

Microcontroladores

Profesor: Kalun José Lau Gan

Semestre 2023-2

Semana 9

1

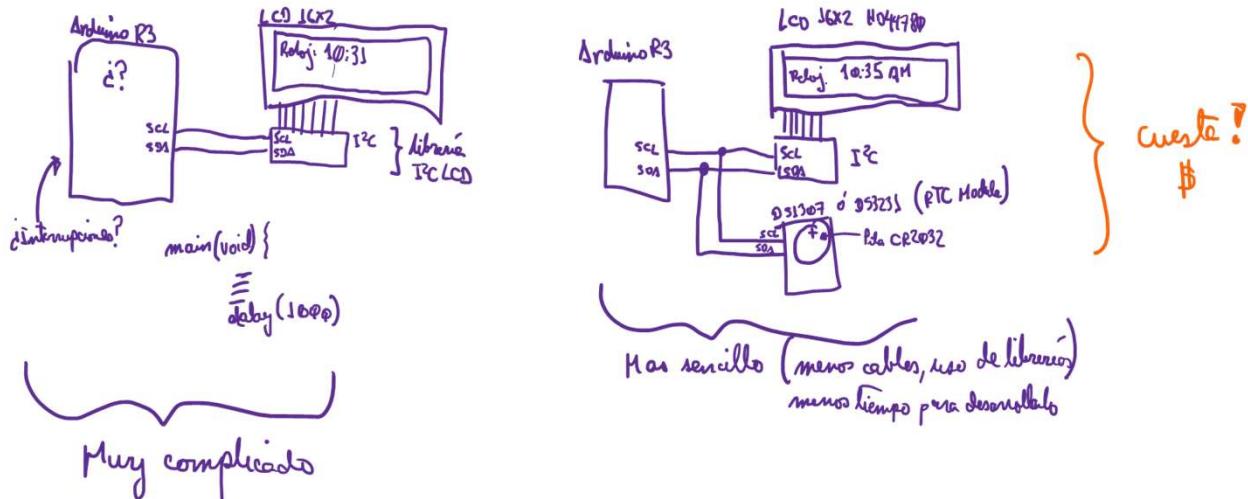
¿Preguntas previas?

- El hecho de usar C lo hace mas fácil?
 - El proceso de diseño es el mismo tanto para lenguaje Assembler como en lenguaje C, se tiene que implementar primero el hardware, desarrollar el algoritmo y finalmente aterrizar el algoritmo en un lenguaje de programación.
 - El lenguaje XC se va a permitir el uso de librerías y funciones especializadas, además de manejar mejor las operaciones matemáticas y manipulación de datos

2

Quiero hacer un reloj, pero solo se desarrollan aplicaciones con Arduino

- El reloj debe de ser preciso



3

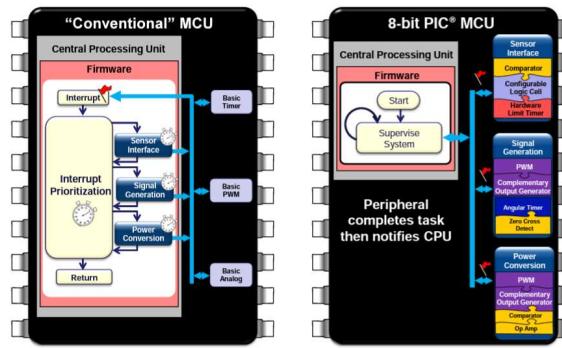
Agenda

- Tecnología de periféricos independientes de Microchip
- Lenguajes de alto nivel en el desarrollo con microcontroladores
 - El XC8 de Microchip
- Herramientas de apoyo al desarrollo
 - MPLAB Xpress
 - MCC
- Mi primer proyecto en lenguaje XC8 de alto nivel en el MPLAB X IDE
- Uso del LCD alfanumérico 16x2 HD44780
- El conversor ADC del PIC18F57Q43
- El conversor DAC del PIC18F57Q43

4

Tecnología de Periféricos Independientes (Core-Independent Peripherals – CIP)

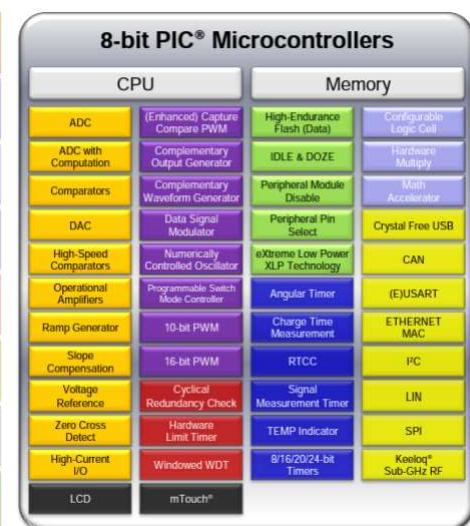
- Independizando el funcionamiento de los periféricos en el microcontrolador se logra un mejor rendimiento del CPU
- Los periféricos independientes administran sus tareas sin código ni supervisión del CPU para mantener su funcionamiento



5

Tecnología de Periféricos Independientes (Core-Independent Peripherals – CIP)

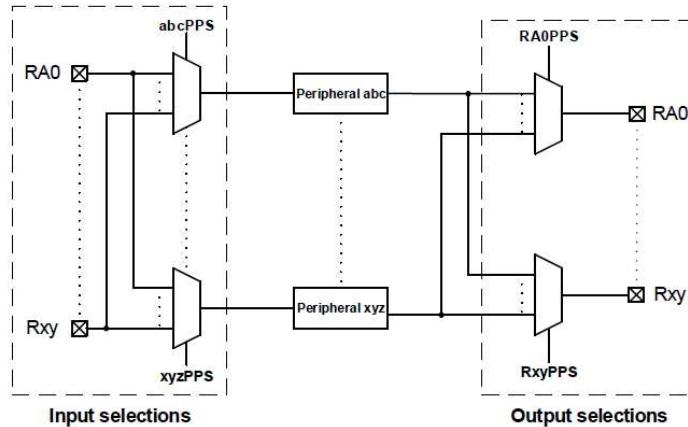
- Dependiendo del modelo y familia el microcontrolador tendrá un conjunto de periféricos CIP
- Los CIPs poseen conexiones adicionales con otros CIP para lograr la independencia del CPU
- Estos CIP se apoyan en el sistema de interconexión de pines (PPS)



6

El PPS en el PIC18F57Q43

- Referencia: capítulo 21 del datasheet
- Sistema de asignación personalizada de señales de E/S desde o hacia los periféricos.
- Tener en consideración las tablas 21-1 (PPS Inputs) y 21-2 (PPS Outputs) para las asignaciones por defecto y el alcance de la personalización



7

Panorama de los lenguajes de alto nivel para microcontroladores

Cada dispositivo microcontrolador tendrá sus propias plataformas de lenguaje de programación.

Va a depender del desarrollador del lenguaje de alto nivel para determinado microcontrolador (No todos los desarrolladores soportan todos los dispositivos de un fabricante)

Hay varias compañías que desarrollan lenguajes de alto nivel para un microcontrolador.

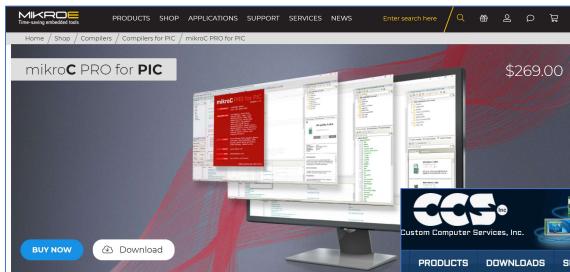
Problema de compatibilidad entre distintas plataformas de desarrollo aún empleando un mismo lenguaje.

- Basic
- C
- Java (muy poco utilizado y soportado)
- Python (Rpi Pico y el ESP32)



8

Panorama de los lenguajes de alto nivel para microcontroladores



mikroC PRO for PIC

PRODUCTS SHOP APPLICATIONS SUPPORT SERVICES NEWS Enter search here /

\$269.00

[BUY NOW](#) [Download](#)



PCWHD IDE Compiler for Microchip PIC10/12/16/18/24/dsPIC Devices

Sku: 52202-588

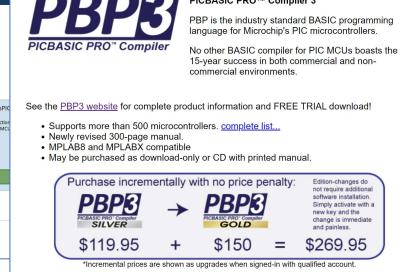
Devices Supported:

- PIC10, PIC12, PIC16, PIC18, PIC24, dsPIC MCUs
- POW
- PCWH
- PCWHD

In stock (ships immediately)

Download version available \$600.00 [Add to Cart](#)

Starting at \$100 more, buy a complete development kit! [View Details](#)



PBP3 PICBASIC PRO™ Compiler

See the [PBP3 website](#) for complete product information and FREE TRIAL download!

- Supports more than 800 microcontrollers. [complete list...](#)
- Newly revised 300-page manual.
- MPLAB® and MPLAB® X compatible
- May be purchased as download-only or CD with printed manual.

Purchase incrementally with no price penalty:

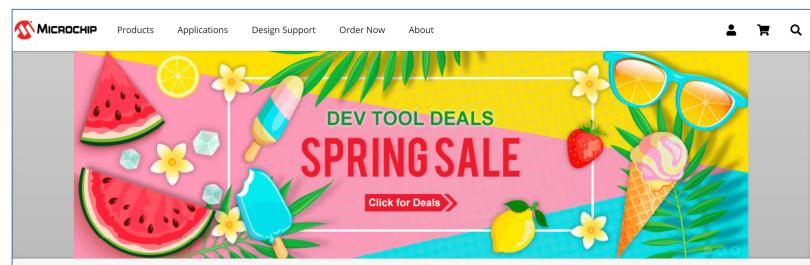
PBP3 PICBASIC PRO™ SILVER	→	PBP3 PICBASIC PRO™ GOLD		
\$119.95	+	\$150	=	\$269.95

*Incremental prices are shown as upgrades when signed-in with qualified account.

9

El compilador XC de Microchip

- Disponible versión gratis sin límite.
- La versión PRO no es gratis. Provee optimización de código compilado para que ocupe menos espacio.
- Tres versiones:
 - XC8 – PIC10, PIC12, PIC16, PIC18
 - XC16 – PIC24, dsPIC
 - XC32 – PIC32



DEV TOOL DEALS SPRING SALE

[Click for Deals](#)

MPLAB® XC Compilers

Available as free, unrestricted-use downloads, our award-winning MPLAB® XC Compilers are comprehensive solutions for your project's software development. Finding the right compiler to support your device is simple:

- MPLAB XC8 supports all 8-bit PIC® and AVR® microcontrollers (MCUs)
- MPLAB XC16 supports all 16-bit PIC MCUs and dsPIC® Digital Signal Controllers (DSCs)
- MPLAB XC32/32+ supports all 32-bit PIC and SAM MCUs and MPUs

MPLAB® XC COMPILER

10

El compilador XC de Microchip

- Los XC8, XC16 y XC32 vienen separados...
- Ej. El bootloader HID para el microcontrolador PIC18F4550 requiere que se compile el código en XC8 PRO para que entre en su memoria.



