## **Zad 1.** Moduł *GPS*.

Global Positioning System (GPS-NAVSTAR – Navigation Signal Timing and Ranging) to system nawigacji satelitarnej, stworzony przez Departament Obrony Stanów Zjednoczonych, obejmujący swoim zasięgiem całą kulę ziemską. System składa się z trzech segmentów:kosmicznego(1) – 31 satelitów orbitujących wokół Ziemi na średniej orbicie okołoziemskiej; naziemnego(2) – stacji kontrolnych i monitorujących na Ziemi oraz segmentu użytkownika(3) – pasywny odbiornik sygnału. Zadaniem systemu jest dostarczenie użytkownikowi informacji o jego położeniu i opcjonalnie czasie.



Moduł GPS został zbudowany w oparciu o układ AT6558. Może on odbierać sygnały satelitarne z 56 kanałów oraz jednocześnie odbierać sygnały GNSS z sześciu systemów nawigacji, realizując zintegrowane pozycjonowanie, nawigację i synchronizację czasową, aby uzyskać dokładne informacje o położeniu na całym świecie.

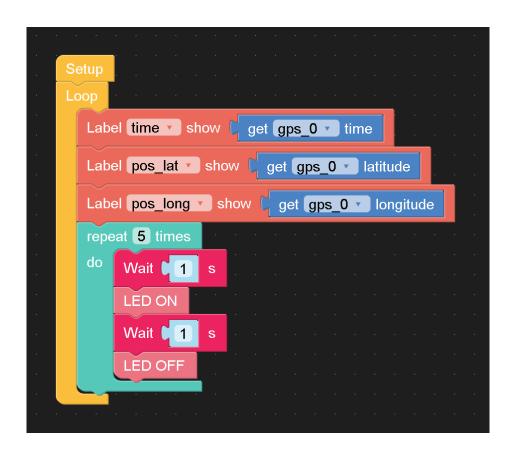
Pierwszym etapem ćwiczenia jest podłączenie, do modułu programowalnego *M5 StickC Plus*, modułu *GPS* - AT65558. Moduł *GPS* podłączamy do złącza typu *Grove*, znajdującego się w dolnej części modułu *M5*.

W aplikacji *UIFlow*, moduł *GPS*, można dodać do projektu za pomocą opcji *Units* -> +.



Po zatwierdzeniu przyciskiem OK bloki funkcyjne związane z obsługą GPS będą dostępne w aplikacji UIFlow, w zakładce  $Units(1) \rightarrow GPS$ .

Przykładowy program został przedstawiony na poniższym rysunku:



- 1. Blok Loop znajduje się na liście Event.
- 2. Blok repeat znajduje się na liście Loops.
- 3. Na wyświetlaczu należy umieścić 3 obiekty typu *Label.* Można je nazwać *time*, *pos\_lat*, *pos\_long*.
- 4. Bloki *get gps\_0 time*, *get gps\_0 latitude* i *get gps\_0 longitude* znajdują się na liście *Units* w zakładce *GPS*.

Zwróć uwagę jak wyglądają dane, które zostały odczytane z modułu. Czas potrzebny na tzw. zimny start modułu (załączenie zasilania) wynosi do 15 min.

## **Zad 2.** Komunikacja z wykorzystaniem MQTT - publikacja.

Opis prokokołu MQTT oraz implementacja brokera została przedstawiona na prezentacji *Wprowadzenie do MQTT*. Przykładowy program pozwalający na publikację danych został przedstawiony na poniższym rysunku.

```
Label label_wifi ▼ show
                           M5 start
LED ON
repeat while •
              📗 not 📮 wifi is connected
    Label label_wifi show
                                No WiFi
    Wait 1
    Connect to Wi-Fi SSID
                             Laboratorium-loT
                                                 PASSWORD
Label label_wifi ▼ show 🕽
                           WiFi ok
LED OFF
set mqtt_value to 0
                 M5 module main
set client id
                  192.168.1.178
               1883
                      0
               300
SSL False *
(+)
  change mqtt_value ▼ by
  Label label_mqtt show | mqtt_value show
  publish topic
                              number
  Wait 📜 1
```

- 1. Do połączenia z siecią bezprzewodową można wykorzystać kod przygotowany w ćwiczeniu nr 4.
- 2. Bloki związane z komunikacją MQTT znajdują się w zakładce *Advanced* -> *MQTT*.
- 3. Indentyfikator set client id musi być unikalny dla urządzenia.
- 4. Pole server powinno zawierać adres IP brokera.
- 5. Pola *user* i *password* mogą pozostać puste, o ile broker nie wymaga uwierzytelniania urządzenia.

## Zad 3. Projekt "Moduł DAQ-GPS".

Zbuduj prototyp przesyłającego informację o temperaturze lub natężeniu oświetlenia wraz z lokalizacją urządzenia pomiarowego:

- (0.2 pkt.) na ekranie urządzenia powinny być widoczne dane pomiarowe, lokalizacja oraz czas pomiaru;
- (0.3 pkt.) lokalizacja powinna być przesłana do serwera MQTT;
- (0.3 pkt.) dane pomiarowe i czas powinny być przesłane do serwera MQTT;
- (0.2 pkt.) informacja o stanie akumulatora urządzenia powinna być przesłana do serwera MQTT.

## Dla zainteresowanych:

1. Opis bloków związanych z modułem GPS:

docs.m5stack.com/en/unit/gps

MQTT Explorer

mqtt-explorer.com