero){
48     centena = numero / 100;
49     decena = (numero % 100) / 10;
50     unidad = numero % 10;
51 }
52
53 void main(void) {
54     configuro();
55     lcd_init();
56     POS_CURSOR(1,2);
57     ESCRIBE_MENSAJE("Reloj en UFC",11);
58     while(1){
59         POS_CURSOR(2,2);
60         convierte(horas);
61         ENVIA_CHAR(decena+0x30);
62         ENVIA_CHAR(unidad+0x30);
63         ENVIA_CHAR('*');
64         convierte(minutos);
65         ENVIA_CHAR(decena+0x30);
66         ENVIA_CHAR(unidad+0x30);
67         ENVIA_CHAR('*');
68         convierte(segundos);
69         ENVIA_CHAR(decena+0x30);
70         ENVIA_CHAR(unidad+0x30);
71         ENVIA_CHAR('*');
72         convierte(centesimas);
73         ENVIA_CHAR(decena+0x30);
74         ENVIA_CHAR(unidad+0x30);
75     }
76 }
77
78 void __interrupt(irq(IRQ_CCPI)) CCP1_ISR(void){
79     PIR3bits.CCP1IF = 0;
80     if(centesimas == 99){
81         centesimas = 0;
82         if(segundos == 59){
83             segundos = 0;
84             if(minutos == 59){
85                 minutos = 0;
86                 if(horas == 23){
87                     horas = 0;
88                 } else{
89                     horas++;
90                 }
91             } else{
92                 segundos++;
93             }
94         } else{
95             minutos++;
96         }
97     } else{
98         segundos++;
99     }
100 } else{
101     centesimas++;
102 }
103 }
104
105 void __interrupt(irq(IRQ_INTO)) INTO_ISR(void){
106     PIR0bits.INT0IF = 0;
107     if(horas == 23){
108         horas = 0;
109     } else{
110         horas++;
111     }
112 }
113
114
115 void __interrupt(irq(IRQ_INT1)) INT1_ISR(void){
116     PIR0bits.INT1IF = 0;
117     if(minutos == 59){
118         minutos = 0;
119     } else{
120         minutos++;
121     }
122 }
123
124
125
126 void __interrupt(irq(default)) DEFAULT_ISR(void){
127 {
128     // Unhandled interrupts go here
129 }
130 }
```

31

## Ejercicio: Reloj empleando el Timer1

- Adicionales:
  - Cambio de formato 12H/24H
  - Sistema de alarma (activación/desactivación)
  - Función de cronómetro
  - Función de cuenta regresiva
  - Medición de temperatura / humedad con DHT11
  - Animación de secundero
  - Visualización de reloj analógico usando caracteres personalizados
  - Visualización de caracteres gigantes en el LCD
  - Sincronismo con NTP
  - Acelerómetro para encender la pantalla ante un movimiento

32

Fin de la sesión