Part Number: SW006021-DGL - MPLAB XC8 Compiler PRO Dongle License

The MPLAB XC8 is a full-featured, highly-optimized ANSI C compiler for all 8-bit AVR® and PIC® MCUs. This compiler integrates into Microchip's MPLAB(R) X IDE, is compatible with all Microchip debuggers and emulators, and runs on Windows, Linux and Mac OS X.

The dongle license is a USB flash drive that contains a single-user encrypted license. It is a perpetual license and unlocks PRO optimizations for all versions of the MPLAB XC8 compilers, **version 1.41 and later**, and does not include High Priority Access (HPA). The Dongle License allows a user to unlock PRO optimizations on any computer it is plugged into. If lost, the Dongle License can be replaced one time for a processing fee of \$200 and the dongle must be registered to the user.

[More Info »](#)

Standard Pricing:

Order Quantity

1+

USD per Unit

\$1,695.00

In Stock: 9 Delivery and scheduling options available in the cart [»](#)

Order now, up to 9 can ship on 20-May-2020

Lead Time For Additional Quantities [»](#)

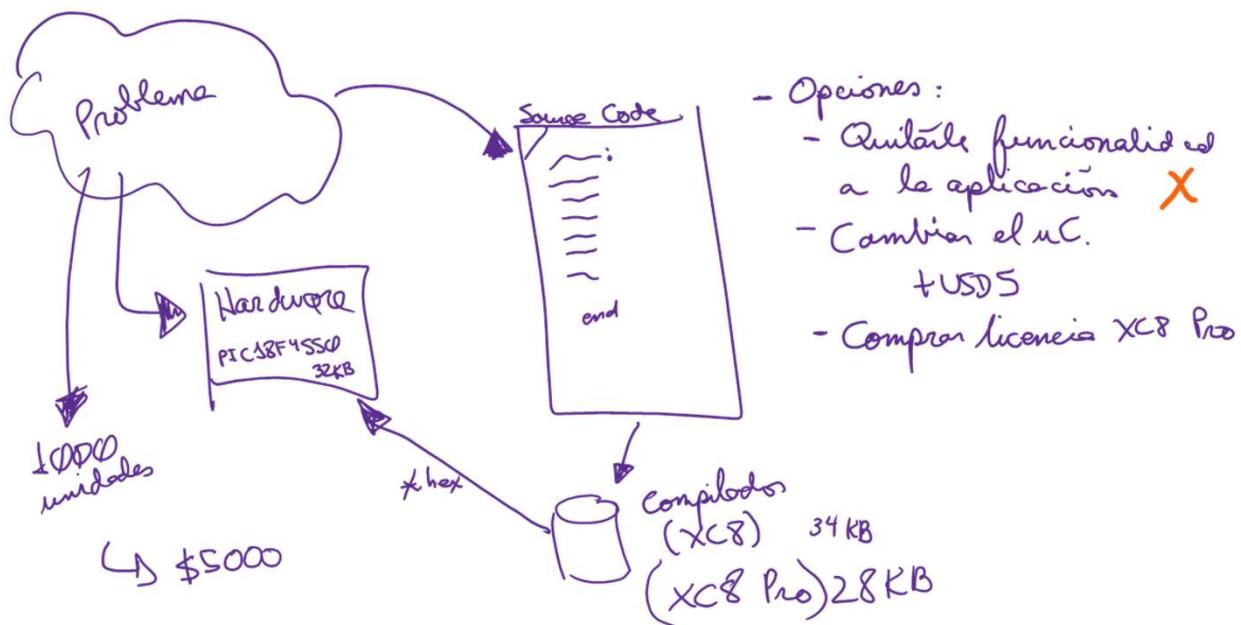
Additional quantities can ship by 11-Aug-2020

Quantity:



11

Caso:



12

Optimización en el compilador XC

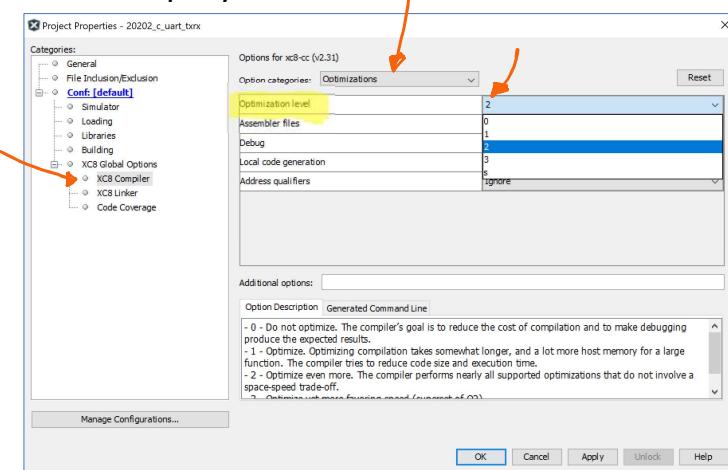
- **Optimization levels:**
 - Level 0: Fastest compilation time, minimal optimizations
 - Level 1: Optimizations with low debugging impact
 - Level 2: All optimizations that give the best balance between speed and size
 - Level 3: Program execution will be as fast as possible
 - Level s: Code size will be as small as possible
- **Where available use:**
 - Use Whole-program and Link-time setting
 - Procedural abstraction

- En la versión gratuita del XC tenemos optimización hasta el nivel 2
- Por defecto el nivel de optimización esta en 0.
- Para acceder al nivel 3 o nivel s requerimos tener la licencia PRO

13

Optimización en el compilador XC

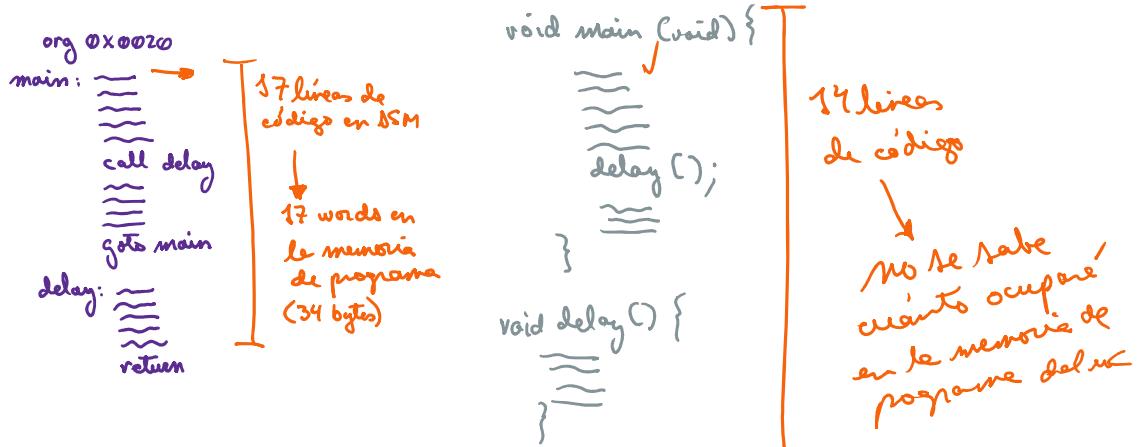
- Para acceder a las opciones de optimización ingresamos a las propiedades del proyecto:



14

Eficiencia de código en Assembler vs C

¿Por qué Assembler y por qué C?



15

El MPLAB Xpress

- Link:
<https://www.microchip.com/en-us/development-tools-tools-and-software/mplab-xpress>
- Entorno de trabajo online
- Permite realizar proyectos en XC sin tener que instalar el MPLAB X en el computador.



16

El MPLAB Xpress

- Los proyectos se almacenan en la nube de Microchip
- Soporte solo para algunos modelos de microcontrolador PIC

```

// C source line config statements
12 #pragma config PLLDIV = 5 // PLL Prescaler Selection bits (No prescale (4 MHz oscillator input drives PLL directly))
13 #pragma config PRS1SEL = 1 // PLL System Clock Postscaler Selection bits (Primary oscillator Src1 /1048576 Hz; PLL Src1 /2)
14 #pragma config UPLLSEL = 1 // USB Clock Selection bit (used in Full-Speed USB mode only; UCFG1:PSEN = 1) (USB clock source comes directly from the XT oscillator)
15 #pragma config FOSC = XTPLL_XT // Oscillator Selection bits (XT oscillator, PLL enabled (XTPLL))
16 #pragma config FOSCSEL = 1 // Oscillator Selection bits (XT oscillator, PLL enabled (XTPLL))
17 #pragma config BOR = OFF // Brown-out Reset Enable bits (Brown-out Reset disabled in hardware and software)
18 #pragma config BORV = 3 // Brown-out Reset Voltage bits (Minimum setting 2.05V)
19 #pragma config IESO = OFF // Watchdog Timer and Power-up Timer Selection bits (IESO = 0: WDT and Power-up Timer are disabled; IESO = 1: Power-up Timer is placed on the SMDTEN bit)
20 #pragma config WDTEN = OFF // Watchdog Timer Enable bit (WDT disabled; WDTIE pin disabled)
21 #pragma config WDTQS = 32768 // Watchdog Timer Postscale Select bits (1:32768)
22 #pragma config CCP2MX = ON // CCP2 MUX bit (CCP2 Input/Output is multiplexed with RC1)
23 #pragma config FCKEN = OFF // PORTA A/D Enable bit (PORTA<4:0> pins are configured as digital I/O on Reset)
24 #pragma config FCKSM = CICK // PORTB A/D Enable Bit (PORTB pins enabled; RBS1:RBS0 pin disabled)
25 #pragma config ICPUE = OFF // Single-Supply ICSP Enable bit (Single-Supply ICSP disabled)
26
27 #include <xc.h>
28
29 #define _XTAL_FREQ 48000000UL //Para que el XC calcule correctamente las instrucciones que tengan que ver con temporizaciones
30
31 void configuration(vdd4){
32     //Aquí colocas las configuraciones en los registros SFR
33     TR1SD = 0x0E; //Configuración de RDO como salida
34 }
35
36 void main(void) {
37     configuration(); //Llamada a la función configuración
38     while(1){ //Bucle infinito
39         LATDD = 0x01; //Pone a uno lógico el RDO
40         __delay_ms(250); //Retardo de 250ms
41         LATDD = 0x00; //Pone a cero lógico el RDO
42         __delay_ms(250); //Retardo de 250ms
43     }
44 }
45
46

```

USB Bridge Disconnected Programming Tool Disconnected

17

El Microchip Code Configurator (MCC)



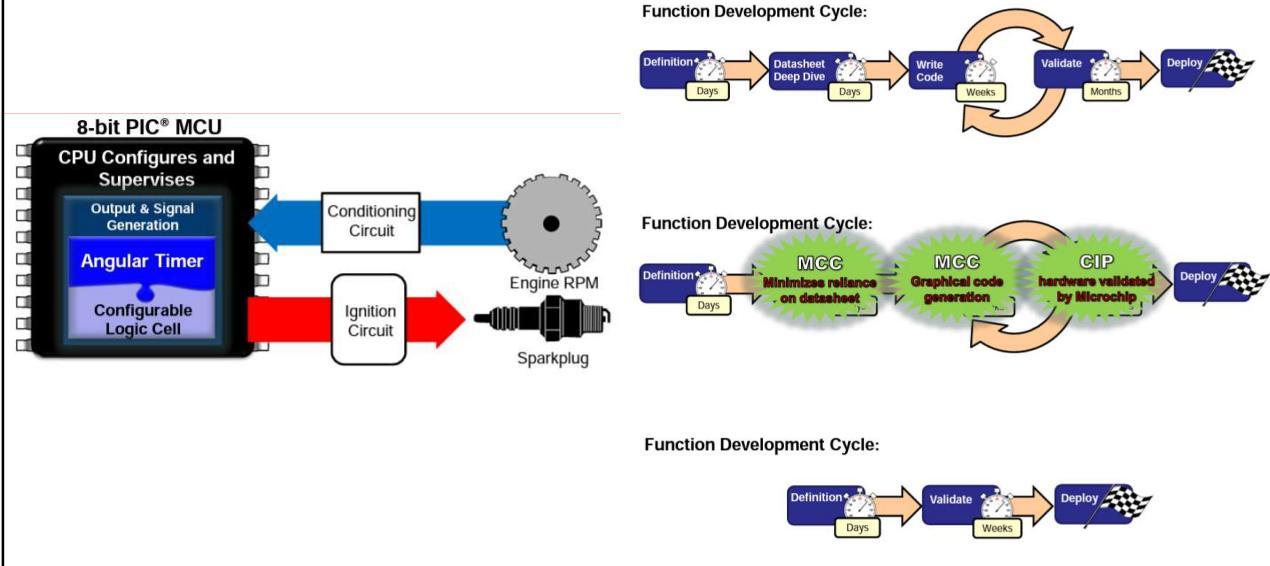
- Entorno de programación/configuración gráfico
- Interface intuitiva para desarrollos rápidos de prototipos
- Configuración automatizada para periféricos y funciones
 - **Minimiza el uso de la hoja técnica para configuraciones**
 - Reduce el esfuerzo y tiempo dedicado a la configuración

18

El Microchip Code Configurator (MCC)



- Caso de uso



19

MPLAB X: Creación de un proyecto en XC8 (lenguaje de alto nivel)

- Link del manual de XC8:
 - <http://ww1.microchip.com/downloads/en/devicedoc/50002053g.pdf>
- Link de descarga del XC8 v2.45:
 - <https://www.microchip.com/mplabxc8windows>

20

Referencia de plantilla:

- La plantilla para los códigos en C se ha basado en la plantilla de programas en Arduino IDE:
 - Uso de función setup() donde se coloca los aspectos iniciales de configuración antes de correr el programa de la aplicación. En XC8 crearemos una función similar. Por ejemplo configuración()
 - Uso de función loop() donde se detalla el programa de la aplicación. En XC8 usaremos la función main() donde dentro llamaremos a la función configuración antes de detallar el programa de usuario.

```

four_steps_arduino_program_template | Arduino 1.8.5

/*
 *Title: My Awesome Arduino Program
 *Author: Liz Miller
 *Date: 02/15/2018
 *Version: v1.0
 *Purpose: This code shows you how to write an Arduino Program!
 */
void setup() {
  // put your setup code here, to run once:
}

void loop() {
  // put your main code here, to run repeatedly:
}

Done Saving.

8 Arduino/Cenuine Uno on /dev/cu.usbmodem1421

```

21

Plantilla de código en XC8:

```

#include <xc.h>

#define _XTAL_FREQ 48000000UL //Frecuencia de trabajo 48MHz

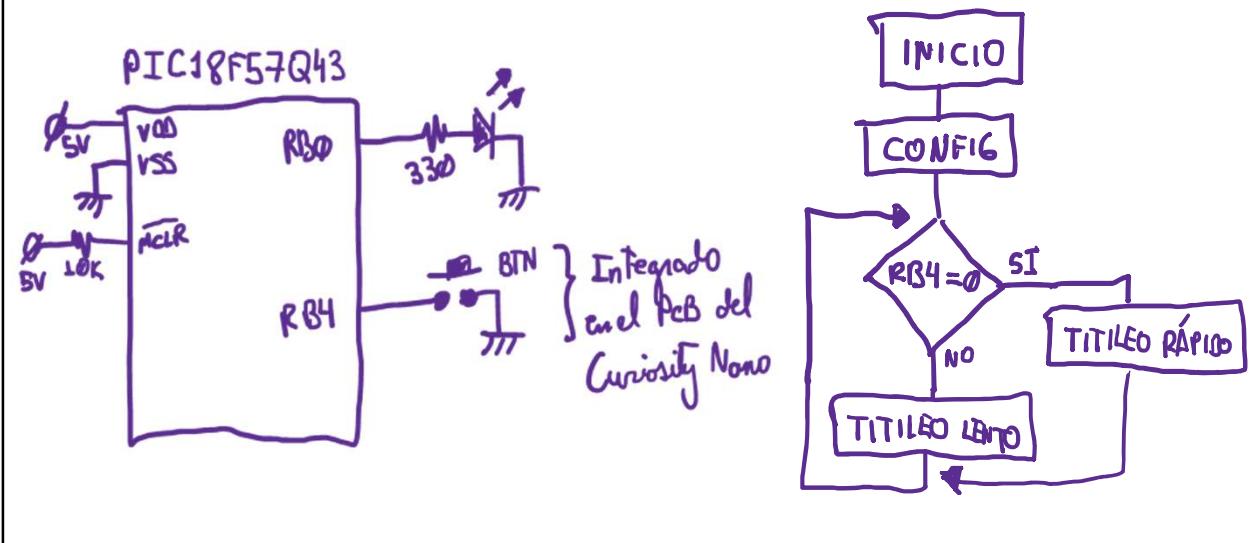
void configuracion(void) {
  //Aqui colocas las configuraciones iniciales
}

void main(void) {
  configuracion();
  while (1) {
    //Tu programa de usuario
  }
}

```

22

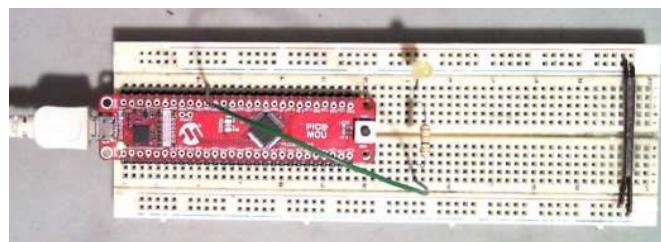
Ejemplo: Titileo de un LED en RB0 con opción de cambio de velocidad con RB4



23

Ejemplo: Titileo de un LED en RB0 con opción de cambio de velocidad con RB4

- Implementación en físico con el Curiosity Nano PIC18F57Q43



- Bits de configuración modificados:

```
#pragma config FEXTOSC = OFF // External Oscillator Selection (Oscillator not enabled)
#pragma config PWRTS = PWRT_64 // Power-up timer selection bits (PWRT set at 64ms)
#pragma config BOREN = OFF // Brown-out Reset Enable bits (Brown-out Reset disabled)
#pragma config LVP = OFF // Low Voltage Programming Enable bit (HV on MCLR/VPP must be used for programming)
#pragma config WDTE = OFF // WDT operating mode (WDT Disabled; SWDTEN is ignored)
```

24

Ejemplo: Titileo de un LED en RB0 con opción de cambio de velocidad con RB4

- Código en XC8 (con HFINTOSC a 48MHz)

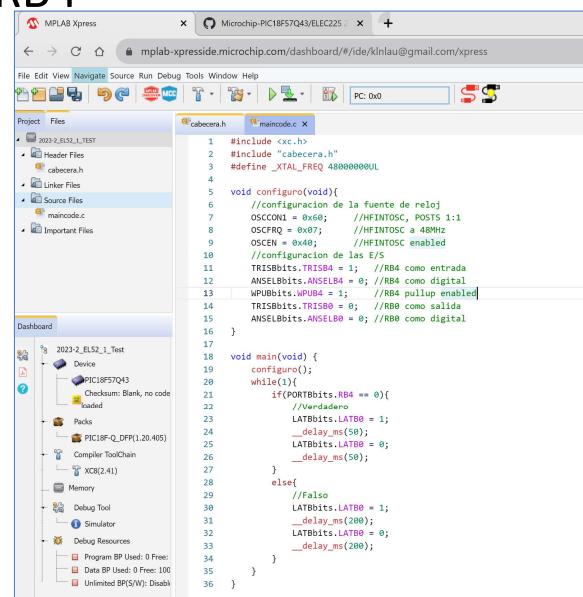
```

1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <xc.h>
4  #include "cabecera.h"
5
6  #define _XTAL_FREQ 48000000UL
7
8  void configuro(void){
9      //configuracion del reloj
10     OSCCON1 = 0x60;
11     OSCFRC = 0x07;      //HFINTOSC a 48MHz
12     OSCE = 0x40;
13     //configuracion de las E/S
14     TRISBbits.TRISB0 = 0; //RB0 como salida
15     ANSELBbits.ANSELB0 = 0; //RB0 como digital
16     TRISBbits.TRISB4 = 1; //RB4 como entrada
17     ANSELBbits.ANSELB4 = 0; //RB4 como digital
18     WPUBbits.WPUB4 = 1;   //RB4 pullup activado
19 }
20
21 void main(void){
22     configuro();
23     while(1){
24         if(PORTBbits.RB4 == 0){
25             //parpadeo rapido
26             LATBbits.LATB0 = 1;      //enciende LED
27             __delay_ms(100);
28             LATBbits.LATB0 = 0;      //apago LED
29             __delay_ms(100);
30         }
31         else{
32             //parpadeo lento
33             LATBbits.LATB0 = 1;      //enciende LED
34             __delay_ms(200);
35             LATBbits.LATB0 = 0;      //apago LED
36             __delay_ms(200);
37         }
38     }
39 }
```

25

Ejemplo: Titileo de un LED en RB0 con opción de cambio de velocidad con RB4

- Procedimiento para implementar este ejemplo utilizando el MPLAB Xpress
 - URL: <https://www.mplab-xpresside.microchip.com/>
 - Debes de registrarte para crear una cuenta dentro de dicha plataforma
 - Seguir las mismas indicaciones para crear un proyecto como en el MPLABX

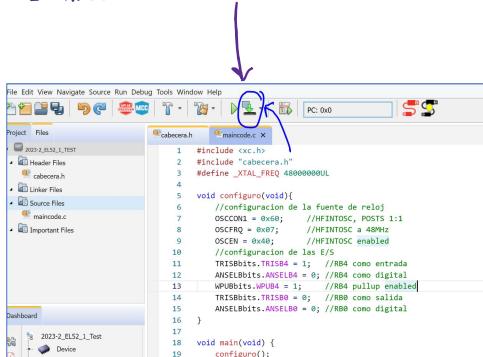


26

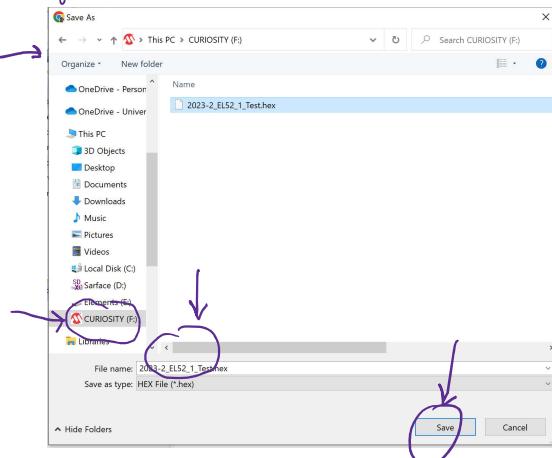
Ejemplo: Titileo de un LED en RB0 con opción de cambio de velocidad con RB4

- Procedimiento para implementar este ejemplo utilizando el MPLAB Xpress

1º Presionas el botón "Make and Program Device"



- 2: Se abre una ventana de explorador de archivos
- 3: Conectar el Curiosity Nano a la PC
- 4: Aparecerá una unidad de disco "Curiosity"
- 5: Escoge dicha unidad para guardar el archivo HEX



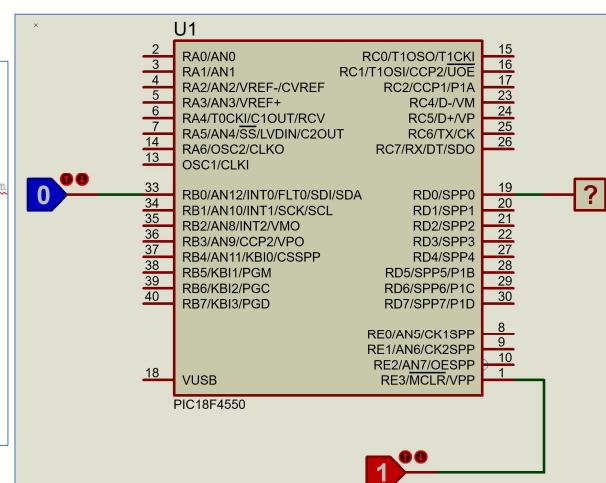
27

Ejemplo en XC8: Negador lógico de un bit

```

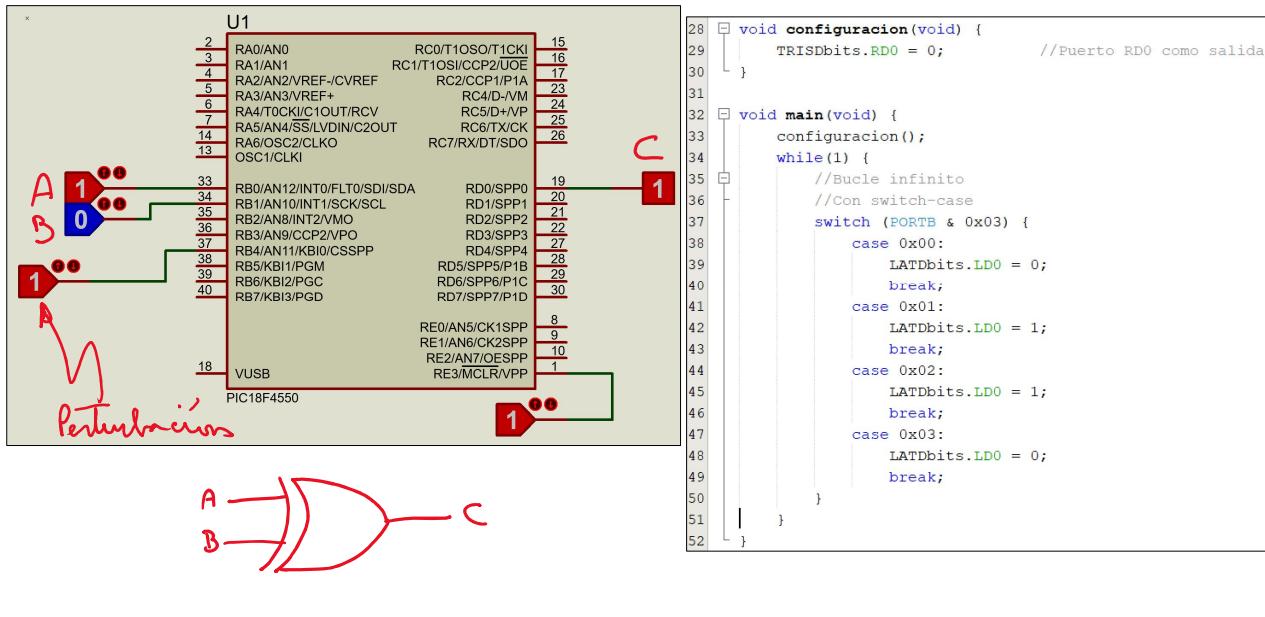
15 #include <xc.h>
16 #define _XTAL_FREQ 48000000UL
17
18 void init_conf(void){
19   //Aca colocaremos las configuraciones iniciales de la aplicación
20   //TRISBbits.RD0 = 0; // RD0 como salida
21   asm("bcf TRISD, 0"); // Escribiendo instrucciones en mpasm
22 }
23
24 void main(void) {
25   init_conf();
26   while(1){
27     if (PORTBbits.RB0 == 1) {
28       LATDbits.LD0 = 0;
29     }
30     else{
31       LATDbits.LD0 = 1;
32     }
33   }
34 }

```



28

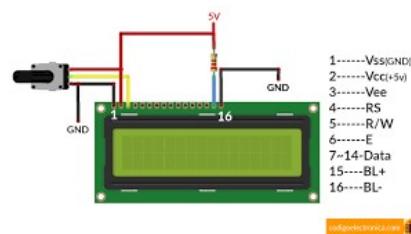
Ejemplo en XC8: Compuerta XOR



29

El LCD alfanumérico HD44780

- Basado en el controlador Hitachi HD44780A
- Diferentes tamaños, desde 1x8 hasta 4x40
- Interface paralela de datos (4 ó 8 bits)
- Tiene control de contraste y luz de fondo
- Posee un ROM de caracteres predefinidos



30

El LCD alfanumérico HD44780

- ROM de caracteres:
 - Muy similar al código ASCII en 7 bits
 - El símbolo de grado (°) en ASCII es Alt+0167, en el ROM de caracteres del HD44780 es 0xDF
 - El símbolo “ñ” en ASCII es Alt+164, en el ROM de caracteres del HD44780 es 0xEE
 - Capacidad de ocho caracteres personalizados (CGRAM 0x00-0x07)

Upper R/W Lower R/W A/B	0000	0001	0010	0011	0100	0101	0110	0111	0000	0001	0010	0011	0100	0101	0110	0111
xxxx0000 (1)	0@P^P								-タミ&p							
xxxx0001 (2)	! 1AQa@								アフニ&q							
xxxx0010 (3)	"ZBRbr								「イツ&B@							
xxxx0011 (4)	#3CScs								」ウテモ&s							
xxxx00100 (5)	\$4DTdt								、イトム&d							
xxxx00101 (6)	%5EUeu								・オナヨ&U							
xxxx00110 (7)	&6FUVfv								ヲカニヨ&P							
xxxx00111 (8)	'7GWgw								アキラガ&N							
xxxx1000 (1)	(8Hxhx								イクネリ&x							
xxxx1001 (2))9IYiy								カナル&y							
xxxx1010 (3)	*:JZjz								エコハレ&j							
xxxx1011 (4)	+;K[kk								オサヒロ&k							
xxxx1100 (5)	,<L¥11								カシフワ&F							
xxxx1101 (6)	-=M]m)								ユスヘン&m							
xxxx1110 (7)	.>N^n>								ヨタホ&n							
xxxx1111 (8)	/?O_o<								ツツマ&o							

31

El LCD alfanumérico HD44780

- Tabla de caracteres ASCII de 7 bits

Dec	Hx	Oct	Char	Dec	Hx	Oct	Html	Chr	Dec	Hx	Oct	Html	Chr	Dec	Hx	Oct	Html	Chr	
0	0 000	NUL	(null)	32	20 040	40 #32;	Space		64	40 100	100 #64;	Ø	96	60 140	140 #96;	~			
1	1 001	SOH	(start of heading)	33	21 041	40 #33;	!	!	65	41 101	101 #65;	A	97	61 141	141 #97;	a			
2	2 002	STX	(start of text)	34	22 042	40 #34;	"	"	66	42 102	102 #66;	B	98	62 142	142 #98;	b			
3	3 003	ETX	(end of text)	35	23 043	40 #35;	#	#	67	43 103	103 #67;	C	99	63 143	143 #99;	c			
4	4 004	EOT	(end of transmission)	36	24 044	40 #36;	\$	\$	68	44 104	104 #68;	D	100	64 144	144 #100;	d			
5	5 005	ENQ	(enquiry)	37	25 045	40 #37;	%	%	69	45 105	105 #69;	E	101	65 145	145 #101;	e			
6	6 006	ACK	(acknowledge)	38	26 046	40 #38;	&	&	70	46 106	106 #70;	F	102	66 146	146 #102;	f			
7	7 007	BEL	(bell)	39	27 047	40 #39;	:	:	71	47 107	107 #71;	G	103	67 147	147 #103;	g			
8	8 010	BS	(backspace)	40	28 050	40 #40;	{	{	72	48 110	110 #72;	H	104	68 150	150 #104;	h			
9	9 011	TAB	(horizontal tab)	41	29 051	40 #41;	I	I	73	49 111	111 #73;	I	105	69 151	151 #105;	i			
10	A 012	LF	(NL line feed, new line)	42	2A 052	40 #42;	*	*	74	4A 112	112 #74;	J	106	6A 152	152 #106;	j			
11	B 013	VT	(vertical tab)	43	2B 053	40 #43;	+	+	75	4B 113	113 #75;	K	107	6B 153	153 #107;	k			
12	C 014	FF	(NP form feed, new page)	44	2C 054	40 #44;	,	,	76	4C 114	114 #76;	L	108	6C 154	154 #108;	l			
13	D 015	CR	(carriage return)	45	2D 055	40 #45;	-	-	77	4D 115	115 #77;	M	109	6D 155	155 #109;	m			
14	E 016	SO	(shift out)	46	2E 056	40 #46;	.	.	78	4E 116	116 #78;	N	110	6E 156	156 #110;	n			
15	F 017	SI	(shift in)	47	2F 057	40 #47;	/	/	79	4F 117	117 #79;	O	111	6F 157	157 #111;	o			
16	10 020	DLE	(data link escape)	48	30 060	40 #48;	0	0	80	50 120	120 #80;	P	112	70 160	160 #112;	p			
17	11 021	DC1	(device control 1)	49	31 061	40 #49;	1	1	81	51 121	121 #81;	Q	113	71 161	161 #113;	q			
18	12 022	DC2	(device control 2)	50	32 062	40 #50;	2	2	82	52 122	122 #82;	R	114	72 162	162 #114;	r			
19	13 023	DC3	(device control 3)	51	33 063	40 #51;	3	3	83	53 123	123 #83;	S	115	73 163	163 #115;	s			
20	14 024	DC4	(device control 4)	52	34 064	40 #52;	4	4	84	54 124	124 #84;	T	116	74 164	164 #116;	t			
21	15 025	NAK	(negative acknowledgement)	53	35 065	40 #53;	5	5	85	55 125	125 #85;	U	117	75 165	165 #117;	u			
22	16 026	SYN	(synchronous idle)	54	36 066	40 #54;	6	6	86	56 126	126 #86;	V	118	76 166	166 #118;	v			
23	17 027	ETB	(end of trans. block)	55	37 067	40 #55;	7	7	87	57 127	127 #87;	W	119	77 167	167 #119;	w			
24	18 030	CAN	(cancel)	56	38 070	40 #56;	8	8	88	58 130	130 #88;	X	120	78 170	170 #120;	x			
25	19 031	EM	(end of medium)	57	39 071	40 #57;	9	9	89	59 131	131 #89;	Y	121	79 171	171 #121;	y			
26	1A 032	SUB	(substitute)	58	3A 072	40 #58;	:	:	90	5A 132	132 #90;	Z	122	7A 172	172 #122;	z			
27	1B 033	ESC	(escape)	59	3B 073	40 #59;	:	:	91	5B 133	133 #91;	[123	7B 173	173 #123;	{			
28	1C 034	FS	(file separator)	60	3C 074	40 #60;	<	<	92	5C 134	134 #92;	\	124	7C 174	174 #124;				
29	1D 035	GS	(group separator)	61	3D 075	40 #61;	=	=	93	5D 135	135 #93;]	125	7D 175	175 #125;]			
30	1E 036	RS	(record separator)	62	3E 076	40 #62;	>	>	94	5E 136	136 #94;	^	126	7E 176	176 #126;	^			
31	1F 037	US	(unit separator)	63	3F 077	40 #63;	?	?	95	5F 137	137 #95;	_	127	7F 177	177 #127;	DEL			

Source: www.LookupTables.com

32

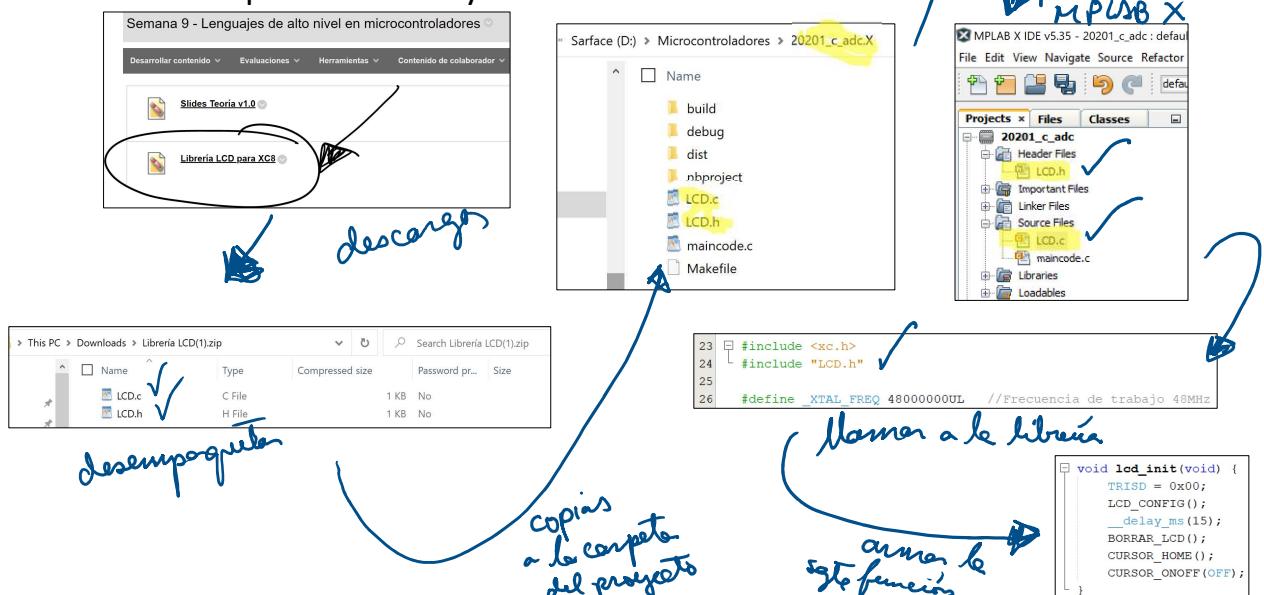
El LCD alfanumérico HD44780

- Referencia: Hoja técnica del HD44780
 - http://academy.cba.mit.edu/classes/output_devices/44780.pdf
- Para trabajar con el display se ha creado una librería de comandos (desarrollado por Sergio Salas y Kalun Lau) en la cual posee las siguientes características:
 - Interface de 4 bits
 - Comandos para: Limpiar pantalla, ocultar cursor, pasar de línea, caracteres personalizados, etc.
 - Puerto D empleado (RD0→RS, RD1→RW, RD2→E, RD4→D4, RD5→D5, RD6→D6, RD7→D7)
 - Tener en cuenta FOSC especificado dentro de la librería (4MHz)
- Video de manipulación de LCD sin microcontrolador:
 - https://www.youtube.com/watch?v=cXpeTxC3_A4

33

Uso del LCD en XC8 (librería S_SAL)

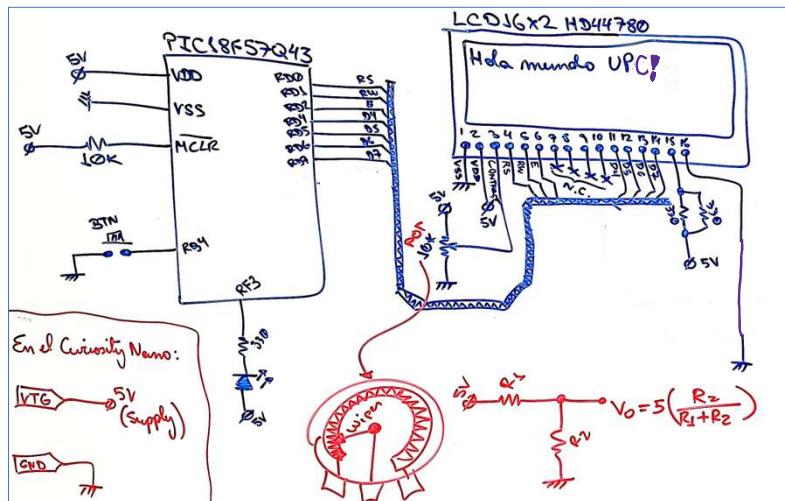
- Crear primero el Proyecto en el MPLABX



34

Ejemplo: Visualizar “Hola mundo UPC!” en el LCD

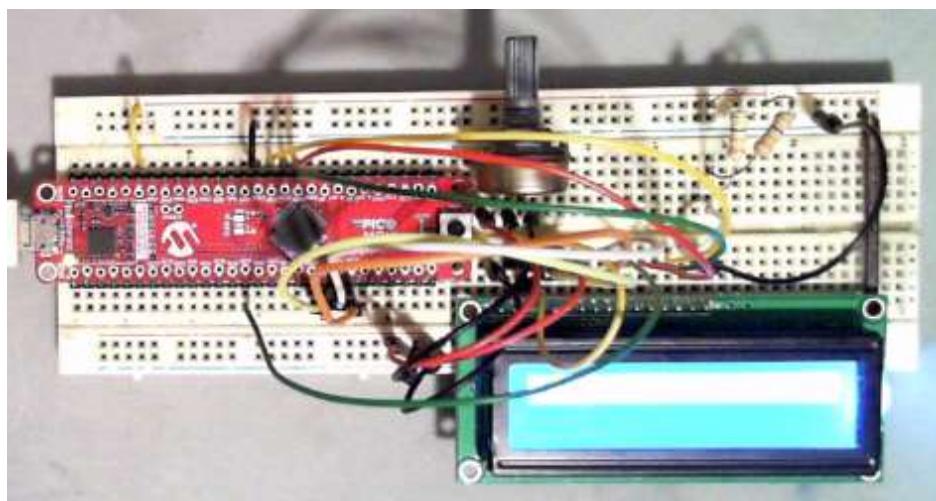
- Hardware



35

Ejemplo: Visualizar “Hola mundo UPC!” en el LCD

- Hardware



36

Ejemplo: Visualizar “Hola mundo UPC!” en el LCD

- Se ha agregado un mensaje adicional en la segunda línea del LCD
- Tener en cuenta que se está trabajando a 48MHz como fuente de reloj al CPU
- Revisar si la librería del LCD también se encuentre el _XTAL_FREQ a 48MHz

```

1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <xc.h>
4  #include "cabecera.h"
5  #include "LCD.h"
6  #define _XTAL_FREQ 48000000UL
7
8  void configuro(void){
9      //configuracion del reloj
10     OSCCON1 = 0x60;
11     OSCFRC = 0x07;      //HFINTOSC a 48MHz
12     OSCEN = 0x40;
13     //configuracion de las E/S
14 }
15
16 void lcd_init(void){
17     TRISD = 0x00;
18     ANSELD = 0x00;
19     LCD_CONFIG();
20     __delay_ms(15);
21     BORRAR_LCD();
22     CURSOR_HOME();
23     CURSOR_ONOFF(OFF);
24 }
25
26 void main(void){
27     configuro();
28     lcd_init();
29     POS_CURSOR(1,0);
30     ESCRIBE_MENSAJE("Hola mundo UPC!",15);
31     POS_CURSOR(2,0);
32     ESCRIBE_MENSAJE("Kalun Lau Gan",13);
33     while(1){
34         //aqui va el codigo de la aplicacion
35     }
36 }
```

37

Juntando ambos ejemplos (titileo de LED e impresión de mensajes en el LCD)

```

1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include <xc.h>
4  #include "cabecera.h"
5  #include "LCD.h"
6  #define _XTAL_FREQ 48000000UL
7
8  void configuro(void){
9      //configuracion del reloj
10     OSCCON1 = 0x60;
11     OSCFRC = 0x07;      //HFINTOSC a 48MHz
12     OSCEN = 0x40;
13     //configuracion de las E/S
14     TRISFBits.TRISF3 = 0; //RF3 como salida
15     ANSELFBits.ANSELF3 = 0; //RF3 como digital
16     TRISFBits.TRISB4 = 1; //RB4 como entrada
17     ANSELBits.ANSELB4 = 0; //RB4 como digital
18     WPUBits.WPUB4 = 1;    //RB4 pullup activado
19 }
20
21 void lcd_init(void){
22     TRISD = 0x00;
23     ANSELD = 0x00;
24     LCD_CONFIG();
25     __delay_ms(15);
26     BORRAR_LCD();
27     CURSOR_HOME();
28     CURSOR_ONOFF(OFF);
29 }
30
31 void main(void){
32     configuro();
33     lcd_init();
34     POS_CURSOR(1,0);
35     ESCRIBE_MENSAJE("Kalun Lau Gan",13);
36     while(1){
37         //aqui va el codigo de la aplicacion
38         if(PORTBbits.RB4 == 0){
39             POS_CURSOR(2,0);
40             ESCRIBE_MENSAJE("Parpadeo rapido",15);
41             //parpadeo rapido
42             LATFBits.LATF3 = 1; //enciendo LED
43             __delay_ms(100);
44             LATFBits.LATF3 = 0; //apago LED
45             __delay_ms(100);
46         }
47         else{
48             POS_CURSOR(2,0);
49             ESCRIBE_MENSAJE("Parpadeo lento ",15);
50             //parpadeo lento
51             LATFBits.LATF3 = 1; //enciendo LED
52             __delay_ms(200);
53             LATFBits.LATF3 = 0; //apago LED
54             __delay_ms(200);
55         }
56     }
57 }
```

38

Conversor A/D

Revisar Capítulo 40 del datasheet

- Resolución:
- Cantidad de canales analógicos:
- Tiempo de adquisición:
- Rango de voltaje de entrada:
- ¿Cuáles son los valores límites de Vref+ y Vref-?
- Proceso de adquisición de una señal analógica
- ¿Interviene el teorema de muestreo?
- ¿Hay interrupciones?

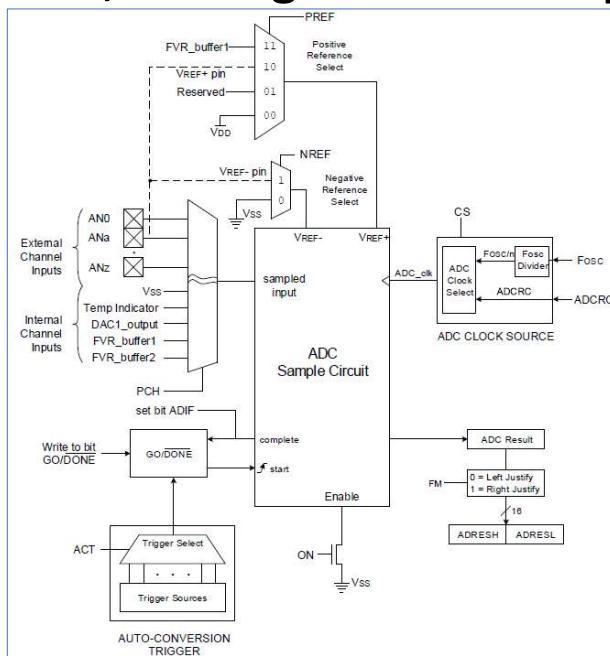
39

Conversor A/D

- Resolución: 12bits (ADRESH:ADRESL)
 - Posee un bit ADFM (justificación del resultado)
- Cantidad de canales analógicos: 43
- **Se lee un canal analógico a la vez**
- ¿Interviene el teorema de muestreo? Si.
- Rango máximo de voltaje de entrada por canal: 0-5V? (Vref+ = VDD, Vref- = VSS)
- Proceso de adquisición de una señal analógica (ver datasheet)
- ¿Hay interrupciones? Si. (ADIE, ADIF)

40

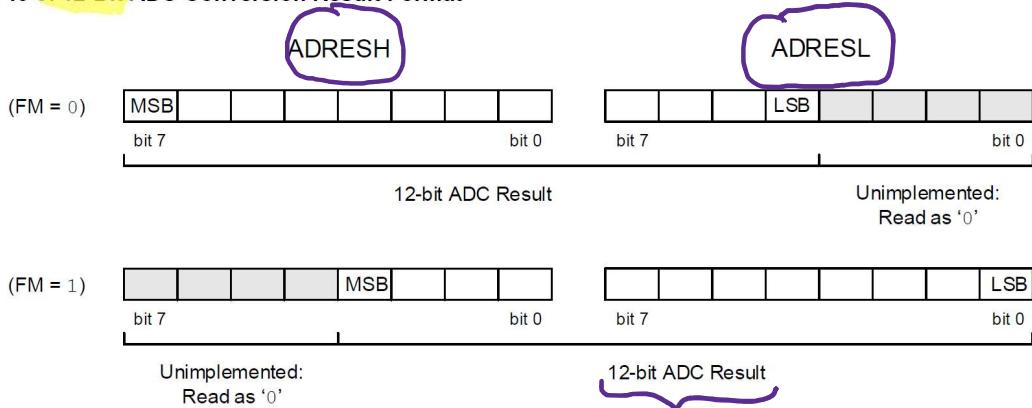
Conversor A/D: Diagrama de bloques



41

Conversor A/D: Justificación del resultado

Figure 40-3. 12-Bit ADC Conversion Result Format



*unsigned int lectura = 0; //lectura es una variable de 16 bits
lectura = (ADRESH << 8) + ADRESL*

42

Conversor A/D: Registros

Address	Name	Bit Pos.	7	6	5	4	3	2	1	0
0x03D8	ADCP	7:0	CPON							CPRDY
0x03D9	ADLTH	7:0				LTH[7:0]				
0x03DB	ADUTH	15:8				LTH[15:8]				
0x03DD	ADERR	7:0				UTH[7:0]				
0x03DF	ADSTPT	15:8				UTH[15:8]				
0x03E1	ADFLTR	7:0				ERR[7:0]				
0x03E3	ADACC	15:8				ERR[15:8]				
0x03E6	ADCNT	7:0				STPT[7:0]				
0x03E7	ADRPT	7:0				STPT[15:8]				
0x03E8	ADPREV	7:0				FLTR[7:0]				
0x03EA	ADRES	15:8				FLTR[15:8]				
0x03EC	ADPCH	7:0				ACC[7:0]				
0x03ED	Reserved	23:16				ACC[15:8]				ACC[17:16]
0x03EE	ADACQ	7:0					CNT[7:0]			
0x03F0	ADCAP	15:8					RPT[7:0]			
0x03F1	ADPRE	7:0					PRE[7:0]			
0x03F3	ADCON0	7:0	ON	CONT			PRE[12:8]			
0x03F4	ADCON1	7:0	PPOL	IPEN	GPOL	CS	FM			GO
0x03F5	ADCON2	7:0	PSIS		CRS[2:0]		ACLR			DSEN
0x03F6	ADCON3	7:0			CALC[2:0]		MD[2:0]			
0x03F7	ADSTAT	7:0	AOV	UTHR	LTHR	MATH	SOI	TMD[2:0]		
0x03F8	ADREF	7:0				NREF		STAT[2:0]		
0x03F9	ADACT	7:0					ACT[5:0]			PREF[1:0]
0x03FA	ADCLK	7:0					CS[5:0]			

43

Conversor A/D: Registros

Name:	ADCON0									
Address:	0x3F3									
ADC Control Register 0										
Bit	7	6	5	4	3	2	1	0		
Access	ON	CONT		CS		FM		GO		
Reset	0	0		0		0		0	R/W/HC/HS	
Bit 7 – ON ADC Enable										
Value	Description									
1	ADC is enabled									
0	ADC is disabled									
Bit 6 – CONT ADC Continuous Operation Enable										
Value	Description									
1	GO is triggered upon completion of each conversion trigger until ADTIF is set (if SOI is set) or until GO is cleared (regardless of the value of SOI)									
0	ADC is cleared upon completion of each conversion trigger									
Bit 4 – CS ADC Clock Selection										
Value	Description									
1	Clock supplied from ADCRC dedicated oscillator									
0	Clock supplied by f_{osc} , divided according to ADCLK register									
Bit 2 – FM ADC Results Format/Alignment Selection										
Value	Description									
1	ADRES and ADPREV data are right justified									
0	ADRES and ADPREV data are left justified, zero-filled									
Bit 0 – GO ADC Conversion Status^(1,2)										
Value	Description									
1	ADC conversion cycle in progress. Setting this bit starts an ADC conversion cycle. The bit is cleared by hardware as determined by the CONT bit									
0	ADC conversion completed/not in progress									

44

Conversor A/D: Registros

Name:	ADCON1														
Address:	0x3F4														
ADC Control Register 1															
Bit	7	6	5	4	3	2	1	0							
Access	R/W	R/W	R/W					DSEN							
Reset	0	0	0					R/W 0							
Bit 7 – PPOL Precharge Polarity															
Action During 1 st Precharge Stage															
Value	Condition	Description													
x	ADPRE = 0	Bit has no effect													
1	ADPRE > 0	External analog I/O pin is connected to V _{DD} .													
0	ADPRE > 0	Internal AD sampling capacitor (C _{HOLD}) is connected to V _{SS} .													
Bit 6 – IPEN A/D Inverted Precharge Enable															
Value	Condition	Description													
x	DSEN = 0	Bit has no effect													
1	DSEN = 1	The precharge and guard signals in the second conversion cycle are the opposite polarity of the first cycle													
0	DSEN = 1	Both conversion cycles use the precharge and guards specified by PPOL and GPOL													
Bit 5 – GPOL Guard Ring Polarity Selection															
Value	Description														
1	ADC guard Ring outputs start as digital high during Precharge stage														
0	ADC guard Ring outputs start as digital low during Precharge stage														
Bit 0 – DSEN Double-Sample Enable															
Value	Description														
1	Two conversions are processed as a pair. The selected computation is performed after every second conversion.														
0	Selected computation is performed after every conversion														

45

Conversor A/D: Registros

Name:	ADCON2														
Address:	0x3F5														
ADC Control Register 2															
Bit	7	6	5	4	3	2	1	0							
Access	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W/HC	R/W	R/W	R/W							
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0							
Bit 7 – PSIS ADC Previous Sample Input Select															
Value	Description														
1	ADFLTR is transferred to ADPREV at start-of-conversion														
0	ADRES is transferred to ADPREV at start-of-conversion														
Bits 6:4 – CRS[2:0] ADC Accumulated Calculation Right Shift Select															
Value	Condition	Description													
1 to 6	MD = 'b100	Low-pass filter time constant is 2^{CRS} , filter gain is 1:1 ⁽²⁾													
1 to 6	MD = 'b011 to 'b001	The accumulated value is right-shifted by CRS (divided by 2^{CRS}) ^(1,2)													
x	MD = 'b000	These bits are ignored													
Bit 3 – ACLR A/D Accumulator Clear Command ⁽³⁾															
Value	Description														
1	The ADACC and ADcnt registers and the AOV bit are cleared														
0	Clearing action is complete (or not started)														
Bits 2:0 – MD[2:0] ADC Operating Mode Selection ⁽⁴⁾															
Value	Description														
111-101	Reserved														
100	Low-Pass Filter mode														
011	Burst Average mode														
010	Average mode														
001	Accumulate mode														
000	Basic (Legacy) mode														
Notes:															
1. To correctly calculate an average, the number of samples (set in ADRPT) must be 2^{CRS} .															
2. CRS = 'b111 and 'b000 are reserved.															
3. This bit is cleared by hardware when the accumulator operation is complete; depending on oscillator selections, the delay may be many instructions.															
4. See the Computation Operation section for full mode descriptions.															

46

Conversor A/D: Registros

Name:	ADCON3																																																			
Address:	0x3F6																																																			
ADC Control Register 3																																																				
Bit	7	6	5	4	3	2	1	0																																												
Access	R/W	R/W	CALC[2:0]	R/W	R/W	SOI	TMD[2:0]	R/W																																												
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0																																												
Bits 6:4 – CALC[2:0] ADC Error Calculation Mode Select																																																				
<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th colspan="3" style="text-align: center;">ADERR</th> <th style="text-align: center;">Application</th> </tr> <tr> <th>CALC</th> <th>DSEN = 0 Single-Sample Mode</th> <th>DSEN = 1 CVD Double-Sample Mode⁽¹⁾</th> <th></th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>111</td> <td>Reserved</td> <td>Reserved</td> <td>Reserved</td> </tr> <tr> <td>110</td> <td>Reserved</td> <td>Reserved</td> <td>Reserved</td> </tr> <tr> <td>101</td> <td>ADFLTR-ADSTPT</td> <td>ADFLTR-ADSTPT</td> <td>Average/filtered value vs. setpoint</td> </tr> <tr> <td>100</td> <td>ADPREV-ADFLTR</td> <td>ADPREV-ADFLTR</td> <td>First derivative of filtered value⁽³⁾ (negative)</td> </tr> <tr> <td>011</td> <td>Reserved</td> <td>Reserved</td> <td>Reserved</td> </tr> <tr> <td>010</td> <td>ADRES-ADFLTR</td> <td>(ADRES-ADPREV)-ADFLTR</td> <td>Actual result vs. averaged/filtered value</td> </tr> <tr> <td>001</td> <td>ADRES-ADSTPT</td> <td>(ADRES-ADPREV)-ADSTPT</td> <td>Actual result vs. setpoint</td> </tr> <tr> <td>000</td> <td>ADRES-ADPREV</td> <td>ADRES-ADPREV</td> <td>First derivative of single measurement⁽²⁾</td> </tr> <tr> <td></td> <td></td> <td></td> <td>Actual CVD result⁽²⁾</td> </tr> </tbody> </table>									ADERR			Application	CALC	DSEN = 0 Single-Sample Mode	DSEN = 1 CVD Double-Sample Mode ⁽¹⁾		111	Reserved	Reserved	Reserved	110	Reserved	Reserved	Reserved	101	ADFLTR-ADSTPT	ADFLTR-ADSTPT	Average/filtered value vs. setpoint	100	ADPREV-ADFLTR	ADPREV-ADFLTR	First derivative of filtered value ⁽³⁾ (negative)	011	Reserved	Reserved	Reserved	010	ADRES-ADFLTR	(ADRES-ADPREV)-ADFLTR	Actual result vs. averaged/filtered value	001	ADRES-ADSTPT	(ADRES-ADPREV)-ADSTPT	Actual result vs. setpoint	000	ADRES-ADPREV	ADRES-ADPREV	First derivative of single measurement ⁽²⁾				Actual CVD result ⁽²⁾
ADERR			Application																																																	
CALC	DSEN = 0 Single-Sample Mode	DSEN = 1 CVD Double-Sample Mode ⁽¹⁾																																																		
111	Reserved	Reserved	Reserved																																																	
110	Reserved	Reserved	Reserved																																																	
101	ADFLTR-ADSTPT	ADFLTR-ADSTPT	Average/filtered value vs. setpoint																																																	
100	ADPREV-ADFLTR	ADPREV-ADFLTR	First derivative of filtered value ⁽³⁾ (negative)																																																	
011	Reserved	Reserved	Reserved																																																	
010	ADRES-ADFLTR	(ADRES-ADPREV)-ADFLTR	Actual result vs. averaged/filtered value																																																	
001	ADRES-ADSTPT	(ADRES-ADPREV)-ADSTPT	Actual result vs. setpoint																																																	
000	ADRES-ADPREV	ADRES-ADPREV	First derivative of single measurement ⁽²⁾																																																	
			Actual CVD result ⁽²⁾																																																	
Notes:																																																				
<ol style="list-style-type: none"> When DSEN = 1 and PSIS = 0, ADERR is computed only after every second sample. When PSIS = 0. When PSIS = 1. 																																																				
Bit 3 – SOI ADC Stop-on-Interrupt																																																				
<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th>Value</th> <th>Condition</th> <th>Description</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>x</td> <td>CONT = 0</td> <td>This bit is not used</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>CONT = 1</td> <td>GO is cleared when the threshold conditions are met, otherwise the conversion is retriggered</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>CONT = 1</td> <td>GO is not cleared by hardware, must be cleared by software to stop retriggers</td> </tr> </tbody> </table>									Value	Condition	Description	x	CONT = 0	This bit is not used	1	CONT = 1	GO is cleared when the threshold conditions are met, otherwise the conversion is retriggered	0	CONT = 1	GO is not cleared by hardware, must be cleared by software to stop retriggers																																
Value	Condition	Description																																																		
x	CONT = 0	This bit is not used																																																		
1	CONT = 1	GO is cleared when the threshold conditions are met, otherwise the conversion is retriggered																																																		
0	CONT = 1	GO is not cleared by hardware, must be cleared by software to stop retriggers																																																		
Bits 2:0 – TMD[2:0] Threshold Interrupt Mode Select																																																				
<table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th>Value</th> <th>Description</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>111</td> <td>Interrupt regardless of threshold test results</td> </tr> <tr> <td>110</td> <td>Interrupt if ADERR > ADUTH</td> </tr> <tr> <td>101</td> <td>Interrupt if ADERR > ADUTH</td> </tr> <tr> <td>100</td> <td>Interrupt if ADERR > ADLTH or ADERR > ADUTH</td> </tr> <tr> <td>011</td> <td>Interrupt if ADERR > ADLTH and ADERR > ADUTH</td> </tr> <tr> <td>010</td> <td>Interrupt if ADERR > ADLTH</td> </tr> <tr> <td>001</td> <td>Interrupt if ADERR < ADLTH</td> </tr> <tr> <td>000</td> <td>Never interrupt</td> </tr> </tbody> </table>									Value	Description	111	Interrupt regardless of threshold test results	110	Interrupt if ADERR > ADUTH	101	Interrupt if ADERR > ADUTH	100	Interrupt if ADERR > ADLTH or ADERR > ADUTH	011	Interrupt if ADERR > ADLTH and ADERR > ADUTH	010	Interrupt if ADERR > ADLTH	001	Interrupt if ADERR < ADLTH	000	Never interrupt																										
Value	Description																																																			
111	Interrupt regardless of threshold test results																																																			
110	Interrupt if ADERR > ADUTH																																																			
101	Interrupt if ADERR > ADUTH																																																			
100	Interrupt if ADERR > ADLTH or ADERR > ADUTH																																																			
011	Interrupt if ADERR > ADLTH and ADERR > ADUTH																																																			
010	Interrupt if ADERR > ADLTH																																																			
001	Interrupt if ADERR < ADLTH																																																			
000	Never interrupt																																																			

47

Conversor A/D: Registros

Name:	ADRES							
Address:	0x3EA							
ADC Result Register								
Bit	15	14	13	12	11	10	9	8
Access	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0
Bit	7	6	5	4	3	2	1	0
Access	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
Reset	0	0	0	0	0	0	0	0
Bits 15:0 – RES[15:0] ADC Sample Result								
Notes: The individual bytes in this multibyte register can be accessed with the following register names:								
<ul style="list-style-type: none"> ADRESH: Accesses the high byte ADRES[15:18] ADRESL: Accesses the low byte ADRES[7:0] 								

48

Conversor A/D: Registros

ADC Positive Channel Selection Register							
Bit	7	6	5	4	3	PCH[5:0]	0
Access	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W	R/W
Reset	0	0	0	0	0	0	0
Bits 5:0 – PCH[5:0] ADC Positive Input Channel Selection							
PCH	ADC Positive Channel Input						
111111	Fixed Voltage Reference (FVR) Buffer 2 ⁽¹⁾						
111110	Fixed Voltage Reference (FVR) Buffer 1 ⁽¹⁾						
111101	DAC1 output ⁽²⁾						
111100	Temperature Indicator ⁽³⁾						
111111	V _{SS} (Analog Ground)						
111010-110000	Reserved. No channel connected.						
101111	RF7/ANF7 ⁽⁴⁾						
101110	RF6/ANF6 ⁽⁵⁾						
101101	RF5/ANF5 ⁽⁶⁾						
101100	RF4/ANF4 ⁽⁶⁾						
101011	RF3/ANF3 ⁽⁶⁾						
101010	RF2/ANF2 ⁽⁶⁾						
101001	RF1/ANF1 ⁽⁶⁾						
101000	RF0/ANF0 ⁽⁶⁾						
100111-100011	Reserved. No channel connected.						
100010	RE2/ANE2 ⁽⁴⁾						
100001	RE1/ANE1 ⁽⁴⁾						
100000	RE0/ANE0 ⁽⁴⁾						
011111	RD7/AND7 ⁽⁴⁾						
011110	RD6/AND6 ⁽⁴⁾						
011101	RD5/AND5 ⁽⁴⁾						
011100	RD4/AND4 ⁽⁴⁾						
011011	RD3/AND3 ⁽⁴⁾						
011010	RD2/AND2 ⁽⁴⁾						
011001	RD1/AND1 ⁽⁴⁾						
011000	RD0/AND0 ⁽⁴⁾						
010111	RC7/ANC7						
010110	RC6/ANC6						
010101	RC5/ANC5						
010100	RC4/ANC4						
010011	RC3/ANC3						
010010	RC2/ANC2						
010001	RC1/ANC1						
010000	RC0/ANC0						
001111	RB7/ANB7						

.....continued	
PCH	ADC Positive Channel Input
001110	RB6/ANB6
001101	RB5/ANB5
001100	RB4/ANB4
001011	RB3/ANB3
001010	RB2/ANB2
001001	RB1/ANB1
001000	RB0/ANB0
000111	RA7/ANA7
000110	RA6/ANA6
000101	RA5/ANA5
000100	RA4/ANA4
000011	RA3/ANA3
000010	RA2/ANA2
000001	RA1/ANA1
000000	RA0/ANA0

Notes:

- Refer to the "Fixed Voltage Reference Module" chapter for more details.
- Refer to the "Digital-to-Analog Converter Module" chapter for more details.
- Refer to the "Temperature Indicator Module" chapter for more details.
- 40/44/48-pin devices only.
- 48-pin devices only.

49

Conversor A/D: Registros

ADC Reference Selection Register							
Bit	7	6	5	4	3	2	1
Access	R/W	R/W	R/W	NREF	R/W	R/W	R/W
Reset	0	0	0	0	0	0	0
Bit 4 – NREF ADC Negative Voltage Reference Selection							
Value	Description						
1	V _{REF-} is connected to external V _{REF-}						
0	V _{REF-} is connected to AV _{SS}						
Bits 1:0 – PREF[1:0] ADC Positive Voltage Reference Selection							
Value	Description						
11	V _{REF+} is connected to internal Fixed Voltage Reference (FVR) module						
10	V _{REF+} is connected to external V _{REF+}						
01	Reserved						
00	V _{REF+} is connected to V _{DD}						

50

Conversor A/D: Procedimiento para configurar y adquirir un dato de un canal analógico

Configuración:

- Establecer qué puerto será el que reciba la señal analógica
- Configurar dicho puerto para que sea del tipo entrada y analógico (TRISx.y y ANSELx.y donde "x" es el puerto y "y" el pin)
- Definir el bit FM: 0 para justificación del resultado a la izquierda, 1 para justificación a la derecha
- Definir la base de tiempo del ADC con el bit CS
- Habilitar el funcionamiento del ADC con el bit ADON

Adquisición:

- Seleccionar el canal de lectura con el registro ADPCH
- Iniciar la conversión con el bit GO=1
- Esperar a que el bit GO baje a cero (término de la conversión)
- El resultado estará en el par de registros ADRESH:ADRESL

51

Ejemplo, leer en AN0 el valor de voltaje de un potenciómetro configurado como divisor de tensión y el resultado (12 bits) emitirlo al LCD en formato decimal

Recordando:

$$V_o = V_i \left(\frac{R_2}{R_1 + R_2} \right)$$

$V_o = 5 \left(\frac{1k}{2k} \right) = 2.5V$

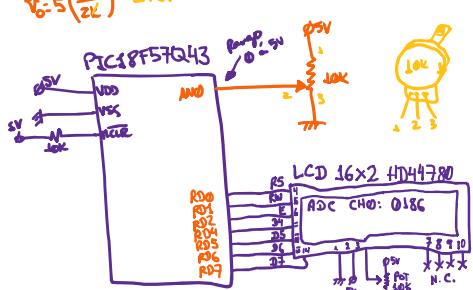
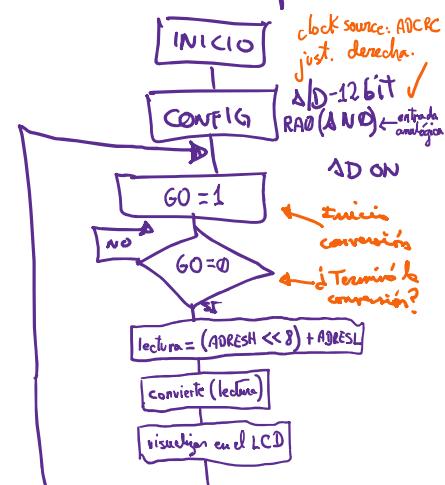


Diagrama de flujo:



52

Ejemplo, leer en AN0 el valor de voltaje de un potenciómetro configurado como divisor de tensión y el resultado (12 bits) emitirlo al LCD en formato decimal

- La función *convierte()* se encarga de individualizar los dígitos de una variable *int.* (solo entre 0 y 9999)
- Tener en cuenta que las variables *millar, centena, decena* y *unidad* deben de estar declaradas como **variables globales**.

```
void convierte(unsigned int valor) {
    millar = valor / 1000;
    centena = (valor % 1000) / 100;
    decena = (valor % 100) / 10;
    unidad = valor % 10;
}
```

53

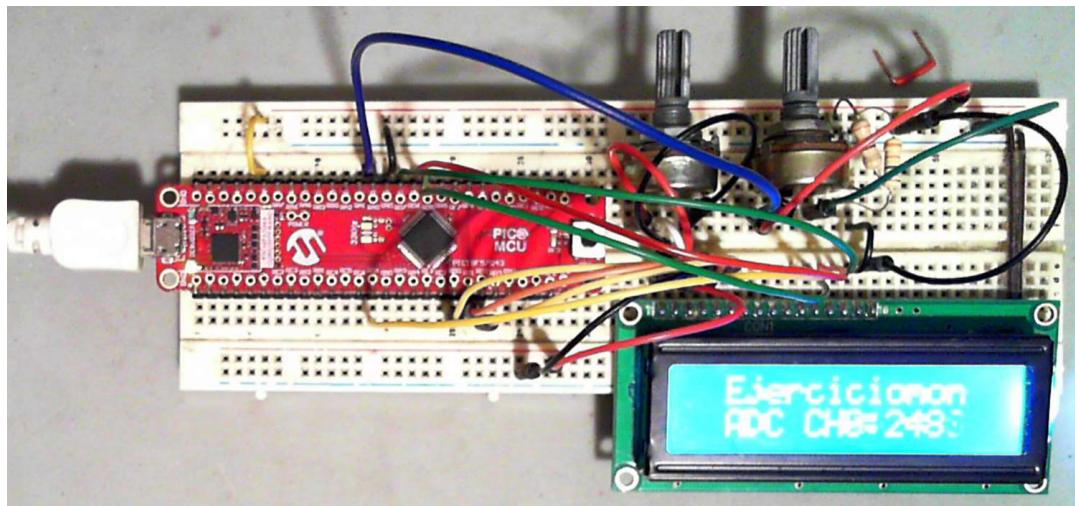
Ejemplo, leer en AN0 el valor de voltaje de un potenciómetro configurado como divisor de tensión y el resultado (12 bits) emitirlo al LCD en formato decimal

```
1 #include <xc.h>
2 #include "cabecera.h"
3 #include "LCD.h"
4 #define _XTAL_FREQ 48000000UL
5
6 unsigned int resultado = 0; //resultado del ADC en 12bits
7 unsigned int millar, centena, decena, unidad;
8
9 void configuro(void){
10     //configuracion del oscilador
11     OSCCON1 = 0x60; //HFINTOSC, POSTS 1:l
12     OSCFRC = 0x07; //HFINTOSC a 48MHz
13     OSCEN = 0x40; //HFINTOSC enabled
14
15     //configuracion de E/S
16     TRISBbits.TRISB4 = 1; //RB4 como entrada
17     ANSELBbits.ANSELB4 = 0; //RB4 como digital
18     WPUBbits.WPUB4 = 1; //RB4 con pullup activado
19     TRISFbits.TRISF3 = 0; //RF3 como salida
20     ANSELFbits.ANSELF3 = 0; //RF3 como digital
21
22     //configuracion del ADC
23     ADCON0bits.FM = 1; //right justify
24     ADCON0bits.CS = 1; //ADRC Clock
25     ADPCB = 0x00; //RA0 is Analog channel
26     TRISAbits.TRISA0 = 1; //Set RA0 to input
27     ANSELAbits.ANSELA0 = 1; //Set RA0 to analog
28     ADCON0bits.ON = 1; //Turn ADC On
29 }
30
31 void lcd_init(void){
32     TRISD = 0x00; //RD salidas
33     ANSELD = 0x00; //RD digitales
34     LCD_CONFIG();
35     _delay_ms(19);
36     BORRAR_LCD();
37     CURSOR_HOME();
38     CURSOR_ONOFF(OFF);
39 }
```

```
39 void convierte(unsigned int valor){
40     millar = valor / 1000;
41     centena = (valor % 1000) / 100;
42     decena = (valor % 100) / 10;
43     unidad = valor % 10;
44 }
45
46 void main(void) {
47     configuro();
48     lcd_init();
49     POS_CURSOR(1,2);
50     ESCRIBE_MENSAJE("Ejercicio10", 12);
51
52     while(1){
53         ADCON0bits.GO = 1; //Start conversion
54         while(ADCON0bits.GO); //Wait for conversion done
55         resultado = (ADRESH << 8) + ADRESL;
56         convierte(resultado);
57         POS_CURSOR(2,2);
58         ESCRIBE_MENSAJE("ADC CH0:", 8);
59         ENVIA_CHAR(millar+0x30);
60         ENVIA_CHAR(centena+0x30);
61         ENVIA_CHAR(decena+0x30);
62         ENVIA_CHAR(unidad+0x30);
63     }
64 }
```

54

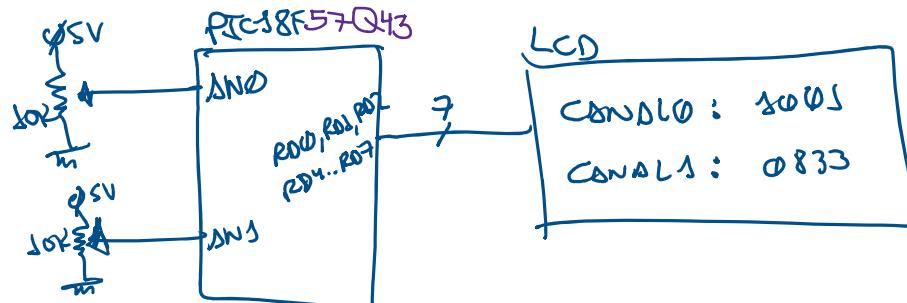
Ejemplo, leer en AN0 el valor de voltaje de un potenciómetro configurado como divisor de tensión y el resultado (12 bits) emitirlo al LCD en formato decimal



55

Asignación:

- Leer dos canales analógicos y mostrarlos en el LCD



56

El módulo DAC del PIC18F57Q43

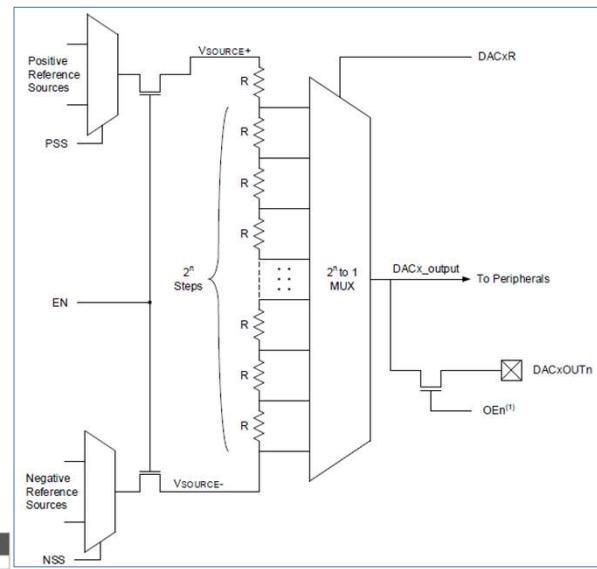
- Referencia: capítulo 41 del datasheet
- Resolución: 8bits
- Tipo arreglo R-2R
- Se puede usar el FVR como voltaje de referencia positivo (bits PSS)
- Fórmula:

Equation 41-1. DAC Output Equation

$$DACx_output = \left((V_{REF+} - V_{REF-}) \times \frac{DACR}{2^n} \right) + V_{REF-}$$

- Registros:

Address	Name	Bit Pos.	7	6	5	4	3	2	1	0
0x7D	DAC1DATL	7:0						DAC1R[7:0]		
0x7E	Reserved									
0x7F	DAC1CON	7:0	EN			OE[1:0]		PSS[1:0]		NSS



57

El módulo DAC del PIC18F57Q43

Name: DACxCON																															
Address: 0x7F																															
Digital-to-Analog Converter Control Register																															
<table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <tr> <td>Bit</td> <td>7</td> <td>6</td> <td>5</td> <td>4</td> <td>3</td> <td>PSS[1:0]</td> <td>2</td> <td>1</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>Access</td> <td>R/W</td> <td></td> <td>R/W</td> <td>R/W</td> <td>R/W</td> <td></td> <td>R/W</td> <td></td> <td>R/W</td> </tr> <tr> <td>Reset</td> <td>0</td> <td></td> <td>0</td> <td>0</td> <td>0</td> <td></td> <td>0</td> <td></td> <td>0</td> </tr> </table>		Bit	7	6	5	4	3	PSS[1:0]	2	1	0	Access	R/W		R/W	R/W	R/W		R/W		R/W	Reset	0		0	0	0		0		0
Bit	7	6	5	4	3	PSS[1:0]	2	1	0																						
Access	R/W		R/W	R/W	R/W		R/W		R/W																						
Reset	0		0	0	0		0		0																						
Bit 7 – EN DAC Enable																															
Value	Description																														
1	DAC is enabled																														
0	DAC is disabled																														
Bits 5:4 – OE[1:0] DAC Output Enable																															
OE	DAC Outputs																														
11	DACxOUT is disabled																														
10	DACxOUT is enabled on pin RA2 only																														
01	DACxOUT is enabled on pin RB7 only																														
00	DACxOUT is disabled																														
Bits 3:2 – PSS[1:0] DAC Positive Reference Selection																															
PSS	DAC Positive Reference																														
11	Reserved, do not use																														
10	FVR Buffer 2																														
01	V _{REF+}																														
00	V _{DD}																														
Bit 0 – NSS DAC Negative Reference Selection																															
NSS	DAC Negative Reference																														
1	V _{REF-}																														
0	V _{SS}																														

58

El módulo DAC del PIC18F57Q43

- Procedimiento:
 - Establecer el puerto de salida de la señal (RA2 ó RB7) con DAC1CON bits 5-4 (OE)
 - Seleccionar referencia positiva (PSS) y referencia negativa (NSS) del DAC
 - Establecer puerto seleccionado anteriormente como salida analógica (TRISx y ANSELx)
 - Habilitar el módulo con DAC1CON bit 7 (EN)
 - Establecer el valor de 8 bits en DAC1DATL

59

Ejercicios:

60

Fin de la sesión